2_LOGICA_TEMPORALE

Table of contents

- Logica temporale
 - 1. Logica temporale lineare (LTL)
 - 1. Sintassi
 - 2. Semantica
 - 3. Tableau temporale (espansione)
 - 1. Loop rule
 - 2. Computational tree logic (CTL)
 - 3. Computational tree logic* (CTL*)
 - 4. Sistema concorrente reattivo asincrono
 - 1. Modelling
 - 1. KRIPKE STRUCTURES

Logica temporale

Se immaginiamo un'affermazione di un sistema software che cambi nel tempo, vuole dire che la sua interpretazione cambia nel tempo.

Nella logica classica a ogni proposizione viene assegnata una *singola* verità statica, nella logica temporale consideriamo invece i mondi.

```
Nel mondo di oggi = ✓ TRUE

Nel mondo di domani = X FALSE
```

Nell'istante di tempo che noi stiamo considerando, avremo un cambiamento dello stato. Dato un mondo avremo un *insieme* di mondi possibili.

Normalmente le proprietà dei sistemi software sono studiate usando logiche temporali e sono raggruppate in 3 categorie:

 <u>safety</u>, per garantire che il sistema viva sempre a tempo indefinito, senza problemi di alcun tipo (esempio negativo: bug)

```
\equiv Example G
eg(	exttt{temperature} > 100) La temperatura rimane sopra i 100 gradi
```

<u>liveness</u>, se c'è un processo, esso avrà modo di fare qualcosa (esempio negativo: deadlock)

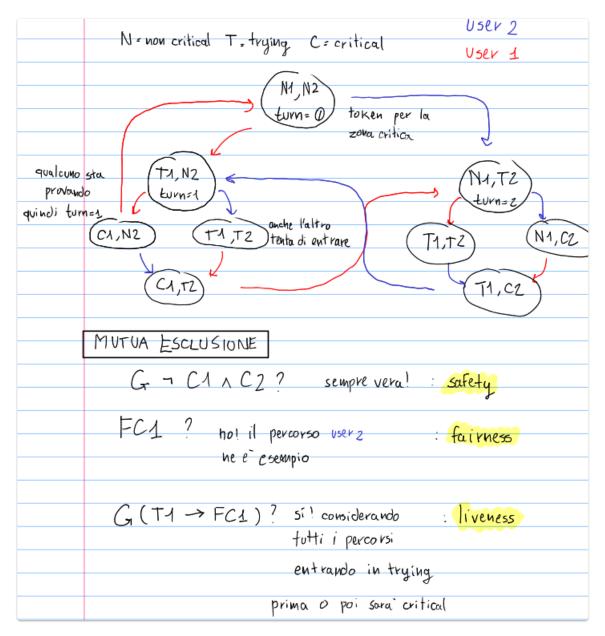
```
oxed{arphi} Example G(\mathtt{started} 	o F\mathtt{terminated}) Prima o poi, dopo essere partito, il processo terminerà
```

• (strong) <u>fairness</u>, se qualcosa viene richiesto infinite volte, allora verrà fatto infinite volte (esempio negativo: starving)

≡ Example

GFready o GFexecute

Prima o poi la computazione che sta richiedendo, verrà fatta



Logica temporale lineare (LTL)



Un unico mondo futuro possibile nella Linear Temporal Logic.

La logica temporale lineare è la più semplice, andando a mettere all'interno della logica degli operatori modali:

LTL operators	
X_p	p è \emph{vera} nel $\emph{prossimo}$ $\emph{istante}$ temporale
G_p	p è globalmente vero in tutti i momenti futuri possibili
F_p	p è vera in qualche momento nel futuro
pUq	p è ${\it vera}$ finché q è ${\it vera}$

≡ Esempio di LTL

$$G((\lnot p \lor \lnot t) o X \lnot b)$$

- ullet p è avere un passaporto
- t è passare il gate
- b essere in imbarco

La descrizione astratta del nostro sistema software:

- ullet $G(\mathtt{requested} o F\mathtt{received})$
- ullet $G(\mathtt{received} o X\mathtt{processed})$
- $ullet G(exttt{processed} o FG exttt{done})$

Sintassi

La precedenza delle operazioni sintattiche:

$$\lnot,G,F,X,U,\land,\lor,\rightarrow,\equiv$$

Semantica

Nella semantica costruiamo una funzione:

$$I:P*\mathbb{N} o B$$

dove I sarebbe un indice numerante i *mondi possibili*, attribuendo un numero a ogni mondo come se fossimo su una linea temporale; mentre

 $B=\{F,T\}$ mappa ogni simbolo proposizionale a B per ogni istante nel tempo.

Xp is used to state that p is true in the next moment of time Xp p p Gp is used to state that p is true in all future moments Gp p p p p p Fp is used to state that p is true in some future moment Fp p p pUq is used to state that p is true until q becomes true pUq p p p q

Tableau temporale (espansione)

L'espansione del tableau, uguale al caso proposizionale, cosi' segue:

- $S \cup \{P, \neg P\}$ ci fermiamo con l'espansione;
- $S \cup \{A \wedge B\}$ aggiungiamo nodo figlio $S \cup \{A, B\}$;
- $S \cup \{A \lor B\}$ aggiungiamo 2 nodi figli $S \cup \{A\}$ e $S \cup \{B\}$.

