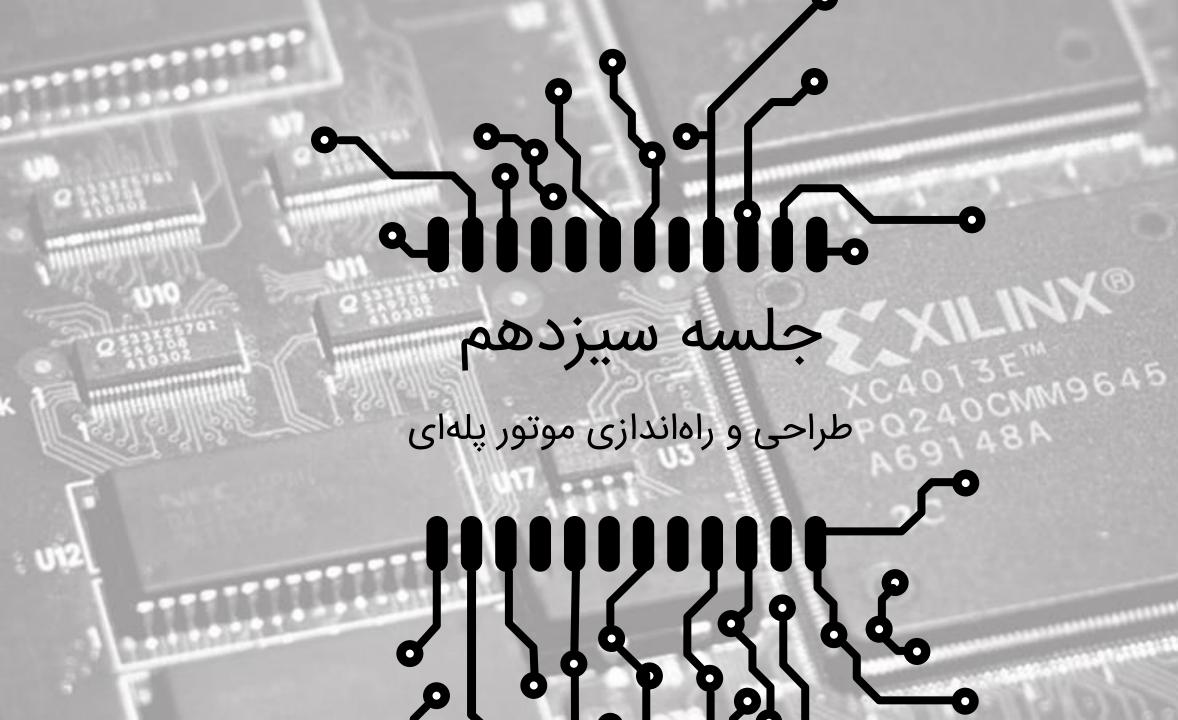
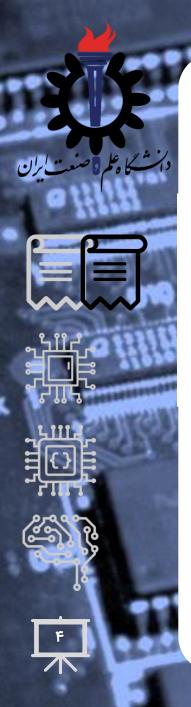




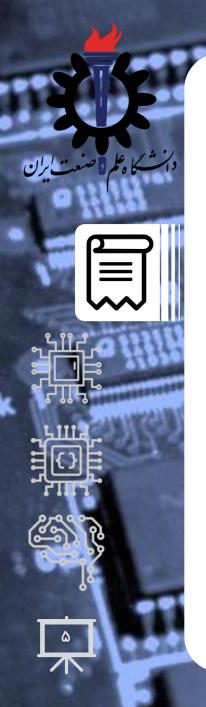
مدرس: محمد معین مهدویان شاد سال تحصیلی ۵۱-۵۰



