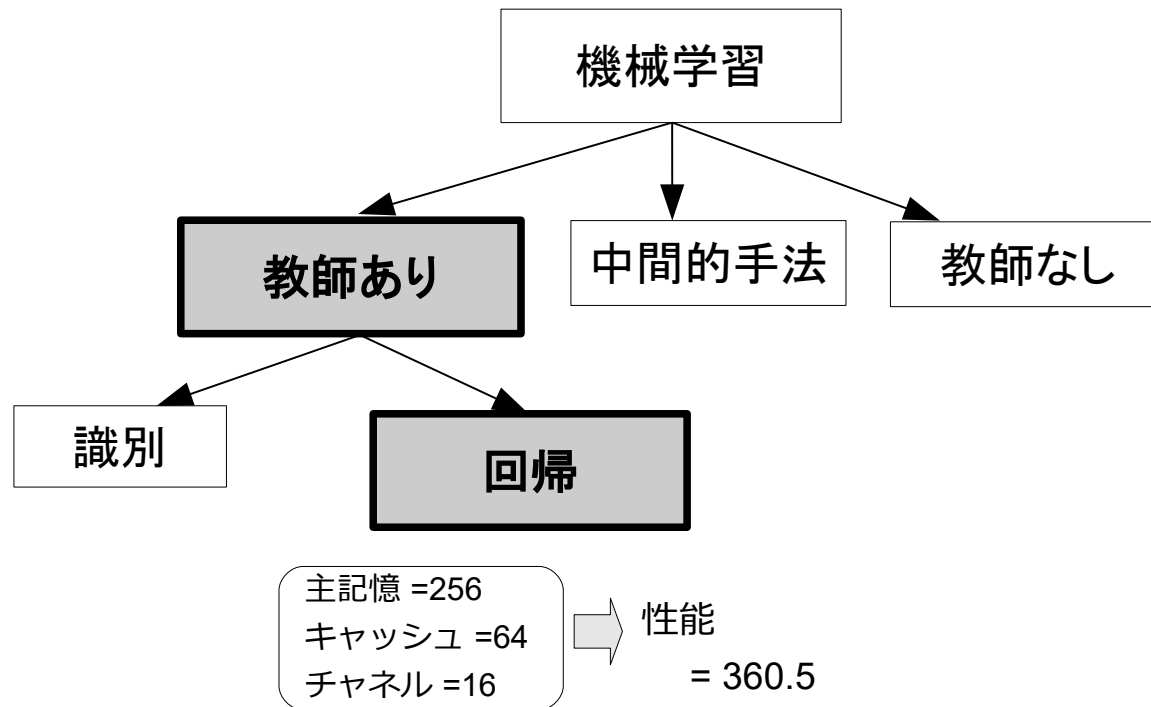


# 本日の予定

- 9:30-10:30 回帰 ( 6 章)
- 10:45-11:45 サポートベクトルマシン ( 7 章)  
(昼休憩)
- 13:00-14:00 ニューラルネットワーク ( 8 章)
- 14:15-15:15 深層学習 ( 9 章)
- 15:30-16:30 アンサンブル学習 ( 10 章)

