

# Отчет по лабораторной работе №5 по курсу «Численные методы»

Студент группы 8О-406: Киреев А. К.

Работа выполнена: 13.10.2022

Преподаватель: Пивоваров Д.Е.

Отчет сдан:

Итоговая оценка:

Подпись преподавателя:

## 1. Тема работы

ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ УРАВНЕНИЙ ПАРАБОЛИЧЕСКОГО ТИПА. ПОНЯТИЕ О МЕТОДЕ КОНЕЧНЫХ РАЗНОСТЕЙ. ОСНОВНЫЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ И КОНЕЧНО-РАЗНОСТНЫЕ СХЕМЫ

## 2. Цель работы

Используя явную и неявную конечно-разностные схемы, а также схему Кранка - Николсона, решить начально-краевую задачу для дифференциального уравнения параболического типа. Осуществить реализацию трех вариантов аппроксимации граничных условий, содержащих производные: двухточечная аппроксимация с первым порядком, трехточечная аппроксимация со вторым порядком, двухточечная аппроксимация со вторым порядком. В различные моменты времени вычислить погрешность численного решения путем сравнения результатов с приведенным в задании аналитическим решением  $U(x, t)$ . Исследовать зависимость погрешности от сеточных параметров  $\tau, h$ .

$$\frac{du}{dt} = a * \frac{d^2u}{dx^2}, a > 0,$$

$$u(0,t) = 0,$$

$$u(1,t) = 1,$$

$$u(x,0) = x + \sin(\pi * x),$$

Аналитическое решение:

$$U(x, t) = x + \exp(-\pi^2 * a * t) * \sin(\pi * x)$$

## 3. Ход выполнения работы

В лабораторной реализована явная, неявная схема и схема Кранка-Николсона. Также реализована функция подсчета погрешности и функция отрисовки полученного решения. Также из прошлого семестра были взяты функции для вычисления производных, метод прогонки и логгер. Графики выводятся при помощи библиотеки `matplotlib`.

## Код на Python:

### main.py:

```
import numpy as np
import sys
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib import cm

from methods import implicit_method, explicit_method, crank_nicolson_method

sys.path.append(".")

def analytical_solution(a: float, x: float, t: float) -> float:
    assert(a > 0.0)
    return x + np.exp(-np.pi**2 * a * t) * np.sin(np.pi * x)

def analytical_grid(a: float, x: np.ndarray, t: np.ndarray) -> np.ndarray:
    grid: np.ndarray = np.zeros(shape=(len(t), len(x)))
    for i in range(len(t)):
        for j in range(len(x)):
            grid[i, j] = analytical_solution(a, x[j], t[i])
    return grid

def u_initial(x: np.ndarray) -> np.ndarray:
    return x + np.sin(np.pi * x)

def u_left_border():
    return 0.0

def u_right_border():
    return 1.0

def error(numeric: np.ndarray, analytical: np.ndarray) -> np.ndarray:
    return np.abs(numeric - analytical)

def draw(numerical: np.ndarray, analytical: np.ndarray,
        x: np.ndarray, t: np.ndarray):
    fig = plt.figure(figsize=plt.figaspect(0.7))
    xx, tt = np.meshgrid(x, t)

    ax = fig.add_subplot(1, 2, 1, projection='3d')
    plt.title('numerical')
    ax.set_xlabel('x', fontsize=20)
    ax.set_ylabel('t', fontsize=20)
    ax.set_zlabel('u', fontsize=20)
    ax.plot_surface(xx, tt, numerical, cmap=cm.coolwarm, linewidth=0, antialiased=True)

    ax = fig.add_subplot(1, 2, 2, projection='3d')
    ax.set_xlabel('x', fontsize=20)
    ax.set_ylabel('t', fontsize=20)
    ax.set_zlabel('u', fontsize=20)
    plt.title('analytic')
    ax.plot_surface(xx, tt, analytical, cmap=cm.coolwarm, linewidth=0, antialiased=True)

    plt.show()

if __name__ == "__main__":
    a = float(input("Enter parameter 'a': "))
    h = float(input("Enter step 'h': "))
    tau = float(input("Enter step 'tau': "))
    t_bound = float(input("Enter time border: "))
    x: np.ndarray = np.arange(0, 1.0 + h/2.0, step=h)
    t: np.ndarray = np.arange(0, t_bound + tau/2.0, step=tau)

    kwargs = {
        "u_initial": u_initial,
        "u_left_border": u_left_border,
```

```

        "u_right_border": u_right_border,
        "a": a,
        "h": h,
        "tau": tau,
        "l": 0.0,
        "r": 1.0,
        "t_bound": t_bound
    }

    analytical = analytical_grid(a, x, t)

    print("----- EXPLICIT -----")
    sol = explicit_method(**kwargs)
    print(np.round(sol, 3))
    print("\nError: ", error(sol[-1], analytical[-1]))
    print("-----\n")
    print("----- IMPLICIT -----")
    sol = implicit_method(**kwargs)
    print(np.round(sol, 3))
    print("\nError: ", error(sol[-1], analytical[-1]))
    print("-----\n")
    print("----- CRANK-NICOLSON -----")
    sol = crank_nicolson_method(**kwargs)
    print(np.round(sol, 3))
    print("\nError: ", error(sol[-1], analytical[-1]))
    print("-----\n")
    print("----- ANALYTICAL -----")
    print(np.round(analytical, 3))

    draw(sol, analytical, x, t)

