

Skaitinis apibrėžtinio integralo apskaičiavimas:

Niutono ir Koteso formulės

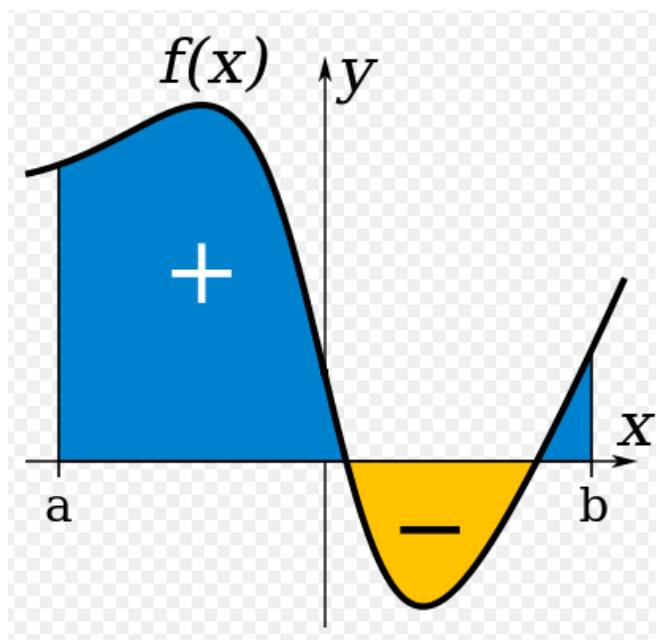
Temoje aiškinama:

- Apibrėžtinio integralo geometrinė prasmė. Integralo reikšmės skaitinio apskaičiavimo uždavinio formuluotė;
- Hemingo būdas Niutono ir Koteso formulių koeficientams apskaičiuoti;
- Koeficientų apskaičiavimas pagal Lagranžo daugianarius;
- Skaitinis integralo reikšmės apskaičiavimas, skaidant integravimo intervalą į keletą žingsnių ilgio dalis;
- Niutono ir Koteso formulių tikslumo eilė;
- Apskaičiuotų reikšmių patikslinimas, panaudojant Ričardsono ekstrapoliavimo formulę
- Apskaičiuotų reikšmių patikslinimas, panaudojant Rombergo metodą

**Apibrėžtinio integralo geometrinė prasmė.
Integralo reikšmės skaitinio apskaičiavimo
uždavinio formuluotė**

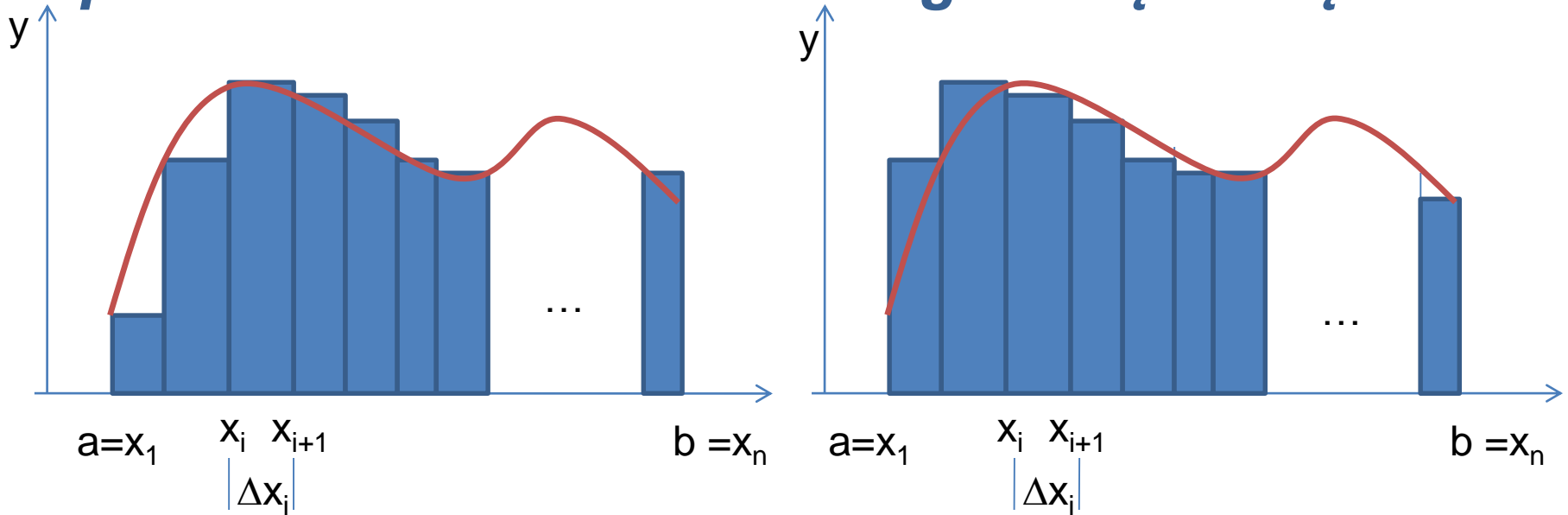
Apibrėžtinis integralas. *Apibrėžimas* *ir geometrinė prasmė*

Duotos *funkcijos $f(x)$ apibrėžtinis integralas* *intervale $[a,b]$* – tai suminė reikšmė su ženklu imamo ploto, kurį apriboja funkcijos kreivė, Ox ašis ir vertikalios atkarpos, išvestos taškuose $x=a$ ir $x=b$ nuo Ox ašies iki funkcijos kreivės



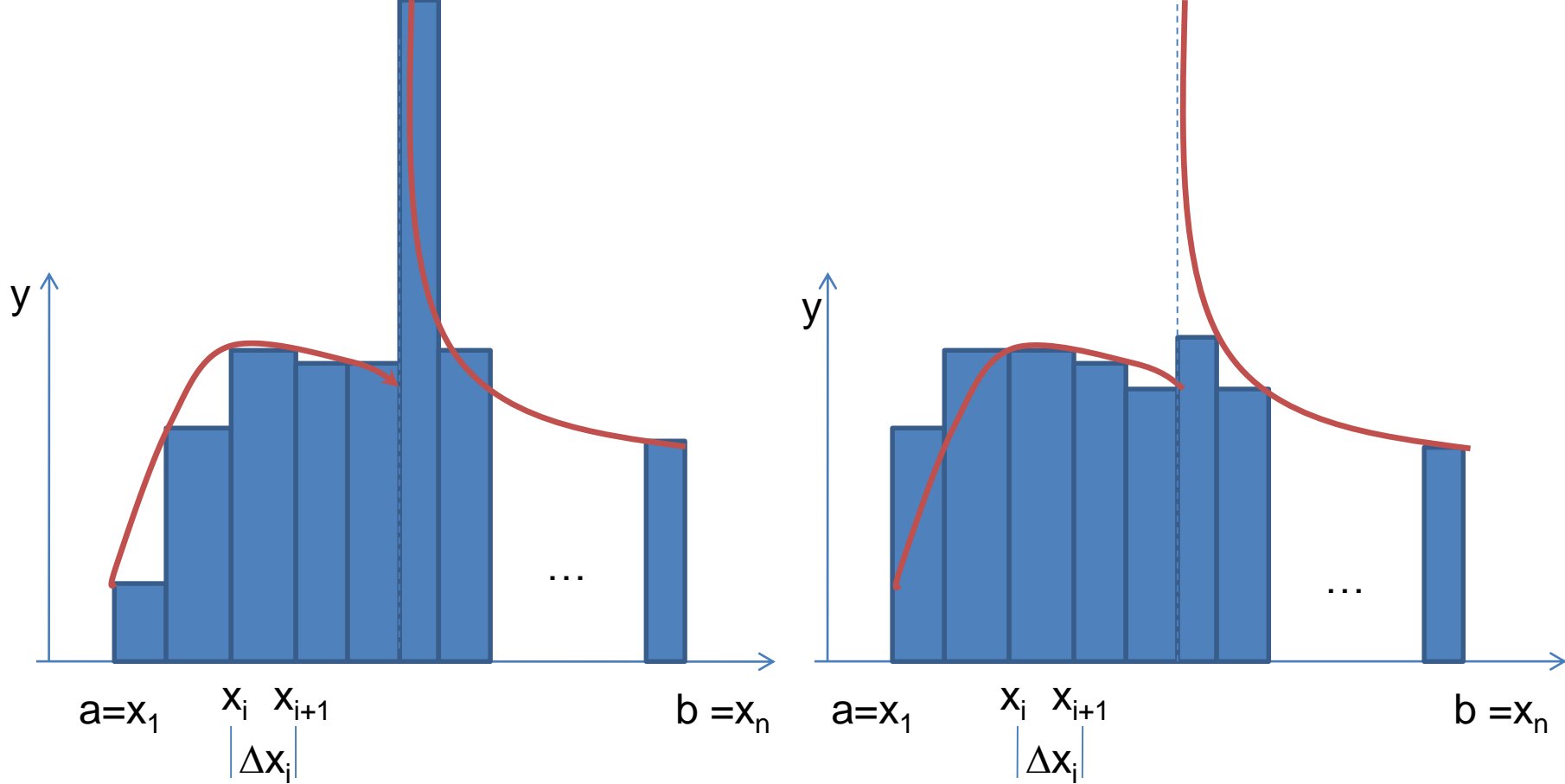
Tai *neformalus* apibrėžimas, paremtas *geometrine interpretacija*

Apibrėžiant matematiškai, funkcijos $f(x)$ apibrėžtinis integralas intervale $[a,b]$ yra “apatinės” ir “viršutinės” integralinių sumų riba:



$$I = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \Delta x_i = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^{n-1} f(x_{i+1}) \Delta x_i$$

Integralas apibrėžtas *Rymano (Rieman) prasme*, kai abiejų sumų ribos sutampa



???

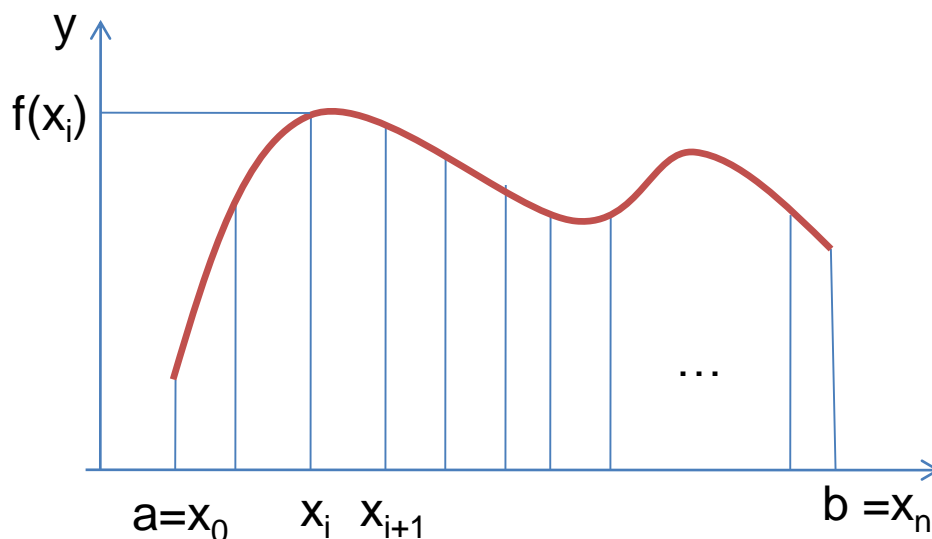
$$I = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \Delta x_i = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^{n-1} f(x_{i+1}) \Delta x_i$$

- Nagrinėsime tik Rymano prasme apibrėžtus integralus;
- Apsiribosime atvejais, kai funkcijos reikšmės yra *aprežtos visame jos apibrėžimo intervale*, o integralo reikšmės kaip figūros ploto interpretacija yra akivaizdi ir vienareikšmė;
- Siekiama, kad *skaitiškai apskaičiuota integralo reikšmė* būtų kiek galima artimesnė *tiksliai jo reikšmei*;
- Realiuose uždaviniuose tikslios reikšmės apskaičiuoti dažniausiai negalime. Ar metodas pakankamai tikslus, nustatome:
 - teoriškai analizuodami jo savybes;
 - sprenddami pavydžius, kurių tikslūs sprendiniai žinomi

Apibrėžtinio integralo *skaitinis apskaičiavimas*

- Apibrėžtinis integralas skaitiškai apskaičiuojamas, pakeičiant jį baigtinio funkcijos reikšmių skaičiaus su svorio koeficientais suma:

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{i=1}^n w_i f(x_i), \quad a \leq x_i \leq b$$

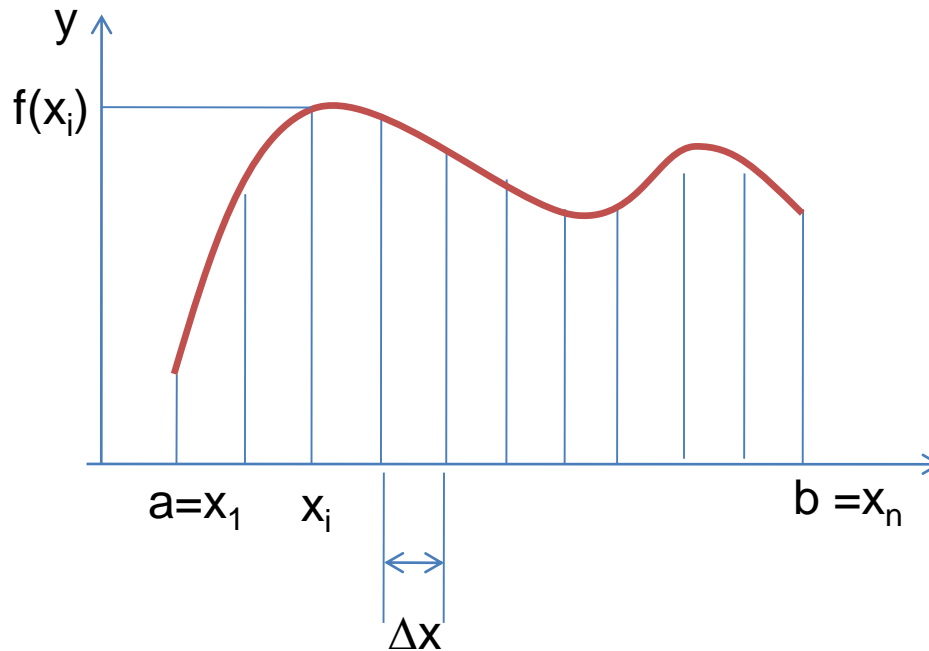


Bendruoju atveju, taškai gali būti išdėstyti netolygiai

**Hemingo būdas Niutono ir Koteso
formulių koeficientams apskaičiuoti**

Niutono ir Koteso formulės. *Hemingo išvedimo būdas*

- Intervale taikomas interpoliavimas vienanariais, parinkus tolygiai išdėstytus interpoliavimo mazgus žingsniu $\Delta x = (b-a)/(n-1)$:



$$\int_a^b f(x)dx = \Delta x \cdot \begin{bmatrix} f(x_1) & f(x_2) & \cdots & f(x_n) \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{Bmatrix}, \quad a \leq x_i \leq b$$

Reikia rasti formulės koeficientus \rightarrow

$$\int_a^b f(x)dx = \Delta x \cdot \sum_{i=1}^n w_i f(x_i), \quad a \leq x_i \leq b$$

Pareikalaujame, kad formulė tiksliai integruotų daugianarius nuo 0 iki (n-1) eilės imtinai:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{1}{\Delta x} \int_a^b 1 dx \\ \frac{1}{\Delta x} \int_a^b x dx \\ \vdots \\ \frac{1}{\Delta x} \int_a^b x^{n-1} dx \end{Bmatrix} = \frac{n-1}{b-a} \cdot \begin{Bmatrix} b-a \\ \frac{1}{2}(b^2-a^2) \\ \vdots \\ \frac{1}{n}(b^n-a^n) \end{Bmatrix}$$



$$[\mathbf{G}] \{\mathbf{w}\} = \{\mathbf{m}\}$$

Koeficientų išraiškas apskaičiuojame iš lygčių sistemos. Tokiu būdu galime aprašyti bet kokios eilės **skaitinio integralo apskaičiavimo formulę (schemą)**

Pvz_SMA_11_1_koeficientai_Hemingo_metodu

Apibrėžtinio integralo skaitinio apskaičiavimo uždavinys yra glaudžiai susijęs su anksčiau šiame kurse nagrinėtu interpoliavimo uždaviniu:

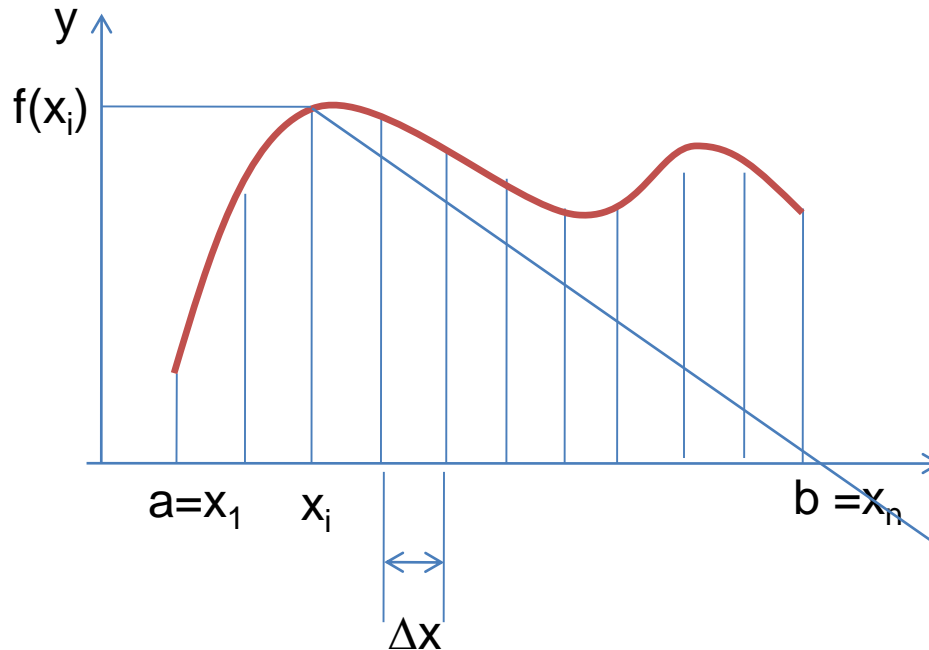
- Lygčių sistemos koeficientų matrica yra tokia pati, kokia taikoma sprendžiant interpoliavimo uždavinį Hemingo metodu;
- Išvesta formulė tiksliai apskaičiuoja vienanarių integralus, o tuo pačiu ir bet kokio daugianario integralą iki parinktos eilės (n-1);
- Tai , reiškia, kad iš tikrųjų integruojame daugianarį, interpoliuojantį duotąją funkciją patrinktuose mazguose, o ne pačią duotąją funkciją.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{bmatrix}$$

Koeficientų apskaičiavimas pagal Lagranžo daugianarius

Niutono ir Koteso formulės koeficientų apskaičiavimas *panaudojant Lagranžo daugianarius*

• Intervale taikomas interpoliavimas daugianariais (pvz. Lagranžo), parinkus tolygiai išdėstytus interpoliavimo mazgus žingsniu $\Delta x = (b-a)/(n-1)$:



$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b \left(\sum_{i=1}^n L_i(x) f(x_i) \right) dx = \sum_{i=1}^n \left(\int_a^b L_i(x) dx \right) f(x_i) = \Delta x \sum_{i=1}^n w_i f(x_i),$$

$$a \leq x_i \leq b, \quad \Delta x = \frac{b-a}{n-1}$$

Niutono-Koteso formulės koeficientai

$$w_i = \frac{n-1}{b-a} \int_a^b L_i(x) dx$$

$$L_j(x) = \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{x - x_i}{x_j - x_i}$$

•Skaitinio integravimo formulės koeficientai gali būti apskaičiuoti, taikant integravimo veiksmus simboliais :

`syms dx x L a`

`N=9 % didžiausias integralo formules tasku skaicius`

`for i=2:N`

`for j=1:i`

`xx=[a:dx:a+(i-1)*dx]; % taskai kas dx`

`L=1;`

`for k=1:i, if k ~= j, L=L*(x-xx(k))/(xx(j)-xx(k)); end, end % Lagranzo daugianaris`

`coef(j)=int (L, sym(xx(1)), sym(xx(i))); % Lagranzo daugianario integralas`

`end`

`coef/dx`

`end`

[*Pvz_SMA_11_2_Newton_Cotes_Lagrange_symbolic*](#)

Hemingo metodu skaičiuoja



[*Pvz_SMA_11_3_Newton_Cotes_symbolic*](#)

Niutono ir Koteso formulės. *Aukštesnių eilių interpoliavimas Lagranžo daugianariais:*

N = 2:

$$\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right] \times (b-a) \qquad \int_a^b f(x) dx = \left(\frac{1}{2} f(a) + \frac{1}{2} f(b) \right) \times (b-a)$$

N = 3:

$$\left[\frac{1}{3}, \frac{4}{3}, \frac{1}{3} \right] \times \frac{b-a}{2} \qquad \int_a^b f(x) dx = \left(\frac{1}{3} f(a) + \frac{4}{3} f\left(a + \frac{b-a}{2}\right) + \frac{1}{3} f(b) \right) \times \frac{b-a}{2}$$

N = 4:

$$\left[\frac{3}{8}, \frac{9}{8}, \frac{9}{8}, \frac{3}{8} \right] \times \frac{b-a}{3} \qquad \int_a^b f(x) dx = \left(\frac{3}{8} f(a) + \frac{9}{8} f\left(a + \frac{b-a}{3}\right) + \frac{9}{8} f\left(a + 2\frac{b-a}{3}\right) + \frac{1}{3} f(b) \right) \times \frac{b-a}{3}$$

N = 5:

$$\left[\frac{14}{45}, \frac{64}{45}, \frac{8}{15}, \frac{64}{45}, \frac{14}{45} \right] \times \frac{b-a}{4} \qquad \vdots$$

N = 6:

$$\left[\frac{95}{288}, \frac{125}{96}, \frac{125}{144}, \frac{125}{144}, \frac{125}{96}, \frac{95}{288} \right] \times \frac{b-a}{5}$$

N = 7:

$$\left[\frac{41}{140}, \frac{54}{35}, \frac{27}{140}, \frac{68}{35}, \frac{27}{140}, \frac{54}{35}, \frac{41}{140} \right] \times \frac{b-a}{6}$$

N = 8:

$$\left[\frac{5257}{17280}, \frac{25039}{17280}, \frac{343}{640}, \frac{20923}{17280}, \frac{20923}{17280}, \frac{343}{640}, \frac{25039}{17280}, \frac{5257}{17280} \right] \times \frac{b-a}{7}$$

N = 9:

$$\left[\frac{3956}{14175}, \frac{23552}{14175}, -\frac{3712}{14175}, \frac{41984}{14175}, -\frac{3632}{2835}, \frac{41984}{14175}, -\frac{3712}{14175}, \frac{23552}{14175}, \frac{3956}{14175} \right] \times \frac{b-a}{8}$$

**Skaitinis integralo reikšmės
apskaičiavimas, skaidant integravimo
intervalą į keletą žingsnių ilgio dalis**

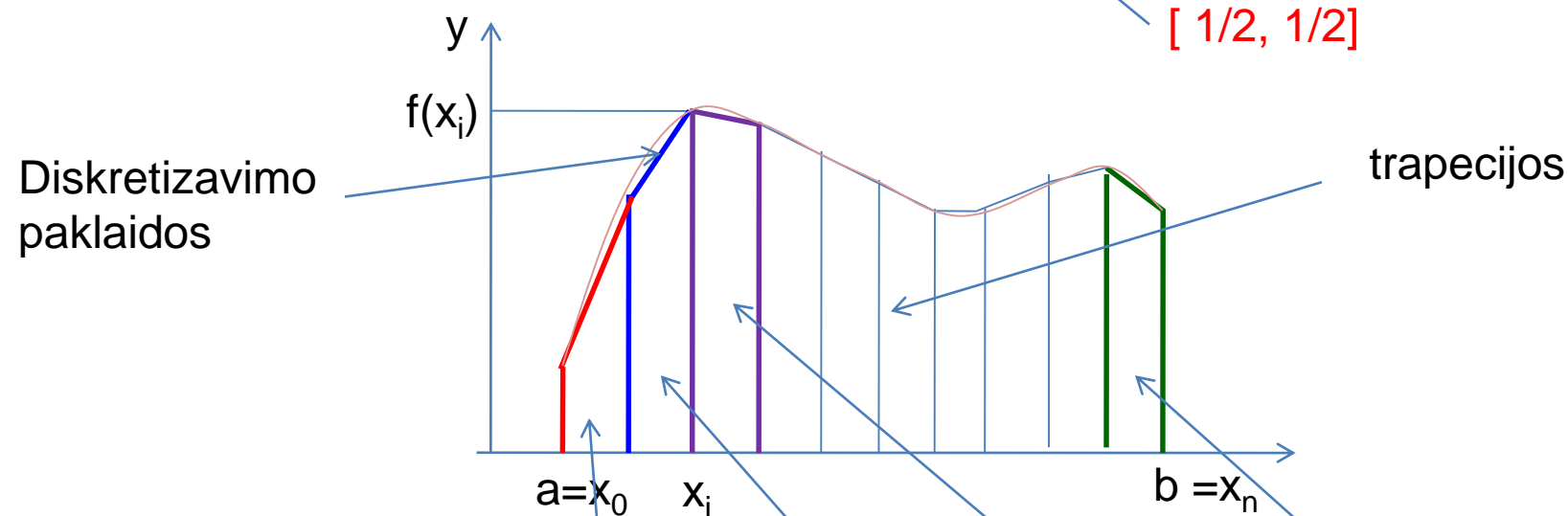
- Imant n diskretizavimo taškų, Lagranžo interpoliavimu paremta formulė tiksliai suintegruoja daugianarius iki $n-1$ eilės. Taip yra todėl, kad tokius daugianarius interpoliavimo formulė aprašo tiksliai;

- Praktiškai formulę taikome integruodami bet kokias funkcijas, todėl gauname interpoliavimo paklaidą. Esant dideliame taškų skaičiui, aukštos eilės Lagranžo daugianariai yra labai banguoti. Todėl bendruoju atveju didinant taškų skaičių integravimo tikslumas nebedidėja;

- Patogiau skaidyti intervalą $[a,b]$ dalimis ir taikyti interpoliavimą daugianariu kiekvienoje dalyje, esant nedideliame mazgų skaičiui

Niutono ir Koteso formulės. *Tiesinis interpoliavimas* *Lagranžo daugianariais kiekviename žingsnyje*

$$\int_a^{a+\Delta x} f(x)dx = \sum_{i=1}^2 \left(\int_a^{a+\Delta x} L_i(x)dx \right) f(x_i) = \Delta x \sum_{i=1}^2 w_i f(x_i), \quad a \leq x_i \leq a + \Delta x \quad .$$



$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{2} (f(x_0) + f(x_1) + f(x_1) + f(x_2) + f(x_2) + \dots + f(x_{n-1}) + f(x_n)),$$

Trapecijų formulė:

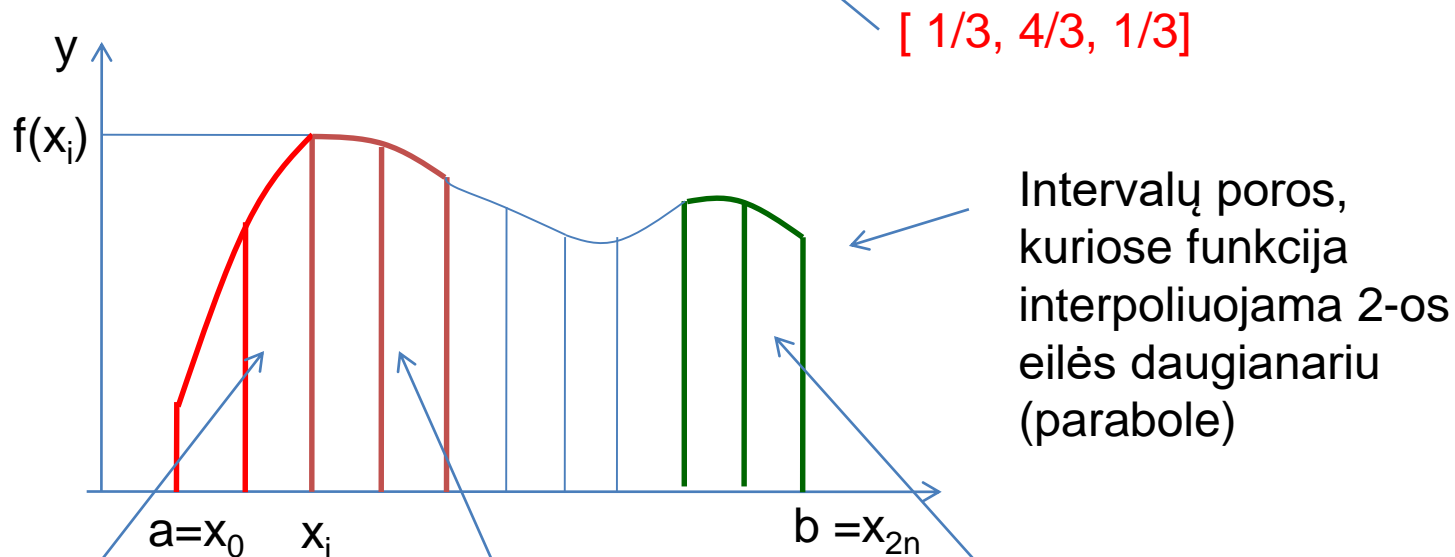
$$\Delta x = x_{i+1} - x_i, \quad i = \overline{1, n}$$



$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{2} (f(x_0) + 2f(x_1) + 2f(x_2) \dots + 2f(x_{n-1}) + f(x_n)),$$

Niutono ir Koteso formulės. *Interpoliavimas antrosios eilės Lagranžo daugianariais žingsnių porose*

$$\int_a^{a+2\Delta x} f(x)dx = \sum_{i=1}^3 \left(\int_a^{a+2\Delta x} L_i(x)dx \right) f(x_i) = \Delta x \sum_{i=1}^3 w_i f(x_i), \quad a \leq x_i \leq a+2\Delta x.$$



$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{3} (f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2) + f(x_2) + 4f(x_3) + f(x_4) + \dots + f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)),$$

$$\Delta x = x_{i+1} - x_i, \quad i = \overline{1, n}$$

Simpsono formulė:

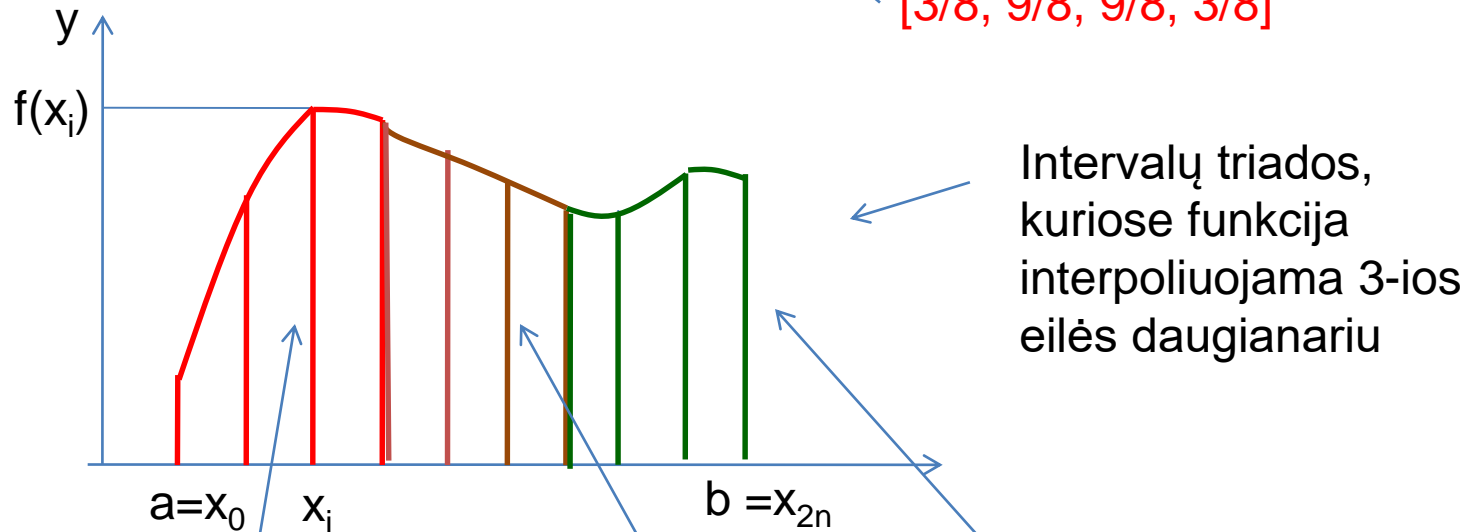
Intervalų skaičius $n-1$ turi būti **lyginis**

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{3} (f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + 2f(x_4) + \dots + 2f(x_{2n-2}) + 4f(x_{2n-1}) + f(x_{2n})),$$

Niutono ir Koteso formulės. *Interpoliavimas trečios eilės Lagranžo daugianariais žingsnių triadose:*

$$\int_a^{a+3\Delta x} f(x)dx = \sum_{i=1}^4 \left(\int_a^{a+3\Delta x} L_i(x)dx \right) f(x_i) = \Delta x \sum_{i=1}^4 w_i f(x_i), \quad a \leq x_i \leq a+3\Delta x \quad .$$

$[3/8, 9/8, 9/8, 3/8]$



$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{8} (3f(x_0) + 9f(x_1) + 9f(x_2) + 3f(x_3) + 3f(x_3) + 9f(x_4) + \dots + 3f(x_{n-3}) + 9f(x_{n-2}) + 9f(x_{n-1}) + 3f(x_n)),$$

$$\Delta x = x_{i+1} - x_i, \quad i = \overline{1, n}$$



Intervalų skaičius $n-1$ turi būti **dalus iš 3**

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{\Delta x}{8} (3f(x_0) + 9f(x_1) + 9f(x_2) + \mathbf{6}f(x_3) + 9f(x_4) + \dots + \mathbf{6}f(x_{n-3}) + 9f(x_{n-2}) + 9f(x_{n-1}) + 3f(x_n)),$$

Niutono ir Koteso formulių tikslumo eilė

Niutono ir Koteso formulių *tikslumo eilė*

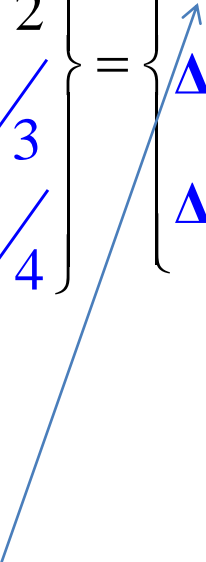
- Formulės, kuri tiksliai apskaičiuoja k laipsnio daugianario integralą, tikslumo eilė yra k ;
- Formulės sudarytos taip, kad n taškų formulės tikslumo eilė yra bent jau $n-1$;
- Kai kurių formulių tikslumo eilė gali būti ir aukštesnė.
Patikrinkime.

Ši sistemos dalis tikrai tenkinama

$$\Delta x \begin{bmatrix} \boxed{\begin{matrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{matrix}} \\ \boxed{\begin{matrix} x_1^n & x_2^n & \dots & x_n^n \\ x_1^{n+1} & x_2^{n+1} & \dots & x_n^{n+1} \\ x_1^{n+2} & x_1^{n+2} & \dots & x_1^{n+2} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \end{matrix}} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \boxed{\begin{matrix} b-a \\ \frac{1}{2}(b^2-a^2) \\ \vdots \\ \frac{1}{n}(b^n-a^n) \end{matrix}} \\ \boxed{\begin{matrix} \frac{1}{n+1}(b^{n+1}-a^{n+1}) \\ \frac{1}{n+2}(b^{n+2}-a^{n+2}) \\ \frac{1}{n+2}(b^{n+2}-a^{n+2}) \\ \vdots \end{matrix}} \end{Bmatrix}$$

- Kiek papildomų lygčių tenkinama, galime patikrinti kiekvienos konkrečios formulės atveju;
- Jeigu tenkinama kuri nors iš šių lygčių, tai reiškia, kad formulė tiksliai integruoja tokį kintamojo laipsnį

Trapecijų formulės tikslumo eilės patikrinimas

$$\Delta x \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & \Delta x \\ 0 & \Delta x^2 \\ 0 & \Delta x^3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{Bmatrix} - \begin{Bmatrix} \Delta x \\ \Delta x^2/2 \\ \Delta x^3/3 \\ \Delta x^4/4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ \Delta x^3/6 \\ \Delta x^4/4 \end{Bmatrix}$$


- Tenkinamos 2 lygtys (t.y. kiek buvo numatyta apskaičiuojant koeficientus)
- Trapecijų formulės tikslumo eilė yra 1

Simpsono formulės tikslumo eilės patikrinimas

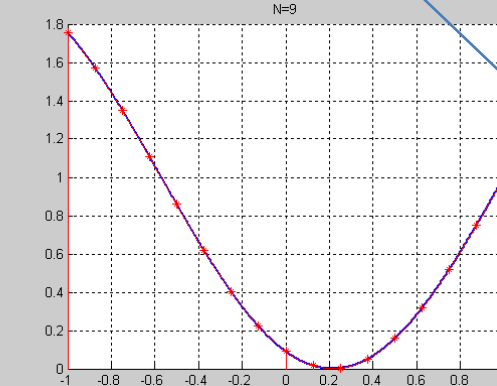
$$\Delta x \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & \Delta x & 2\Delta x \\ 0 & \Delta x^2 & 4\Delta x^2 \\ 0 & \Delta x^3 & 8\Delta x^3 \\ 0 & \Delta x^4 & 16\Delta x^4 \\ 0 & \Delta x^5 & 32\Delta x^5 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1/3 \\ 4/3 \\ 1/3 \end{Bmatrix} - \begin{Bmatrix} 2\Delta x \\ 2\Delta x^2 \\ 8\Delta x^3/3 \\ 4\Delta x^4 \\ 32\Delta x^5/5 \\ 4\Delta x^6 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 4\Delta x^5/15 \\ 4\Delta x^6/3 \end{Bmatrix}$$

- Tenkinamos 4 lygtys (t.y. viena daugiau, nei buvo numatyta apskaičiuojant koeficientus)
- Simpsono formulės tikslumo eilė yra 3
- Būtų galima pademonstruoti, kad visų Niutono ir Koteso formulų, panaudojančių *nelyginį taškų skaičių*, tikslumo eilė yra *lygi taškų skaičiui*;
- visų Niutono ir Koteso formulų, panaudojančių *lyginį taškų skaičių*, tikslumo eilė yra *vienetu mažesnė už taškų skaičių*;

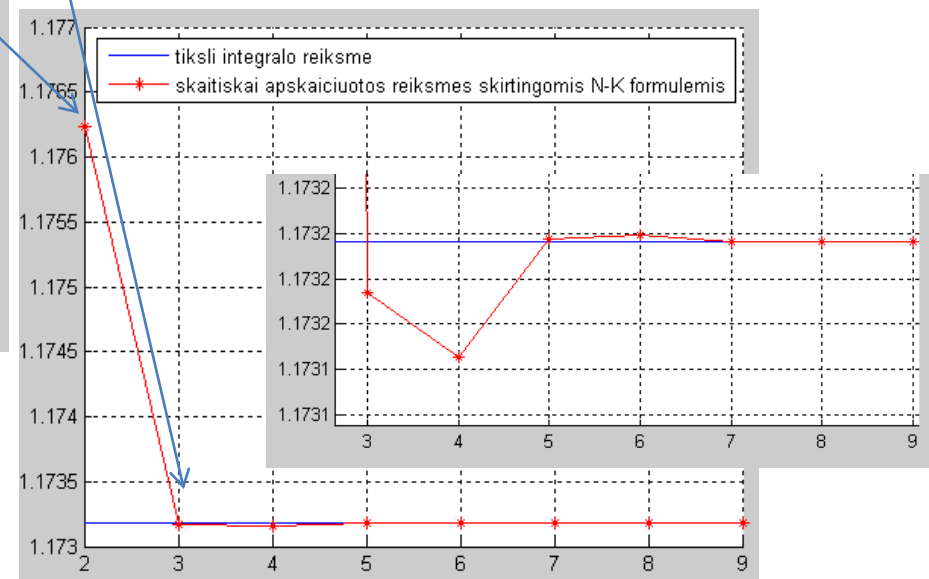
Pvz_SMA_11_5_Trapeciju_ir_Simpsono_metodai

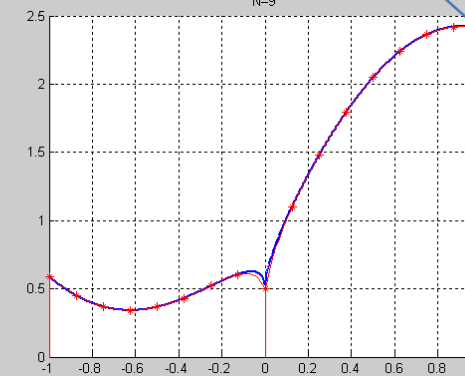
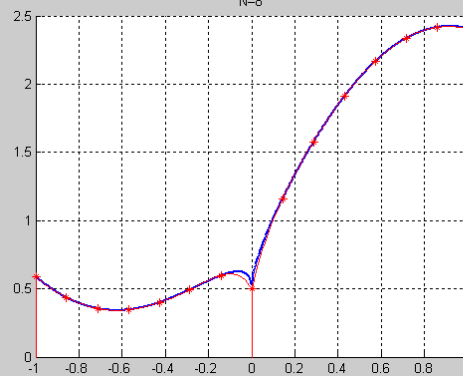
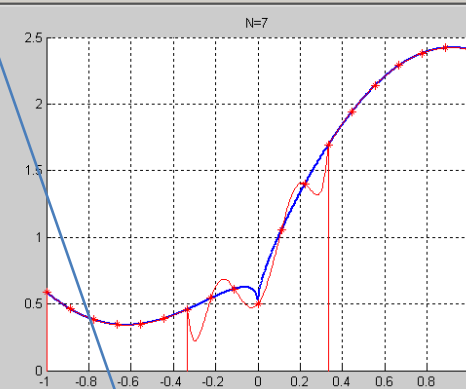
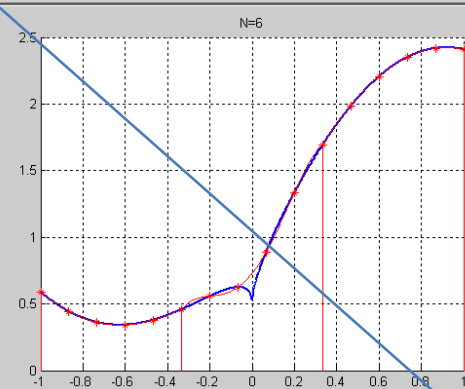
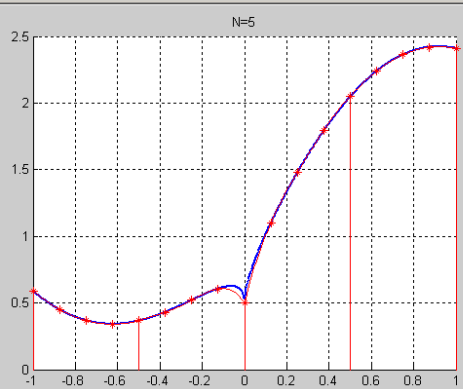
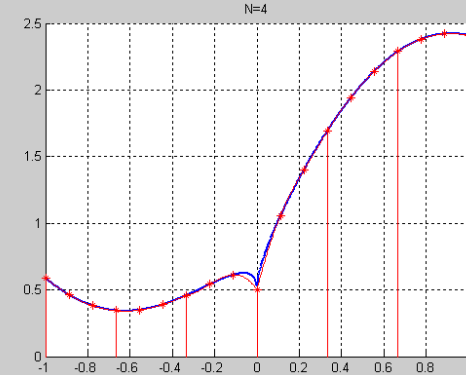
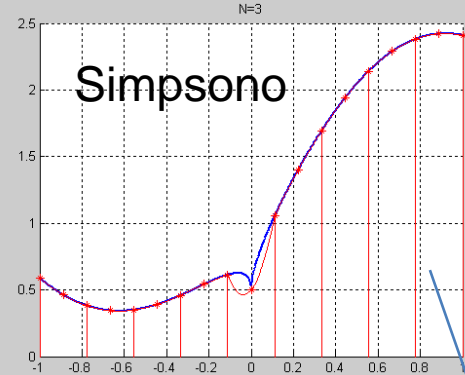
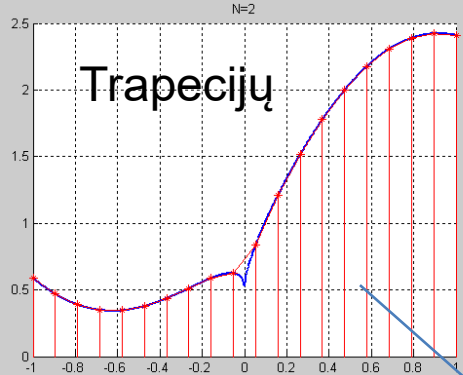
Pvz_SMA_11_6_Ivairiu_Niutono_Koteso_formuliu_taikymas

Pvz_SMA_11_7_Ivairiu_Niutono_Koteso_formuliu_taikymas_ciklas



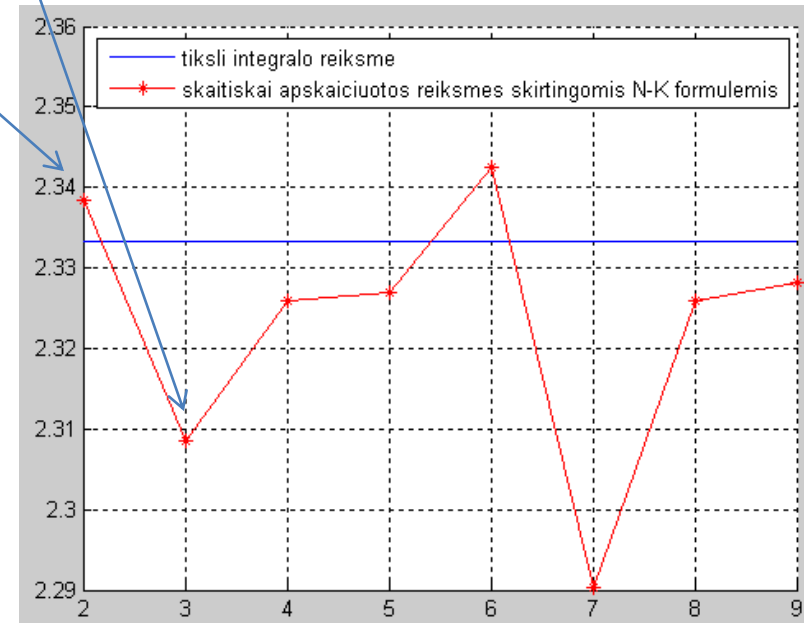
$$f(x) = \sin(2x - 2) + 1$$





$$f = \sin(2 \cdot x) + \sqrt{\text{abs}(x)} + 0.5;$$

$$f(x) = \sin(2x) + \sqrt{|x|} + 0.5$$



- Dažniausiai naudojama tiesinė arba antros eilės Lagranžo interpoliacija (t.y. trapecijų ir Simpsono formulės) :
 - tokios formulės paprastesnės;
 - aukštesnės eilės formulės įgalina padidinti tikslumą tik nežymiai, be to, ne visuomet;
 - kai intervalai tarp interpoliavimo mazgų vienodi, tikslumą galima pagerinti, panaudojant *Ričardsono ekstrapoliavimo formulę ir Rombergo metodą*

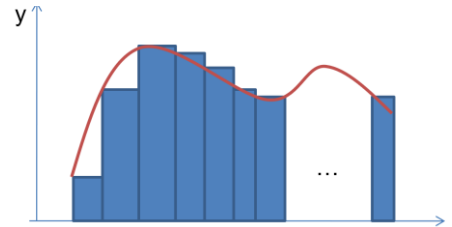
**Apskaičiuotų reikšmių patikslinimas,
panaudojant Ričardsono ekstrapoliavimo
formulę**

Niutono ir Koteso metodu apskaičiuotų integralo reikšmių tikslumo pagerinimas, panaudojant *Ričardsono ekstrapoliavimo formulę*

Tarkime, kad tam tikru metodu galime apskaičiuoti integralo reikšmę su paklaida, proporcinga diskretizavimo žingsnio ilgiui (t.y. formulė yra nulinės tikslumo eilės):

$$I_0(h) = I + c_1 h + c_2 h^2 + \dots,$$

$$I_0(h/2) = I + c_1 h/2 + c_2 h^2 / 4 + \dots,$$



$$I_1 = 2I_0(h/2) - I_0(h) = I - \frac{c_2}{2} h^2 + \dots,$$



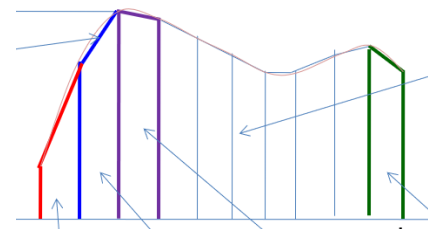
Taip apskaičiuotos reikšmės paklaida yra proporcinga *diskretizavimo žingsnio ilgio kvadratui*. Tai reiškia, gavome *aukštesnės tikslumo eilės reikšmę, panaudodami dvi reikšmes, apskaičiuotas pagal žemesnės tikslumo eilės formulę*.

Jeigu reikšmę galime apskaičiuoti pagal pirmos tikslumo eilės formulę:

$$I_1(h) = I + c_2 h^2 + c_3 h^3 + \dots,$$

$$I_1(h/2) = I + c_2 h^2 / 4 + c_3 h^3 / 8 + \dots,$$

$$I_2 = (4I_1(h/2) - I_1(h)) / 3 = I - \frac{c_3}{6} h^3 + \dots,$$

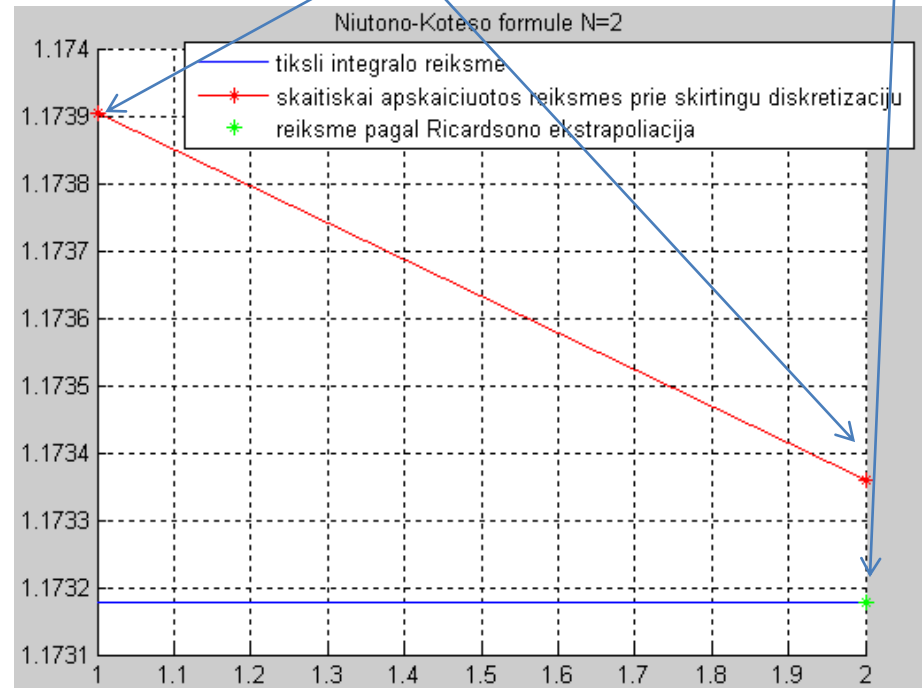
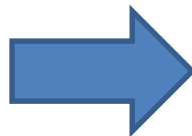
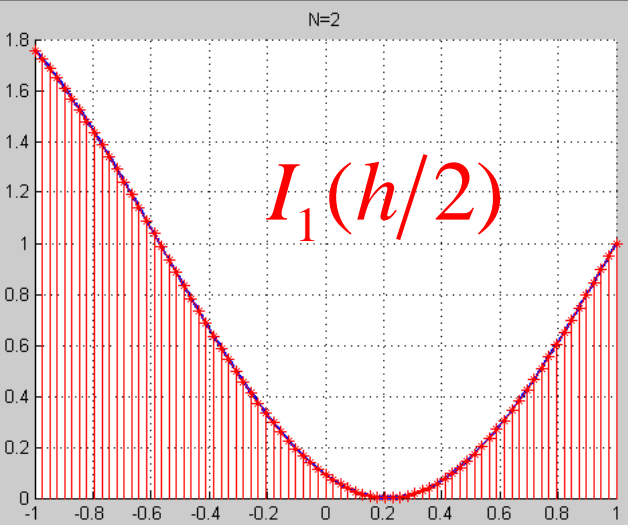
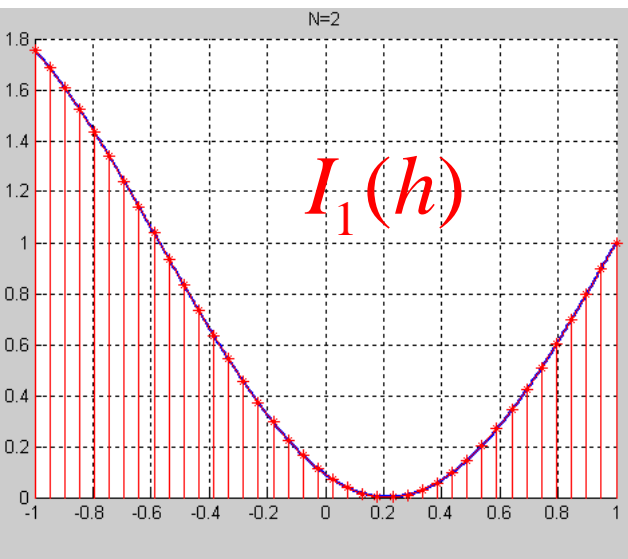


Taip apskaičiuotos reikšmės paklaida yra proporcinga *diskretizavimo žingsnio ilgio kubui*. Tai reiškia, gavome aukštesnės tikslumo eilės reikšmę, panaudodami dvi reikšmes, apskaičiuotas pagal žemesnės tikslumo eilės formulę.

