

Capítulo 8

Árvores de Bode Expiatório

Neste capítulo, estudamos uma estrutura de dados de árvore de busca binária, a *ScapegoatTree*. Essa estrutura é baseada na sabedoria comum de que, quando algo dá errado, a primeira coisa que as pessoas tendem a fazer é encontrar alguém para culpar (o *bode expiatório*). Uma vez que a culpa esteja firmemente estabelecida, podemos deixar o bode expiatório resolver o problema.

Uma *ScapegoatTree* se mantém equilibrada por meio de operações de *reconstrução parcial*. Durante uma operação de reconstrução parcial, uma subárvore inteira é desconstruída e reconstruída em uma subárvore perfeitamente equilibrada. Há muitas maneiras de reconstruir uma subárvore com raiz no nó u em uma árvore perfeitamente equilibrada. Um dos mais simples é percorrer a subárvore de u , reunindo todos os nós em um array, a e, em seguida, criar recursivamente uma subárvore equilibrada usando a . Se fizermos $m = \text{length}(a)/2$, então o elemento $a[m]$ se tornará a raiz da nova subárvore, $a[0], \dots, a[m-1]$ são armazenados recursivamente na subárvore esquerda e $a[m+1], \dots, a[\text{length}(a)-1]$ são armazenados recursivamente na subárvore direita.

```
rebuild( $u$ )  
   $ns \leftarrow \text{size}(u)$   
   $p \leftarrow u.\text{parent}$   
   $a \leftarrow \text{new\_array}(ns)$   
  pack_into_array( $u, a, 0$ )  
  if  $p = \text{nil}$  then
```

```

     $r \leftarrow \text{build\_balanced}(a, 0, ns)$ 
     $r.parent \leftarrow nil$ 
else if  $p.right = u$ 
     $p.right \leftarrow \text{build\_balanced}(a, 0, ns)$ 
     $p.right.parent \leftarrow p$ 
else
     $p.left \leftarrow \text{build\_balanced}(a, 0, ns)$ 
     $p.left.parent \leftarrow p$ 

pack_into_array( $u, a, i$ )
    if  $u = nil$  then
        return  $i$ 
     $i \leftarrow \text{pack\_into\_array}(u.left, a, i)$ 
     $a[i] \leftarrow u$ 
     $i \leftarrow i + 1$ 
    return  $\text{pack\_into\_array}(u.right, a, i)$ 

build_balanced( $a, i, ns$ )
    if  $ns = 0$  then
        return  $nil$ 
     $m \leftarrow ns \text{ div } 2$ 
     $a[i + m].left \leftarrow \text{build\_balanced}(a, i, m)$ 
    if  $a[i + m].left \neq nil$  then
         $a[i + m].left.parent \leftarrow a[i + m]$ 
     $a[i + m].right \leftarrow \text{build\_balanced}(a, i + m + 1, ns - m - 1)$ 
    if  $a[i + m].right \neq nil$  then
         $a[i + m].right.parent \leftarrow a[i + m]$ 
    return  $a[i + m]$ 

```

Uma chamada para $\text{rebuild}(u)$ leva um tempo $O(\text{size}(u))$. A subárvore resultante tem altura mínima; não há árvore de altura menor que tenha $\text{size}(u)$ nós.

8.1 ScapegoatTree: Uma Árvore de Busca Binária com Reconstrução Parcial

Uma ScapegoatTree é uma BinarySearchTree que, além de rastrear o número n dos nós na árvore também mantém um contador, q , que mantém um limite superior no número de nós.

```
initialize()
   $n \leftarrow 0$ 
   $q \leftarrow 0$ 
```

Em todos os momentos, n e q obedecem às seguintes desigualdades:

$$q/2 \leq n \leq q .$$

Além disso, uma ScapegoatTree tem altura logarítmica; nunca a altura da árvore do bode expiatório excede

$$\log_{3/2} q \leq \log_{3/2} 2n < \log_{3/2} n + 2 . \quad (8.1)$$

Mesmo com essa restrição, uma ScapegoatTree pode parecer surpreendentemente desequilibrada. A árvore em Figura 8.1 tem $q = n = 10$ e altura $5 < \log_{3/2} 10 \approx 5.679$.

