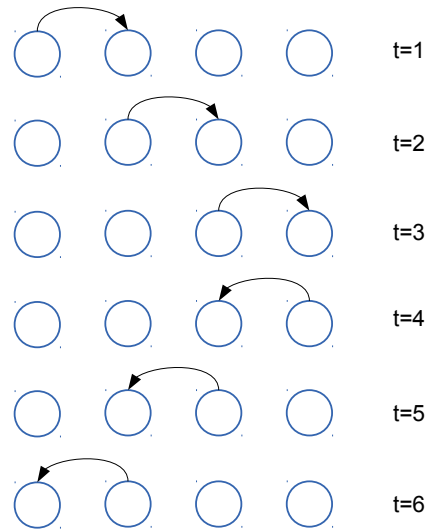


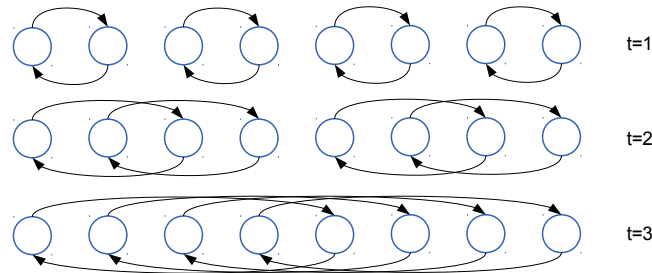
## Esercizio 1

Per quanto riguarda il numero di messaggi, è ovvio che ogni segreto deve essere spedito almeno una volta; quindi sono necessari almeno  $\Omega(n)$  messaggi. Un possibile algoritmo è il seguente: al turno  $i$ -esimo, la persona  $i$  spedisce un messaggio alla persona successiva  $i + 1$ , fino al turno  $n - 1$ ; al turno  $n$ , la persona  $n$ -esima spedisce un messaggio alla persona precedente  $n - 1$ , la quale spedisce un messaggio alla persona  $n - 2$ , e così via fino al turno  $2n - 2$  dove la persona 2 spedisce un messaggio alla persona 1, come visualizzato nella figura seguente:



Vengono quindi spediti  $2n - 2$  messaggi totali in  $2n - 2$  turni. Ogni messaggio contiene ovviamente tutti i segreti appresi dal mittente fin a quel momento. Questo significa che dal punto di vista del numero di messaggi,  $O(n)$  è un limite superiore e quindi l'algoritmo proposto è ottimale.

Sebbene sia possibile ridurre il numero di turni permettendo ai due flussi di messaggi di partire parallelamente, è possibile migliorare l'algoritmo facendo comunicare tutte le persone, come illustrato nella figura seguente:



L'idea è la seguente: dopo il primo turno, tutte le coppie conoscono i segreti di entrambi i membri delle coppie. Dopo il secondo turno, tutte i quartetti conoscono i segreti di tutti i membri dei quartetti, e così via. In altre parole,  $O(\log n)$  turni sono sufficienti per comunicare tutti i segreti, al costo aumentato di  $O(n \log n)$  messaggi.

Per quanto riguarda un limite inferiore, si consideri un singolo segreto: all'inizio del primo turno, il segreto è noto solo ad un nodo; all'inizio del secondo turno, può essere noto al massimo a due nodi; al terzo turno, può essere noto al massimo quattro nodi; quindi  $\Omega(\log n)$  è un limite inferiore al numero di turni, e questo algoritmo è ottimale da questo punto di vista.

## Esercizio 2

E' necessario provare le quattro proprietà che definiscono gli alberi Red-Black. Si verifica una volta sola che la radice sia nera, per poi chiamare una procedura ricorsiva che calcola la profondità nera e verifica che i figli dei nodi rossi siano neri. La proprietà che i nodi NIL siano neri si considera automaticamente verificata.

La procedura ricorsiva  $\text{verifyRBRec}(T, h)$  ritorna una coppia di valori; il primo indica l'altezza nera della foglia più profonda in  $T$ , mentre il secondo indica se  $T$  rispetta le regole sull'altezza nera e sui figli rossi.

|  |
|--|
| <b>boolean</b> $\text{verifyRB}(\text{Tree } T)$   |
| <pre> <b>if</b> <math>T.\text{color} = \text{RED}</math> <b>then</b>   <math>\perp</math> <b>return false</b> <math>(h, b) \leftarrow \text{verifyRBRec}(\text{Tree } T, 0)</math> <b>return</b> <math>b</math> </pre>   |
| <b>(integer, boolean)</b> $\text{verifyRBRec}(\text{Tree } T, \text{integer } h)$  |
| <pre> <b>if</b> <math>T = \text{NIL}</math> <b>then return</b> <math>(h, \text{true})</math> <b>if</b> <math>T.\text{color} = \text{RED}</math> <b>and</b> <math>(T.\text{left}.\text{color} = \text{RED}</math> <b>or</b> <math>T.\text{right}.\text{color} = \text{RED})</math> <b>then</b>   <math>\perp</math> <b>return</b> <math>(h, \text{false})</math> <math>nh \leftarrow h + \text{iff}(T.\text{color} = \text{BLACK}, 1, 0)</math> <math>(h_L, b_L) \leftarrow \text{verifyRBRec}(T.\text{left}, nh)</math> <math>(h_R, b_R) \leftarrow \text{verifyRBRec}(T.\text{right}, nh)</math> <b>if not</b> <math>(b_L \text{ and } b_R)</math> <b>then return</b> <math>(h, \text{false})</math> <b>if</b> <math>h_L \neq h_R</math> <b>then return</b> <math>(h, \text{false})</math> <b>return</b> <math>(h_L, \text{true})</math> </pre> |

La complessità è ovviamente  $O(n)$ .

