

# Научное программирование

## Отчет по лабораторной работе № 5

Коняева Марина Александровна НФИбд-01-21

### Содержание

Цель работы .....	1
Выполнение лабораторной работы .....	1
Подгонка полиномиальной кривой.....	1
Матричные преобразования .....	6
Вращение .....	7
Отражение.....	9
Дилатация .....	10
Вывод.....	12

### Цель работы

Ознакомление с некоторыми операциями в среде Octave для решения таких задач, как подгонка полиномиальной кривой, матричных преобразований, вращений, отражений и дилатаций.

### Выполнение лабораторной работы

#### Подгонка полиномиальной кривой

В статистике часто рассматривается проблема подгонки прямой линии к набору данных. Решим более общую проблему подгонки полинома к множеству точек. Пусть нам нужно найти параболу по методу наименьших квадратов для набора точек, заданных матрицей

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \\ 3 & 5 \\ 4 & 4 \\ 5 & 2 \\ 6 & -3 \end{pmatrix}$$

В матрице заданы значения  $x$  в столбце 1 и значения  $y$  в столбце 2. Введём матрицу данных в Octave и извлечём вектора  $x$  и  $y$ . А также нарисуем точки на графике. Данные операции выполнены ниже:

```
>> D = [1 1; 2 2; 3 5; 4 4; 5 2; 6 -3]
```

```
D =
```

```
1 1
2 2
3 5
4 4
5 2
6 -3
```

```
>> xdata = D(:, 1)
```

```
xdata =
```

```
1
2
3
4
5
6
```

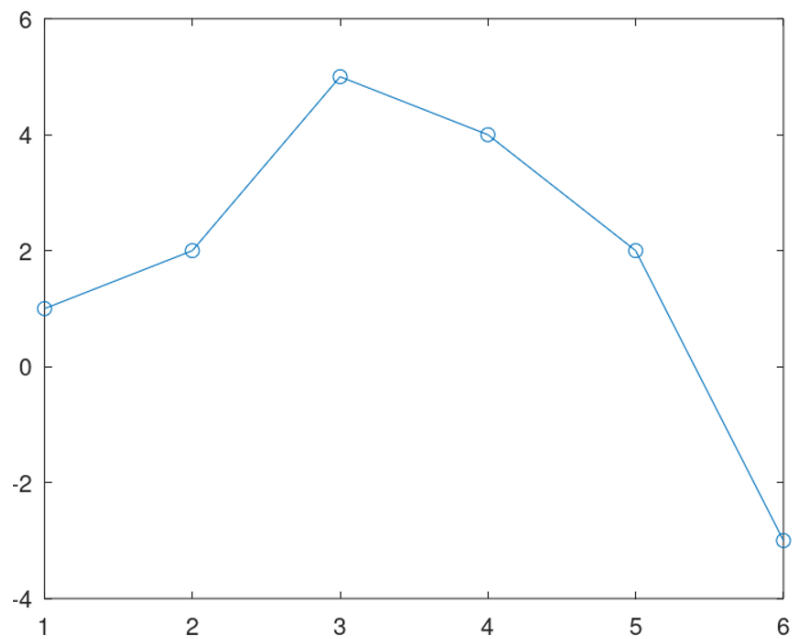
```
>> ydata = D(:, 2)
```

```
ydata =
```

```
1
2
5
4
2
-3
```

```
>> plot(xdata, ydata, 'o-')
```

*Програмный код 01*



*График 01*

Построим уравнение вида  $y = ax^2 + bx + c$ . Подставляя данные, получаем следующую систему линейных уравнений.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \\ 9 & 3 & 1 \\ 16 & 4 & 1 \\ 25 & 5 & 1 \\ 36 & 6 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \\ 4 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}.$$

Обратим внимание на форму матрицы коэффициентов  $A$ . Третий столбец – все единицы, второй столбец – значения  $x$ , а первый столбец – квадрат значений  $x$ . Правый вектор – это значения  $y$ . Есть несколько способов построить матрицу коэффициентов в Octave. Один из подходов состоит в том, чтобы использовать команду `ones` для создания матрицы единиц соответствующего размера, а затем перезаписать первый и второй столбцы необходимыми данными.

```
>> A = ones(6,3)
A =
```

```

1   1   1
1   1   1
1   1   1
1   1   1
1   1   1
1   1   1
```

```
>> A(:, 1) = xdata.^2
A =
```

```

1   1   1
4   1   1
9   1   1
16  1   1
25  1   1
36  1   1
```

```
>> A(:, 2) = xdata
A =
```

```

1   1   1
4   2   1
9   3   1
16  4   1
25  5   1
36  6   1
```

