

Praktikum 4: Mesh rendern

Kopieren Sie den Code dieses Praktikums in den des letzten Praktikums.

Aufgabe 1 Mesh Positionen darstellen

In der `setup` Methode wird bereits das Modell `lion.smm` geladen. Dieses Modell wird in dem Objekt `model` der Klasse `SampleMeshModelIO` abgelegt.

Machen Sie sich mit den Member-Variablen dieser Klasse vertraut. Die Klasse repräsentiert ein Indexed-Face Set.

1. Faces sind dabei *Dreiecke*, die als `int3` in dem Array `indices` abgelegt sind.
 2. Die *Positionen* sind in dem Array `positions` gespeichert. Obwohl jede Position ein `float3` belegt, werden für das Modell `lion.smm` nur $x, y \in [-1, 1]^2$ verwendet. Jeder Vertex hat also eine Position.
 3. Die *Farben* werden auch pro Vertex abgespeichert und zwar in dem Array `colors`. Jeweils ein `float3` repräsentiert eine RGB Farbe. Die Komponenten der Farben liegen jeweils zwischen $[0..1]$.
- a) Da sich die Positionen aus der Datei `lion.smm` zwischen $[-1, 1]^2$ befinden, müssen diese auf den Bildschirm $[0..w-1] \times [0..h-1]$ transformiert werden. Implementieren Sie dazu in der Klasse `mat4` die Methode

```
1 /**
2  * Sets this matrix the window transform, that transforms the
3  * clip-space points x, y from  $[-1..1]^2$  to  $[0..w-1] \times [0..h-1]$ 
4  * and depth from  $[-1..1]$  to  $[0..1]$ .
5  * @param w Width of the image plane in pixels.
6  * @param h Height the image plane in pixels.
7  */
8 public void setWindowTransform(float w, float h)
9 {
10     this.setIdentity();
11     // Implement me
12 }
```

Die Matrix hat dabei folgende Form:

$$\mathbf{W} = \begin{bmatrix} \frac{w}{2} & & \frac{w}{2} \\ & -\frac{h}{2} & -\frac{h}{2} \\ & & \frac{1}{2} \\ & & & 1 \end{bmatrix}.$$

- b) Um eine 3D Position $\vec{p} = [p_x, p_y, p_z]^T$ von `lion.smm` mit einer 4x4 Matrix wie **W** zu transformieren, brauchen wir eine Methode, welche eine `mat4` mit einem `float3` multipliziert und dabei implizit eine homogene Komponente $p_w = 1$ hinzufügt. Wir brauchen also eine Matrix-Vektor Multiplikation welche

$$\mathbf{W} \cdot \begin{bmatrix} p_x \\ p_y \\ p_z \\ 1 \end{bmatrix}$$

berechnet. Implementieren Sie dazu in der Klasse `mat4` die Methode

```
1 /**
2  * Computes and returns the matrix-vector multiplication of
3  * this * [rhs.x, rhs.y, rhs.z, 1]^T.,
4  * i.e. assuming that the 4th component of rhs is 1.
5  * @param rhs float3 the x, y, z component of as right-hand
6  *             side of the product.
7  * @return float4 The x, y, z and w component matrix-vector
8  *               product
9  *               this * (rhs, 1).
10 */
11 public float4 mul_W1(float3 rhs)
12 {
13     // Implement me!
```

- c) Zeichnen Sie nun die Punkte aus `lion.smm`. Iterieren Sie dazu in der `draw`-Methode über die Positionen, die in `model` hinterlegt sind. Transformieren Sie jeden Punkt mit der Matrix **W** und zeichnen Sie ihn als schwarzen Punkt (Farbe ist `color(0,0,0)` bzw. `#ff000000` in das `pixels` Array.