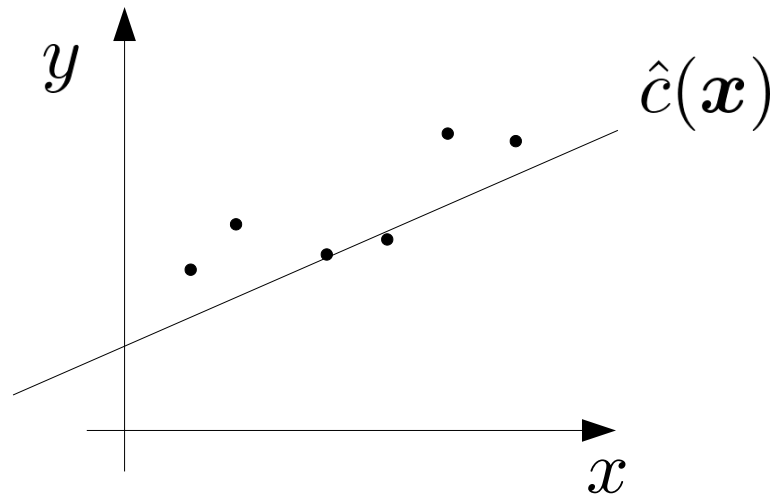
# 6. 回帰

- 問題設定
  - 教師あり学習
  - 数値入力 → 数値出力



## 6.2 線形回帰

- 目標：なるべく誤差の少ない直線を求める



- 問題の定義
  - 入力  $x$  から出力  $y$  を求める回帰式を 1 次式に限定
  - 学習データから係数  $w$  を求める

$$\hat{c}(x) = \sum_{i=0}^d w_i x_i$$

$x$  が 1 次元の場合  
 $\hat{c}(x) = w_1 x + w_0$

## 6.2 線形回帰

- 最小二乗法による係数の推定
  - 推定の基準：誤差の二乗和  $E$  を最小化

$$E(\boldsymbol{w}) = \sum_{i=1}^N (y_i - \hat{c}(\boldsymbol{x}_i))^2$$

$$= (\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X}\boldsymbol{w})^T (\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X}\boldsymbol{w})$$

$\boldsymbol{X}$ : 全学習データを並べた行列

$\boldsymbol{w}$ : 係数のベクトル表現

- $\boldsymbol{w}$  で微分した値が 0 となるのは

$$\boldsymbol{X}^T (\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X}\boldsymbol{w}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \boldsymbol{w} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$\boldsymbol{w}$  が解析的に  
求まる

## 6.2 線形回帰

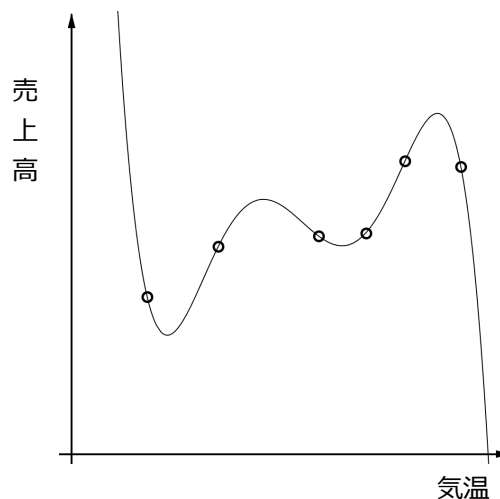
- 線形回帰の精度向上

例  $\phi(x) = (1, x, x^2, \dots, x^b)$

- 基底関数  $\phi(x) = (\phi_1(x), \dots, \phi_b(x))$  を考える

$$\hat{c}(x) = \sum_{j=0}^b w_j \phi_j(x)$$

- 係数が線形であれば、最小二乗法が適用可能
- 問題点
  - 汎化性能の低下



## 6.3 回帰モデルの評価

- 回帰モデルの評価法
  - 誤差の二乗和：手法間の評価に有効
  - 相関係数：出力と正解とがどの程度似ているか
  - 決定係数：相関係数の 2 乗

### Weka の結果表示例

```
=== Cross-validation ===  
=== Summary ===
```

Correlation coefficient	0.9012
Mean absolute error	41.0886
Root mean squared error	69.556
Relative absolute error	42.6943 %
Root relative squared error	43.2421 %
Total Number of Instances	209

### 決定係数の式

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^N (y_i - \hat{c}(x_i))^2}{\sum_{i=1}^N (y_i - \tilde{y})^2}$$