### Програмный код 02

Решение по методу наименьших квадратов получается из решения уравнения  $A^T A b = A^T b$ , где  $b$  – вектор коэффициентов полинома. Используем Octave для построения уравнений, как показано ниже:

```
>> A'*A
ans =

    2275    441    91
    441    91    21
    91    21     6

>> A'*ydata
ans =

    60
    28
    11
```

### *Програмный код 03*

Решим задачу методом Гаусса. Для этого запишем расширенную матрицу:

$$B = \begin{pmatrix} 2275 & 441 & 91 & 60 \\ 441 & 91 & 21 & 28 \\ 91 & 21 & 6 & 11 \end{pmatrix}.$$

Таким образом, искомое квадратное уравнение имеет вид

$$y = -0.89286x^2 + 5.65x - 4.4$$

```
>> B = A'*A
B =

    2275    441    91
    441    91    21
    91    21     6

>> B(:,4) = A'*ydata
B =

    2275    441    91    60
    441    91    21    28
    91    21     6    11
```

### *Програмный код 04*

```
>> B_res = rref(B)
B_res =

    1.0000    0    0 -0.8929
         0    1.0000    0  5.6500
         0    0    1.0000 -4.4000

>> a1 = B_res(1,4)
a1 = -0.8929
>> a2 = B_res(2,4)
a2 = 5.6500
>> a3 = B_res(3,4)
a3 = -4.4000
```

#### Програмный код 05

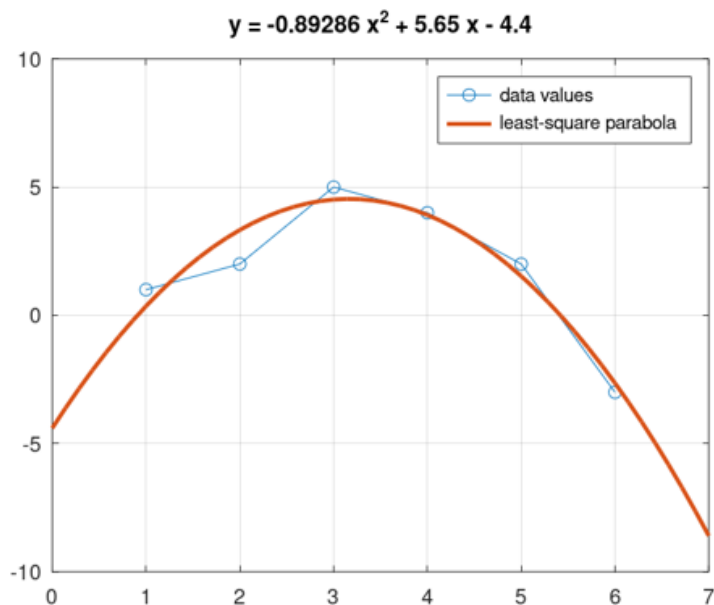
После чего построим соответствующий график параболы.

```
>> x = linspace(0,7,50)
```

#### Програмный код 06

```
>> y = a1*x.^2 + a2*x + a3;
>> plot(xdata,ydata,'o-',x,y,'linewidth',2)
>> grid on;
>> legend('data values','least-square parabola')
>> title('y = -0.89286 x^2 + 5.65 x - 4.4')
```

#### Програмный код 07



#### График 02

Процесс подгонки может быть автоматизирован встроенными функциями Octave. Для этого мы можем использовать встроенную функцию для подгонки полинома `polyfit`. Синтаксис: `polyfit(x, y, order)`, где `order` – это степень полинома. Значения полинома `P` в

точках, задаваемых вектором-строкой  $x$  можно получить с помощью функции `polyval`. Синтаксис: `polyval (P, x)`.

```
>> P = polyfit(xdata,ydata,2)
P =

    -0.8929    5.6500   -4.4000

>> y = polyval(P,xdata)
y =

    0.3571
    3.3286
    4.5143
    3.9143
    1.5286
   -2.6429

>> plot(xdata,ydata,'o-',xdata,y,'+--')
>> grid on
>> legend('Original data','polyfit data')
```

### Програмный код 08

После чего рассчитаем значения в точках и построим исходные данные.

