Apprentissage Automatique MI 221

Support Vector Machines

29/4/2020

S. Herbin, A. Chan Hon Tong



Rappel des cours précédents

Généralités

- Programmation orientée données
- Démarche globale: base de données, analyse préliminaire, sélection de l'approche, optimisation, évaluation

Apprentissage supervisé

- Plusieurs approches classiques
- « Deep Learning »
- Généralisation

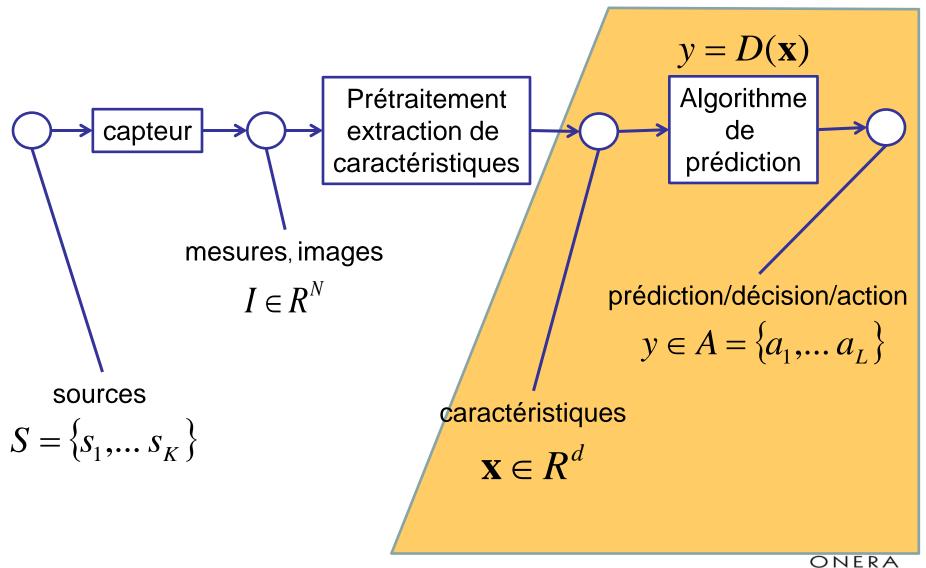


Aujourd'hui

- Approfondissement:
 - Un algorithme efficace: Support Vector Machines (SVM)
- Projet



Aujourd'hui (reprise du schéma classique)



Rappel: Moindre carrés régularisés

Idée: on rajoute une pénalisation à la fonction de coût:

Coût d'attache
$$\sum_{n=1}^{N}\{t_n-\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\phi}(\mathbf{x}_n)\}^2+\frac{\lambda}{2}\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{w}$$
 aux données

Dont l'optimum exact est alors:

régularisation

Paramètre de

$$\mathbf{w} = \left(\lambda \mathbf{I} + \mathbf{\Phi}^{\mathrm{T}} \mathbf{\Phi}\right)^{-1} \mathbf{\Phi}^{\mathrm{T}} \mathbf{t}.$$

Si on pénalise les grandes valeurs des coefficients du polynôme, on obtient une fonction moins « zigzagante »



Critères statistiques pour la classification

Risque ou erreur empirique

$$\mathcal{E}_{\text{train}}(\mathbf{w}, \mathcal{L}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \{ D(\mathbf{x}_i, \mathbf{w}) \neq y_i \}$$

Erreur de généralisation (ou de test, ou idéale…)

$$\mathcal{E}_{\text{test}}(\mathbf{w}) = E_{\mathbf{X},Y}[\{D(\mathbf{x},\mathbf{w}) \neq y\}]$$

Critère à optimiser (forme assez générique)

$$loss(\mathbf{w}, \mathcal{L}) = \underbrace{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} l(D(\mathbf{x}_i, \mathbf{w}), y_i) + r(\mathbf{w})}_{}$$