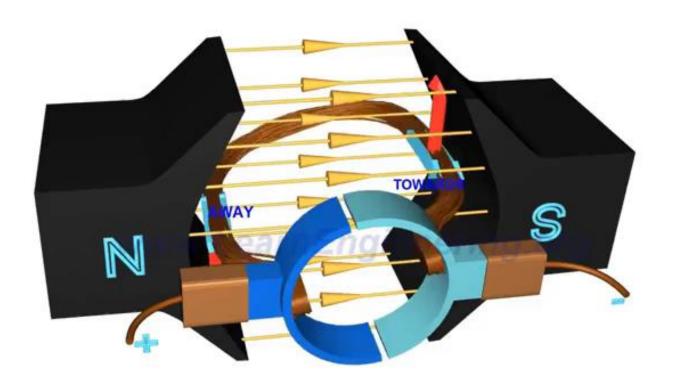


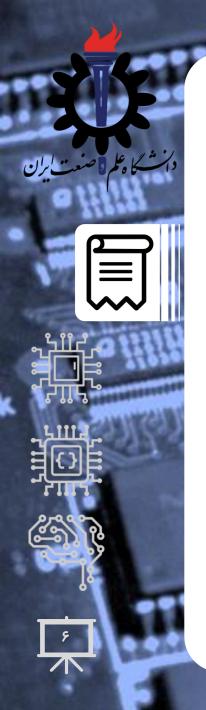
#### مقدمه

- آشنایی با موتورها
- استخراج پارامترها از دیتاشیت
- طراحی و پیادهسازی مدار راهانداز موتور پلهای

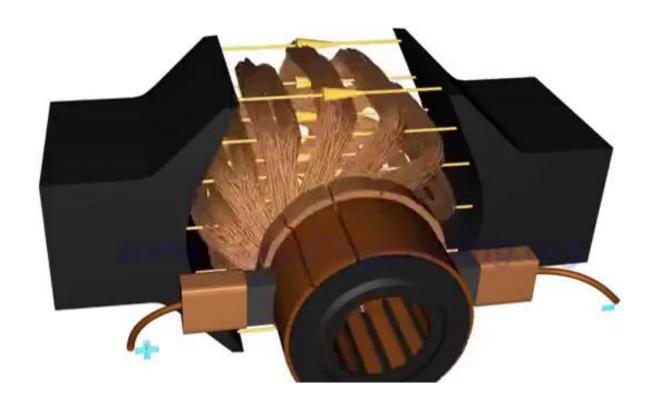


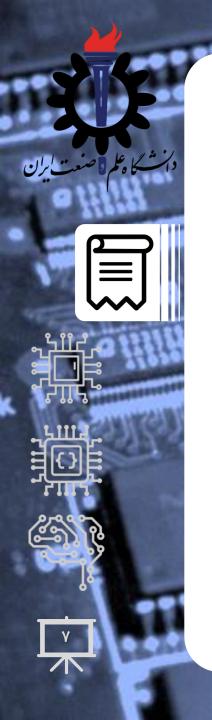
### موتور دیسی





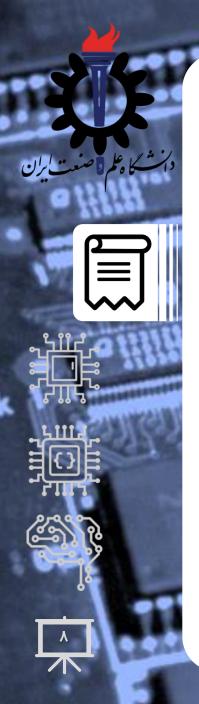
## موتور دیسی



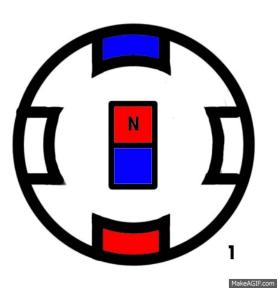


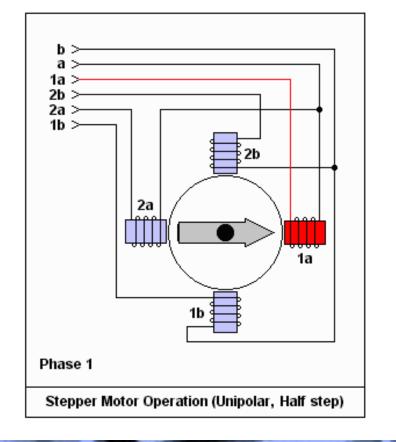
#### موتور دیسی

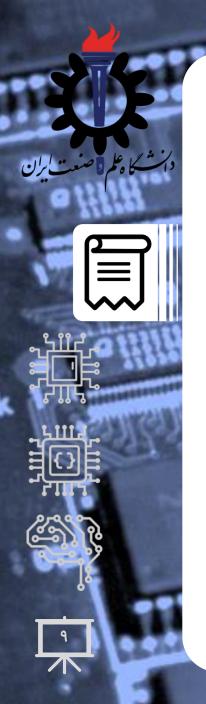
- راهاندازی با ولتاژ مستقیم
- دارای گشتاور راهاندازی بالا
  - کنترل دور موتور:
- ولتاژ تغذیه متغیر (PWM)
- جریان تحریک متغیر در سیمپیچها