$\tilde{y}$  :  $y$  の平均

## 6.4 正則化

- 正則化の考え方

- 正則化項の導入

→ 複雑なパラメータ  $w$  (過学習) の回避

- L1 ノルム  $|w|$  : 0 となるパラメータが多くなる

Lasso

- L2 ノルム  $\|w\|^2$  : パラメータを 0 に近づける

Ridge

- リッジ回帰

- 誤差の二乗和に L2 ノルム正則化項を加える

$$E(w) = (y - Xw)^T (y - Xw) + \underline{\lambda w^T w}$$

$\lambda$  : 誤差の二乗和と正則化項とのバランス

$$w = (X^T X + \lambda I)^{-1} X^T y$$

$w$  が解析的に  
求まる

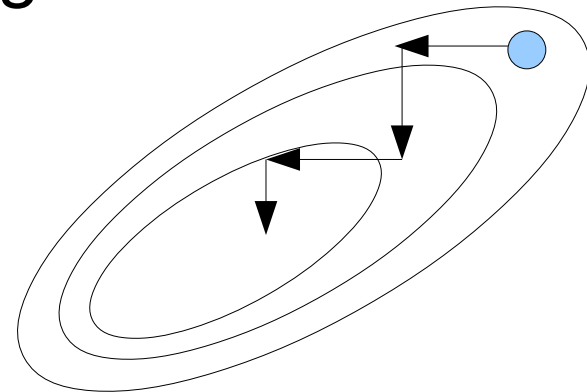
## 6.4 正則化

- ラッソ回帰
  - 誤差の二乗和に L1 ノルム正則化項を加える

$$E(\boldsymbol{w}) = (\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X}\boldsymbol{w})^T (\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X}\boldsymbol{w}) + \lambda \sum_{j=1}^d |w_j|$$