Adéquation aux données

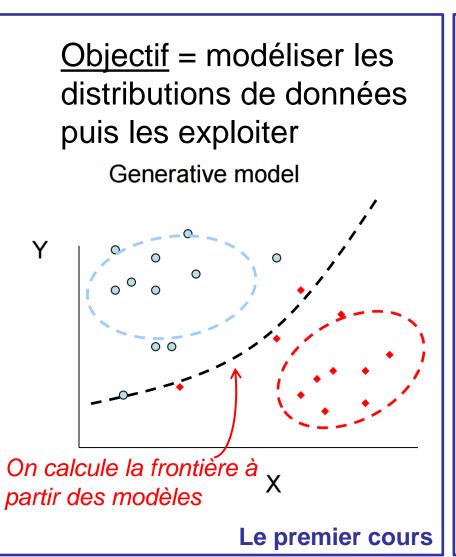
Régularisation

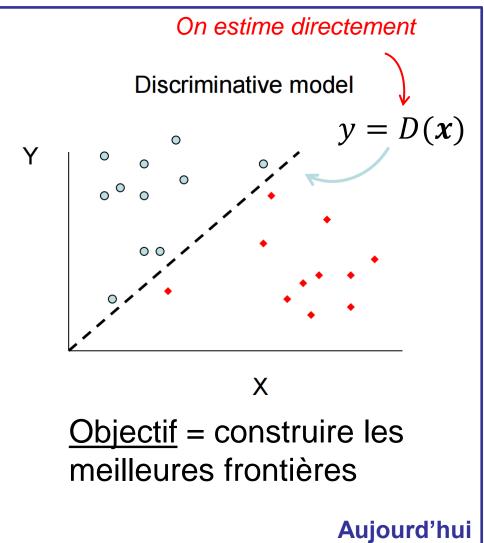


« Support Vector Machines »



Deux types d'approches: génératives vs. discriminatives





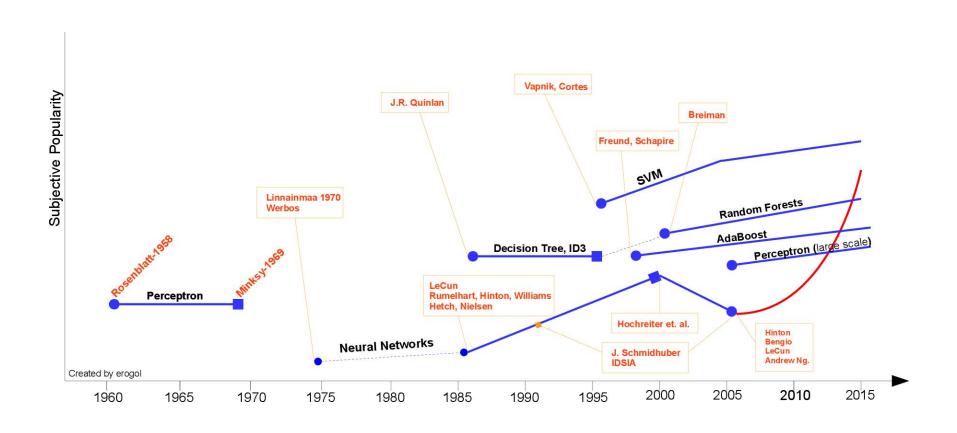


Support Vector Machines

- Historique
- Principe: maximiser la marge de séparation d'un hyperplan
- Le cas séparable
- Le cas non séparable: les fonctions de perte (« hinge loss »)
- L'extension au cas non linéaire: les noyaux
- Sparsité
- Les paramètres de contrôle



Historique du Machine Learning





Modèles linéaires de décision

Hypothèse = les données sont *linéairement séparables*.

- En 2D, par une droite
- En ND, par un hyperplan.

$$0 = b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$

$$0 > b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$

$$0 > b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$

$$0 > 0 > b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$

$$0 > 0 > b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$

$$0 > 0 > 0 > b + \sum_{j=1}^{m} w_j x^j$$



Classifieur linéaire

Equation de l'hyperplan séparateur

$$b + \mathbf{w} \cdot \mathbf{x} = 0$$

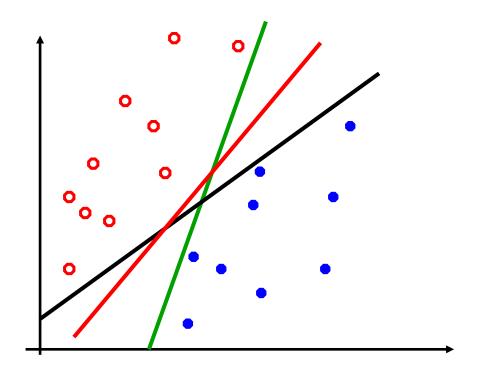
Expression du classifieur linéaire (pour y_i valant -1 et 1)

