

- Indicador de ángulo de ataque:

ANGLE OF ATTACK INDICATOR	AoA indication.	Radians	✖
INCIDENCE ALPHA	Ángulo de ataque	Radianes	✖
STALL ALPHA	El ángulo de ataque que produce el coeficiente de sustentación máximo antes de entrar en condiciones de pérdida.	Radianes	✖

- Indicador de deslizamiento:

INCIDENCE BETA	Ángulo de deslizamiento lateral	Radianes	✖
----------------	---------------------------------	----------	---

- Piloto automático:

AUTOPILOT AIRSPEED HOLD VAR	Devuelve la velocidad de mantenimiento del objetivo para el piloto automático.	Nudos	✖
AUTOPILOT AIRSPEED MAX CALCULATED	Devuelve el límite máximo calculado de velocidad aerodinámica (<i>kcas</i>) establecido para el piloto automático.	Nudos	✖
AUTOPILOT AIRSPEED MIN CALCULATED	Devuelve el límite mínimo calculado de velocidad aerodinámica (<i>kcas</i>) establecido para el piloto automático.	Nudos	✖
AUTOPILOT DEFAULT PITCH MODE	El modo de cabeceo predeterminado actual del piloto automático tal como se configura en la configuración del avión con el parámetro <code>.default_pitch_mode</code>	Enumeración: 0 = Ninguno 1 = Tono 2 = Retención de altitud 3 = Velocidad vertical	✖
AUTOPILOT DEFAULT ROLL MODE	El modo de balanceo predeterminado actual del piloto automático tal como se configura en la configuración del avión con el parámetro <code>.default_bank_mode</code>	Enumeración: 0 = Ninguno 1 = Nivelador de ala 2 = Encabezado 3 = Retención de rollo	✖
AUTOPILOT HEADING LOCK DIR	Especifica / Devuelve el rumbo bloqueado para el piloto automático.	Grados	✓
AUTOPILOT HEADING MANUALLY TUNABLE	Si el rumbo del piloto automático se puede ajustar manualmente o no.	Bool	✓
AUTOPILOT MAX BANK	Devuelve el ángulo de inclinación máximo para el piloto automático, en radianes.	Radianes	✖

AUTOPILOT THROTTLE ARM	Devuelve si el acelerador automático del piloto automático está armado (1, TRUE) o no (0, FALSE).	Bool	✗
AUTOPILOT THROTTLE MAX THRUST	Esto se puede utilizar para establecer/obtener la posición de la palanca de empuje para el empuje máximo del piloto automático.	Por ciento	✓
AUTOPILOT WING LEVELER	Nivelador de ala activo	Bool	✗
AUTOPILOT YAW DAMPER	Amortiguador de guiñada activo	Bool	✗

- Indicador de Heading:

DELTA HEADING RATE	Indicador de velocidad de giro de rumbo.	Radianes por segundo	✓
GYRO DRIFT ERROR	Angular error of heading indicator.	Radians	✗
HEADING INDICATOR	Indicación del indicador de rumbo (giroscopio direccional).	Radianes	✗
INTERACTIVE POINT HEADING	Interactivo Orientación del punto: Rumbo	Grados	✗
PARTIAL PANEL HEADING	Indicador de falla del indicador.	Enumeración: 0 = OK 1 = fallar 2 = en blanco	✓
PLANE HEADING DEGREES GYRO	Heading indicator (directional gyro) indication.	Radians	✓
PLANE HEADING DEGREES GYRO	Indicador de rumbo tomado del giroscopio de la aeronave.	Grados	✓
PLANE HEADING DEGREES MAGNETIC	Rumbo relativo al norte magnético: aunque el nombre menciona grados, las unidades utilizadas son radianes.	Radianes	✓
PLANE HEADING DEGREES TRUE	Rumbo relativo al norte verdadero: aunque el nombre menciona grados, las unidades utilizadas son radianes.	Radianes	✓

- Brújula de inducción:

INDUCTOR COMPASS HEADING REF	Rumbo de la brújula del inductor.	Radianes	✗
INDUCTOR COMPASS PERCENT DEVIATION	Lectura de la desviación de la brújula del inductor.	Porcentaje superior a 100	✗

- Indicador y coordinador de giro:

PARTIAL PANEL TURN COORDINATOR	Indicador de falla del indicador.	Enumeración: 0 = OK 1 = fallar 2 = en blanco	✗
TURN COORDINATOR BALL	Turn coordinator ball position.	Position 128 (-127 to 127)	
TURN COORDINATOR BALL INV	Turn coordinator ball position inverted (upside down).	Position 128 (-127 to 127)	
TURN INDICATOR RATE	Turn indicator reading. <i>NOTE: This is available in multiplayer to all near aircraft. See here for more information: Note On SimVars In Multiplayer.</i>	Radians per second	

- ILS:

ASSISTANCE LANDING ENABLED	Returns whether landing assistance has been enabled or not.	Bool	✗
ASSISTANCE TAKEOFF ENABLED	Returns whether takeoff assistance has been enabled or not.	Bool	✗
INNER MARKER	Estado del marcador interno.	Bool	✓
INNER MARKER LATLONALT	Devuelve la latitud, longitud y altitud del marcador interior de una aproximación a una pista, si la aeronave está dentro de la proximidad requerida, de lo contrario devolverá ceros.	SIMCONNECT_DATA_LATLONALT estructura	✗
MIDDLE MARKER	Middle marker state.	Bool	✓
MIDDLE MARKER LATLONALT	Returns the latitude, longitude and altitude of the middle marker.	SIMCONNECT_DATA_LATLONALT structure	✗
OUTER MARKER	Outer marker state.	Bool	✓
OUTER MARKER LATLONALT	Returns the latitude, longitude and altitude of the outer marker.	SIMCONNECT_DATA_LATLONALT structure	✗

- GPS:

GPS APPROACH APPROACH TYPE	Tipo de enfoque.	Enumeración: 0 = Ninguno 1 = <i>GPS</i> 2 = <i>VOR</i> 3 = <i>NDB</i> 4 = <i>ILS</i> 5 = Localizador 6 = <i>SDF</i> 7 = <i>LDA</i> 8 = <i>VOR/DME</i> 9 = <i>NDB/DME</i> 10 = <i>RNAV</i> 11 = Retroceso	✓
GPS FLIGHT PLAN WP COUNT	Número de waypoints.	Número	✓
GPS FLIGHT PLAN WP INDEX	Índice de waypoint.	Número	✓
GPS APPROACH WP TYPE	Tipo de waypoint dentro del modo de aproximación.	Enumeración: 0 = Ninguno 1 = Arreglar 2 = Procedimiento girar a la izquierda 3 = Procedimiento girar a la derecha 4 = Arco Dme a la izquierda 5 = Arco Dme a la derecha 6 = Manteniendo presionado a la izquierda 7 = Mantener a la derecha 8 = Distancia 9 = Altitud 10 = Secuencia manual 11 = Vector a final	✓
GPS GROUND SPEED	Velocidad de avance actual.	Metros por segundo	✓
GPS GROUND TRUE HEADING	Encabezado verdadero actual.	Radianes	✓
GPS MAGVAR	Variación magnética actual del GPS.	Radianes	✓
GPS OBS VALUE	Este es el curso OBS seleccionado actualmente en grados, de 0 a 360.	Grados	✓
GPS POSITION ALT	Altitud GPS actual.	Metros	✓
GPS POSITION LAT	Latitud GPS actual.	Grados	✓
GPS POSITION LON	Longitud GPS actual.	Grados	✓
GPS TARGET ALTITUDE	Altitud del objetivo GPS.	Metros	✓
GPS TARGET DISTANCE	Distancia al objetivo.	Metros	✓

PLANE LATITUDE	Latitude of aircraft, North is positive, South negative.	Radians	✓
PLANE LONGITUDE	Longitude of aircraft, East is positive, West negative.	Radians	✓

- GPWS:

GROUND ALTITUDE	Altitude of surface.	Meters	✗
GPWS SYSTEM ACTIVE	True if the Ground Proximity Warning System is active.	Bool	✓
GPWS WARNING	True if Ground Proximity Warning System installed.	Bool	✗

- CDI:

GPS CDI NEEDLE	La desviación del curso de la aguja para un instrumento CDI. El SimVar muestra la desviación de -127 a +127. Devuelve un valor si se establece un plan de vuelo (de lo contrario, devolverá 0) incluso si el piloto automático no está en modo GPS. La escala también se puede establecer a través del simvar. GPS CDI SCALING	Número	✗
GPS CDI SCALING	La deflexión a escala completa del CDI debido a un error de seguimiento transversal del GPS, en metros.	Metros	✓
NAV CDI:index	CDI needle deflection (+/- 127).	Número	✗
SLOPE TO ATC RUNWAY	La pendiente entre el avión y la posición de aterrizaje esperada de la pista. Devuelve 0 si no se asigna ninguna pista.	Radianes	✗


