9. Integrace funkce jedné proměnné

Zadání:

V oblasti přírodních a sociálních věd je velice důležitým pojmem integrál, který představuje funkci součtů malých změn (počet nakažených covidem za čas, hustota monomerů daného typu při posouvání se v řetízku polymeru, aj.). Integraci lze provádět pro velmi jednoduché funkce prostou Riemannovým součtem, avšak pro složitější funkce je nutné využít pokročilé metody. Vaším úkolem je vybrat si 3 různorodé funkce (polynom, harmonická funkce, logaritmus/exponenciála) a vypočíst určitý integrál na dané funkci od nějakého počátku do nějakého konečného bodu. Porovnejte, jak si každá z metod poradila s vámi vybranou funkcí na základě přesnosti vůči analytickému řešení. Řešení: doplňte

Řešení:

Jako první jsem si naimportoval potřebné knihovny a nadefinoval seznamy pro výstupy daných metod pro následnou vizualizaci.

Následně jsem si nadefinoval zkoumané funkce. Jedná se o polynomickou, harmonickou a logaritmickou funkci. Před definováním jsem si z knihovny SymPy. SymPy je mocná knihovna pro symbolickou matematiku v jazyce Python. Když je potřeba definovat proměnnou 'x' jako symbol pomocí funkce sp.symbols('x') můžete provádět různé algebraické manipulace a symbolicky řešit rovnice pomocí SymPy.

```
x = sp.symbols('x')

def polynomicka(x):
    return x**2

def harmonicka(x):
    return 2*sp.sin(x**2)

def logaritmicka(x):
    return sp.log(x**4)
```

Po definování zkoumaných funkcí, přišla řada na zvolení a implementování metod, které nám budou sloužit pro řešení daných funkcí.

Jako první jsem definoval lichoběžníkovou metodu:

```
def lichobeznik_method(funkce, a, b, n):
    start_time = datetime.datetime.now()
    integral = 0  # hodnota_integrâlu
    krok = (b - a) / n_#definice_velikosti_kroku
    x_i = a_#přetypováni_začátku

for _ in_range(n): #cyklus_v_počtu_iteraci
    aktualni_pozice = x_i + krok  # aktualizace_pozice_pro_každý_interval

    iterace = (funkce.subs(x, x_i) + funkce.subs(x, aktualni_pozice)) * krok / 2  # výpočet_plochy_lichoběžníku
    # pro_nahrazeni_symbolu_x_za_konkrétni_hodnoty
    # 1. proměnná = znak, který_nahradím_hodnotou_druhé_proměnné : (značka,hodnota)

    integral += iterace
    x_i = aktualni_pozice  # posun_na_dalši_interval

timer_licho = (datetime.datetime.now() - start_time)
    timer_licho_ms = timer_licho.total_seconds() * 1000
    print(f"hodnota_lichobeznik: {integral}_cas: {timer_licho_ms}_ms")

lichobeznik_output.append((integral, timer_licho_ms))
    return_integral, timer_licho_ms
```

Jejím parametrem je daná funkce, **a** - začátek intervalu, **b** - konec intervalu, **n** - počet intervalů (iterací). Následně je zde definována proměnná **integral**, do kterého se každá iterace zaznamenává a sčítá (slouží pro výsledek). Proměnná **krok** nám slouží k rozdělení intervalu od a do b na n stejných kousků, které následně slouží pro výpočet daného lichoběžníku. Proměnná **x_i** slouží pouze k přetypování začátku intervalu **a**.

Celá metoda je pomocí funkce datetime časové měřena.

Cyklus iterací v range(n)

Při vstupu se přepočte primární pozice na daném lichoběžníku. Následně proběhne iterace, ve které pomocí funkce .subs() dochází k substituci symbolu x a dané proměnné, kterou do funkce chceme vložit. Po celém výpočtu daného lichoběžníku dojde řada k zaznamenání výsledné hodnoty do proměnné integral. A úplně na konci dojde k posunu počátku iterace.