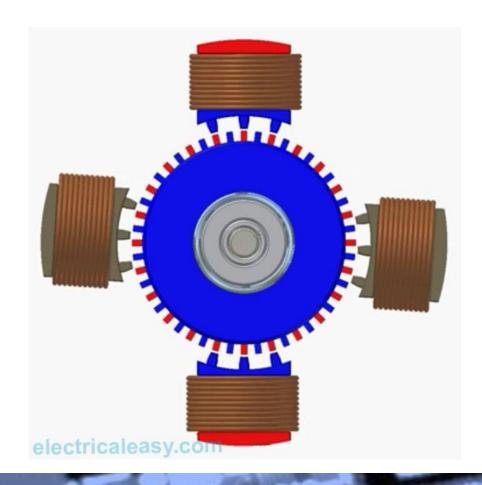
# موتور پلهای

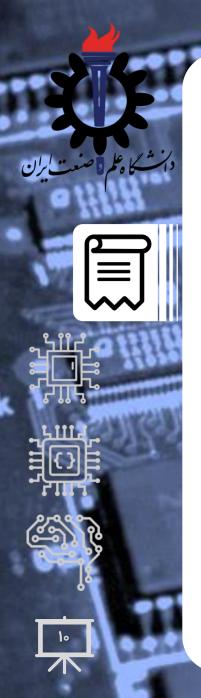






## موتور پلهای



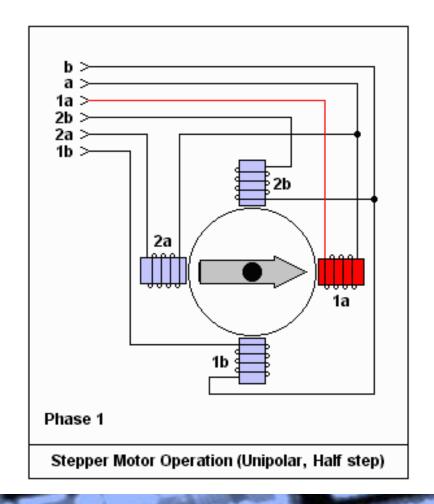


#### موتور پلهای

- راهاندازی با ولتاژ مستقیم
- دارای گشتاور راهاندازی بالا
  - کنترل دور موتور
  - فركانس درايو سيمپيچها
    - کنترل جهت چرخش
    - کنترل زاویه چرخش



#### FULL STEP vs. HALF STEP

















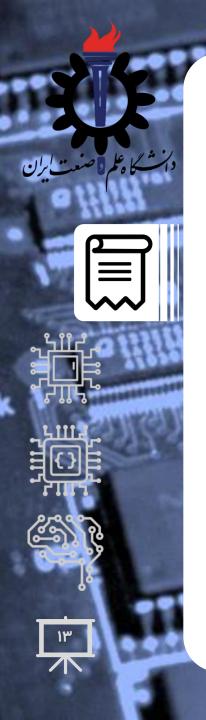
Clockwise Rotation

Index	1a	1b	2a	2b
1	1	0	0	1
2	1	1	0	0
3	0	1	1	0
4	0	0	1	1
5	1	0	0	1
6	1	1	0	0
7	0	1	1	0
8	0	0	1	1

Alternate Full-Step Sequence (Provides more torque) Clockwise Rotation

Index	1a	1b	2a	2b
1	1	0	0	0
2	1	1	0	0
3	0	1	0	0
4	0	1	1	0
5	0	0	1	0
6	0	0	1	1
7	0	0	0	1
8	1	0	0	1
9	1	0	0	0
10	1	1	0	0
11	0	1	0	0
12	0	1	1	0
13	0	0	1	0
14	0	0	1	1
15	0	0	0	1
16	1	0	0	1

Half-Step Sequence



# دستور کار آزمایش امروز؟

#### راه اندازی موتور پلهای

- راهاندازی استپ موتور با قابلیت تنظیم جهت گردش، دارای دو سرعت مختلف
  - موتور موجود از نوع موتور پلهای دوفاز دوقطبی است.