- GSI:

GPS GSI SCALING	La deflexión a escala completa del GSI vertical debido a la desviación de la trayectoria de planeo del GPS, en metros.	Metros	✓
-----------------	--	--------	---




NAV GLIDE SLOPE	<p>The glide slope gradient. The value returned is an integer value formed as follows:</p> $\sin(\text{slope}) * 65536 * 2$ <p>So, for example, a glide slope of 2.7° would return a value of 6174. TO get the value in degrees, then use <code>instead. NAV_RAW_GLIDE_SLOPE</code></p>	Número	✖
NAV GLIDE SLOPE ERROR	Difference between current position and glideslope angle. Note that this provides 32 bit floating point precision, rather than the 8 bit integer precision of NAV GSI.	Grados	✖
NAV GLIDE SLOPE LENGTH	The distance between the plane and the Glide beacon.	Feet	
NAV GSI	Glideslope needle deflection (+/- 119). Note that this provides only 8 bit precision, whereas NAV GLIDE SLOPE ERROR provides 32 bit floating point precision.	Número	✖
NAV GS LATLONALT:index	Returns the glide slope.	<code>SIMCONNECT_DATA_LATLONALT</code> structure	✖
NAV GS LLA64	Nav GS latitude, longitude, altitude.	<code>SIMCONNECT_DATA_LATLONALT</code> structure	✖
NAV RAW GLIDE SLOPE	The glide slope angle.	Grados	✖

- HSI:


HSI BEARING	Si la variable es verdadera y la variable es verdadera, esta variable contiene el rodamiento de agujas HSI. Si la variable es falsa y la variable es verdadera, esta variable contiene la frecuencia ADF1. <code>GPS_DRIVES_NAV1</code> HSI BEARING VALID <code>GPS_DRIVES_NAV1</code> HSI BEARING VALID	Grados	✖
HSI BEARING VALID	Esto devolverá true si la variable contiene datos válidos. <code>HSI BEARING</code>	Bool	✖
HSI CDI NEEDLE	Desviación de la aguja (+/- 127).	Número	✖
HSI CDI NEEDLE VALID	Señal válida.	Bool	✖
HSI DISTANCE	Distancia DME/GPS.	Millas náuticas	✖
HSI GSI NEEDLE	Desviación de la aguja (+/- 119).	Número	✖
HSI GSI NEEDLE VALID	Señal válida.	Bool	✖
HSI HAS LOCALIZER	Station es un localizador.	Bool	✖
HSI SPEED	Velocidad DME/GPS.	Nudos	✖




GPS HSI NEEDLE	La desviación de deslizamiento de la aguja para un instrumento CDI. El simvar muestra la desviación de -127 a +127. Devuelve un valor si se establece un plan de vuelo (de lo contrario, devolverá 0) incluso si el piloto automático no está en modo GPS. La escala también se puede establecer a través del simvar. GPS CDI SCALING	Número	
----------------	---	--------	---

- DME:

NAV DME	DME distance.	Nautical miles	
NAV DMESPEED	DME speed.	Knots	
NAV DME LATLONALT:index	Returns the DME station.	SIMCONNECT_DATA_LATLONALT structure	

- Alerta del sistema:

WARNING FUEL	This is the current state of the fuel warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).		
WARNING FUEL LEFT	This is the current state of the left fuel tank warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).		
WARNING FUEL RIGHT	This is the current state of the right fuel tank warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).		
WARNING OIL PRESSURE	This is the current state of the oil pressure warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).	Bool	

<code>WARNING VACUUM</code>	This is the current state of the vacuum system warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).	Bool	
<code>WARNING VACUUM LEFT</code>	This is the current state of the left vacuum system warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).	Bool	
<code>WARNING VACUUM RIGHT</code>	This is the current state of the right vacuum system warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).	Bool	
<code>WARNING VOLTAGE</code>	This is the current state of the electrical system voltage warning, either on (<code>true</code>) or off (<code>false</code>).	Bool	