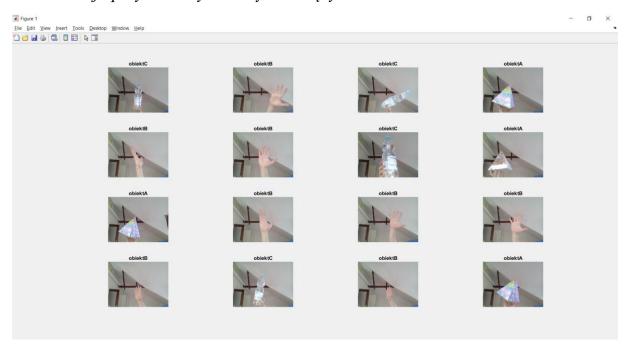
Data: 23.05.2020

Imię i nazwisko: Marek Matys

Rezultaty

Część II – sieci konwolucyjne CNN

Wizualizacje przykładowych danych uczących:



Rozmiar obrazu wejściowego akceptowanego przez sieć Alexnet: 227 x 227 x 3

Odkomentowany kod:

```
%-eksport wykresu do pliku (nazwa ustawiana automatycznie wg nazwy pliku
% wejsciowego)
% - mozna to takze zrobic "recznie" - w oknie Figure, Manu, Plik>Save As... wybrac PNG

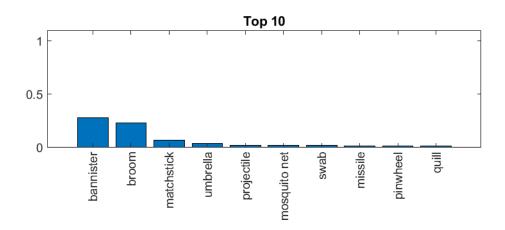
[~,fname1,~]=fileparts(imFileName);
saveas(fh,[fname1 '_output.png'])

%% Wizualizacja dzialania sieci (wagi, aktywacje) dla wybranego obrazu
```

Kilka rezultatów rozpoznawania przy użyciu sieci Alexnet:

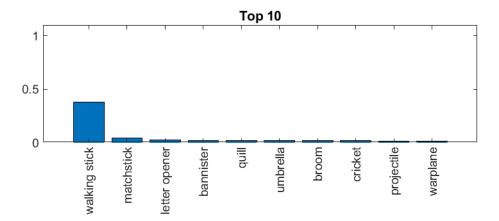
Rozpoznano: bannister, P = 0.27909





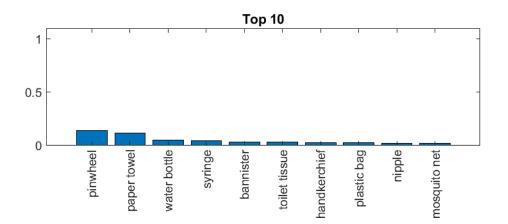
Rozpoznano: walking stick, P = 0.37667



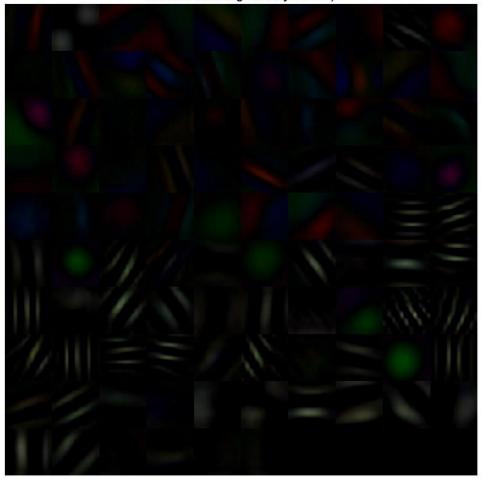


Rozpoznano: pinwheel, P = 0.14333





tablica filtrow/wag warstwy CONV1)



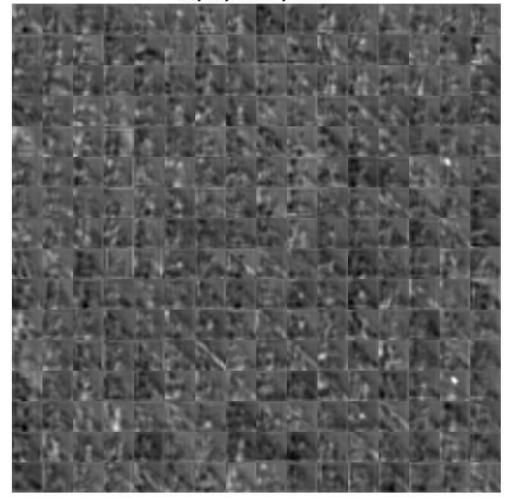
Tablica filtrów 1 warstwy. Filtry w dolnej części zdjęcia wyglądają na filtry bardziej reagujące na cienkie, równoległe linie. Początkowe filtry wykrywają bardziej pewne obszary i ich położenie.

