分子動力学シミュレーションの基礎

山内 仁喬

2021年6月22日

1 ミクロカノニカルアンサンブルでのシミュレーション

一般に物理系の位相空間は座標rと運動量pで張られ、そのハミルトニアンは

$$\mathcal{H} = \sum_{i=1}^{N} \frac{\boldsymbol{p}_i^2}{2m_i} + U(\boldsymbol{r}) \tag{1}$$

と表される. このハミルトニアン 升に対する運動方程式は. 正準方程式より

$$\frac{d\mathbf{r}_i}{dt} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{p}_i} = \frac{\mathbf{p}_i}{m_i} \tag{2}$$

$$\frac{d\mathbf{p}_i}{dt} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{r}_i} = -\frac{\partial U(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{r}_i} = \mathbf{F}_i$$
(3)

で書かれる. \mathbf{F}_i は i 番目の粒子に働く力である. 運動方程式を数値的に解くことでミクロカノニカルアンサンブルが得られる.

2 2 体力近似

粒子間の相互作用に 2 体力近似

$$U(\mathbf{r}_{1}, \mathbf{r}_{2}, \cdots, \mathbf{r}_{N}) = \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j>i}^{N} u(r_{ij})$$
(4)

を用いることが多い. 特によく用いられる 2 体相互作用としてレナード・ジョーンズポテンシャル

$$u(r) = 4\epsilon \left\{ \left(\frac{\sigma}{r}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{r}\right)^{6} \right\}$$
 (5)

が用いられる。第 1 項目は斥力を表している。この項の 12 乗は物理に基づいて得られた乗数ではないため実際 には 13 乗や 14 乗を用いても良い。一方,第 2 項目は分散力に基づく項である。電子雲の揺らぎによる一時的 多極子-誘起双極子間の相互作用から得られるため必ず 6 乗を使用する。レナードジョーンズポテンシャルは希 ガスの気体・液体・固体の相転移などの現象をよく再現することが知られている。

3 単位の無次元化・単位換算

計算機シミュレーションでは、様々な物理量を無次元化した換算単位で表すことが多い. これは実単位系における値が計算機で扱うには大きい、あるいは小さすぎることがあるからである. 問題とする系に対して代表的な量を単位として表すことで、全ての量が物質に依存するパラメータを一切含まない形で調べることができ

る. エネルギーと時間の次元は

$$[エネルギー] = \frac{[質量][長さ]^2}{[時間]^2}$$
(6)

であるから、時間の次元は

[時間] =
$$\sqrt{\frac{[質量] \cdot [長さ]^2}{[エネルギー]}}$$
 (7)

と表せる. この次元をもとに換算単位を求める.

3.1 SI 単位系

SI 単位系での基本単位の定義は以下の通りになる:

[長さ]
$$=$$
m (メートル) [重さ] $=$ kg (キログラム)
[時間] $=$ s (秒) [温度] $=$ K (ケルビン)
[電流] $=$ A (アンペア)

エネルギーの単位は次のようになる:

$$J\left(\mathcal{F}_{\mathcal{I}} - \mathcal{V}\right) = 1 \text{kg m}^2 \text{ s}^{-2} \tag{8}$$

$$eV$$
 (電子ボルト) = $1eJ$ (9)

$$cal (\mathcal{D} \, \square \, \mathcal{V} -) = 4.184 \, J$$
 (10)

その他の物理系の単位は次のようになる:

仕事
$$(J) = N m$$
 (13)

電荷
$$(C) = A s$$
 (14)

電位 (V) =
$$J C^{-1}$$
 (15)

3.2 LJ 単位系

レナードジョーンズパラメータの ϵ は LJ ポテンシャルの深さ, σ は LJ の直径, M は粒子の質量をそれぞれエネルギー, 長さ, 質量の単位とする:

$$\epsilon = [$$
エネルギー]
$$\sigma = [$$
長さ]
$$M = [$$
質量]

したがって、時間の単位は τ は

$$\tau = \sqrt{\frac{M\sigma^2}{\epsilon}} \tag{16}$$

となる. 例えば Ar 原子の場合,

$$\sigma = 0.34 \times 10^{-9} \text{m}$$
 $\epsilon = 120k_{\text{B}} = 1.66 \times 10^{-21} \text{J}$
 $M = 6.6 \times 10^{-26} \text{kg}$
 $\tau = 2.15 \times 10^{-12} \text{s}$