$$D(\mathbf{x}; \mathbf{w}) = \operatorname{sign}(b + \mathbf{w}.\mathbf{x})$$

Erreur

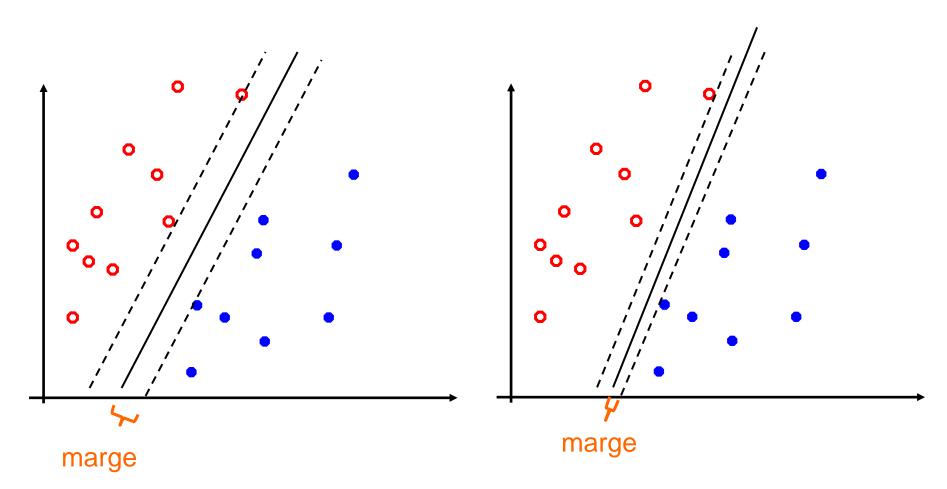
$$\mathcal{E}_{test}(\mathbf{w}, \mathcal{L}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \left\{ y_i. \text{sign}(b + \mathbf{w}. \mathbf{x}_i) < 0 \right\}$$

Quel hyperplan choisir?





Classifieur « Large margin »

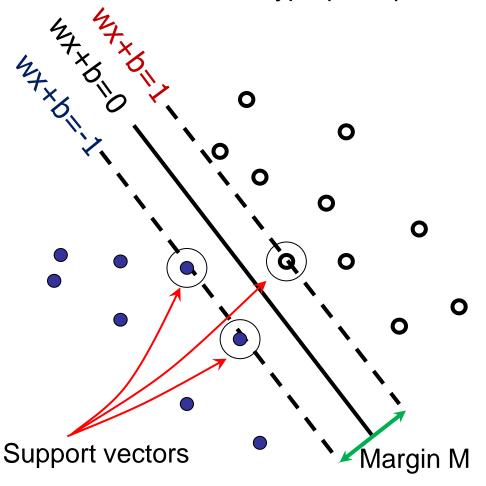


Choisir l'hyperplan qui maximise la distance aux points les plus proches



Support Vector Machines

On cherche l'hyperplan qui maximise la <u>marge</u>.



$$\mathbf{x}_i$$
 positif $(y_i = 1)$: $\mathbf{x}_i \cdot \mathbf{w} + b \ge 1$

$$\mathbf{x}_i$$
 négatif $(y_i = -1)$: $\mathbf{x}_i \cdot \mathbf{w} + b \le -1$

Pour les vecteurs de $\mathbf{x}_i \cdot \mathbf{w} + b = \pm 1$ support,

Distance entre point et $|\mathbf{X}_i \cdot \mathbf{w} + b|$ hyperplan: $|\mathbf{w}|$

Pour les « support vectors »:

$$\frac{\mathbf{w}^T \mathbf{x} + b}{\|\mathbf{w}\|} = \frac{\pm 1}{\|\mathbf{w}\|} \qquad M = \left| \frac{1}{\|\mathbf{w}\|} - \frac{-1}{\|\mathbf{w}\|} \right| = \frac{2}{\|\mathbf{w}\|}$$



Principe du SVM (Large Margin)

 Maximiser la marge = distance des vecteurs à l'hyperplan séparateur des vecteurs de supports

$$\max \frac{1}{\|\mathbf{w}\|^2}$$

Sous contraintes

$$y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \ge 1 \quad \forall i$$

• Les vecteurs de support vérifiant:

$$y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) = 1$$

Le 1 est conventionnel.

