13. 音声対話システムの実現に向けて

- 13.1 音声対話システムの開発方法論
- 13.2 規則による対話管理
- 13.3 対話管理への統計的アプローチ
- ニューラルネットワークによる対話管理

13.1 音声対話システムの開発方法論

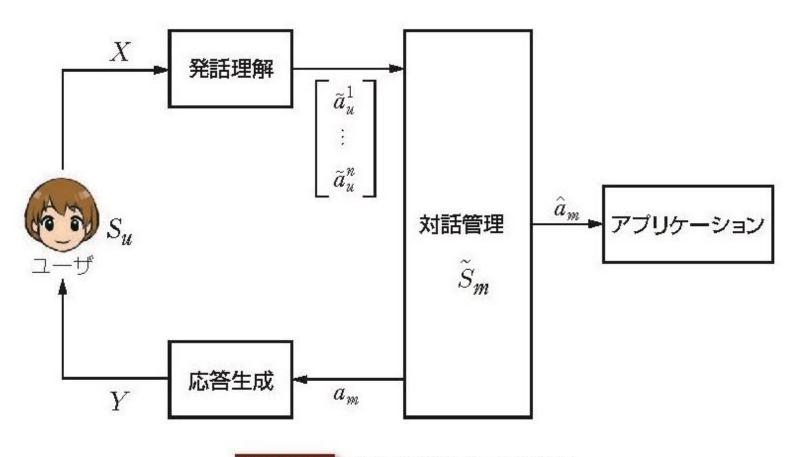


図 13.1 音

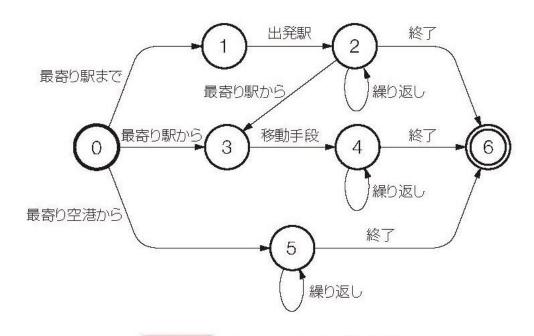
音声対話システムの構成

13.1 音声対話システムの開発方法論

- 発話理解
 - ・ユーザの発話音声を入力し、音声認識後、発話理解 結果(発話タイプ+「スロット名=値」の系列)を n-bestで出力
- 対話管理
 - 発話理解結果を入力とし、システムの意図を生成
- 応答生成
 - システムの意図を発話に変換

13.2 規則による対話管理

- ・対話管理オートマトンの定義
 - ・状態:対話の進展状況を表し、各状態でシステム応答を定義
 - 入力:ユーザ発話またはアプリケーション実行結果



- 統計的アプローチのモチベーション
 - 音声の誤認識に基づく不確実性の扱い
 - 人手による状態遷移記述の難しさへの対処
- 信念ネットワークによる対話モデル [Meng+, 2003]
 - 入力の不確実性への対処として、タスク中のスロット値の確からしさを確率変数として捉える
 - ・確率変数の集合から、システムの行為へのマッピングをコーパスから学習

- MDP による対話管理
 - 対話をマルコフ決定過程として定式化
 - 時刻 t におけるシステムの状態: $s_t \in S$
 - 時刻 t におけるシステムの行為: $a_t \in A$
 - 報酬: $r_t = r(s_t, a_t) \in R$
 - 状態遷移確率: $p(s_{t+1} | s_t, a_t)$
 - 強化学習によって最適政策(期待報酬を最大とする 状態から行為へのマッピング)の学習をおこなう

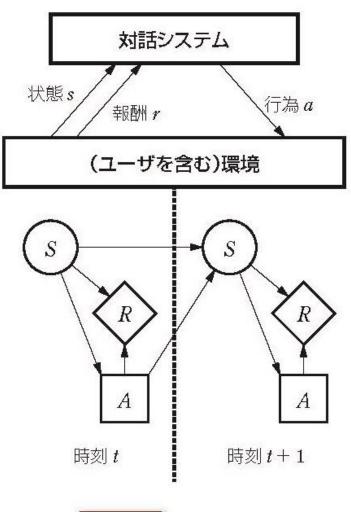


図 13.6

MDP の表現

- POMDPによる対話管理
 - 現在の状態を、取り得るすべての状態の確率分布 (信念)として表現
 - ・信念の表現 $b_s = P(s|oldsymbol{o}_t)$ $oldsymbol{o}_t$: 時刻tでの観測
 - 信念と行為のマッピングを強化学習
 - 通常は確率分布の離散化など近似手法の導入が必要

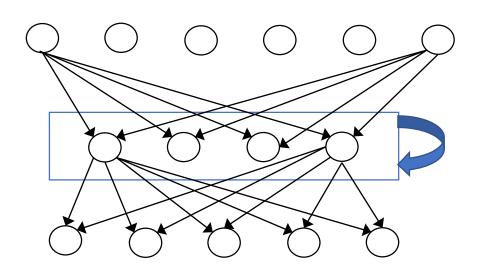
ニューラルネットワークによる対話管理

- RNNによる信念の推定
 - 対話の開始時点から時刻 t までの観測に基づいた信念の表現

$$b_s = P(s|\boldsymbol{o}_{1:t})$$

• リカレントネットワーク (RNN) で表現可能

入力:ベクトル表現 されたユーザ発話



出力:信念

ニューラルネットワークによる対話管理

• RNNベース言語モデルからの応答生成 [Wen+ 2015]

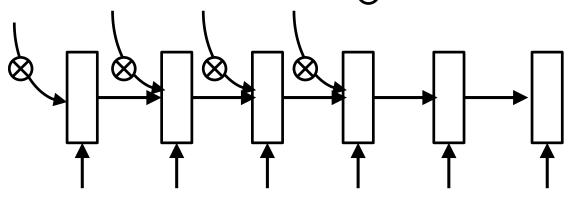
入力:inform(name=Seven_Days, food=Chinese)



── dialog act 1-hot 表現に変換

[0, 0, 1, 0, ..., 0, 1, 0, ..., 0, 1, 0]

☆:どの特徴値を入力とするかを選択するゲート



</s>

</s> SLOT_NAME serves SLOT_FOOD .
</s> Seven_Days serves Chinese food .

</s>

スロット名へ変換