2018 年 10 月 10 日 院ゼミ発表用資料

# モンテカルロ法に基づくFlood-ItのAIに関する研究

### 周·伊藤研究室 学部4年 小田将也

### 1 はじめに

Flood-It とは、 $n \times m$  の色分けされたグリッド上で行うゲームである.Flood-It はグリッドの一番左上にあるマスを基準 (ピボット) として進めていくゲームであり、1 回の操作でピボットをある色から別のある色へ変更する.ピボットから上下左右に現在の色のみを辿ってたどり着くことができるマスの集合が、自分の領地であり、ピボットの色の変更と同時に自分の領地の全てのマスの色が同じ色に変わる.図1に操作の例を示す.操作前図 (a) の斜線で表した 3 マスが自分の領地であり、ここにピボットの色を 1 から 2 へ変える操作を適用すると、操作後図 (b) のグリッドが得られる.この操作を繰り返し $n \times m$  マス全てのマスを自分の領地にすることが目的である.このとき、操作数が最小となるような操作列を求めることが Flood-It の問題である.

Flood-It の問題に関しては、既知の結果としてグリッドの大きさが  $n \times n$  ならば NP 困難 [] 3\*n ならば NP 困難 [?]  $2 \times n$  ならどんな色数でも多項式時間で解けることが知られている [].

本研究では、Flood-It を二人対戦用ゲームにしたものを考える.

## 2 定義・準備

#### 2.1 グラフ

無向グラフG=(V,E)を頂点集合 V と辺集合  $E\subseteq V^2$ の組とする。本研究では,G は単純かつ有限であるとする。 V の 2 頂点 u,v に対して, $\{u,v\}\in E$  ならば u と v は G において隣接しているという。

グラフG=(V,E)内の点 $v_0$ から点 $v_l$ への歩道Wは、連続した点の列 $\langle v_0,v_1,...,v_l \rangle$ である。ここで、 $1 \leq i \leq l$ なる各整数について、 $\{v_{i-1}v_i\} \in E$ である。このとき、lを歩道の長さという。さらに、 $v_0$ から $v_l$ への歩道を $\langle v_0,v_l \rangle$ 歩道と呼ぶ。

 $\langle u,v \rangle$  歩道に含まれる u と v 以外の全ての頂点が異なるとき、 $\langle u,v \rangle$  歩道は  $\langle u,v \rangle$  道 (パス)、あるいは単に u と v を結ぶ道 (パス) と呼ばれる。また、長さが正である  $\langle u,u \rangle$  道は閉路 (サイクル) と呼ばれる。グラフ G の任意の 2 点  $u,v \in V$  の間に常に  $\langle u,v \rangle$  道があるとき、G は連結であるという。もし G に閉路が存在しないかつ連結ならば、G は木である。

グラフG = (V, E), G' = (V', E') において,  $V' \subseteq V$  かつ  $E' \subseteq E$  であるとき, G' は G の部分グラフという. 特に,  $E' = \{\{u,v\} \in E \mid u,v \in V'\}$  であるとき, G' は G の誘導部分グラフという. もし G' が木であるならば, G' は誘導木という. 図??は誘導木の例である.



図 1: 仮の図

#### 2.2 誘導木遷移問題

G における二つの誘導木 $T_0, T_r$  が与えられたとき, $T_0$  から  $T_r$  へ段階的に遷移可能かどうかを判定する問題を誘導木遷移問題 (ITRECONF) という.ここで,誘導木遷移問題において段階的に遷移可能であるとは,以下の条件を満たす誘導木の系列  $\langle T_0, T_1, \ldots, T_\ell \rangle$  が存在することをいう.

- 各 $i \in \{0,1,\ldots,\ell\}$  に対し、 $T_i$  は誘導木であり、 $T_\ell = T_r$  である.
- 各  $i \in \{0,1,\ldots,\ell-1\}$  に対し, $T_i+1$  は $T_i$  にトークンの操作をちょうど一回行うことで得られる.