N'importe quelle
constante >0 est valable.



Formulation du SVM

$$\min_{w,b} \|w\|^2$$

Tel que:

$$y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 \ \forall i$$

Si les données sont séparables

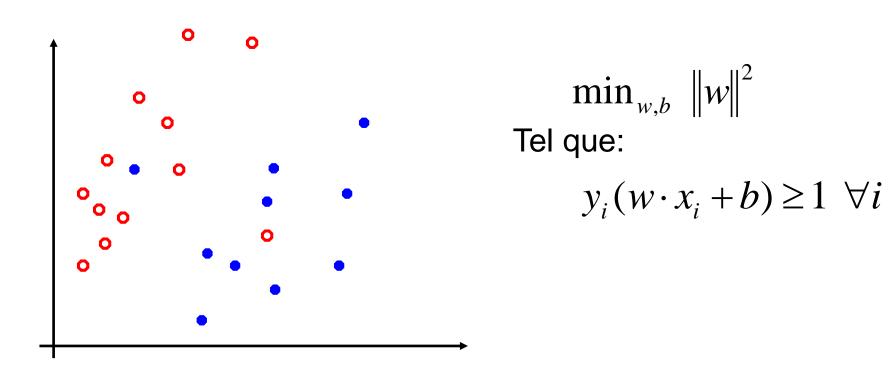
Problème d'optimisation quadratique

Avec contraintes linéaires

→ Grand nombre de manières de l'optimiser!



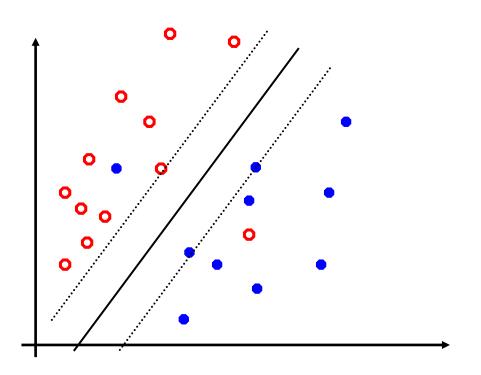
Classification « Soft Margin »



Comment traiter le cas non linéairement séparable?



Classification « Soft Margin »



$$\min_{w,b} \|w\|^2$$
Tel que: $y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 \ \forall i$

On aimerait obtenir une séparation robuste à quelques données non séparées



Idée: « Slack variables »

$$\min_{w,b} \|w\|^2$$

tq:

$$y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 \ \forall i$$



$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_{i} \varsigma_i$$

tq:

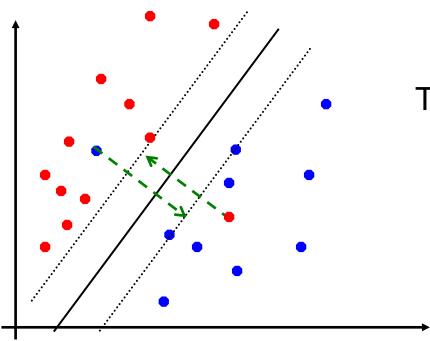
$$y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 - \varsigma_i \quad \forall i$$
$$\varsigma_i \ge 0$$

Permet de relacher la contrainte de séparabilité pour chaque exemple.

slack variables (une par exemple)



« Slack variables »



$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_{i} \varsigma_i$$

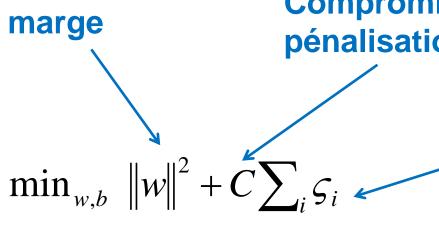
Tel que:

$$y_i(w \cdot x_i + b) + \varsigma_i \ge 1 \quad \forall i$$
$$\varsigma_i \ge 0$$

Relâchement de la contrainte



Utilisation des « Slack variables »



Compromis entre marge et pénalisation de la contrainte

Valeur du relâchement de la contrainte

tq

$$y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 - \varsigma_i \quad \forall i$$

$$\varsigma_i \ge 0$$

Contrainte autorisée à être relachée



Soft margin SVM

$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_{i} \varsigma_i$$

Tel que

$$y_i(w \cdot x_i + b) \ge 1 - \varsigma_i \quad \forall i$$
$$\varsigma_i \ge 0$$

On garde un problème quadratique!



