

UNIVERZITA PALACKÉHO V OLMOUCI
KATEDRA INFORMATIKY

M. Rotter, T. Kukučka, J. Zehnula

KMI/FJAA – Formální jazyky a automaty



23. dubna 2012

Abstrakt

Tento dokument je pouze přepisem zápisků a poznámek z přednášek předmětu KMI/FJAA. Přednášel doc. Vilém Vychodil PhD.

Obsah

1. Historie	1
2. Kódová analýza	1
2.1. Lexikální analýza	1
2.2. Syntaktická analýza	1
3. Základní pojmy	1
4. Operace s řetězcí	2
5. Formální jazyk	4
6. Lexikografické uspořádání	4
7. Operace nad jazyky	4
7.1. Množinové	4
7.2. Ostatní	5
8. Gramatiky	5
8.1. Přepisovací generovací pravidla	5
8.1.1. Vlastnosti pravidel	5
8.1.2. Příklady pravidel	6
8.1.3. Přímé odvozování řetězců pomocí pravidel	6
8.2. Formální gramatiky	7
8.3. Hierarchie gramatik	8
8.4. Gramatika nezkracující	9
8.5. Základní vlastnosti bezkontextových gramatik	10
9. Automaty	13
9.1. Reprezentace KNA	14
9.2. Nedeterministický výpočet	15
9.3. Rozšířená přechodová funkce	15
9.4. Řetězce přijímané KNA	16
9.5. Determinizace KNA	16
9.6. Algoritmus pro převod KNA na KDA	17
10. Vztah regulárních jazyků a konečných automatů	18
10.1. Regulární jazyky jsou rozpoznatelné KDA (implikace zleva)	19
10.2. Jazyky rozpoznatelné KDA jsou regulární (implikace zprava)	20
10.3. Regulární gramatiky	21

11.Nedeterministický konečný automat s ε-přechody	23
11.1. Reprezentace ε KNA	24
11.2. Nedeterministický výpočet	24
11.3. ε -uzávěry množin stavů	24
11.4. Rozšířená přechodová funkce	25
11.5. Ekvivalence s KDA	26
12.Algoritmus na převod ε KNA na KDA	26
13.Regulární výrazy	27
14.Jazyky generované regulárními výrazy	28
15.Uzávěrové vlastnosti regulárních jazyků	28
15.1. Základní uzávěrové vlastnosti	29
15.2. Další uzávěrové vlastnosti	31
15.3. Pumping lemma	32
16.Minimalizace KDA	33
16.1. Zprava invariantní ekvivalence	33
16.2. FaktORIZACE automatu	34
16.3. Algoritmus pro hledání redukovaného automatu	35
17.Izomorfismus automatů	37
18.Bezkontextové gramatiky	38
18.1. Derivační stromy	40
18.2. Jednoznačné a nejednoznačné bezkontextové gramatiky	41

Seznam obrázků

1.	Grafická pomůcka ke komutativitě zřetězení řetězců.	4
2.	Vychodilovo „vajíčko.“	9
3.	Pseudokód pro převod KNA na KDA.	18
4.	Pseudokód pro převod ε KNA na KDA.	27

Seznam tabulek

1.	Přechodová tabulka s množinami stavů	14
2.	Přechodová tabulka pro 28. příklad	24
3.	Tabulkový popis rozkladů stavů	37

1. Historie

Počátek úvah, jež byly později základem seriózního zkoumání formálních jazyků potažmo automatů se datuje do 30. let. Průkopníkem této oblasti byl Noam Chomsky ¹.

Jako příklad selhání autora programovacího jazyka si uveďme jazyk **Fortran**, jehož konstrukce byla po syntaktické stránce špatná, což vedlo ke **gramatické ne jednoznačnosti** tohoto jazyka.

2. Kódová analýza

2.1. Lexikální analýza

Dělení kódu na tokeny², jež se zapisují například ve stylu $\langle \text{znak}, \text{identifikátor} \rangle$. Příkladem je tedy i token $\langle =, \text{assignment} \rangle$ a jiné.

2.2. Syntaktická analýza

Syntaktická analýza vytváří stromovou závislost jednotlivých tokenů, jejíž reprezentace se nazývá *syntaktický-derivační strom*. V rámci této analýzy rozlišme:

1. Teorii jazyků, jež se zabývá stavbou jazyka (respektive jeho syntaxí) a poskytuje tzv. **generativní aparát**. Dodejme, že gramatika říká, v jakém tvaru může být zapsán validní program.
2. Teorii automatů, jež poskytuje tzv. **analytický aparát**. Dodejme, že automatem se rozumí de-facto jednoduchý algoritmus.

3. Základní pojmy

- **Symbol** (případně znak). Jedná se o syntaktický pojem (význam tedy nehraje roli), který představuje *jméno* (analogicky k *písmenu* z přirozeného jazyka). Mezi symboly počítejme například **0**, **+**, **Š**, **while**.
- **Abeceda**. Abecedou rozumíme množinu (například množinu X) všech přípustných *symbolů* (znaků), přičemž taková množina je neprázdná (tedy $|x| > 0$) a konečná. Konečnost množiny je omezení dané reprezentovatelností množiny v rámci počítačové techniky. Abecedy značíme řeckými písmeny. Například $\Sigma, \Sigma', \Gamma, \dots, \Omega$. Například $\Sigma = \{a, b, c\}$.
- **Řetězec** (případně slovo). Jedná se o konečnou posloupnost symbolů (znaků) vybraných z nějaké dané abecedy. Například $\langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle \in \Sigma, n$ nazvěme *délkou řetězce*. Formálně definujme řetězec jakožto *zobrazení*

$$x : \{a, b, c, d, \dots, i, j, \dots\} \rightarrow \Sigma$$

kde

$$1 \rightarrow a, 2 \rightarrow b, 3 \rightarrow c$$

a tak podobně. Délku řetězce označme $|x|$.

¹Jméno této osoby čti [čomski] a zapamatuj si ke státnicím, že Chomsky byl *nebezpečný levicový intelektuál*.

²Překládej jako *část, díl nebo také fráze*.

- **Prázdný řetězec.** Jedná se o řetězec, pro který platí, že $|x| = 0$ a značíme jej ε , přičemž platí následující zápis:

$$\varepsilon \subseteq \emptyset \rightarrow \Sigma$$

Prázdný řetězec **není** symbolem, tedy $\varepsilon \notin \Sigma$.

Věta 1: Nad k -prvkovou abecedou je právě k^n řetězců délky n .

Poznámka 1: Uvedme si rovněž značení pro dva důležité pojmy:

- Σ^* označuje množinu všech řetězců nad abecedou Σ .
- Σ^+ označuje množinu všech řetězců nad abecedou Σ vyjma ε .

4. Operace s řetězci

- **Zřetězení** (konkatenace). Jde v podstatě o spojení³ dvou řetězců v daném pořadí do jednoho řetězce.

Příklad 1: Mějme dva řetězce a, b :

$$a_1 \dots a_n \text{ a } b_1 \dots b_m$$

Pak jejich zřetězení má tvar:

$$a_1 \dots a_n b_1 \dots b_m$$

Identifikátorem⁴ operace zřetězení je \circ , například $x \circ y$ je zřetězením řetězců x a y . Formálně takto:

$$\begin{aligned} x &: \{1, \dots, n\} \rightarrow \Sigma \\ y &: \{1, \dots, m\} \rightarrow \Sigma \\ x \circ y &: \{1, \dots, n + m\} \rightarrow \Sigma \end{aligned}$$

Poznámka 2: Algebraicky je tatáž operace zapsána jako $\langle \Sigma^*, \circ, \varepsilon \rangle$.

- **Rovnost řetězců** Pro prohlášení dvou řetězců za sobě rovné v žádaném smyslu je třeba splnit obecně dvě následující podmínky:

1. Oba řetězce mají stejnou délku, tedy $|x| = |y|$.
2. Bude-li délka označena jako n , pak musí platit, že $\forall i | i \in \{1, \dots, n\}, x(i) = y(i)$. Tedy každé dva k sobě náležící symboly z daných řetězců jsou si rovny.

Uvažujeme-li rovnost řetězců, pak je záhodno uvažovat následující pojmy:

- **Prefix** řetězce. Označme jej $Pfx(x) = \{y | \exists z \text{ tak, že } yz = x\}$.
- **Infix** řetězce. Označme jej $Ifx(x) = \{y | \exists z_1, z_2 \text{ tak, že } z_1 y z_2 = x\}$.
- **Suffix** řetězce. Označme jej $Sfx(x) = \{y | \exists z \text{ tak, že } zy = x\}$.

³Pro milovníky jazyka Scheme můžeme tuto operaci přirovnat k proceduře *append*

⁴Identifikátor zřetězení se velmi často v zápisech zřetězení vynechává.

Věta 2:

$$xy = xz \implies y = z$$

$$yx = zx \implies y = z$$

Algebraicky je operace zapsána jako $\langle \Sigma^*, \cdot, \varepsilon \rangle$.

Věta 3: Vyslovme předpoklad, že platí $xy = uv$. Pak platí právě jedno z těchto tvrzení:

$$x = u, y = v$$

$$|x| > |u| \text{ a } \exists w |w| \neq \varepsilon, \text{ tak že } x = uw \text{ a } v = wy$$

$$|x| < |u| \text{ a } \exists w |w| \neq \varepsilon, \text{ tak že } u = xw \text{ a } y = wv$$

• **N-tá mocnina** řetězce.

$$x^n = \left\{ \begin{array}{ll} x & \text{pro } n = 1 \\ xx^{n-1} & \text{v ostatních případech} \end{array} \right\}$$

respektive

$$x^n = \left\{ \begin{array}{ll} \varepsilon & \text{pro } n = 0 \\ xx^{n-1} & \text{v ostatních případech} \end{array} \right\}$$

Poznámka 3: Mějme na paměti, že operace mocnění má vyšší prioritu než-li operace konkaténace (zřetězení).

Věta 4: Mějme u a $v \in \Sigma^*$, pak platí $uv = vu$ (komutativita), právě tehdy, když $\exists z |z| \in \Sigma^*$ a nezáporná celá čísla p, q tak, že $u = z^p$ a $v = z^q$.

Předpokládejme, že po p, z, q máme $u = z^p, v = z^q$. Pak obecně platí následující zápis:

$$uv = z^p z^q = z^{p+q} = z^q z^p = vu$$

Předpokládejme, že $uv = vu$. Indukcí přes $|uv|$ předpokládáme, že tvrzení platí pro libovolné dva řetězce, jejichž délka zřetězení je menší než-li $|uv|$. Mohou nastat tyto případy:

1. $|u| = |v|$, pak $u = v$, pak $z = u, p = q = 1$
2. $|u| < |v|$

Berme v potaz také následující zápis doplněný obrázkem: 1.

$$uw = v$$

$$wu = v$$

$$uw = wu$$

$$|uw| < |uv|, \text{ tedy } \exists z, p, q \text{ tak, že } u = z^p, w = z^q, v = z^{p+q}$$



Obrázek 1. Grafická pomůcka ke komutativitě zřetězení řetězců.

5. Formální jazyk

Zavedme si pojem *formální jazyk nad množinou všech řetězců* Σ^* . Označme tento jazyk jako L . Pak platí tato tvrzení:

$$\begin{aligned} L &\subseteq \Sigma^* \text{ (každá podmnožina abecedy je jazykem)} \\ L &= \emptyset \text{ (prázdný jazyk)} \\ L &= \{\varepsilon\} \text{ (jazyk s prázdným řetězcem)} \\ L &= \text{jazyk } C++ \text{ (jazyk C++)} \\ &\vdots \end{aligned}$$

Pozor, obecně platí že prázdný jazyk \neq jazyk s prázdným řetězcem.

6. Lexikografické uspořádání

Předpokládejme uspořádání na množině Σ^* . Nazvěme toto uspořádání *striktním totálním*. Pak toto uspořádání například pro $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$ je $a_1 < a_2 < a_3 < \dots < a_n$.

Totální striktní uspořádání označme $<_l$.

Položme $x <_l y$ pro $x, y \in \Sigma^*$. To ale platí pokud platí alespoň jedno z následujících dvou tvrzení:

1. $|x| < |y|$
2. $|x| = |y|$ a $\exists i$ tak, že $x(i) < y(i)$ a zároveň $x(j) = y(j)$ pro $\forall j | j < i$

Příklad 2: $\Sigma = \{0, 1\}$. Triviálně tedy $0 < 1$. Následně striktně $\varepsilon <_l 0 <_l 1 <_l 00 <_l 01 <_l 10 <_l 11$.

Věta 5: Striktní totální uspořádání je asymetrické a tranzitivní. A pro $x \neq y$ platí buď $x <_l y$ nebo $y <_l x$.

Důsledek 1: Důsledkem věty 5 je tvrzení, že množina Σ^* je spočetně nekonečná. Dodejme, že jazyk je (obvykle) spočetná množina.

7. Operace nad jazyky

7.1. Množinové

Množinové operace nad jazyky jsou prakticky totožné operacím na kterýchkoliv jiných množinách. Můžeme tedy použít množinový průnik, sjednocení, komplement (doplňěk) nebo rozdíl.

7.2. Ostatní

- **Zřetězení** (produkt) množin. Vyjádřeme produkt takto:

$$L_1 L_2 = \{xy | x \in L_1, y \in L_2\}$$

Produkt množin není obecně komutativní, ale je asociativní, přičemž prázdná množina tuto operaci anihiluje. Uvedme si rovněž monoid $\langle 2^{\Sigma^*}, \circ, \{\varepsilon\} \rangle$.

- **Mocnina** jazyka. Mocninu vyjádříme takto:

$$L^n = \begin{cases} \{\varepsilon\} & \text{pro } n = 0 \\ LL^{n-1} & \text{pro } n \geq 1 \end{cases}$$

- **Kleeneho**⁵ uzávěr neboli **iterace**. Tento uzávěr vyjádříme takto:

$$L^* = \bigcup_{i=0}^{\infty} L^i$$

- **Pozitivní** uzávěr neboli **pozitivní iterace**. Tento uzávěr vyjádříme takto:

$$L^+ = \bigcup_{i=1}^{\infty} L^i$$

Všimněte si podobností mezi těmito dvěma uzávěry. Pozitivní uzávěr vynechává prázdný řetězec.

8. Gramatiky

Jak víme, tak jazyky mohou být *nekonečné* ve smyslu, že obsahují nekonečný počet slov. Nabízí se tedy otázka, jak tyto jazyky rozumně popsat, jak je reprezentovat resp. jak vytvořit *konečnou* sadu pravidel, jejichž aplikace by vedla k opětovné generaci původního jazyka.

8.1. Přepisovací generovací pravidla

Pravidlem rozumíme zpravidla každou takto definovanou dvojici.

$$\langle x, y \rangle \in \Sigma^* \times \Sigma^*$$

Pak neformálně tvrdíme, že x se přepisuje na y . Nutno dodat, že předchozí zápis lze zapsat i například takto.

$$x \rightarrow y, \text{ kde symbol } \rightarrow \notin \Sigma \text{ můžeme prohlásit za tzv. metasymbol.}$$

8.1.1. Vlastnosti pravidel

- *Nezkracující* pravidlo je pravidlo, o kterém platí, že $|x| \leq |y|$. Tedy aplikaci tohoto pravidla na vstupní řetězec určité nevznikne řetězec kratší, než-li jeho předloha.
- ε - pravidlo je pravidlo tvaru $x \rightarrow \varepsilon$.

⁵Stephen Cole Kleene je známý matematik, jenž se významně podílel na položení základů teoretických počítačových věd.

