

# Cours "Génie Logiciel II"

# Chapitre 2: La méthode B AMN(Abstract Machine Notation)

Niveau: II2

Enseignante: Rim DRIRA

rim.drira@ensi-uma.tn

AU: 2016/2017

# Chapitre2: La méthode B

## Plan

- Présentation
- Notion de machine abstraite
- Les clauses d'une machine abstraite
- Les obligations de preuve
- Définition et calcul des substitutions généralisées
- Notation de modélisation des données
- Le processus de raffinement
- Les obligations de preuve du raffinement
- La modularité

# Présentation de B et de ses concepts de base

# Historique

- □ Née dans les années 80
- □ Fondateur: Jean-Raymond Abrial (un informaticien français )
- □ Livre de référence: « The B Book » [1]
- □ Le choix du nom B est une sorte d'hommage aux membres du groupe BOURBAKI.
  - C'est un groupe de mathématiciens français qui a entrepris en 1939 une refonte des mathématiques en les prenant à leur point de départ logique.

Chapitre2: Méthode B

R.DRIRA

## Présentation

- $\square$  B est issue de Z et VDM.
- □ La particularité de B : établir une chaîne de production qui va des spécifications au code source associé.
- B est basée sur la théorie des ensembles et la logique du premier ordre

## Présentation

- Les logiciels conçus avec la méthode B fonctionnent conformément à leurs spécifications
  - Les propriétés sont exprimées par des invariants et vérifiées par preuves formelles.

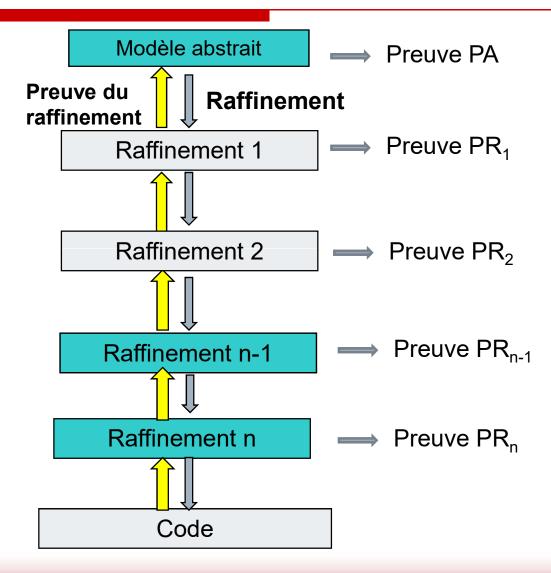
Chapitre2: Méthode B

☐ Un exemple industriel de l'utilisation de la méthode B: le pilote automatique embarqué (PAE) de METEOR de la ligne 14 du métro parisien

## Méthode B

PA: propriété abstraite

PR: propriété de raffinement



# Documentation et outillage

- Documentation disponible
  - http://www.dmi.usherb.ca/~frappier/igl501/ref/B/ Manrefb.pdf
- Outils en licence libre
  - Exemple: Atelier B (http://www.atelierb.eu)

## Atelier B

- Développé par la société ClearSy,
- Outil qui permet une utilisation opérationnelle de la méthode formelle B pour des développements de logiciels prouvés
- ☐ Disponible en deux versions:
  - une version communautaire accessible à tous sans limitation,
  - une version maintenue accessible aux possesseurs d'un contrat de maintenance.

http://www.atelierb.eu

ATELIER

## Atelier B



BARCELONA

**MADRID** 

LISBON

**ALGIERS** 

**BUDAPEST** 

CAIRO

**PARIS** 

DUBAÏ

MALAGA

## **B** FORMAL METHOD

- DEVELOPMENT OF SAFETY CRITICAL SIL4 SOFTWARE
- FREE DOWNLOAD OF ATELIER B 4.0
- **BUG FREE PROVEN**

**CARACAS** 

SANTIAGO

**PANAMA** 

**TORONTO** 

SAO PAULO



**DELHI** 

SEOUL

**BEJING** 

**NINGBO** 

SHANGAÏ

HONK-KONG

**SINGAPOUR** 

**TAICHUNG** 

KUNMING

**SHENZHEN** 



Source: http://www.atelierb.eu

**ENSI-GLII** R.DRIRA Chapitre2: Méthode B 10

## Atelier B

#### Avec l'atelier B:

- On définit les données internes d'une machine et leurs propriétés invariantes;
- 2. On définit les opérations d'accès à la machine ;
- L'atelier vérifie la syntaxe et le typage ;
- 4. L'atelier génère les preuves à faire ;
- 5. L'atelier tente de les prouver automatiquement ;
- 6. Si certaines preuves n'ont pas été démontrées, on détermine si :
  - l'opération est incorrecte et on corrige
  - le prouveur n'est pas assez « fort » et l'on aide le à réaliser la démonstration

## Notion de machine abstraite

- Dans B, un composant logiciel est appelé machine abstraite qui contient:
  - Des données
  - Des opérations
- Connue aussi sous l'acronyme AMN (Abstract Machine Notation)
- □ Avec B,
  - On spécifie
  - On prouve
  - On raffine
  - On code

Une (ou plusieurs) machine(s) abstraite(s)

- Cette notion est proche de:
  - Type abstrait, Module, Classe, Composant

# Quelques remarques

- Les lettres minuscules et majuscules sont distinguées.
- □ Les commentaires sont délimités par les deux caractères de début de commentaire "/\*" et par les deux caractères de fin de commentaires "\*/".
- □ Un identificateur est une séquence de lettres, de chiffres ou du caractère souligné "\_". Le premier caractère doit être une lettre.
  - Tout ce qu'on lui attribue nous même des noms doit respecter les règles de définition d'un identificateur: le nom d'une machine, d'une variable, d'une constante, etc.

## Notion de machine abstraite

### Structure d'une machine abstraite

#### **PARIE ENTETE**

Nom de la machine

Paramètres de la machine

Contraintes sur les paramètres

#### **PARTIE STATIQUE**

Déclaration d'ensembles

Déclaration de constantes

Propriétés des constantes

Déclaration des variables (état)

Invariant (caractérisation de l'état)

#### **PARTIE DYNAMIQUE**

Initialisation des variables

**Opérations** 

#### **END**

## Principales clauses

**MACHINE** En-tête Nom de la machine abstraite (idem nom de la classe) **CONSTRAINTS** Contraintes sur les paramètres d'une machine s'il y en a **SETS** Déclaration des ensembles abstraits et énumérés **CONSTANTS** - Une clause ne doit pas apparaître plus Définition des constantes qu'une fois **PROPERTIES** - L'ordre des clauses n'est pas imposé **Partie** Propriétés sur les constantes **VARIABLES** Statique Déclaration des variables (idem attributs d'une classe) **DEFINITIONS** Contient une liste d'abréviations pour un prédicat, une expression ou une substitution. **INVARIANT** Typage et propriété des variables INITIALISATION **Partie** Définition de la valeur initiale des variables (idem dynamique constructeur) **OPERATIONS** Déclaration des opérations (idem méthodes)

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 15

**END** 

## Les clauses d'une machine abstraite L'en-tête

# □ La partie en-tête contient:

Nom de la machine Paramètres de la machine (pour la généricité) Contraintes sur les paramètres

## □ Clauses

## **MACHINE**

Nom de la machine abstraite (paramètres formels)

## **CONSTRAINTS**

Contraintes sur les paramètres d'une machine s'il y en a

# Les clauses d'une machine abstraite L'en-tête

- Il est optionnel qu'une machine possède des paramètres formels
- Les paramètres d'une machine sont de deux sortes:
  - Paramètres scalaires:
    - L'identificateur doit comporter au moins un caractère minuscule
    - □Type: INT, BOOL, paramètre ensemble de la machine
  - Paramètres ensembles:
    - L'identificateur ne doit pas contenir de caractères minuscules
- □ Exemples

MACHINE MACHINE MACHINE

carrefour réservation(Maxi) pile(ELEMENT)...

... CONSTRAINTS

Maxi ∈NAT...

# Les clauses d'une machine abstraite L'en-tête

## □ La clause CONSTRAINTS

- Cette clause doit apparaître si la machine possède des paramètres scalaires formels
- Permet de typer les paramètres scalaires formels de la machine abstraite et d'exprimer des propriétés complémentaires sur ces paramètres
- Exemple:

```
MACHINE MA (pl, p2, p3, ENS1, ENS2)
CONSTRAINTS pl \in INT \land p2 \in BOOL \land p3 \in ENS1 \land card (ENS1) = 10 ...
```

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 18

□ Les données d'une machine abstraite sont décrites au moyen des clauses suivantes:

#### **SETS**

Déclaration des ensembles abstraits et énumérés

#### **CONSTANTS**

Définition des constantes

#### **PROPERTIES**

Propriétés sur les constantes

#### **VARIABLES**

Déclaration des variables (idem attributs d'une classe)

#### **INVARIANT**

Typage et propriété des variables

## La clause SETS

- elle représente les ensembles introduits par la machine:
  - soit des ensembles abstraits:
    - ☐ définis par leurs noms
    - utilisés pour désigner des objets dont on ne veut pas définir la structure au niveau de la spécification.
    - □ Tout ensemble abstrait est implicitement fini et non vide
  - soit des ensembles énumérés définis par leurs noms et la liste de leurs éléments.

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 20

## ■ Exemple:

```
MACHINE

MA
SETS

POSITION;

MARCHE = {Arret, Avant, Arriere};

DIRECTION = {Nord, Sud, Est, Ouest}
...

END
```

POSITION est un ensemble abstrait

MARCHE et DIRECTION sont des ensembles énumérés

## □ La clause CONSTANTS

- On peut aussi utiliser CONCRETE\_CONSTANTS
- Déclare une liste de constantes concrètes (implémentable directement dans un langage informatique)
- Chaque constante doit être typé dans la clause PROPERTIES

## ■ La clause PROPERTIES

définit un prédicat qui type les constantes de la machine abstraite et qui définit leurs propriétés.

## Exemple 1

**MACHINE** 

MA1

#### **CONSTANTS**

PosMin,

PosMax

#### **PROPERTIES**

 $PosMin \in INT \land PosMax \in NAT$ 

. . .

R.DRIRA

**END** 

## ■ Exemple2

**MACHINE** 

MA2

#### **CONSTANTS**

Cte1,

Cte2

#### **PROPERTIES**

 $Cte1 \in INT \land$ 

Cte2 ∈ NAT ∧

 $(Cte1 < 0 \Rightarrow Cte2 = 0)$ 

. . .