Pavyzdys. Trapecijų metodas yra **1 tikslumo eilės** (t.y. jo paklaida proporcinga žingsnio kvadratui);

Apskaičiavę trapecijų metodu integralo reikšmes, esant tam tikram ir du kartus mažesniai žingsniui, pagal Ričardsono formulę gausime aukštesnės tikslumo eilės reikšmę

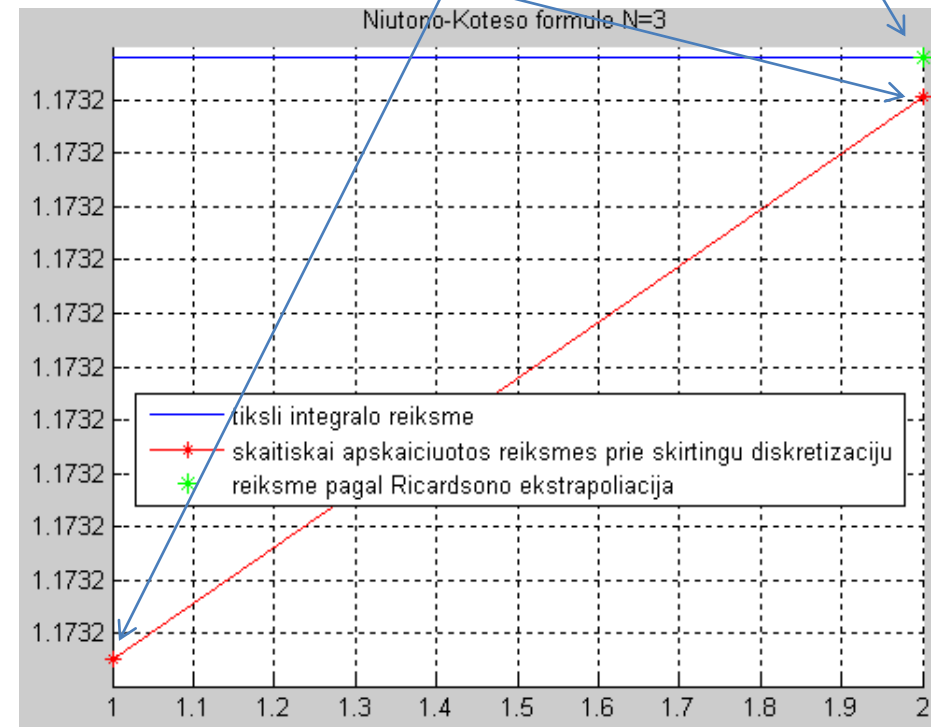
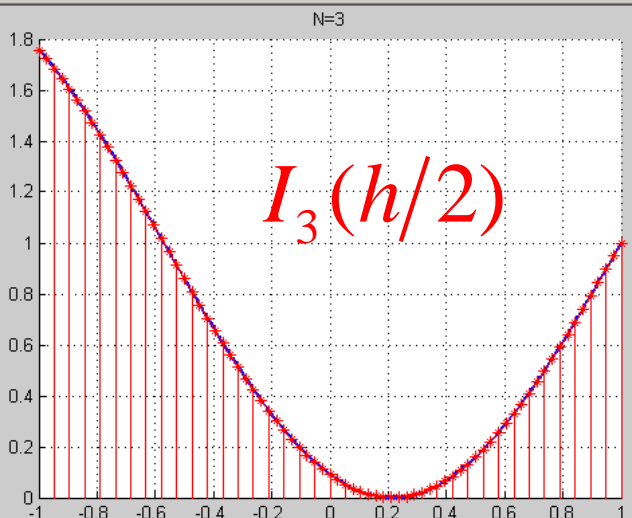
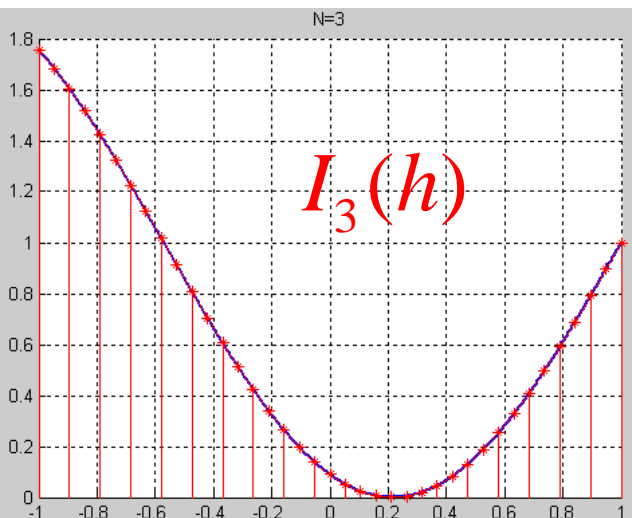
$$(4I_1(h/2) - I_1(h))/3 = I_2$$



Pavyzdys. Simpsono metodas yra **3 tikslumo eilės** (t.y. jo paklaida proporcinga žingsnio ketvirtajam laipsniui);

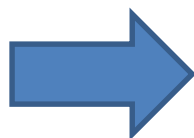
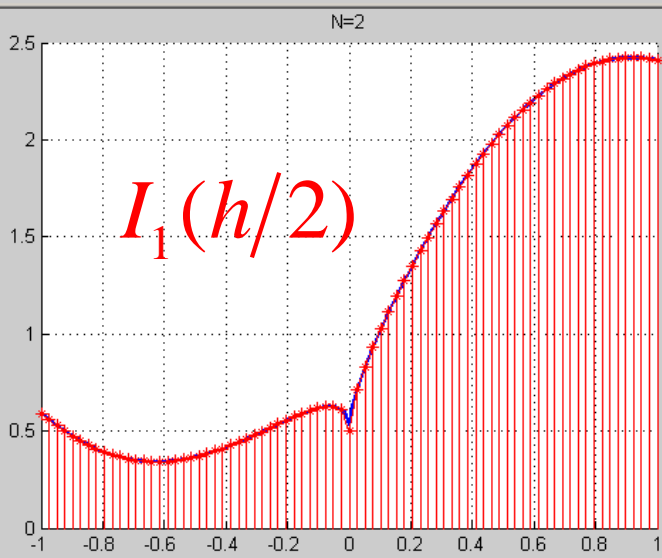
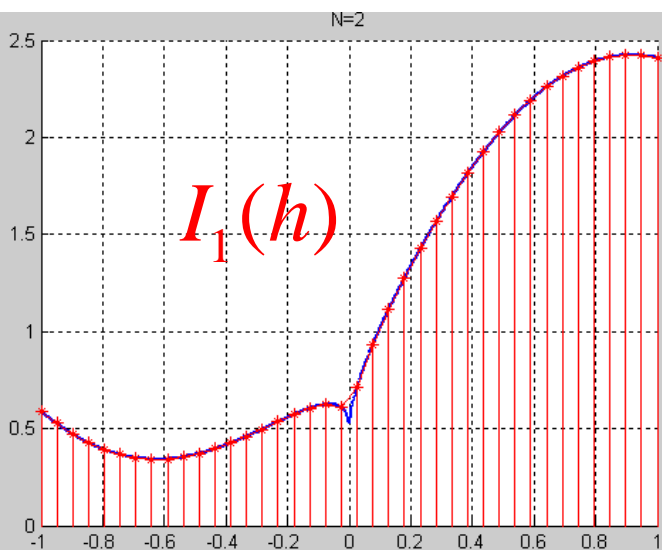
Apskaičiavę Simpsono metodu integralo reikšmes, esant tam tikram ir du kartus mažesniai žingsniui, pagal Ričardsono formulę gausime aukštesnės tikslumo eilės reikšmę:

$$(16I_2(h/2) - I_2(h))/15 = I_4$$

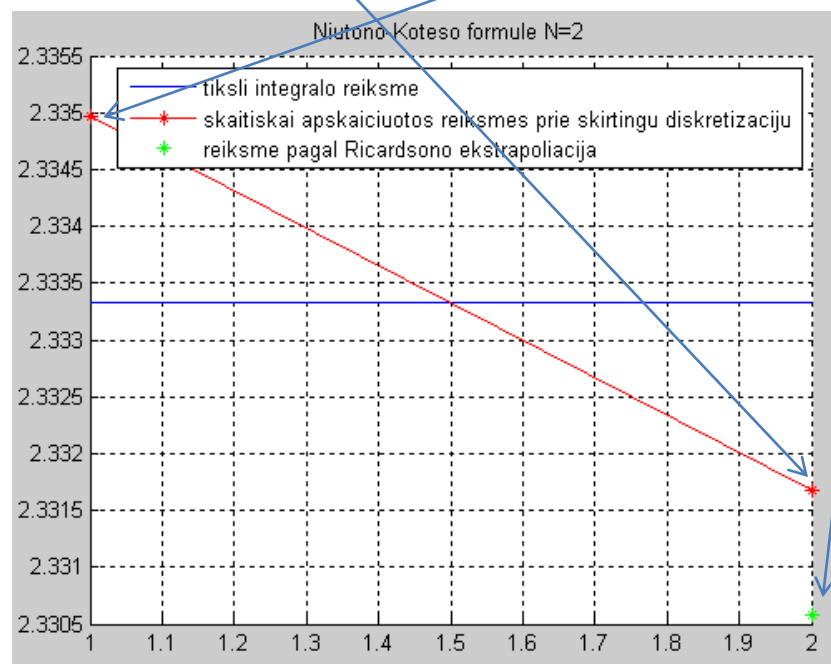


Pavyzdys. Trapecijų metodas yra **1 tikslumo eilės** (t.y. jo paklaida proporcinga žingsnio kvadratui);

