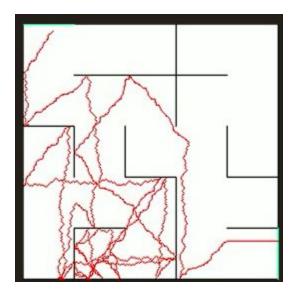


Random Maze Solver

Bellezza Francesco Bertini Marco



Esempio



- La particella dovrà trovare la strada per uscire dal labirinto. In verde sono evidenziate le entrate e le uscite del labirinto.
- La particella si muoverà in modo completamente casuale



```
def find_exit_with_random_particles(self,video, img,color=(0,0,255),lock=None):
    old_x = rand.randrange(self.line_length)
    old_y = 0

current_grid_position = (0, 0)
    first_point_delimiter = (0, 0)
    second_point_delimiter = (self.line_length, self.line_length)
    path_particle = [(old_x, old_y)]
    path_grid = [(0, 0)]
    x = old_x
    y = old_y
    direction = self.get_random_point_direction()
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
    #DO
    exit_x = (self.labyrinth.dimension*self.line_length)
```

- old_x e old_y contengono le coordinate iniziali della particella. La x viene generata casualmente nell'intervallo da 0 alla lunghezza della linea del singolo riquadro.
- path particle conterrà tutte le posizioni visitate dalla particella
- path_grid conterrà tutte le celle visitate dalla particella



```
def find_exit_with_random_particles(self,video, img,color=(0,0,255),lock=None):
    old_x = rand.randrange(self.line_length)
    old_y = 0

current_grid_position = (0, 0)
    first_point_delimiter = (0, 0)
    second_point_delimiter = (self.line_length, self.line_length)
    path_particle = [(old_x, old_y)]
    path_grid = [(0, 0)]
    x = old_x
    y = old_y
    direction = self.get_random_point_direction()
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
    #DO
    exit_x = (self.labyrinth.dimension*self.line_length)
```

- get_random_point_direction() ritorna un intero compreso tra 0 e 8, che corrispondono alle 8 direzioni possibili dei punti cardinali.
- get_allowed_movements controlla che la direzione scelta sia effettivamente percorribile.
- exit_x indica la coordinata delle ascisse più grande oltre la quale la particella non può procedere.



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line length, self.labyrinth.dimension*self.line length) or x != exit x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
        direction = self.get_random_point_direction()
        allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
        movement x, movement y = (1,0)
    else:
        movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
    x += movement x
   y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
        first_point_delimiter,
        second point delimiter
        path_particle.append((x, y))
            match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
            second_point_delimiter,
        ) = self.is_particle_go_to_new_cell(
            current grid position,
            (x, y),
            first_point_delimiter,
            second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line length, self.labyrinth.dimension*self.line length) or x != exit x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
        direction = self.get_random_point_direction()
        allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
        movement x, movement y = (1,0)
    else:
        movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
    x += movement x
    y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
        first_point_delimiter,
        second point delimiter
        path_particle.append((x, y))
            match,
            new_cell,
            first_point_delimiter,
            second_point_delimiter,
        ) = self.is_particle_go_to_new_cell(
            current grid position,
            (x, y),
            first_point_delimiter,
            second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line length, self.labyrinth.dimension*self.line length) or x != exit x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
                                           Segnala nell'esecuzione del codice parallelo la terminazione di uno dei thread.
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
       direction = self.get_random_point_direction()
        allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
        movement x, movement y = (1,0)
    else:
       movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
    x += movement x
    y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
        first_point_delimiter,
        second point delimiter
        path_particle.append((x, y))
            match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
            second_point_delimiter,
        = self.is particle go to new cell(
            current grid position,
            (x, y),
           first_point_delimiter,
            second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line_length, self.labyrinth.dimension*self.line_length) or x := exit_x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
                                          Segnala nell'esecuzione del codice parallelo la terminazione di uno dei thread.
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
                                                                                 Con probabilità bassa si cambia direzione
        direction = self.get_random_point_direction()
       allowed movements = self.get allowed movements(direction)
                                                                                 casualmente
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
       movement_x, movement_y= (1,0)
    else:
        movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
    x += movement x
    y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
        first point delimiter,
       second point delimiter
       path_particle.append((x, y))
            match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
            second_point_delimiter,
        = self.is particle go to new cell(
            current grid position,
            (x, y),
           first_point_delimiter,
            second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line_length, self.labyrinth.dimension*self.line_length) or x := exit_x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
                                          Segnala nell'esecuzione del codice parallelo la terminazione di uno dei thread.
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
                                                                                 Con probabilità bassa si cambia direzione
        direction = self.get_random_point_direction()
       allowed movements = self.get allowed movements(direction)
                                                                                 casualmente
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
        movement x, movement y = (1,0)
    else:
       movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
                                                                               La particella prova a spostarsi
    x += movement x
    y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
        first point delimiter,
        second point delimiter
        path_particle.append((x, y))
            match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
            second_point_delimiter,
         = self.is particle go to new cell(
            current grid position,
            (x, y),
           first_point_delimiter,
           second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line_length, self.labyrinth.dimension*self.line_length) or x := exit_x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
                                          Segnala nell'esecuzione del codice parallelo la terminazione di uno dei thread.
        return
    if(rand.randrange(1000)<=1):
                                                                                Con probabilità bassa si cambia direzione
       direction = self.get_random_point_direction()
        allowed movements = self.get allowed movements(direction)
                                                                                casualmente
    if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
        movement x, movement y = (1,0)
    else:
        movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
                                                                              La particella prova a spostarsi
    x += movement x
    y += movement y
    if self.is particle movement allowed(
        current grid position,
        (x, y),
       first_point_delimiter,
                                                             Aggiorna il percorso se movimento è
        second point delimiter
                                                             consentito
        path_particle.append((x, y))
           match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
           second_point_delimiter,
         = self.is particle go to new cell(
           current grid position,
           (x, y),
           first point delimiter,
           second point delimiter,
```