A implementação da operação $\text{find}(x)$ em uma ScapegoatTree é feita usando o algoritmo padrão para pesquisar em uma BinarySearchTree (veja Seção 6.2). Isso leva um tempo proporcional à altura da árvore que, por (8.1) é $O(\log n)$.

Para implementar a operação $\text{add}(x)$, primeiro incrementamos n e q e usamos o algoritmo usual para adicionar x a uma árvore de busca binária; nós procuramos x e então adicionamos uma nova folha u com $u.x = x$. Neste ponto, podemos ter sorte e a profundidade de u pode não exceder $\log_{3/2} q$. Se assim for, então deixamos como está e não fazemos mais nada.

Infelizmente, às vezes acontece que $\text{depth}(u) > \log_{3/2} q$. Neste caso, precisamos reduzir a altura. Este não é um grande trabalho; existe apenas um nó, a saber u , cuja profundidade excede $\log_{3/2} q$. Para corrigir u , percorremos de u de volta para a raiz procurando um *bode expiatório*, w . O

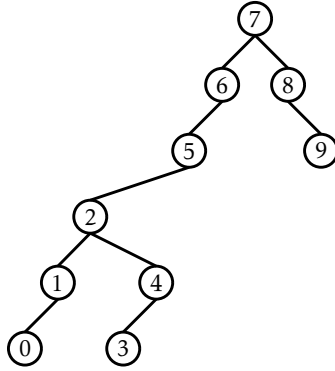


Figura 8.1: Uma ScapegoatTree com 10 nós e altura 5.

bode expiatório, w , é um nó muito desequilibrado. Ele tem a propriedade

$$\frac{\text{size}(w.child)}{\text{size}(w)} > \frac{2}{3}, \quad (8.2)$$

onde $w.child$ é o filho de w no caminho da raiz para u . Em breve provaremos que existe um bode expiatório. Por enquanto, podemos dar como certo. Uma vez que encontramos o bode expiatório w , destruímos completamente a subárvore com raiz em w e a reconstruímos em uma árvore de busca binária perfeitamente balanceada. Sabemos, de (8.2), que, mesmo antes da adição da subárvore u , w não era uma árvore binária completa. Portanto, quando reconstruirmos w , a altura diminuirá em pelo menos 1, de modo que a altura da ScapegoatTree seja novamente no máximo $\log_{3/2} q$.

```

add(x)
  (u, d) ← add_with_depth(x)
  if d > log32(q) then
    # depth exceeded, find scapegoat
    w ← u.parent
    while 3 · size(w) ≤ 2 · size(w.parent) do
    
```

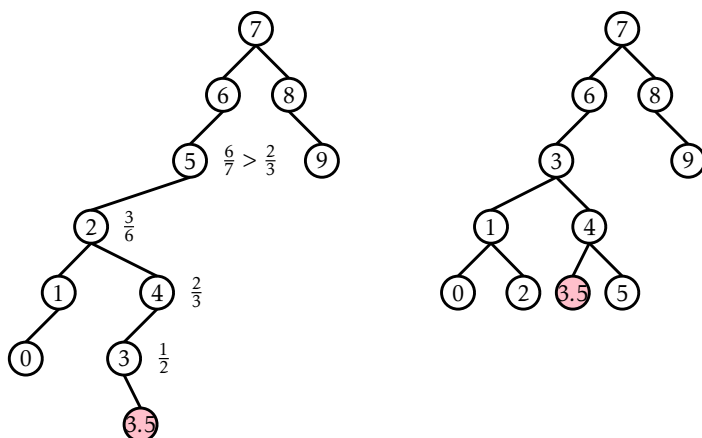


Figura 8.2: Inserindo 3.5 em uma ScapegoatTree aumenta sua altura para 6, o que viola (8.1) pois $6 > \log_{3/2} 11 \approx 5.914$. Um bode expiatório é encontrado no nó contendo 5.

```

     $w \leftarrow w.parent$ 
    rebuild( $w.parent$ )
    return  $d \geq 0$ 

```

Se ignorarmos o custo de encontrar o bode expiatório w e reconstruir a subárvore enraizada em w , então o tempo de execução de $\text{add}(x)$ é dominado pela pesquisa inicial, que toma um tempo $O(\log q) = O(\log n)$. Iremos contabilizar o custo de encontrar o bode expiatório e a reconstrução usando a análise amortizada na próxima seção.