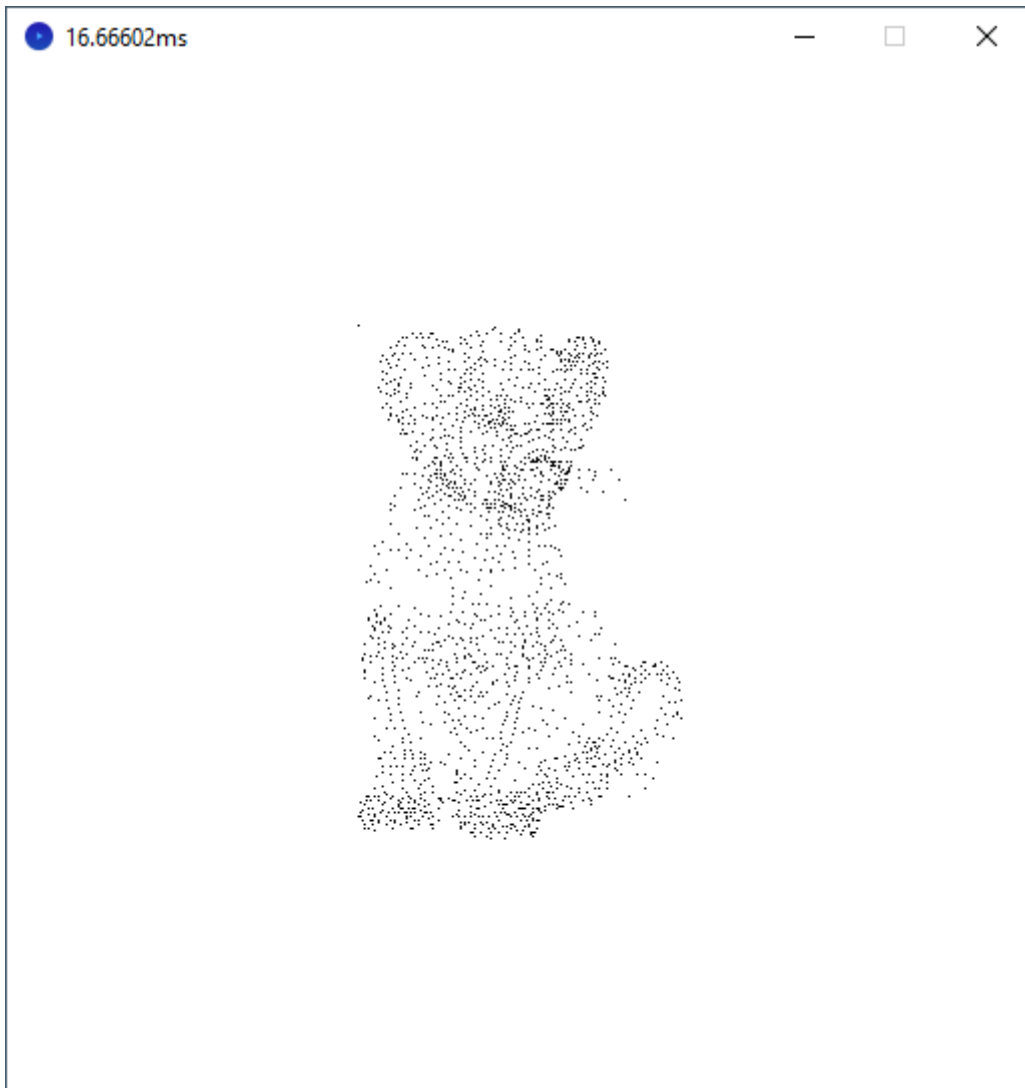


Abbildung 1: Der Tiger als Punktwolke.

Aufgabe 2 Mesh Dreiecke als Linien (Wire-Frame) darstellen

Iterieren Sie nun über die Dreiecke des Modells. Extrahieren Sie für jedes Dreieck die drei Positionen. Transformieren Sie jede dieser Positionen mit der Matrix **W**. Zeichnen Sie die Dreiecke mittels Ihres Linien-Raster-Verfahrens.