Po výstupu z cyklu dojde k výpočtu časové náročnosti a následně její převod do ms. **Z celé metody vracím tuple(integral, timer licho ms).**

Následně jsem definoval obdélníkovou metodu:

```
def obdelnikova_method(funkce, a, b, n):
    start_time = datetime.datetime.now()
    integral = 0  # hodnota integrálu
    krok = (b - a) / n #definice velikosti kroku
    x_i = a #přetypování začátku

for _ in range(n):
    posun = x_i + krok
    iterace = funkce.subs(x_posun) * (posun-x_i)
    integral += iterace
    x_i = posun

timer_obdelnik = (datetime.datetime.now() - start_time)
    timer_obdelnik_ms = timer_obdelnik.total_seconds() * 1000
    print(f"hodnota lichobeznik: {integral} čas: {timer_obdelnik_ms} ms")

obdelnik_output.append((integral, timer_obdelnik_ms))
    return integral, timer_obdelnik_ms
```

Ta je v zásadě dosti podobná jako lichoběžníková, akorát je zde rozdíl ve výpočtu daného **obdélníku v iteraci.**

Následně jsem definoval **NumPy Trapz metodu**:

Tato build-in metoda používá k numerickému výpočtu integrálu pomocí metody lichoběžníků (trapezoidální metoda).

Zásada metody **numpy.trapz** je založena na aproximaci plochy pod křivkou pomocí trapezoidů. Místo přímek, které jsou použity v metodě lichoběžníků, se zde používají trapezy, které lépe aproximují plochu pod křivkou.

```
#NUMPY TRAPZ METODA BUILT-IN

def numpy_trapz(funkce,a,b,n):
    start_time = datetime.datetime.now()
    dx = (b - a) / n.#výpočet kroku
    x_vec = np.arange(a, b + dx, dx)

    f_func = sp.lambdify(x, funkce)
    #převádi symbolickou funkci na ekvivalentní funkci, která je vyhodnocovatelná pomoci NumPy
    trapz_method = np.trapz(f_func(x_vec), x_vec)

    timer_numpy_trapz = (datetime.datetime.now() - start_time)
    timer_numpy_trapz_ms = timer_numpy_trapz.total_seconds() * 1000

#timer_numpy_trapz_ms = round(timer_numpy_trapz_ms,3)

print(f"hodnota numpy_trapz: {trapz_method} čas: {timer_numpy_trapz_ms} ms")

numpy_trapz_output.append((trapz_method, timer_numpy_trapz_ms))
    return trapz_method, timer_numpy_trapz_ms
```

x_vec je vektor, který obsahuje x-ové hodnoty bodů na intervalu od a do b s krokem dx. Tento vektor je vytvořen pomocí funkce **np.arange**.

Následně definuji proměnou **f_func**, která obsahuje převedenou vstupní funkci pomocí SymPy funkce **lambdify()**, která převádí symbolickou funkci na ekvivalentní, která je následně použitelná pomocí knihovny NumPy.

Následně jsem definoval analytickou metodu:

Tato metoda je z knihovny SymPy. Daná funkce se nazývá **integrate()**. Tuto funkci jsem si zvolil jako analytickou, díky její přesnosti. Od ní jsem nakonec měřil výsledné odchylky všech metod.

```
#ANALYTIC SOLUTION - PRO MNE

def analytic_solution(funkce,vec):
    start_time = datetime.datetime.now()
    analytic_sol = sp.integrate(funkce, vec)
    timer_analytic_sol = (datetime.datetime.now() - start_time)
    timer_analytic_sol_ms = timer_analytic_sol.total_seconds() * 1000

#timer_analytic_sol_ms = round(timer_analytic_sol_ms,5)

print(f"ANALYTIC: {float(analytic_sol)} čas: {timer_analytic_sol_ms} ms")

analytic_output.append((float(analytic_sol), timer_analytic_sol_ms))
    return analytic_sol, timer_analytic_sol_ms
```

Tato metoda přijímá jako vstup předpis dané funkce a následný vektor ve tvaru (proměnná, od, do).

```
#nazvy: polynomicka,harmonicka,logaritmicka
#metody: lichobeznik, obdelnik, numpy_trapz, analytic solution
#POLYNOMICKA
analytic_solution(polynomicka(x),(x,0,10))
lichobeznik_method(polynomicka(x), 0, 10, 1000)
obdelnikova_method(polynomicka(x), 0, 10, 1000)
numpy_trapz(polynomicka(x),0,10,1000)
#HARMONICKA
analytic_solution(harmonicka(x),(x,0,10))
lichobeznik_method(harmonicka(x), 0, 10, 1000)
obdelnikova_method(harmonicka(x), 0, 10, 1000)
numpy_trapz(harmonicka(x), 0, 10, 1000)
#LOGARITMICKA
analytic_solution(logaritmicka(x),(x,1,10))
lichobeznik_method(logaritmicka(x), 1, 10, 1000)
obdelnikova_method(logaritmicka(x), 1, 10, 1000)
numpy_trapz(logaritmicka(x), 1, 10, 1000)
print("\n")
```

```
print("------")
#-------")
print("ANALYTICKE SOLUTION:", analytic_output)
print("LICHOBEZNIKOVA SOLUTION:", lichobeznik_output)
print("OBDELNIKOVA SOLUTION:", obdelnik_output)
print("NUMPY TRAPZ METODA:", numpy_trapz_output)

# VÝPOČET ODCHYLEK
odchylky_licho = []
odchylky_obdelnik = []
odchylky_numpy = []
print("\n")
```