**END** 

#### La clause VARIABLES

- Elle introduit la liste des variables de la machine.
- Ces variables représentent l'état de la machine.
- Les variables sont les seules objets qui peuvent être modifiés directement dans l'initialisation et les opérations de la machine.
- Cette clause peut être absente si la machine n'a pas de variables.
- Cette clause doit être accompagnée des clauses INVARIANT et INITIALISATION.

## La clause INVARIANT

- □ regroupe un ensemble de prédicats qui:
  - permettent de typer les variables
  - définissent les propriétés des variables que doit vérifier l'état de la machine à tout moment
- ☐ Il est fondamental qu'une machine avec variable(s) soit munie d'un invariant.

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 25

### □ Exemple 1

MACHINE MA

#### **VARIABLES**

var1, var2, var3

#### **INVARIANT**

 $var1 \in NAT \land$ 

var2 ∈ BOOL ∧

 $var3 \in INT \land$ 

 $(var1 > var3 \land var2 = TRUE)$ 

#### **INITIALISATION**

var1:=2||

var2:=TRUE||

var3:=-1

... END

# Invariant de typage des variables:

□ Var1 est un entier naturel, var2 est un booléen et var 3 est un entier relatif.

## Propriété sur les variables

□ Var1 doit être supérieur strictement à var3 et var2 doit être vrai

26

## **□Exemple2**

```
MACHINE Chaudière
SETS
       ETATS = {activé, désactivé}
VARIABLES
       T, Alarme
INVARIANT
       T \in NAT \land Alarme \in ETATS \land
       (T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé)
END
```

## ■ Exemple3: Machine sans variables

**MACHINE Calculatrice** 

#### **CONSTANTS**

min\_ent, max\_ent, ENTIER

#### **PROPERTIES**

min\_ent =  $-2^{31}$   $\wedge$ 

 $max_{ent} = 2^{31} - 1 \wedge$ 

ENTIER = min\_ent .. max\_ent

...

**END** 

## Synthèse

```
MACHINE M(X, u)
CONSTRAINTS
   C(u)
SETS
   S; T = \{a, b\}
CONSTANTS
   c, d
PROPERTIES
   R(c,d)
VARIABLES
   x, y
INVARIANT
   I(x, y, c, d, u)
INITIALISATION
   U(x,y)
OPERATIONS
   r \leftarrow op(p) = PRE P THEN K END;
END
```

# Les clauses d'une machine abstraite La partie dynamique

Composée des clauses suivantes:

#### **INITIALISATION**

Définition de la valeur initiale des variables

#### **OPERATIONS**

Déclaration des opérations

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 30

# Les clauses d'une machine abstraite La partie dynamique

## La clause INITIALISATION

- □Permet d'attribuer une valeur initiale à chaque variable propre à la machine.
- L'initialisation doit satisfaire l'invariant de la machine.
- □Clause obligatoire si la clause VARIABLE est présente: toute variable propre à la machine doit être initialisée.

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 31

# Les clauses d'une machine abstraite La partie dynamique

## ■ Exemple

MACHINE MA

**VARIABLES** 

var1, var2

#### **INVARIANT**

 $var1 \in NAT \land$ 

 $var2 \in INT \land$ 

(var1 > var2)

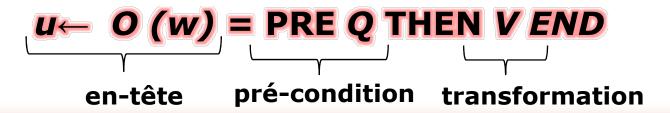
#### **INITIALISATION**

var1, var2:=2,-1;

... END

32

- □ La clause OPERATIONS permet de définir les opérations d'une machine
- Une opération est composée de:
  - Une en-tête: un nom et des paramètres (u et w) s'il y en a
  - **■** Une pré-condition (Q)
  - Une transformation (V)
    - Définit le comportement de l'opération vis à vis de l'état de la machine
      - Une transformation des données internes et une affectation de valeurs aux paramètres de sortie



## **Exemple**

```
MACHINE Calculatrice
```

```
CONSTANTS
```

```
min ent, max ent, ENTIER
```

#### **PROPERTIES**

```
min_ent = -2^{31} \land max_ent = 2^{31} - 1 \land
ENTIER = min_ent .. max_ent
```

#### **OPERATIONS**

```
ecrire_nombre (a) ...;
a ← lire_nombre ...;
c ← plus (a, b) ...;
c ← moins (a, b) ...;
c ← mult (a, b) ...;
r, o < - add (a, b) ...;
```

**END** 

- □ Une opération peut être paramétrée en entrée (w) et en sortie (u) par une liste de paramètres.
- ☐ Les paramètres en entrée **w** sont typés explicitement dans la pré-condition **Q** de l'opération.
- ☐ La pré-condition Q permet aussi de définir les conditions de fonctionnement de l'opération
- □ Les paramètres en sortie **u** sont typés implicitement en fonction des types des expressions définissant la valeur de ces paramètres dans **V**

R.DRIRA



- □ La définition des opérations s'appuie sur le langage des substitutions généralisées
- □ La transformation de base est la substitution simple devient égal, notée :=
- Les autres transformations permettent de modéliser le résultat de tous les changements d'états réalisables :
  - Choix borné
  - Substitution gardée
  - Choix non borné
  - Etc.

## Les clauses d'une machine abstraite Les opérations

#### **Exemple1**

```
MACHINE Chaudière
SFTS
        ETATS = {activé, désactivé}
VARIABLES
        T, Alarme
INVARIANT
        T \in NAT \wedge
        Alarme ∈ ETATS ∧
        (T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé)
INITIALISATION
T:=0||Alarme:=désactivé
OPERATIONS
changerT (v) =
PRE
        v \in NAT \land v \le 130
THEN
        T := v
END
```

Chapitre2: Méthode B

## Les clauses d'une machine abstraite Les opérations

#### Exemple2

```
MACHINE Calculatrice
    CONSTANTS
    min ent, max_ent, ENTIER
    PROPERTIES
    min ent = -2^{31} \wedge
    max ent = 2^{31}- 1 \wedge
    ENTIER = min ent .. max ent
    OPERATIONS
         r < - plus (a, b) =
         PRE
             a \in ENTIER \wedge
            b \in ENTIER \land
             a + b \in ENTIER
         THEN
             r := a + b
         END;
```

```
|r, o \leftarrow add(a, b) =
PRE
     a \in \mathsf{FNTIFR} \wedge
     b ∈ ENTIER
THEN
    IF a + b \in ENTIER
    THFN
     r := a + b \mid\mid o := FALSE
     FI SF
     o := TRUE
     END
END
FND
```

## Les clauses d'une machine abstraite Les opérations

#### **Exercice**

```
MACHINE
 reservation
OPERATIONS
reserver(nbPlaces)=
    PRE
     nbPlaces = NAT1 A
    nbPlaces ≤ nbPlacesLibres
    THEN
     nbPlacesLibres := nbPlacesLibres-nbPlaces
    END
   END
```

### Exercice: Réservation

- On souhaite spécifier un système de réservation de places sur un vol limité à maxi places. Les opérations à écrire sont:
  - Réserver: permet de réserver une place si c'est possible.
  - <u>Libérer:</u> permet d'annuler la réservation d'une place.

Chapitre2: Méthode B

Remarque: la gestion des numéros de places n'est pas demandée.

#### Travail demandé:

- Spécifier les données de la machine B associée à ce système
- Décrire l'invariant de ce modèle
- Donner la machine résultante

#### **MACHINE**

Reservation1

#### **CONSTANTS**

maxi

#### **PROPERTIES**

maxi ∈ NAT

#### **VARIABLES**

**NbPlLib** 

#### **INVARIANT**

NbPlLib ∈ 0..maxi

#### **INITIALISATION**

NbPlLib:=maxi

#### **OPERATIONS**

reserver= PRE NbPlLib ≠ 0 THEN NbPlLib:=NbPlLib-1 END; liberer= PRE NbPlLib ≠ maxi THEN NbPlLib:=NbPlLib+1 END END

#### Exercice: Réservation

1. Modifier la machine précédente pour:

R.DRIRA

- Permettre à la machine de recevoir maxi en paramètre
- Améliorer les opérations: elles doivent retourner en résultat «échec » ou « succès ».
- 2. Ecrire une nouvelle machine qui permet de réserver et libérer un nombre de places donné en paramètre.
- 3. Ecrire une nouvelle machine permettant de gérer les places par leurs numéros.

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 42

```
1/
MACHINE
Reservation2(maxi)
CONSTRAINTS
maxi ∈ NAT
SETS
RESULTAT={échec, succès}
VARIABLES
NbPlLib
INVARIANT
NbPlLib ∈ 0..maxi
INITIALISATION
NbPll ib:=maxi
OPERATIONS
Res <-- reserver= IF NbPlLib ≠ 0 THEN NbPlLib:=NbPlLib-1 || Res:=succès
   ELSE Res:= échec END;
Res <-- liberer= IF NbPlLib ≠ maxi THEN NbPlLib:=NbPlLib+1 || Res :=
   succès ELSE Res:= échec END
END
```

Chapitre2: Méthode B

```
2/
MACHINE
Reservation3(maxi)
CONSTRAINTS
maxi ∈ NAT
SETS
RESULTAT={échec, succès}
VARIABLES
NbPlLib
INVARIANT
NbPlLib \in 0..maxi
INITIALISATION
NbPlLib:=maxi
OPERATIONS
Res <-- reserver(nb) =
PRE nb ∈ NAT THÈN
IF NbPlLib >= nb THEN NbPlLib:=NbPlLib-nb || Res:=succès
ELSE Res:= échec
END
END;
Res <-- liberer(nb)=
PRE nb ∈ NAT THEN
IF NbPlLib+nb <= maxi THEN NbPlLib:=NbPlLib+nb || Res := succès ELSE Res:= échec END
END
END
```

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B

R.DRIRA

```
3/
MACHINE Reservation4
CONSTANTS
maxi, PLACES
PROPERTIES
maxi ∈ NAT ∧ PLACES = 0..maxi
SETS
RESULTAT={échec, succès}
VARIABLES
OCCUPES
INVARIANT
OCCUPES ⊆ PLACES
INITIALISATION
OCCUPES:=0
OPERATIONS
place <-- reserver = PRE PLACES ≠ OCCUPES THEN
ANY pp WHERE pp ∈ PLACES - OCCUPES THEN
OCCUPES:=OCCUPES ∪ {pp}||place:=pp END
END;
liberer(place) = PRE place ∈ PLACES ∧ place ∈ OCCUPES THEN
OCCUPES:=OCCUPES - {place}
END
END
```