Apskaičiavę trapecijų metodu integralo reikšmes, esant tam tikram ir du kartus mažesniui žingsniui, pagal Ričardsono formulę gausime aukštesnės tikslumo eilės reikšmę



$$(4I_1(h/2) - I_1(h))/3 = I_2$$



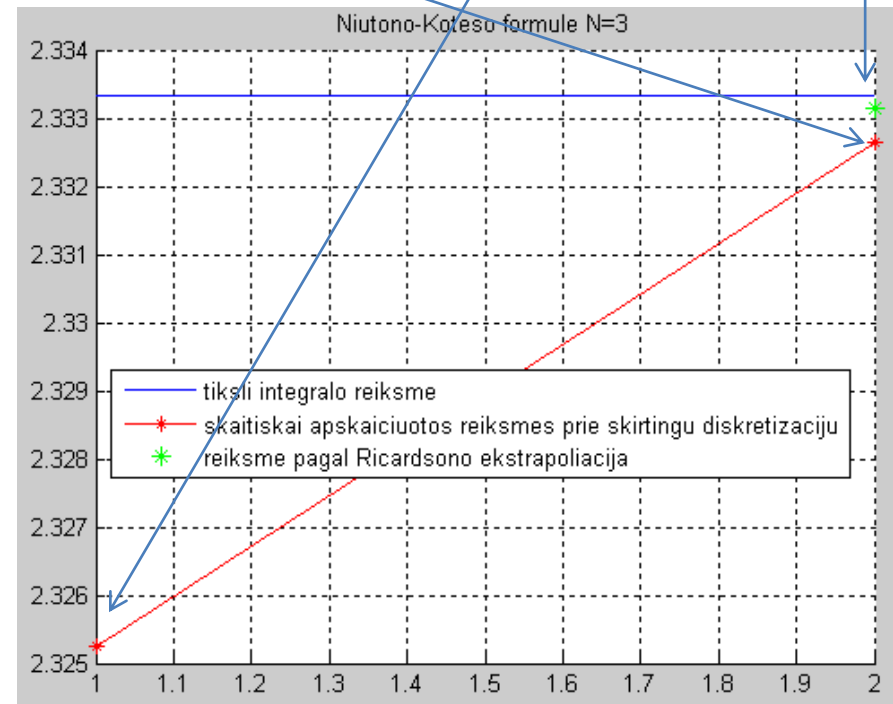
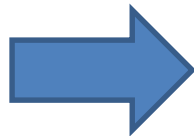
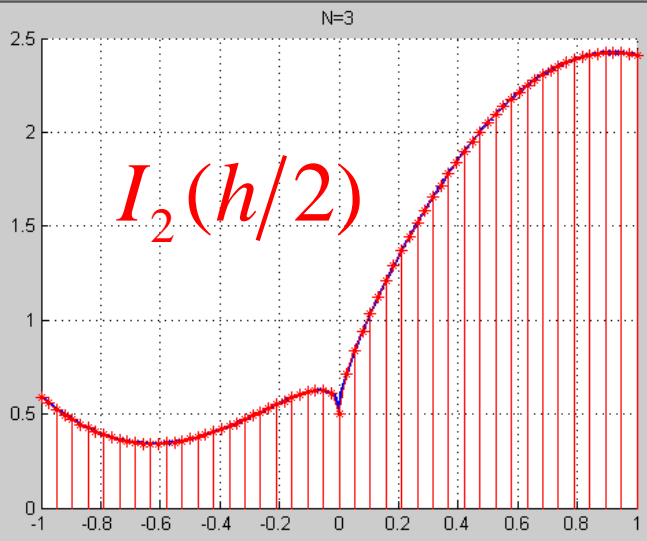
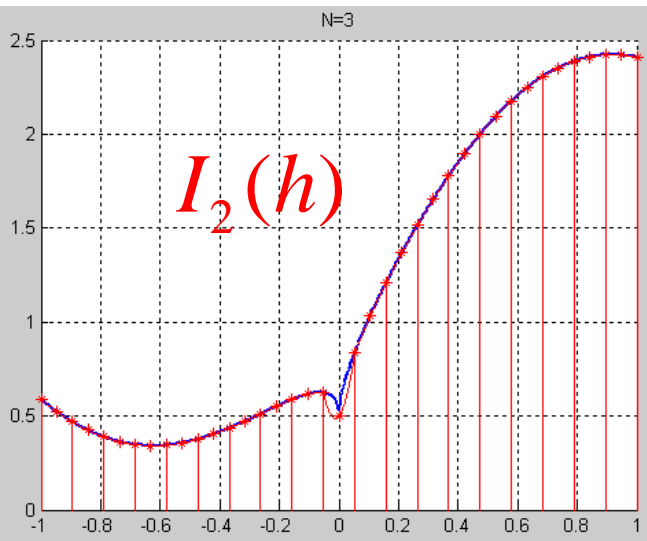
Ekstrapoliuota reikšmė tikslumo nepagerino. Priežastis – šios konkrečios funkcijos atveju apskaičiuota reikšmė labai "jautri" integravimo žingsnio dydžiui.

Pvz_SMA_11_8_Ričardsono_ekstrapoliacija

Pavyzdys. Simpsono metodas yra **3 tikslumo eilės** (t.y. jo paklaida proporcinga žingsnio ketvirtajam laipsniui);

Apskaičiavę Simpsono metodu integralo reikšmes, esant tam tikram ir du kartus mažesniam žingsniui, pagal Ričardsono formulę gausime aukštesnės tikslumo eilės reikšmę:

$$(16I_3(h/2) - I_3(h))/15 = I_4$$

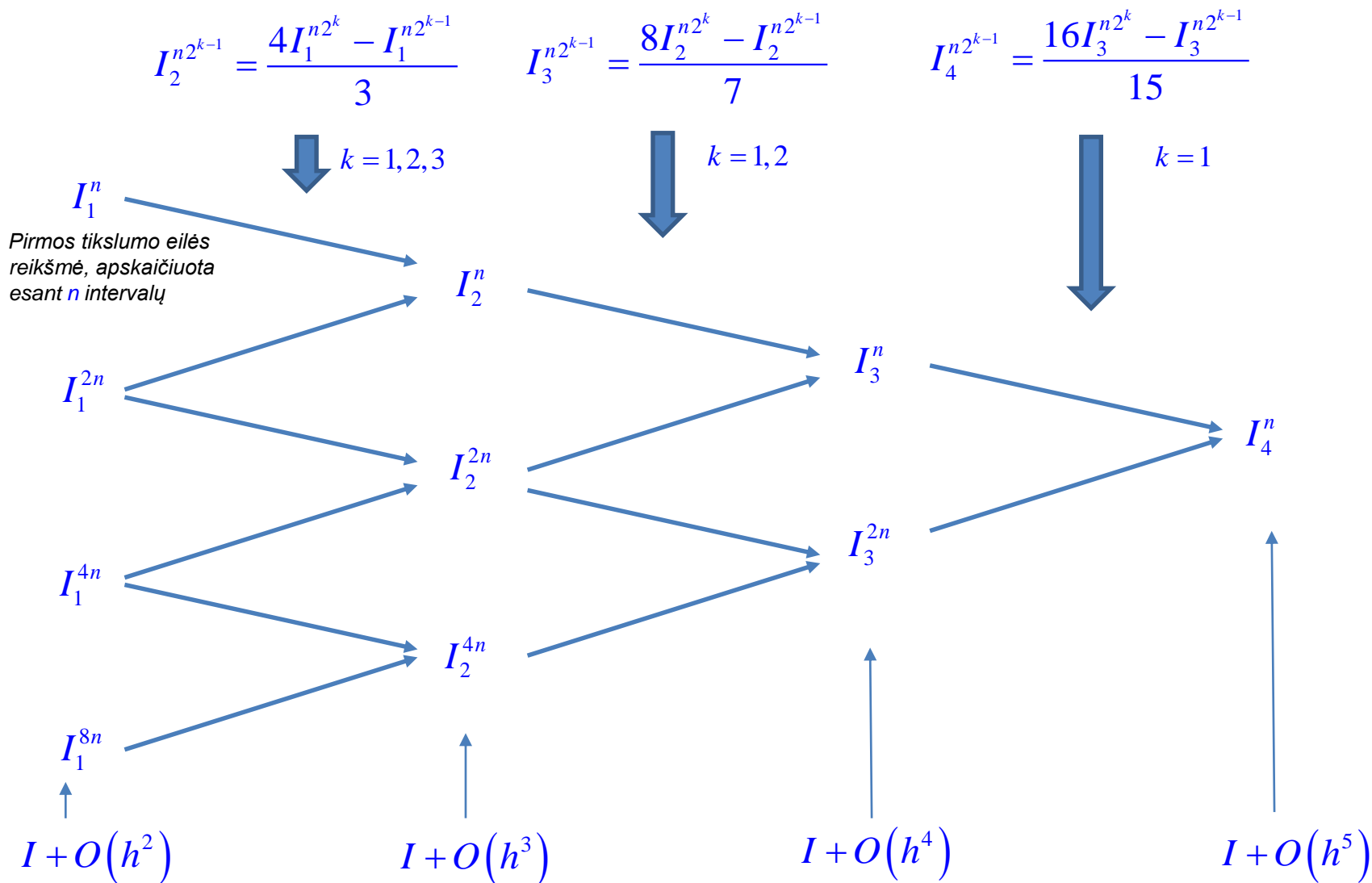


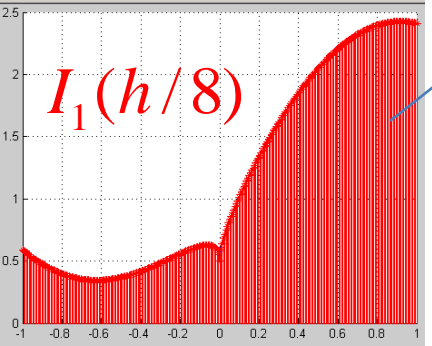
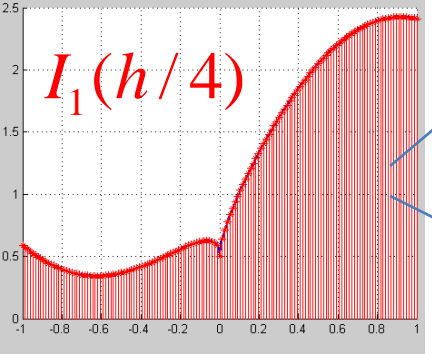
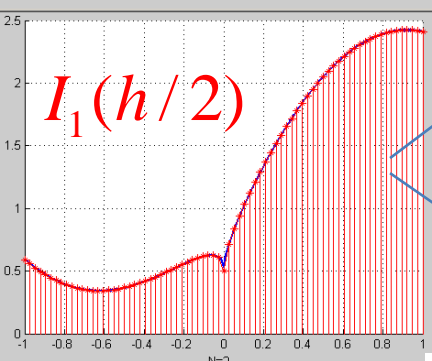
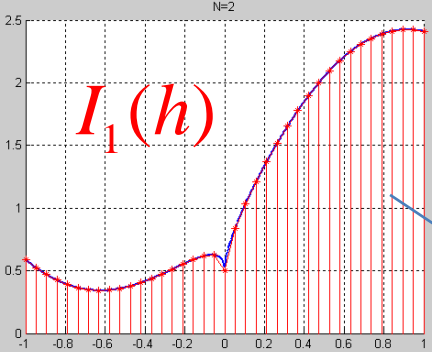
Ekstrapoliuotos reikšmės
tikslumas pagerėjo.