8.1.2. Příklady pravidel

Příklad 3: Mějme zadání abecedy $\Sigma = \{a, b, c\}$. Pravidla s využitím této abecedy by mohla být například tato.

$$\begin{aligned} aa &\rightarrow bc \\ bb &\rightarrow abba \\ c &\rightarrow \varepsilon \end{aligned}$$

Příklad 4: Mějme další zadání abecedy $\Sigma = \{expr, +, \times\}$. Pravidla s využitím této abecedy by mohla být například tato.

$$\begin{aligned} expr &\rightarrow expr + expr \\ expr &\rightarrow expr \times expr \end{aligned}$$

8.1.3. Přímé odvozování řetězců pomocí pravidel

Uvažujme odvozovací pravidlo $x \rightarrow y$ nad abecedou Σ , pak řekneme, že řetězec v je **přímo odvozen** z řetězce u pomocí pravidla $x \rightarrow y$, pokud $\exists p, q \in \Sigma^*$ tak, že

$$\begin{aligned} u &= pxq \\ v &= pyq \end{aligned}$$

Značení předchozí operace je následující:

$$u \Rightarrow_{x \rightarrow y} v$$

Slovně bychom tento zápis vystihli jako „přímý přepis dle pravidla $x \rightarrow y$ “.

Řetězec v vznikne přímým přepisem z u pomocí pravidel $P \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$, pokud $\exists \pi \in P$ tak, že $u \Rightarrow_{\pi} v$.

Značme $u \Rightarrow_P v$. P je množinou užitých pravidel. P i \Rightarrow_P jsou binární relace na Σ^* a $P \subseteq \Rightarrow_P$, tedy „ P je podmnožinou šipky \Rightarrow_P “. Platí, že $x \rightarrow y \in P$ a $x \Rightarrow_{x \rightarrow y} y$.

Příklad 5: Mějme abecedu $\Sigma = \{a, b, c\}$ a soubor pravidel $P = \{aa \rightarrow bc, a \rightarrow cab, bb \rightarrow \varepsilon\}$. Pak by odvození v jednom kroku mohla vypadat například takto:

$$\begin{aligned} baaa &\rightarrow bbca \\ bac &\rightarrow bcabc \end{aligned}$$

Definice 1: Definujme pojem **derivace**. Jedná se o posloupnost řetězců ve tvaru:

$$x_0, \dots, x_k, \text{ kde } k \geq 0 \text{ a kde } \{x_0, \dots, x_k\} \in \Sigma^*$$

se nazývá **P-derivace délky k** , pokud $x_{i-1} \Rightarrow_P x_i, \forall 1 \leq i \leq k$. Symbolicky totéž $x_0 \Rightarrow_P x_1 \Rightarrow_P \dots \Rightarrow_P x_k$. Počet odvození tedy značí *délku* derivace.

Pokud pro $u, v \in \Sigma^*$ \exists P-derivace $u = x_0 \dots x_k = v$, pak říkáme, že v je odvozeno z u pomocí pravidel z P , což značíme například $u \Rightarrow_P^+ v$, tímto je pochopitelně myšleno odvození ve více krocích. Platí, že $P \subseteq \Rightarrow_P \subseteq \Rightarrow_P^+$.

Příklad 6: Mějme abecedu $\Sigma = \{a, \dots, z\}$ a pravidla stejná jako v příkladu 5. Nyní odvozujeme například takto:

$$\underline{baaa}, \underline{bbca}, \underline{ca}, \underline{ccab}$$

8.2. Formální gramatiky

Mějme následující entity:

- Σ - abeceda terminálních symbolů (tyto symboly tvoří řetězce daného jazyka).
- N - abeceda neterminálních symbolů (tyto symboly se užívají k řízení průběhu odvozování).

Dodejme, že obě množiny by měly být neprázdné a konečné.

Definice 2: Odvozovací pravidlo $x \rightarrow y$ se nazývá *generativní*, pokud x obsahuje alespoň jeden neterminální symbol.

Definice 3: Mějme strukturu $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$, kde N je abecedou neterminálních symbolů, Σ je abecedou terminálních symbolů, P je množinou odvozovacích pravidel a $S \in N$ je tzv. *počátečním* resp. *startovním* neterminálem. Pak tuto čtveřici nazveme **gramatikou**.

Poznámka 4: Pokud chceme vyjádřit, že z jednoho symbolu odvozujeme několik možných alternativ, tak to zapíšeme místo klasického dlouhého zápisu $y \rightarrow x_1, y \rightarrow x_2, \dots$ pomocí zkrácené notace např. $y \rightarrow x_1 | x_2 | \dots$.

Příklad 7: Gramatika může vypadat třeba takto:

$$\begin{aligned} N &= \{\varepsilon, S, D, I\} \\ \Sigma &= \{0, \dots, 9, +, -\} \\ P &= \{S \rightarrow -I \mid I \mid I, I \rightarrow DI \mid D, D \rightarrow 0 \mid 1 \mid \dots \mid 9\} \\ G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \end{aligned}$$

Příklad 8: Nebo takto:

$$\begin{aligned} N &= \{S, X, Y\} \\ \Sigma &= \{a, b, c\} \\ P &= \{S \rightarrow XcYcX, X \rightarrow aX, X \rightarrow bX, X \rightarrow cX, X \rightarrow \varepsilon, Y \rightarrow abY, Y \rightarrow ab\} \\ G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \end{aligned}$$

Definice 4: Každý řetězec $x \in (N \cup \Sigma)^*$, pro který platí $S \rightarrow^* x$, je **větná forma** gramatiky $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$. Větná forma se nazývá **větou**, pokud $x \in \Sigma^*$.

Definice 5: Jazyk generovaný gramatikou definujeme jako:

$$L(G) = \{x \in \Sigma^* \mid S \Rightarrow_G^* x\}$$

Vidíme tedy, že takový jazyk obsahuje *věty*, které lze odvodit ze startovacího neterminálu pomocí pravidel této gramatiky.

Příklad 9: Tento příklad čerpá gramatiku z příkladu 8.

$$\begin{aligned} S &\Rightarrow_G^* abbccYcX \\ S &\Rightarrow_G^* Xcababababc \\ S &\Rightarrow_G^* cYcbaX \\ S &\Rightarrow_G^* abbccabca \\ S &\Rightarrow_G^* cabababc \end{aligned}$$

Definice 6: Gramatiky G_1 a G_2 jsou **ekvivalentní**, pokud generují stejný jazyk.

8.3. Hierarchie gramatik

- **Gramatiky typu 0** – jedná se o gramatiky bez omezení.
- **Gramatiky typu 1** – jedná se o tzv. *kontextové* nebo *kontextově závislé* gramatiky. Ty splňují následující omezení na tvar pravidel. Pro každé pravidlo gramatik tohoto typu platí, že:

1. Buď je (pravidlo) ve tvaru $pAq \rightarrow p \times q$, kde $p, q \in (\Sigma \cup N)^*$, $A \in N$, $x \in (\Sigma \cup N)^*$, kde p a q se nazývají levým resp. pravým **kontextem**.
2. Nebo je (pravidlo) ve tvaru $S \rightarrow \varepsilon$, kde S je startovní terminál gramatiky, ale pouze za předpokladu, že S se nevyskytuje na pravé straně žádného pravidla.

Zároveň platí pro každé pravidlo (s výjimkou pravidla $S \rightarrow \varepsilon$), že délka odvozeného řetězce je minimálně stejně velká jako délka vstupního řetězce. Gramatika tedy zároveň obsahuje pouze tzv. *nezkracující* pravidla.

- **Gramatiky typu 2** – jedná se o tzv. *bezkontextové* gramatiky, jenž obsahují pravidla ve tvaru:

$$A \rightarrow x, \text{ kde } A \in N, x \in (\Sigma \cup N)^*$$

Na levých stranách pravidel tedy očekáváme pouze neterminální symbol a na pravé straně očekáváme minimálně jeden symbol (s výjimkou pravidla $S \rightarrow \varepsilon$). S se navíc nesmí vyskytovat na pravých stranách pravidel.

Příklad 10: Mějme tuto gramatiku:

$$\begin{aligned} G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \\ N &= \{A, S\} \\ \Sigma &= \{0, 1\} \\ P &= \{S \rightarrow 0A, A \rightarrow \varepsilon\} \end{aligned}$$

- **Gramatiky typu 3** – jedná se o tzv. *regulární* resp. *pravolineární* gramatiky, které obsahují pravidla ve třech následujících tvarech:

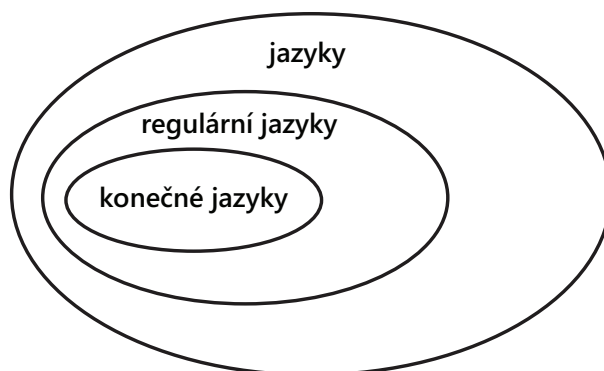
1. $A \rightarrow bB$, kde $A, B \in N, b \in \Sigma$
2. $A \rightarrow a$
3. $S \rightarrow \varepsilon$

Poznámka 5: Každý konečný jazyk je regulární.

Důkaz 1: Mějme jazyk $L = \{x_1, \dots, x_n\}$. Abychom tento jazyk prohlásili za regulární, tak je třeba najít regulární gramatiku, která tento jazyk generuje.

Mějme tedy nějaké dané Σ a S a zvolme N . Následně platí $\forall x_i \in L$ je dvojího typu:

1. $x_i = \varepsilon$ a následně $S \rightarrow \varepsilon$
2. $x_i = a_1 \dots a_k$ a následně $S \rightarrow a_{i1}A', A' \rightarrow a_{i2}A'', \dots, A^{k-1} \rightarrow a_{ik}A^k$



Obrázek 2. Vychodilovo „vajíčko.“

Příklad 11:

$$\begin{aligned}
 N &= \{S\} \\
 \Sigma &= \{a, b\} \\
 P &= \{S \rightarrow aSb | \varepsilon\} \\
 L(G) &= \{a^n b^n \mid n \geq 0\}
 \end{aligned}$$

Máme tedy *bezkontextový* jazyk.**Příklad 12:**

$$\begin{aligned}
 N &= \{S\} \\
 \Sigma &= \{a, b\} \\
 P &= \{S \rightarrow SS | aSb | bSa | \varepsilon\}
 \end{aligned}$$

 $L(G)$ je *bezkontextový* jazyk.**Příklad 13:**

$$\begin{aligned}
 N &= \{S, V\} \\
 \Sigma &= \{p,), (, \Rightarrow, !\} \\
 P &= \{S \rightarrow V | (S \Rightarrow S) | !S, V \Rightarrow pV | p\}
 \end{aligned}$$

 $L(G)$ je jazyk všech výrokových formulí.

8.4. Gramatika nezkracující

Gramatika G se nazývá nezkracující, pokud má pouze nezkracující pravidla a může mít pravidlo ve tvaru $S \rightarrow \varepsilon$, přičemž S se nenachází na žádné z pravých stran.

Příklad 14:

$$\begin{aligned}
 N &= \{S, A, B, C\} \\
 \Sigma &= \{a, b, c\} \\
 P &= \{S \rightarrow \varepsilon | abc | Ac, A \rightarrow aBcb, Bcb \rightarrow bBc, Bcc \rightarrow Ccc, bc \rightarrow Cb, aC \rightarrow aab | aA\}
 \end{aligned}$$

Věta 6: Gramatiky typu 1(8.3.) a 3(8.3.) jsou nezkracující.

Věta 7: Ke každé gramatice G , existuje ekvivalentní gramatika G' , ve které jsou všechna pravidla obsahující terminální symboly ve tvaru $A \rightarrow a$, kde $A \in N, a \in \Sigma$.

Důkaz 2: Pro každý terminál $a \in \Sigma$, zavedeme terminál N_a a pravidlo $N_a \rightarrow a$. Všechny výskyty terminálů ve výchozích pravidlech nahradíme příslušnými pomocnými neterminály.

$$Bcb \rightarrow bBc \text{ se změní na } BN_cN_b \rightarrow N_bBN_c, N_c \rightarrow c, N_b \rightarrow b$$

Věta 8: Ke každé nezkracující gramatice existuje ekvivalentní gramatika, která je kontextově závislá.

Důkaz 3: Předpokládejme, že $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ je nezkracující gramatika. Dle věty 7 můžeme předpokládat, že všechna pravidla jsou buď ve tvaru $A \rightarrow a$ (nevadí) nebo ve tvaru obecně. $A_1A_2 \cdots A_m \rightarrow B_1B_2 \cdots B_n$, kde $A_1, \dots, A_m, B_1, \dots, B_n \in N$ a navíc $m \leq n$. Tj. taková pravidla lze psát ve tvaru $A_1A_2 \cdots A_m \rightarrow B_1B_2 \cdots B_{my}$, kde $y = B_{m+1} \cdots B_n$. Budeme uvažovat nové pomocné neterminály X_1, \dots, X_m ⁶. A zavedeme následující pravidla:

$$\begin{aligned} A_1A_2 \cdots A_m &\rightarrow X_1A_2 \cdots A_m \\ X_1A_2 \cdots A_m &\rightarrow X_1X_2A_3 \cdots A_m \\ &\vdots \\ X_1X_2 \cdots X_{m-1}A_m &\rightarrow X_1 \cdots X_{m-1}X_{my} \\ X_1X_2 \cdots X_{my} &\rightarrow B_1X_2X_3 \cdots X_{my} \\ &\vdots \\ B_1B_2 \cdots B_{m-1}X_{my} &\rightarrow B_1B_2 \cdots B_{m-1}B_{my} \end{aligned}$$

Tento postup se aplikuje pro všechna pravidla. Hledaná gramatika G' se skládá z $\Sigma, N +$ všechny pomocné terminály + všechna odvozená pravidla.

8.5. Základní vlastnosti bezkontextových gramatik

- Levé strany pravidel obsahují jediný neterminál.
- Odvozování nezávisí na kontextu.

