

# Hauptspeicherindexstrukturen

Stefan Sprenger Semesterprojekt "Verteilte Echtzeitrecherche in Genomdaten" 10. November 2015

### Agenda

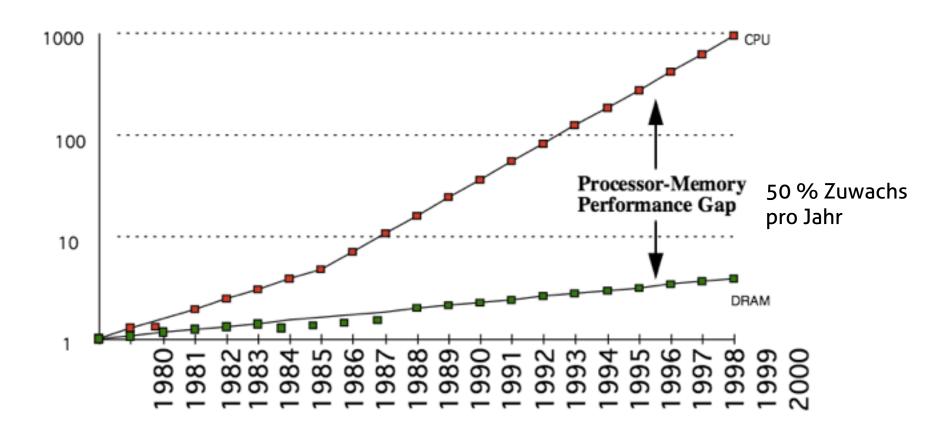
- Einführung in Hauptspeichertechnologien
- Indexstrukturen in relationalen Datenbanken
- Indexstrukturen f
  ür den Hauptspeicher
- Tipps für das Projekt

# Einführung

#### **Motivation**

- Verfügbarer Hauptspeicher steigt an
- Heute existieren Systeme mit TBs an Hauptspeicher
- Hauptspeicher kann zum Speichern von Indexstrukturen und ganzen Datenbanken genutzt werden
- Hauptspeicher bietet "schnellen" Zugriff auf große Datenmenge

# Processor-Memory Performance Gap



D. Patterson et al.: "A case for intelligent RAM", 1997

#### **Motivation**

runtime = compute time + wait time

minimieren

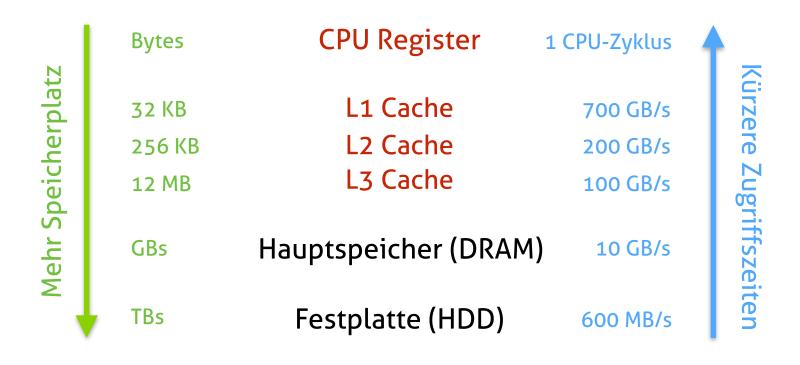
#### **Motivation**

- Hauptspeicher wird zum Flaschenhals
- Es müssen diverse Besonderheiten beachtet werden, um der CPU einen möglichst effizienten Zugriff auf den Hauptspeicher zu ermöglichen
- Die Implementierung von Datenstrukturen beeinflusst die Performanz einer Anwendung wesentlich

#### Speicherhierarchie

- Speicherhierarchie besteht aus mehreren Ebenen
- höhere Ebenen sind kleiner, teurer und schneller
- tiefere Ebenen sind größer, günstiger und langsamer
- höhere Ebenen speichern Kopien von Daten aus tieferen Ebenen

### Speicherhierarchie



# **Zugriff auf Daten**

- Daten werden mit dem LOAD-Befehl in die CPU-Register übertragen
- Falls die angefragten Daten im Cache existieren, werden sie direkt in das Register geladen
- Falls die angefragten Daten nicht im Cache existieren, werden sie über den Cache in das Register geladen

