Électromagnétisme

Martin Andrieux

1 Analyse vectorielle

Circulation

$$\mathcal{C} = \int_A^B \overrightarrow{E}(M) \cdot \overrightarrow{dM}$$

$$\mathcal{C} = \oint \overrightarrow{E}(M) \cdot \overrightarrow{dM}$$

Flux

$$\Phi = \oint_{(S)} \vec{E}(M) \cdot \vec{dS}$$

$$\Phi = \oint_{(S)} \vec{E}(M) \cdot \vec{dS}$$

Théorème de Gauss -

Dans un champ électrique :

$$\oint_{(S)} \vec{E}(M) \cdot \vec{dS} = \frac{Q_{int}}{\epsilon_0}$$

Énergie -

Pour n charges ponctuelles :

$$U_e = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n q_i v_i$$

Pour une distributuion continue:

$$U_{\varepsilon} = \frac{1}{2} \iiint_{\mathrm{espace}} \epsilon_0 \, \overrightarrow{E}^2(M) d\tau$$

Théorème d'Ostrogradski

$$\oint_{(S)} \overrightarrow{E} \cdot \overrightarrow{dS} = \iiint_{(\mathcal{V})} \operatorname{div} \left(\overrightarrow{E} \right) d\tau$$

Équation de Poisson —

$$\Delta V + \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0$$

En l'absence de charges :

$$\Delta V = 0$$

Théorème de Stokes -

$$\oint \overrightarrow{E} \cdot \overrightarrow{dl} = \iint_{(S)} \overrightarrow{\operatorname{rot}} \overrightarrow{E} \cdot \overrightarrow{dS}$$

Équivalence -

$$\overrightarrow{E} = -\overrightarrow{\operatorname{grad}}V \iff \oint_{(C)} \overrightarrow{E} \cdot \overrightarrow{dl} = 0 \iff \overrightarrow{\operatorname{rot}} \, \overrightarrow{E} = \overrightarrow{0}$$

2 Dipôle électrostatique

Moment dipolaire -

$$\overrightarrow{p}=q\overrightarrow{NP}$$

Potentiel loin d'un dipôle

$$V(M) = \frac{p\cos(\theta)}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

D'où:

$$E_r = \frac{2p\cos(\theta)}{4\pi\epsilon_0 r^3} \ {\rm et} \ E_\theta = \frac{p\sin(\theta)}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

Force exercée sur un dipôle -

Force:

$$\overrightarrow{F} = \left(\overrightarrow{p} \cdot \overrightarrow{\operatorname{grad}}\right) \overrightarrow{E}(M) = \left(\overrightarrow{p} \cdot \overrightarrow{\nabla}\right) \cdot \overrightarrow{E}$$

Moment pour un champ variant peu :

$$\overrightarrow{\Gamma}(M) = \overrightarrow{p} \wedge \overrightarrow{E}(M)$$

Énergie Potentielle —

$$E_p = -\vec{p} \cdot \vec{E}$$

Capacité

La capacité C est telle que :

$$Q = C \cdot (V1 - V2)$$

$$C = \frac{\varepsilon_0 S}{e}$$

Densité volumique de courant

$$\overrightarrow{\jmath}=nq\,\overrightarrow{\nu}=\rho_m\,\overrightarrow{\nu}$$

Dans les métaux :

$$\vec{j} = -ne\vec{v}$$

$$i = \iint_{(S)} \vec{j} \cdot \vec{dS}$$

3 Conducteurs

Équilibre

$$\vec{E} = \vec{0} \text{ donc } V = 0$$

Or, div $\overrightarrow{E}=0$ donc $\rho=0$. La densité volumique de charge est nulle dans tout le volume du conducteur : la charge se localise uniquement sur la surface. D'où :

$$\overrightarrow{E_{ext}} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \overrightarrow{n}$$

V_1 $+\sigma$ V_2 V_2

Conservation de la charge

$$\operatorname{div} \overrightarrow{\mathfrak{I}} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$$

La démonstration de ce résultat est à connaître, en voici les grandes lignes :

$$-\frac{\mathrm{dq}}{\mathrm{dt}} = \oint_{(S)} \vec{j} \cdot \vec{\mathrm{dS}}$$

$$q(t) = \iiint_{(V)} \rho(M, t) d\tau$$

Ensuite, dériver q, permuter la dérivation et la sommation, appliquer Ostrogradski. L'égalité des intégrales entraı̂ne l'égalité des grandeurs sommées.