Věta 9: Mějme bezkontextovou gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ a necht' $X_1 \cdots X_k, \dots, z$ je P-derivace délky n , kde $X_1, \dots, X_k \in (N \cup \Sigma)$ a $z \in (N \cup \Sigma)^*$ a potom pro každé $i = 1, \dots, k$ existuje řetězec $z_i \in (N \cup \Sigma)^*$ a P-derivace X_i, \dots, z_i délky n_i tak, že $z = z_1z_2 \cdots z_k$ a $n = n_1 + n_2 + \cdots + n_k$

Důkaz 4: Tvrzení prokážeme indukcí přes délku výchozí derivace $X_1 \cdots X_k, \dots, z$. Pro $n = 0$: Triviální $z = X_1 \cdots X_k, z_i = X_i, n_i = 0$. Každé X_i je derivace délky 0. Necht' tvrzení platí pro libovolnou derivaci délky n a dokážeme, že $X_1 \cdots X_k$ je P-derivace délky $n+1$. Jelikož má uvažovaná P-derivace délku $n+1$, lze ji psát ve tvaru:

$$X_1 \cdots X_k, \dots, y^7, z$$

Máme $y \Rightarrow_G z$. Můžeme aplikovat indukční předpoklad: Existují řetězce y_1, \dots, y_k a P-derivace X_1, \dots, y_1 až X_k, \dots, y_k délek $n_1 \cdots n_k$ tak, že $y = y_1y_2 \cdots y_k$ a $n = n_1 + n_2 + \cdots + n_k$. Z faktu, že $y \Rightarrow_G z$ a z toho, že gramatika je bezkontextová plyne, že y je ve tvaru $y = y''y'Aw''w''$ pro

⁶pro každé pravidlo se uvažují zvlášť

⁷ $X_1 \cdots X_k, \dots, y$ má délku n

$i = 1, \dots, k$. Pak z je ve tvaru $z = y'' y' u w' w''$ a $A \rightarrow n \in P$, to jest $X_i, \dots, y_i, y' u w'$ je P-derivace délky n_{i+1} . Hledané derivace jsou:

$$\begin{array}{c} X_1, \dots, y_1 \\ \vdots \\ X_{i-1}, \dots, y_{i-1} \\ X_i, \dots, y_i y' u w' \\ X_{i+1}, \dots, y_{i+1} \\ X_k, \dots, j_k \end{array}$$

Příklad 15:

$$\begin{array}{lcl} N & = & \{S\} \\ \Sigma & = & \{a, b\} \\ P & = & \{S \rightarrow SS|aSb|bSa|\varepsilon\} \end{array}$$

Posloupnost: $SbSaS, SbSa, SbaSba, aSbbaSba, abbaSba$ je P-derivace délky 4. Hledáme P-derivace:

1. S, aSb, ab (délka 2)
2. b (délka 0)
3. S, aSb (délka 1)
4. a (délka 0)
5. S, ε (délka 1)

Příklad 16: Gramatika s jediným pravidlem $aBc \rightarrow abc$

Poznámka 6: U regulárních a kontextových gramatik lze hned vidět, jestli $\varepsilon \in L(G)$.

Pro bezkontextovou gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ zavedeme následující podmnožiny

$$\begin{aligned} E_0 &= \{A \in N | A \rightarrow \varepsilon \in P\} \\ E_{i+1} &= E_i \cup \{A \in N | A \rightarrow x, \text{ kde } x \in E_i^*\} \end{aligned}$$

Příklad 17:

$$\begin{aligned} A &\rightarrow \varepsilon \\ B &\rightarrow \varepsilon \\ E_0 &= \{A, B\} \\ E_1 &= \{A, B, F\} \\ E_2 &= \{A, B, F, G\} \\ E_i &\subseteq N, E_N = \bigcup_{i=0}^{\infty} E_i \end{aligned}$$

Jelikož je N konečná, musí platit:

$$E_0 \subseteq E_1 \subseteq E_2 \subseteq \dots \subseteq E_i = E_{i+1} = E_{i+2} \\ E_N = E_i$$

Věta 10: Pro každou bezkontextovou gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ a pro příslušné E_N platí následující $A \Rightarrow_G^* \varepsilon$, pak $A \in E_N$. Speciálně $\varepsilon \in L(G)$, pak $S \in E_N$.

Důkaz 5: Prokážeme obě implikace:

Pokud $A \Rightarrow_G^* \varepsilon$, pak prokážeme indukci přes délku P-derivace, tj. triviální případ je $A \Rightarrow_G \varepsilon$, tj. existuje pravidlo $A \rightarrow \varepsilon \in P$ tj. $A \in E_0$. Předpokládejme, že tvrzení platí pro všechny P-derivace délky n . Mějme A, \dots, ε P-derivace délky $n + 1$. Použitím předchozí věty $(A, X_1 \dots X_k, \dots, \varepsilon)$ $A, X_i \dots X_n, \dots, \varepsilon$. Tzn. existují derivace X_i, \dots, ε délek nejvýše n . Z předpokladu $X_i \in E_n$, pro každé i tj. $A \in E_N$. \Leftarrow Dokáže, že pro každé E_i platí, pokud $E \in E_i$ pak $A \Rightarrow_G^* \varepsilon$. Pro E_0 zřejmé. $A \rightarrow X_0 \dots X_k, A \in E_j$.

Věta 11: Pro každou bezkontextovou gramatiku G , existuje bezkontextová gramatika G' neobsahující ε pravidla tak, že $L(G) \setminus \{\varepsilon\} = L(G')$.

Důkaz 6: $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ - výchozí gramatika.

Stanovíme množinu E_n dle předchozího postupu $G' = \langle N, \Sigma, P', S \rangle$. $P' = \{A \rightarrow y \mid A \rightarrow x \in P \text{ a } y \in D_{(x)}\}$, kde $D_{(x)}$ značí množinu řetězců, které jsou neprázdné a vznikly z řetězce x vynecháním libovolného množství neterminálů z E_N .

Příklad 18:

$$\begin{aligned} E_n &= \{A, B\} \\ X &\rightarrow aAbAB \\ &\dots \\ X &\rightarrow aAbAB \\ X &\rightarrow abAB \\ X &\rightarrow aAbB \\ X &\rightarrow aAbB \\ X &\rightarrow aAbA \\ X &\rightarrow abB \\ X &\rightarrow abA \\ X &\rightarrow aAb \\ X &\rightarrow ab \end{aligned}$$

Věta 12: Pro každou bezkontextovou gramatiku existuje ekvivalentní bezkontextová gramatika, která je navíc kontextová (a tudíž nezkracující)

Důkaz 7: Vstupní gramatika G . Dle předchozí věty existuje G' tak, že $L(G) \setminus \{\varepsilon\} = L(G')$. G' je nezkracující a kontextová, protože nemá ε pravidla. Pokud ε nepatří do $L(G)$, pak jsme hotovi. Pokud $\varepsilon \in L(G)$. Pak G' rozšíříme tak, že přidáme startovní symbol S' a pravidlo $S' \rightarrow \varepsilon$ a $S' \rightarrow S$.

dopsat jednu stránku

9. Automaty

Gramatiky x automaty

generativní formalismus

Automaty - analytické formalismy

Konečné automaty: neformální výpočetní formalismus „jednoduchý počítač“ omezená paměť vstup: řetězec nad vstupní abecedou Σ . Řídící jednotka. Skládá se z konečně mnoha stavů. **Počátek činnosti:** Vstup = celý vstupní řetězec. Řídící jednotka je v počátečním (iniciálním) stavu. **Činnost automatu:** Na základě prvního symbolu na vstupu a na základě aktuálního stavu se řídící jednotka přepne do jiného stavu a odebere vstupní symbol.

Konec činnosti: Byl přečten celý vstupní řetězec. Podle toho v jaké končí automat stavu říkáme, že buď přijímá nebo zamítá vstupní řetězec. Některé stavy jsou označeny jako přijímací.

Příklad 19: sešit - automat (obr. 4.1)

Formalizace: Konečný deterministický automat (s úplnou přechodovou funkcí) (nad vstupní abecedou Σ) je struktura:

$\langle \Sigma, Q, d, q_0 \rangle$

$\Sigma \dots$ vstupní abeceda

$Q \dots$ konečná množina stavů, která je neprázdná

$q_0 \in Q \dots$ počáteční stav

$F \subseteq Q \dots$ množina koncových stavů (přijímacích)

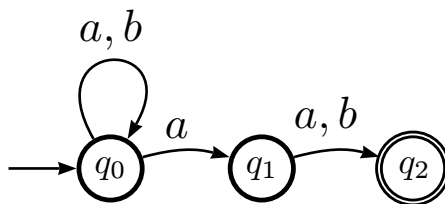
δ je zobrazení $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$

$\delta(r, a) = q$ čteme: automat A při vstupním symbolu $A \in \Sigma$ a aktuálním stavu $r \in Q$ přejde do stavu $q \in Q$

Pozn.: Q je konečná $\delta \dots$ zobrazení

Definice 7: Za *determinismus* považujeme takovou konfiguraci, pro kterou platí, že je v každém jejím kroku jasné, co bude následovat. Naopak u *nedeterministických* konfigurací není v určitých případech možné další krok přesně vyjádřit na základě znalostí aktuálního kroku.

Příklad 20:



Vstupní řetězce: *abba* (nepřijat), *baba* (nepřijat), *baab* (přijat), *bbaa* (přijat).

V případě řetězce *baab* máme dokonce 3 možnosti výpočtu:

1. $\langle q_0, baab \rangle, \langle q_0, aab \rangle, \langle q_0, ab \rangle, \langle q_0, b \rangle, \langle q_0, \varepsilon \rangle$ – končí neúspěchem.
2. $\langle q_0, baab \rangle, \langle q_0, aab \rangle, \langle q_1, ab \rangle, \langle q_2, b \rangle$ – končí neúspěchem.
3. $\langle q_0, baab \rangle, \langle q_0, aab \rangle, \langle q_0, ab \rangle, \langle q_1, b \rangle, \langle q_2, \varepsilon \rangle$ – končí úspěchem.

Předchozí zápisy můžeme pojmenovat také jako „nedeterministický výpočet.“

Jiným zápisem téhož může být také ten následující.

$$\langle \{q_0\}, baab \rangle, \langle \{q_0\}, aab \rangle, \langle \{q_0, q_1\}, ab \rangle, \langle \{q_0, q_1, q_2\}, b \rangle, \langle \{q_0, q_2\}, \varepsilon + \rangle$$

Definice 8: Strukturu $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ nazvěme **konečným nedeterministickým automatem** nad abecedou Σ . Pro tuto strukturu následně platí tato tvrzení:

- Σ, Q a F jsou stejné jako u konečného deterministického automatu.
- I označuje množinu počátečních stavů, která by měla být obecně neprázdná.
- δ označuje přechodovou funkci ve tvaru $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow 2^Q$, tedy $\delta(q, a) = \{r_1, \dots, r_k\}$. Totéž slovně: „Automat může při stavu q při symbolu a přejít do kteréhokoliv stavu z $\{r_1, \dots, r_k\}$.“

Příklad 21:

$$\begin{aligned}\Sigma &= \{a, b\} \\ P &= \{q_0, q_1, q_2, q_3\} \\ I &= \{q_0, q_3\} \\ F &= \{q_2\}\end{aligned}$$

Následně přechodová funkce:

$$\delta = \{ \langle q_0, a, \{q_0, q_1\} \rangle, \langle q_0, b, \{q_0\} \rangle, \langle q_1, a, \{q_2\} \rangle, \langle q_1, b, \{q_2\} \rangle, \\ \langle q_2, a, \emptyset \rangle, \langle q_2, b, \emptyset \rangle, \langle q_3, a, \emptyset \rangle, \langle q_3, b, \emptyset \rangle \}$$

9.1. Reprezentace KNA

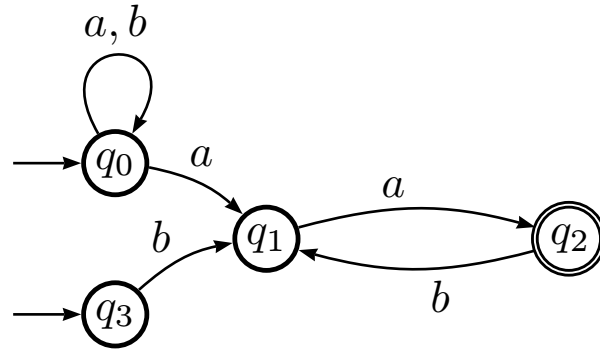
Předchozí příklad číslo 21 lze reprezentovat několika způsoby:

1. **Přechodová tabulka**, která ve svém těle obsahuje množiny stavů.

	a	b
$\rightarrow q_0$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0\}$
q_1	$\{q_2\}$	$\{q_2\}$
q_2^*	\emptyset	\emptyset
$\rightarrow q_3$	\emptyset	$\{q_1\}$

Tabulka 1. Přechodová tabulka s množinami stavů

2. **Diagram**, který automat demonstruje v grafičtější podobě.



9.2. Nedeterministický výpočet

Nyní si popíšme **nedeterministický výpočet**, který je definován následujícími věcmi:

- Konfigurace, což je dvojice ve tvaru $\langle stav, řetězec \rangle$.
- Počáteční konfigurace ve tvaru $\langle q, w \rangle$ kde $q \in I$.
- Koncová konfigurace ve tvaru $\langle q, \varepsilon \rangle$.
- Koncová přijímací konfigurace $\langle q, \varepsilon \rangle$ kde $q \in F$.

Definice 9: Mějme $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ a $w \in \Sigma^*$. Pak posloupnost konfigurací $\langle r_i, w_i \rangle$ pro $i = \{0, \dots, n\}$ splňující podmínky:

$$R_0 \in I \quad (1)$$

$$w_0 = w \quad (2)$$

$$w_n = \varepsilon \quad (3)$$

$$w_i = a_i w_{i+1} \text{ a } r_{i+1} \in \delta(r_i, a_i) \text{ pro } i = \{0, \dots, n-1\} \quad (4)$$

nazveme **nedeterministický výpočet**.

9.3. Rozšířená přechodová funkce

Definice 10: Rozšířená přechodová funkce má tvar:

$$\delta^* : \Sigma^Q \times \Sigma^* \rightarrow \Sigma^Q$$

$$\delta^*(R, w) = \begin{cases} R & \text{pokud } w = \varepsilon \\ \delta^*(\bigcup_{q \in R} \delta(q, w), u) & \text{pokud } w = au, \text{ kde } a \in \Sigma, u \in \Sigma^q \end{cases}$$

Věta 13: Platí $\delta^*(R, w) = \delta^*(\delta^*(R, u), v), \forall R \subseteq Q, uv \in \Sigma^*$.

Důkaz 8: Předchozí tvrzení dokazujeme indukcí přes délku řetězce.

1. Pro $u = \varepsilon$ je situace triviální.
2. Pokud $u = ay, |y| < |u|$, pak $\delta^*(R, w) = \delta^*(R, ayv) = \delta^*(R, a(yv))$.

3. Nyní aplikujme definici.

$$\begin{aligned}\delta^*\left(\bigcup_{q \in R} \delta(q, a), yv\right) &= \text{indukční předpoklad} \\ \delta^*\left(\delta^*\left(\bigcup_{q \in R} \delta(q, a), y\right), v\right) &= \text{definice } \delta^* \\ \delta^*(\delta^*(R, ay), v) &= \delta^*(\delta^*(R, u), v)\end{aligned}$$

Věta 14: Platí následující tvrzení:

$$\delta^*\left(\bigcup_{i=1}^k R_i, w\right) = \bigcup_{i=1}^k \delta^*(R_i, w) \text{ pro každé } R_i \subseteq Q, w \in \Sigma^*$$

Důkaz 9: Předchozí tvrzení dokazujeme indukcí přes délku řetězce w .

$$\begin{aligned}\delta^*\left(\bigcup_{i=1}^k R_i, w\right) &= \delta^*\left(\bigcup_{i=1}^k R_i, au\right) = \delta^*\left(q \in \bigcup_{i=1}^k \delta(q, a), u\right) \\ &= \delta^*\left(\bigcup_{i=1}^k \bigcup_{q \in R_i} \delta(q, a), u\right) \dots \text{indukční předpoklad} \\ &= \bigcup_{i=1}^k \delta^*\left(\bigcup_{q \in R_i} \delta(q, a), u\right) \\ &= \bigcup_{i=1}^k \delta^*(R_i, au) = \bigcup_{i=1}^k \delta^*(R_i, w)\end{aligned}$$

9.4. Řetězce přijímané KNA

KNA A přijímá řetězec w , pokud $\delta^*(I, w) \cap F \neq \emptyset$. Navíc jazyk, přijímaný KNA A si definujeme jako $L(A) = \{w \in \Sigma^* \mid \delta^*(I, w) \cap F \neq \emptyset\}$.

Věta 15: Platí, že $w \in L(A)$ právě tehdy, když KNA A má přijímací výpočet pro w .