A implementação de $\text{remove}(x)$ em uma ScapegoatTree é muito simples. Nós procuramos x e o removemos usando o algoritmo usual para remover um nó de uma BinarySearchTree. (Note que isso nunca pode aumentar a altura da árvore). Em seguida, nós decrementamos n , mas deixamos q inalterado. Finalmente, nós verificamos se $q > 2n$ e, em caso afirmativo, então nós *reconstruímos a árvore inteira* em uma árvore de busca binária perfeitamente balanceada e configuramos $q = n$.

```

remove(x)
  if super.remove(x) then
    if  $2 \cdot n < q$  then
      rebuild(r)
       $q \leftarrow n$ 
    return true
  return false

```

Novamente, se ignorarmos o custo da reconstrução, o tempo de execução da operação $\text{remove}(x)$ será proporcional à altura da árvore e, portanto, será $O(\log n)$.

8.1.1 Análise de Corretude e Tempo de Execução

Nesta seção, analisamos a corretude e o tempo de execução amortizado das operações em uma *ScapegoatTree*. Primeiro provamos a corretude mostrando que, quando a operação $\text{add}(x)$ resulta em um nó que viola a Condição (8.1), então sempre podemos encontrar um bode expiatório:

Lema 8.1. *Seja u um nó de profundidade $h > \log_{3/2} q$ em uma *ScapegoatTree*. Então existe um nó w no caminho de u para a raiz tal que*

$$\frac{\text{size}(w)}{\text{size}(\text{parent}(w))} > 2/3 .$$

Demonstração. Suponha, por uma questão de contradição, que este não é o caso, e

$$\frac{\text{size}(w)}{\text{size}(\text{parent}(w))} \leq 2/3 .$$

para todos os nós w no caminho de u para a raiz. Indique o caminho da raiz para u como $r = u_0, \dots, u_h = u$. Então nós temos $\text{size}(u_0) = n$, $\text{size}(u_1) \leq \frac{2}{3}n$, $\text{size}(u_2) \leq \frac{4}{9}n$ e, de maneira mais geral,

$$\text{size}(u_i) \leq \left(\frac{2}{3}\right)^i n .$$

Mas isso gera uma contradição, já que $\text{size}(u) \geq 1$, daí

$$1 \leq \text{size}(u) \leq \left(\frac{2}{3}\right)^h n < \left(\frac{2}{3}\right)^{\log_{3/2} q} n \leq \left(\frac{2}{3}\right)^{\log_{3/2} n} n = \left(\frac{1}{n}\right)n = 1 . \quad \square$$

Em seguida, analisamos as partes do tempo de execução que ainda não foram contabilizadas. Existem duas partes: o custo das chamadas para $\text{size}(u)$ ao procurar por nós de bodes expiatórios e o custo das chamadas para $\text{rebuild}(w)$ quando encontramos um bode expiatório w . O custo das chamadas para $\text{size}(u)$ pode estar relacionado ao custo das chamadas para $\text{rebuild}(w)$, da seguinte forma:

Lema 8.2. *Durante uma chamada para $\text{add}(x)$ em uma *ScapegoatTree*, o custo de encontrar o bode expiatório w e reconstruir a subárvore com raiz em w é $O(\text{size}(w))$.*

Demonstração. O custo de reconstruir o nó do bode expiatório w , uma vez encontrado, é $O(\text{size}(w))$. Ao procurar pelo nó do bode expiatório, chamamos $\text{size}(u)$ em uma sequência de nós u_0, \dots, u_k até encontrarmos o bode expiatório $u_k = w$. No entanto, como u_k é o primeiro nó dessa sequência que é um bode expiatório, sabemos que

$$\text{size}(u_i) < \frac{2}{3} \text{size}(u_{i+1})$$

para todo $i \in \{0, \dots, k-2\}$. Portanto, o custo de todas as chamadas para $\text{size}(u)$ é

$$\begin{aligned} O\left(\sum_{i=0}^k \text{size}(u_{k-i})\right) &= O\left(\text{size}(u_k) + \sum_{i=0}^{k-1} \text{size}(u_{k-i-1})\right) \\ &= O\left(\text{size}(u_k) + \sum_{i=0}^{k-1} \left(\frac{2}{3}\right)^i \text{size}(u_k)\right) \\ &= O\left(\text{size}(u_k) \left(1 + \sum_{i=0}^{k-1} \left(\frac{2}{3}\right)^i\right)\right) \\ &= O(\text{size}(u_k)) = O(\text{size}(w)) , \end{aligned}$$

onde a última linha segue do fato de que a soma é uma série geometricamente decrescente. \square