Následně jsem začal analyzovat výsledky daných metod. Jako první jsem začal analyzovat nepřesnosti daných metod od analyticke metody **integrate()**.

```
ifor analytic, lichobeznik in zip(analytic_output, lichobeznik_output):
    # funkce zip, slouzi k prochazeni ve for cyklu ve
    # vice seznamech naraz

    odchylka_licho = abs(analytic[0] - lichobeznik[0]) #abs pro nezapornou odchylku (jde nam o rozmer)
    odchylky_licho.append(float(odchylka_licho))

ifor analytic, obdelnik in zip(analytic_output, obdelnik_output):
    odchylka_obdelnik = abs(analytic[0] - obdelnik[0])
    odchylky_obdelnik.append(float(odchylka_obdelnik))

ifor analytic, numpy in zip(analytic_output, numpy_trapz_output):
    odchylka_numpy = abs(analytic[0] - numpy[0])
    odchylky_numpy.append(float(odchylka_numpy))

print("ODCHYLKY LICHOBÉŽNÍKOVÁ METODA:", odchylky_licho)
    print("ODCHYLKY OBDELNÍKOVÁ METODA:", odchylky_obdelnik)
    print("ODCHYLKY NUMPY TRAPZ METODA:", odchylky_numpy)
```

Odchylky jsem si vytáhl z výsledných tuple z každé metody. Pomocí for cyklu a funkce zip jsem procházel více listů najednou. Následně jsem vždy z každého outputu odečet od analytické hodnoty danou metodu v absolutním čísle.

Následně jsem výsledné odchylky zaznamenal do listu s odchylkami dle metody.

Následně jsem z tuple odebral i časové údaje. Postup byl dost podobný, akorát jsem bral hodnoty na prvním indexu.

Ano, mohl jsem si hodnoty přiřazovat rovnou ve funkci, ale chtěl jsem mít v terminálu hezký výstup dvojce pro kontrolu. Proto jsem si vyselektoval chtěné údaje pomocí for cyklu a zipu až v dalších krocích.

Po selekci dat, nastal čas na jejich vizualizaci. Pro zobrazení časové náročnosti jsem se rozhodl pro použití sloupcových grafů. Na x ose jsou zobrazeny dané funkce a na ose y jsou sloupce všech metod.

```
#BRAF ČASY

x = np.arange(len(analytic_cas))
width = 0.2  # Šiřka sloupce

plt.bar(x - width, lichobeznik_cas, width=width, label="Lichobeznikova metoda")
plt.bar(x, obdelnik_cas, width=width, label="Obdelnikova metoda", align='center')
plt.bar(x + width, analytic_cas, width=width, label="Analytic method")
plt.bar(x + 1.5 * width, numpy_trapz_cas, width=width, label=_"Numpy Irapz method", align='edge')

# Nastaveni popisků os a titulku
plt.xlabel("Funkce")
plt.ylabel("Čas (ms)")
plt.title("Casová náročnost metod")

# Nastaveni značek na ose x
plt.xticks(x, x + 1)
plt.xticks(x, ['Polynomicka', 'Harmonicka', 'Logaritmicka'])

# Zobrazeni legendy
plt.legend()

# Zobrazeni mřížky
plt.grid()

# Zobrazeni grafu
plt.show()
```

Při porovnání daných metod jsem zjistil, že metoda NumPy Trapz po prvním běhu byla až neuvěřitelně rychlá. Důvod by měl být následující.

Při prvním volání metody **numpy.trapz** dochází k inicializaci a přípravě interních struktur a optimalizací. To může zahrnovat například překlad a optimalizaci před kompilovaného kódu nebo inicializaci interních paměťových struktur.