All'espansione poi sopraggiungono gli operatori temporali:

- $S \cup \{GA\}$ aggiungiamo nodo figlio $S \cup \{A, XGA\}$;
- $S \cup \{FA\}$ aggiungiamo 2 nodi figli $S \cup \{A\}$ e $S \cup \{XFA\}$;
- $S \cup \{AUB\}$ aggiungiamo 2 nodi figli $S \cup \{B\}$ e $S \cup \{A, X(AUB)\}$.

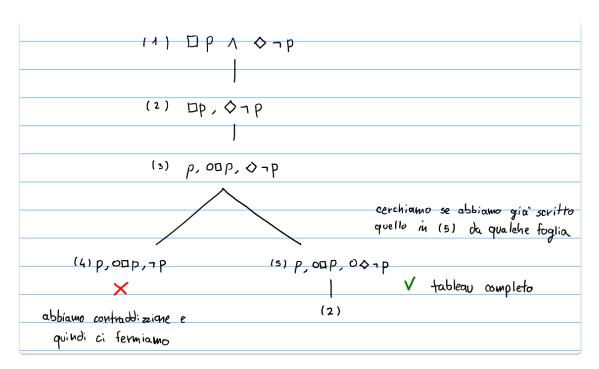
Loop rule

La regola di loop serve per applicare da un tableau in formule negate:

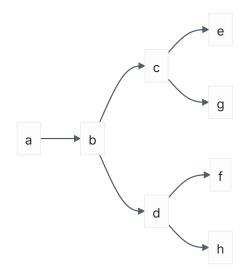
- se abbiamo una foglia etichettata con letterali LTL e proposizioni strutturate come XP per qualche P allora:
 - ullet prendiamo tutti gli argomenti di X e controlliamo che esista un nodo contenente questi argomenti, che significa tornare indietro in un loop e quindi terminiamo
 - ullet se non è così allora connettiamo una foglia il cui label sarà superset di S'
- possiamo così garantire di non espandere in rami infiniti

I simboli del tableau così rappresentati:

- □ per globally
- o per next
- ♦ per future



Computational tree logic (CTL)



Limiti di LTL vengono presi in carico dalla CTL, la logica si biforca.

Le *proprietà dei percorsi* vengono prese piuttosto che gli stati dei nodi e per farlo introduciamo nuovi op. modali e op. temporali:

- operatori esistenziali
- operatori universali

Le scelte non deterministiche vengono espanse in modo infinito, gli stati già espansi non vengono ripresi in considerazione.



Computational tree logic* (CTL*)

Permette due tipi di proposizioni:

//

- stati proposizionali
- percorsi proposizionali

Sistema concorrente reattivo asincrono

Un *sistema* che è in attesa di eventi, interagisce con l'ambiente e non dovrebbe terminare. Parliamo di un sistema *concorrente asincrono (agente)*, sistema di quelli di cui facciamo riferimento perché quelli oggi usati. Possiamo dire che, in un istante di tempo 1 solo thread è in esecuione, quando in verità possono essere molteplici.

≡ Example

interfacce grafiche moderne, GUI

Sistemi sincroni con singolo blocco e multi-funzionale, clock comune, esistono ancora (MIMD). La rilevanza è abbastanza limitata, non ci interessa per fare parti grafiche per esempio.

Modelling

Serve per specificare un sistema astratto:

- formato da stati;
- formato da transizioni;
- considerando la computazione.

Non ci interessa il risultato, ma cosa avviene attraversando gli stati, garantiamo l'attraversamento corretto.

KRIPKE STRUCTURES

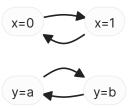
Le **strutture di Kripke** sono diagrammi di transizione che descrivono il comportamento del nostro sistema reattivo e sono proprio queste che ci servono per la modellazione. La stessa operazione l'abbiamo fatta per i tableau.

Formalmente, sono una 5-upla $K = \langle S, I, R, P, L \rangle$ dove:

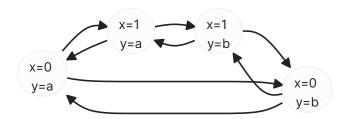
- S è un set non vuoto di stati;
- $I \subseteq C$ set di stati iniziali;
- $R \subseteq S * S$ è una relazione di accessibilità, set di transizioni per fare sì che R sia left-total;
- P set di simboli proposizionali per costruire Prop[P];
- $L:S o 2^{Prop[P]}$ funzione di labeling Un passo π è una sequenza infinita di stati:

$$\pi = s_0 s_1 s_2 \cdots$$

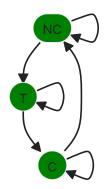
L'insieme di stati non è finito.



In composizione asincrona:



Un esempio di computazione sequenziale, prendendo parti di memoria che consideriamo critica (C) e non critica (NC):



//