である. その他の物理量を ϵ , σ , M 単位系で表すと

$$\begin{split} [速度] &= \frac{[長さ]}{[時間]} = \frac{\sigma}{\tau} \\ [温度] &= \frac{[x \stackrel{?}{\sim} \nu \stackrel{?}{\leftarrow} -]}{k_{\rm B}} = \frac{\epsilon}{k_{\rm B}} \\ [運動量] &= [質量][速度] = \frac{M\sigma}{\tau} \\ [圧力] &= \frac{[D]}{[面積]} = \frac{[[{\mbox{\scriptsize [}}] {\mbox{\scriptsize [}} m {\mbox{\scriptsize E}} \mbox{\scriptsize E}}]}{m {\mbox{\scriptsize d}}} = \frac{M\frac{\sigma}{\tau^2}}{\sigma^2} = \frac{\epsilon}{\sigma^3} \end{split}$$

となる. 以上を用いると様々な物理量 A の無次元量 A^* を以下のように表せる.

時間:
$$t^*=rac{t}{ au}$$
 ハミルトニアン: $\mathcal{H}^*=rac{\mathcal{H}}{\epsilon}$ 温度: $T^*=rac{\epsilon}{k_{
m B}}$

運動量:
$$p^* = \frac{p}{\frac{M\epsilon}{\tau}}$$

圧力:
$$P^* = \frac{P}{\frac{\epsilon}{\sigma^3}}$$

質量:
$$m^* = \frac{m}{M}$$

となる. これらの無次元量をハミルトンの正準方程式 (2)(3) に代入すれば無次元量に対するハミルトンの正準方程式が導かれる.

3.3 全原子生体分子モデルに対する無次元化

全原子生体分子シミュレーションでは

$$[$$
エネルギー $]=$ kcal/mol $=$ 4.184 kJ/mol $[$ 長さ $]=$ Å $=$ 10^{-10} m $[$ 質量 $]=$ amu $=$ g/mol $=$

を基本単位系とする. 全原子分子動力学シミュレーションでは ps あるいは fs を単位時間とすることが多い. ここでは ps を単位時間にすることを考える. 基本単位系を用いて時間を表すと

$$\begin{split} [s] &= \sqrt{\frac{[kg][m]^2}{[J]}} = \sqrt{\frac{1}{10^{-3}} \frac{[kg][m]^2}{[kJ]}} = \sqrt{\frac{1}{10^{-3}} \frac{[kg/mol][m]^2}{[kJ/mol]}} = \sqrt{\frac{10^3}{(10^{-3}/4.184)} \frac{[g/mol][m]^2}{[kcal/mol]}} \\ &= \sqrt{4.184 \times 10^{26}} \sqrt{\frac{[g/mol][\mathring{A}]^2}{[kcal/mol]}} \end{split}$$

となる. $[s] = 10^{12}[ps]$ だから

$$[ps] = 10\sqrt{4.184}\sqrt{\frac{[g/\text{mol}][\mathring{A}]^2}{[k\text{cal/mol}]}}$$
(17)

となる.

3.4 単位換算: エネルギー

エネルギーの単位換算をまとめる. なおここでは $T=298\mathrm{K}$ を想定する.

$$1 \text{ kcal/mol} = 0.04337 \text{ eV}$$

= 349.75 cm^{-1}
= $1.689 k_B T$
= 4.184 kal/mol

$$1 \text{ eV} = 23.06 \text{ kcal/mol}$$

= 8064.6 cm^{-1}
= $38.94 \text{ } k_{\text{B}}T$
= 96.49 kal/mol

$$\begin{array}{ll} 1 & k_{\rm B}T = 0.5922 & {\rm kcal/mol} \\ & = 0.02568 \ {\rm eV} \\ & = 207.1 & {\rm cm^{-1}} \\ & = 2.476 & {\rm kal/mol} \end{array}$$

3.5 単位換算: 静電相互作用の係数

エネルギーの単位を kcal/mol とした時の静電相互作用にかかる係数 $1/(4\pi\epsilon_0)$ の単位換算を考える. ここで ϵ_0 は真空での誘電率である.