45

#### Exercice

- On souhaite spécifier le comportement d'un système de contrôle d'une barrière d'un passage à niveau en utilisant la méthode B.
- La barrière est initialement relevée. Si un train arrive alors elle est baissée et elle reste dans cet état tant qu'il ya des trains qui arrivent. Elle est relevée si le dernier train quitte la section.
- 1) Spécifier les données du modèle B associé à ce système
- 2) Décrire les invariants de ce modèle
- 3) Donner le modèle résultant
- Remarque : Il est possible de commencer par construire un automate associé à ce contrôleur et, par la suite, donner le modèle résultant.

```
MACHINE barriere
SETS
etat={relevée, baissée}
VARTABLES
barrier, NbT
TNVARTANT
barrier∈etat \Lambda NbT ∈ NAT \Lambda ((NbT=0 \Rightarrow barrier=relevée) or (NbT>0
    ⇒ barrier=baissée))
INITIALISATION
barrier:=relevée||NbT:=0
OPERATIONS
arriveeTrain=
IF barrier= relevée THEN NbT:=NbT+1 ||barrier:=baissée
FLSE NbT:=NbT+1
END;
passageTrain= PRE barrier=baissée THEN
IF NbT>1 THEN NbT:=NbT-1 ELSE NbT:=0||barrier:=relevée END
END END
```

Chapitre2: Méthode B

**ENSI-GLII** 

R.DRIRA

#### Autres clauses

Clause **ASSERTIONS**: liste de prédicats appelés assertions portant sur les variables. Ce sont des résultats intermédiaires déduits de l'invariant susceptibles d'aider la preuve.

```
MACHINE

MA

CONCRETE_VARIABLES

var

INVARIANT

var \in INT \land var^2 = 1

ASSERTIONS

var = 1 \lor var = -1
...

END
```

☐ Clauses **SEES**, **USES**, **INCLUDES**, **IMPORTS**, etc. (Pour la modularité)

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B

R.DRIRA

## Autres clauses La clause DEFINITIONS

- ☐ Permet de définir une liste d'abréviations pour un prédicat, une expression ou une substitution:
  - À travers des déclarations explicites
  - À partir de fichiers de définitions à inclure
- □ Les définitions sont locales à la machine où elles sont définies et peuvent être utilisées même dans le texte qui précède leur déclaration.
- □ Les définitions peuvent dépendre d'autres définitions mais ne doivent pas conduire à des dépendances cycliques.
- ☐ Les définitions explicites peuvent être paramétrées

## Autres clauses La clause DEFINITIONS

#### **Exemple1**

. . .

#### **DEFINITIONS**

#### **CONSTANTS**

. . .

- $\square$  Le corps de la définition *def1* est "  $A = jaune \land B = jaune$  ".
- □ Def2 est une définition paramétrée
- □ Def3 est définie par appel à Def2

## Les obligations de preuve (Preuve de cohérence)

- Une machine abstraite est dite cohérente lorsque l'initialisation et chaque opération préservent les propriétés invariantes.
- La dernière étape de la spécification consiste à prouver la cohérence de chaque machine abstraite
- Une obligation de preuve est une formule mathématique à démontrer afin d'assurer qu'un composant B est correct.
- Un point fort de B est la génération automatique des obligations de preuve

- □ Toutes les obligations de preuve ont la structure suivante :
- $H \Rightarrow P$  où P et H sont des prédicats.
- Cette formule signifie qu'il faut démontrer le but P sous l'hypothèse H, H étant généralement une conjonction de prédicats.

- Les obligations de preuve relatives à une machine abstraite concernent principalement :
  - la correction de l'initialisation : l'initialisation doit établir l'invariant de la machine;
  - la correction des opérations : les opérations doivent préserver l'invariant;
- □ Concerne aussi:
  - la correction des assertions (clause ASSERTIONS): chaque assertion doit être satisfaite sous l'hypothèse que l'invariant l'est;
  - la correction de l'instanciation lors de l'inclusion de machines (clause INCLUDES) : les paramètres effectifs d'instanciation doivent vérifier les contraintes des paramètres de la machine incluse;

- Les obligations de preuve relatives à une machine abstraite concernent principalement :
  - la correction de l'initialisation : l'initialisation doit établir l'invariant de la machine;
  - la correction des opérations : les opérations doivent préserver l'invariant;

#### **Correction de l'initialisation**

Les hypothèses de la correction de l'initialisation sont :

- Contraintes des paramètres de la machine abstraite
- Propriétés des constantes de la machine abstraite,

Sous ces hypothèses, le but à démontrer est :

 L'invariant de la machine abstraite après application de l'initialisation

#### **Correction des opérations**

Les hypothèses sont:

- Contraintes des paramètres de la machine abstraite
- Propriétés des constantes de la machine abstraite,
- Invariants et assertions de la machine abstraite,
- □ La pré-condition de l'opération

Sous ces hypothèses, le but à démontrer est :

L'invariant de la machine abstraite, après application de la substitution définissant l'opération.

- ☐ Soient **S** une substitution et **P** un prédicat:
  - La notation [S] P se lit « la substitution S établit le prédicat P »
  - [S] P représente le prédicat obtenu après transformation de P par la substitution S.
- Chaque substitution généralisée se définit en précisant quel est le prédicat obtenu après application de la substitution à un prédicat quelconque.
- Exemple pour la substitution simple:
  - [x:=E]I représente I dans laquelle toutes les occurrences libres de x sont remplacées par E.

- □ Le prédicat P c'est l'invariant I et la substitution S est V, on obtient les obligations de preuve suivantes:
  - Obligation de preuve de l'initialisation: démontrer que le prédicat H ⇒[Init]I est valide
  - Obligation de preuve pour une opération: démontrer que le prédicat H ⇒ [V]I est valide

## Exemple **MACHINE** Μ **VARIABLES** V **INVARIANT INITIALISATION** Init **OPERATIONS** $u \leftarrow O(W) =$ PRE THEN **END**

# Obligation de preuve pour l'initialisation: Aucun hypothèse But à prouver: I après Init (est ce que l'initialisation établit l'invariant?) [Init]I

#### Obligation de preuve pour l'opération O:

```
On prouve que

lorsque la machine est dans un état
correct: les propriétés invariantes I
sont supposées vérifiées
lorsque l'opération est appelée avec la
pré-condition Q: Q est supposée
vérifiée
alors sa transformation V amène la
machine dans un état correct: →
un état qui satisfait l'invariant I

I ∧ Q ⇒ I après V I ∧ Q ⇒ [V] I
```

**END** 

#### **Exemple1**

```
MACHINE
    Μ
VARIABLES
    V
INVARIANT
INITIALISATION
Init
OPERATIONS
    u \leftarrow O(W) =
    PRE
    THEN
     END
END
```

Les obligations de preuve pour la machine M:

```
[Init]I I \wedge Q \Rightarrow [V] I
```

#### **Exemple2**

MACHINE Obligation de preuve pour l'initialisation:

CONSTRAINTS  $C \land R \Rightarrow [U]I$ 

C

**CONSTANTS** 

Obligation de preuve pour

PROPERTIES I'opération O:  $C \land R \land I \land P \Rightarrow [K] I$ 

R

**VARIABLES** 

Χ

**INVARIANT** 

I

**INITIALISATION** 

IJ

**OPERATIONS** 

r op(p) = PRE P THEN K END;

#### Exercice

☐ Écrire les obligations de preuve de la machine réservation

## Éléments de modélisation en B

- □ Langage ensembliste: pour décrire le modèle de données
- Logique des prédicats du premier ordre pour décrire les propriétés
- Langage des substitutions généralisées pour décrire les actions

# Les substitutions généralisées

#### Introduction

- Les substitutions généralisées sont utilisées pour décrire le corps de l'initialisation et des opérations d'un composant (clauses INITIALISATION et OPERATIONS)
- □ La sémantique du langage des substitutions est définie par un calcul des substitutions qui permet d'effectuer les évaluations des obligations de preuve

Chapitre2: Méthode B

## Les substitutions généralisées

#### Non déterminisme

- Une substitution possède un comportement non déterministe si elle décrit plusieurs comportements possibles sans préciser lequel sera effectivement choisi.
- □ En B, les substitutions des machines et des raffinements peuvent être non déterministes.

Chapitre2: Méthode B

☐ Le non déterminisme décroît lors du raffinement.

## Les substitutions généralisées

Opérateur ou mot réservé	Nom de la production grammaticale
BEGIN	Substitution bloc
skip	Substitution identité
:=	Substitution devient égal
:()	Substitution devient tel que
:∈	Substitution devient élément de
PRE	Substitution précondition
ASSERT	Substitution assertion
CHOICE	Substitution choix borné
IF	Substitution conditionnelle
SELECT	Substitution sélection
CASE	Substitution cas
ANY	Substitution choix non borné
LET	Substitution définition locale
VAR	Substitution variable locale
	Substitution séquence
WHILE	Substitution tant que
←	Substitution appel d'opération
II	Substitution simultanée

## Substitution devient égal

- ☐ Soit *x* une variable, *e* une expression et *P* un prédicat, alors :
- [ x := e ] P est le prédicat obtenu en remplaçant toutes les occurrences libres de x dans P par e.

## Règle de typage:

- Dans la substitution x := e, x et e doivent être du même type T.
- Dans la substitution x1,...,xn := e1,...,en, chaque xi doit être du même type que ei.

Chapitre2: Méthode B

## Substitution devient égal

- Une variable est dite libre dans un prédicat ou dans une expression si:
  - Elle est présente dans la formule

#### et

- Elle est présente dans des sous formules qui ne sont pas sous la portée de certains quantificateurs introduisant une variable quantifiée de même nom.
- □ **Exemple:** Soit le prédicat:  $\forall n \cdot (n \in \mathbb{N} \Rightarrow n > x)$

Chapitre2: Méthode B

y est-elle libre? n est-elle libre? x est-elle libre?