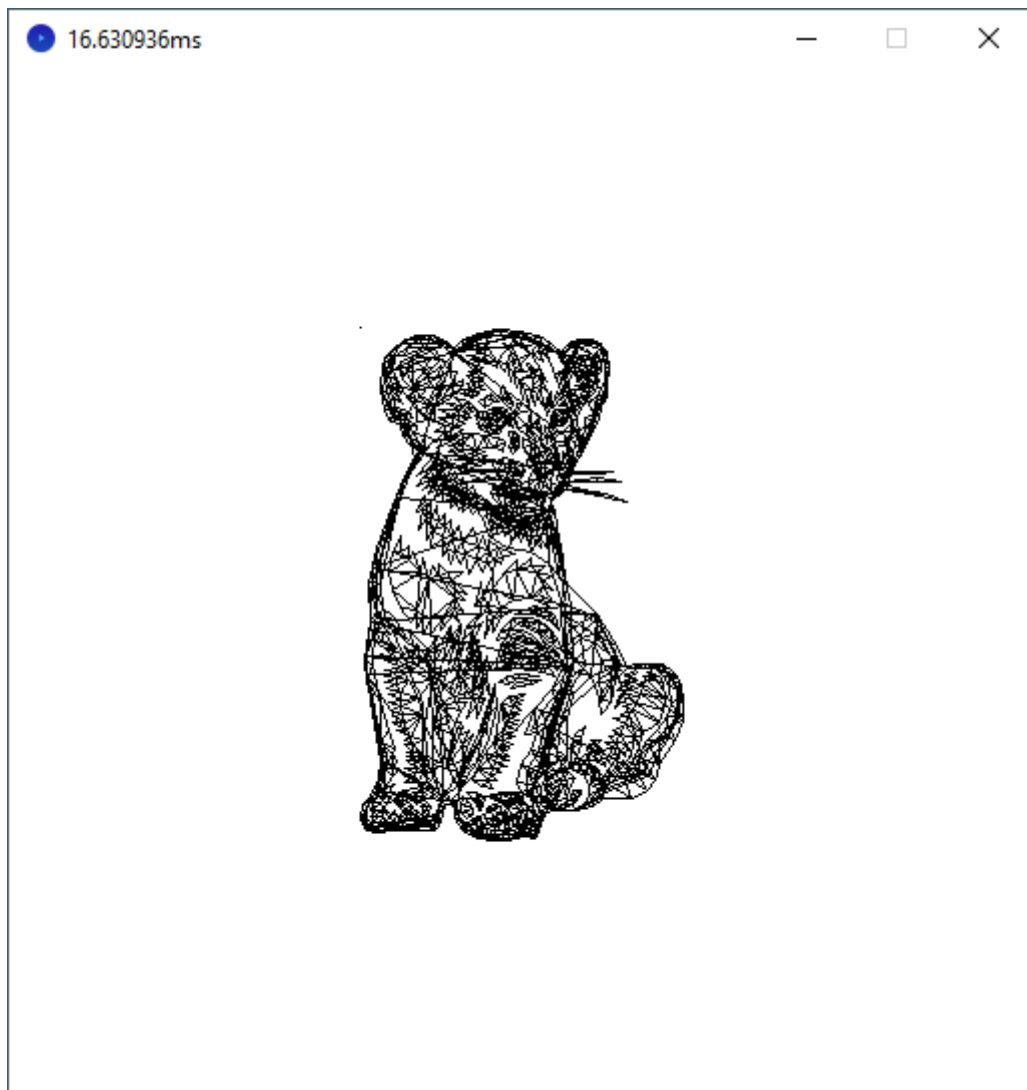


Abbildung 2: Der Tiger als Linen.

Aufgabe 3 Mesh als gefüllte Dreieck darsellen

- a) Transformieren Sie nun die Position in den Subpixel-Bereich in dem Sie in der Klasse `SubPixelUtil` eine Methode `public static int2 toSubPixel(float4 regularPixel)` hinzufügen und diese aufrufen. Verwenden Sie die Positionen in Subpixel-Genauigkeit um Ihren Dreiecks-Raster-Algorithmus aufzurufen.

