

# Algoritmi e Strutture Dati - Prova d'esame

## 06/06/11

### Esercizio 1

Poichè questa è la funzione di complessità dell'algoritmo deterministico per la selezione che funziona in tempo  $\Theta(n)$ , utilizziamo la funzione lineare come guess.

- Limite superiore  $O(n)$ , dimostrato per sostituzione con induzione. Partendo dal caso base, si ha che

$$T(1) = 1 \leq c \cdot 1 \Leftrightarrow c \geq 1$$

Dimostriamo ora il caso induttivo, assumendo che  $T(n') \leq cn'$  per tutti i valori  $n' < n$ , e volendo dimostrare che  $T(n) \leq cn$ . Sostituendo abbiamo che

$$\begin{aligned} T(n) &\leq 11/5n + c\lfloor n/5 \rfloor + c\lfloor 7n/10 \rfloor \\ &\leq 11/5n + 1/5cn + 7/10cn \\ &= 9/10cn + 22/10n \leq cn \end{aligned}$$

L'ultima disequazione è vera per  $c \geq 22$ . Quindi, per  $m = 1, c = 22$ , abbiamo che  $T(n) \leq cn, \forall n \geq m$ .

- Limite inferiore  $\Omega(n)$ , dimostrato per sostituzione con induzione: Partendo dal caso base, si ha che

$$T(1) = 1 \geq c \cdot 1 \Leftrightarrow c \leq 1$$

Dimostriamo ora il caso induttivo, assumendo che  $T(n') \geq cn'$  per tutti i valori  $n' < n$ , e volendo dimostrare che  $T(n) \geq cn$ . Sostituendo abbiamo che:

$$\begin{aligned} T(n) &\geq 11/5n + c\lfloor n/5 \rfloor + c\lfloor 7n/10 \rfloor \\ &\geq 11/5n \geq cn \end{aligned}$$

L'ultima disequazione è vera per  $c \leq 11/5$ . Quindi, per  $m = 1, c = 1$ , abbiamo che  $T(n) \geq cn, \forall n \geq m$ .

### Esercizio 2

Tramite uno degli algoritmi che risolvono il problema della selezione in tempo lineare, è possibile individuare la mediana  $m$ . Utilizzando un vettore di appoggio  $B$ , si calcola la differenza assoluta

$$B[i] = |V[i] - m|, 1 \leq i \leq n$$

Nuovamente tramite il problema della selezione, è possibile trovare la  $k$ -esima distanza assoluta  $d$  dalla mediana. A questo punto si scorre nuovamente il vettore stampando tutti i valori  $V[i]$  la cui distanza  $|V[i] - m| < d$  e infine stampando i valori con distanza pari a  $d$  fino a raggiungere il valore  $k$ . Fra l'altro, questa versione è in grado di gestire anche il caso in cui i valori di input non siano distinti.

---

```
nearest(integer[] V, integer n, integer k)
integer mediana ← selezione(V, 1, n, ⌈n/2⌉)
integer[] B ← new[1...n]
for i ← 1 to n do B[i] ← |V[i] - mediana|
integer d ← selezione(V, 1, n, k)
integer count ← 0
for i ← 1 to n do
    if B[i] < d and V[i] ≠ mediana then
        print V[i]
        count ← count + 1
for i ← 1 to n do
    if B[i] = d and count < k then
        print V[i]
        count ← count + 1
```

---

### Esercizio 3

Una semplice soluzione  $O((m+n)n)$  consiste nel fare partire una visita BFS a partire da ogni nodo in  $V_1$ ; poiché  $V_1 \subseteq (V)$ , è possibile che vengano effettuate  $O(n)$  visite di costo  $O(m+n)$ .

Una soluzione più efficiente consiste nel modificare la BFS in modo che tutti i nodi in  $V_1$  abbiano distanza 0 e siano inseriti nella coda. In questo modo, vengono individuati tutti i nodi a distanza 1, 2, ...,  $i$ , dai nodi in  $V_1$ . Il primo nodo in  $V_2$  che si incontra avrà distanza minima. Se non viene trovato alcun nodo in  $V_2$ , vuole dire che non sono raggiungibili e si può ritornare  $+\infty$ . Non essendo altro che una visita BFS, l'algoritmo ha complessità  $O(m+n)$ .