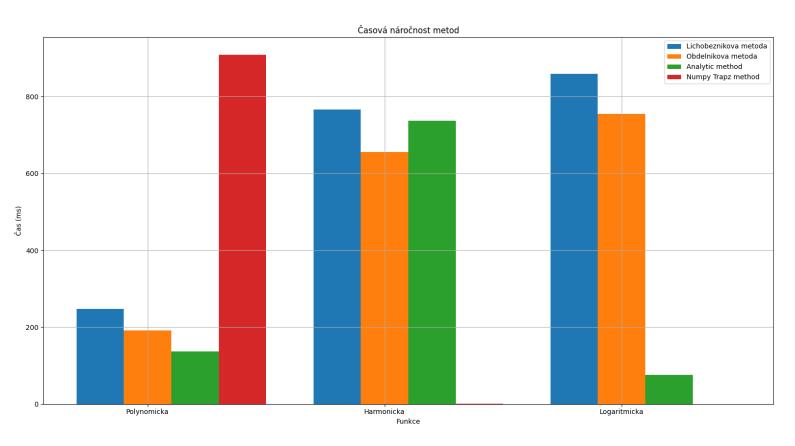
Po prvním volání jsou tyto struktury již připraveny a nemusí se opakovaně inicializovat, což může výrazně snížit časovou náročnost dalších volání.

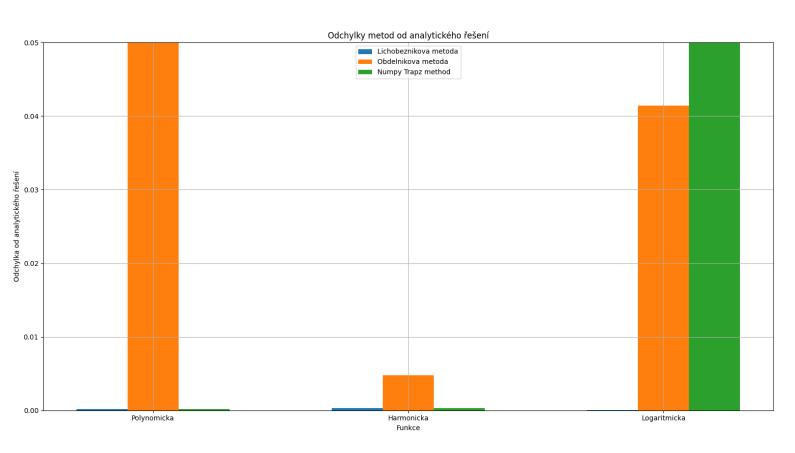
Pro vizualizaci odchylek jsem také využil sloupcové grafy.

```
x_axis = range(1, len(odchylky_licho) + 1)
plt.ylim(0, max(max(odchylky_licho), max(odchylky_obdelnik), max(odchylky_numpy)) * 0.1)
width = 0.2 # Šířka sloupce
plt.bar(x - width, odchylky_licho, width=width, label="Lichobeznikova metoda")
plt.bar(x, odchylky_obdelnik, width=width, label="Obdelnikova metoda", align='center')
plt.bar(x + width, odchylky_numpy, width=width, label="Numpy Trapz method")
plt.xticks(x, ['Polynomicka', 'Harmonicka', 'Logaritmicka'])
plt.xlabel("Funkce")
plt.ylabel("Odchylka od analytického řešení")
plt.title("Odchylky metod od analytického řešení")
plt.grid()
plt.legend()
plt.show()
```

U obdélníkové metody byla odchylka tak vysoká, že se mi nepodařilo zařídit lepší zaznamenání na grafu.

Předpokládám, že odchylky_licho, odchylky_obdelnik a odchylky_numpy jsou seznamy obsahující hodnoty odchylek. Cílem tohoto kódu je nastavit horní hranici y-ové osy tak, aby zahrnovala maximální hodnoty odchylek v těchto seznamech. Konkrétně se využívá max(max(odchylky_licho), max(odchylky_obdelnik), max(odchylky_numpy)), abychom získali nejvyšší hodnotu odchylky mezi všemi třemi seznamy, a poté se tato hodnota násobí faktorem 0.1.





ODKAZ NA GITHUB:

https://github.com/Marty808s/MSW 9 Integrace