Důkaz 10: Předchozí tvrzení lze dokázat indukcí přes délku řetězce w .

$$q \in \delta^*(I, w) \text{ právě tehdy, když existuje výpočet pro } w, \text{ končící ve stavu } q \\ \text{dekompozice navíc } w = ua$$

9.5. Determinizace KNA

Věta 16: Pro každý KDA $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle \exists$ KNA A' tak, že $L(A) = L(A')$.

Důkaz 11: Pro výchozí A uvažujme $A' = \langle \langle \Sigma, Q, \delta', q_0, F \rangle, \text{pak } \delta'(q, a) = \{\delta(q, a)\}$. Zbytek důkazu je zřejmý.

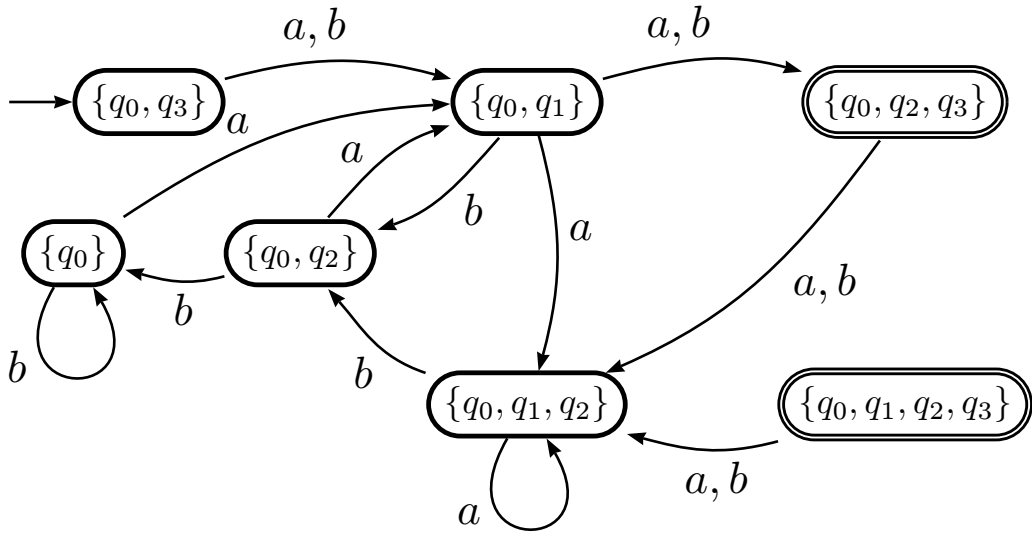
Věta 17: Pro každý KNA A existuje KDA A^D tak, že $L(A) = L(A^D)$.

Důkaz 12: Předchozí větu lze dokázat následujícím způsobem:

1. Uvažujme $A^D = \langle \Sigma, 2^Q, \delta^D, I, F^D \rangle$, kde $F^D = \{R \subseteq Q \mid R \cap F \neq \emptyset\}$, $\delta^D(R, a) = \delta^*(R, a)$. Nyní zbývá ukázat, že $\delta^*(I, w) \cap F \neq \emptyset$ právě tehdy, když $(\delta D)^*(I, w) \in F^D$, což prokážeme indukcí přes délku řetězce w .
2. Pro $w = \varepsilon$ je situace zřejmá. Jinak $(\delta D)^*(R, w) = (\delta D)^*(R, \varepsilon) = R = \delta^*(R, \varepsilon) = \delta^*(R, w)$.
3. Předpokládejme, že tvrzení platí pro řetězce délky n a necht' w má délku $n+1$ a $w = au$ pro $a \in \Sigma, |u| < |v|$. Pak:

$$\begin{aligned} (\delta^D)^*(R, w) &= (\delta^D)^*(R, au) = (\delta^D)^*(\delta^D(R, a), u) = \\ &= \delta^*(\delta^D(R, a)u) = \delta^*(\delta^*(R, a), u) = \delta^*(R, au) = \delta^*(R, w) \end{aligned}$$

Příklad 22: Vemme KNA z příkladu 21.



Ještě jeden automat, nepřečtu to dobře ze sešitu. :)

9.6. Algoritmus pro převod KNA na KDA

Nyní si ukažme pseudokód algoritmu pro převod konečných nedeterministických automatů na konečné deterministické automaty, pro které platí, že akceptují řetězce stejného jazyka.

Definice 11: *Trie* je prefixový strom, který umožňuje „rychlé hledání ve slovníku.“

Definice 12: Jako *slovník* označujeme konečný neprázdný jazyk který neobsahuje ε .

```

 $\delta^{\wedge}D \leftarrow \emptyset; Q^{\wedge}D \leftarrow \emptyset; F^{\wedge}D \leftarrow \emptyset; w \leftarrow 1$ 
while  $w \neq Q$  do
  select  $R \in w$ 
   $w \leftarrow w \setminus R; Q^{\wedge}D \leftarrow Q^{\wedge}D \cup R$ 
  if  $R \cap F \neq \emptyset$  then
     $F^{\wedge}D \leftarrow F^{\wedge}D \cup R$ 
  endif
  foreach  $a \in \Sigma$  do
     $v \leftarrow \delta^*(R, a)$ 
    if  $N \neq \emptyset$  then
      if  $N \notin w \cup Q^{\wedge}D$  then
         $w \leftarrow w \cup N$ 
      endif
       $\delta^{\wedge}D \leftarrow \delta^{\wedge}D \cup \langle R, u, N \rangle$ 
    endif
  end
end
return  $\langle \Sigma, Q^{\wedge}D, \delta^{\wedge}D, I, F^{\wedge}D \rangle$ 

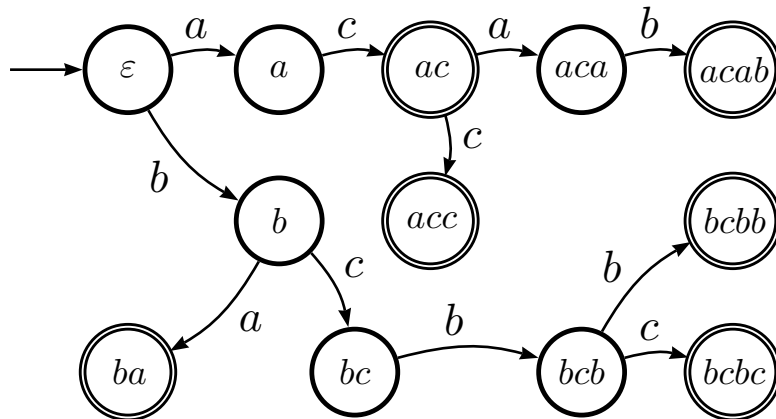
```

Obrázek 3. Pseudokód pro převod KNA na KDA.

Definice 13: Trie slovníku L je KDA $T_L = \langle \Sigma, Q, \delta, \varepsilon, F \rangle$, přičemž:

$$\begin{aligned}
 Q &= \text{množina prefixů všech řetězců} \\
 Q &= \bigcup_{w \in L} Pfx(w) \\
 F &= L^{w \in L} \\
 \delta(w, a) &= wa, \text{ pokud } wa \in Q, \text{ jinak } \delta(w, a) \text{ není definováno}
 \end{aligned}$$

Příklad 23: Uvedme si příklad konečného slovníkového automatu D_L , který je pochopitelně deterministický:



10. Vztah regulárních jazyků a konečných automatů

10.1. Regulární jazyky jsou rozpoznatelné KDA (implikace zleva)

Věta 18: Pro každou regulární gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ existuje konečný deterministický automat A tak, že jazyk generovaný gramatikou je totéž, jako jazyk rozpoznatelný automatem, tj. $L(G) = L(A)$

Důkaz 13: Nejprve uvažujeme situaci, že $\varepsilon \notin L(G)$. Uvažujme konečný nedeterministický automat $A = \langle \Sigma, N \cup \{\#\}, \delta, \{S\}, \{\#\} \rangle$.

$$\delta(A, b) = \begin{cases} \{B \in N \mid A \rightarrow bB \in P\} & \text{pokud } A \in N \wedge A \rightarrow b \notin P \\ \{B \in N \mid A \rightarrow bB \in P\} \cup \{\#\} & \text{pokud } A \in N \wedge A \rightarrow b \in P \\ \emptyset & \text{jinak} \end{cases}$$

Pro důkaz $L(G) = L(A)$ stačí prokázat, že pro každé $A \in N$ a $x \in \Sigma^*$ platí, že $A \Rightarrow_G^* x$ právě když $\# \in \delta^*(\{A\}, x)$.

Důkaz provedeme indukcí přes délku řetězce x .

1. Pro $|x| = 1$ zřejmé. $A \Rightarrow_G^* x$ právě když $A \Rightarrow_G x$, tj. existuje pravidlo $A \rightarrow x \in P$ tj. z definice δ^* platí, že $\# \in \delta^*(\{A\}, x)$. Nechť $|x| = n$ a nechť tvrzení platí pro všechny řetězce kratší délky. Jelikož gramatika G je regulární, má P -derivace A, \dots, x právě n kroků. Pokud $|x| > 1$ pak $A \Rightarrow_G bB \Rightarrow_G^* by = x$ pro nějaké $A \rightarrow bB \in P$.
2. Pro $|y| < n$ z indukčního předpokladu platí, že $\# \in \delta^*(\{B\}, y)$. Tím spíš $\delta^*(\{A\}, x) = \delta^*(\{A\}, by) = \delta^*(\delta(A, b), y) = \delta^*(\{B, \dots\}, y) \supseteq \delta^*(\{B\}, y)$ tj. $\# \in \delta^*(\{A\}, \#)$ protože $A \rightarrow bB \in P$ tj. $B \in \delta(A, b)$.
3. Tím jsme prokázali, že pokud $A \Rightarrow_G^* x$ pak $\# \in \delta^*(\{A\}, x)$.
4. Obráceně, pokud $\# \in \delta^*(\{A\}, x)$ pak pro $x = by, b \in \Sigma$ máme: $\# \in \delta^*(\{A\}, by) = \delta^*(\delta(A, b), y) = \delta^*(\bigcup_{B \in \delta(A, b)} \{B\}, y) = \bigcup_{B \in \delta(A, b)} \delta^*(\{B\}, y)$ Tj. existuje $B \in \delta(A, b)$ tak, že $\# \in \delta^*(\{B\}, y)$. Ze zavedení δ plyne, že $A \rightarrow bB \in P$.
5. Aplikací indukčního předpokladu, existuje P -derivace B, \dots, y . Hledaná P -derivace je ve tvaru: $A, bB, \dots, by = x$, tj. $A \Rightarrow_G^* x$.

V případě, že $\varepsilon \in L(G)$, rozšíříme automat následovně, jednou ze tří možností:

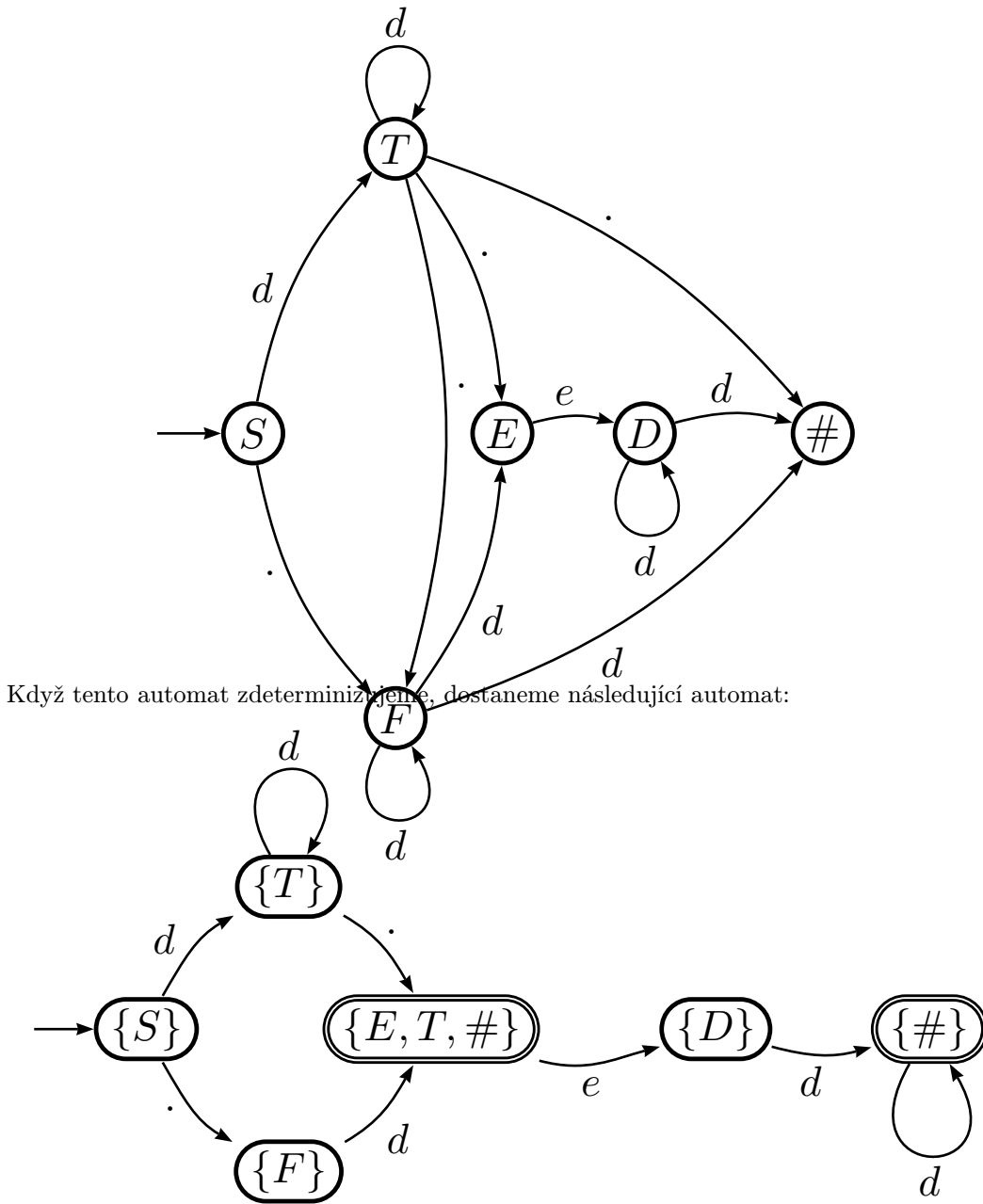
1. Přidáme S do množiny koncových stavů.
2. Přidáme $\#$ mezi počáteční stavy
3. Zavedeme nový stav, který bude počáteční a zároveň koncový a nevedou z něj žádné přechody jinam.

Poznámka 7: Nyní zbývá automat pouze determinizovat.

Příklad 24: Máme gramatiku G .

$$\begin{aligned} G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \\ \Sigma &= \{e, d, .\} \\ P &= \{S \rightarrow .F|dT, T \rightarrow .E|.F|dT|., D \rightarrow dD|d, E \rightarrow eD, F \rightarrow dE|dF|d\} \end{aligned}$$

Automat rozpoznávající jazyk, generovaný gramatikou G , bude vypadat následovně:



10.2. Jazyky rozpoznatelné KDA jsou regulární (implikace zprava)

Věta 19: Pro každý konečný deterministický automat $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle$ existuje regulární gramatika G tak, že $L(A) = L(G)$.