---

mindist(GRAPH  $G$ , SET  $V_1$ , SET  $V_2$ )

---

```
QUEUE  $Q \leftarrow \text{Queue}()$ 
integer[]  $dist \leftarrow \text{new integer}[1 \dots V.n]$ 
foreach  $u \in G.V()$  do
    if  $V_1.\text{contains}(u)$  then
         $Q.\text{enqueue}(u)$ 
         $dist[u] \leftarrow 0$ 
        if  $V_2.\text{contains}(u)$  then return 0
    else
         $dist[u] \leftarrow \infty$ 
while not  $Q.\text{isEmpty}()$  do
    NODE  $u \leftarrow Q.\text{dequeue}()$ 
    foreach  $v \in G.\text{adj}(u)$  do
        if  $dist[v] = \infty$  then
             $dist[v] \leftarrow dist[u] + 1$ 
            if  $V_2.\text{contains}(u)$  then return  $dist[v]$ 
             $Q.\text{enqueue}(v)$ 
return  $+\infty$ 
```

---

% Esamina l'arco  $(u, v)$   
% Il nodo  $u$  non è già stato scoperto

**Soluzione alternativa** Una soluzione alternativa costruisce un nuovo grafo  $G' = (V', E')$  dove  $V'$  è ottenuto sostituendo tutti i nodi in  $V_1$  con un unico nodo  $\mathbf{v}_1$  e tutti i nodi in  $V_2$  con un unico nodo  $\mathbf{v}_2$ ; l'insieme degli archi è ottenuto sostituendo tutti gli archi uscenti da un nodo in  $V_1$  o entranti in un nodo in  $V_2$  con archi che escono da  $\mathbf{v}_1$  o entrano in  $\mathbf{v}_2$ , rispettivamente. Più formalmente,

$$\begin{aligned} V' &= V - (V_1 \cup V_2) \cup \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\} \\ E' &= E - \{(u, v) : (u, v) \in E \wedge (u \in V_1 \vee v \in V_2)\} \cup \\ &\quad \{(\mathbf{v}_1, v) : \exists u, u \in V_1 \wedge v \notin V_1 \wedge (u, v) \in E\} \cup \\ &\quad \{(u, \mathbf{v}_2) : \exists v, v \in V_2 \wedge u \notin V_2 \wedge (u, v) \in E\} \end{aligned}$$

La costruzione di questo grafo richiede tempo  $O(m+n)$ , in quanto le operazioni di inserimento nel nuovo grafo possono essere effettuate in tempo  $O(1)$  (come avevamo fatto per la costruzione del grafo trasposto per determinare le componenti fortemente connesse) e le operazioni di verifica di appartenenza sugli insiemi richiedono  $O(1)$  (come da definizione del problema), sia con liste di adiacenza ma ancor più facilmente con matrici di adiacenza.

A questo punto, è sufficiente fare una visita BFS sul grafo  $G'$  a partire dal nodo  $\mathbf{v}_1$  e misurare la distanza con  $\mathbf{v}_2$ ; avendo eliminato tutti gli archi interni a  $V_1$  e  $V_2$ , questa distanza rappresenta la minima distanza da un nodo in  $V_1$  ad un nodo in  $V_2$ .

### Esercizio 4

E' possibile utilizzare la programmazione dinamica, in quanto il problema gode della sottostruttura ottima.

Definiamo con  $N[j]$  il massimo numero di scatole inseribili l'una nell'altra scegliendo fra le prime  $j$  scatole. Supponiamo di aggiungere una scatola fittizia  $S_0$  con dimensioni  $(0, 0, 0)$ .  $N[j]$  può essere così definita:

$$N[j] = \begin{cases} 0 & j = 0 \\ \max\{N[j-1], N[\max\{i : 0 \leq i < j \wedge S_i \subset S_j\}] + 1\} & j > 0 \end{cases}$$

Ovvero, se la scatola  $j$  viene presa, ci si riduce al più grande sottoproblema dato da  $i$  scatole tale per cui la scatola  $S_i$  è inseribile in  $S_j$  (e si aumenta di 1 il numero di scatole prese), oppure la scatola  $j$  non viene presa, e si considera il sottoproblema dato da  $j-1$ .

Il codice basato su programmazione dinamica è il seguente:

---

```
integer scatole(BOX[], S, integer n)  
integer[] N ← new integer[0 . . . n]  
integer[] prev ← new integer[1 . . . n]  
integer i, j  
  
{ Per ogni scatola j, individua la scatola con indice più alto e inseribile in S[j] }  
N[0] = 0  
for j ← 1 to n do  
    i ← j - 1  
    while i > 0 and not S[i] ⊂ S[j] do  
        i ← i - 1  
    prev[j] ← i  
  
{ Calcola il vettore N }  
for j ← 1 to n do  
    N[j] ← max(N[j - 1], N[prev[j]])  
  
{ Stampa un sottoinsieme di scatole, dalla più grande alla più piccola }  
j ← n  
while j > 0 do  
    if N[j] ≠ N[j - 1] then  
        print j  
        j ← prev[j]  
    else  
        j ← j - 1
```

---

La complessità è  $O(n^2)$ , dominata dalla costruzione del vettore *prev*.