```
while y not in range((self.labyrinth.dimension-1)*self.line length, self.labyrinth.dimension*self.line length) or x != exit x
    if(fnd.FOUND_PATH==True):
                                         Segnala nell'esecuzione del codice parallelo la terminazione di uno dei thread.
       return
   if(rand.randrange(1000)<=1):
                                                                                Con probabilità bassa si cambia direzione
       direction = self.get_random_point_direction()
       allowed movements = self.get allowed movements(direction)
                                                                                casualmente
   if(current grid position==self.labyrinth.ending cell):
       movement x, movement y = (1,0)
   else:
       movement_x, movement_y = rand.choice(allowed_movements)
                                                                              La particella prova a spostarsi
   x += movement x
   v += movement v
   if self.is particle movement allowed(
       current grid position,
       (x, y),
       first point delimiter,
                                                            Aggiorna il percorso se movimento è
       second point delimiter
                                                            consentito
       path_particle.append((x, y))
           match,
           new_cell,
           first_point_delimiter,
           second_point_delimiter,
         = self.is particle go to new cell(
                                                             Controlla se la particella va in una
           current grid position,
                                                             nuova cella ed aggiorna i due delimiter
           (x, y),
           first point delimiter,
                                                             e la posizione della particella nella
           second point delimiter,
                                                             griglia.
```



 I due punti delimiter rappresentano il punto più alto della cella e il punto più basso della cella corrente. Servono per comprendere o meno se la particella esce dalla cella corrente o meno.

```
def is_particle_going_north(
    self, tuple_particle_position_new, first_point_delimiter
):
    return tuple_particle_position_new[1] <= first_point_delimiter[1]</pre>
```

- Ad esempio la particella va a nord se e solo se la coordinata delle y è inferiore o uguale al delimiter del primo punto.
- Ogni direzione ha la sua condizione specifica.