Důkaz 14: Za neterminální symboly G vezmeme stavy automatu. Startovní neterminál bude q_0 . Uvažujeme gramatiku: $G = \langle Q, \Sigma, P, q_0 \rangle$

$P = \{q \rightarrow ar \mid \text{pokud } \delta(q, a) = r, \text{ pro } q, r \in Q \text{ a } a \in \Sigma\}$
 $\cup \{q \rightarrow a \mid \text{pokud } \delta(q, a) \in F\}$

Prokážeme že: $q \Rightarrow_G^* x$ právě když $\delta^*(q, x) \in F$

Pro $|x| = 1$ platí: $q \Rightarrow_G^* x$ právě když existuje pravidlo $q \rightarrow x \in P$, tj. z definice P platí $\delta(q, x) \in F$

Pro $x = by$, kde $b \in \Sigma^*$ předpokládejme, že tvrzení platí pro y . Platí, že $q \Rightarrow_G br \Rightarrow_G^* by = x$ právě když $\delta(q, b) = r$ a $\delta^*(r, y) \in F$

To znamená $\delta^*(q, by) = \delta^*(\delta(q, b), y) \in F$

Předchozí dokazuje, že $x \in L(G)$ právě když $x \in L(A)$ pro každý neprázdný x .

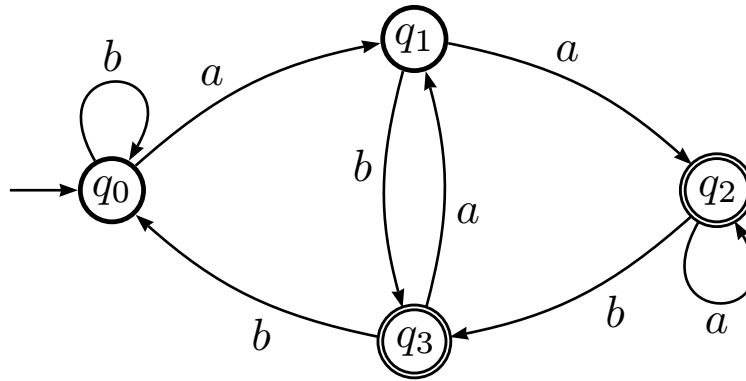
Pokud A nepřijímá ε , pak jsme hotovi.

Uvažujeme nový neterminál S , který bude nový startovní symbol, tj. místo G uvažujeme $G' = \langle Q \cup \{S\}, \Sigma, P', S \rangle$

$P' = \{S \rightarrow \varepsilon\} \cup \{S \rightarrow x \mid q_0 \rightarrow x \in P\} \cup P$

Pak $L(A) = L(G)$.

Příklad 25: Mějme abecedu $\Sigma = \{a, b\}$ a automat zadaný diagramem:



Odvozovací pravidla gramatiky, generující tento jazyk budou:

$$\begin{aligned}
 q_0 &\rightarrow aq_1 \mid bq_0 \\
 q_1 &\rightarrow aq_2 \mid a \mid bq_3 \mid b \\
 q_2 &\rightarrow aq_2 \mid a \mid bq_3 \mid b \\
 q_3 &\rightarrow aq_1 \mid bq_0
 \end{aligned}$$

10.3. Regulární gramatiky

Co jsou to regulární gramatiky a jaké podmínky jejich odvozovací pravidla splňují již víme, ale můžeme si je ještě rozdělit na dva druhy, právě podle tvaru odvozovacích pravidel.

1. **Zprava regulární gramatiky:** Obsahují pravidla ve tvaru $A \rightarrow bB$ tj. neterminál na pravé straně je napravo od terminálního symbolu.
2. **Zleva regulární gramatiky:** Obsahují pravidla ve tvaru $A \rightarrow Bb$. Analogicky se neterminál nachází vlevo od terminálního symbolu.

Věta 20: Pro každou zleva regulární gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ existuje konečný deterministický automat A tak, že $L(A) = L(G)$.

Důkaz 15: Budeme konstruovat automat, jehož stavy budou N , nový pomocný počáteční stav $\#$ a jediný koncový stav je S .

Hledaný KNA $A = \langle \Sigma, N \cup \{\#\}, \delta, \{\#\}, \{S\} \rangle$ s následovně definovanou přechodovou funkcí δ

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \{A \in N \mid A \rightarrow a \in P\} & \text{pokud } q = \# \\ \{A \in N \mid A \rightarrow Ba \in P\} & \text{pokud } q = B \end{cases}$$

Ekvivalence $L(A) = L(G)$ se dokazuje vzájemně jednoznačnou korespondencí P-derivace a nedeterministického výpočtu.

Pro derivaci:

$$x_0 = S, x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n = x$$

jsme schopni sestavit posloupnost

$$\langle \#, x_n \rangle, \langle A_{n-1}, y_{n-1} \rangle, \dots, \langle A_1, y_1 \rangle, \langle S, \varepsilon \rangle \text{ kde } x_i = A_i y_i$$

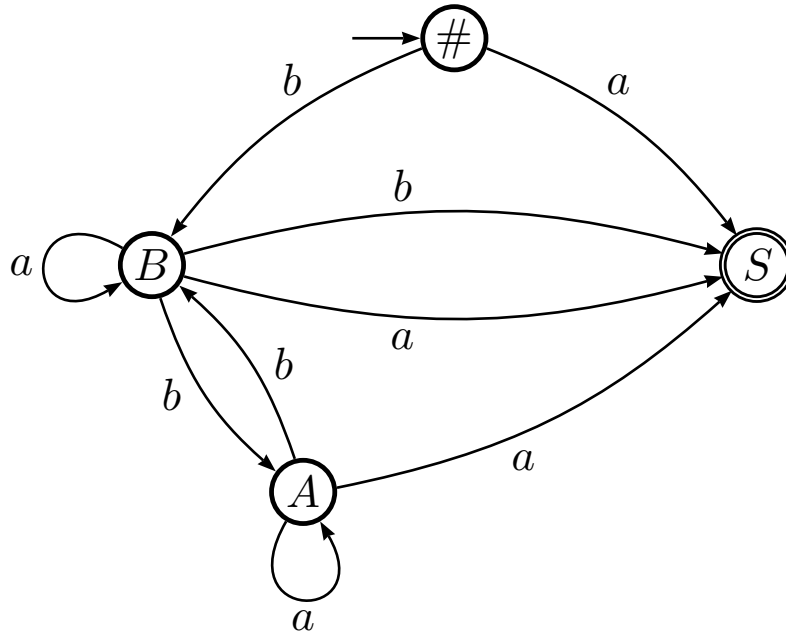
Příklad 26: Máme gramatiku G s následovně definovanými pravidly.

$$S \rightarrow Aa|Ba|Bb|a$$

$$A \rightarrow Aa|Bb$$

$$B \rightarrow Ab|Ba|b$$

Automat rozpoznávající jazyk generovaný touto gramatikou bude vypadat následovně:



Věta 21: Pro každý konečný deterministický automat A existuje zleva regulární gramatika taková, že $L(A) = L(G)$

Důkaz 16: Neterminály gramatiky jsou stavy automatu a budeme uvažovat dodatečný startovní neterminál S .

$$P = \{ \delta(q, a) \rightarrow qa \mid q \in Q \wedge a \in \Sigma \} \cup \\ \{ \delta(q_0, a) \rightarrow a \mid q_0 \text{ je počáteční stav} \} \cup \\ \{ S \rightarrow w \mid w \text{ je pravá strana každého pravidla } q \rightarrow w, \text{ kde } q \in F \}$$

Příklad 27: Vezmeme KDA z příkladu 25. Odvozovací pravidla budou vypadat takto:

$$\begin{aligned} q_0 &\rightarrow q_0b \mid b \mid q_3b \\ q_1 &\rightarrow q_0a \mid a \mid q_3a \\ q_2 &\rightarrow q_1a \mid q_2a \\ q_3 &\rightarrow q_1b \mid q_2b \\ S &\rightarrow q_1a \mid q_1b \mid q_2a \mid q_2b \end{aligned}$$

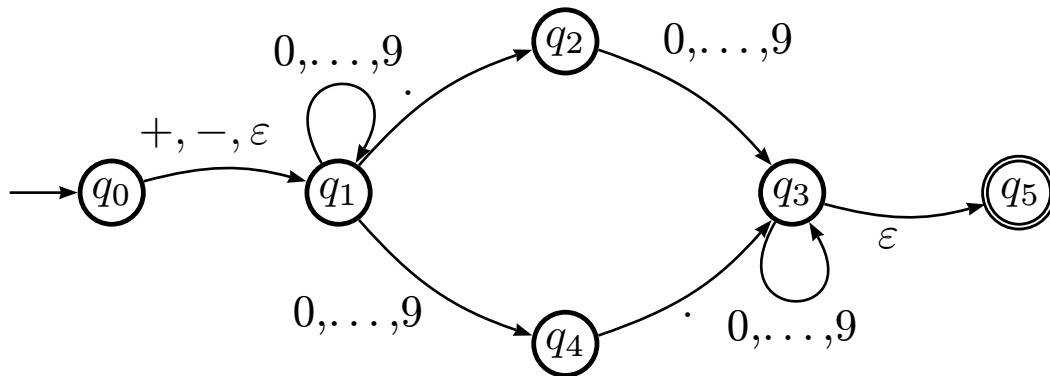
Definice 14: Regulární jazyky jsou jazyky, generované zprava (zleva) regulárními gramatikami, tj. jsou rozpoznatelné konečnými ne/deterministickými automaty.

Poznámka 8: Pravidla zprava a zleva nelze míchat.

11. Nedeterministický konečný automat s ε -přechody

Značíme ε KNA.

Příklad 28: Zde je jeden motivační příklad na úvod.



Definice 15: Nedeterministický konečný automat s ε -přechody je struktura $\langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$, kde Σ, Q, δ, I, F mají stejná význam jako u KNA. δ je přechodová funkce $\delta : Q \times (\Sigma \cup \{\varepsilon\}) \rightarrow 2^Q$.

Fakt $\delta(q, a) = \{r_1, \dots, r_k\}$ čteme: „automat A při čtení symbolu a přejde ze stavu q do některého ze stavů r_1, \dots, r_k “

Fakt $\delta(q, \varepsilon) = \{r_1, \dots, r_k\}$ čteme: „automat A přejde samovolně ze stavu q do některého ze stavů r_1, \dots, r_k “

11.1. Reprezentace ε KNA

1. **Přechodová tabulka**, vypadá stejně jako u KNA s tím, že přidáme jeden sloupec, ve kterém budeme zaznamenávat ε -přechody.

Takto bude vypadat předchozí 28. příklad, reprezentovaný pomocí tabulky.

	$+, -$	$.$	$0, \dots, 9$	ε
$\rightarrow q_0$	$\{q_1\}$	\emptyset	\emptyset	$\{q_1\}$
q_1	$\{q_2\}$	\emptyset	$\{q_1, q_2\}$	\emptyset
q_2	\emptyset	\emptyset	$\{q_3\}$	\emptyset
q_3	\emptyset	\emptyset	$\{q_3\}$	$\{q_5\}$
q_4	\emptyset	$\{q_3\}$	\emptyset	\emptyset
q_5	\emptyset	\emptyset	\emptyset	\emptyset

Tabulka 2. Přechodová tabulka pro 28. příklad

2. **Přechodový diagram**, u kterého mohou být některé hrany ohodnoceny ε . Viz příklad 28.

11.2. Nedeterministický výpočet

Pojem **konfigurace** pro nás zůstává stejný, jedná se stále o dvojici $\langle stav, řetězec \rangle$.

Definice 16: Mějme automat $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ a řetězec $w \in \Sigma^*$. Posloupnost konfigurací $\langle r_i, w_i \rangle$ pro $i = 0, \dots, n$ splňující podmínky:

1. $r_0 \in I, w_0 = w$
2. $w_n = \varepsilon$
3. pro každé $i = 0, \dots, n$
 - (a) $w_i = aw_{i+1}, r_{i+1} \in \delta(r_i, a)$
 - (b) $w_i = w_{i+1}, r_{i+1} \in \delta(r_i, \varepsilon)$

11.3. ε -uzávěry množin stavů

Je dána množina stavů $R \subseteq Q$

R se nazývá ε -uzavřená, pokud $\delta(q, \varepsilon) \subseteq R$ pro každý stav $q \in Q$.

Příklad 29: Lze ukázat na našem příkladě 28.

$\{q_0\}$ není ε -uzavřená protože $\delta(q_0, \varepsilon) = \{q_1\} \not\subseteq \{q_0\}$

$\{q_0, q_1\}$ je ε -uzavřená

ε -uzávěr R

vstup: $R \subseteq Q$

$$E_0 = R$$

a pro $i \geq 1$

$$E_i = E_{i-1} \cup \{\delta(q, \varepsilon) \mid q \in E_{i-1}\}$$

$$E_A(R) = \bigcup_{i=0}^{\infty} E_i$$

$$E_0 \subseteq E_1 \subseteq E_2 \subseteq \dots \subseteq E_A(R)$$

Poznámka 9: Vzhledem ke konečnosti množiny $E_A(R)$ musí existovat index k , pro který platí $E_k = E_{k+1} = \dots = E_A(R)$

Můžeme pozorovat, že $E_A(R)$ není jen ε -uzavřená, ale je také **nejmenší** ε -uzavřená. Z toho můžeme vyvodit, že

$$E_A : 2^Q \rightarrow 2^Q$$

je **uzávěrový** operátor.

11.4. Rozšířená přechodová funkce

Pro automat $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ je rozšířená přechodová funkce definovaná jako

$$\delta^* : 2^Q \times \Sigma^* \rightarrow 2^Q$$

$$\delta^*(R, w) = \begin{cases} E_A(R) & \text{pokud } w = \varepsilon \\ \delta^*(E_A(\bigcup_{q \in E_A(R)} \delta(q, a), u)) & \text{pokud } w = au, a \in \Sigma, u \in \Sigma^* \end{cases}$$

Věta 22: Pro libovolné množiny $R_i \subseteq Q$ ($i = 1, \dots, k$) platí:

$$\bigcup_{i=1}^k E_A(R_i) = E_A(\bigcup_{i=1}^k R_i)$$

Důkaz 17: Z monotonie E_A dostáváme

$$E_A(R_i) \subseteq E_A(\bigcup_{i=1}^k R_i) \text{ pro všechna } i$$

$$\bigcup_{i=1}^k E_A(R_i) \subseteq E_A(\bigcup_{i=1}^k R_i)$$

Opačná inkluze

$$\bigcup_{i=1}^k E_A(R_i) \text{ je } \varepsilon\text{-uzavřená a obsahuje } \bigcup_{i=1}^k R_i$$

z extenzivity E_A plyne, že $\bigcup_{i=1}^k R_i \subseteq \bigcup_{i=1}^k E_A(R_i)$

Stačí tedy ukázat, že $\bigcup_{i=1}^k E_A(R_i)$ je ε -uzavřená.

$$q \in \bigcup_{i=1}^k E_A(R_i) \Rightarrow \exists k \ q \in E_A(R_i)$$

Protože $E_A(R_i)$ je ε -uzavřená, $\delta(q, \varepsilon) \in E_A(R_i) \Rightarrow \delta(q, \varepsilon) \in \bigcup_{i=1}^k E_A(R_i) \Rightarrow \bigcup_{i=1}^k (E_A(R_i))$ je ε -uzavřená množina.

Nechť $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ je ε KNA. Řetězec $w \in \Sigma^*$ nazýváme řetězec **přijímaný** A , pokud

$$\delta^*(I, w) \cap F \neq \emptyset$$

jinak w nazýváme řetězec **zamítaný** A .

11.5. Ekvivalence s KDA

Věta 23: Ke každému ε KNA $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ existuje KNA $A^S = \langle \Sigma, Q, \delta^S, I^S, F \rangle$ takový, že $L(A) = L(A^S)$.