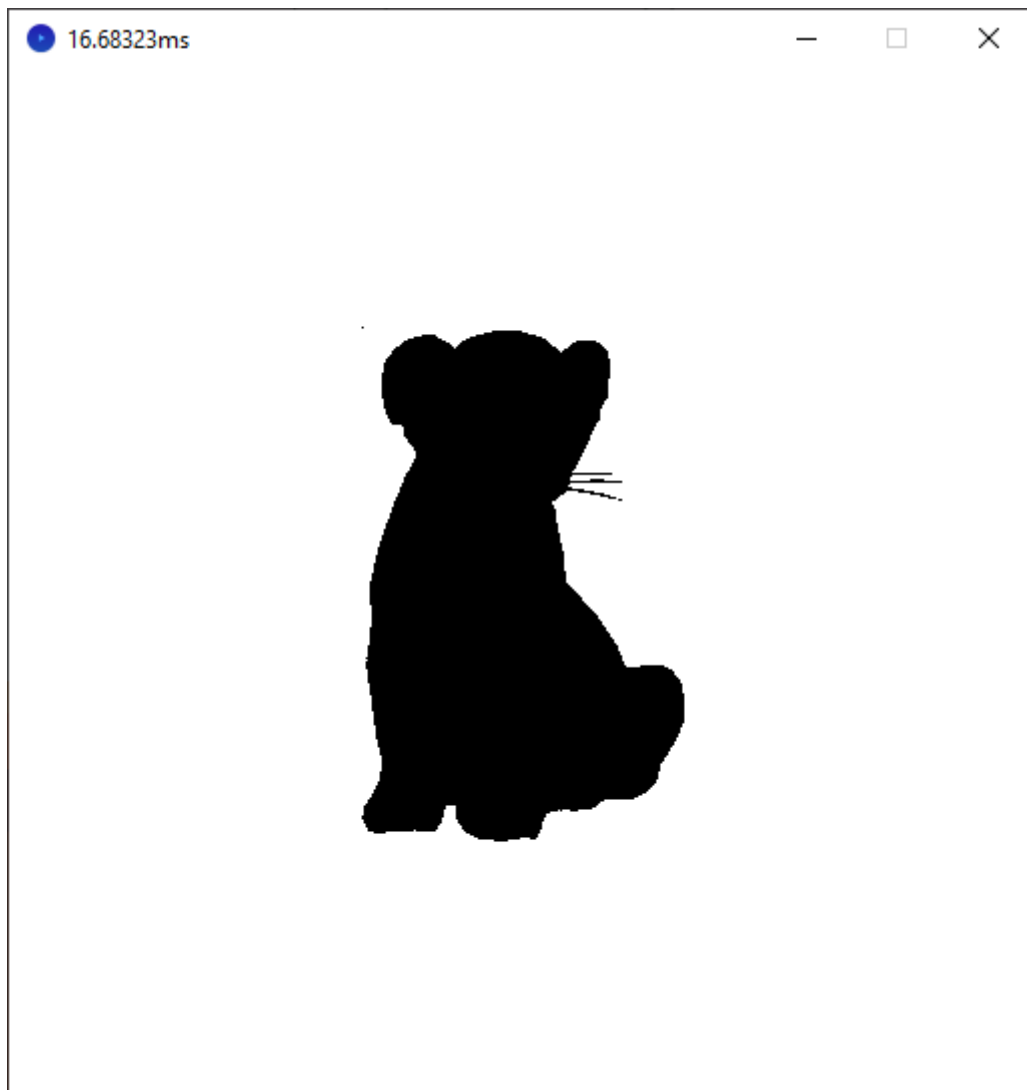


Abbildung 3: Der Tiger mit einer Farbe gefüllt.

- b) Jeder Vertex hat eine zugehörige Farbe. Wählen Sie für jedes Dreieck *eine* dieser drei Farben *beliebig* aus (z.B. die erste) und nutzen Sie diese als Farbe für das *gesamte* Dreieck. Achten Sie darauf, dass der Framebuffer Farbkomponenten als Integer-Werte zwischen 0 und 255 erwartet, das Model jedoch Farbkanäle als Float-Werte zwischen 0 und 1 bereitstellt. Wenn Sie die dafür notwendige Konvertierung richtig hinbekommen haben, sollten Sie folgendes Ergebnis bekommen.