Pvz_SMA_11_8_Ričardsono_ekstrapoliacija

**Apskaičiuotų reikšmių patikslinimas,
panaudojant Rombergo metodą**

Niutono ir Koteso metodu apskaičiuotų integralo reikšmių tikslinimas, panaudojant *Rombergo metodą*





**Trapecijų metodas +
Rombergo metodas:**

$$\frac{(4I_1(h/2) - I_1(h))}{3}$$

$$I_2(h) \quad \frac{(8I_2(h/2) - I_2(h))}{7}$$

$$I_3(h)$$

$$I_2(h/2)$$

$$I_3(h/2)$$

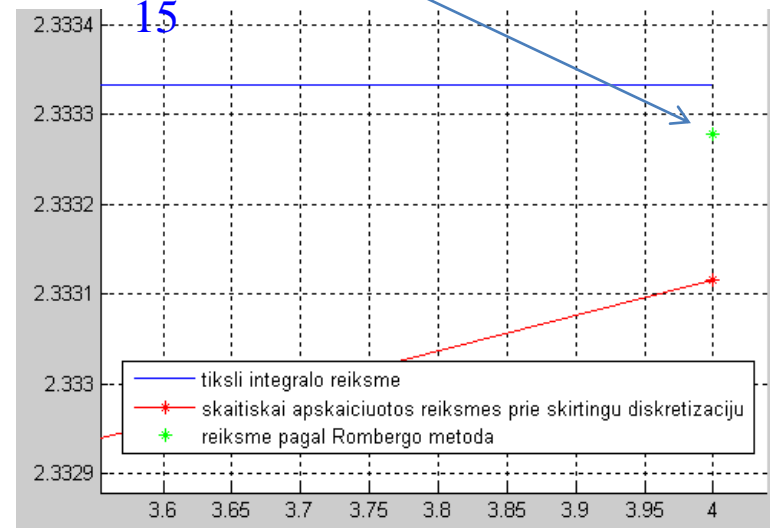
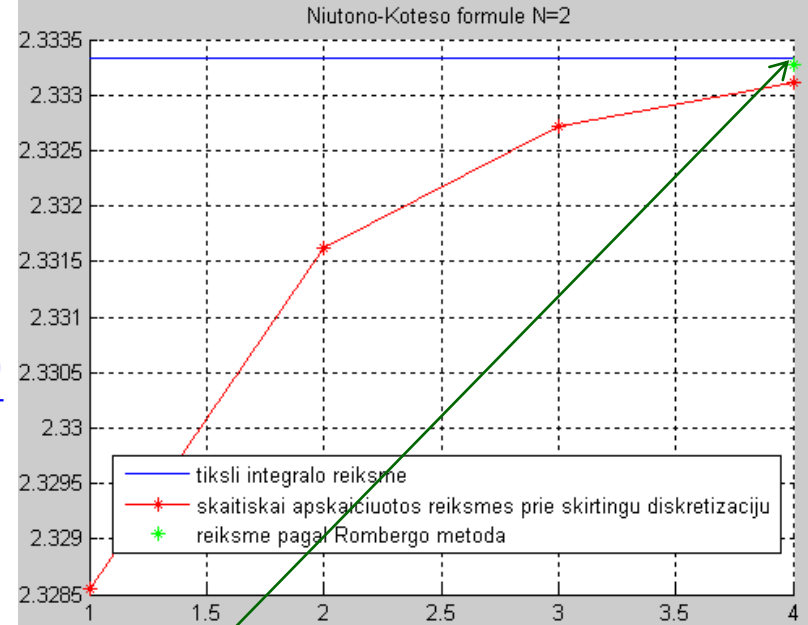
$$I_2(h/4)$$

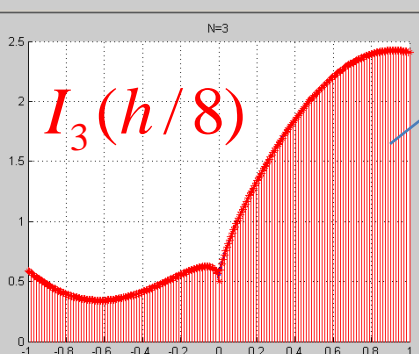
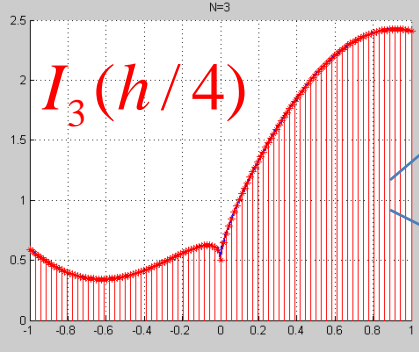
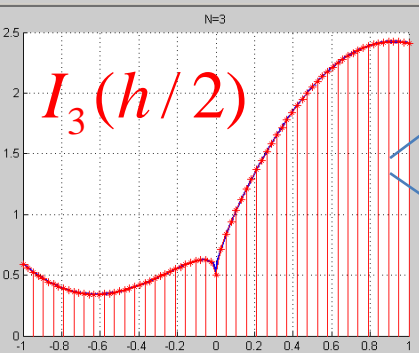
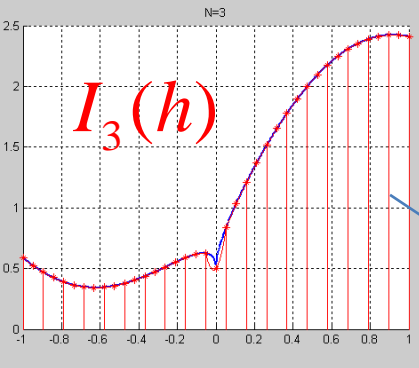
$$I_4(h)$$

$$\frac{(16I_3(h/2) - I_3(h))}{15}$$

$$f = \sin(2 \cdot x) + \sqrt{\text{abs}(x)} + 0.5;$$

$$f(x) = \sin(2x) + \sqrt{|x|} + 0.5$$





**Simpsono metodos +
Rombergo metodos:**

$$\frac{(16I_2(h/2) - I_2(h))}{15}$$

$$I_3(h) \frac{(32I_2(h/2) - I_2(h))}{31}$$

$$I_4(h)$$

$$I_3(h/2)$$

$$I_4(h/2)$$

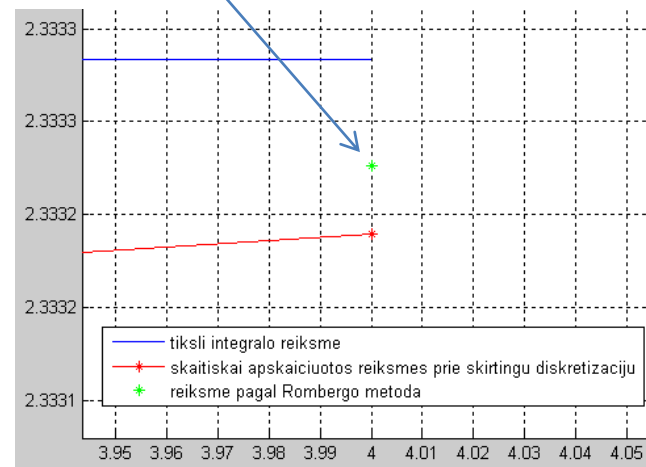
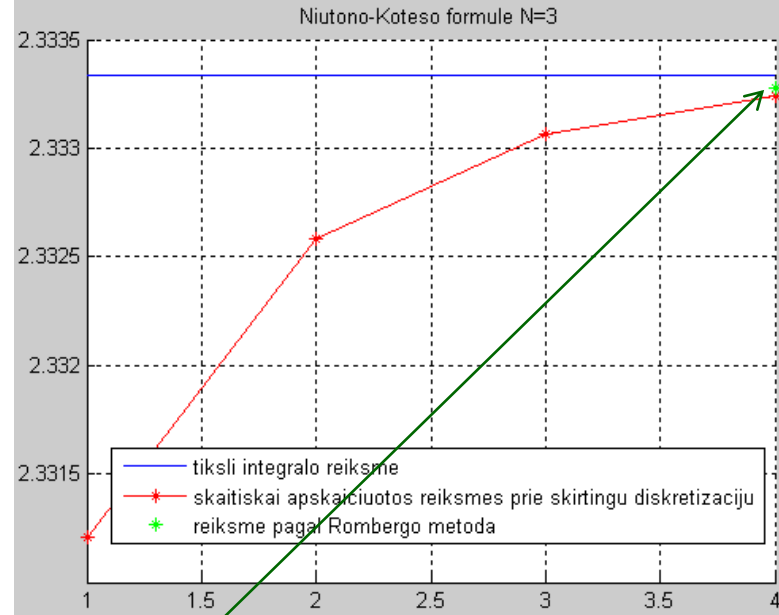
$$I_3(h/4)$$

$$I_5(h)$$

$$\frac{(64I_3(h/2) - I_3(h))}{63}$$

$$f = \sin(2x) + \sqrt{|x|} + 0.5;$$

$$f(x) = \sin(2x) + \sqrt{|x|} + 0.5$$



SMA_11_Klausimai savikontrolei:

1. Apibūdinkite apibrėžtinio integralo (AI) skaitinio apskaičiavimo bendrąją formulę;
2. Paaiškinkite, kaip taikomas Hemingo metodas AI apskaičiavimui. Kaip gaunama lygčių sistemos koeficientų matrica ir dešiniųjų pusių vektorius. Kokie dydžiai gaunami, išsprendus šią lygčių sistemą;
3. Kaip parenkami interpoliavimo mazgai, taikant Niutono ir Koteso formules. Koks ryšys tarp Lagranžo interpoliavimo funkcijų ir AI skaitinio apskaičiavimo koeficientų;
4. Paaiškinkite AI apskaičiavimą pagal Niutono ir Koteso formules, taikant integravimo intervalo skaidymą dalimis;
5. Kas yra AI skaitinio apskaičiavimo formulės eilė. Kaip ji nustatoma? Kokios tikslumo eilės yra trapecijų ir Simpsono formulės;
6. Paaiškinkite Ričardsono ekstrapoliacijos formulę. Kam ji taikoma, nuo ko priklauso jos koeficientai;
7. Paaiškinkite Rombergo metodą. Kuo jis paremtas ir kam taikomas