```
if self.is particle movement allowed(
    current grid position,
    (x, y),
   first_point_delimiter,
    second_point_delimiter
    path_particle.append((x, y))
       match,
        new_cell,
       first_point_delimiter,
        second_point_delimiter,
    ) = self.is_particle_go_to_new_cell(
        current grid position,
       (x, y),
       first_point_delimiter,
        second_point_delimiter,
                                             Se particella va in nuova posizione, allora aggiorno la
    if match == True:
                                             posizione nella griglia.
        path grid.append(new cell)
        current grid position = new cell
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
else:
    x -= movement x
    y -= movement y
    direction = self.get_random_point_direction()
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
old x = x
old y = y
```



old y = y

```
if self.is particle movement allowed(
    current grid position,
    (x, y),
   first_point_delimiter,
    second_point_delimiter
    path_particle.append((x, y))
        match,
       new_cell,
       first_point_delimiter,
        second_point_delimiter,
    ) = self.is particle go to new cell(
        current grid position,
       (x, y),
       first_point_delimiter,
        second_point_delimiter,
                                             Se particella va in nuova posizione, allora aggiorno la
    if match == True:
                                             posizione nella griglia.
        path grid.append(new cell)
        current grid position = new cell
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
else:
                                                                            se movimento non
    x -= movement x
                                                                            consentito, torno indietro e
    y -= movement y
    direction = self.get_random_point_direction()
                                                                            cambio direzione
    allowed_movements = self.get_allowed_movements(direction)
old x = x
```



Il codice parallelo

In Python abbiamo deciso di adoperare la libreria JobLib per creare un contesto parallelo.
 Questo perché Python, a causa del GIL, non consente di parallelizzare, ma solamente di creare un contesto concorrente. Il metodo utilizzato è il solito sia per il codice parallelo, sia per quello sequenziale.





Il codice parallelo

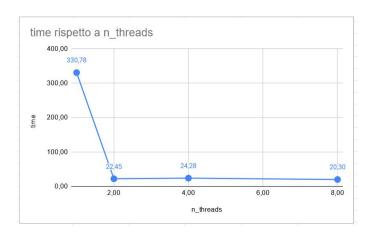
In Python abbiamo deciso di adoperare la libreria JobLib per creare un contesto parallelo.
 Questo perché Python, a causa del GIL, non consente di parallelizzare, ma solamente di creare un contesto concorrente. Il metodo utilizzato è il solito sia per il codice parallelo, sia per quello sequenziale.

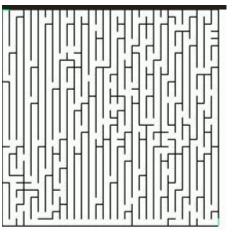
```
Nel codice sequenziale si passa direttamente
all'else clause.