Loi d'Ohm locale

$$\overrightarrow{\jmath} = \sigma \overrightarrow{E}$$

Avec σ la conductivité du milieu, aussi notée γ .

Loi de Joule locale

$$\mathcal{P} = \overrightarrow{1} \cdot \overrightarrow{E}$$

Résistance d'un conducteur cylindrique

$$R = \frac{l}{\sigma S}$$

Cette expression se retrouve rapidement avec un raisonnement purement intuitif du type « Plus le fil est long plus la résistance est grande ».

4 Magnétostatique

Force de Lorentz

$$\overrightarrow{f} = q \left(\overrightarrow{E} + \overrightarrow{\nu} \wedge \overrightarrow{B} \right)$$

B est à flux conservatif —

$$\oint_{(S)} \vec{B} \cdot \vec{dS} = 0$$

Or d'après le théorème d'Ostrogradski,

$$\oint_{(S)} \overrightarrow{B} \cdot \overrightarrow{dS} = \iiint_{(V)} \operatorname{div} \, \overrightarrow{B} \, d\tau = 0$$

D'où:

$$\operatorname{div} \, \overrightarrow{B} = 0$$

Théorème d'Ampère -

$$\oint_{(C)} \overrightarrow{B}(M) \cdot \overrightarrow{dl} = \mu_0 I_{\rm int}$$

Pour le théorème d'Ampère local, on a :

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}}\overrightarrow{B} = \mu_0 \overrightarrow{\mathfrak{I}}$$

Discontinuité

La discontinuité d'un champ de part et d'autre d'une surface est en $\mu_0 \vec{\jmath}_s$. Cela est à raprocher du

 $\frac{\sigma}{\varepsilon_0}$ en électrostatique.

Champ dans un solénoïde

$$B_{\mathrm{int}} = \mu_0 n I \cdot \overrightarrow{u_z}$$

5 Dipôle magnétique

Moment dipolaire magnétique

$$\overrightarrow{\mathcal{M}} = IS\overrightarrow{\mathfrak{n}}$$

Champ créé par un dipôle

$$\overrightarrow{B}(M) = \frac{\mu_0 \mathcal{M}}{4\pi r^3} \left(2\cos(\theta)\overrightarrow{u_r} + \sin(\theta)\overrightarrow{u_\theta}\right)$$

Cette expression est totalement analogue à celle obtenue pour le dipôle électrostatique, il suffit en effet de remplacer p par \mathcal{M} et $\frac{1}{\epsilon_0}$ par μ_0 .

Moment des forces de Laplace

$$\overrightarrow{\Gamma}(M) = \overrightarrow{\mathcal{M}} \wedge \overrightarrow{B}(M)$$

Énergie Potentielle

$$E_p = -\overrightarrow{\mathcal{M}} \cdot \overrightarrow{B}$$

Flux du champ magnétique -

$$\Phi = \iint_{(S)} \vec{B} \cdot \vec{dS}$$

$$\Phi = L_1 i_1 (+M_{12} i_2)$$

Avec L les coefficients d'auto-induction et M les coefficients d'iduction mutelle. L est bien sûr positif. On peut montrer que $M_{ij} = M_{ji}$.

Inductance propre

Lorsque que l'on connait \overrightarrow{B} , il est possible de calculer le flux du champ, et donc l'inductance propre du circuit avec $\Phi = \Lambda i$.

Énergie magnétique -

$$\begin{split} U_m &= \frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + \frac{1}{2} M_{12} i_1 i_2 \\ U_m &= \iiint_{\mathrm{espace}} \frac{B^2}{2 \mu_0} d\tau \end{split}$$

6 Équations de Maxwell

Égalité -

$$\epsilon_0\mu_0c^2=1$$

Maxwell-Gauss

$$\operatorname{div} \, \overrightarrow{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Cette équation est la forme locale du théorème de Gauss.

Flux magnétique —

$$\operatorname{div} \overrightarrow{B} = 0$$

Cette équation signifie que \overrightarrow{B} est à flux conservatif.

Maxwell-Faraday

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}}\overrightarrow{\mathsf{E}} = -\frac{\partial\overrightarrow{\mathsf{B}}}{\partial\mathsf{t}}$$

L'équation de Maxwell-Faraday traduit, au niveau local, la loi de Faraday de l'induction électromaquétique.

Maxwell-Ampère -

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}}\overrightarrow{B} = \mu_0 \overrightarrow{\jmath} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \overrightarrow{E}}{\partial t}$$

Ce résultat constitue le théorème d'Ampère généralisé.