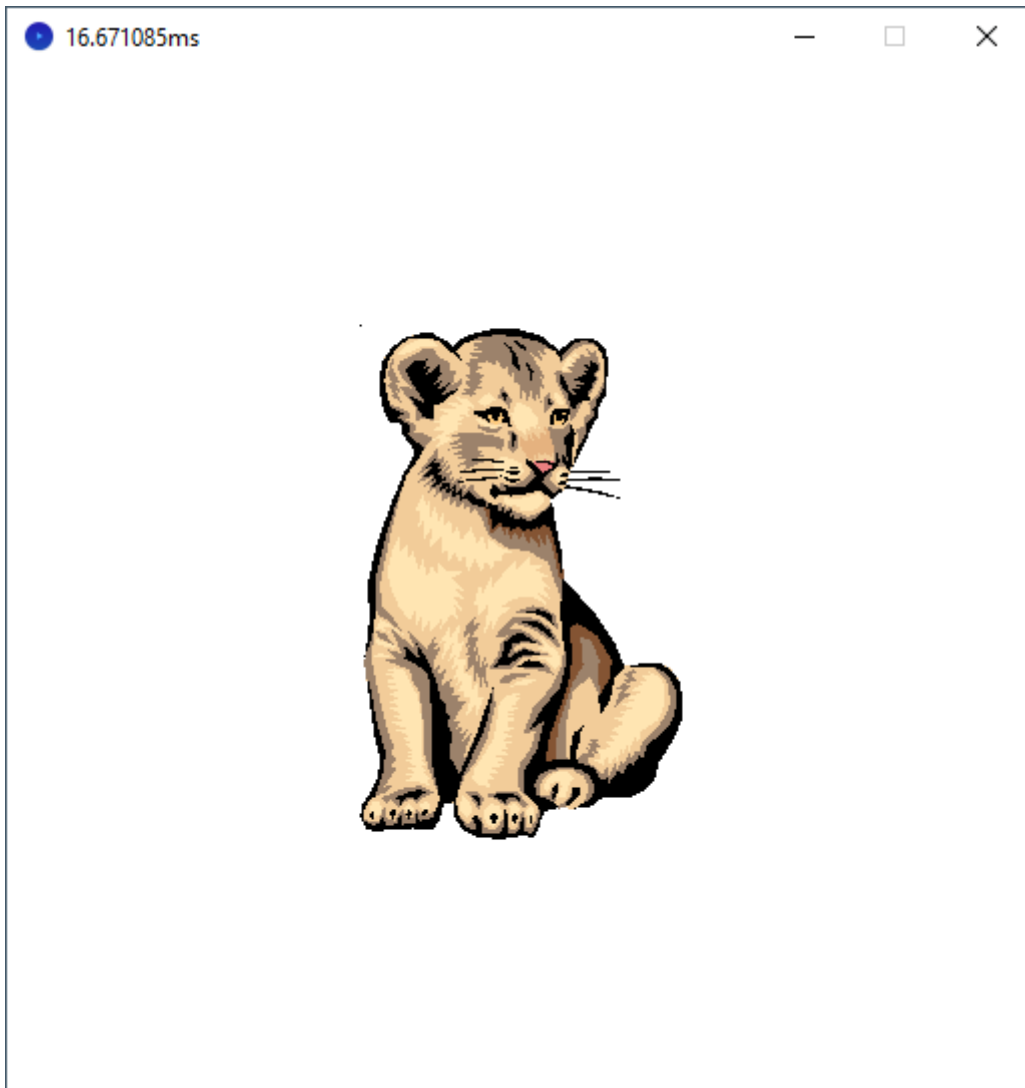


Abbildung 4: Der Tiger mit einfarbig gefüllten Dreiecken.

Aufgabe 4 Rotation und Transformation

- a) Implementieren Sie die Methode `setTranslate` in der Klasse `mat4`, welche einen Punkt verschiebt. Zum Testen, rufen Sie

```
1 mat4 translate = new mat4();  
2 translate.setTranslate(0.5f * sin(millis()/1000.0f),  
3                       0.5f * cos(millis()/2000.0f), 0.0f);
```

in der Draw Methode auf. Wenn Sie die `translate` Matrix geeignet mit den Punkten multiplizieren, sollte das Modelleine Kurve in Achter-Form beschreiben.