## **Exemple de calcul: OP de reserver**

```
MACHINE
  reservation
VARIABLES
  nbPlacesLibres
INVARIANT
  nhPlacesI ibres \in 0..100
OPERATIONS
  reserver(nbPlaces)=
    PRF
     nbPlaces ∈ NAT1 ∧
     nbPlaces ≤ nbPlacesLibres
    THEN
      nbPlacesLibres :=
    nbPlacesLibres-nbPlaces
     END
END ''
```

#### $I \wedge Q \Rightarrow [V]I$ devient:

### Substitution simultanée

Correspond à l'exécution simultanée de deux substitutions

## **Deux syntaxes:**

```
\square x := E \mid \mid y := F
```

$$\square x, y := E, F$$

## Sémantique

$$[x, y := E, F] I \Leftrightarrow$$

[z := F][x := E][y := z]I z étant une variable distincte de x et y et non libre dans I

# Substitution simultanée

**Exemple:** permutation de 2 variables

## Substitution choix borné

- Permet de définir un nombre fini de comportements possibles sans préciser lequel sera effectivement choisi (non déterministe).
- n'est pas une substitution d'implémentation
- □ Syntaxe
  - CHOICE S1 OR ... OR Sn END
  - S1, ..., Sn des substitutions (avec  $n \ge 2$ )
- □ Sémantique

[CHOICE S1 OR ... OR Sn END]  $I \Leftrightarrow [S1] I \land ... \land [Sn] I$ 

Chapitre2: Méthode B

# Substitution choix borné

Exemple : Définition des résultats de l'examen du permis de conduire
CHOICE résultat := réussite || permis := permis U {candidat}
OR résultat := échec

#### **END**

Calculer:

```
[CHOICE résultat := réussite || permis := permis U {candidat}
OR résultat := échec END] (permis ⊆ PERS-MAJEUR)
```

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 75

# Select (Garde et Choix Borné)

- ☐ La substitution SELECT permet d'exprimer des gardes qui définissent les conditions d'exécution de l'instruction.
- □ Syntaxe

**END** 

# Sémantique

```
[SELECT Q1 THEN S1
WHEN Q2 THEN S2
...
WHEN Qn THEN Sn
[ELSE SE]
```

```
 \begin{array}{l} (Q1\Rightarrow [S1]I) \land \\ (Q2\Rightarrow [S2]I) \land \\ ... \\ (Qn\Rightarrow [Sn]I) \land \\ ((\neg Q1 \land \neg Q2 \land ... \land \neg Qn) \Rightarrow [SE]I) \end{array}
```

Chapitre2: Méthode B

☐ Les gardes peuvent ne pas être disjointes, dans ce cas le comportement est non-déterministe.

# Select (Garde et Choix Borné)

# ■ Exemple

SELECT  $x \ge 0$  THEN

$$y := x^2$$

WHEN  $x \le 0$  THEN

$$y := -x^2$$

**END** 

Chapitre2: Méthode B

# Substitution identité

- □ La substitution identité **Skip** ne modifie pas le prédicat sur lequel elle est appliquée.
- □ Elle est notamment utilisée pour décrire que certaines branches d'une substitution IF, CASE ou SELECT ne modifient pas les variables.

Chapitre2: Méthode B

# Sémantique:

[skip]  $I \Leftrightarrow I$ 

# Condition par Cas

- ☐ La substitution CASE permet de définir différents comportements possibles en fonction de la valeur d'une expression.
- **□** Syntaxe:

```
CASE E OF
EITHER L1 THEN S1
[OR L2 THEN S2
...
OR Ln THEN Sn]
[ELSE SE]
END
```

- Chaque branche EITHER et OR est constituée d'une liste non vide de constantes littérales (entier, énuméré, booléen).
- □ Les L1, .. , Ln doivent être disjoints (déterminisme) et de même type que E.
- ☐ Si le ELSE est absent, l'échec des Li réalise la substitution skip.

79

# Condition par Cas

# Sémantique:

```
CASE E OF

EITHER L1 THEN S1

[OR L2 THEN S2

...

OR Ln THEN Sn]

[ELSE SE]

E \in \{L1\} \Rightarrow [S1]I \land

E \in \{L2\} \Rightarrow [S2]I \land

...

E \in \{Ln\} \Rightarrow [Sn]I \land

E \notin \{L1,L2...Ln\} \Rightarrow [SE]I

(en l'absence de ELSE

END

SKIP)
```

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 80

# Condition par Cas

#### Exemple:

#### **MACHINE**

triangle

#### **SETS**

TRIANG\_TYPE = {scalene,
 isosceles, equilateral,
 no\_triangle}

#### **OPERATIONS**

PRE

 $s1 \in INT \land s1 \neq 0 \land$ 

 $s2 \in INT \land s2 \neq 0 \land$ 

 $s3 \in INT \land s3 \neq 0$ 

THEN

```
IF s1+s2 < s3 or s2+s3
   \leq s1 or s1+s3 \leq s2
THEN tr_type :=
   no triangle
FI SF
CASE card(\{s1, s2, s3\})
   OF
EITHER 1 THEN
   tr_type:=equilateral
OR 2 THEN
   tr_type:=isosceles
OR 3 THEN
   tr_type:=scalene
END END
END
END
END
```

□ La substitution conditionnelle IF est définie selon plusieurs formes :

Chapitre2: Méthode B

1. IF P THEN S END

## Sémantique

$$[P \Rightarrow S]I \quad P \Rightarrow [S]I$$

2. IF P1 THEN S1 ELSE T END

# Sémantique

[IF P1 THEN S1 ELSE T END]I 
$$\Leftrightarrow$$
 (P1  $\Rightarrow$  [S1]I)  $\land$  ( $\neg$ P1  $\Rightarrow$  [T]I)

# 3. Forme générale du IF

Syntaxe:

# Sémantique:

```
IF P1 THEN S1 P1 \Rightarrow [S1]I \land P1 \land P2 \Rightarrow [S2]I \land \dots \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \dots
ELSIF Pn THEN Sn] \neg P1 \land \neg P2 \land \dots \neg Pn-1 \land Pn \Rightarrow [Sn]I \land P1 \land \neg P2 \land \dots \neg Pn-1 \land \neg Pn \Rightarrow [SE]I
END
```

83

#### Exemple1

```
IF x \in \{ 2, 4, 8 \} THEN x := x / 2
```

#### **END**

#### Exemple2

#### Exemple3

```
IF v = 0 THEN
    signe := 0
ELSIF v > 0 THEN
    signe := 1
ELSE
    signe := -1
END
```

## A ne pas confondre avec la pré-condition

La substitution pré-condition n'est utilisable que si le prédicat est valide <u>alors que</u> la substitution gardée est toujours réalisée mais son résultat dépend de la validité d'un prédicat.

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 85

# Exemple de calcul de l'opération changerT

```
I \wedge Q \Rightarrow [V]I devient
MACHINE Chaudiere
                                                1. T \in NAT \wedge Alarme \in ETATS \wedge
SETS
                                                ((T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé))
            ETATS = {activé, désactivé}
                                                \land v \in NAT \land v \le 130
VARIABLES
                                                \Rightarrow
            T. Alarme
                                                [T := v] (T \in NAT \land Alarme \in ETATS \land
INVARIANT
                                                ((T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé)))
            T \in NAT \wedge
            Alarme ∈ ETATS ∧
                                                Après application de la substitution, on obtient:
            (T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activ)
                                                2. T \in NAT \wedge Alarme \in ETATS \wedge
OPERATIONS
                                                ((T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé))
changerT (v) ==
                                                \land v \in NAT \land v \le 130
PRE
                                                \Rightarrow
            v \in NAT \land v \le 130
                                                (v \in NAT \land
THEN
                                                Alarme ∈ ETATS ∧
            T = v
                                                ((v > 130) ⇔ (Alarme = activé))).
END
```

**ENSI-GLII** 

# Exemple de calcul: opération changerT

```
MACHINE Chaudiere
SETS
        ETATS = {activé, désactivé}
VARIABI FS
        T. Alarme
INVARIANT
        T \in NAT \wedge
        Alarme ∈ FTATS ∧
        (T > 130) ) ⇔ (Alarme = activé)
INITIALISATION ...
OPERATIONS
changerT (v) ==
PRE
        v ∈ NAT ∧ alarme = désactivé
THEN
        IF (v \le 130) THEN T := v
        ELSE T:= V || alarme := activé
FND
```

```
I \wedge Q \Rightarrow [V]I devient
1. T ∈ NAT ∧ Alarme ∈ FTATS ∧
((T > 130) \Leftrightarrow (Alarme = activé))
\land \lor \in \mathsf{NAT} \land \mathsf{alarme} = \mathsf{désactivé}
(v \le 130 \Rightarrow [T := v]
(T \in NAT \land
Alarme ∈ FTATS ∧
((T > 130) ) ⇔ (Alarme = activé)))
\wedge(v > 130 \Rightarrow
[T := v \parallel alarme := activé]
(T \in NAT \land
Alarme ∈ FTATS ∧
((T > 130) ) ⇔ (Alarme = activé)))
```

## Substitution Choix non borné

■ Syntaxe:

#### ANY x WHERE Q THEN S END

- L'instruction ANY correspond à un choix arbitraire d'une valeur de x suivant le prédicat Q
- ☐ La variable x doit être typée dans Q
- □ Non déterministe et n'est pas une substitution d'implémentation
- □ Sémantique
  - $\blacksquare \quad \forall \mathbf{x}.(\mathbf{Q} \Rightarrow [\mathbf{S}]\mathbf{I})$
- □ Avec plusieurs variables (qui doivent être deux à deux distinctes):

**ANY** x1,x2,...,xn **WHERE** Q **THEN** T **END** 

# Substitution Choix non borné

□ Exemple : Donner une expression qui choisit un triangle rectangle arbitraire et affecte la longueur de ses côtés aux variables a,b,c:

```
ANY x,y,z

WHERE x \in NAT1 \land y \in NAT1 \land z \in NAT1 \land x^2 + y^2 = z^2

THEN a, b, c := x, y, z

END
```

Chapitre2: Méthode B

# Dérivées du choix non borné

- Substitution « devient élément de »
  - **■** Syntaxe: X:∈E

Avec E un ensemble, X une liste de variables modifiables non vide.