- 微分不可能な点があるため、解析的に解を求めることができない
- 解法： coordinate descent algorithm

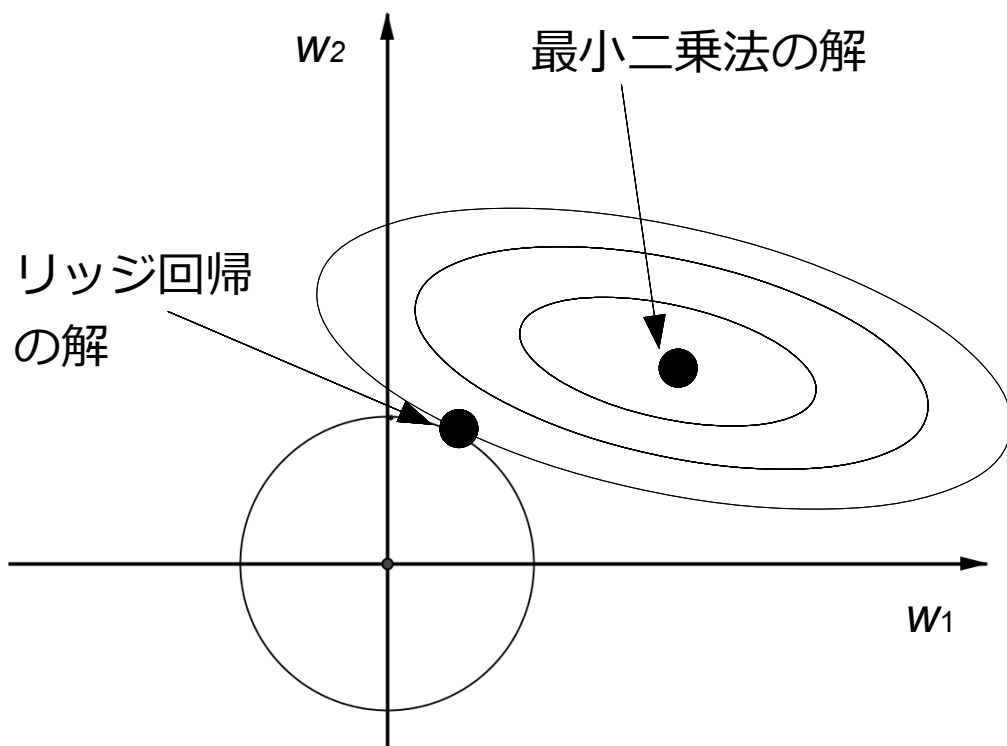
1つの変数（軸）の値だけを誤差が減る方向に変更することを繰り返す



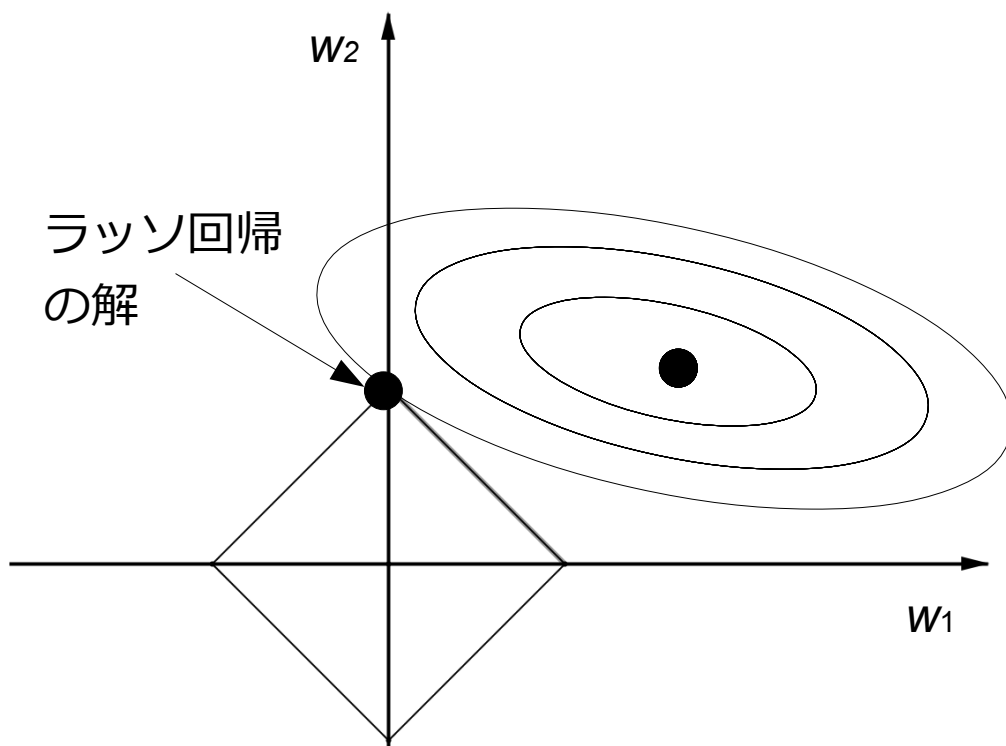


## 6.4 正則化

- リッジ回帰とラッソ回帰



パラメータを 0 に  
近づけている

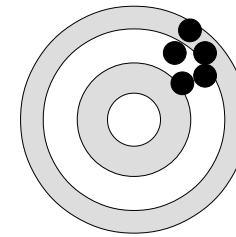


0 となるパラメータを  
多くしている

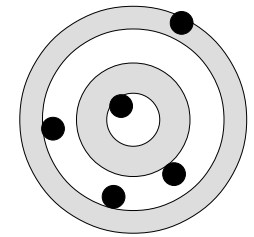
## 6.5 バイアスー分散のトレードオフ

- バイアスと分散

- バイアス：正解からのズレ
- 分散：求まる解の安定性



単純なモデル



複雑なモデル

- 単純なモデル

