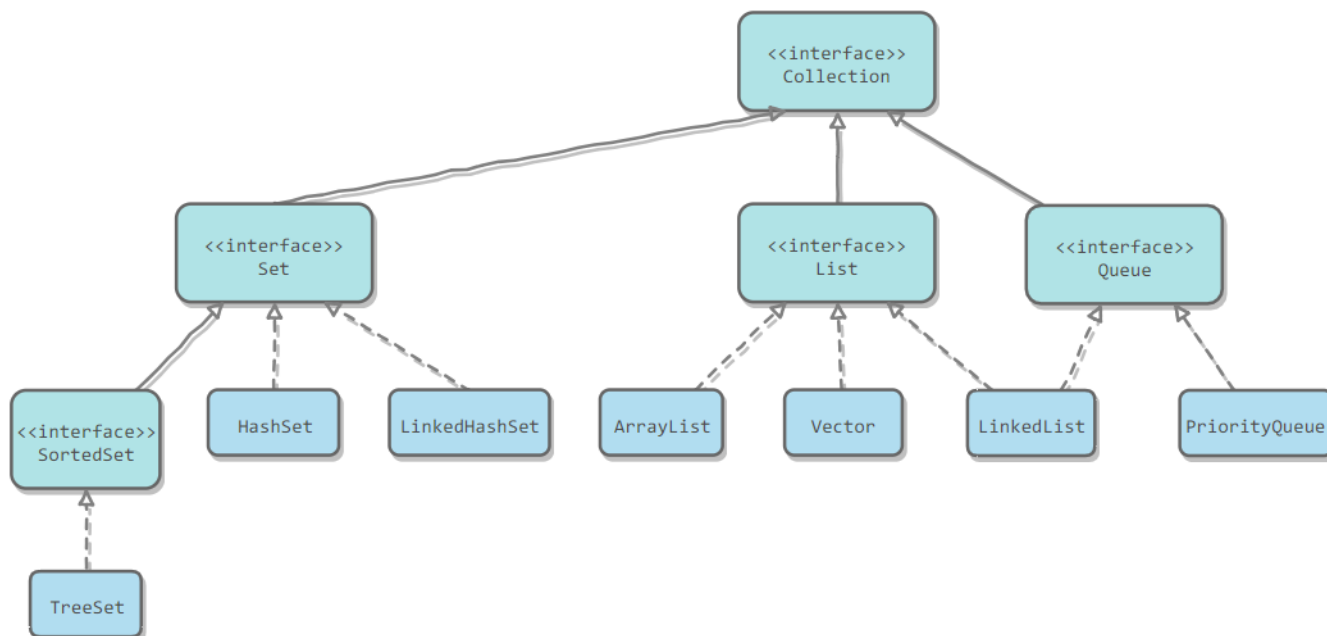


概览

容器主要包括 Collection 和 Map 两种，Collection 存储着对象的集合，而 Map 存储着键值对（两个对象）的映射表。

Collection



CyC2018

Set

- TreeSet: 基于红黑树实现，支持有序性操作，例如根据一个范围查找元素的操作。但是查找效率不如 HashSet，HashSet 查找的时间复杂度为 $O(1)$ ，TreeSet 则为 $O(\log N)$ 。
- HashSet: 基于哈希表实现，支持快速查找，但不支持有序性操作。并且失去了元素的插入顺序信息，也就是说使用 Iterator 遍历 HashSet 得到的结果是不确定的。
- LinkedHashSet: 具有 HashSet 的查找效率，且内部使用双向链表维护元素的插入顺序。