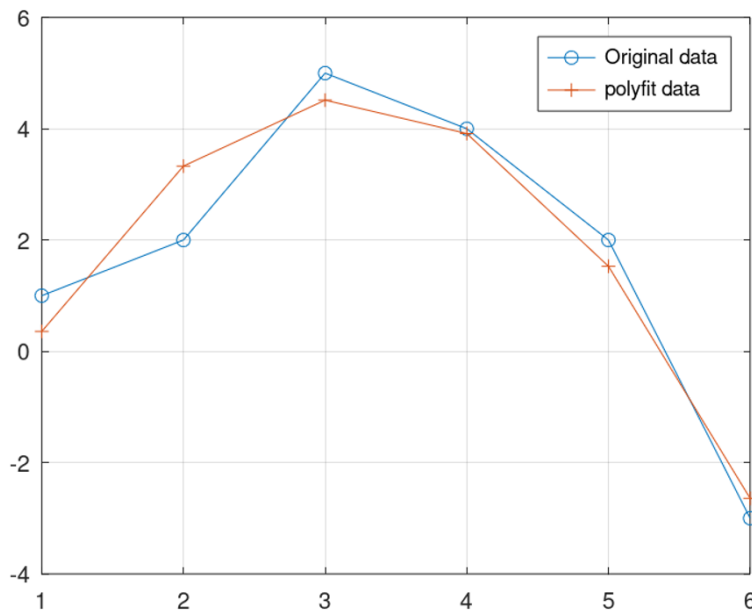


График 03

## Матричные преобразования

Матрицы и матричные преобразования играют ключевую роль в компьютерной графике. Существует несколько способов представления изображения в виде матрицы. Подход, который мы здесь используем, состоит в том, чтобы перечислить ряд вершин, которые соединены последовательно, чтобы получить ребра простого графа. Мы записываем это как матрицу  $2 \times n$ , где каждый столбец представляет точку на рисунке. В качестве простого примера, давайте попробуем закодировать граф-домик. Есть много способов закодировать это как матрицу. Эффективный метод состоит в том, чтобы выбрать путь, который проходит по каждому ребру ровно один раз (цикл Эйлера).

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 3 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 0 & 2 & 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

```
>> D = [1 1 3 3 2 1 3; 2 0 0 2 3 2 2]
D =

     1     1     3     3     2     1     3
     2     0     0     2     3     2     2

>> x = D(1, :)
x =

     1     1     3     3     2     1     3

>> y = D(2, :)
y =

     2     0     0     2     3     2     2

>> plot(x,y)
```

Программный код 09

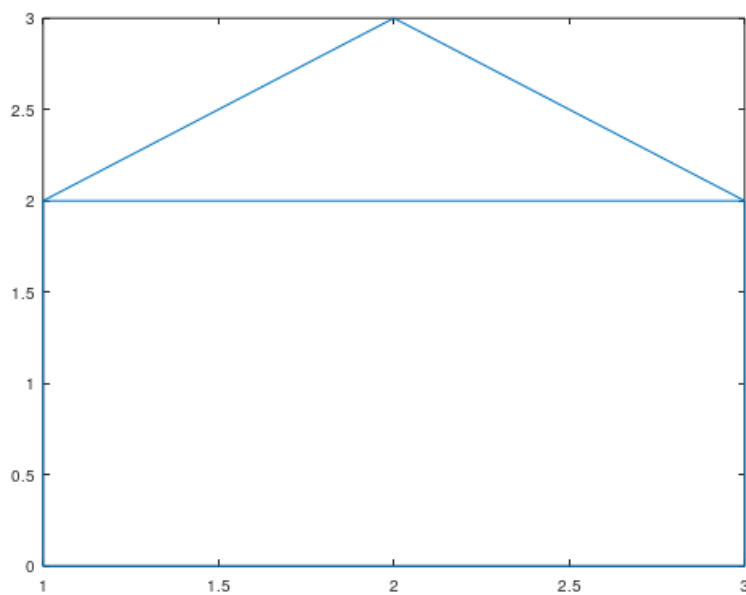


График 04

## Вращение

Рассмотрим различные способы преобразования изображения. Вращения могут быть получены с использованием умножения на специальную матрицу. Вращение точки  $(x, y)$  относительно начала координат определяется как

$$R \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

где

$$R = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix},$$

$\theta$  - угол поворота (измеренный против часовой стрелки).