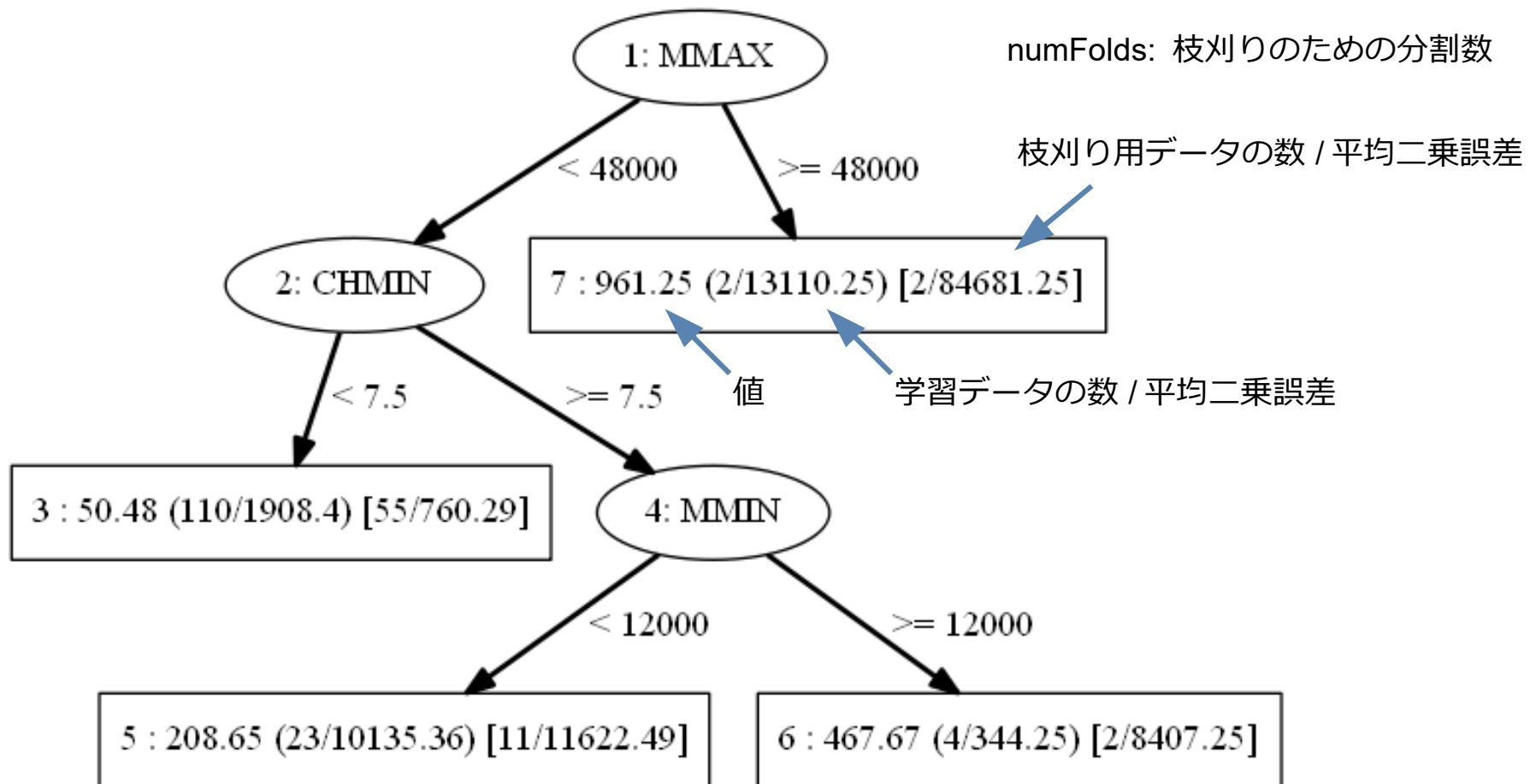
- 正解からはずれているかもしれない→バイアス**大**
- データが多少ぶれても結果は似ている→分散**小**

- 複雑なモデル

- 正解をカバーしている可能性が高い→バイアス**小**
- データが少し違えば結果が大きく異なる→分散**大**

## 6.6 回帰木

- 回帰木とは
  - 識別における決定木の考え方を回帰問題に適用
  - ターゲット値の分散が小さくなるように分割



## 6.6 回帰木

- CART (classification and regression tree)
  - 木の構造を二分木に限定
  - データの分類基準はジニ不純度
    - 2クラスの場合のジニ不純度  $I_G(p) = 2p(1 - p)$
    - クラスの出現が等確率のとき最大
  - 回帰に用いるときのデータの分類基準はターゲット値の分散
    - 子ノードの重み付き分散和が最小となる特徴を選ぶ