# Sémantique:

```
\square X :\in E \Leftrightarrow ANY Y WHERE Y \in E THEN X := Y END
\square \forall Y . (Y \in E \Rightarrow [X := Y]I)
```

# Exemples :

```
□ i1 : \in INT ;
□ b1 : \in BOOL ;
□ x1 : \in -10 ... 10 ;
□ y1, y2 : \in \{1, 3, 5\} * NAT
```

## Dérivées du choix non borné

## ■ Substitution « devient tel que »

- Syntaxe: x:(Q)
  - □ Avec Q un prédicat, X une liste de variables modifiables deux à deux distinctes.
  - □ Les variables de la liste X, doivent être typées dans le prédicat Q

# Sémantique:

 $\Box X : (Q) \Leftrightarrow ANY Y WHERE [X:=Y]Q THEN X:=Y END$ 

# Exemples :

```
\Box x : (x \in INT \land x > -4 \land x < 4) ;
```

$$\Box a, b : (a \in INT \land b \in INT \land a^2 + b^2 = 25);$$

# Résumé

#### Le langage des substitutions :

- comprend des actions de choix non déterministes (CHOICE, ANY, SELECT)
  - En modélisation, il n'est pas toujours utile de préciser tous les aspects de la machine
- comprend la construction PRE pour imposer une précondition pour l'entrée dans une opération
- comprend l'action skip qui n'a pas d'effet sur l'état modélisé du système
- comprend des actions standards des langages de programmation :
  - Affectation,
  - Si

R.DRIRA

- case
- □ ne comprend pas d'itération

92

# **EXERCICE:** Contrôleur de feux de circulation d'un carrefour

- On souhaite spécifier le fonctionnement d'un contrôleur de feux tricolores d'un carrefour.
- Les feux peuvent être :
  - Hors service : tous les feux sont au jaune
  - En service : ils évoluent selon: rouge ~ vert ~ jaune ~ rouge
- □ Propriétés souhaitées:
  - Les véhicules ne peuvent s'engager dans les deux voies simultanément (sûreté).
  - les véhicules ne sont pas bloqués infiniment sur l'une des (ou les deux) voies (vivacité).
- Les opérations à spécifier sur les feux de circulation sont: Mise\_ en\_service, Mise\_hors\_service et Changer\_feu

#### Travail demandé:

- 1. Spécifier les données de la machine B associée à ce système
- 2. Décrire les invariants de ce modèle
- 3. Donner la machine résultante

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 93

# Solution

- □ Définition des couleurs des feux :Un ensemble énuméré: COULEUR = {rouge , jaune , vert}
- L'évolution des feux peut être décrite par une fonction constante:
  - $suiv \in Couleur \rightarrow Couleur$ suiv (rouge) = vert, suiv (vert) = jaune, suiv (jaune) = rouge
- ☐ Variables: feuA, feuB
- Les propriétés souhaitées peuvent être décrites par: (feuA=rouge ∧ feuB≠rouge) ∨ (feuA≠rouge ∧ feuB=rouge)

# Solution

```
MACHINE
carrefour
SETS
COULEUR = {rouge, jaune, vert}
CONSTANTS
Suiv
PROPERTIES
Suiv ∈ COULEUR → COULEUR ∧
Suiv(rouge) = vert \wedge
Suiv(vert) = jaune \wedge
Suiv(jaune) = rouge
VARIABLES
feuA, feuB
DEFINITIONS
hs == feuA = jaune \land feuB = jaune;
service(aa,bb) == (aa = rouge \land bb \neq rouge) or (aa \neq rouge \land bb = rouge);
es == service(feuA, feuB)
INVARIANT
feuA, feuB ∈ COULEUR * COULEUR ∧ (hs or es)
INITIALISATION
feuA, feuB := jaune, jaune
```

# Solution

#### **OPERATIONS**

```
Mise_en_service = PRE hs
THEN ANY fa, fb WHERE
fa \in COULEUR \land fb \in COULEUR \land (service(fa,fb))
THEN
feuA := fa||feuB := fb
END
END;
Mise hors service = PRE es
THEN
feuA, feuB := jaune, jaune
END;
Changer feu = PRE es
THEN
ANY fa, fb WHERE fa \in COULEUR \land fb \in COULEUR \land
((fa = feuA \land fb = Suiv(feuB)) or
(fa = Suiv(feuA) \land fb = feuB) or
(fa = Suiv(feuA) \land fb = Suiv(feuB)) \land
(service(fa,fb)))
THEN
feuA, feuB := fa, fb
END
END
END
```

## Notation de modélisation des données

- En plus du langage des substitutions généralisés, la notation B est fondée sur la logique des prédicats du 1er ordre étendue à un fragment de la théorie des ensembles.
  - Logique du 1<sup>er</sup> ordre
  - Expressions ensemblistes
  - Relations et fonctions
  - Arithmétique

# **Notation B**

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 98

# **Prédicats**

Expression	Math	ASCII
Conjonction	$P \wedge Q$	P & Q
Disjonction	$P \vee Q$	P or Q
Implication	$P \Rightarrow Q$	P => Q
Equivalence	P⇔Q	P <=> Q
Négation	¬ P	not P
Quantification Universelle	$\forall$ z . (P $\Rightarrow$ Q)	!z . (P => Q)
Quantification Existencielle	$\exists z . (P \land Q)$	# z . (P & Q)
Egalité	E = F	E = F
Inégalité	E≠F	E /= F

- Arr P  $\Rightarrow$  Q est vrai si et seulement si Q est vrai ou P n'est pas vrai
- $\square$  **P**  $\Leftrightarrow$  **Q** est vrai ssi P  $\Rightarrow$  Q et Q  $\Rightarrow$  P sont vrais

# Ensembles : les prédéfinis

- □ N les entiers naturels (NATURAL en ASCII)
- $\square$  N1 les entiers naturels non nuls (NATURAL1 en ASCII)
- □ Z les entiers relatifs (INTEGER en ASCII)
- □ I..J les intervalles d'entier, l'ensemble des valeurs comprises entre I et J (bornes incluses)
- ☐ INT les entiers relatifs implantables : MININT..MAXINT
- NAT les entiers naturels implantables : 0..MAXINT
- □ NAT1 les entiers naturels non nuls implantables : 1..MAXINT
- BOOL les booléens = {FALSE,TRUE}

R.DRIRA

- bool(P) retourne le booléen résultat d'une formule P
- □ STRING l'ensemble des chaînes de caractères.

# Expressions arithmétiques

Expression	В	ASCII
Plus grand	$m \ge n$	$m \ge n$
Plus grand ou égal	$m \ge n$	m >- n
Plus petit	$m \le n$	$m \le n$
Plus petit ou égal	$m \le n$	m <= n
Maximum des éléments d'un ens.	max(S)	max(S)
Minimum des éléments d'un ens.	min(S)	min(S)
Division entière	m div n	m/n
Modulo	m mod n	m mod n
Puissance	X <sup>y</sup>	X**y
Successeur	succ	succ
Prédécesseur	pred	pred

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 101

# Notation ensembliste

Expression	Math	ASCII
Ensemble singleton	{E}	{E}
Ensemble énuméré	{E,, F}	{E,, F}
Ensemble vide	Ø	{}
Ensemble en compréhension	{ z   P}	{ z   P}
Union	$S \cup T$	S\/T
Intersection	$S \cap T$	$S / \setminus T$
Différence	S - T	S - T

- ☐ Exemple d'ensemble énuméré
  - $E=\{1,3,5,7,9\}$
- ☐ Exemple d'ensemble définit par Compréhension
  - $E = \{x \mid x \in Z \land x > 0 \land x < 10 \land x \mod 2 = 1\}$

# Notation ensembliste

Math	ASCII
$E \in S$	E : S
E ∉ S	E / : S
$S \subseteq T$	S < : T
$S \subset T$	S <<: T
S ⊄ T	S /<<: T
	$E \in S$ $E \not\in S$ $S \subseteq T$ $S \subset T$

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 103

# Notation ensembliste

Expression	Math	ASCII	Définition
Paire ordonnée	$x \mapsto y$	x  -> y	(x, y)
Produit Cartésien	$S \times T$	S * T	$\{x, y \mid x \in S \land y \in T\}$
Ensemble des parties	P(S)	POW(S)	$\{s \mid s \subseteq S\}$
Ensemble des parties non vide	$\mathbb{P}_1(S)$	POW1(S)	$\mathbb{P}(S) - \{\}$
Cardinalité	card(S)	card(S)	

choice(E): un élément indéterminé de l'ensemble E

- □ r est un sous-ensemble du produit cartésien
  D x A de deux ensembles
  - D : ensemble de départ
  - A : ensemble d'arrivée
- $\square$   $r \subseteq D \times A$  ou  $r \in P(D \times A)$  ou  $r \in D \leftrightarrow A$ 
  - r est une relation de D dans A
  - D↔A désigne l'ensemble de toutes les relations de D vers A

Chapitre2: Méthode B

- $\square$  Soit un couple d|->a d'une relation r
  - a est une image de d par r
  - d est un antécédent de a par r

Expression	Math	ASCII	Définition
Relation	$S \longleftrightarrow T$	S <-> T	$\mathbb{P}(S \times T)$
Domaine	dom(R)	dom(R)	$\begin{aligned} &dom(R) = \{x \mid x \in S \land \exists y.(y \in T \\ \land x \mapsto y \in R)\} \\ &R \in S \longleftrightarrow T \end{aligned}$
Image	ran(R)	ran(R)	$ran(R) = \{y \mid y \in T \land \exists x. (x \in S \land x \mapsto y \in R)\}$ $R \in S \longleftrightarrow T$

Exemple : Soit R = 
$$\{1 \mapsto a, 2 \mapsto b, 2 \mapsto c, 3 \mapsto a, 3 \mapsto c\}$$
  
dom(R) =  $\{1, 2, 3\}$   
ran(R) =  $\{a, b, c\}$ 

Expression	Math	ASCII	Définition
Restriction	$U \triangleleft R$	U <   R	$\{x\mapsto y\  \ x\mapsto y\in R \land x\in U\}$
de domaine			$R \in S \leftrightarrow T$
Anti-restriction	$U \triangleleft R$	U <<  R	$\{x\mapsto y\  \ x\mapsto y\in R \land x\not\in U\}$
de domaine			$R \in S \leftrightarrow T$
Restriction	R⊳V	R  > V	$\{x\mapsto y\  \ x\mapsto y\in R \land y\in V\}$
d'image			$R \in S \leftrightarrow T$
Anti-restriction	R ⊳V	R  >> V	$\{x\mapsto y\  \ x\mapsto y\in R \land y\not\in V\}$
d'image			$R \in S \leftrightarrow T$

Exemple : Soit R = 
$$\{1 \mapsto a, 2 \mapsto b, 2 \mapsto c, 3 \mapsto a, 3 \mapsto c\}$$
  
 $\{1,3\} \triangleleft R = \{1 \mapsto a, 3 \mapsto a, 3 \mapsto c\}$   
 $R \models \{c\} = \{1 \mapsto a, 2 \mapsto b, 3 \mapsto a\}$ 

Expression	Math	ASCII	Définition
Image relationnelle	R[U]	R[U]	$\{\ y\  \ x\mapsto y\in R \land x\in U\}$

Exemple : Soit R = 
$$\{1 \mapsto a, 2 \mapsto b, 2 \mapsto c, 3 \mapsto a, 3 \mapsto c\}$$
  