```

## methods.py:

```

import numpy as np
from typing import List, Callable

from logger import base_logger
from sweep import sweep_solve
from derivatives import second_derivative

def explicit_method(u_initial: Callable, u_left_border: Callable, u_right_border: Callable,
                   a: float, h: float, tau: float,
                   l: float, r: float, t_bound: float) -> np.ndarray:
    if a * tau / h**2 > 0.5:
        base_logger.warning("WARNING : explicit method is not stable")

    x: np.ndarray = np.arange(l, r + h/2.0, step=h)
    t: np.ndarray = np.arange(0, t_bound + tau/2.0, step=tau)
    u: np.ndarray = np.zeros(shape=(len(t), len(x)))

    u[0] = u_initial(x)
    u[0, 0] = u_left_border()
    u[0, -1] = u_right_border()

    for k in range(len(t) - 1):
        u[k+1] = u[k] + tau * a * second_derivative(u[k], step=h)

    return u

def hybrid_method(u_initial: Callable, u_left_border: Callable, u_right_border: Callable,
                  a: float, h: float, tau: float,
                  l: float, r: float, t_bound: float, theta: float) -> np.ndarray:
    x: np.ndarray = np.arange(l, r + h/2.0, step=h)
    t: np.ndarray = np.arange(0, t_bound + tau/2.0, step=tau)
    u: np.ndarray = np.zeros(shape=(len(t), len(x)))

    u[0] = u_initial(x)
    u[0, 0] = u_left_border()
    u[0, -1] = u_right_border()

    for k in range(len(t) - 1):
        matrix: np.ndarray = np.zeros(shape=(len(x) - 2, len(x) - 2))
        matrix[0] += np.array(
            [

```

```

        -(1.0 + (2.0 * theta * a * tau) / h**2),
        (theta * a * tau) / h**2
    ]
    + [0.0] * (len(matrix) - 2)
)
target: List[float] = [(theta - 1.0) * a * tau * u[k][0] / h**2 +
    (2.0 * (1.0 - theta) * a * tau / h**2 - 1.0) * u[k][1] +
    (theta - 1.0) * a * tau * u[k][2] / h**2 -
    theta * a * tau * u_left_border() / h**2]

for i in range(1, len(matrix) - 1):
    matrix[i] += np.array(
        [0.0] * (i - 1)
        + [
            theta * a * tau / h**2,
            -(1.0 + (2.0 * theta * a * tau) / h**2),
            (theta * a * tau) / h**2
        ]
        + [0.0] * (len(matrix) - i - 2)
    )
    target += [(theta - 1.0) * a * tau * u[k][i] / h**2 +
        (2.0 * (1.0 - theta) * a * tau / h**2 - 1.0) * u[k][i+1] +
        (theta - 1.0) * a * tau * u[k][i+2] / h**2]

matrix[-1] += np.array(
    [0.0] * (len(matrix) - 2)
    + [
        theta * a * tau / h ** 2,
        -(1.0 + (2.0 * theta * a * tau) / h ** 2)
    ]
)
target += [(theta - 1.0) * a * tau * u[k][-3] / h**2 +
    (2.0 * (1.0 - theta) * a * tau / h**2 - 1.0) * u[k][-2] +
    (theta - 1.0) * a * tau * u[k][-1] / h**2 -
    theta * a * tau * u_right_border() / h**2]

u[k+1] += np.array([u_left_border()]
    + sweep_solve(matrix, np.array(target)).tolist()
    + [u_right_border()])

return u

def implicit_method(**kwargs) -> np.ndarray:
    return hybrid_method(**kwargs, theta=1.0)

def crank_nicolson_method(**kwargs) -> np.ndarray:
    return hybrid_method(**kwargs, theta=0.5)