Autre formulation

$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_i \varsigma_i$$

tq:

$$y_{i}(w \cdot x_{i} + b) \ge 1 - \varsigma_{i} \quad \forall i$$

$$\varsigma_{i} \ge 0$$

$$\varsigma_i = \max(0,1 - y_i(w \cdot x_i + b))$$



$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_{i} \max(0,1-y_i(w \cdot x_i + b))$$

Problème d'optimisation non contraint

→ Autres méthodes d'optimisation (descente de gradient)



Interprétation du « Soft Margin SVM »

$$\min_{w,b} \|w\|^2 + C \sum_{i} \max(0,1-y_i(w \cdot x_i + b))$$

On retrouve la formulation:

Loss
$$(\mathbf{w}, \mathcal{L}) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} l(D(\mathbf{x}_i, \mathbf{w}), y_i) + r(\mathbf{w})$$

Avec

$$r(\mathbf{w}) = \frac{1}{C} \|\mathbf{w}\|^2$$

$$l(D(\mathbf{x}_i, \mathbf{w}), y_i) = \max(0, 1 - y_i(\mathbf{w}.\mathbf{x}_i + b))$$

Le SVM est un cas particulier du formalisme: « erreur empirique + régularisation »



Autres Fonctions de coût

0/1 loss:

$$l(y, y') = 1[yy' \le 0]$$

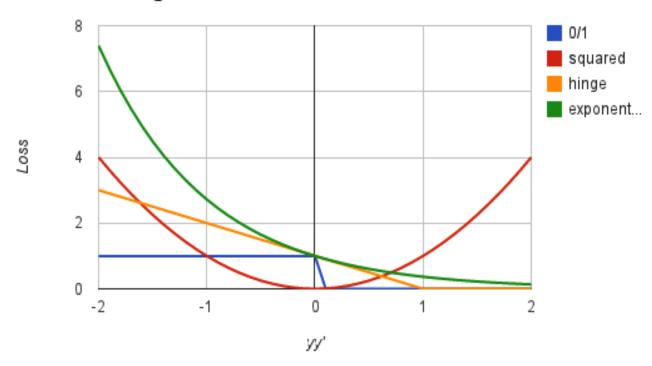
Hinge: $l(y, y') = \max(0, 1 - yy')$

Squared loss:

$$l(y, y') = (y - y')^2$$

Exponential:
$$l(y, y') = \exp(-yy')$$

Surrogate loss functions





Forme duale du SVM

Problème d'optimisation sous contrainte

Pour simplifier l'expression des calculs

Primal
$$\underset{\mathbf{w}}{\operatorname{argmin}}_{\mathbf{w}} \frac{\|\mathbf{w}\|^2}{2} + C \sum_{i} \xi_{i}$$
 Multiplicateurs de Lagrange $s.t. \ \forall i, y_i(\mathbf{w}.\mathbf{x}_i + b) \geq 1 - \xi_i \qquad \alpha_i$ al (Lagrangien)

Dual (Lagrangien)

$$L(\boldsymbol{w}, \boldsymbol{\xi}, \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta})$$

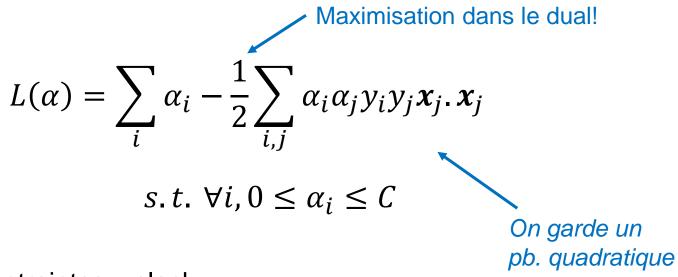
$$= \frac{\|\boldsymbol{w}\|^2}{2} + \sum_{i} (C\xi_i - \alpha_i(y_i(\boldsymbol{w}, \boldsymbol{x}_i + b) - 1 + \xi_i) - \beta_i \xi_i)$$

$$s. t. \ \forall i, \alpha_i \geq 0, \beta_i \geq 0$$



Forme duale du SVM

Lagrangien



Dual des contraintes « slack »