R[ $\{1,3\}$ ] =  $\{a,c\}$   
R[ $\{1,2,3,4\}$ ] =  $\{a,b,c\}$   
R[ $\{4,5\}$ ] =  $\{\}$ 

$$R[U] = ran(U \triangleleft R)$$

# Relations

Expression	Math	ASCII	Définition
Inverse	R-1	R~	$\{y \mapsto x \mid x \mapsto y \in R \}$
Composition relationnelle	R <sub>0</sub> ; R <sub>1</sub>	R <sub>0</sub> ; R <sub>1</sub>	$\begin{aligned} &\{x\mapsto y \mid x\in S \wedge y\in T \wedge \exists z \ . \ (z\in U \wedge x\mapsto z\in R_0 \wedge z\mapsto y\in R_1)\} \\ &R_0\in S \longleftrightarrow U \wedge R_1\in U \longleftrightarrow T \end{aligned}$
Identité	id(S)	id(S)	$\{x \mapsto x \mid x \in S \}$

Règles : 
$$(S \triangleleft R)^{-1} = (R^{-1}) \triangleright S$$
  
 $(R \triangleright T)^{-1} = T \triangleleft (R^{-1})$ 

# Relations

Expression	Math	ASCII	Définition
Surcharge relationnelle	R0 <+ R1	R0 <+ R1	$(dom(R1) \triangleleft R0) \cup R1$

#### Exemple:

$$R0 = \{2 \mapsto a, 2 \mapsto d, 3 \mapsto b, 4 \mapsto c, 4 \mapsto d\}$$

R1= 
$$\{0 \mapsto a, 1 \mapsto b, 2 \mapsto c\}$$

$$R0 \leftarrow R1 = \{0 \rightarrow a, 1 \rightarrow b, 2 \rightarrow c, 3 \rightarrow b, 4 \rightarrow c, 4 \rightarrow d\}$$

# Relations-Exemple

□ Soit PERSONNE, l'ensemble de toutes les personnes et les relations père, mère

```
père ∈ PERSONNE ↔ PERSONNE mère ∈ PERSONNE ↔ PERSONNE
```

On peut définir :

```
pèreOuMère = père ∪ mère
frèreEtSoeur = (pèreOuMère-1; pèreOuMère) – id(PERSONNE)
```

Exemple :

```
père = {jean \mapsto julie, jean \mapsto anne, claude \mapsto jean, claude \mapsto alice} mère = {édith \mapsto julie, édith \mapsto anne, isabelle \mapsto jean, sylvie \mapsto alice}
```

#### Relations-Exercice

□ Soit PAYS, l'ensemble de tous les pays
 LANGUE, l'ensemble de toutes les langues
 parle, la relation associant un pays à ses langues officielles

```
parle \in PAYS \leftrightarrow LANGUE parle = {F \mapsto français, CH \mapsto français, CH \mapsto allemand, CH \mapsto italien, CH \mapsto romanche, B \mapsto français, B \mapsto néerlandais, D \mapsto allemand, .....}
```

- UE, l'ensemble des pays de l'Union Européenne: UE ⊆ PAYS
- □ Définir :
  - l'ensemble des pays anglophones
  - l'ensemble des pays francophones hors de l'Union Européenne

Chapitre2: Méthode B

- l'ensemble des pays possédant plus d'une langue officielle
- La relation même\_langue des pays possédant une même langue

#### Relations-Solution de l'exercice

```
l'ensemble des pays anglophones
    parle-1[{anglais}]
    dom(parle ⊳ {anglais})
    \{x \mid x \in PAYS \land x \mapsto anglais \in parle\}
l'ensemble des pays francophones hors de l'Union
 Européenne
    parle-1[{français}] - UE
    dom(UE ⊲ (parle ⊳ {français}))
    \{x \mid x \in PAYS \land x \notin UE \land x \mapsto français \in parle\}
l'ensemble des pays possédant plus d'une langue
 officielle
             \{x \mid x \in PAYS \land card(parle[\{x\}]) > 1\}
La relation même_langue des pays possédant une
 même langue
```

(parle; parle-1) – id(PAYS)

- Les fonctions sont des relations pour lesquelles chaque élément du domaine possède au plus une image :
  - x1 = x2 = f(x1) = f(x2)
- Exemple:

```
exemplaire \in livre \leftrightarrow \mathbb{N}1
```

– exemplaire = {B-Book→1, B-Book→2, UML→1, UML→2, GL→1}

```
emprunt ∈ exemplaire → abonne
```

- emprunt = {(B-Book $\mapsto$ 1)  $\mapsto$ ab1, (B-Book $\mapsto$ 2)  $\mapsto$ ab2, (UML $\mapsto$ 1)  $\mapsto$ ab2, (UML $\mapsto$ 2)  $\mapsto$ ab3, (GL $\mapsto$ 1)  $\mapsto$ ab4}
- ☐ Types de fonctions :
  - partielle ou totale,
  - injective, surjective ou bijective.

- la fonction totale
  - tout élément de l'ensemble de départ a une et une seule image
- La fonction partielle
  - tout élément de l'ensemble de départ a au plus une image
- l'injection
  - tout élément de l'ensemble d'arrivée a au plus un antécédent
- la surjection
  - tout élément de l'ensemble d'arrivée a au moins un antécédent

Chapitre2: Méthode B

Expression	Math	ASCII	Définition
Fonction partielle	$S \to T$	S +-> T	$\{f \mid f \in S \leftrightarrow T \land f^1; f \subseteq id(T)\}$
Fonction totale	$S \rightarrow T$	S> T	$\{f \mid f \in S \to T \land dom(f) = S\}$
Injection partielle	S →→T	S >+> T	$\{f\mid f\in S \twoheadrightarrow T\wedge f^1\in T \twoheadrightarrow S\}$
Injection totale	$S \rightarrow T$	S >-> T	$S \rightarrowtail T \cap S \longrightarrow T$
Surjection partielle	S> T	S +->> T	$\{f \mid f \in S \rightarrow T \land ran(f) = T\}$
Surjection totale	$S \rightarrow T$	S>> T	$S \twoheadrightarrow T \cap S \longrightarrow T$
Bijection partielle	S >++> T	S >+>> T	$S \rightarrowtail T \cap S \twoheadrightarrow T$
Bijection totale	$S \rightarrowtail T$	S >->> T	$S \rightarrowtail T \cap S \mathbin{\rightarrow} T$

- ☐ L'image fonctionnelle d'un élément : **f(x)** 
  - f doit être une fonction
  - x doit appartenir à son domaine
- □ fonctions abstraites (lambda expressions) :

$$\lambda x.(x \in D \mid e)$$

- D est le domaine de définition de la fonction
- e une expression paramétrée par x définissant
   l'image pour tout x de D
- ( $\lambda$  noté % en ASCII)
- ☐ Exemple:

$$\lambda x.(x \in 2 ... 6 \land x \neq 4 \mid x^2) = \{2 \mapsto 4, 3 \mapsto 9, 5 \mapsto 25, 6 \mapsto 36\}$$

# Lamdba expression-Exercice

- En utilisant les lambda expressions, définir:
  - 1. Une fonction qui associe n avec  $1 + 2^n$
  - 2. Une fonction qui associe un ensemble non vide d'entiers naturels avec son plus petit membre

# □ Réponse:

- 1.  $\lambda x.(x \in \mathbb{N} \mid 1+2^x)$
- 2.  $\lambda s.(s \in \mathbb{P}(\mathbb{N}) \land s \neq \{\} \mid \min(s))$

# Exercice- Les relations familiales

- □ Soit les ensembles et relations suivants :
  - PERSONNE, ensemble des personnes
  - GENRE = {masculin, féminin}
  - père\_de, relation père / enfant
  - mère\_de, relation mère / enfant
- □ Définir les relations ou fonctions suivantes :

Chapitre2: Méthode B

- genre,
- frère\_de, soeur\_de,
- mari\_de, femme\_de
- oncle\_de, tante\_de,
- cousin\_de,

# Solution

## □ Définitions:

```
    genre ∈ PERSONNE → GENRE
```

- frère\_de ∈ genre<sup>-1</sup>[{masculin}] ↔ PERSONNE
- sœur\_de ∈ genre-¹[{féminin}] ↔ PERSONNE
- mari\_de ∈ genre<sup>-1</sup>[{masculin}] >→ genre<sup>-1</sup>[{féminin}]
- femme\_de ∈ genre⁻¹[{féminin}] >→ genre⁻¹[{masculin}]
- oncle\_de = frère\_de ; (père\_de ∪ mère\_de)
- tante\_de = sœur\_de ; (père\_de ∪ mère\_de)
- cousin\_de = {x → y | x ∈ genre<sup>-1</sup>[{masculin}] ∧ y ∈ PERSONNE ∧ ∃ z1,z2 . (z1 → x ∈ (père\_de ∪ mère\_de) ∧ z2 → y ∈ (père\_de ∪ mère\_de) ∧ z1 → z2 ∈ (frère de ∪ sœur de))}

# Le processus de raffinement et les obligations de preuve du raffinement

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 121

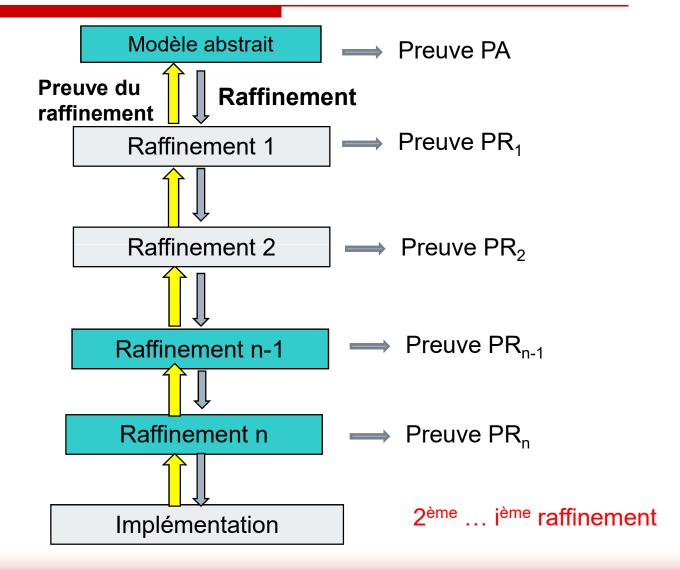
# Introduction

- La finalité du raffinement est l'obtention du code exécutable
- □ Raffinement : Passage progressif d'un modèle abstrait (utilisant des objets mathématiques) vers un modèle concret (utilisant des objets informatiques):
  - Changement de niveau d'abstraction (ajout de détails)
  - Choix (conception)
- Phases de conception et implémentation dans le cycle de vie du logiciel.

# Rappel: Méthode B

PA: propriété abstraite

PR: propriété de raffinement



123

# Le processus de raffinement

- MACHINE: décrit un comportement de manière abstraite par son état et ses opérations;
- □ REFINEMENT (raffinement) est une étape du développement d'une machine; détaille la structure et les opérations de la machine.
- IMPLEMENTATION: le dernier maillon du développement d'une machine, le plus proche du codage

Chapitre2: Méthode B

# Le processus de raffinement

#### **Syntaxe**

☐ Utiliser la clause REFINES pour faire le lien entre la machine abstraite et son raffinement

```
REFINEMENT
```

MM R1

**REFINES** 

MM

. . .

