

Radix sort (řazení po řádech)

- původ = Herman Hollerith (1887) strojové zpracování výsledků sčítání lidu 1890 - USA

=> předchůdce IBM

- popis - používá nepřímé porovnání, většinou stabilní

- řazení po řádech - symbolů s různou vahou

řád 1. řád 0.

3	8
1	2
2	5

=> nejčastěji celá čísla

=> lze řadit libovolné řetězce

řád 3. řád 2. řád 1. řád 0.

"125"

řád 3. řád 2. řád 1. řád 0.

"1001"

řád 3. řád 2. řád 1. řád 0.

"Ahaj"

- řetězec

$$1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 0 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0$$

- analýza - složitost $O(n) \Rightarrow O(k \cdot C(n))$
 - k = počet řádků
 - $C(n)$ = složitost 1 průchodu $\Rightarrow O(n)$
 - $C(n) = C(n+m)$
 - ↑ vytvoření výstupního pole
 - ↑ čtení všech položek

- výhoda: - nejvýkonnější, vždy $O(n)$

- nevýhoda: - paměťová složitost $O(n)$

Merge Sort - řazení sléváním

- původ - John Van Neumann (1945)

- popis - stabilní řadící algoritmus

- metoda rozděl a panuj \Rightarrow vhodná pro paralelizaci

- složitost: - výpočetní $O(n \cdot \log n)$

- paměťová $O(1)$

- implementace - pro pole a seznam

- 2 varianty: - top-down \Rightarrow rekurze

- bottom-up \Rightarrow iterace pomocí cyklů

- princip - slévání seřazených polí

\rightarrow výsledkem = seřazené pole

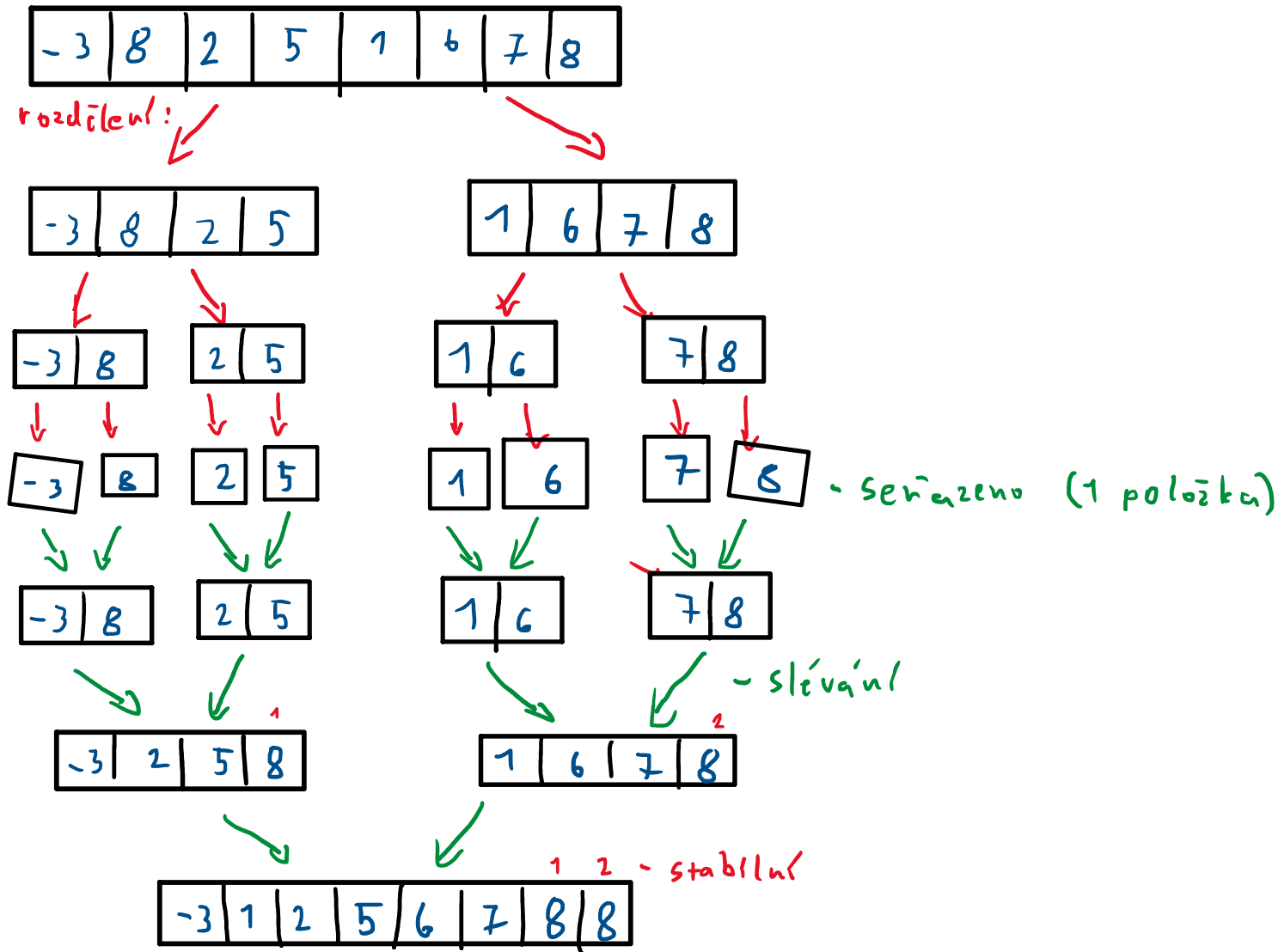
\Rightarrow výp. složitost slévání je $O(n)$

- v ideálním případě provedeno $\log_2 n$ slévání

- fáze: 1. rozdělit neseřazenou část na 2 stejně velké části

2. jedna položka je již seřazená - konec rekurze

3. slévání seřazených částí



- na začátku slévání jsou slévána krátká pole \Rightarrow rychle
- výhoda:
 - stabilní
 - lze paralelizovat
 - vhodná pro sekvenci paměti \rightarrow HDD
 - lze optimalizovat pro menší paměti
- nevýhoda:
 - potřeba násobků
- využití:
 - databázové indexy

Quick sort (řazení dělením)

- původ = Tony Hoare (1960) \Rightarrow program pro překlad (řazení slov)
- popis:
 - nestabilní (pouze 1 průchod)
 - in-place $\Rightarrow O(1)$ paměti
 - rozděl a panuj \Rightarrow výp. složitost $O(n \cdot \log n)$
 - paralelizace
- princip:
 - využítí pivota \Rightarrow prvek z řazeného pole podle kterého jsou položky porovnávány
- 1. fáze:
 - výběr pivota \Rightarrow většinou první položka neseř. pole
 - ideální pivot je uprostřed seřazeného pole
 - \Rightarrow nejrychlejší řešení
 - \Rightarrow při nevhodném pivotu \rightarrow až složitost $O(n^2)$
- 2. fáze:
 - prvky $<$ pivot \rightarrow přesunuty před pivot
 - prvky $>$ pivot \rightarrow přesunuty za pivot
 - \Rightarrow rozdělení
- 3. fáze:
 - neseřazené části \rightarrow řazeny stejným postupem
 - \Rightarrow panuj
 - \Rightarrow řazení končí když neseřazená část je $n=1$
- analýza:
 - výběr pivota $\Rightarrow O(1)$
 - umístění pivota $\Rightarrow O(n)$