lock.acquire()
if(fnd.FOUND_PATH==False):
    fnd.FOUND_PATH=True
    self.draw_path_particle_final(path_particle, video, img,color)
lock.release()
else:
    self.draw_path_particle_final(path_particle, video, img,color)
```

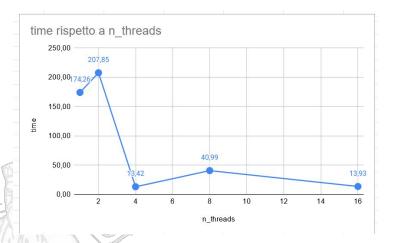
Il thread acquisisce il lock e controlla se il percorso è stato già completato da un altro thread. Se sì, allora non fa niente, altrimenti significa che è lui che ha completato per primo il percorso. Imposta la variabile FOUND_PATH a vero e disegna il percorso inverso (da traguardo a partenza).

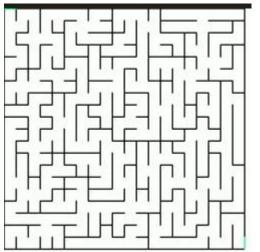




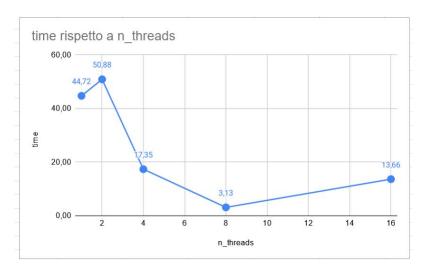


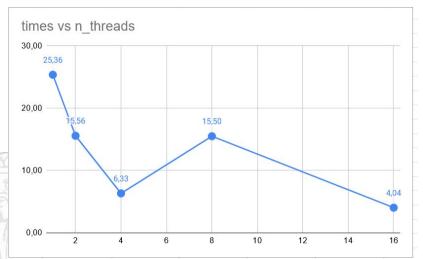
Speedup=14,81

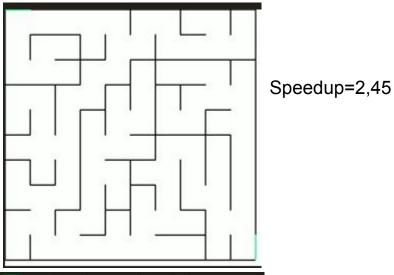


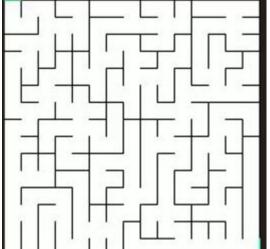


Speedup=2,5





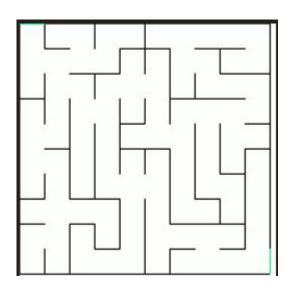


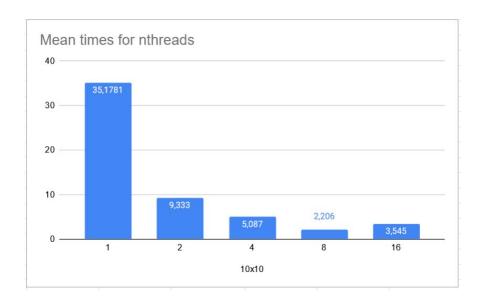


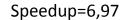
Speedup=2,10



- Abbiamo provato a fare test ripetuti su un labirinto e fatto una media per ogni tipo di esecuzione (sequenziale, 1 thread, 2 thread...16 thread)

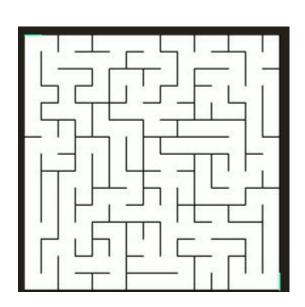


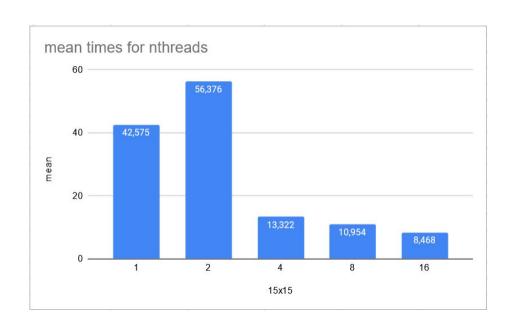






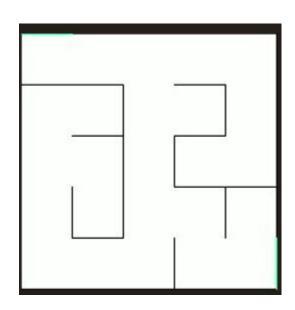
- Abbiamo provato a fare test ripetuti su un labirinto e fatto una media per ogni tipo di esecuzione (sequenziale, 1 thread, 2 thread...16 thread)

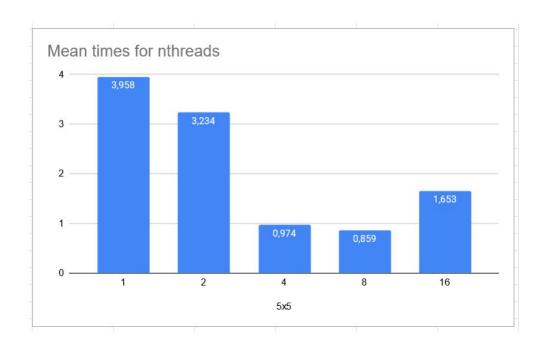






- Abbiamo provato a fare test ripetuti su un labirinto e fatto una media per ogni tipo di esecuzione (sequenziale, 1 thread, 2 thread...16 thread)







Considerazioni finali

- Lo speedup ottenuto dal processo parallelo non è sempre lo stesso. Questo è dovuto anche al fatto che le varie particelle si muovono in maniera completamente casuale senza tenere conto del percorso che hanno effettuato in precedenza.
- In ogni caso, in linea di massima, nei test che abbiamo svolto, il codice parallelo risulta più veloce rispetto al codice sequenziale.

