

ALGORITHMIQUE ET PROGRAMMATION II

RECHERCHE DE PLUS COURTS CHEMINS

Considérons un graphe orienté pondéré $G = (V, E)$, de fonction de poids w , et une origine s .

1. Implémenter et comparer les deux versions de l'algorithme de Dijkstra, sans et avec tas (cf. Algorithme 1 et Algorithme 2).
2. Implémenter l'algorithme de Bellman-Ford (cf. Algorithme 3). Quel est l'avantage de l'algorithme de Bellman-Ford par rapport à celui de Dijkstra ?
3. Appliquer les algorithmes implémentés sur les instances accessibles au lien suivant :
<http://www.dis.uniroma1.it/challenge9/download.shtml>.

Algorithm 1 : Dijkstra simple (G, w, s)

```
1:  $d(u) \leftarrow \infty, \forall u \in V$ 
2:  $\text{state}(u) \leftarrow \text{unreached}, \forall u \in V$ 
3:  $d(s) \leftarrow 0$ 
4:  $\text{queue.insert}(s)$ 
5: while ( $\text{queue.empty}() == \text{false}$ ) do
6:    $u \leftarrow v$ , where  $v \in \text{queue}$  with  $d(v)$  minimal
7:    $\text{state}(u) \leftarrow \text{reached}$ 
8:    $\text{queue.remove}(u)$ 
9:   for all outgoing edges  $(u, v)$  of  $u$  do
10:    if  $d(u) + w(u, v) < d(v)$  then
11:       $d(v) \leftarrow d(u) + w(u, v)$ 
12:      if  $\text{state}(v) == \text{unreached}$  then
13:         $\text{queue.insert}(v)$ 
14:         $\text{state}(v) \leftarrow \text{reached}$ 
15:      end if
16:    end if
17:  end for
18: end while
```

Algorithm 2 : Dijkstra avec tas (G, w, s)

```
1:  $d(u) \leftarrow \infty, \forall u \in V$ 
2:  $\text{state}(u) \leftarrow \text{unreached}, \forall u \in V$ 
3:  $d(s) \leftarrow 0$ 
4:  $\text{priority\_queue.insert}(s)$ 
5: while ( $\text{priority\_queue.empty}() \neq \text{false}$ ) do
6:    $u \leftarrow \text{priority\_queue.extractMin}()$ 
7:    $\text{state}(u) \leftarrow \text{reached}$ 
8:    $\text{priority\_queue.remove}(u)$ 
9:   for all outgoing edges  $(u, v)$  of  $u$  do
10:    if  $d(u) + w(u, v) < d(v)$  then
11:       $d(v) \leftarrow d(u) + w(u, v)$ 
12:      if  $\text{state}(v) == \text{unreached}$  then
13:         $\text{priority\_queue.insert}(v, d(v))$ 
14:         $\text{state}(v) \leftarrow \text{reached}$ 
15:      else
16:         $\text{priority\_queue.decreaseKey}(v, d(v))$ 
17:      end if
18:    end if
19:  end for
20: end while
```

Algorithm 3 : Bellman-Ford $G(V, E, s)$

```
1: for all  $v \in V$  do
2:   if  $v == s$  then
3:      $d(v) := 0$ 
4:   else
5:      $d(v) \leftarrow \infty$ 
6:   end if
7: end for
8: for all  $i$  from 1 to  $|V| - 1$  do
9:   for all edge  $(u, v) \in E$  do
10:    if  $d(u) + w(u, v) < d(v)$  then
11:       $d(v) \leftarrow d(u) + w(u, v)$ 
12:    end if
13:  end for
14: end for
15: for all edge  $(u, v) \in E$  do
16:   if  $d(u) + w(u, v) < d(v)$  then
17:     return false
18:   else
19:     return true
20:   end if
21: end for
```
