

令和4年度4月第1週 報告書

2022/4/4 報告書 No.24
M2 来代 勝胤

報告内容

1. 計測アルゴリズムの精度評価
2. 今後の予定

進捗状況

ケーシングなし・回転ありのタイヤモデルの後流について撮影を行った。その結果、対象物の後流では流れが減速するため、対応した PTV アルゴリズムが必要であるとわかった。

1 計測アルゴリズムの精度評価

- 1.1 データセット作成
- 1.2 シミュレーション条件

Table 1 シミュレーション条件

| | 粒子数密度 [$-/\text{mm}^3$] | 角速度 [deg/s] | 精度の予測 |
|--------|---------------------------|------------------------|-------|
| Case 1 | | 5.0 | ○ |
| Case 2 | | 5.0 | △ |
| Case 3 | | 5.0 | × |
| Case 4 | | 10.0 | |
| Case 5 | | 10.0 | |
| Case 6 | | 10.0 | |
| Case 7 | | 15.0 | |
| Case 8 | | 15.0 | |
| Case 9 | | 15.0 | |

2 今後の予定

- 粒子に対応した PTV プログラムの作成