Tudo o que resta é provar um limite superior no custo de todas as chamadas para $\text{rebuild}(u)$ durante uma sequência de m operações:

Lema 8.3. *Começando com uma *ScapegoatTree* vazia, qualquer sequência de m operações $\text{add}(x)$ e $\text{remove}(x)$ causam um tempo de no máximo $O(m \log m)$ a ser usado pelas operações de $\text{rebuild}(u)$.*

Demonstração. Para provar isso, usaremos um *esquema de crédito*. Nós imaginamos que cada nó armazena um número de créditos. Cada crédito pode pagar por algumas unidades de tempo gasto c constante na reconstrução. O esquema dá um total de $O(m \log m)$ créditos e cada chamada para $\text{rebuild}(u)$ é paga com créditos armazenados em u .

Durante uma inserção ou exclusão, damos um crédito a cada nó no caminho para o nó inserido ou nó excluído, u . Desta forma distribuimos no máximo $\log_{3/2} q \leq \log_{3/2} m$ créditos por operação. Durante uma exclusão, também armazenamos um crédito adicional “de lado”. Assim, no total, distribuimos no máximo $O(m \log m)$ créditos. Tudo o que resta é mostrar que esses créditos são suficientes para pagar todas as chamadas para $\text{rebuild}(u)$.

Se chamarmos $\text{rebuild}(u)$ durante uma inserção, é porque u é um bode expiatório. Suponha, sem perda de generalidade, que

$$\frac{\text{size}(u.\text{left})}{\text{size}(u)} > \frac{2}{3} .$$

Usando o fato que

$$\text{size}(u) = 1 + \text{size}(u.\text{left}) + \text{size}(u.\text{right})$$

deduzimos que

$$\frac{1}{2} \text{size}(u.\text{left}) > \text{size}(u.\text{right})$$

e, portanto,

$$\text{size}(u.\text{left}) - \text{size}(u.\text{right}) > \frac{1}{2} \text{size}(u.\text{left}) > \frac{1}{3} \text{size}(u) .$$

Agora, a última vez que uma subárvore contendo u foi reconstruída (ou quando u foi inserido, se uma subárvore contendo u nunca foi reconstruída), temos

$$\text{size}(u.\text{left}) - \text{size}(u.\text{right}) \leq 1 .$$

Portanto, o número de operações $\text{add}(x)$ ou $\text{remove}(x)$ que afetaram $u.\text{left}$ ou $u.\text{right}$ desde então é pelo menos

$$\frac{1}{3} \text{size}(u) - 1 .$$

e há, portanto, pelo menos, tantos créditos armazenados em u que estão disponíveis para pagar pelo tempo $O(\text{size}(u))$ que leva para chamar $\text{rebuild}(u)$.

Se chamarmos $\text{rebuild}(u)$ durante uma exclusão, é porque $q > 2n$. Neste caso, temos $q - n > n$ créditos armazenados “de lado”, e nós os usamos para pagar o tempo $O(n)$ que leva para reconstruir a raiz. Isso conclui a prova. \square

8.1.2 Resumo

O seguinte teorema resume o desempenho da estrutura de dados ScapegoatTree:

Teorema 8.1. *Uma ScapegoatTree implementa a interface SSet. Ignorando o custo das operações de $\text{rebuild}(u)$, uma ScapegoatTree suporta as operações $\text{add}(x)$, $\text{remove}(x)$ e $\text{find}(x)$ em tempo $O(\log n)$ por operação.*

Além disso, começando com uma ScapegoatTree vazia, qualquer sequência de m operações $\text{add}(x)$ e $\text{remove}(x)$ resulta em um total de $O(m \log m)$ de tempo gasto durante todas as chamadas para $\text{rebuild}(u)$.