Vecteur de Poynting -

$$\overrightarrow{\Pi} = \frac{\overrightarrow{E} \wedge \overrightarrow{B}}{\mu_0}$$

Le vecteur de Poynting correspond à un flux surfacique d'énergie, ou encore à une puissance surfacique. Il s'exprime en $\rm W\,m^{-2}$. Les calculs de puissances et d'énergies se font impérativement en réel.

Équation de Poynting —

$$\frac{\partial u_{\mathrm{em}}}{\partial t} + \operatorname{div} \overrightarrow{\Pi} + \overrightarrow{\jmath} \cdot \overrightarrow{E} = 0$$

Cette équation traduit localement la conservation de l'énergie.

Énergie d'un photon -

$$E = h\nu$$

$$E = pc$$

Quantité de mouvement volumique -

$$\frac{d\vec{p}}{d\tau} = \frac{\vec{\Pi}}{c^2} = \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0 \cdot c^2} = \epsilon_0 \vec{E} \wedge \vec{B}$$

7 Induction

Loi de Faraday

$$e = -\frac{d\phi}{dt}$$

Loi de Lenz

 \ll La f.é.m. induite tend par ses effets à s'opposer à la cause qui lui a donné naissance. »

Puissances pour l'induction de Lorentz

En notant:

- \mathcal{P}_l la puissance des forces de Laplace
- \mathcal{P}_e la puissance de la f.é.m. induite

$$P_l + P_e = 0$$

Effet de peau

Les courants sont presque entièrement concentrés dans une couche dont l'épaisseur δ est de l'ordre de :

$$\delta = \sqrt{\frac{2}{\mu_0 \sigma} \omega}$$

8 Ondes électromagnétique

Équations de propagation

$$\vec{\Delta} \vec{E} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \vec{0}$$

$$\vec{\Delta}\vec{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = \vec{0}$$

Vecteur d'onde

 \vec{u} est la direction du mouvement.

$$\vec{k} = \frac{\omega}{c} \vec{u}$$

Opérateurs d'analyse vectorielle

Ces règles ne que pour des OPPM.

$$\frac{\partial \, \vec{E}}{\partial t} = j\omega \, \vec{E} \qquad {\rm div} \, \, \vec{E} = -j \, \vec{k} \cdot \vec{E}$$

$$\overrightarrow{\rm rot} \, \vec{E} = -j \, \vec{k} \wedge \vec{E} \qquad \qquad \vec{\Delta} \, \vec{E} = -k^2 \, \vec{E}$$

Relation de structure

$$\vec{B} = \frac{\vec{k} \wedge \vec{E}}{\omega}$$

Il faut savoir retrouver cette relation, avec la loi de Maxwell-Faraday :

$$\overrightarrow{\operatorname{rot}} \, \overrightarrow{E} = -\frac{\partial \, \overrightarrow{B}}{\partial t} = -j \, \overrightarrow{k} \, \wedge \, \overrightarrow{E} = -j \omega \, \overrightarrow{B}$$

Loi de Malus

Si l'angle entre les directions d'un analyseur et d'un polariseur est α , l'intensité de l'onde après l'analyseur est $I_0 \cos^2(\alpha)$.

9 Dispersion

Vitesse de phase -

$$\nu_\phi = \frac{\omega}{k}$$

Si ν_{ϕ} est indépendante de ω , le milieu est nondispersif. Dans le cas contraire, le milieu est dispersif. Le vide est le seul milieu rigoureusement non dispersif.

Relation spectre-signal —

$$\Delta \omega \cdot \Delta t \sim 2\pi$$

$$\Delta \nu \cdot \Delta t \sim 1$$

Vitesse de groupe -

$$\nu_g = \left(\frac{d\omega}{dk}\right)_{\omega_0}$$

Relation de Klein-Gordon

C'est une relation de dispertion de la forme :

$$k^2c^2 = \omega^2 - \omega_c^2$$

Rencontrée notamment dans l'étude des plasmas.

10 Rayonnement dipolaire électrique

Dipôle oscillant -

Nous appellerons dipôle oscillant une distribution telle que :

 $\overrightarrow{p}=p_0\cos(\omega t)\overrightarrow{u_z}$

Hypothèses -

- $a \ll r$ permet d'utiliser les formules relatives aux dipôles,
- $\mathfrak{a} \ll \lambda$ peut être appelée approximation non relativiste,
- $\lambda \ll r$ n'a pas de signification physique, mais simplifie les expressions.