Теперь, чтобы произвести повороты матрицы данных  $D$ , нам нужно вычислить произведение матриц  $RD$ . Повернём граф дома на  $90^\circ$  и  $225^\circ$ . Вначале переведём угол в радианы.

```
>> thetal = 90*pi/180
thetal = 1.5708
```

### Програмный код 10

```
>> R1 = [cos(thetal) -sin(thetal); sin(thetal) cos(thetal)]
R1 =

    6.1230e-17    -1.0000e+00
    1.0000e+00     6.1230e-17

>> RD1 = R1*D
RD1 =

   -2.0000e+00    6.1230e-17    1.8369e-16   -2.0000e+00   -3.0000e+00   -2.0000e+00   -2.0000e+00
    1.0000e+00    1.0000e+00    3.0000e+00    3.0000e+00    2.0000e+00    1.0000e+00    3.0000e+00

>> x1 = RD1(1,:)
x1 =

   -2.0000e+00    6.1230e-17    1.8369e-16   -2.0000e+00   -3.0000e+00   -2.0000e+00   -2.0000e+00

>> y1 = RD1(2,:)
y1 =

    1.0000    1.0000    3.0000    3.0000    2.0000    1.0000    3.0000
```

### Програмный код 11

```
>> theta2 = 225*pi/180
theta2 = 4.4506
>> theta2 = 225*pi/180
theta2 = 3.9270
>> R2 = [cos(theta2) -sin(theta2); sin(theta2) cos(theta2)]
R2 =

   -0.7071    0.7071
   -0.7071   -0.7071

>> RD2 = R2*D
RD2 =

    0.7071   -0.7071   -2.1213   -0.7071    0.7071    0.7071   -0.7071
   -2.1213   -0.7071   -2.1213   -3.5355   -3.5355   -2.1213   -3.5355

>> x2 = RD2(1,:)
x2 =

    0.7071   -0.7071   -2.1213   -0.7071    0.7071    0.7071   -0.7071

>> y2 = RD2(2,:)
y2 =

   -2.1213   -0.7071   -2.1213   -3.5355   -3.5355   -2.1213   -3.5355

>> plot(x,y,'bo-',x1,y1,'ro-',x2,y2,'go-')
>> axis([-4 4 -4 4],'equal');
>> grid on
>> legend('Original', 'Rotated 90 degrees','Rotated 225 degrees')
```

### Програмный код 12



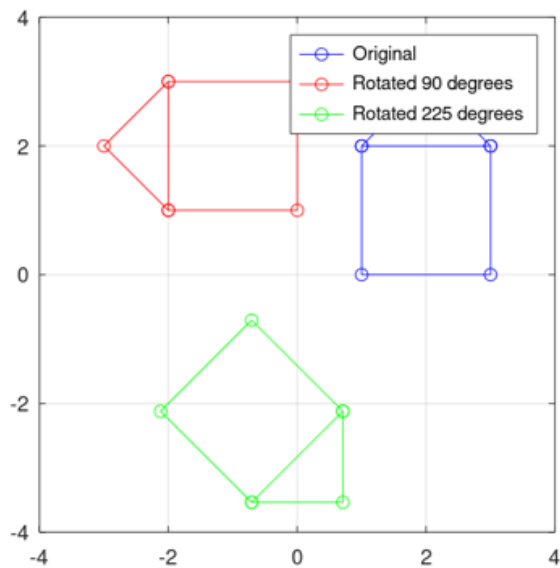


График 05

## Отражение

Если  $l$  – прямая, проходящая через начало координат, то отражение точки  $(x, y)$  относительно прямой  $l$  определяется как

$$R \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

где

$$R = \begin{pmatrix} \cos(2\theta) & \sin(2\theta) \\ \sin(2\theta) & -\cos(2\theta) \end{pmatrix},$$