Důkaz 18: $I^S = E_A(I)$

$$\delta^S(q, a) = \delta^*(\{q\}, a) = E_A(\bigcup_{u \in E_A(\{q\})} \delta(u, a))$$

Indukcí přes délku řetězce $w \in \Sigma^*$ prokážeme, že $\delta^{S^*}(E_A(R), w) = \delta^*(R, w)$

1. $w = \varepsilon$ platí triviálně
2. Předpokládejme, že tvrzení platí pro w délky n a dokážeme pro slova w délky $n + 1$.

$$w = av, \quad a \in \Sigma, \quad v \in \Sigma^*, \quad |v| = n, \quad R \subseteq Q$$

$$\begin{aligned} \delta^{S^*}(E_A(R), w) &= \delta^{S^*}(E_A(R), av) \\ &= \delta^{S^*}\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} \delta^S(q, a), u\right) \\ &= \delta^{S^*}\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} E_A\left(\bigcup_{u \in E_A(\{q\})} \delta(u, a)\right), u\right) \\ &= \delta^{S^*}\left(E_A\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} \bigcup_{u \in E_A(\{q\})} \delta(u, a)\right), u\right) \\ &= \delta^{S^*}\left(E_A\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} \delta(q, a)\right), u\right) \\ &= \delta^{S^*}\left(E_A\left(E_A\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} \delta(q, a)\right)\right), u\right) \\ &= \delta^*\left(E_A\left(\bigcup_{q \in E_A(R)} \delta(q, a)\right), u\right) \\ &= \delta^*(R, w) \end{aligned}$$

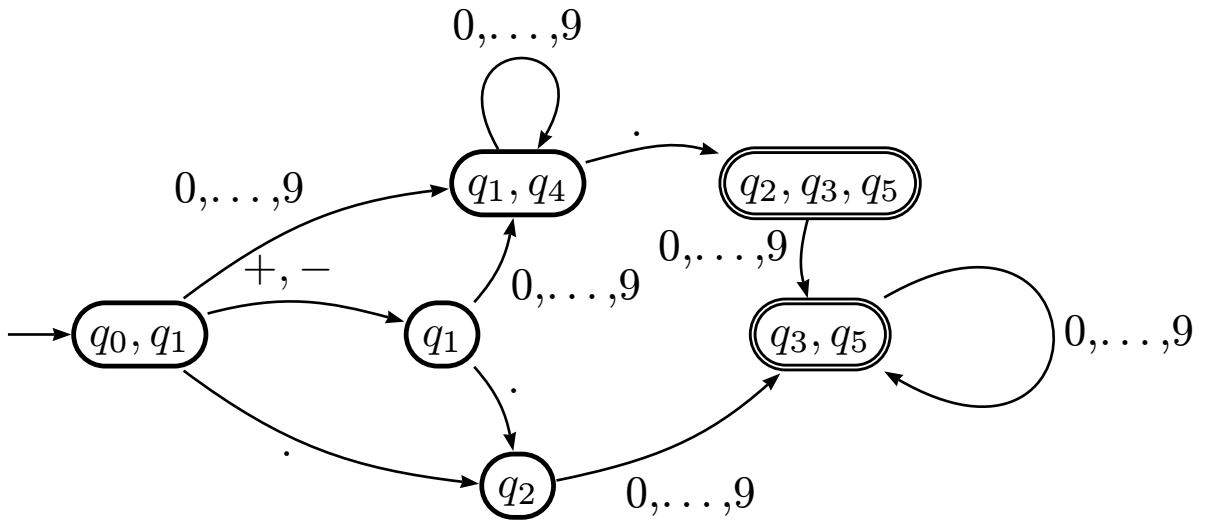
12. Algoritmus na převod ε KNA na KDA

Máme $A = \langle \Sigma, Q, \delta, I, F \rangle$ a víme, že W je neprázdná množina dosud nezpracovaných stavů.


```

 $\delta^s \leftarrow \emptyset$ ;  $Q^s \leftarrow \emptyset$ ;  $F^s \leftarrow \emptyset$ ;  $W \leftarrow E\_A(I)$ 
while  $W \neq Q$  do
  select  $R \in W$ 
   $W \leftarrow W \setminus R$ ;  $Q^s \leftarrow Q^s \cup R$ 
  if  $R \cap F \neq \emptyset$  then
     $F^s \leftarrow F^s \cup R$ 
  endif
  foreach  $a \in \Sigma$  do
     $N \leftarrow \delta^*(R, a)$ 
    if  $N \neq \emptyset$  then
      if  $N \notin W \cup Q^s$  then
         $W \leftarrow W \cup N$ 
      endif
      %% je to R, W, N ???
       $\delta^s \leftarrow \delta^s \cup \langle R, W, N \rangle$ 
    endif
  end
end
end
return  $\langle \Sigma, Q^s, \delta^s, I, F^s \rangle$ 

```

Obrázek 4. Pseudokód pro převod ε KNA na KDA.

13. Regulární výrazy

Definice 17: Necht' je dána $\Sigma = \{a_1, \dots, a_k\}$. Pak regulární výraz na Σ je:

1. \emptyset
2. ε
3. symboly a_1, \dots, a_k
4. pokud R_1, R_2 jsou RV, pak $(R_1|R_2)$ je RV

5. pokud R_1, R_2 jsou RV, pak $(R_1 R_2)$ je RV
6. pokud R je RV, pak (R^*) je RV

Příklad 30: Podívejme se na následující výrazy a rozhodněme, zda-li jsou regulární:

- $((ab)c)^*, ((a|b)c)^*$ – jsou RV
- $a^*b), a||b$ – nejsou RV

14. Jazyky generované regulárními výrazy

Definice 18: Necht R je RV nad Σ . Pak $L(R) \subseteq \Sigma^*$. Pak také platí:

1. $L(R) = \emptyset$, pokud $R = \emptyset$.
2. $L(R) = \{\varepsilon\}$, pokud $R = \varepsilon$.
3. $L(R) = \{a_i \mid \text{pokud } R = a_i\}$.
4. $L(R) = L(R_1) \cup L(R_2)$, pokud $R = \{R_1 | R_2\}$.
5. $L(R) = L(R_1) \circ L(R_2)$, pokud $R = \{R_1 \circ R_2\}$.
6. $L(R) = L(R_1)^*$, pokud $R = R_1^*$.

Věta 24: Každý regulární výraz lze převést na konečný automat.

Věta 25: Každý jazyk generovaný regulárním výrazem je regulární.

Důkaz 19: Předchozí body dokážeme indukcí dle složitosti regulárního výrazu.

- Pro body 1 až 3 je vše zřejmé.
- Pro bod 4 – $R = R_1 | R_2$, kde R_1, R_2 jsou regulární výrazy. Předpokládáme, že existuje KDA, rozpoznávající jazyky $L(R_1)$ a $L(R_2)$, $L(R_1) = L(A_1)$, $L(R_2) = L(A_2)$.
Pak vytvoříme KNA, který má tvar $\langle \Sigma, Q_1 \cup Q_2, \delta_1 \cup \delta_2, \{q_0, q'_0\}, F_1 \cup F_2 \rangle$.
- Pro bod 5 – $R = R_1 R_2$. Z koncových stavů A_1 vytvoříme ε -přechody do počátečního stavu automatu A_2 a počátečním stavem bude stav q_0 z automatu A_1 .
- Pro bod 6 – $R = R_1^*$, $L(A_1) = L(R_1)$. Následně sestavujeme ε KNA tak, že před počátečním stavem vytvoříme nový koncový stav, který bude navíc novým počátečním stavem a do kterého vedeme ε přechody z již existujících koncových stavů a z našeho nového koncového stavu navíc vedeme ε přechod do původního počátečního stavu.

Věta 26: Každý regulární jazyk lze generovat regulárním výrazem.

15. Uzávěrové vlastnosti regulárních jazyků

15.1. Základní uzávěrové vlastnosti

- **Komplement**

Pokud je L regulární, pak je $\Sigma^* \setminus L$ regulární.

Důkaz 20: Pro L existuje KDA s úplnou přechodovou funkcí tak, že $L(A) = L$. Na základě tohoto automatu zkonstruujeme $A' = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, Q \setminus F \rangle$, A i A' mají stejnou rozšířenou přechodovou funkci δ^* .

Tj. $\Sigma^* \setminus L = L(A')$

- **Sjednocení**

Jsou-li L_1 a L_2 regulární, pak je $L_1 \cup L_2$ regulární.

Důkaz 21: Pro L_1 existuje $A_1 = \langle \Sigma, Q_1, \delta_1, q_{01}, F_1 \rangle$, tak že $L_1 = L(A_1)$

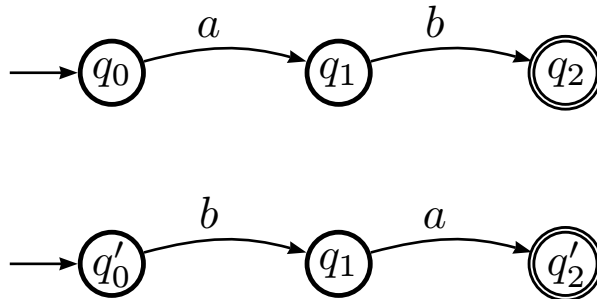
Pro L_2 existuje $A_2 = \langle \Sigma, Q_2, \delta_2, q_{02}, F_2 \rangle$, tak že $L_2 = L(A_2)$

Předpokládáme-li, že A_1 a A_2 mají disjunktní množiny stavů, tj. $Q_1 \cap Q_2 = \emptyset$, sestavíme následující KNA:

$A = \langle Q_1 \cup Q_2, \delta, \{q_{01}, q_{02}\}, F_1 \cup F_2 \rangle$ s přechodovou funkcí δ definovanou jako

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \{\delta_1(q, a)\} & \text{pokud } q \in Q_1 \\ \{\delta_2(q, a)\} & \text{pokud } q \in Q_2 \end{cases}$$

Příklad 31: Nyní si uvedeme protipříklad, co by se stalo, kdyby množiny stavů nebyly disjunktní.



První automat přijímá řetězec ab , druhý automat přijímá řetězec ba , čili od jejich sjednocení očekáváme, že bude přijímat ab i ba . Jelikož množiny stavů nejsou disjunktní (q_1 je společný pro oba), sjednocení těchto automatů může stejně dobře přijímat i řetězce aa nebo bb , což je nežádoucí.

- **Průnik**

S použitím De Morganových zákonů, dostáváme:

$$L_1 \cap L_2 = \Sigma^* \setminus (\Sigma^* \setminus L_1 \cup \Sigma^* \setminus L_2)$$

tj. $L_1 \cap L_2$ je regulární.

Důkaz 22: Uvažujeme konečné deterministické automaty s úplnou přechodovou funkcí $A_1 = \langle \Sigma, Q_1, \delta_1, q_{01}, F_1 \rangle$ a $A_2 = \langle \Sigma, Q_2, \delta_2, q_{02}, F_2 \rangle$

Zkonstruujeme automat $A_1 \times A_2$ (direktní součin):

$$A_1 \times A_2 = \langle \Sigma, Q_1 \times Q_2, \delta, \langle q_{01}, q_{02} \rangle, F_1 \times F_2 \rangle$$

s přechodovou funkcí δ :

$$\delta(\langle q, r \rangle, a) = \langle \delta_1(q, a), \delta_2(r, a) \rangle$$

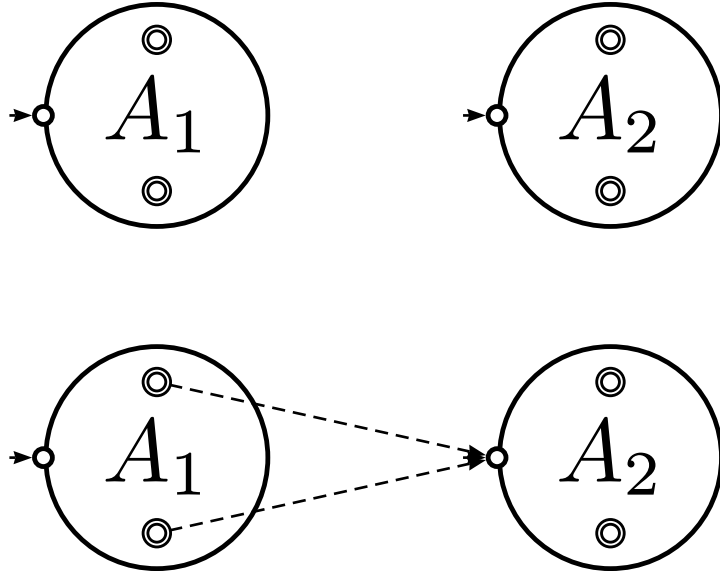
platí:

$$L_1 \cap L_2 = L(A_1 \times A_2)$$

- **Produkt (zřetězení)**

$$L_1 \cdot L_2$$

Předpokládáme existenci automatů $A_1 = \langle \Sigma, Q_1, \delta_1, q_{01}, F_1 \rangle$ a $A_2 = \langle \Sigma, Q_2, \delta_2, q_{02}, F_2 \rangle$ takových, že $L_1 = L(A_1)$ a $L_2 = L(A_2)$.



Sestavíme ε KNA

$$A = \langle \Sigma, Q_1 \cup Q_2, \delta, \{q_{01}\}, F_2 \rangle$$

s přechodovou funkcí $\delta : (Q_1 \cup Q_2) \times (\Sigma \cup \{\varepsilon\}) \rightarrow 2^{Q_1 \cup Q_2}$

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \{\delta_1(q, a)\} & \text{pokud } q \in Q_1 \\ \{\delta_2(q, a)\} & \text{pokud } q \in Q_2 \end{cases}$$

$$\delta(q, \varepsilon) = \begin{cases} \{q_{02}\} & \text{pokud } q \in F_1 \\ \emptyset & \text{pokud } q \notin F_1 \end{cases}$$

- **Kleeneho uzávěr**

Pokud je L regulární, pak je L^* regulární.

Předpokládáme, že existuje automat A tak, že $L = L(A)$

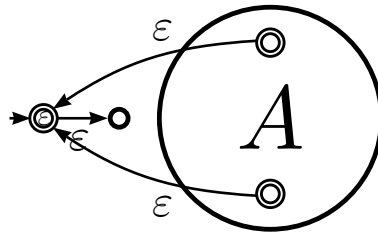
Poznámka 10: Automat rozpoznávající L^* musí mít možnost dostat se z koncového stavu zpět na začátek.

Pro automat $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle$ je potřeba zavést nový počáteční stav $q_T \notin Q$. Konstruovaný ε KNA bude vypadat následovně:

$$A' = \langle \Sigma, Q \cup \{q_T\}, \delta', \{q_T\}, F \cup \{q_T\} \rangle$$

s přechodovou funkcí δ' :

$$\begin{array}{ll} \delta'(q, a) = \{\delta(q, a)\} & \text{pokud } q \in Q \\ \delta'(q, \varepsilon) = \emptyset & \text{pokud } q \in Q \setminus F \\ \delta'(q, \varepsilon) = \{q_T\} & \text{pokud } q \in F \\ \delta'(q_T, \varepsilon) = \{q_0\} & \\ \delta'(q_T, a) = \emptyset & a \in \Sigma \end{array}$$



15.2. Další uzávěrové vlastnosti

- **Množinový rozdíl**

Jsou-li L_1 a L_2 regulární, pak $L_1 \setminus L_2 = L_1 \cap (\Sigma^* \setminus L_2)$ je regulární.

- **Kleeneho pozitivní uzávěr**

Je-li L regulární, pak $L^+ = (L^* \setminus \{\varepsilon\}) \cup L$ je regulární.

