Rozdział 1

Opis języka akcji

Język akcji zaprojektowany na potrzeby zadania, musi spełniać następujące warunki:

- 1. Prawo inercji.
- 2. Sekwencyjność działań.
- 3. Możliwe akcje niedeterministyczne.
- 4. Liniowy model czasu czas dyskretny.
- 5. Pełna informacja o wszystkich:
 - (a) akcjach,
 - (b) skutkach bezpośrednich.
- 6. Akcja posiada:
 - (a) warunek początkowy,
 - (b) czas trwania $t \ge 1, t \in \mathbb{N}$
- 7. Podczas trwania akcji, wartości zmiennych, na które ona wpływa, nie są znane.
- 8. Występujące rodzaje efektów:
 - (a) środowiskowe,
 - (b) dynamiczne.
- 9. Akcje mogą być niewykonalne.
- 10. Stany opisywane częściowo (obserwacje).
- 11. Pewne stany mogą rozpocząć wykonywanie pewnych akcji.

Językiem odpowiadającym powyższym założeniom jest język AL opisujący domeny akcji z czasem liniowym.

1.1. Sygnatura języka

$$\psi = (F, Ac, \mathbb{N})$$
 gdzie:

```
F – zbiór zmiennych inercji (fluentów)

Ac – zbiór akcji

\mathbb{N} – zbiór liczb naturalnych (czas trwania akcji)
```

1.2. Opis domeny

Rodzaje zdań występujących w projektowanym języku (domena języka): Oznaczenia:

```
f – fluent

Ac_i, Ac_j \in Ac

\pi \in Forms(F)

d_i, d \in \mathbb{N}
```

- initially α
 Określa stan początkowy fluentów w formule α.
- (Ac_i, d_i) causes α if π Akcja Ac_i trwająca d_i chwil powoduje stan α , jeśli zachodzi warunek π .
- (Ac_i, d_i) invokes (Ac_j, d_j) after d if π Akcja Ac_i trwająca d_i chwil powoduje wykonanie akcji Ac_j trwającej d_j chwil po d chwilach od zakończenia akcji Ac_i , jeśli zachodzi warunek π .
- (Ac_i, d_i) releases f if π Akcja Ac_i trwająca d_i chwil powoduje uwolnienie f po zakończeniu akcji Ac_i , jeśli zachodzi warunek π .
- π triggers (Ac_i, d_i) Akcja Ac_i trwająca d_i chwil jest wykonywana, jeśli zajdzie warunek π .

1.3. Scenariusze działań

Scenariusze działań opisane są w następujący sposób:

- Sc = (OBS, ACS)
- $OBS = \{(\gamma_1, t_1), ..., (\gamma_m, t_m)\}$, gdzie: $m \ge 0$ – obserwacje, gdzie każda obserwacja jest stanem częściowym (stanem spełniającym warunek γ w pewnym punkcie czasu t). γ – zbiór (np. $x_1 = True, x_2 = True, x_3 = False$).
- $ACS = \{((Ac_1, d_1), t_1), ..., ((Ac_n, d_n), t_n)\}$, gdzie: $n \ge 1$, $Ac_i \text{akcja}$, $d_i \text{czas trwania akcji}$, $t_i \text{punkt w czasie (rozpoczęcie akcji)}$.

1.4. Semantyka

Definicja 1.1. Semantyczną strukturą jezyka AL nazywamy system S = (H, O, E) taki, że:

1.4. Semantyka 3

• $H: F \times \mathbb{N} \longrightarrow \{0,1\}$ jest funkcją historii, pozwala ona stwierdzić, jaki stan ma pewny fluent w danej chwili czasu.

- $O: Ac \times \mathbb{N} \longrightarrow 2^F$ jest funkcją okluzji. Dla pewnej ustalonej akcji A i chwili czasu $t \in \mathbb{N}$ funkcja O(A,t) zwraca zbiór fluentów, na który akcja A ma wpływ, jeśli zostanie wykonana od czasu t-1 do t.
- $E \subseteq Ac \times \mathbb{N}$ jest relacją wykonań akcji. Para (A,t) należy do relacji E jeśli akcja A jest wykonana w czasie t. W naszym modelu zakładamy warunek sekwencyjności działań. Oznacza on, że tylko jedną akcje możemy wykonać w danym czasie tak, więc jeśli $(A,t) \in E$ oraz $(B,t) \in E$, to A=B.

Niech: A,B będą akcjami, f - fluentem, α,π - literałami, d - liczbą naturalną oraz $fl(\alpha)$ będzie zbiorem fluentów występujących w α . Wtedy dla zdań języka AL muszą być spełnione następujące warunki:

- Dla każdego wyrażenia $(A \ causes \ \alpha \ if \ \pi) \in D$ i dla każdego momentu w czasie $t \in \mathbb{N}$, jęzeli $H(\pi,t)=1$ oraz $(A,t) \in E$, wtedy $H(\alpha,t+1)=1$ i $fl(\alpha) \subseteq O(A,t+1)$.
- Dla każdego wyrażenia (A release f if π) \in D i dla każdego momentu czasu $t \in \mathbb{N}$, jeżeli $H(\pi,t)=1$ oraz $(A,t)\in E$, wtedy $f\in O(A,t+1)$.
- Dla każdego wyrażenia (π triggers A) $\in D$ i dla każdego momentu czasu $t \in \mathbb{N}$, jeżeli $H(\pi, t) = 1$, wtedy $(A, t) \in E$.
- Dla każdego wyrażenia (A invokes B after d if π) \in D i dla każdego momentu czasu $t \in \mathbb{N}$, jeżeli $H(\pi,t) = 1$ oraz $(A,t) \in E$, wtedy $(B,t+d+1) \in E$.

Definicja 1.2. Niech S = (H, O, E) będzie strukturą języka AL, Sc = (OBS, ACS) będzie scenariuszem, oraz D domeną. Powiem, że S jest strukturą dla Sc zgodnym z opisem domeny D jeśli:

- Dla każdej obserwacji $(\alpha, t) \in OBS$, $H(\alpha, t) = 1$
- $ACS \subseteq E$

Definicja 1.3. Niech $O_1,O_2: X \longrightarrow 2^Y$, mówimy, że $O_1 \prec O_2$ jeżeli $\forall x \in X \ O_1(x) \subseteq O_2(x)$ oraz $O_1 \neq O_2$.

Definicja 1.4. Niech S = (H, O, E) będzie strukturą dla scenariusza Sc = (OBS, ACS) zgodną z opisem domeny D. Mowimy, że S jest O-minimalną strukturą, jeżeli nie istnieje struktura S' = (H', O', E') dla tego samego scenariusza i domeny taka, że $O' \prec O$.

Definicja 1.5. Niech S = (H, O, E) będzie strukturą dla scenariusza Sc = (OBS, ACS) zgodną z opisem domeny D. S będziemy nazywać modelem Sc zgodnym z opisem D jeżeli:

- S jest O-minimalny
- Dla każdego momentu w czasie $t \in \mathbb{N}$, $f \in F : H(f,t) \neq H(f,t+1) \subseteq O(A,t+1)$ dla pewnej akcji $A \in Ac$.
- Nie istnieje, żadna struktura S' = (H', O', E') dla Sc zgodna z opisem D która spełnia poprzednie warunki oraz taka, że $E' \subset E$.

Uwaga 1.1. Nie dla każdego scenariusza można ułożyć model. Mówimy, że scenariuszScjest zgodnyjeśli istnieje do niego model zgodny z domeną D.