ここで、誘導木の各項点にトークンが置かれているとすると、誘導木遷移問題には TJ ルール、TS ルール、TAR ルールの三つの遷移条件がある.

 $\mathrm{TJ}$  ルールとは各  $i \in \{1,2,\ldots,\ell\}$  に対し, $T_i-1\setminus T_i=\{u\}$  かつ  $T_i\setminus T_i-1=\{v\}$ , つまり  $u\in T_i-1$  のトークンを  $v\in T_i$  へ移して  $T_i-1$  から  $T_i$  を得ることを表す.

 $\mathrm{TS}\, \mathcal{N}$ ールとは各  $i\in\{1,2,\ldots,\ell\}$  に対し, $T_i-1\setminus T_i=\{u\}$  かつ  $T_i\setminus T_i-1=\{v\}$  かつ  $\{u,v\}\in E$ ,つまり  $u\in T_i-1$  のトークンを辺  $\{u,v\}$  に沿って  $v\in T_i$  へ移して  $T_i-1$  から  $T_i$  を得ることを表す.

TAR ルールとはは各  $i \in \{1, 2, ..., \ell\}$  に対し, $|T_i - 1 \triangle T_i| = 1$ ,つまり  $u \in T_i - 1$  のトークンを削除,または  $u \notin T_i - 1$  のトークンを追加して  $T_i - 1$  から  $T_i$  を得ることを表す.

系列  $\langle T_0, T_1, \dots, T_\ell = T_r \rangle$  を誘導木遷移問題における  $T_0$  から  $T_r$  への遷移列という。図 2 は誘導木  $T_0$  から  $T_r$  への TS ルールの下での遷移を表しており,遷移列は  $\langle T_0, T_1, T_2 = T_r \rangle$  となる.

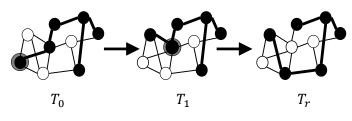


図 2: 遷移列の例

また,最短誘導木遷移問題を $T_0$ から $T_r$ へ長さが高々 $\ell$ の遷移列において段階的に遷移可能かどうかを判定する問題と定義する.

誘導木遷移問題と最短誘導木遷移問題は、TJルールとTSルールにも同様に定義することができる。

# 3 TSルールのW[1] 困難性

TS ルールの下での ITRECONF における解サイズを k, 遷移列の長さを  $\ell$  と表すこととする.解サイズ k と遷移列の長さ  $\ell$  の二つをパラメータとしたとき,次の定理を示した.

定理 1. ITRECONF は TS ルールの下で  $k+\ell$  をパラメータとしたときに W[1] 困難である。ただし,k は誘導木のサイズであり, $\ell$  は遷移列の長さである。

我々は、独立点集合問題から ITRECONF へのパラメータ化帰着により、本問題の W[1] 困難性を示す.

独立点集合問題は、グラフG=(V,E)と正整数tが入力として与えられる。このとき、SがグラフGの独立点集合であり、|S|=tとなるような頂点の部分集合  $S\subseteq V$ が存在するかを問う問題である。

独立点集合問題について以下の定理が知られている.

定理 2. ([1]) 独立点集合問題は独立点集合のサイズ t を パラメータとしたときに W[1] 完全である.

まずはインスタンスの構成を与える.

独立点集合問題の任意のインスタンスであるグラフ G'=(V',E') を考える.これに対して,ITRECONF のインスタンスを構成するため以下のグラフ G=(V,E) を与える.