Solution optimale (conditions de Kuhn-Tucker): $\alpha_i(y_i w^T x_i - 1 + \xi_i) = 0$

Interprétation: $\alpha_i = 0$ si la contrainte est satisfaite (bonne classification)

 $\alpha_i > 0$ si la contrainte n'est pas satisfaite (mauvaise classification)

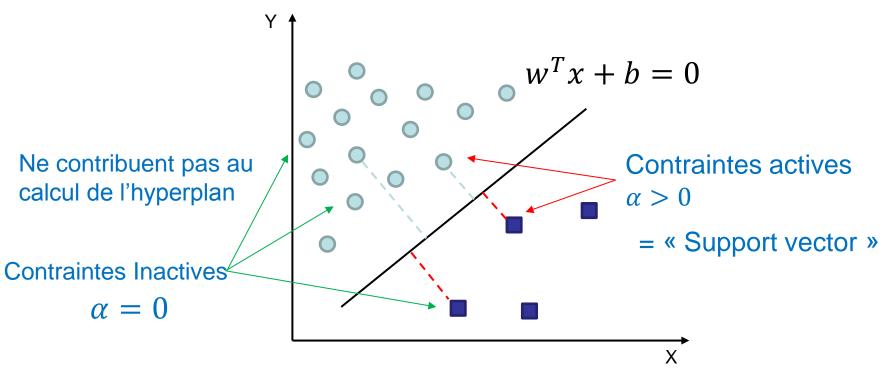


Sparsité du SVM

 Seuls certains α sont non nuls = autre manière de définir les vecteurs de support.

Optimalité =
$$\alpha_i(y_i w^T x_i - 1 + \xi_i) = 0$$

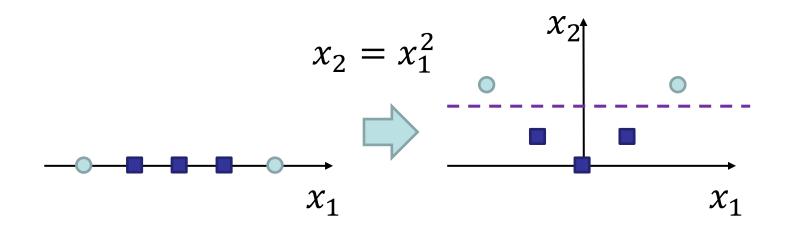
Direction de l'hyperplan séparateur $\mathbf{w} = \sum_i \alpha_i y_i \mathbf{x}_i$





Données non linéairement séparables

• Transformation non linéaire $\phi(x)$ pour séparer linéairement les données d'origine

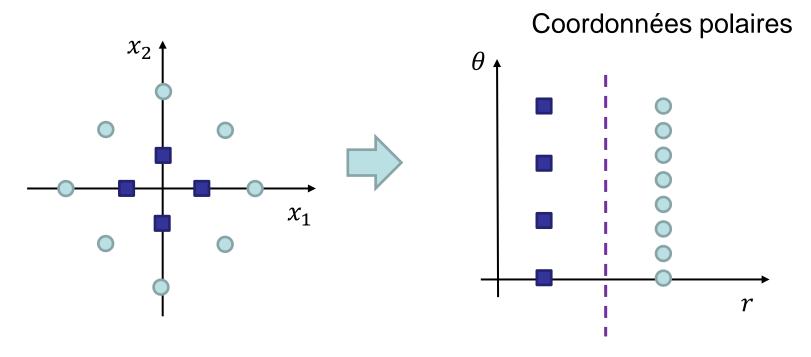


 $\phi(x)$ = Transformation polynomiale



Données non linéairement séparables

• Transformation non linéaire $\phi(x)$ pour séparer linéairement les données d'origine



 $\phi(x)$ = Transformation polaire



Retour sur la formulation duale du SVM

Lagrangien

$$\max_{\alpha} \sum_{i} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i,j} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} x_{i} x_{j}$$

$$\mathsf{tq} \ \forall i, 0 \leq \alpha_{i} \leq C$$
Produit scalaire uniquement



« Kernel trick »

$$\max_{\alpha} \sum_{i} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i,j} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} K(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{x}_{j})$$

$$\text{tq } \forall i, 0 \leq \alpha_{i} \leq C$$
Noyau

Le noyau *K* est un produit scalaire dans l'espace transformé:

$$K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}_j)$$

Il est uniquement nécessaire de connaître la similarité entre données pour introduire la non linéarité dans le problème (avec des conditions...)