$\theta$  - угол между прямой  $l$  и осью абсцисс (измеренный против часовой стрелки).

```
>> R = [0 1; 1 0]
R =
```

```
0    1
1    0
```

```
>> RD = R * D
RD =
```

```
2    0    0    2    3    2    2
1    1    3    3    2    1    3
```

Програмный код 13

```

>> x1 = RD(1,:)
x1 =

    2    0    0    2    3    2    2

>> y1 = RD(2,:)
y1 =

    1    1    3    3    2    1    3

>> plot(x,y,'o-',x1,y1,'o-')
>> axis([-1 4 -1 4],'equal')
>> axis([-1 5 -1 5],'equal')
>> axis([-1 4 -1 4],'equal')
>> grid on
>> legend('Original','Reflected')

```

Програмный код 14

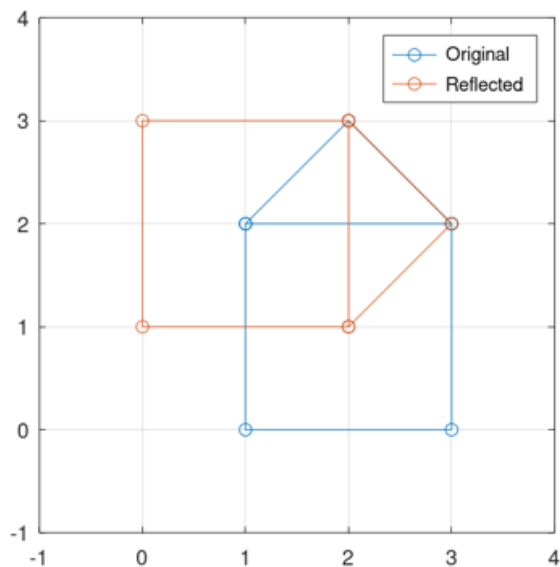


График 06

## Дилатация

Дилатация (то есть расширение или сжатие) также может быть выполнено путём умножения матриц. Пусть

$$T = \begin{pmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix},$$

Тогда матричное произведение  $TD$  будет преобразованием дилатации  $D$  с коэффициентом  $k$ . Увеличим граф дома в 2 раза.

```

>> T = [2 0;0 2]
T =

     2     0
     0     2

>> TD = T * D
TD =

     2     2     6     6     4     2     6
     4     0     0     4     6     4     4

>> x1 = TD(1,:); y1 = TD(2,:);
>> print 04.png -dpng
>>
>>
>> T = [2 0;0 2]
T =

     2     0
     0     2

>> TD = T * D
TD =

     2     2     6     6     4     2     6
     4     0     0     4     6     4     4

>> x1 = TD(1,:); y1 = TD(2,:);
>> plot(x,y,'o-',x1,y1,'o-')
>> axis([-1 7 -1 7],'equal')
>> grid on
>> legend('Original','Expanded')

```

*Программный код 15*

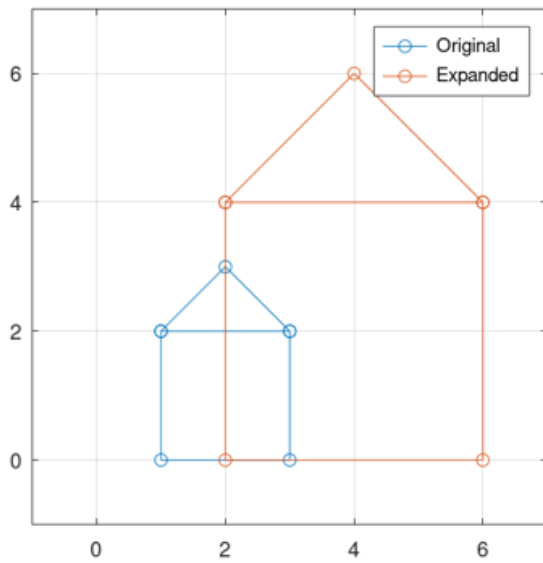


График 07

## Вывод

В ходе выполнения данной работы я ознакомилась с некоторыми операциями в среде Ostage для решения таких задач, как подгонка полиномиальной кривой, матричных преобразований, вращений, отражений и дилатаций.