#### **Cache Lines**

- zentrale Größeneinheit für Daten im Hauptspeicher und den Caches
- Daten werden immer als Cache Line (CL) übertragen, auch wenn weniger angefragt werden
- eignet sich sehr gut für Streaming
- typische CL-Größe: 64 oder 128 Bytes

# Memory Locality

- Hauptspeicher = Random Access Memory?
- Da CL verwendet werden, kann ein sequentieller Zugriff auf benachbarte Daten vorteilhaft sein
- Daten im Hauptspeicher abhängig von den Zugriffsmustern ablegen

#### Wichtige Parameter in Linux bestimmen

```
L1 Cache: /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index{0,1}/...
L2 Cache: /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index2/..
L3 Cache: /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index3/..
Cache-Größe:
$ more /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index0/size
32K
Cache Line-Größe:
$ more /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index0/coherency_line_size
64
Cache-Level:
$ more /sys/devices/system/cpu/cpu0/cache/index0/level
```

# Flüchtigkeit

- Hauptspeicher ist flüchtig
- Bei Hardwaredefekten oder Systemneustarts muss der Hauptspeicherindex neu aufgebaut werden
- Neue Technologien: Non-Volatile (Main) Memory

- Relationale Datenbankmanagementsysteme (RDBMS) stammen aus einer Zeit, in der Hauptspeicher teuer und klein war
- Erste RDBMS in den 70er Jahren
- Indexstrukturen werden auf der Festplatte gespeichert
- Ausnutzen der blockweisen Speicherung

- Indexstrukturen werden üblicherweise spaltenweise genutzt
- Vermeiden von teuren Scan-Operationen
- Ziel: Suchen und Sortieren beschleunigen

#### Beispiel:

```
-- create table
CREATE TABLE employees (
 name varchar(100) NOT NULL,
 salary integer NOT NULL,
 gender varchar(100) NOT NULL,
 country varchar(100) NOT NULL
-- create index (uses B tree by default)
CREATE INDEX ON employees(salary);
-- select all employees from UK
SELECT * FROM employees WHERE country = 'UK';
-- select all employees with a salary over 40000
SELECT * FROM employees WHERE salary > 40000;
```

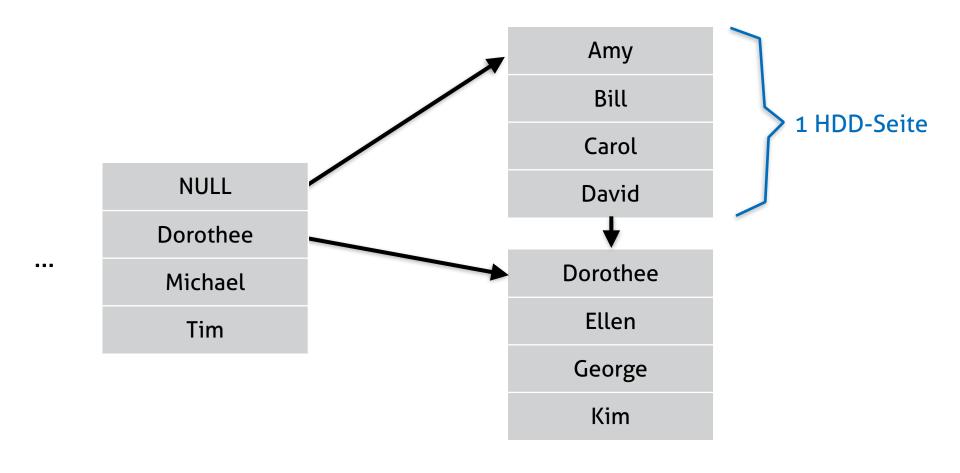
- 1.) B+ Baum
- 2.) Bitmap-Index

#### B+-Baum

- Erweiterung des B-Baums: Verknüpfung aller Blätter
- sehr verbreitet bei RDBMS
- effizient für Bereichsabfragen (log(n)+k)
- In RDBMS speichern Blätter des Baums HDD-Seiten (je Blatt eine Seite)

