2.ORB 特征点

- 1.为什么说 ORB 是一种二进制特征? 因为 ORB 采用二进制的描述子用来匹配
- 2.为什么在匹配时使用 50 作为阈值,取更大或更小值会怎么样? 50 是经验值,阈值变大匹配到的点数增加,匹配错误会增加,阈值变小匹配点数减少
- 3.暴力匹配在你的机器上表现如何?你能想到什么减少计算量的匹配方法吗?可以使用 FLANN
- 3 从 E 恢复 R,t
- 4 用 G-N 实现 Bundle Adjustment
 - 1. 如何定义重投影误差?

$$\boldsymbol{\xi}^* = \arg\min_{\boldsymbol{\xi}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \left\| \boldsymbol{u}_i - \frac{1}{s_i} \boldsymbol{K} \exp(\boldsymbol{\xi}^{\wedge}) \boldsymbol{P}_i \right\|_2^2.$$

2. 该误差关于自变量的雅可比矩阵是什么?

$$\frac{\partial \boldsymbol{e}}{\partial \delta \boldsymbol{\xi}} = - \left[\begin{array}{cccc} \frac{f_x}{Z'} & 0 & -\frac{f_x X'}{Z'^2} & -\frac{f_x X' Y'}{Z'^2} & f_x + \frac{f_x X^2}{Z'^2} & -\frac{f_x Y'}{Z'} \\ 0 & \frac{f_y}{Z'} & -\frac{f_y Y'}{Z'^2} & -f_y - \frac{f_y Y'^2}{Z'^2} & \frac{f_y X' Y'}{Z'^2} & \frac{f_y X'}{Z'} \end{array} \right].$$

- 3. 解出更新量之后,如何更新至之前的估计上? 左乘exp(dx),扰动模型
- 5* 用 ICP 实现轨迹对齐