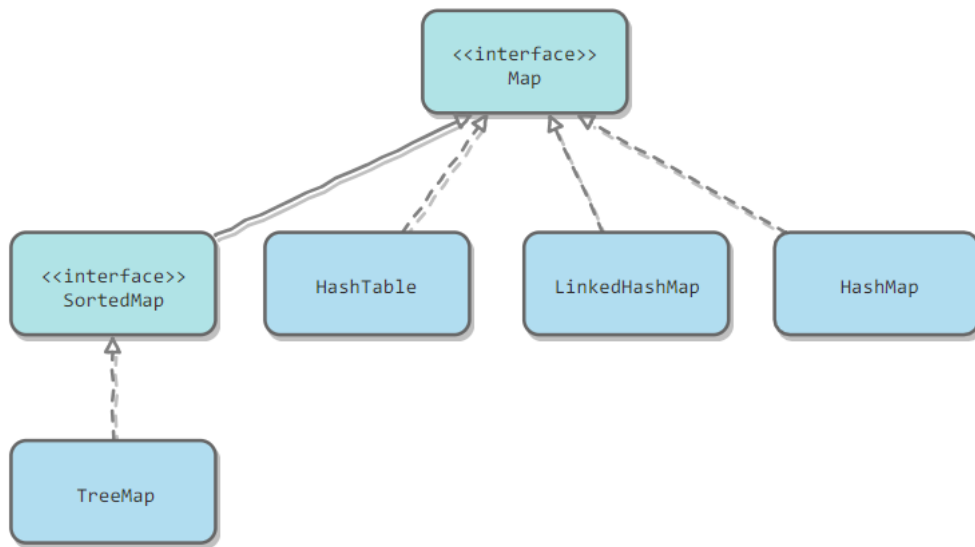
List

- ArrayList: 基于动态数组实现，支持随机访问。
- Vector: 和 ArrayList 类似，但它是线程安全的。
- LinkedList: 基于双向链表实现，只能顺序访问，但是可以快速地在链表中间插入和删除元素。不仅如此，LinkedList 还可以用作栈、队列和双向队列。

Queue

- LinkedList: 可以用它来实现双向队列。
- PriorityQueue: 基于堆结构实现，可以用它来实现优先队列。

Map



- TreeMap: 基于红黑树实现。
- HashMap: 基于哈希表实现。
- HashTable: 和 HashMap 类似，但它是线程安全的，这意味着同一时刻多个线程可以同时写入 HashTable 并且不会导致数据不一致。它是遗留类，不应该去使用它。现在可以使用 ConcurrentHashMap 来支持线程安全，并且 ConcurrentHashMap 的效率会更高，因为 ConcurrentHashMap 引入了分段锁。
- LinkedHashMap: 使用双向链表来维护元素的顺序，顺序为插入顺序或者最近最少使用（LRU）顺序。

源码分析

ArrayList

1. 概览

因为 ArrayList 是基于数组实现的，所以支持快速随机访问。RandomAccess 接口标识着该类支持快速随机访问。

```
public class ArrayList<E> extends AbstractList<E>
    implements List<E>, RandomAccess, Cloneable, java.io.Serializable
```

数组的默认大小为 10

```
private static final int DEFAULT_CAPACITY = 10;
```

Object[] elementData

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---



1. 扩容

添加元素时使用 ensureCapacityInternal() 方法来保证容量足够，如果不够时，需要使用 grow() 方法进行扩容，新容量的大小为 oldCapacity + (oldCapacity >> 1)，也就是旧容量的 1.5 倍。

扩容操作需要调用 Arrays.copyOf() 把原数组整个复制到新数组中，这个操作代价很高，因此最好在创建 ArrayList 对象时就指定大概的容量大小，减少扩容操作的次数。

```
/**
 * Appends the specified element to the end of this list.
 *
 * @param e element to be appended to this list
 * @return true (as specified by {@link Collection#add})
 */
public boolean add(E e) {
    ensureCapacityInternal(size + 1); // Increments modCount!!
    elementData[size++] = e;
    return true;
}
```

```

private void ensureCapacityInternal(int minCapacity) {
    ensureExplicitCapacity(calculateCapacity(elementData, minCapacity));
}

private void ensureExplicitCapacity(int minCapacity) {
    modCount++;

    // overflow-conscious code
    if (minCapacity - elementData.length > 0)
        grow(minCapacity);
}

private static int calculateCapacity(Object[] elementData, int minCapacity) {
    if (elementData == DEFAULTCAPACITY_EMPTY_ELEMENTDATA) {
        return Math.max(DEFAULT_CAPACITY, minCapacity);
    }
    return minCapacity;
}

private void grow(int minCapacity) {
    // overflow-conscious code
    int oldCapacity = elementData.length;
    int newCapacity = oldCapacity + (oldCapacity >> 1);
    if (newCapacity - minCapacity < 0)
        newCapacity = minCapacity;
    if (newCapacity - MAX_ARRAY_SIZE > 0)
        newCapacity = hugeCapacity(minCapacity);
    // minCapacity is usually close to size, so this is a win:
    elementData = Arrays.copyOf(elementData, newCapacity);
}

