на классе F называют величину

$$R_N(F) = \sup_{f \in F} |R_N(f)|,$$

где, как обычно,

$$R_N(f) = I(f) - S_N(f).$$

Нижняя грань

$$W_N(F) = \inf_{D_j \ P_j} R_N(F)$$

называется оптимальной оценкой погрешности квадратур на рассматриваемом классе. Если существует квадратура, для которой $R_N(F) = W_N(F)$, то такую квадратуру называют оптимальной, или наилучшей, на рассматриваемом классе.

Обратимся к случаю

$$I(f) = \int_{0}^{1} f(x)dx, \quad f \in F = C_1(A, [0, 1]);$$

 $C_1(A,[0,1])$ — класс непрерывных функций с кусочно-непрерывной первой производной, удовлетворяющей условию $|f'(x)| \leq A$.

Квадратурную сумму записываем в виде

$$S_N(f) = \sum_{j=1}^N D_j f(x_j), \quad x_1 < \dots < x_N.$$

Потребуем выполнения условия

$$\sum_{j=1}^{N} D_j = 1. (1)$$

Если (1) не выполнено, то при f(x) = c = const имеем

$$R_N(f) = \left(1 - \sum_{j=1}^N D_j\right) c \neq 0.$$

Все функции f(x)=const принадлежат рассматриваемому классу, и следовательно,

$$R_N(F) \geqslant \sup_c \left(\left| 1 - \sum_{j=1}^N D_j \right| |c| \right) = \infty.$$

Ясно, что об оптимальности такой квадратуры говорить не приходится. Квадратура, удовлетворяющая условию (1), точна для постоянных, т. е. всех многочленов нулевой степени. Для таких квадратур, согласно (2.6), справедливо соотношение

$$R_N(C_1(A,[0,1])) = A \int_0^1 |K_N(y)| dy,$$

где

$$K_N(y) = 1 - y - \sum_{j=1}^N D_j (\overline{x_j - y})^0,$$
$$(\overline{t})^0 = \begin{cases} 1 & \text{при } t > 0, \\ 0 & \text{при } t \leqslant 0. \end{cases}$$

Для $x_{m-1} \leqslant y < x_m$ имеем

$$(\overline{x_j - y})^0 = \begin{cases} 1 & \text{при } j < m, \\ 0 & \text{при } j \geqslant m, \end{cases}$$

(здесь мы положили $0^0 = 0$); поэтому

$$\sum_{j=1}^{N} D_{j} (\overline{x_{j} - y})^{0} =$$

$$= \begin{cases}
1 & \text{при} & y < x_{1}, \\
Q_{m} = \sum_{j=m}^{N} D_{j} & \text{при} & x_{m-1} \leq y < x_{m}, \quad m = 2, ..., N, \\
0 & \text{при} & x_{N} \leq y.
\end{cases} (2)$$

Мы видим, что исходная задача минимизации погрешности на классе свелась к решению слудующей задачи: приблизить наилучшим образом в метрике $L_1:||f||=\int\limits_0^1|f(x)|dx$ функцию 1-y функциями вида (2). Обозначим

$$\int\limits_{0}^{1} |\; K_{N}(y) \; | dy \;\;\;$$
 через $\;\; V(Q_{2},...,Q_{N};x_{1},...,x_{N}) \;\;\;$

Имеем равенство

$$V(Q_2, ..., Q_N; x_1, ..., x_N) = \int_0^{x_1} |y| dy + \sum_{m=2}^N \int_{x_{m-1}}^{x_m} |(1-y) - Q_m| dy + \int_{x_N}^1 |1-y| dy.$$
 (3)

От фиксированного Q_m зависит только одно слагаемое

$$V(Q_m) = \int_{x_{m-1}}^{x_m} | (1-y) - Q_m | dy.$$