$$\epsilon_0 = 8.8542 \times 10^{-12} \text{ kg}^{-1} \text{m}^{-3} \text{s}^4 \text{A}^4$$

= $8.8542 \times 10^{-12} \text{ J}^{-1} \text{m}^{-1} \text{C}^2$

またアボガドロ定数 N_A , 電気素量 e はそれぞれ

$$N_{\rm A} = 6.02214076 \times 10^{23} \text{ mol}^{-1}$$

 $e = 1.602176634 \times 10^{-19} \text{ C}$

である. 電気素量 e を 1 とする単位系を考え, 具体的に計算をすると

$$\begin{split} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} &= \frac{1}{4\pi(8.8542\times 10^{-12})} \ [\mathrm{Jm/C^2}] \\ &= \frac{N_\mathrm{A}\times (4184^{-1}\ \mathrm{kcal})\times (10^{10}\ \mathring{\mathrm{A}})\times e^2}{4\pi(8.8542\times 10^{-12})} \\ &= \frac{(6.0221\times 10^{23}\times 4184^{-1}\mathrm{kcal/mol})\times (10^{10}\ \mathring{\mathrm{A}})\times (1.6022\times 10^{-19})^2}{4\pi(8.8542\times 10^{-12})} \\ &\simeq 332\ [\mathring{\mathrm{A}}\ \mathrm{kcal/mol}] \end{split}$$

を得る. エネルギーの単位を $k_{\rm B}T$ に取り直す場合, 温度 $T=300{\rm K}$ では

$$\begin{aligned} 1k_{\rm B}T &= (1.380658 \times 10^{-23}~{\rm JK^{-1}}) \times (300~{\rm K}) \\ &= (1.380658 \times 10^{-23}~{\rm K^{-1}}) \times (1.43930 \times 10^{20}~{\rm kcal/mol}) \times (300~{\rm K}) \\ &= 0.5961~{\rm kcal/mol} \end{aligned}$$

であるので.

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 332 \times 0.5961^{-1} = 556.95 \text{ [Å } k_{\mathrm{B}}T\text{]}$$

となる.

4 周期境界条件

分子シミュレーションでは境界条件として周期境界条件を課すことが多い。つまり、考えているシミュレーションボックスの周り (前、後、左、右、手前、奥) にそのコピーが並んでいるよう状況を考えるのである。運動の結果、原子がシミュレーションボックスの外に飛び出た場合、反対側から入ってくるようにする。

3つの基本並進ベクトル

$$\mathbf{a}_1 = (a_{1x}, a_{1y}, a_{1z})^t, \tag{18}$$

$$\mathbf{a}_2 = (a_{2x}, a_{2y}, a_{2z})^t, \tag{19}$$

$$\mathbf{a}_3 = (a_{3x}, a_{3y}, a_{3z})^t \tag{20}$$

で張られる平行六面体を基本セルとして考えた場合、基本セル中の粒子 j のイメージセルにおける位置ベクトル r_i' は $L=(a_1\ a_2\ a_3)$ と、ある整数の組のベクトル $n=(n_1,n_2,n_3)^{\rm t}$ を用いて

$$r'_{i} = r_{j} - Ln = r_{j} - (n_{1}a_{1} + n_{2}a_{2} + n_{3}a_{3})$$
 (21)

と書ける.

ミクロカノニカルアンサンブルでは、エネルギー保存則、運動量保存則、角運動保存則が成立する.しかし、周期境界条件を課した場合、角運動量保存則は成立しなくなる.これは、周期境界条件により原子・分子が箱の端から端へ移動すると、角運動量が不連続に変化するためである.