```

1. 删除元素

需要调用 `System.arraycopy()` 将 `index+1` 后面的元素都复制到 `index` 位置上，该操作的时间复杂度为 $O(N)$ ，可以看出 `ArrayList` 删除元素的代价是非常高的。

```

/**
 * Removes the element at the specified position in this list.
 * Shifts any subsequent elements to the left (subtracts one from their
 * indices).
 *
 * @param index the index of the element to be removed
 * @return the element that was removed from the list
 * @throws IndexOutOfBoundsException {@inheritDoc}
 */
public E remove(int index) {
    rangeCheck(index);

    modCount++;
    E oldValue = elementData(index);

    int numMoved = size - index - 1;
    if (numMoved > 0)
        System.arraycopy(elementData, index+1, elementData, index,
                        numMoved);
    elementData[--size] = null; // clear to let GC do its work

    return oldValue;
}

```

1. Fail-Fast

`modCount` 用来记录 `ArrayList` 结构发生变化的次数。结构发生变化是指添加或者删除至少一个元素的所有操作，或者是调整内部数组的大小，仅仅只是设置元素的值不算结构发生变化。

在进行序列化或者迭代等操作时，需要比较操作前后 `modCount` 是否改变，如果改变了需要抛出 `ConcurrentModificationException`。

```

/**
 * Save the state of the <tt>ArrayList</tt> instance to a stream (that
 * is, serialize it).
 *
 * @serialData The length of the array backing the <tt>ArrayList</tt>
 * instance is emitted (int), followed by all of its elements
 * (each an <tt>Object</tt>) in the proper order.
 */
private void writeObject(java.io.ObjectOutputStream s)
    throws java.io.IOException{
    // Write out element count, and any hidden stuff
    int expectedModCount = modCount;
    s.defaultWriteObject();

    // Write out size as capacity for behavioural compatibility with clone()
    s.writeInt(size);

    // Write out all elements in the proper order.
    for (int i=0; i<size; i++) {
        s.writeObject(elementData[i]);
    }

    if (modCount != expectedModCount) {
        throw new ConcurrentModificationException();
    }
}

```

1. 序列化

`ArrayList` 基于数组实现，并且具有动态扩容特性，因此保存元素的数组不一定会都被使用，那么就没必要全部进行序列化。

保存元素的数组 `elementData` 使用 `transient` 修饰，该关键字声明数组默认不会被序列化。

```
/**
 * The array buffer into which the elements of the ArrayList are stored.
 * The capacity of the ArrayList is the length of this array buffer. Any
 * empty ArrayList with elementData == DEFAULTCAPACITY_EMPTY_ELEMENTDATA
 * will be expanded to DEFAULT_CAPACITY when the first element is added.
 */
transient Object[] elementData; // non-private to simplify nested class access
```

`ArrayList` 实现了 `writeObject()` 和 `readObject()` 来控制只序列化数组中有元素填充那部分内容。

```
/**
 * Reconstitute the <tt>ArrayList</tt> instance from a stream (that is,
 * deserialize it).
 */
private void readObject(java.io.ObjectInputStream s)
    throws java.io.IOException, ClassNotFoundException {
    elementData = EMPTY_ELEMENTDATA;

    // Read in size, and any hidden stuff
    s.defaultReadObject();

    // Read in capacity
    s.readInt(); // ignored

    if (size > 0) {
        // be like clone(), allocate array based upon size not capacity
        int capacity = calculateCapacity(elementData, size);
        SharedSecrets.getJavaOISAccess().checkArray(s, Object[].class, capacity);
        ensureCapacityInternal(size);

        Object[] a = elementData;
        // Read in all elements in the proper order.
        for (int i=0; i<size; i++) {
            a[i] = s.readObject();
        }
    }
}
```

序列化时需要使用 `ObjectOutputStream` 的 `writeObject()` 将对象转换为字节流并输出。而 `writeObject()` 方法在传入的对象存在 `writeObject()` 的时候会去反射调用该对象的 `writeObject()` 来实现序列化。反序列化使用的是 `ObjectInputStream` 的 `readObject()` 方法，原理类似。

```
ArrayList list = new ArrayList();
ObjectOutputStream oos = new ObjectOutputStream(new FileOutputStream(file));
oos.writeObject(list);
```

Vector

1. 同步

它的实现与 `ArrayList` 类似，但是使用了 `synchronized` 进行同步。

```
/**
 * Appends the specified element to the end of this Vector.
 *
 * @param e element to be appended to this Vector
 * @return {@code true} (as specified by {@link Collection#add})
 * @since 1.2
 */
public synchronized boolean add(E e) {
    modCount++;
    ensureCapacityHelper(elementCount + 1);
    elementData[elementCount++] = e;
    return true;
}

/**
 * Returns the element at the specified position in this Vector.
 *
 * @param index index of the element to return
 * @return object at the specified index
 * @throws ArrayIndexOutOfBoundsException if the index is out of range
 *         ({@code index < 0 || index >= size()})
 * @since 1.2
 */
public synchronized E get(int index) {
    if (index >= elementCount)
        throw new ArrayIndexOutOfBoundsException(index);

    return elementData(index);
}
```

1. 与 `ArrayList` 的比较

- `Vector` 是同步的，因此开销就比 `ArrayList` 要大，访问速度更慢。最好使用 `ArrayList` 而不是 `Vector`，因为同步操作完全可以由程序员自己来控制
- `Vector` 每次扩容请求其大小的 2 倍空间，而 `ArrayList` 是 1.5

1. 替代方案

可以使用 `Collections.synchronizedList()`; 得到一个线程安全的 `ArrayList`。

```
List<String> list = new ArrayList<>();
List<String> synList = Collections.synchronizedList(list);
```

也可以使用 `concurrent` 并发包下的 `CopyOnWriteArrayList` 类。

```
List<String> list = new CopyOnWriteArrayList<>();
```

CopyOnWriteArrayList

读写分离

写操作在一个复制的数组上进行，读操作还是在原始数组中进行，读写分离，互不影响。

写操作需要加锁，防止并发写入时导致写入数据丢失。

写操作结束之后需要把原始数组指向新的复制数组。

```
/**
 * Appends the specified element to the end of this list.
 *
 * @param e element to be appended to this list
 * @return {@code true} (as specified by {@link Collection#add})
 */
public boolean add(E e) {
    final ReentrantLock lock = this.lock;
    lock.lock();
    try {
        Object[] elements = getArray();
        int len = elements.length;
        Object[] newElements = Arrays.copyOf(elements, len + 1);
        newElements[len] = e;
        setArray(newElements);
        return true;
    } finally {
        lock.unlock();
    }
}

/**
 * Sets the array.
 */
final void setArray(Object[] a) {
    array = a;
}

/**
 * {@inheritDoc}
 *
 * @throws IndexOutOfBoundsException {@inheritDoc}
 */
public E get(int index) {
    return get(getArray(), index);
}
```

使用场景

`CopyOnWriteArrayList` 在写操作的同时允许读操作，大大提高了读操作的性能，因此很适合读多写少的应用场景。

但是 `CopyOnWriteArrayList` 有其缺陷：

- 内存占用：在写操作时需要复制一个新的数组，使得内存占用为原来的两倍左右
- 数据不一致：读操作不能读取实时性的数据，因为部分写操作的数据还未同步到读数组中 所以 `CopyOnWriteArrayList` 不适合内存敏感以及对实时性要求很高的场景。

LinkedList

1. 概览

基于双向链表实现，使用 `Node` 存储链表节点信息。

```
private static class Node<E> {
    E item;
    Node<E> next;
    Node<E> prev;

    Node(Node<E> prev, E element, Node<E> next) {
        this.item = element;
        this.next = next;
        this.prev = prev;
    }
}
```

每个链表存储了 `first` 和 `last` 指针：

```

/**
 * Pointer to first node.
 * Invariant: (first == null && last == null) ||
 *            (first.prev == null && first.item != null)
 */
transient Node<E> first;

/**
 * Pointer to last node.
 * Invariant: (first == null && last == null) ||
 *            (last.next == null && last.item != null)
 */
transient Node<E> last;

```



CyC2018

1. 与 ArrayList 的比较

- ArrayList 基于动态数组实现, LinkedList 基于双向链表实现
- ArrayList 支持随机访问, LinkedList 不支持(未实现标记接口 RandomAccess)(总是从头开始变遍历)

```

/**
 * Returns the (non-null) Node at the specified element index.
 */
Node<E> node(int index) {
    // assert isElementIndex(index);

    if (index < (size >> 1)) {
        Node<E> x = first;
        for (int i = 0; i < index; i++)
            x = x.next;
        return x;
    } else {
        Node<E> x = last;
        for (int i = size - 1; i > index; i--)
            x = x.prev;
        return x;
    }
}

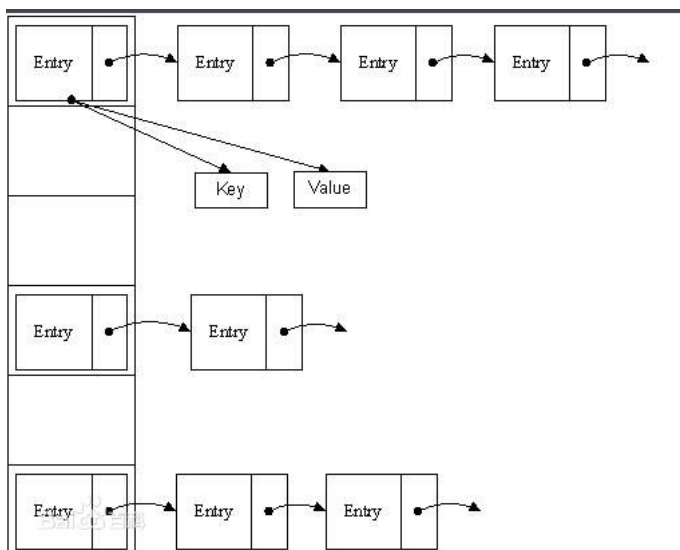
```

- LinkedList 在任意位置添加删除元素更快

HashMap

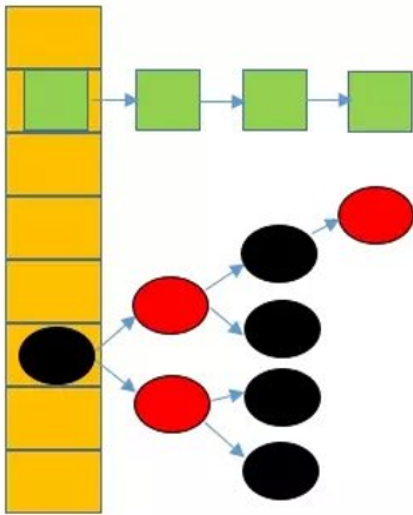
以下源码分析以 JDK 1.7 为主

1. 存储结构



左边部分代表Hash表, 数组的每一个元素都是一个单链表的头节点, 链表是用来解决冲突的, 如果不同的key映射到了数组的同一位置处, 就将其放入单链表中。

JDK1.8之前的HashMap都采用上图的结构, 都是基于一个数组和多个单链表, hash值冲突的时候, 就将对应节点以链表形式存储。如果在一个链表中查找一个节点时, 将会花费 $O(n)$ 的查找时间, 会有很大的性能损失。到了JDK1.8, 当同一个Hash值的节点数不小于8时, 不再采用单链表形式存储, 而是采用红黑树, 如下图所示:



内部包含一个Node类型的数据table

```
/**
 * The table, initialized on first use, and resized as
 * necessary. When allocated, length is always a power of two.
 * (We also tolerate length zero in some operations to allow
 * bootstrapping mechanics that are currently not needed.)
 */
transient Node<K,V>[] table;
```

Node 存储着键值对。它包含了四个字段，从 next 字段我们可以看出 Node 是一个链表。即数组中的每个位置被当成一个桶，一个桶存放一个链表。HashMap 使用拉链法来解决冲突，同一个链表中存放哈希值和散列桶取模运算结果相同的 Node

```
/**
 * The smallest table capacity for which bins may be treeified.
 * (Otherwise the table is resized if too many nodes in a bin.)
 * Should be at least 4 * TREEIFY_THRESHOLD to avoid conflicts
 * between resizing and treeification thresholds.
 */
static final int MIN_TREEIFY_CAPACITY = 64;

/**
 * Basic hash bin node, used for most entries. (See below for
 * TreeNode subclass, and in LinkedHashMap for its Entry subclass.)
 */
static class Node<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
    final int hash;
    final K key;
    V value;
    Node<K,V> next;

    Node(int hash, K key, V value, Node<K,V> next) {
        this.hash = hash;
        this.key = key;
        this.value = value;
        this.next = next;
    }

    public final K getKey() { return key; }
    public final V getValue() { return value; }
    public final String toString() { return key + "=" + value; }

    public final int hashCode() {
        return Objects.hashCode(key) ^ Objects.hashCode(value);
    }

    public final V setValue(V newValue) {
        V oldValue = value;
        value = newValue;
        return oldValue;
    }

    public final boolean equals(Object o) {
        if (o == this)
            return true;
        if (o instanceof Map.Entry) {
            Map.Entry<?,?> e = (Map.Entry<?,?>)o;
            if (Objects.equals(key, e.getKey()) &&
                Objects.equals(value, e.getValue()))
                return true;
        }
        return false;
    }
}
```

1. 拉链法的工作原理

```
HashMap<String, String> map = new HashMap<>();
map.put("K1", "V1");
```

```
map.put("K2", "V2");
map.put("K3", "V3");
```

- 新建一个 HashMap，默认大小为 16

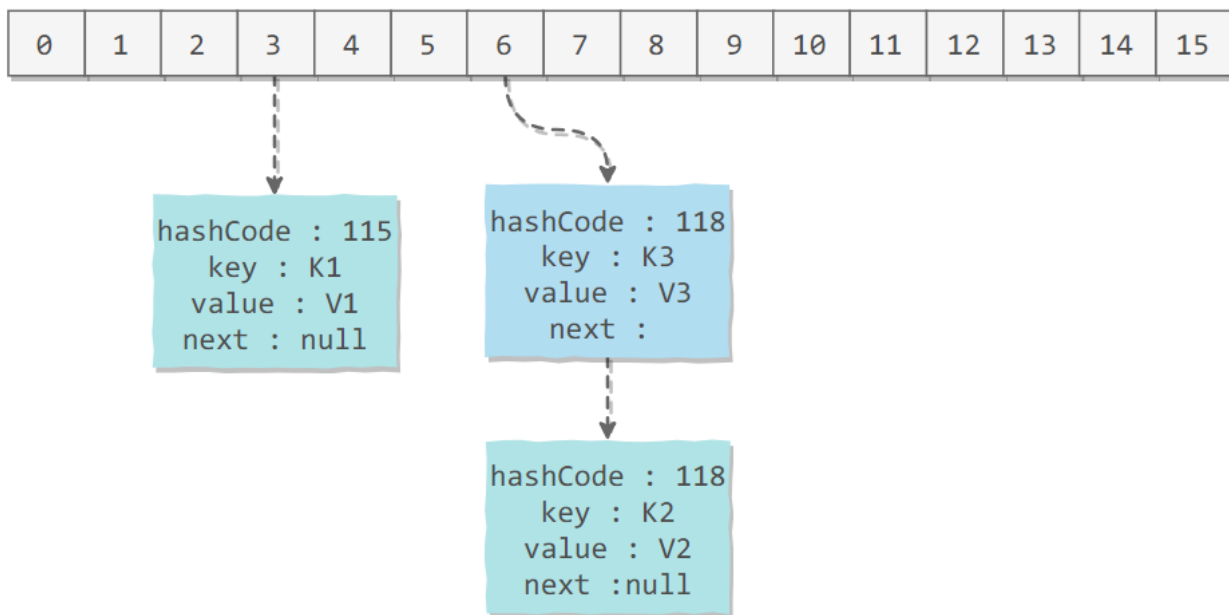
```
/**
 * The default initial capacity - MUST be a power of two.
 */
static final int DEFAULT_INITIAL_CAPACITY = 1 << 4; // aka 16
```

- 插入 键值对，先计算 K1 的 hashCode 为 115，使用除留余数法得到所在的桶下标 $115\%16=3$
- 插入 键值对，先计算 K2 的 hashCode 为 118，使用除留余数法得到所在的桶下标 $118\%16=6$ 。
- 插入 键值对，先计算 K3 的 hashCode 为 118，使用除留余数法得到所在的桶下标 $118\%16=6$ ，插在 前面。

应该注意到链表的插入是以头插法方式进行的，例如上面的 不是插在 后面，而是插入在链表头部

查找需要分成两步进行：

- 计算键值对所在的桶；
- 在链表上顺序查找，时间复杂度显然和链表的长度成正比



1. put操作

```
public V put(K key, V value) {
    return putVal(hash(key), key, value, false, true);
}

final V putVal(int hash, K key, V value, boolean onlyIfAbsent,
               boolean evict) {
    Node<K,V>[] tab; Node<K,V> p; int n, i;
    //如果哈希表为空或长度为0，调用resize()方法创建哈希表
    if ((tab = table) == null || (n = tab.length) == 0)
        n = (tab = resize()).length;
    //如果哈希表中K对应的桶为空，那么该K，V对将成为该桶的头节点
    if ((p = tab[i = (n - 1) & hash]) == null)
        tab[i] = newNode(hash, key, value, null);
    //该桶处已有节点，即发生了哈希冲突
    else {
        Node<K,V> e; K k;
        //如果添加的值与头节点相同，将e指向p
        if (p.hash == hash &&
            ((k = p.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
            e = p;
        //如果与头节点不同，并且该桶目前已经是红黑树状态，调用putTreeVal()方法
        else if (p instanceof TreeNode)
            e = ((TreeNode<K,V>)p).putTreeVal(this, tab, hash, key, value);
        //桶中仍是链表阶段
        else {
            //遍历，要比较是否与已有节点相同
            for (int binCount = 0; ++binCount) {
                //将e指向下一个节点，如果是null，说明链表中没有相同节点，添加到链表尾部即可
                if ((e = p.next) == null) {
                    p.next = newNode(hash, key, value, null);
                    //如果此时链表个数达到了8，那么需要将该桶处链表转换成红黑树，treeifyBin()方法将hash处的桶转成红黑树
                    if (binCount >= TREEIFY_THRESHOLD - 1) // -1 for 1st
                        treeifyBin(tab, hash);
                    break;
                }
            }
            //如果与已有节点相同，跳出循环
            if (e.hash == hash &&
                ((k = e.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
                break;
            p = e;
        }
    }
}
```



```

    }
}
//如果有重复节点，那么需要返回旧值
if (e != null) { // existing mapping for key
    V oldValue = e.value;
    if (!onlyIfAbsent || oldValue == null)
        e.value = value;
    //子类实现
    afterNodeAccess(e);
    return oldValue;
}
}
//是一个全新节点，那么size需要+1
++modCount;
//如果超过了阈值，那么需要resize()扩大容量
if (++size > threshold)
    resize();
//子类实现
afterNodeInsertion(evict);
return null;
}
}

```

putVal流程

1. 判断哈希表是否为空，如果为空，调用resize()方法进行创建哈希表
2. 根据hash值得到哈希表中桶的头节点，如果为null，说明是第一个节点，直接调用newNode()方法添加节点即可
3. 如果发生了哈希冲突，那么首先会得到头节点，比较是否相同，如果相同，则进行节点值的替换返回
4. 如果头节点不相同，但是头节点已经是TreeNode了，说明该桶处已经是红黑树了，那么调用putTreeVal()方法将该结点加入到红黑树中
5. 如果头节点不是TreeNode，说明仍然是链表阶段，那么就需要从头开始遍历，一旦找到了相同的节点就跳出循环或者直到了链表尾部，那么将该节点插入到链表尾部
6. 如果插入到链表尾部后，链表个数达到了阈值8，那么将会将该链表转换成红黑树，调用treeifyBin()方法
7. 如果是新加一个数据，那么将size+1，此时如果size超过了阈值，那么需要调用resize()方法进行扩容
8. 扩容

```

final Node<K,V>[] resize() {
    Node<K,V>[] oldTab = table;
    int oldCap = (oldTab == null) ? 0 : oldTab.length; //旧表容量
    int oldThr = threshold; //旧表与之
    int newCap, newThr = 0;
    //旧表存在
    if (oldCap > 0) {
        //旧表已经达到了最大容量，不能再大，直接返回旧表
        if (oldCap >= MAXIMUM_CAPACITY) {
            threshold = Integer.MAX_VALUE;
            return oldTab;
        }
        //否则，新容量为旧容量2倍，新阈值为旧阈值2倍
        else if ((newCap = oldCap << 1) < MAXIMUM_CAPACITY &&
            oldCap >= DEFAULT_INITIAL_CAPACITY)
            newThr = oldThr << 1; // double threshold
    }
    //如果就阈值>0，说明构造方法中指定了容量
    else if (oldThr > 0) // initial capacity was placed in threshold
        newCap = oldThr;
    //初始化时没有指定阈值和容量，使用默认的容量16和阈值16*0.75=12
    else { // zero initial threshold signifies using defaults
        newCap = DEFAULT_INITIAL_CAPACITY;
        newThr = (int) (DEFAULT_LOAD_FACTOR * DEFAULT_INITIAL_CAPACITY);
    }
    if (newThr == 0) {
        float ft = (float) newCap * loadFactor;
        newThr = (newCap < MAXIMUM_CAPACITY && ft < (float) MAXIMUM_CAPACITY ?
            (int) ft : Integer.MAX_VALUE);
    }
    //更新阈值
    threshold = newThr;
    //创建表，初始化或更新表
    @SuppressWarnings({"rawtypes", "unchecked"})
    Node<K,V>[] newTab = (Node<K,V>[]) new Node[newCap];
    table = newTab;
    //如果属于容量扩展，rehash操作
    if (oldTab != null) {
        //遍历旧表
        for (int j = 0; j < oldCap; ++j) {
            Node<K,V> e;
            //如果该桶处存在数据
            if ((e = oldTab[j]) != null) {
                //将旧表数据置为null，帮助gc
                oldTab[j] = null;
                //如果只有一个节点，直接在新表中赋值
                if (e.next == null)
                    newTab[e.hash & (newCap - 1)] = e;
                //如果该节点已经为红黑树
                else if (e instanceof TreeNode)
                    ((TreeNode<K,V>)e).split(this, newTab, j, oldCap);
                //如果该桶处仍为链表
                else { // preserve order
                    //下面这段暂时没有太明白，通过e.hash & oldCap将链表分为两队，参考知乎上的一段解释
                    /**
                     * 把链表上的键值对按hash值分成lo和hi两串，lo串的新索引位置与原先相同[原先位置]
                     * j], hi串的新索引位置为[原先位置j+oldCap];
                     * 链表的键值对加入lo还是hi串取决于 判断条件if ((e.hash & oldCap) == 0)，因为* capacity是2的幂，所以oldCap为10...0的二进制形式，若判断条件为真，意味着
                     * oldCap为1的那位对应的hash位为0，对新索引的计算没有影响（新索引
                     * =hash&(newCap-1)，newCap=oldCap<<2）；若判断条件为假，则 oldCap为1的那位* 对应的hash位为1，

```

```

Node<K, V> loHead = null, loTail = null;
Node<K, V> hiHead = null, hiTail = null;
Node<K, V> next;
do {
    next = e.next;
    if ((e.hash & oldCap) == 0) {
        if (loTail == null)
            loHead = e;
        else
            loTail.next = e;
        loTail = e;
    }
    else {
        if (hiTail == null)
            hiHead = e;
        else
            hiTail.next = e;
        hiTail = e;
    }
} while ((e = next) != null);
if (loTail != null) {
    loTail.next = null;
    newTab[j] = loHead;
}
if (hiTail != null) {
    hiTail.next = null;
    newTab[j + oldCap] = hiHead;
}
}
}
}
return newTab;
}

```

```

/**
 * Key-value entry. This class is never exported out as a
 * user-mutable Map.Entry (i.e., one supporting setValue; see
 * Map.Entry below), but can be used for read-only traversals used
 * in bulk tasks. Subclasses of Node with a negative hash field
 * are special, and contain null keys and values (but are never
 * exported). Otherwise, keys and vals are never null.
 */
static class Node<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
    final int hash;
    final K key;
    volatile V val;
    volatile Node<K,V> next;

    Node(int hash, K key, V val, Node<K,V> next) {
        this.hash = hash;
        this.key = key;
        this.val = val;
        this.next = next;
    }

    public final K getKey() { return key; }
    public final V getValue() { return val; }
    public final int hashCode() { return key.hashCode() ^ val.hashCode(); }
    public final String toString() { return key + "=" + val; }
    public final V setValue(V value) {
        throw new UnsupportedOperationException();
    }

    public final boolean equals(Object o) {
        Object k, v, u; Map.Entry<?,?> e;
        return ((o instanceof Map.Entry) &&
            (k = (e = (Map.Entry<?,?>)o).getKey()) != null &&
            (v = e.getValue()) != null &&
            (k == key || k.equals(key)) &&

```

```

        (v == (u = val) || v.equals(u)));
    }

    /**
     * Virtualized support for map.get(); overridden in subclasses.
     */
    Node<K,V> find(int h, Object k) {
        Node<K,V> e = this;
        if (k != null) {
            do {
                K ek;
                if (e.hash == h &&
                    ((ek = e.key) == k || (ek != null && k.equals(ek))))
                    return e;
            } while ((e = e.next) != null);
        }
        return null;
    }
}

```

ConcurrentHashMap 和 HashMap 实现上类似，最主要的差别是 ConcurrentHashMap 采用了分段锁（Segment），每个分段锁维护着几个桶（HashEntry），多个线程可以同时访问不同分段锁上的桶，从而使其并发度更高