## 6.6 回帰木

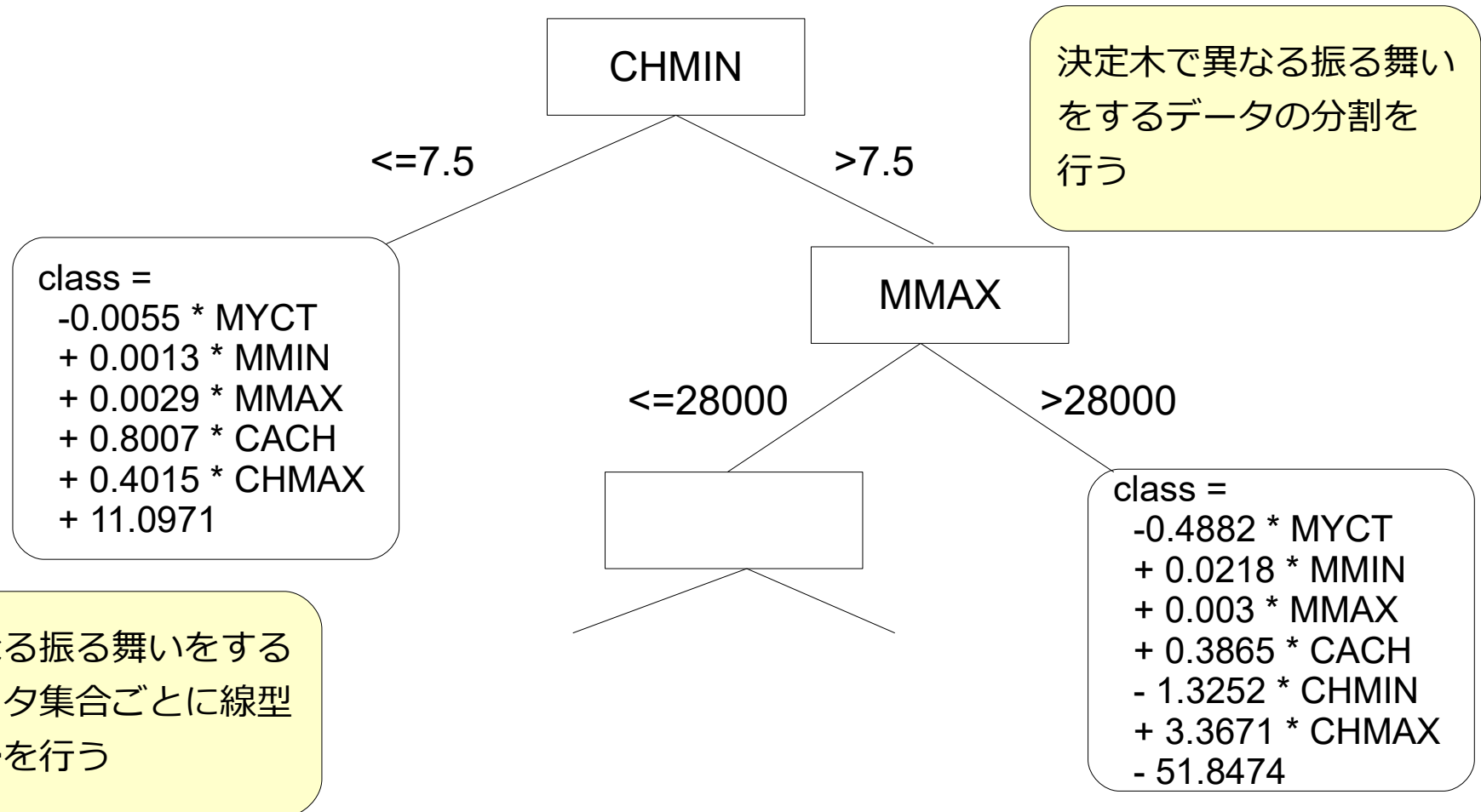
- CART (classification and regression tree)
  - 分散の計算
    - $Y$ : あるノードに属するデータのターゲット値の集合

$$Var(Y) = \frac{1}{|Y|} \sum_{y_i \in Y} (y_i - \bar{y})^2 \quad \bar{y} : Y \text{の平均}$$

$$\begin{aligned} Var(\{Y_1, \dots, Y_l\}) &= \sum_{j=1}^l \frac{|Y_j|}{|Y|} Var(Y_j) \\ &= \sum_{j=1}^l \frac{|Y_j|}{|Y|} \left( \frac{1}{|Y_j|} \sum_{y \in Y_j} y^2 - \bar{y}_j^2 \right) \\ &= \frac{1}{|Y|} \sum_{y \in Y} y^2 - \sum_{j=1}^l \frac{|Y_j|}{|Y|} \bar{y}_j^2 \end{aligned}$$

## 6.7 モデル木

- モデル木とは
  - リーフを線形回帰式にした回帰木



# まとめ

- Scikit-learn デモ
  - boston データ（不動産価格の推定）
  - LinearRegression, Ridge, Lasso (ML6-5)
  - DecisionTreeRegressor (ML6-6)
- 線形回帰
  - 汎化性能の調整は正則化項で行う
    - L2: 全体に係数を小さくする
    - L1: 0 となる係数を多くする
- 回帰木、モデル木
  - 決定木の考え方を回帰に適用