

Practico 1

M. G. Aramayo
Matematica de sistemas biologicos, Instituto Balseiro

RESOLUCION EJ 1:

RESOLUCION EJ 2:

RESOLUCION EJ 3:

Para el siguiente sistema de competencia ciclica:

$$\begin{aligned}\frac{dn_1}{dt} &= n_1(1 - n_1 - \alpha n_2 - \beta n_3) \\ \frac{dn_2}{dt} &= n_2(1 - \beta n_1 - n_2 - \alpha n_3) \\ \frac{dn_3}{dt} &= n_3(1 - \alpha n_1 - \beta n_2 - n_3)\end{aligned}$$

con $0 < \beta < 1 < \alpha$ y $\alpha + \beta > 2$. Pueden obtenerse los equilibrios viendo todos los puntos que cumplan simultaneamente:

$$\begin{aligned}f_1(n_1^*, n_2^*, n_3^*) &= 0 \\ f_2(n_1^*, n_2^*, n_3^*) &= 0 \\ f_3(n_1^*, n_2^*, n_3^*) &= 0\end{aligned}$$

Son 8 puntos de equilibrios $P_j = (n_{1,j}^*, n_{2,j}^*, n_{3,j}^*)$, $j = 1, 3, \dots, 8$.

$$\begin{aligned}P_1 &= (0, 0, 0) \\ P_2 &= (1, 0, 0) \\ P_3 &= (0, 1, 0) \\ P_4 &= (0, 0, 1) \\ P_5 &= \frac{1}{\alpha\beta - 1}(\alpha - 1, \beta - 1, 0) \\ P_6 &= \frac{1}{\alpha\beta - 1}(0, \alpha - 1, \beta - 1) \\ P_7 &= \frac{1}{\alpha\beta - 1}(\beta - 1, 0, \alpha - 1) \\ P_8 &= \frac{1}{\alpha + \beta + 1}(1, 1, 1)\end{aligned}$$

Analizamos el la matriz jacobiana de este sistema:

$$\mathbf{J}_5 = \begin{bmatrix} -\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1} & -\alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) & -\beta(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) \\ -\beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) & -\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1} & -\alpha(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) \\ 0 & 0 & 1 - \alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) - \beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J}_6 = \begin{bmatrix} 1 - \alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) - \beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) & 0 & 0 \\ -\beta(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) & -\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1} & -\alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) \\ -\alpha(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) & -\beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) & \frac{\beta-1}{\alpha\beta-1} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J}_7 = \begin{bmatrix} -\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1} & -\alpha(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) & -\beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) \\ 0 & 1 - \beta(\frac{\beta-1}{\alpha\beta-1}) - \alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) & 0 \\ -\alpha(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) & -\beta(\frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1}) & \frac{\alpha-1}{\alpha\beta-1} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{J}_8 = \frac{1}{1 + \alpha + \beta} \begin{bmatrix} -1 & -\alpha & -\beta \\ -\beta & -1 & -\alpha \\ -\alpha & -\beta & -1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J}_2 = \begin{bmatrix} -1 & -\alpha & -\beta \\ 0 & 1 - \beta & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \alpha \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J}_3 = \begin{bmatrix} 1 - \alpha & 0 & 0 \\ -\beta & -1 & -\alpha \\ 0 & 0 & 1 - \beta \end{bmatrix}, \mathbf{J}_4 = \begin{bmatrix} 1 - \beta & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \alpha & 0 \\ -\alpha & -\beta & -1 \end{bmatrix}$$

El origen es equilibrio (una fuente) y los versores $(1, 0, 0)$ etc. son puntos de ensilladura. Hay otros 3 equilibrios con dos poblaciones finitas y una nula. Finalmente, existe un equilibrio interior al octante \mathbb{R}_+^3 , dado por:

$$x_1^* = x_2^* = x_3^* = \frac{1}{1 + \alpha + \beta}.$$

Este equilibrio de coexistencia es una ensilladura, lo cual se demuestra fácilmente porque los autovalores son muy sencillos. La matriz del sistema linealizado es "circular":

$$\frac{1}{1 + \alpha + \beta} \begin{pmatrix} -1 & -\alpha & -\beta \\ -\beta & -1 & -\alpha \\ -\alpha & -\beta & -1 \end{pmatrix}$$

con lo que sus autovalores son combinaciones de las raíces cúbicas de la unidad:

$$\lambda_k = \sum_{j=0}^{n-1} c_j \gamma_j^k, \quad k = 0, 1, \dots, n-1$$

con c_j los elementos de la matriz y γ_j las raíces de la unidad, $\gamma_j = \exp(2\pi i/n)$, en general. Así que:

$$\begin{aligned}\lambda_0 &= -1, \text{ con autovector } (1, 1, 1) \\ \lambda_1 &= \lambda_2^* = \frac{1}{1 + \alpha + \beta} (-1 - \alpha e^{2\pi i/3} - \beta e^{4\pi i/3}),\end{aligned}$$

que satisfacen:

$$\operatorname{Re}(\lambda_1) = \operatorname{Re}(\lambda_2) = \frac{1}{1 + \alpha + \beta} \left(-1 + \frac{\overbrace{\alpha + \beta}^{>2}}{2} \right) > 0$$

RESOLUCION EJ 4:

RESOLUCION EJ 5:

RESOLUCION EJ 6: