

42707 ANÁLISE MATEMÁTICA II
SISTEMAS 2
ATENÇÃO À RENUMERAÇÃO

Vítor Neves

2009/2010

Capítulo 6

Equações diferenciais ordinárias

6.5 Sistemas lineares de primeira ordem na forma normal

(F.R. Dias Agudo, *Análise Real Vol. III*
Escolar-Editora 1992)

6.5.1 Generalidades

Salvo observação em contrário, as funções f são contínuas e tão diferenciáveis quanto necessário.

Vamos tratar apenas sistemas da forma

$$y' = f(x, y) = A(x)y + B(x) \quad (6.1)$$

$$\begin{aligned} y(x) &= (y_1(x), \dots, y_n(x)) \\ y_i : I \subseteq \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \quad (1 \leq i \leq n) \\ y_0 &= (y_{01}, \dots, y_{0n}) \\ a_{ij} : I \subseteq \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \quad (1 \leq i, j \leq n) \\ B(x) &= (b_1(x), \dots, b_n(x)) \\ b_i : I \subseteq \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \quad (1 \leq i \leq n; \ n \in \mathbb{N}) \end{aligned}$$

Proposição 6.5.1 *Uma equação diferencial linear*

$$y^{(n)} + \sum_{i=1}^n a_i(x)y^{(n-i)} = b(x)$$

é equivalente ao sistema linear

$$\begin{bmatrix} y_1' \\ y_2' \\ y_3' \\ \dots \\ y_{n-1}' \\ y_n' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & 0 & 1 \\ -a_n(x) & -a_{n-1}(x) & -a_{n-2}(x) & \dots & -a_2(x) & -a_1(x) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \dots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \\ b(x) \end{bmatrix}$$

com

$$y_i = y^{(i-1)} \quad (1 \leq i \leq n)$$

Teorema 6.5.1 *O integral geral de (6.1) é o espaço afim de dimensão n soma do integral geral h da equação homogénea*

$$y' = A(x)y \quad (6.2)$$

com uma solução particular η

$$\eta' = A(x)\eta + B(x). \quad (6.3)$$

$$y' = h + \eta \quad (6.4)$$

Teorema 6.5.2 *Sejam quais forem $(x_0, y_0) \in I \times \Omega$, o problema de Cauchy*

$$\begin{cases} y' &= A(x)y + B(x) \\ y(x_0) &= y_0 \end{cases} \quad (6.5)$$

tem uma e só uma solução.

Definição 6.5.1 *Se ϕ_1, \dots, ϕ_n são soluções linearmente independentes do sistema homogéneo (6.2) a matriz $n \times n$*

$$\Phi(x) = [\phi_1(x) \ \dots \ \phi_n(x)] = \begin{bmatrix} \phi_{11}(x) & \dots & \phi_{n1}(x) \\ \dots & \dots & \dots \\ \phi_{1n}(x) & \dots & \phi_{nn}(x) \end{bmatrix}$$

*diz-se uma **matriz fundamental de soluções**.*

Proposição 6.5.2 *Se $[\phi_1(x) \ \cdots \ \phi_n(x)]$ é uma matriz fundamental de soluções, o integral geral de (6.2) é dado por*

$$[\phi_1(x) \ \cdots \ \phi_n(x)] C \quad (C \in \mathbb{R}^n)$$

Teorema 6.5.3 (*Variação de constantes*)

Considere-se o sistema (6.1), sejam Φ uma matriz fundamental de soluções do sistema homogêneo (6.2) e $C : I \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma função tal que

$$C' = \Phi^{-1}B. \quad (6.6)$$

A solução de (6.1) é da forma

$$y = \Phi C$$

Dem.

$$\begin{aligned} \Phi' &= A\Phi \\ \Phi' C &= A\Phi C \\ (\Phi C)' &= \Phi' C + \Phi C' \\ &= A(\Phi C) + B \end{aligned}$$

Note-se que C já inclui uma constante arbitrária n -dimensional . \square

Teorema 6.5.4

1. *Se $\emptyset \neq C \subseteq \mathbb{R}$, todos os elementos de C são distintos e $v \in \mathbb{R}^n$, $\{e^{\lambda x} v \mid \lambda \in C\}$ é linearmente independente.*
2. *Se $\mathcal{B} \subseteq \mathbb{R}^n$ e é linearmente independente também $\{e^{\lambda x} v \mid v \in \mathcal{B}\}$ é linearmente independente.*

6.5.2 Matriz A constante

Multiplicidades iguais

Teorema 6.5.5 *Suponha-se que $\lambda \in \mathbb{R}$ e $V \in \mathbb{R}^n$. A função $x \mapsto e^{\lambda x}V$ é solução não trivial de $y' = Ay$ sse λ é valor próprio de A associado ao vector próprio $V \neq 0$.*

Corolário 6.5.1 *Se A tem n valores próprios reais distintos λ_i ($1 \leq i \leq n$) e os $V_i \in \mathbb{R}^n \setminus \{\vec{0}\}$ ($1 \leq i \leq n$) constituem uma base de vectores próprios associada, uma matriz fundamental de soluções será*

$$[e^{\lambda_1 x}V_1 \quad \dots \quad e^{\lambda_n x}V_n]$$

Corolário 6.5.2 *Se A tem valores próprios complexos simples $a_j \pm i\beta_j$ ($1 \leq j \leq k \leq n$), com vectores próprios (não nulos) associados respectivamente $V_j = U_j + iW_j$ ($U_j, W_j \in \mathbb{R}^n$) e $\overline{V_j}$, e valores próprios reais λ_p ($1 \leq p \leq m$) simples distintos, de modo que*

$$2k + m = n$$

cada valor próprio real dará lugar à solução $e^{\lambda_p x}$ e cada valor complexo dará lugar às soluções

$$e^{a_j x}(\cos(b_j x)U_j - \sin(b_j x)W_j) \quad e^{a_j x}(\cos(b_j x)U_j + \sin(b_j x)W_j).$$

O conjunto de todas as soluções descritas é um sistema fundamental.

Multiplicidade algébrica superior

Quando as multiplicidades do valor próprio λ são distintas, procurar-se-ão também soluções da forma

$$\phi(x) = e^{\lambda x}(V_0 + xV_1 + \dots + x^k V_k) \quad \& \quad V_i \in \mathbb{R}^n \quad (1 \leq i \leq k)$$

para valores adequados de k

1. Determinam-se as soluções correspondentes a cada valor próprio de multiplicidades iguais (se existirem) – uma função $e^{\lambda x}V$ ou por cada valor próprio λ e vector próprio associado independente V , com adaptação adequada no caso de valores próprios imaginários.

2. λ é valor próprio com multiplicidade algébrica superior à multiplicidade geométrica m

(a) \mathcal{B} uma base do espaço próprio associado a λ .

(b) $V \in \mathcal{B}$

(c) $x \mapsto e^{\lambda x} V$

(d) $V_k := V$ & $(A - \lambda I)V_{k-m} = (k - m + 1)V_{k-m+1} \quad (1 \leq m \leq k)$

Exponencial de matriz

$$e^{xA} := I + \sum_{n \geq 1} \frac{x^n}{n!} A^n$$

Teorema 6.5.6 e^{xA} é matriz fundamental de soluções da equação homogênea (6.2).

Transformada de Laplace

(Não baseado em texto de F. R. Dias Agudo)

Teorema 6.5.7 *Definindo*

$$\mathcal{L}[z] := \begin{bmatrix} \mathcal{L}[z_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[z_n] \end{bmatrix} \quad (z : I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n)$$

Para s em intervalos que não contenham valores próprios de A

$$\mathcal{L}[y](s) = (sI - A)^{-1} (\mathcal{L}[b](s) - u(0)).$$

Dem.

$$s \begin{bmatrix} \mathcal{L}[y_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[y_n] \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} y_1(0) \\ \cdots \\ y_n(0) \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} \mathcal{L}[y_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[y_n] \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \mathcal{L}[b_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[b_n] \end{bmatrix}$$

$$(sI - A) \begin{bmatrix} \mathcal{L}[y_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[y_n] \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathcal{L}[b_1] \\ \cdots \\ \mathcal{L}[b_n] \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} y_1(0) \\ \cdots \\ y_n(0) \end{bmatrix}.$$

□

6.6 Existência e unicidade II

Definição 6.6.1 A função $f : \Omega \subseteq \mathbb{R}^{1+n} \rightarrow \mathbb{R}^n$ diz-se **localmente Lipschitziana na segunda variável** se, para qualquer $(x_0, y_0) \in \Omega$, existe $\rho > 0$, tal que $f : B_\rho(x, y) \subseteq \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ é Lipschitziana na segunda variável, i.e.,

$$\exists L > 0 \forall (x, y), (x, z) \in B_\rho(x_0, y_0) \quad \|f(x, y) - f(x, z)\| \leq L\|y - z\|.$$

Todas as funções seguintes são supostas contínuas

$$\begin{cases} f_i : \Omega \subseteq \mathbb{R}^{1+n} \rightarrow \mathbb{R} & 1 \leq i \leq n \\ (x_0, y_{10}, \dots, y_{n0}) \in \Omega & 1 \leq i \leq n \end{cases} \quad (6.7)$$

$$\begin{cases} y'_i = f_i(x, y_1, \dots, y_n) & 1 \leq i \leq n \\ y_i(x_0) = y_{i0} & 1 \leq i \leq n \end{cases} \quad (6.8)$$

$$\begin{cases} y := (y_1, \dots, y_n) \\ f := (f_1, \dots, f_n) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n \end{cases} \quad (6.9)$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases} \quad (6.10)$$

Teorema 6.6.1 Quando a função f definida como acima é localmente Lipschitziana na segunda variável, o problema de Cauchy (6.10) tem solução única em algum intervalo máximo (para \subseteq) $]a, b[\subseteq \mathbb{R}$.

Generalizando um pouco a demonstração de teorema de existência e unicidade 6.4.2 pode demonstrar-se o teorema mais simples seguinte

Teorema 6.6.2 Suponha-se que $\Omega \supseteq [x_0 - \alpha, x_0 + \alpha] \times \mathbb{R} \subseteq \mathbb{R}^2$, para algum $\alpha > 0$ e que $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ é *contínua, e lipschitziana em y* . O problema de Cauchy

$$\begin{cases} y' &= f(x, y) \\ f(x_0) &= y_0 \end{cases} \quad (6.11)$$

tem solução única $y : [x_0 - \alpha, x_0 + \alpha] \rightarrow \mathbb{R}$, seja qual for $y_0 \in \mathbb{R}$.

Corolário 6.6.1 Quando $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua, limitada e lipschitziana em y em qualquer faixa vertical o problema de (6.11) tem sempre solução única definida em \mathbb{R} .