 $V = K' \cup \{v,x\} \cup U \cup W$ 

$$\begin{split} E &= \{v,x\} \cup \{\{v,y\} \mid y \in K' \cup U \cup W\} \cup \{\{u_i,w_j\} \mid i,j = 1,\dots,t+1\} \cup \{\{v_x^i,v_y^j\},\{v_y^i,v_x^j\} \mid i,j = 1,\dots,t\,i \neq j, x,y = 1,\dots,n,\{v_x,v_y\} \in E'\} \cup \{\{v_a^i,v_a^j\} \mid i,j = 1,\dots,t,i \neq j,a = 1,\dots,n\} \end{split}$$

ただし, $U=\{u_1,\ldots,u_{t+1}\}$ , $W=\{w_1,\ldots,w_{t+1}\}$ , $V(K_i)=\{v_1^i,v_2^i,\ldots,v_n^i\}(i=1,\ldots n)$ ,n=|V'| であり, $K_1,\ldots,K_t$  はグラフ G' の頂点集合の完全グラフである. $K'=K_1\cup\ldots\cup K_t$  とする.また,ITRECONF の初期解  $T_0$ ,目標解  $T_r$  を  $T_0=\{v,x\}\cup U$ , $T_r=\{v,x\}\cup W$  とする. $T_0$ , $T_r$  は誘導木となっている.グラフ G の図を図 3 に示す.

以下では,定理1の証明を与える.

証明.本章で構成したインスタンスを用いる。この構成は,独立点集合問題の入力の多項式時間で行うことができる。また,ITRECONFの誘導木のサイズおよび遷移列の長さは独立点集合問題の入力のtのみに依存している。

次に、グラフG'においてサイズtの独立点集合が存在するとき、かつそのときに限りグラフGにおいてTSルールの下で $T_0$ から $T_r$ へ遷移可能であることを示す.

グラフG'においてサイズtの独立点集合が存在すると き, グラフGにおいてTSルールの下で $T_0$ から $T_r$ へ遷 移可能であることを示す.グラフG' においてサイズtの 独立点集合が存在するとき、 $K_1, \ldots, K_k$  において、G' の サイズtの独立点集合に対応する頂点集合を考える.  $K_1$ において、G'のサイズtの独立点集合に対応する頂点集 合から 1 点  $s_1$  を選び, $K_2$  において,G' のサイズ t の 独立点集合に対応する頂点集合から K1 で選んだ頂点と 異なる頂点 $s_2$ を選ぶ、同様に、 $K_t$ において、G'のサイ ズtの独立点集合に対応する頂点集合から $K_1, \ldots, K_{t-1}$ で選んだ頂点と異なる頂点 $s_t$ を選ぶ.このように選ん だ頂点の集合を  $S = \{s_1, s_2, \dots, s_t\}$  とする. 独立点集合 の定義よりSの任意の2点間には辺が存在しないので,  $T_S = \{v, x\} \cup S$  は誘導木である. したがって、以下の ような遷移列を構成することができる. まず初めに, 各  $i \in \{1, ..., t\}$  における  $u_i \in U$  のトークンを S に移動す る. 次に  $u_{t+1}$  のトークンを  $w_{t+1}$  に移動する. 最後に, S のトークンを一つずつ  $w_i \in W, i \in \{1, ..., t\}$  に移動す る. 以上により、グラフGにおいてTSルールの下で $T_0$ から $T_r$ へ遷移可能である.

グラフGにおいて TS ルールの下で  $T_0$  から  $T_r$  へ遷移 可能であるとき,グラフG' においてサイズ t の独立点集 合が存在することを示す.グラフG において TS ルールの下で  $T_0$  から  $T_r$  へ遷移可能であるとき,W の任意の 1 点に初めてトークンが移動する瞬間があるはずである.v にトークンが置かれていないとすると非連結となってしまうため,常に v にはトークンが置かれており,また x にも常にトークンが置かれている.W の任意の 1 点に