5 相互作用のカットオフ

遠くの粒子との相互作用が十分小さくポテンシャルエネルギーに含めてもあまり意味がない場合, 計算コストを削減のために粒子間の相互作用を無視することがある。例えば, 距離 r_c 以上はなれている粒子間の相互作用を無視する。これを相互作用のカットオフといい, r_c をカットオフ半径とかカットオフ距離と言う。カットオフ半径はシミュレーションセルの一辺の長さ L の半分よりも短く設定する:

$$r_c < \frac{L}{2} \tag{22}$$

相互作用のカットオフについては様々な方法が提案されている。ここではレナードジョーンズ相互作用 $u_{\rm LJ}(r)$ に対するカットオフを考える。

単純なカットオフ

ポテンシャルをカットオフ半径 $r_{\rm c}$ で打ち切るものである.この方法では $r=r_{\rm c}$ でポテンシャルが不連続になる.

$$u_{\rm r}(r) = \begin{cases} u_{\rm LJ}(r) & r \le r_{\rm c} \text{ の時} \\ 0 & r > r_{\rm c} \text{ の時} \end{cases}$$
 (23)

カットオフ&シフト

カットオフに加えて、ポテンシャルをシフトすることで $r=r_{\rm c}$ でポテンシャル関数を連続にする.この方法はポテンシャルの深さが元のポテンシャルと異なることと、 $r=r_{\rm c}$ でも 1 階微分は不連続であることに気をつけなけらばならない.

$$u_{\mathbf{r}}(r) = \begin{cases} u_{\mathrm{LJ}}(r) - r_{\mathrm{LJ}(r_{\mathrm{c}})} & r \leq r_{\mathrm{c}} \text{ の時} \\ 0 & r > r_{\mathrm{c}} \text{ の時} \end{cases}$$
 (24)

スイッチング関数を用いた方法

なめらかに 0 から 1 まで変化するスイッチング関数 S(r) を用いて, スイッチング開始距離 $r_{\rm s}$ から $r_{\rm c}$ の間でなめらかに 0 に近づくようにする.

$$u_{\rm r}(r) = \begin{cases} u_{\rm LJ}(r) & r \le r_{\rm s} \text{ の時} \\ u_{\rm LJ}(r) * S(r) & r_{\rm s} < r \le r_{\rm c} \text{ の時} \\ 0 & r_{\rm c} < r \text{ の時} \end{cases}$$
 (25)

スイッチング関数としては, 例えば

$$S(r) = \frac{(r_{\rm c}^2 - r^2)^2 (r_{\rm c}^2 + 2r^2 - 3r_{\rm s}^2)^3}{r_{\rm c}^2 - r_{\rm s}^2}$$
(26)

などが使われる [1]. このスイッチング関数は $S(r_{\rm s})=1,\,S(r_{\rm c})=0,\,dS/dr(r_{\rm s})=0,\,dS/dr(r_{\rm c})=0$ を満たしていることが確認できる. その他のスイッチング関数としては

$$S(r) = 1 - 3\left(\frac{r - r_{\rm s}}{r_{\rm c} - r_{\rm s}}\right)^3 + 3\left(\frac{r - r_{\rm s}}{r_{\rm c} - r_{\rm s}}\right)^6 - 3\left(\frac{r - r_{\rm s}}{r_{\rm c} - r_{\rm s}}\right)^9$$
(27)

なども用いられる [2]. この関数では $r=r_{\rm c}$ と $r=r_{\rm s}$ で二階微分可能なことが確認できる.

6 分子動力学シミュレーションの手順

分子シミュレーションを実行するための基本的な手順は以下の通りとなる.

1. 初期構造の生成

分子動力学シミュレーションを行うため、粒子の座標と運動量の初期条件を決める. 運動量はボルツマン分布にしたがって生成することが多い. 通常, 重心に関する並進速度と角速度はゼロとなるように設定する.

2. 平衡化

調べたい状態を作るため、温度の制御をして平衡状態にする.

3. 本番

本番のシミュレーションを実行する. つまり, 運動方程式を数値的に解く. 粒子配置に対して力を計算して, その力にしたがって運動量や座標を更新する. 必要なステップだけ繰り返したら, 得られた物理量の統計平均をとるなど結果を解析する.

参考文献

- [1] Peter J. Steinbach and Bernard R. Brooks. New spherical-cutoff methods for long-range forces in macromolecular simulation. *Journal of Computational Chemistry*, Vol. 15, No. 7, pp. 667–683, 1994.
- [2] Takeshi Sakaguchi and Hisashi Okumura. Cutoff effect in the nosé poincaré and nosé hoover thermostats. *Journal of the Physical Society of Japan*, Vol. 82, No. 3, 2013.