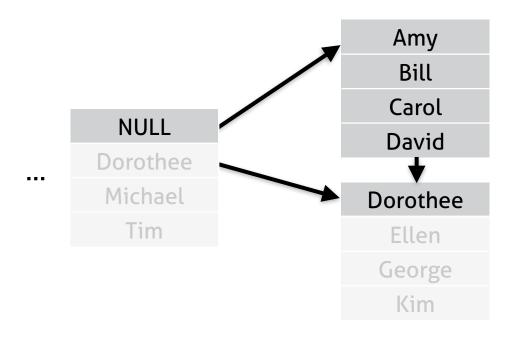
D. Comer: "Ubiquitous B-tree", 1979

# B+-Baum: Beispiel



•••

### B+-Baum: Beispiel



SELECT \*
FROM employees
WHERE name < 'Ellen';

- - -

- 1.) B+ Baum
- 2.) Bitmap-Index

### Bitmap-Index

- effizientes Indexieren von (mehreren) Spalten mit geringer Kardinalität
- speichert f
  ür jede Kombination aus Zeile, indexierter Spalte und vorkommendem Spaltenwert, ob Zeile x in der Spalte y den Wert z besitzt
- Durchsuchen mit booleschen Operatoren möglich

C.-Y. Chan und Y. Ioannidis: "Bitmap index design and evaluation", 1998

# Bitmap-Index: Beispiel

Name	gender: male	gender: female	country: DE	country: UK
Amy	0	1	0	1
Barbara	0	1	1	0
Peter	1	0	0	1

# Bitmap-Index: Beispiel

Name	gender: male	gender: female	country: DE	country: UK
Amy	0	1	0	1
Barbara	0	1	1	0
Peter	1	0	0	1

Suche nach allen Frauen aus Großbritannien: Suchmaske = 0101

# Indexstrukturen für den Hauptspeicher

#### Main-Memory-Datenbanken







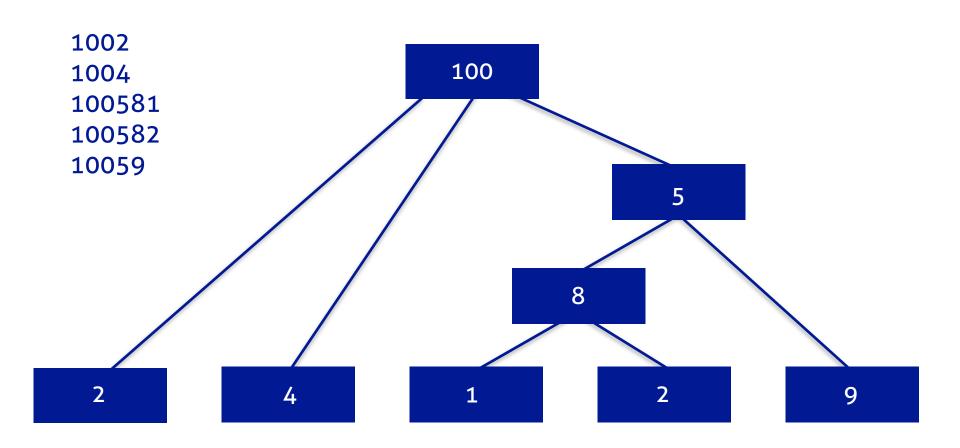


... und viele mehr.

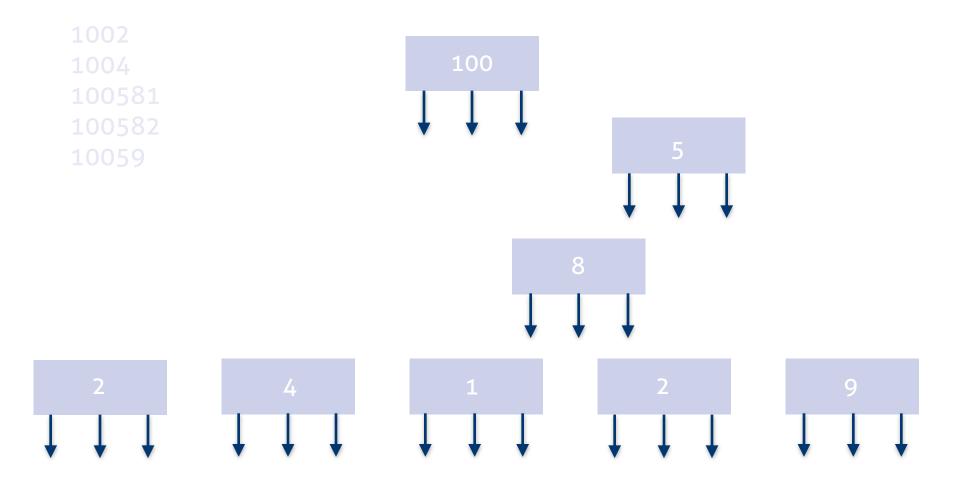
#### Indexstrukturen für den Hauptspeicher