```

## 4. Результаты

```

(venv) ak@MacBook-Air-AK lab5 % python3 main.py
Enter parameter 'a': 1.0
Enter step 'h': 0.2
Enter step 'tau': 0.01
Enter time border: 0.1
----- EXPLICIT -----
[[0.    0.788 1.351 1.551 1.388 1.    ]
 [0.    0.732 1.26  1.46  1.332 1.    ]
 [0.    0.681 1.178 1.378 1.281 1.    ]
 [0.    0.635 1.104 1.304 1.235 1.    ]
 [0.    0.593 1.037 1.237 1.193 1.    ]
 [0.    0.556 0.976 1.176 1.156 1.    ]
 [0.    0.522 0.921 1.121 1.122 1.    ]
 [0.    0.491 0.871 1.071 1.091 1.    ]
 [0.    0.463 0.826 1.026 1.063 1.    ]
 [0.    0.438 0.785 0.985 1.038 1.    ]
 [0.    0.415 0.749 0.949 1.015 1.    ]]

Error:  [0.    0.00362282 0.00586184 0.00586184 0.00362282 0.    ]
-----
----- IMPLICIT -----

```

```

[[0.    0.788 1.351 1.551 1.388 1.    ]
[0.    0.737 1.268 1.468 1.337 1.    ]
[0.    0.69  1.192 1.392 1.29  1.    ]
[0.    0.647 1.123 1.323 1.247 1.    ]
[0.    0.608 1.06  1.26  1.208 1.    ]
[0.    0.573 1.003 1.203 1.173 1.    ]
[0.    0.54  0.95  1.15  1.14  1.    ]
[0.    0.51  0.902 1.102 1.11  1.    ]
[0.    0.483 0.858 1.058 1.083 1.    ]
[0.    0.459 0.819 1.019 1.059 1.    ]
[0.    0.436 0.782 0.982 1.036 1.    ]]

```

```
Error: [0.    0.01704553 0.02758025 0.02758025 0.01704553 0.    ]
```

----- CRANK-NICOLSON -----

```

[[0.    0.788 1.351 1.551 1.388 1.    ]
[0.    0.734 1.264 1.464 1.334 1.    ]
[0.    0.686 1.186 1.386 1.286 1.    ]
[0.    0.641 1.114 1.314 1.241 1.    ]
[0.    0.601 1.049 1.249 1.201 1.    ]
[0.    0.565 0.99  1.19  1.165 1.    ]
[0.    0.531 0.936 1.136 1.131 1.    ]
[0.    0.501 0.887 1.087 1.101 1.    ]
[0.    0.474 0.843 1.043 1.074 1.    ]
[0.    0.449 0.802 1.002 1.049 1.    ]
[0.    0.426 0.766 0.966 1.026 1.    ]]

```

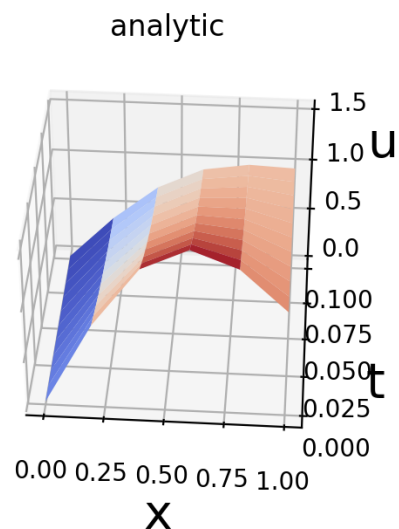
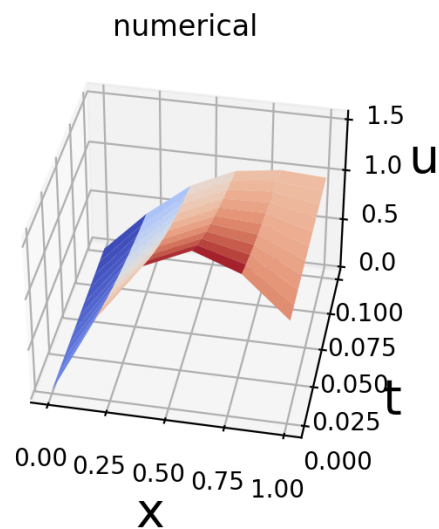
```
Error: [0.    0.00696965 0.01127712 0.01127712 0.00696965 0.    ]
```

----- ANALYTICAL -----

```

[[0.    0.788 1.351 1.551 1.388 1.    ]
[0.    0.733 1.262 1.462 1.333 1.    ]
[0.    0.682 1.181 1.381 1.282 1.    ]
[0.    0.637 1.107 1.307 1.237 1.    ]
[0.    0.596 1.041 1.241 1.196 1.    ]
[0.    0.559 0.981 1.181 1.159 1.    ]
[0.    0.525 0.926 1.126 1.125 1.    ]
[0.    0.495 0.877 1.077 1.095 1.    ]
[0.    0.467 0.832 1.032 1.067 1.    ]
[0.    0.442 0.791 0.991 1.042 1.    ]
[0.    0.419 0.754 0.954 1.019 1.    ]]

```



## **5. Выводы**

В данной лабораторной работе я научился находить численное решение уравнений параболического типа при помощи метода конечных разностей, а также аппроксимировать граничные значения разными способами.