Utilisation de noyaux dans les SVM

- Permet d'introduire des mesures de similarités propres au domaine étudié et sans avoir à gérer la complexité de la transformation
- Permet de séparer modélisation = noyau de la classification et SVM (optimisation)
- Définit la fonction de classification à partir de noyaux « centrés » sur les vecteurs de support

$$D(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = b + \sum_{i} \alpha_{i} y_{i} \mathbf{K}(\mathbf{x}_{i}, \mathbf{x})$$



Noyaux courants

Polynômes de degrés supérieurs à d

$$K(x,y) = (x.y+1)^{\boxed{d}}$$

Noyau gaussien

$$K(x, y) = \exp\left(-\frac{(x - y)^T(x - y)}{2\sigma^2}\right)$$

Paramètres à définir = degré de liberté supplémentaire

Intersection d'histogrammes

$$K(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sum_{i} \min(x^{i}, y^{i})$$



Résumé sur SVM

- Une formulation optimale <u>quadratique</u> du problème de classification binaire:
 - Primal: optimisation d'un critère empirique + régularisation
 - Dual: permet d'introduire sparsité et « kernel trick »
 - → plusieurs manières d'optimiser
- Les solutions s'expriment comme des combinaisons linéaires éparses de noyaux:

$$D(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = b + \sum_{i} \alpha_{i} y_{i} \mathbf{K}(\mathbf{x}_{i}, \mathbf{x})$$

où α_i >0 seulement pour les vecteurs de support, 0 sinon.

- En pratique, ce qu'il faut régler:
 - Le coefficient de régularisation: C
 - Le type de noyau et ses caractéristiques
 - Les paramètres de l'optimiseur



Multiclasse

- Comment passer d'une classification binaire à N classes?
- Plusieurs techniques:
 - One vs Rest
 - One vs One (ou All vs All)
- OVO:
 - On apprend autant de classifieurs que de paires de classes (N(N-1)/2)
 - Classification = choix de la classe ayant le plus de votes
 - Pb: peut être indécidable dans certains cas
- OVR:
 - On apprend un classifieur par classe
 - Classification = choix de la classe ayant le meilleur score
 - Pb: déséquilibre des données entre classe cible et « reste »



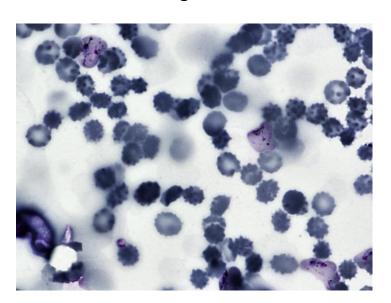
Le TD6 (comme inspiration possible)

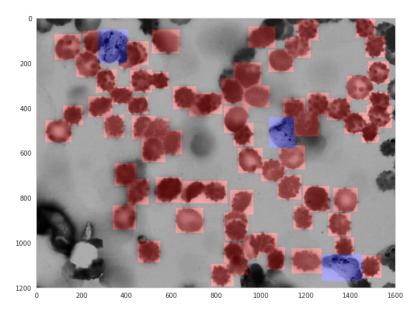
- Partie 1: Paramétrage du SVM
 - 4 activités sur données 2D
 - Tester et fournir des éléments de codes, illustrations et commentaires
 - Utilisation de la bibliothèque scikit-learn

- Partie 2: Classification de chiffres manuscrits
 - Passage au multi-classe
 - Optimisation globale (caractéristique, noyau, régularisation…)



Projet: classification de cellules





- 1. Classer les boites englobantes des cellules en sain/infecté (malaria)
- Détecter les boîtes englobantes (plus difficile)
- Un notebook pour charger les données et les visualiser
- Un rapport/notebook à fournir
- Objectif: démontrer que vous savez mettre en œuvre une approche d'apprentissage