**FND** 

☐ Le dernier raffinement est une implémentation

**IMPLEMENTATION** 

MM\_I1

**REFINES** 

MM\_R1

. . .

**END** 

# Le processus de raffinement

# Propriétés du raffinement

□ Le raffinement B est correct :

tout ce qui est vrai pour le composant raffiné est aussi vrai pour le raffinement

□ Le raffinement B est transitif :

(M1  $\subseteq$  M2 et M2  $\subseteq$  M3 ) alors M1  $\subseteq$  M3

M2 raffine M1 est notée M1 ⊆ M2

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B

# Processus de raffinement

# **QUOI RAFFINER?**

1. Les variables et l'invariant

2. Les opérations

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 127

#### 1. Raffinement des variables et de l'invariant

- Introduire de nouvelles variables (plus concrètes),
- Choix de structures de données moins abstraites,
- Liaisons entre les variables concrètes et abstraites par un invariant de liaison (appelé aussi invariant de collage)

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 128

# Exemple

**MACHINE** Ensembles

SETS ENS

**VARIABLES** 

ens

INVARIANT

ens ⊆ ENS

**INITIALISATION** 

 $ens:=\emptyset$ 

**REFINEMENTEnsembles1** 

**REFINES Ensembles** 

**VARIABLES** 

tab

**INVARIANT** 

tab  $\epsilon$  ENS  $\rightarrow$  **BOOL**  $^{\wedge}$ 

Tab<sup>-1</sup> [{TRUE}] = ens | Invariant de liaison

**INITIALISATION** 

tab := ENS x {**FALSE**}

#### 2. Raffinement des opérations

- Toute opération doit être raffinée avec la même signature
- Réécrire les opérations abstraites avec les nouvelles variables et les substitutions appropriées →Introduire des substitutions de raffinements
  - Substitution séquencement
  - □ Substitution Variable locale
  - Substitution boucle tant que (seulement pour l'implémentation)
- Expliciter les algorithmes
- Lever le non-déterminisme
- Affaiblir les pré-conditions jusqu'à les faire disparaître.

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 130

# Exemple

```
d ← empiler(w) =
PRE w ∈ VALEUR
THEN
CHOICE
d := ok | |
sui := sui ← w
OR
d := ko
END;
```

```
\label{eq:def-empiler} \begin{split} d &\leftarrow empiler(w) = \\ PRE & w \in VALEUR \\ THEN \\ & IF \ nb < taille\_max \ THEN \\ & d := ok \mid \mid \\ & nb := nb + 1 \mid \mid \\ & tab \ (nb + 1) := w \end{split} ELSE \\ & d := ko \\ END \ ;
```

# Substitution séquencement

- □ Soient *S* et *T* deux substitutions, la substitution séquencement est notée: S; T
- □ Sémantique :

$$[S; T]R = [S][T]R$$
  
= $[S]([T]R)$ 

☐ Exemple:

```
Xx:=yy||yy:=xx| devient zz:=yy; yy:=xx; xx:=zz
```

# Substitution variable locale

- ☐ La notation est : **VAR X IN S END**
- □ La sémantique:
  - Soient X une liste de variables deux à deux distinctes, S une substitution et P un prédicat, alors :

 $[VAR X IN S END] P \Leftrightarrow \forall X . [S] P$ 

□ Les variables locales sont accessibles en lecture et en écriture.

# Substitution variable locale

# Exemple:

# **MACHINE** Permutation OPERATION

```
Permut(xx,yy)=PRE xx:NAT

\( \text{yy:NAT} \)
BEGIN

\( \text{xx:=yy||yy:=xx} \)
END

END
```

#### **IMPLEMENTATION**

**Permutation1** 

**Refines Permutation** 

Permut(xx,yy)=

**BEGIN** 

**VAR zz IN** 

ZZ := yy ; yy := xx ; xx := zz

**END** 

**END** 

**END** 

#### **Substitution boucle tant que:**

#### WHILE P DO S INVARIANT I VARIANT V END

- La substitution S est exécutée tant que le prédicat P est vraie.
- Le variant V est une expression entière qui permet de démontrer que la boucle se termine au bout d'un nombre fini d'itérations.
  - Pour cela, il faudra prouver que V est une expression entière, positive qui décroît strictement à chaque itération.
- ☐ I est l'invariant de la boucle: donne des propriétés sur les variables utilisées dans la boucle.
  - L'invariant permet de prouver qu'à chaque pas la boucle est possible et qu'elle donne bien le résultat produit à la sortie.
- C'est une substitution d'implémentation

R.DRIRA ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 135

# Exemple

```
VAR varLoc, cpt IN
   varLoc:=var1; cpt:=0
    WHILE cpt<5 DO
       varLoc:= varLoc+1;
       cpt:=cpt+1
    INVARIANT
       cpt \in NAT \land
       cpt \leq 5 \land
       varLoc \in NAT \land
       varLoc = varl + cpt
   VARIANT 5-cpt
    END
```

**END** 

□ Sémantique

```
[WHILE P DO S INVARIANT I VARIANT V END] R \Leftrightarrow I \wedge
```

$$\forall X. (I \land P \Rightarrow [S]I) \land Prouver la préservation de l'invariant$$

$$\forall X. (I \Rightarrow V \in \mathbb{N}) \land Prouver que V est une expression entière positive$$

$$\forall X. (I \land P \implies [n := V; S](V < n)) \land Prouver que V décroît strictement à chaque itération$$

$$\forall X. (I \land \neg P \Rightarrow R))$$
 Prouver la sortie de la boucle

- ☐ X représente la liste des variables libres apparaissant dans S et I
- $\square$  *n* une variable non libre dans V, I, P et S

# La clause VALUES

- □ La clause VALUES permet de donner une valeur aux constantes concrètes et aux ensembles abstraits de l'implémentation.
- □ Le nom de la clause VALUES est suivi d'une liste de valuations
- Chaque valuation permet de donner explicitement une valeur à une constante concrète ou à un ensemble abstrait.
- □ Syntaxe: NomDonnéeAValuer = valeur

# La clause VALUES

# ☐ Exemple1

MACHINE MA

SETS

AbsSet

R.DRIRA

IMPLEMENTATION MA\_i

REFINES

MA

VALUES

AbsSet = 0..100

# La clause VALUES

☐ Exemple2

MACHINE Reservation CONSTANTS maxi PROPERTIES maxi ∈ NAT VARIABLES

IMPLEMENTATION
Reservation1\_i
REFINES
Reservation1\_r
VALUES maxi=100

# Exercice: Réservation

#### Soit la machine abstraite suivante:

**MACHINE Reservation** 

CONSTANTS

maxi

**PROPERTIES** 

maxi ∈ NAT

**VARIABLES** 

**NbPlLib** 

**INVARIANT** 

 $NbPlLib \in 0..maxi$ 

INITIALISATION

NbPlLib:=maxi

**OPERATIONS** 

reserver= PRE NbPlLib ≠ 0 THEN NbPlLib:=NbPlLib-1 END;

liberer= PRE NbPlLib ≠ maxi THEN NbPlLib:=NbPlLib+1 END

**END** 

- 1. Raffiner cette machine (penser à utiliser les variables **occupes** et **libres** contenant respectivement les places occupés et les places libres)
- 2. Donner une implémentation basée sur le raffinement de la question précédente

# Solution 1/3

```
REFINEMENT
  Reservation r
REFINES
   Reservation
VARIABLES
   libres, occupes
DEFINITIONS
    SIEGES== 0..maxi-1
INVARIANT
   libres ⊆ SIEGES Λ occupes ⊆ SIEGES Λ occupes ∩ libres = {}Λ occupes U libres = SIEGES Λ
NbPlLib=card(libres)
INITIALISATION
   libres:=SIEGES || occupes:={}
OPERATIONS
  reserver = PRE libres ≠ {} THEN
     ANY ss WHERE ss € libres THEN libres:=libres -{ss}||occupes:=occupesU{ss}
   END
   END;
  liberer = PRE occupes ≠ {} THEN
      ANY ss WHERE ss € occupes THEN libres:=libres U {ss}||occupes:=occupes- {ss}
   END
END
END
```

# Solution 2/3

```
1- IMPLEMENTATION
      Reservation1 i
   REFINES
      Reservation1 r
5 - CONCRETE VARIABLES
      occupation
   VALUES maxi=100
8 - INVARIANT
       occupation ∈ (0..99) →BOOL ∧ dom(occupation)=libres U occupes
   INITIALISATION
11
      occupation := (0..99) *{FALSE}
   OPERATIONS
12 -
13 -
      reserver = VAR cpt, vv IN
14
          cpt:=0; vv:=occupation(cpt);
15-
          WHILE cpt < 99 A VV=TRUE DO
16
               cpt:=cpt+1;
17
              vv:=occupation(cpt)
18
          INVARIANT
19
              cpt ∈ NAT ∧ vv ∈ BOOL ∧ occupation[0..cpt-1] ⊆{TRUE}
20 -
          VARIANT
21
              maxi-cpt
22
          END;
23 -
          IF VV=FALSE THEN
24
            occupation (cpt) := TRUE
25
          END
26
      END;
```

# Solution 3/3

```
liberer =
28 -
          VAR cpt, vv IN
29
          cpt:=0; vv:=occupation(cpt);
          WHILE cpt <99 A vv=FALSE DO
              cpt:=cpt+1;
32
              vv:=occupation(cpt)
33 -
          INVARIANT
              cpt ∈ NAT ∧ vv ∈ BOOL ∧ occupation[0..cpt-1] ⊆{FALSE}
35 -
          VARIANT
              maxi-cpt
          END;
          IF VV=TRUE THEN
39
             occupation (cpt) := FALSE
          END
                END
41 END
42
```

# Réservation: code généré avec l'AtelierB

```
#ifndef Reservation1 h
#define Reservation1 h
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#ifdef cplusplus
extern "C" {
#endif /* cplusplus */
/* Clause SETS */
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
#define Reservation1 maxi 100
/* Array and record constants */
extern void Reservation1 INITIALISATION(void);
/* Clause OPERATIONS */
extern void Reservation1 reserver (void);
extern void Reservation1 liberer(void);
#ifdef cplusplus
#endif /* cplusplus */
#endif /* Reservation1 h */
```