### Esercizio 3

E' possibile semplicemente eseguire una visita in profondità tipo Erdos e poi verificare quale di questi nodi ha distanza minore o uguale a  $d$ , con costo  $O(m + n)$ :

|  |
|--|
| <b>integer</b> $\text{count}(\text{GRAPH } G, \text{NODE } r, \text{integer } d)$  |
| <pre> <b>integer</b> <math>\text{count} \leftarrow 0</math> <b>integer</b> <math>[\ ] \text{ erdős} \leftarrow \text{newinteger}[1 \dots G.n]</math> <b>NODE</b> <math>[\ ] \text{ p} \leftarrow \text{newNODE}[1 \dots G.n]</math> <math>\text{erdos}(G, r, \text{erdős}, p)</math> <b>for</b> <math>i \leftarrow 1</math> <b>to</b> <math>G.n</math> <b>do</b>   <math>\perp</math> <b>if</b> <math>\text{erdős}[i] \leq d</math> <b>then</b> <math>\text{count} \leftarrow \text{count} + 1</math> <b>return</b> <math>\text{count}</math> </pre> |

### Esercizio 4

Utilizziamo la programmazione dinamica per il calcolo e calcoliamo il numero di modi  $T[x, i]$  con cui è possibile ottenere un valore  $x$  con i primi  $i$  dadi:

$$T[x, i] = \begin{cases} \sum_{j=1}^{F[i]} T[x - j, i - 1] & i > 0 \wedge x > 0 \\ 1 & x = 0 \wedge i = 0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

L'idea è la seguente: si considera i primi  $i$  dadi, e si considerano tutti i possibili valori che possono essere ottenuti dal dado  $i$ -esimo: da 1 a  $F[i]$ , sommando insieme tutti i possibili modi con cui è possibile ottenere il valore restante con un dado in meno.

Il problema di questa versione è che conta tutte le possibili permutazioni; per ovviare a questo, è possibile aggiungere un terzo parametro  $m$  che indica il valore minimo del dado che può essere considerato, che deve essere più alto o uguale dei valori già ottenuti:

$$T[x, i, m] = \begin{cases} \sum_{j=m}^{F[i]} T[x - j, i - 1, j] & i > 0 \wedge x > 0 \\ 1 & x = 0 \wedge i = 0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Da questa formulazione è facile ottenere una versione basata su memoization.

---

```

dice(integer[] F, integer i, integer x, integer m, integer[][][] T)
if  $x = 0$  and  $i = 0$  then return 1
if  $x = 0$  or  $i = 0$  then return 0
if  $T[x, i, m] = \perp$  then
     $T[x, i, m] \leftarrow 0$ 
    for  $j \leftarrow m$  to  $F[i]$  do
         $T[x, i, m] \leftarrow T[x, i, m] + \text{dice}(F, i - 1, X - j, j, T)$ 
return  $T[x, i, m]$ 

```

---

Il costo è pari a  $O(nXM^2)$ , dove  $M$  è il dado con il maggior numero di facce. Questo perchè ci sono  $nXM$  celle da riempire, ognuna delle quali viene riempita con costo  $O(M)$ .

Una soluzione alternativa è basata sulla seguente funzione ricorsiva:

$$T[x, i, m] = \begin{cases} T[x - m, i - 1, m] + T[x, i, m + 1] & i > 0 \wedge x > 0 \wedge m < F[i] \\ T[x - m, i - 1, m] & i > 0 \wedge x > 0 \wedge m = F[i] \\ 1 & x = 0 \wedge i = 0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

L'idea è la seguente: come sopra, si considera il dado  $i$ -esimo e si cerca di ottenere il valore  $x$ , con il terzo parametro  $m$  che indica il valore minimo del dado che può essere considerato, che deve essere più alto o uguale dei valori già ottenuti.

Se  $m < F[i]$ , ci sono ancora dadi e c'è un valore  $x > 0$  da ottenere, è possibile scegliere fra: selezionare il valore  $m$  per il dado  $i$ -esimo, togliendo tale valore da  $x$  e considerando quindi cosa succede con  $i - 1$  dadi; oppure considerare il dado  $i$  innalzando il valore di  $m$ . Tali valori vanno sommati. Se  $m = F[i]$ , il secondo caso non è possibile. I casi base restano uguali.

Una versione memoized di questa equazione ricorsiva conduce ad una complessità di  $O(nXM)$ , migliore di un fattore  $M$  rispetto alla versione precedente.