- 1.) Adaptive Radix Tree
- 2.) Skip List
- 3.) CSB+-Baum

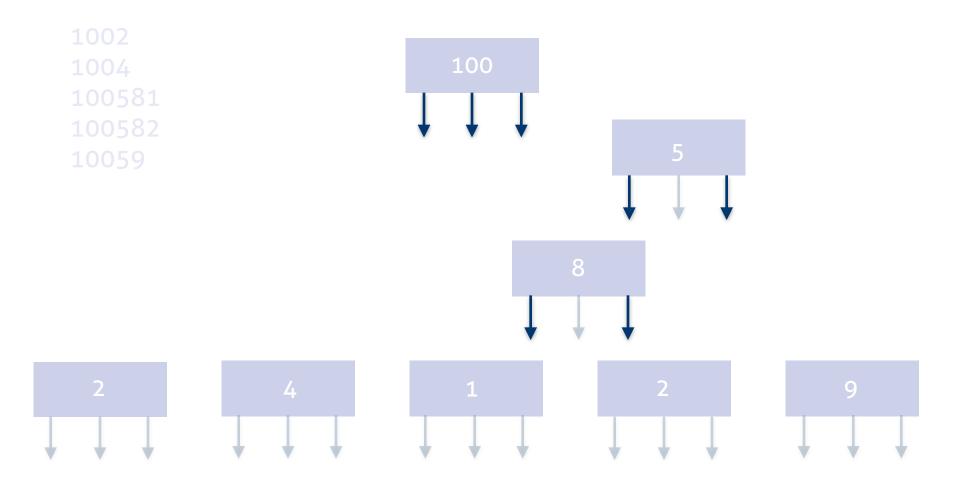
#### Radix Tree



#### Radix Tree



#### Radix Tree

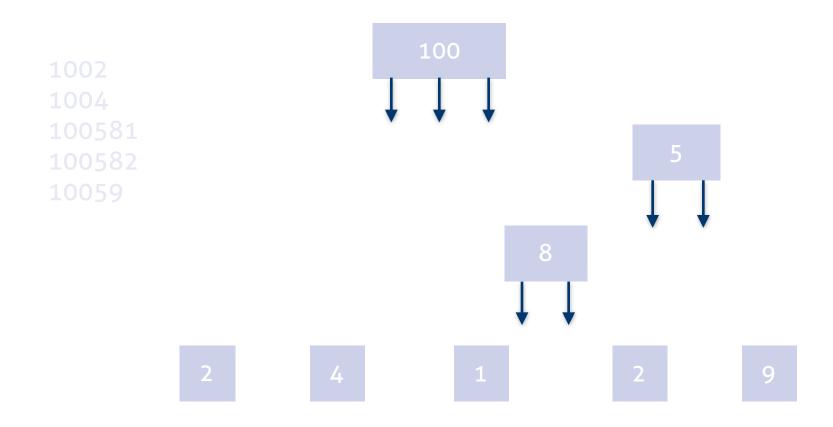


#### Adaptive Radix Tree

- Erweiterung des Radix Tree
- Adaptive Knotengrößen (4 bis 256 Pointer-Arrays)
- Geringerer Speicherverbrauch
- Bessere Performanz