Najsilniejsza aktywacja warstwy CONV1 nastąpiła na krawędziach butelki i drewnianych elementów w tle.

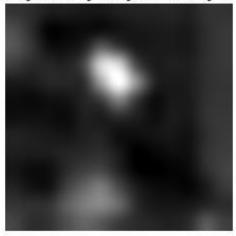
najsilniejsza aktywacja wartstwy CONV1



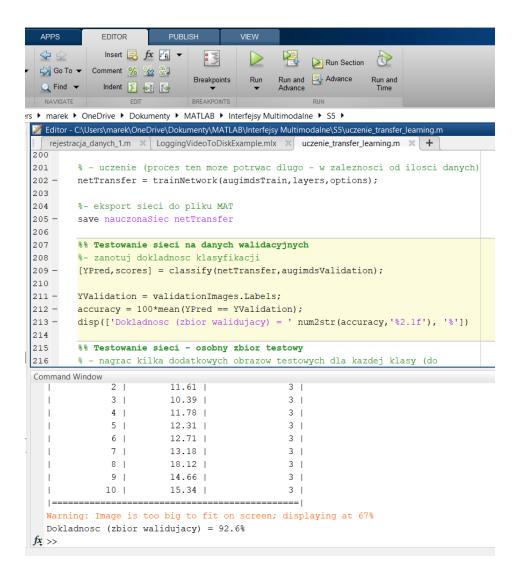
aktywacje wartstwy CONV5



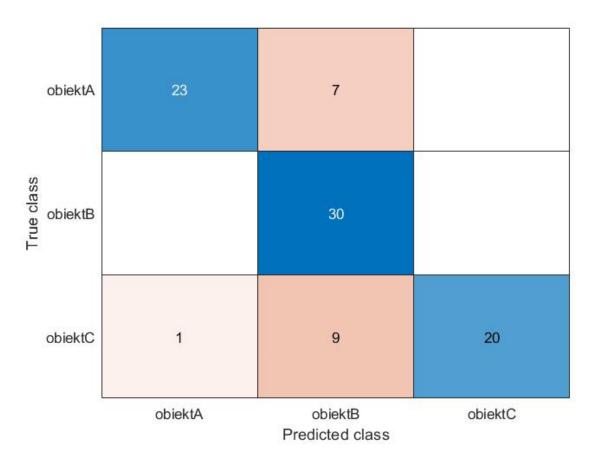
najsilniejsza aktywacja wartstwy CONV5



Dokładność klasyfikacji sieci: 92.6%



Macierz pomyłek:



Model bezbłędnie rozpoznawał rękę. Najczęściej mylił butelkę z ręką (9 razy), piramidkę z ręką (7 razy) i 1 raz została butelka pomylona z piramidką.

Analiza i wnioski

Zanotuj wnioski z eksperymentów realizowanych przy pomocy skryptu uczenie_transfer_learning.m

Omówienie rezultatów rozpoznawania:

Tło na którym robione były zdjęcia było bardzo niejednolite- zawiera wiele pionowych elementów (belek), które mogą być wykryte podczas rozpoznawania obrazu i przez to negatywnie rzutują na wynik operacji rozpoznania. Dodatkowo obiekty A i C były trzymane w ręce - która za każdym razem była w kadrze i przez to do algorytmu nie dostawały się "czyste" zdjęcia samych obiektów do wykrycia, ale zdjęcia obiektu do wykrycia i ręki, co zaburzało wynik rozpoznania.

Wniosek:

Przy następnych próbach wykrywania należałoby zadbać o stosunkowo gładkie tło i starać się uchwycić na obrazie tylko przedmiot który chcemy aby sieć rozpoznała.

Pytania

Wymień rodzaje warstw sieci konwolucyjnych i ich rolę

- Warstwa Konwolucji (Convolution) wyostrzanie pożądanych cech, ekstrakcja cech
- Warstwa ReLU eliminacja problemu zanikającego gradientu
- Warstwa krzyżowej normalizacji kanałów
- Warstwa MaxPoolingu stosowana aby uniknąć przeuczenia modelu oraz redukuje ilość cech i złożoność obliczeniową sieci

Znajdź w internecie informacje na temat "Deep Dream Visualization"

Jest to projekt open source założony przez Google wykorzystujący w swoim działaniu konwolucyjne sieci neuronowe.

Działa to na zasadzie znajdowania wzorców w obrazie i uwypukleniu ich, aż do przesady. Działa z wykorzystaniem zjawiska **pareidolii**- czyli właśnie dopatrywania się znanych kształtów w przypadkowych przedmiotach.

Z racji, że jest to projekt open source, można w internecie znaleźć różnego rodzaje generatory takich obrazów np.: https://deepdreamgenerator.com/