- **N-tá mocnina jazyka**

$L^n \dots$ plyne z uzavření na produkt

- **Jazyk reverzních řetězců**

$$L^R = \{w^R \mid w \in L\}$$

Zdůvodníme pomocí konstrukce automatu rozpoznávající L^R (viz cvičení 6)

- **Jazyk sufixů**

$$Sfx(L) = \bigcup_{w \in L} Sfx(w)$$

Důkaz 23: Pro L uvažujeme A tak, že $L = L(A)$. Navíc A je KDA s úplnou přechodovou funkcí takový, že všechny jeho stavy jsou dosažitelné.

Námi hledaný automat je KNA definován jako:

$$A' = \langle \Sigma, Q, \delta, Q, F \rangle$$

s přechodovou funkcí

$$\delta(q, a) = \{\delta(q, a)\}$$

Poznámka 11: Všechny stavy jsou označeny za počáteční, aby měl automat možnost skočit do libovolné fáze výpočtu a tím "uhádnout" vynechané znaky řetězce, jehož sufix zkoumáme.

- **Jazyk prefixů**

$$\begin{aligned} Pfx(L) &= \bigcup_{w \in L} Pfx(w) \\ Pfx(L) &= (Sfx(L^R))^R \end{aligned}$$

Důkaz plyne z uzavření na Sfx a reverzní řetězec.

- **Jazyk infixů**

$$Ifx(L) = Pfx(Sfx(L))$$

Důkaz je taktéž zřejmý.

15.3. Pumping lemma

Poznámka 12: Jen drobné upozornění na začátek: jedná se o tvrzení ve tvaru když \rightarrow pak, tj. "Pokud je L regulární, pak ..."

Věta 27: Necht L je regulární jazyk nad Σ . Pak existuje $n \in \mathbb{N}$ tak, že pro každý řetězec $w \in L$ délky alespoň n platí, že existují $x, y, z \in \Sigma^*$ tak, že jsou splněny podmínky:

1. $w = xyz$
2. $|xy| \leq n$
3. $y \neq \varepsilon$
4. pro každé $i \geq 0$ platí, že $xy^iz \in L$

Důkaz 24: Rozlišíme dva případy.

- **L je konečný**

pak je tvrzení triviální. Hledané n je ve tvaru $l + 1$, kde l je délka nejdelšího řetězce z L . Pak není v L žádný řetězec delší než n a tvrzení 1. – 4. platí triviálně.

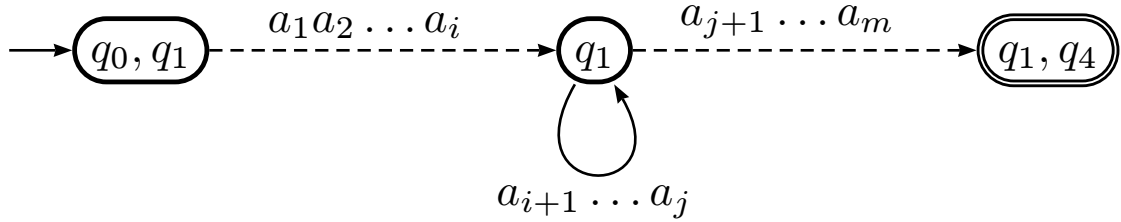
- **L je nekonečný**

pak pro něj existuje KDA s množinou stavů Q tak, že $L(A) = L$. Položíme $n = |Q|$.

Pro každý řetězec $w = a_1a_2 \cdots a_m$ kde $m \geq n$ existuje přijímací výpočet délky m :

$$\langle q_0, w \rangle = \langle r_0, a_1 \cdots a_m \rangle, \langle r_1, a_2 \cdots a_m \rangle \cdots \langle r_{m-1}, a_m \rangle, \langle r_m, \varepsilon \rangle$$

Jelikož je $m + 1 > n$ musí existovat alespoň 1 stav, který je v tomto přijímacím výpočtu zopakován.



Položme

$$\begin{aligned}
 x &= a_1 a_2 \dots a_i \\
 y &= a_{i+1} a_{i+2} \dots a_j \\
 z &= a_{j+1} a_{j+2} \dots a_m
 \end{aligned}$$

Příklad 32: Jazyk $L = \{a^n b^n \mid \text{kde } n \in N\}$ není regulární.

Důkaz 25: Předchozí příklad 32 není regulární, což dokážeme sporem. Nechť je tedy L regulární a dle předchozí věty existuje číslo n tak, že vezmeme řetězec $a^n b^n = xyz$ tak, že $x = a^k, y = a^l, z = a^{n-k-l} b^n$.

16. Minimalizace KDA

Poznámka 13: Pro regulární jazyk L více, než jeden automat A tak, že $L = L(A)$ a navíc můžeme mít A_1, A_2 tak, že $L(A_1) = L(A_2)$, ale $|Q_1| < |Q_2|$.

16.1. Zprava invariantní ekvivalence

Definice 19: Předpokládejme, že máme $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle$ a relaci ekvivalence $\Theta \subseteq Q \times Q$ nazveme **zprava invariantní ekvivalencí** vzhledem k δ , pokud platí, že $\langle q_r \rangle \in \Theta$ a $a \in \Sigma$, pak $\langle \delta(q, a) \delta(r, a) \rangle \in \Theta$.

Pravá invariance reprezentuje přirozenou vlastnost, kterou musí mít relace nerozlišitelnosti stavů. Mezními případy invariantních relací zprava jsou:

1. identita $\Theta = \{ \langle p, q \rangle \mid q \in Q \}$
2. $\Theta = Q \times Q$

16.2. Faktorizace automatu

Definice 20: Mějme KDA $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle$ a zprava invariantní ekvivalenci Θ vzhledem k δ , pak zavedeme $A/\theta = \langle \Sigma, Q/\Theta, \delta^{A/\Theta}, [q_0]_\Theta, F^{A/\Theta} \rangle$, kde

$$\delta^{A/\Theta} = ([q]_\Theta, a) = [\delta(q, a)]_\Theta$$

a

$$F^{A/\Theta} = \{[q]_\Theta \mid q \in F\}$$

.

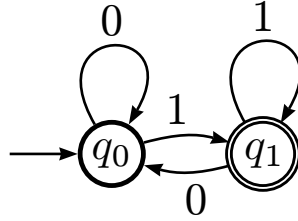
Věta 28: Automat A je dobře definovaný KDA.

Důkaz 26: Větu 28 si ověříme tak, že definice $\delta^{A/\Theta}$ nezávisí na výběru prvků z tříd rozkladu dle Θ .

Mějme $[q]_\Theta = [r]_\Theta$, to jest $\langle q, r \rangle \in \Theta$. Potom pro $a \in \Sigma$ platí $\langle \delta(q, a), \delta(r, a) \rangle \in \Theta$, to jest $[\delta(q, a)]_\Theta = [\delta(r, a)]_\Theta$.

Obecně $L(A/\Theta) \neq L(A)$. Snažíme se najít co největší Θ , tak aby tato rovnost platila.

Příklad 33: $\Theta = Q \times Q$



Věta 29: Platí, že $(\delta^{A/\Theta})^*([q]_\Theta, x) = [\delta^*(q, x)]_\Theta$ pro každý $x \in \Sigma^*$.

Důkaz 27: Dokážeme indukcí přes délku řetězce.

- Tedy $x = \varepsilon$, pak

$$(\delta^{A/\Theta})^*([q]_\Theta, \varepsilon) = [q]_\Theta = [\delta^*(q, \varepsilon)]_\Theta$$

- pak nechť toto tvrzení platí pro $u \in \Sigma^*$ a řetězec $x = au$, kde $a \in \Sigma$.

$$\begin{aligned} (\delta^{A/\Theta})^*([q]_\Theta, au) &= (\delta^{A/\Theta})^*(\delta^{A/\Theta}([q]_\Theta, a), u) = \\ &= (\delta^{A/\Theta})^*([\delta(q, a)]_\Theta, u) = [\delta^*(\delta(q, a), u)]_\Theta = [\delta^*(q, au)]_\Theta \end{aligned}$$

Definice 21: Mějme KDA $A = \langle \Sigma, Q, \delta, q_0, F \rangle$ s úplnou přechodovou funkcí. Pro stavy $q, r \in Q$ položme $q \equiv_A r$, pokud pro každý řetězec $x \in \Sigma^*$ platí, že $\delta^*(q, x) \in F$, pokud $\delta^*(r, x) \in F$.

Věta 30: \equiv_A je zprava invariantní operace.

Důkaz 28: Dokazujeme větu 30. Důkaz reflexivity je zřejmý, stejně tak symetrie i tranzitivita.

Nechť $q \equiv_A r$ a máme $a \in \Sigma$. Máme dokázat, že $\delta(q, a) \equiv_A \delta(r, a)$. Pro každé $x \in \Sigma^*$ platí:

$$\begin{aligned}\delta^*(\delta(q, a), x) &= \delta^*(q, ax) \\ \delta^*(\delta(r, a), x) &= \delta^*(r, ax)\end{aligned}$$

Užitím faktu, že $\delta^*(q, ax) \in F$ dostaneme $\delta^*(r, ax) \in F$, tedy $\delta^*(\delta(q, a), x) \in F$ právě tehdy, když $\delta^*(\delta(r, a), x) \in F$, to jest $\delta(q, a) \equiv_A \delta(r, a)$ a tedy A / \equiv_A .

Věta 31: Pro A / \equiv_A a stav $q \in Q$ platí, že $q \in F$ právě, když $[q]_{\equiv_A} \in F^{A/\equiv_A}$.

Důkaz 29: Předchozí větu dokážeme tak, že dokážeme implikace z obou stran.

- Implikace zleva doprava („ \Rightarrow “) plyne z definice.
- Implikace zprava doleva („ \Leftarrow “): pokud $[q]_{\equiv_A} \in F^{A/\equiv_A}$, pak z definice $\exists r \in F$ tak, že $r \in [q]_{\equiv_A}$. To znamená, že $r \equiv_A q$ pro každý $x \in \Sigma^*$ platí, že $\delta^*(r, x) \in F$ právě tehdy, když $\delta^*(q, x) \in F$, speciálně pro $x = \varepsilon$, navíc $\delta^*(r, \varepsilon) = r \in F$, to jest $\delta^*(q, \varepsilon) = q \in F$.

Důsledek 2: KDA A nazveme redukovaný, pokud je \equiv_A identita.

Věta 32: KDA A je identita.

Důkaz 30: Automat $A \equiv_A$ označme jako B , následně prokážeme, že \equiv_B je identita, tozn., že pokud $[q]_{\equiv_A} \equiv_B [r]_{\equiv_A}$, tak pak jsou si rovny.

Předpokládejme, že platí $[q]_{\equiv_A} \equiv [r]_{\equiv_A}$.

- Pak podle definice \equiv_B tozn, že pro $x \in \Sigma^*$ platí $\delta^{A/\equiv_A}([q]_{\equiv_A}, x) \in F$ právě, když $(\delta^{A/\equiv_A})^*([r]_{\equiv_A}, x) \in F^{A/\equiv_A}$.
- S využitím věty 29 pro každé $x \in \Sigma^*$:

$$[\delta^*(q, x)] \in F^{A/\equiv_A} \text{ právě tehdy, když } [\delta^*(r, x)]_{\equiv_A} \in F^{A/\equiv_A}$$

Následně aplikujeme větu 31:

$$\delta^*(q, x) \in F \text{ právě tehdy, když } \delta^*(r, x) \in F, \text{ tozn., že } q \equiv_A r \text{ a tedy } [q]_{\equiv_A} = [r]_{\equiv_A}$$

Věta 33: $L(A) = L(A / \equiv_A)$, což plyne užitím vět 31 a 29.

Důkaz 31: Máme dokázat, že $\delta^* \in F$, právě, když $(\delta^{A/\equiv_A})([q_0]_{\equiv_A}, x) \in F^{A/\equiv_A}$.

Z věty 29: $\delta^*(q_0, x)$ právě, když $[\delta^*(q_0, x)]_{\equiv_A} \in F^{A/\equiv_A}$, to ale platí z věty 31.

Důsledek 3: Obecně platí, že $L(A) \subseteq L(A/\Theta)$.

Věta 34: Pokud je každý stav automatu A dosažitelný, pak má A / \equiv_A také každý stav dosažitelný.

16.3. Algoritmus pro hledání redukovaného automatu

1. Označíme A / \equiv_A jako A^R , konstruujeme posloupnost rozkladů na Q tak, že $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_i = \varphi_{i+1}$, kde $\varphi_1 = \{F, Q \setminus F\}$

2. Při odvození rozkladů φ_1 z φ_{i-1} postupujeme následovně:

- (a) Vezmeme libovolný stav $r \in R$.
- (b) Položíme $S = \{s \in R \mid \text{pro každé } a \in \Sigma \text{ platí také, že } \delta(S, a) \in [\delta(R, a)]\}$.
- (c) Pokud $S = R$, pak vložíme R do φ_i , pokud $S \subsetneq R$, pak vložíme S a $R \setminus S$ do φ_i .

Věta 35: Korektnost algoritmu pro nalezení \equiv_A : pokud $\varphi_i = \varphi_{i+1}$, pak $\varphi_i = Q / \equiv_A$.

Důkaz 32: Ověříme, že $q \equiv_A r$ právě, když $q \in [r]_{\varphi_i}$.

Pokud $q \in [r]_{\varphi_i}$, pak z toho, jak jsme zavedli posloupnost rozkladů, plyne, že nemůže platit $q \equiv_A r$.

Pokud $q \equiv_A r$, pak $q \in [r]_{\equiv_A}$ a zbývá dokázat opačnou implikaci, což provedeme indukcí přes délku řetězce:

- Máme libovolná $q, r \in Q$.
 - Pokud $q \in [r]_{\varphi_i}$, pak $\delta^*(q, x) \in F$ právě, když $\delta^*(r, x) \in F$.
1. Pro $x = \varepsilon$ je situace triviální. Máme dokázat, že $q \in F$ právě, když $r \in F$, ale to obecně platí, protože $\varphi_i = \{F, Q \setminus F\}$
 2. Pro $x \in \Sigma^*$, $x = au$, kde $a \in \Sigma, u \in \Sigma^*$. Z předpokladu, že $q \in [r]_{\varphi_i}$ a $\varphi_i = \varphi_{i+1}$ platí, že $[\delta(q, a)]_{\varphi_i} = [\delta(r, a)]_{\varphi_i}$, to jest $\delta(q, a) \in [\delta(r, a)]_{\varphi_i}$ - zde použijeme indukční předpoklad.

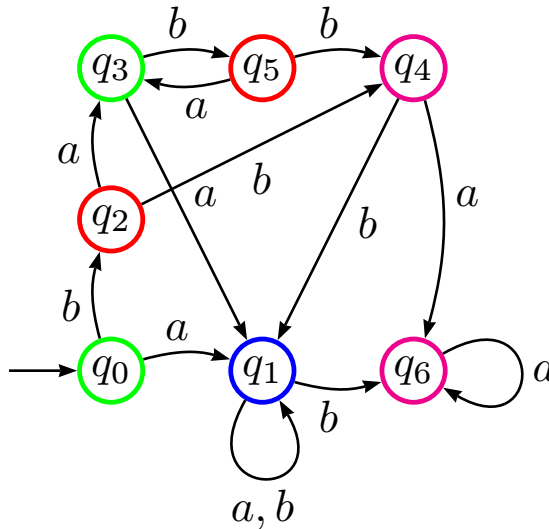
$$\delta^*(\delta(q, a)r) \in F \text{ právě tehdy, když } \delta^*(q, x) \in F$$

$$\delta^*(\delta(r, a)r) \in F \text{ právě tehdy, když } \delta^*(r, x) \in F$$

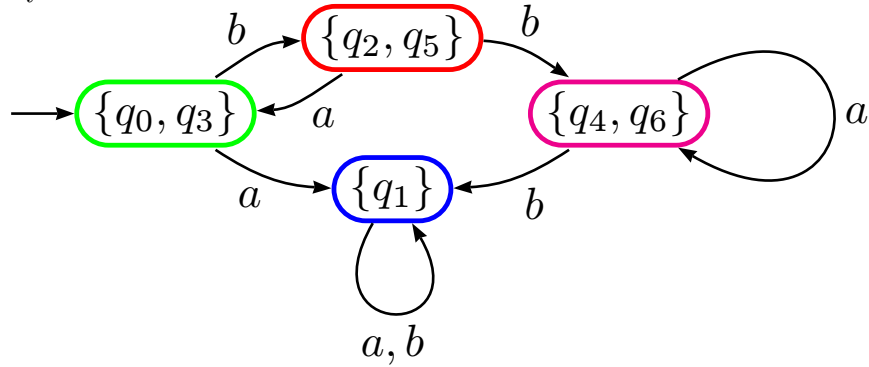
Tvrzení dokázáno pro každé x , tedy $q \equiv_A r$.