8.2 Discussão e Exercícios

O termo *árvore scapegoat* é creditado a Galperin e Rivest [33], que definem e analisam essas árvores. No entanto, a mesma estrutura foi descoberta anteriormente por Andersson [5, 7], que as chamou de *árvores balanceadas geral*, já que elas podem ter qualquer forma desde que sua altura seja pequena.

Teste experimentais com a implementação da ScapegoatTree revelará que ela é consideravelmente mais lenta que as outras implementações de SSet neste livro. Isso pode ser um pouco surpreendente, já que a altura limitada a

$$\log_{3/2} q \approx 1.709 \log n + O(1)$$

é melhor que o tamanho esperado de um caminho de busca em uma Skiplist e não muito distante de uma Treap. A implementação pode ser otimizada armazenando os tamanhos de subárvores explicitamente em

cada nó ou reutilizando os tamanhos de subárvores já calculados (Exercícios 8.5 e 8.6). Mesmo com essas otimizações, sempre haverá sequências de operações $\text{add}(x)$ e $\text{delete}(x)$ para as quais a *ScapegoatTree* demora mais que outras implementações de *SSet*.

Essa lacuna no desempenho se deve ao fato de que, diferentemente das outras implementações da *SSet* discutidas neste livro, uma *ScapegoatTree* pode passar muito tempo se reestruturando. Exercício 8.3 pede para você provar que existem sequências de n operações nas quais a *ScapegoatTree* irá gastar um tempo da ordem de $n \log n$ em chamadas para $\text{rebuild}(u)$. Isso está em contraste com outras implementações do *SSet* discutidas neste livro, que fazem apenas $O(n)$ alterações estruturais durante uma sequência de n operações. Esta é, infelizmente, uma consequência necessária do fato de que uma *ScapegoatTree* faz toda a sua reestruturação por meio de chamadas para $\text{rebuild}(u)$ [20].

Apesar de sua falta de desempenho, existem aplicações em que uma *ScapegoatTree* poderia ser a escolha certa. Isso ocorreria sempre que houvesse dados adicionais associados a nós que não pudessem ser atualizados em tempo constante quando uma rotação fosse executada, mas que pudesse ser atualizada durante uma operação de $\text{rebuild}(u)$. Em tais casos, a *ScapegoatTree* e estruturas relacionadas baseadas em reconstrução parcial podem funcionar. Um exemplo de tal aplicação é descrito em Exercício 8.11.

Exercício 8.1. Ilustre a adição dos valores 1.5 e 1.6 na *ScapegoatTree* em Figura 8.1.

Exercício 8.2. Ilustre o que acontece quando a sequência 1, 5, 2, 4, 3 é adicionada a uma *ScapegoatTree* vazia e mostre onde os créditos descritos na prova do Lema 8.3 vão e como eles são usados durante essa sequência de adições.

Exercício 8.3. Mostre que, se começarmos com uma *ScapegoatTree* vazia e chamarmos $\text{add}(x)$ para $x = 1, 2, 3, \dots, n$, então o tempo total gasto durante as chamadas para $\text{rebuild}(u)$ é de pelo menos $cn \log n$ para alguma constante $c > 0$.

Exercício 8.4. A *ScapegoatTree*, conforme descrita neste capítulo, garante que o comprimento do caminho de pesquisa não exceda $\log_{3/2} q$.

1. Projete, analise e implemente uma versão modificada de ScapegoatTree onde o comprimento do caminho de pesquisa não exceda $\log_b q$, onde b é um parâmetro com $1 < b < 2$.
2. O que sua análise e/ou seus experimentos dizem sobre o custo amortizado de $\text{find}(x)$, $\text{add}(x)$ e $\text{remove}(x)$ como uma função de n e b ?

Exercício 8.5. Modifique o método $\text{add}(x)$ da ScapegoatTree para que ele não perca tempo recalculando os tamanhos de subárvores que já foram computados. Isso é possível porque, no momento em que o método deseja calcular $\text{size}(w)$, ele já calculou um dos $\text{size}(w.\text{left})$ ou $\text{size}(w.\text{right})$. Compare o desempenho de sua implementação modificada com a implementação fornecida aqui.