- b) Zusätzlich zur Translation brauchen wir noch eine Rotation. Implementieren Sie dazu die Methode in der Klasse `mat4` und rufen Sie diese mit

```
1 mat4 rotate = new mat4();  
2 rotate.setRotateZ(millis()/1000.0f);
```

auf. Multiplizieren Sie diese geeignete mit den Punkten.

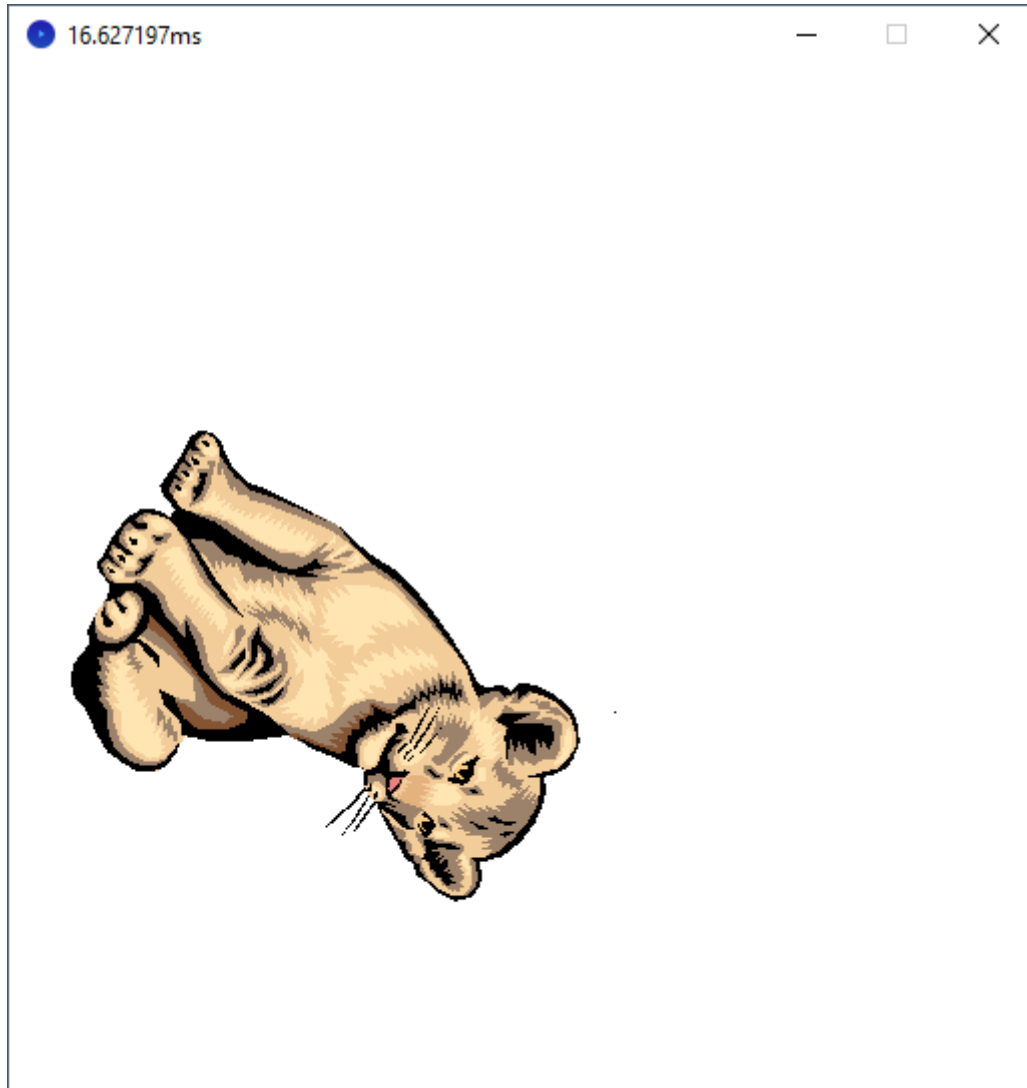


Abbildung 5: Der Tiger in Aktion.