V. Leis et al.: "The adaptive radix tree: ARTful indexing for main-memory databases", 2013

# Adaptive Radix Tree



#### Indexstrukturen für den Hauptspeicher

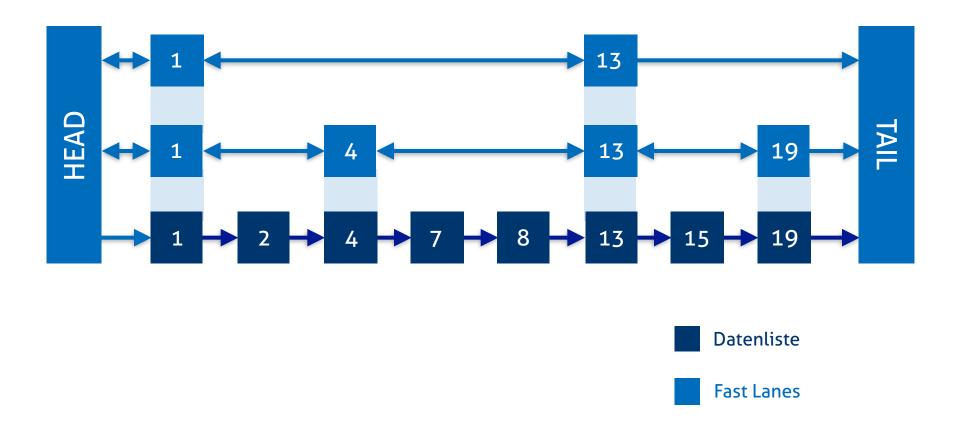
- 1.) Adaptive Radix Tree
- 2.) Skip List
- 3.) CSB+-Baum

# Skip List

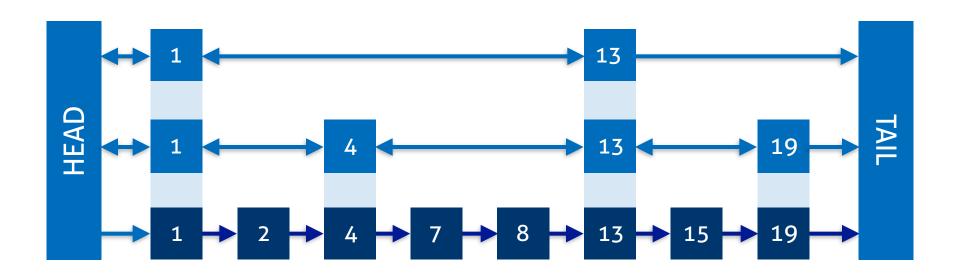
- schnelle Suche über Elemente einer verlinkten Liste
- mehrere Listen (Fast Lanes) zusätzlich zur eigentlichen Liste
  - hierarchisch angeordnet
  - Subsequenzen unterschiedlicher Dichte
  - zum Überspringen von Elementen
- gleiche zeitliche Komplexitäten wie B-Baum
- probabilistische Datenstruktur

W. Pugh: "Skip lists: a probabilistic alternative to balanced trees", 1990

# Skip List: Beispiel



### Skip List: Suchen



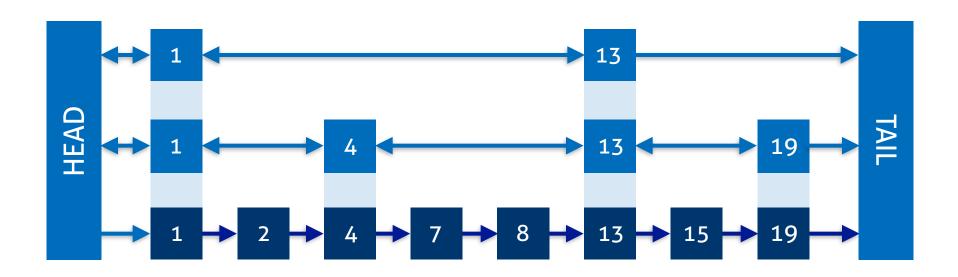
#### Schritt 1:

Mit Hilfe der Fast Lanes den Suchbereich eingrenzen

#### Schritt 2:

Gesuchtes Element in der Datenliste suchen

### Skip List: Einfügen



#### Schritt 1:

Suche mit Skip List die Position in der Datenliste, in die das neue Element eingefügt wird