Exercício 8.6. Implemente uma segunda versão da estrutura de dados ScapegoatTree que armazena e mantém explicitamente os tamanhos da subárvore com raiz em cada nó. Compare o desempenho da implementação resultante com a implementação original de ScapegoatTree, bem como a implementação de Exercício 8.5.

Exercício 8.7. Reimplemente o método $\text{rebuild}(u)$ discutido no início deste capítulo para que ele não exija o uso de um array para armazenar os nós da subárvore que está sendo reconstruída. Em vez disso, ele deve usar recursão para primeiro conectar os nós a uma lista encadeada e depois converter essa lista encadeada em uma árvore binária perfeitamente balanceada. (Existem implementações recursivas muito elegantes de ambas as etapas.)

Exercício 8.8. Analise e implemente uma WeightBalancedTree. Esta é uma árvore na qual cada nó u , exceto a raiz, mantém o *invariante de equilíbrio* no qual $\text{size}(u) \leq (2/3)\text{size}(u.\text{parent})$. As operações $\text{add}(x)$ e $\text{remove}(x)$ são idênticas às operações da BinarySearchTree padrão, exceto que sempre que a invariante de balanceamento for violada em um nó u , a subárvore com raiz em $u.\text{parent}$ é reconstruída. Sua análise deve mostrar que as operações na WeightBalancedTree são executadas em um tempo amortizado de $O(\log n)$.

Exercício 8.9. Analise e implemente uma CountdownTree. Em uma CountdownTree, cada nó u mantém um *temporizador* $u.t$. As operações $\text{add}(x)$ e

$\text{remove}(x)$ são exatamente as mesmas que em uma `BinarySearchTree` padrão, exceto que, sempre que uma dessas operações afeta a subárvore u , $u.t$ é decrementado. Quando $u.t = 0$, toda a subárvore com raiz em u é reconstruída em uma árvore de busca binária perfeitamente balanceada. Quando um nó u está envolvido em uma operação de reconstrução (seja porque u foi recriado ou um dos ancestrais de u foi reconstruído) $u.t$ é reiniciado para $\text{size}(u)/3$.

Sua análise deve mostrar que as operações em uma `CountdownTree` são executadas em um tempo amortizado de $O(\log n)$. (Dica: primeiro mostre que cada nó u satisfaz a alguma versão de uma invariante de balanceamento.)

Exercício 8.10. Analise e implemente uma `DynamiteTree`. Em uma `DynamiteTree`, cada nó u mantém as informações sobre o tamanho da subárvore com raiz em u em uma variável $u.size$. As operações $\text{add}(x)$ e $\text{remove}(x)$ são exatamente as mesmas que em uma `BinarySearchTree` padrão, exceto que, sempre que uma dessas operações afetar uma subárvore do nó u , u *explode* com probabilidade $1/u.size$. Quando u explode, toda a subárvore é reconstruída em uma árvore de busca binária perfeitamente balanceada.

Sua análise deve mostrar que as operações em uma `DynamiteTree` são executadas em um tempo esperado igual a $O(\log n)$.

Exercício 8.11. Projete e implemente uma estrutura de dados `Sequencia` que mantenha uma sequência (lista) de elementos. Ela suporta estas operações:

- $\text{add_after}(e)$: Adiciona um novo elemento após o elemento e na sequência. Retorna o elemento recém-adicionado. (Se e for nulo, o novo elemento será adicionado no início da sequência.)
- $\text{remove}(e)$: Remove e da sequência.
- $\text{test_before}(e_1, e_2)$: retorna *true* se e somente se e_1 venha antes de e_2 na sequência.

As duas primeiras operações devem ser executadas em um tempo amortizado igual a $O(\log n)$. A terceira operação deve ser executada em tempo constante.

A estrutura de dados Sequence pode ser implementada ao armazenar os elementos em algo como uma ScapegoatTree, na mesma ordem em que ocorrem na sequência. Para implementar $\text{test_before}(e_1, e_2)$ em tempo constante, cada elemento e é rotulado com um inteiro que codifica o caminho da raiz para e . Dessa forma, $\text{test_before}(e_1, e_2)$ pode ser implementado comparando os rótulos de e_1 e e_2 .