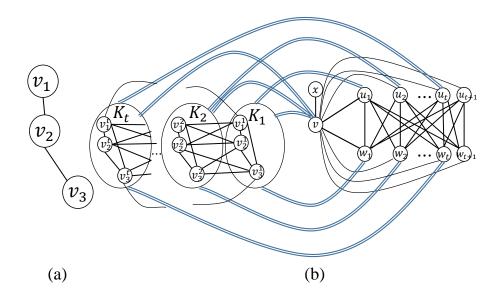


図 3: (a) 独立点集合問題のグラフ G における頂点  $v_1,v_2,v_3$  およびそれらに接続している辺. (b) インスタンスの構成. 二重線は  $K_i,i=1,\ldots,t$  の全ての頂点に接続していることを表す。また,(a) における独立点集合問題のグラフ G の頂点  $v_1,v_2,v_3$  に対応する頂点  $v_1^i,v_2^i,v_3^i (i=1,\ldots,t)$  の辺の接続は図のようになっている。ここで  $\{v_1^i,v_3^j\}\notin E(i,j=1,\ldots,t,i\neq j)$  であることに注意する

初めてトークンを移動したとき,U にトークンが残っていると U の任意の 1 点と v と W に追加した 1 点で閉路ができてしまう.したがって,W の任意の 1 点に初めてトークンが移動する直前において,v,x と W の任意の 1 点に移動するトークン以外の t 個のトークンはすべて S に置かれている.以上により,グラフ G' においてサイズ t の独立点集合が存在する.

## 4 まとめと今後の課題

今回は、最短誘導木遷移問題が誘導木のサイズと遷移列の長さをパラメータとしたとき、W[1] 困難であることを示した。今後の課題としては、遷移列の長さと入力グラフの最大次数をパラメータとしたときの計算複雑性の解析を行いたい。

# 参考文献

- R.G. Downey and M.R. Fellows, Fixed-parameter tractability and completeness II: on completeness for W[1], Theoretical Computer Science 141(1-2), pp. 109–131, 1995.
- [2] R.A. Hearn and E.D. Demaine, PSPACE-completeness of sliding-block puzzles and other

- problems through the nondeterministic constraint logic model of computation, Theoretical Computer Science 343(1-2), pp. 72–96, 2005
- [3] T. Ito, E.D. Demaine, N.J.A. Harvey, C.H. Papadimitriou, M. Sideri, R. Uehara and Y. Uno, On the complexity of reconfiguration problems, Theoretical Computer Science 412(12-14), pp. 1054– 1065, 2011
- [4] M. Kamiński, P. Medvedev and M. Milanić, Complexity of independent set reconfigurability problems, Theoretical Computer Science 439, pp. 9–15, 2012
- [5] M. Karoński and Z. Palka, On the size of a maximal induced tree in a random graph, Mathematica Slovaca 30, pp. 151–155, 1980
- [6] A.E. Mouawad, N. Nishimura, V. Raman, N. Simjour and A. Suzuki, On the parameterized complexity of reconfiguration problems, Algorithmica 78(1), pp. 274–297, 2017
- [7] K. Wasa, K. Yamanaka and H. Arimura, The complexity of induced tree reconfiguration problems, Proceedings of The 10th International Conference

#### 表 1: 再帰アルゴリズム

### アルゴリズム $\mathbf{2}: Recursive(n), n$ :整数

- 1: **for** x = n to  $\lceil n/2 \rceil + 1$
- 2:  $x_3$  を x 番のバケツに move
- 3:  $x_2$  を x 番のバケツに move
- 4: end for
- 5: for x = 1 to n
- 6: 1番のバケツから  $\lceil n/3 \rceil$ 番のバケツにある  $x_1$  のボールを  $\lceil x/3 \rceil$  にリラベルする
- 7: end for
- 8: **if**  $\lceil n/3 \rceil$  番のバケツに  $y_2$ か  $y_3(y \in [n])$  がある **then**
- 10: 最初の  $\lceil n/3 \rceil$  個のバケツについて  $Recursive(\lceil n/3 \rceil)$  を適用しボールを並び替える
- 11: ラベルを元に戻す
- 12: **for** x = n to 2
- 13:  $x_1$  を x 番のバケツに move
- 14: **end for**

on Language and Automata Theory and Applications (LATA 2016), Lecture Notes in Computer Science 9618, pp. 330–342, 2016