#### Schritt 2:

Berechne für jede Fast Lane, ob ein Fast Lane-Eintrag für das neue Element eingefügt wird

#### Schritt 3:

Neusetzen der Pointer in der Datenliste, ggf. Neusetzen der Pointer in Fast Lanes

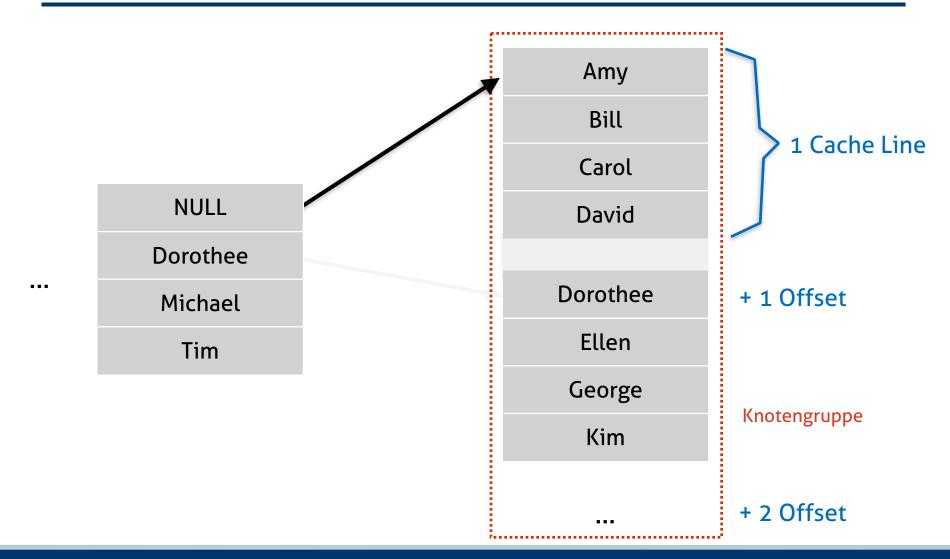
#### Indexstrukturen für den Hauptspeicher

- 1.) Adaptive Radix Tree
- 2.) Skip List
- 3.) CSB+-Baum

#### CSB+-Baum

- Cache Sensitive B+-Baum
- sequentielles Speichern der Kindknoten in Array
- jeder Knoten verweist mit Pointer auf ersten Kindknoten aus einer Gruppe von Kindknoten (Knotengruppe)
- Kindknoten werden über den Pointer und ein Offset bestimmt
- jeder Knoten ist exakt so groß wie eine Cache Line

### CSB+-Baum: Beispiel



# Tipps für das Projekt

# Tipps für das Projekt

- möglichst platzsparend arbeiten und nur wichtige Daten in den Index laden
- bei der Implementierung beachten:
  - wenige Pointer verwenden
  - auf primitive Datentypen zurückgreifen
  - Arrays statt Listen
  - Cache Lines
- auch im Hauptspeicher möglichst viel sequentiell lesen

# Tipps für das Projekt

- möglichst früh die Performanz analysieren
- Code-Reviews
- an Flüchtigkeit des Hauptspeichers denken
- Fragen stellen :-)

#### Weiterführende Literatur

- "What every programmer should know about memory" von U. Drepper <a href="http://www.akkadia.org/drepper/cpumemory.pdf">http://www.akkadia.org/drepper/cpumemory.pdf</a>
- "Memory hierarchy: Caches " (Vorlesung) von G. Wellein et al. <a href="http://www3.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/CAMA/SS2014/caches.pdf">http://www3.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/CAMA/SS2014/caches.pdf</a>
- "Efficient In-Memory Indexing with Generalized Prefix Trees" von M. Boehm et al. <a href="https://wwwdb.inf.tu-dresden.de/misc/team/boehm/pubs/btw2011.pdf">https://wwwdb.inf.tu-dresden.de/misc/team/boehm/pubs/btw2011.pdf</a>
- "A study of index structures for main memory database management systems" von T. Lehman und M. Carey <a href="http://www.vldb.org/conf/1986/P294.PDF">http://www.vldb.org/conf/1986/P294.PDF</a>