Příklad 34: Mějme výraz $b(ab)^*ba^*$. Dále

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= \{\{q_0, q_1, q_2, q_3, q_5\}, \{q_4, q_6\}\} \\ \varphi_2 &= \{\{q_0, q_1, q_3\}, \{q_2, q_5\}, \{q_4, q_6\}\} \\ \varphi_3 &= \{\{q_0, q_3\}, \{q_1\}, \{q_2, q_5\}, \{q_4, q_6\}\} \end{aligned}$$



Následně rozklady:



	q_0	q_1	q_2	q_3	q_4	q_5	q_6
q_0	*	X	X	*	X	X	X
q_1	-	*	X	X	X	X	X
q_2	-	-	*	X	X	*	X
q_3	-	-	-	*	X	X	X
q_4	-	-	-	-	*	X	*
q_5	-	-	-	-	-	*	X
q_6	-	-	-	-	-	-	*

Tabulka 3. Tabulkový popis rozkladů stavů

V tabulce 3. se objevují znaky **X** na pozicích, pro které platí, že:

$$T[q, x] \quad \text{kde platí} \quad q \in F, x \notin F \\ \text{nebo} \quad q \notin F, x \in F$$

Projdeme prázdná místa, $T[q, r] = \text{„prázdnó, pokud“ } \exists a \in \Sigma \text{ tak, že:}$

- buď $T[\delta(q, a), \delta(r, a)] = X$
- nebo $T[\delta(r, a), \delta(q, a)] = X$

Pokud ano, tak „X“ na pozici $[q, r]$.

17. Izomorfismus automatů

Pro KDA A_1 a A_2 mějme zobrazení

$$h : Q_1 \rightarrow Q_2$$

a toto zobrazení označme jako **izomorfismus**, pokud platí:

1. Zobrazení h je bijektivní.
2. Počáteční stav automatu A_1 e zobrazí na počáteční stav automatu A_2 .
3. Pro všechna $q \in Q$ platí, že $Q \in F_1$ právě, pokud $q \in F_2$.
4. Zobrazení h je kompatibilní s přechodovou funkcí.

Věta 36: Jsou-li dva automaty izomorfní, pak $L(A_1) = L(A_2)$.

Definice 22: Mějme regulární jazyk L , pak KDA s úplnou přechodovou funkcí je **minimálním automatem** pro L , pokud $L(A) = L$ a pro každý KDA B takový, že $L(B) = L$ platí, že B má tolik stavů jako A .

Věta 37: Je-li automat A minimální pro jazyk L , pak je **redukovaný** a nemá nedosažitelné stavy.

Věta 38: Pokud jsou automaty A, B KDA bez nedosažitelných stavů a pokud jsou tyto automaty navíc redukované a existuje stejný jazyk, který generují, pak jsou izomorfní.

Věta 39: A je minimální automat pro jazyk L právě tehdy, když A neobsahuje nedosažitelné stavy a je redukovaný.

18. Bezkontextové gramatiky

V této části se vrátíme k problematice bezkontextových gramatik. Před dalším čtením je potřeba ovládat základní pojmy, zejména

- Bezkontextové gramatiky
- Bezkontextové jazyky
- P-derivace
- Odvozování řetězců
- Věty a větné formy

Navíc si zavedeme duální pojem k derivaci - **redukci**.

Definice 23: Řetězec v lze redukovat na řetězec u , pokud $u \Rightarrow_G^* v$. Značíme $v \Leftarrow_G^* u$.

V následujícím příkladě si ukážeme problém nejednoznačnosti bezkontextových gramatik.

Příklad 35: Mějme gramatiku:

$$\begin{aligned} G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \\ \Sigma &= \{a, b, c, 0, 1, +, -, *, /, (,)\} \\ N &= \{S, E, C, V\} \\ P &= \{ \begin{array}{l} S \rightarrow E, \\ E \rightarrow E * E \mid E / E \mid E + E \mid E - E \mid - E \mid C \mid V \mid (E), \\ C \rightarrow 0C \mid 1C \mid 0 \mid 1, \\ V \rightarrow aV \mid bV \mid cV \mid a \mid b \mid c \end{array} \} \end{aligned}$$

Uvažujme větu $w = ac * 1 - c$. K ní se lze dostat buď:

$$S \Rightarrow_G E \Rightarrow_G E * E \Rightarrow_G V * E \Rightarrow_G V * E - E \Rightarrow_G V * E - V \Rightarrow_G aV * E - V \Rightarrow_G ac * E - V \Rightarrow_G ac * C - V \Rightarrow_G ac * C - c \Rightarrow_G \mathbf{ac*1-c}$$

nebo

$$S \Rightarrow_G E \Rightarrow_G E * E \Rightarrow_G V * E \Rightarrow_G aV * E \Rightarrow_G ac * E \Rightarrow_G ac * E - E \Rightarrow_G ac * C - E \Rightarrow_G ac * 1 - E \Rightarrow_G ac * 1 - V \Rightarrow_G \mathbf{ac*1-c}$$

Ačkoliv odvozujeme stejnou větu, můžeme zde pozorovat jakousi nejednoznačnost, způsobenou tím, že neterminály derivujeme v libovolném pořadí.

Tento problém bychom mohli vyřešit použitím tzv. lineární bezkontextové gramatiky, tedy takové, jejíž odvozovací pravidla obsahují pouze jeden neterminální symbol na pravé straně.

Příklad 36: Lineární gramatika může vypadat např. takto:

$$\begin{aligned} G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \\ P &= \{ \begin{array}{l} S \rightarrow abB, \\ A \rightarrow aaBb|\varepsilon, \\ B \rightarrow bbAa \end{array} \} \\ L(G) &= \{ ab(bba)^n bba (ba)^n \mid n \geq 0 \} \end{aligned}$$

Ovšem k nejednoznačnosti může stejně dojít, pokud by se z různých neterminálních symbolů daly odvodit stejná slova.

Příklad 37: Příklad nejednoznačné lineární gramatiky:

$$\begin{aligned} G &= \langle N, \Sigma, P, S \rangle \\ P &= \{ \begin{array}{l} S \rightarrow aA \mid aB, \\ A \rightarrow bA|a, \\ B \rightarrow bB|a \end{array} \} \end{aligned}$$

Uvažujme slovo $w = abba$, ke kterému lze dojít buď:

$$S \Rightarrow_G aA \Rightarrow_G abA \Rightarrow_G abbA \Rightarrow_G abba$$

nebo:

$$S \Rightarrow_G aB \Rightarrow_G abB \Rightarrow_G abbB \Rightarrow_G abba$$

Mějme bezkontextovou gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$.

Definice 24: P-derivace x_0, \dots, x_k se nazývá **nejlevější** P-derivace, pokud pro každé $i \in \{1, \dots, k\}$ platí, že x_{i-1} je ve tvaru uAv , kde $u \in \Sigma^*$, $A \in N$, $v \in (\Sigma \cup N)^*$ a x_i je ve tvaru uyv , kde $A \rightarrow y \in P$.

Poznámka 14: Řetězci u se říká uzavřená forma a řetězci Av otevřená forma (včetně formy uAv). Odvození pomocí nejlevější derivace značíme $u \Rightarrow_{G,l} v$.

Věta 40: Mějme $v \in \Sigma^*$ a $X \in N$. Pokud existuje P-derivace X, \dots, v , pak existuje nejlevější P-derivace X, \dots, v používající stejnou množinu pravidel jako výchozí P-derivace.

Důkaz 33: Tvrzení dokážeme indukcí přes délku P-derivace

- Pro délku 0 platí triviálně.
- Předpokládejme, že tvrzení platí pro P-derivaci délky $\leq n$.

Uvažujme P-derivaci délky $n+1$, ve tvaru x_0, x_1, \dots, x_{n+1} . Pokud x_1 vzniklo z x_0 použitím pravidla $X \rightarrow w_0 X_{i_1} w_1 X_{i_2} \dots X_{i_k} w_k$ kde $w_0, \dots, w_j \in \Sigma^*$, $X_{i_j} \in N$, $1 \leq j \leq k$ pak X_{n+1} je ve tvaru $w_0 u_1 w_1 u_2 w_2 \dots w_k$ tak, že $x_{i_j} \Rightarrow_G^* u_j$.

To znamená, že existují P-derivace délek $\leq n$: X_{i_j}, \dots, u_j

Z indukčního předpokladu: existují nejlevější P-derivace X_{i_j}, \dots, u_j používající stejnou množinu pravidel.

Dále platí:

$$\begin{aligned}
X &\Rightarrow_{G,l} w_0 X_{i_1} w_1 X_{i_2} \dots X_{i_k} w_k \\
&\Rightarrow_{G,l} w_0 u_1 w_1 X_{i_2} \dots X_{i_k} w_k \\
&\Rightarrow_{G,l} w_0 u_1 w_1 u_2 \dots X_{i_k} w_k \\
&\dots \\
&\Rightarrow_{G,l} w_0 u_1 w_1 u_2 w_2 \dots u_k w_k
\end{aligned}$$

To jest, existuje nejlevější P-derivace $X, \dots, w_0 \dots w_k$

Příklad 38: Uvažujme gramatiku z příkladu 35

$S \Rightarrow_G^* E + C$ tady problém není

$S \Rightarrow_{G,l}^* E + C$ tento výraz už smysl nedává. Pomocí nejlevější derivace bychom zákonitě museli nejdříve derivovat E na levé straně výrazu $E + E$

Poznámka 15: Lze zavést duálně nejpravější derivaci.

Příklad 39: Zase se odkážeme na příklad 35.

Výraz $10 + (ca * 110)$ má jedinou nejlevější derivaci

Naopak $a + 10 * c$ jich má několik:

$$\begin{aligned}
S &\Rightarrow_{G,l} E \Rightarrow_{G,l} E + E \Rightarrow_{G,l} V + E \Rightarrow_{G,l} a + E \Rightarrow_{G,l} a + E * E \Rightarrow_{G,l} a + C * E \Rightarrow_{G,l} a + 1C * E \Rightarrow_{G,l} \\
&a + 10 * E \Rightarrow_{G,l} a + 10 * V \Rightarrow_{G,l} a + 10 * c
\end{aligned}$$

nebo:

$$S \Rightarrow_{G,l} E \Rightarrow_{G,l} E * E \Rightarrow_{G,l} \dots \Rightarrow_{G,l} a + 10 * c \text{ (už ve druhém odvození můžeme pozorovat rozdíl)}$$

Je to způsobeno jinou nejednoznačností než tou, kterou jsme eliminovali pomocí nejlevější derivace.

18.1. Derivační stromy

Slouží ke grafickému znázornění nejlevějších derivací. Mějme gramatiku $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$.

Definice 25: Derivačním stromem slova $x \in (\Sigma \cup N)^*$ z $X \in N$ podle pravidel z G je každý strom splňující:

1. každý vnitřní uzel je ohodnocen neterminálem
2. kořen je ohodnocen X
3. pokud je vnitřní uzel označený $A \in N$ a jeho potomci jsou zleva doprava označeni $X_1, \dots, X_k \in N \cup \Sigma$ pak existuje pravidlo $A \rightarrow X_1 \dots X_k \in P$
4. zřetěžením hodnot v listech při průchodu stromu do hloubky a zleva doprava získáme řetězec x

Příklad 40: Opět pracujeme s gramatikou z příkladu 35.

$$S \Rightarrow_{G,l}^* a + 10 * c$$

Věta 41: Pokud $X \Rightarrow_{G,l}^* x$ pak existuje derivační strom x z X podle G .

Důkaz 34: Tvrzení dokážeme jak jinak, než indukcí přes délku P-derivace.

Předpokládejme, že tvrzení platí pro derivace délky n a méně.

Mějme derivaci $X = x_0, \dots, x_{n+1}$ délky $n + 1$ pak existuje pravidlo $x \rightarrow x_1 \in P$

$x_1 = w_0 X_1 w_1 X_2 w_2 \dots X_k w_k$ kde $w_i \in \Sigma^*$, $X_i \in N$

x_{n+1} je ve tvaru $w_0 u_1 w_1 u_2 \dots u_k w_k$

$X_i \Rightarrow_{G,l}^* u_i \dots$ délky nejvýše n . Z indukčního předpokladu vyplývá, že existují derivační stromy $X_i \Rightarrow_{G,l}^* u_i$.

Věta 42: Pokud existuje derivační strom x z X podle G , pak $X \Rightarrow_{G,l}^* x$

Důkaz 35: Dokážeme indukci přes výšku stromu.

- Pro 0 je to jasné
- Předpokládejme, že tvrzení platí pro stromy výšky n a méně.

Mějme strom výšky $n + 1$, podle tohoto víme, jak vypadal první krok derivace $X \rightarrow w_0 X_0 w_1 \dots$

Z indukčního předpokladu existují derivace $X_i \Rightarrow_{G,l}^* u_i$ a proto

$$\begin{aligned} X &\Rightarrow_{G,l} w_0 X_1 w_1 X_2 \dots X_{i_k} w_k \\ &\Rightarrow_{G,l} w_0 u_1 w_1 X_2 \dots X_{i_k} w_k \\ &\dots \\ &\Rightarrow_{G,l} w_0 u_1 w_1 u_2 w_2 \dots u_k w_k \end{aligned}$$

Věta 43: $S \Rightarrow_{G,l}^* u$ právě když existuje derivační strom u z S podle G .

18.2. Jednoznačné a nejednoznačné bezkontextové gramatiky

Definice 26: Bezkontextová gramatika $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ se nazývá **nejednoznačná**, pokud existuje věta $x \in L(G)$, která má více než jeden derivační strom z S podle G . V opačném případě se nazývá **jednoznačná bezkontextová gramatika**.

Definice 27: Bezkontextový jazyk L se nazývá **jednoznačný** pokud existuje jednoznačná gramatika G tak, že $L = L(G)$.

Definice 28: Bezkontextový jazyk L se nazývá **inherentně nejednoznačný**, pokud neexistuje žádná jednoznačná gramatika G taková, že $L = L(G)$.

Věta 44: Každý regulární jazyk je jednoznačný.

Důkaz 36: Pokud L je regulární, pak existuje KDA A s úplnou přechodovou funkcí δ . Pak pro A lze sestavit gramatiku G tak, že bude platit $L(A) = L(G)$.

Z toho jak byla gramatika G konstruována plyne, že pro každý $A \in N$ a $a \in \Sigma$ existuje nejvýše jedno pravidlo $A \rightarrow aB$. To jest, pro $x \in L$ existuje právě jedna P-derivace.

Důkaz 37:

Příklad 41: $L = \{a^n b^n c^p d^p \mid n, p \geq 0\}$ je inherentně nejednoznačný.