# Réservation: code généré avec l'AtelierB

```
#include "Reservation1.h"
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
#define Reservation1 maxi 100
/* Array and record constants */
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
static bool Reservation1 occupation[100];
/* Clause INITIALISATION */
void Reservation1 INITIALISATION(void)
   unsigned int i = 0;
    for(i = 0; i < 99; i++)
        Reservation1 occupation[i] = false;
/* Clause OPERATIONS */
void Reservation1 reserver(void)
   int32 t cpt;
    bool vv;
    vv = Reservation1 occupation[cpt];
    while(((cpt) < (99)) &&
    (vv == true))
        cpt = cpt+1;
        vv = Reservation1 occupation[cpt];
    if (vv == false)
        Reservation1 occupation[cpt] = true;
```

```
void Reservation1__liberer(void)
{
   int32_t cpt;
   bool vv;

   cpt = 0;
   vv = Reservation1__occupation[cpt];
   while(((cpt) < (99)) &&
    (vv == false))
   {
      cpt = cpt+1;
      vv = Reservation1__occupation[cpt];
   }
   if(vv == true)
   {
      Reservation1__occupation[cpt] = false;
   }
}</pre>
```

### Exercice: Maximum

```
MACHINE
                                                              IMPLEMENTATION
                      REFINEMENT
    Maximum
                                                                 Maximum i
                         Maximum r
VARIABLES
                                                              REFINES
                      REFINES
YY.
                                                                 Maximum r
                         Maximum
INVARIANT
                      VARIABLES
yy \in \mathbb{P}_{(NAT1)}
                                                              CONCRETE VARIABLES
                          22
                                                                  ZZ
INITIALISATION
                       INVARIANT
                                                              INITIALISATION
vv := {}
                         zz \in NAT \land zz = max(yy \cup \{0\})
                                                                  zz := 0
OPERATIONS
                       INITIALISATION
                                                              OPERATIONS
enter(nn) =
                       zz := 0
                                                              enter(nn) =
                      OPERATIONS
PRE nn ∈ NAT1 THEN
                                                              IF nn > zz THEN
                       enter(nn) =
yy := yy U {nn}
                                                              zz := nn
                      PRE nn E NAT1 THEN
END :
                                                              END :
                       zz := max(\{zz, nn\})
mm <-- maximum =
                                                                        maximum =
                      END :
                                                              BEGIN mm := zz END
PRE VV ≠Ø THEN
                      mm < -- maximum = PRE zz \neq 0
                                                              END
mm := max(yy)
                           THEN mm := zz END
END
                      END
END
```

Remarque: max (E) donne le maximum dans un ensemble E qui doit être non vide

### Maximum: code C généré par l'AtelierB

```
#ifndef Maximum h
#define Maximum h
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#ifdef cplusplus
extern "C" {
#endif /* cplusplus */
/* Clause SETS */
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
/* Array and record constants */
extern void Maximum INITIALISATION(void);
/* Clause OPERATIONS */
extern void Maximum enter(int32 t nn);
extern void Maximum maximum(int32 t *mm);
#ifdef cplusplus
#endif /* cplusplus */
#endif /* _Maximum_h */
```

### Maximum : code C généré par l'atelier B

Chapitre2: Méthode B

```
#include "Maximum.h"
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
/* Array and record constants */
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
static int32 t Maximum zz;
/* Clause INITIALISATION */
void Maximum INITIALISATION(void)
   Maximum zz = 0;
/* Clause OPERATIONS */
void Maximum enter(int32 t nn)
    if((nn) > (Maximum zz))
       Maximum zz = nn;
void Maximum maximum(int32 t *mm)
    (*mm) = Maximum zz;
```

### Exercice: Carrefour

```
5 MACHINE carrefour
 6- SETS
 7 COULEUR = {rouge, jaune, vert}
 8 CONSTANTS Suiv
 9- PROPERTIES
10 Suiv ∈ COULEUR → COULEUR A
11 Suiv(rouge) = vert A Suiv(vert) = jaune A Suiv(jaune) = rouge
12 - VARIABLES
13 feuA, feuB
14 - DEFINITIONS
15 hs == feuA = jaune A feuB = jaune;
16 service(aa,bb) == (aa = rouge ∧ bb ≠ rouge) or (aa ≠ rouge ∧ bb =
   rouge);
17 es == service(feuA, feuB)
18 - INVARTANT
19 feuA, feuB ∈ COULEUR * COULEUR ∧ (hs or es)
20 - INITIALISATION
feuA, feuB := jaune, jaune
22 - OPERATIONS
23 Mise en service = PRE hs
24- THEN ANY fa, fb WHERE
25 fa ∈ COULEUR ∧ fb ∈ COULEUR ∧ (service(fa, fb))
26- THEN
27 feuA := fa||feuB := fb
28 END
29 END;
30 Mise hors service = PRE es
31 - THEN
32 feuA, feuB := jaune, jaune
33 END;
34- Changer feu = PRE es THEN
35-ANY fa, fb WHERE fa ∈ COULEUR Λ fb ∈ COULEUR Λ
36- ((fa = feuA A fb = Suiv(feuB)) or
37 (fa = Suiv(feuA) A fb = feuB) or
38 (fa = Suiv(feuA) A fb = Suiv(feuB)) A
39 (service(fa,fb)))
40 THEN feuA, feuB := fa, fb
41 END END END
```

### Solution 1/2

```
5 - MACHINE
       carrefour
 7- SETS
 8 COULEUR = {rouge, jaune, vert}
 9- ABSTRACT CONSTANTS
10 Suiv
11 - PROPERTIES
12 Suiv ∈ COULEUR → COULEUR A
13 Suiv (rouge) = vert A
14 Suiv (vert) = jaune A
15 Suiv (jaune) = rouge
16 - VARIABLES
17 feuA, feuB
18 - DEFINITIONS
19 hs == feuA = jaune A feuB = jaune;
service(aa,bb) == (aa = rouge ∧ bb ≠ rouge) or (aa ≠ rouge ∧ bb = rouge);
21 es == service (feuA, feuB)
22 - INVARTANT
23 feuA, feuB ∈ COULEUR * COULEUR ∧ (hs or es)
24 - INITIALISATION
25 feuA, feuB := jaune, jaune
26 - OPERATIONS
27 Mise en service = PRE hs
28- THEN ANY fa, fb WHERE
29 fa ∈ COULEUR ∧ fb ∈ COULEUR ∧ (service(fa, fb))
30 - THEN
```

### Solution 2/2

```
1- IMPLEMENTATION
      carrefour i
3- REFINES
      carrefour
   CONCRETE VARIABLES
      feuA, feuB
   INITIALISATION
      feuA := jaune; feuB := jaune
   OPERATIONS
10-
      Mise en service =
12 -
      IF feuA=jaune A feuB=jaune THEN
13
      feuA := rouge ; feuB := vert
14
      END;
15
      Mise hors service =
16
      BEGIN
17
      feuA := jaune; feuB := jaune
18
      END;
19
      Changer feu =
20 -
      IF feuA ≠ jaune Λ feuB ≠ jaune THEN
21
            IF feuA = vert A feuB= rouge THEN feuA := jaune
22
             ELSE IF feuA = jaune A feuB = rouge
23
                THEN
24
                feuA := rouge ;
25
                feuB := vert
          ELSE IF feuA = rouge A feuB = vert
27
          THEN feuB := jaune
28 -
          ELSE IF feuA = rouge A feuB = jaune
29-
          THEN feuA := vert ;
               feuB := rouge
31
          END
      END END
   END
   END
```

### Carrefour: code C

```
#ifndef carrefour h
#define carrefour h
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#ifdef cplusplus
extern "C" {
#endif /* cplusplus */
/* Clause SETS */
typedef enum
  carrefour rouge,
   carrefour jaune,
    carrefour vert
} carrefour COULEUR;
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
/* Array and record constants */
extern void carrefour INITIALISATION(void);
/* Clause OPERATIONS */
extern void carrefour Mise_en_service(void);
extern void carrefour Mise hors service (void);
extern void carrefour Changer feu (void);
#ifdef cplusplus
#endif /* cplusplus */
#endif /* _carrefour_h */
```

### Carrefour: code C

```
#include "carrefour.h"
/* Clause CONCRETE CONSTANTS */
/* Basic constants */
/* Array and record constants */
/* Clause CONCRETE VARIABLES */
static carrefour COULEUR carrefour feuA;
static carrefour COULEUR carrefour feuB;
/* Clause INITIALISATION */
void carrefour INITIALISATION(void)
    carrefour feul = carrefour jaune;
    carrefour feuB = carrefour jaune;
/* Clause OPERATIONS */
void carrefour Mise en service (void)
    if((carrefour feuA == carrefour jaune) &&
    (carrefour feuB == carrefour jaune))
        carrefour feuA = carrefour rouge;
        carrefour feuB = carrefour vert;
void carrefour Mise hors service (void)
    carrefour feuA = carrefour jaune;
    carrefour feuB = carrefour jaune;
R.DRIRA
                            ENSI-GLII
```

```
void carrefour Changer feu(void)
   if(((carrefour feuA) != (carrefour jaune)) &&
   ((carrefour feuB) != (carrefour jaune)))
       if((carrefour feuA == carrefour vert) &&
       (carrefour feuB == carrefour rouge))
           carrefour feuA = carrefour jaune;
       else
           if((carrefour feuA == carrefour jaune) &&
           (carrefour feuB == carrefour rouge))
               carrefour feuA = carrefour rouge;
               carrefour feuB = carrefour vert;
           else
               if((carrefour feuA == carrefour rouge) &&
               (carrefour feuB == carrefour vert))
                   carrefour feuB = carrefour jaune;
               else
                   if((carrefour feuA == carrefour rouge) &&
                   (carrefour feuB == carrefour jaune))
                       carrefour feuA = carrefour vert;
                       carrefour feuB = carrefour rouge;
```

### Les obligations de preuve du raffinement

- Les obligations de preuve principales relatives à un REFINEMENT concernent :
  - 1. la correction de l'initialisation
  - 2. la correction des opérations
- □ Pour les IMPLEMENTATION, s'ajoutent les obligations de preuve des valuations (clause VALUES)

### Les obligations de preuve du raffinement

#### Soit la machine Ma et son raffinement Mr :

MACHINE Ma

. . .

**INVARIANT** 

Ι

**INITIALISATION** 

INIT

**OPERATIONS** 

PIS

**END** 

REFINEMENT Mr

**REFINES Ma** 

. . .

**INVARIANT** 

IR

**INITIALISATION** 

**INITR** 

**OPERATIONS** 

PR|SR

Chapitre2: Méthode B

**END** 

# Les obligations de preuve du raffinement de l'initialisation

#### Les hypothèse sont:

- Contraintes de la machine abstraite,
- ☐ Propriétés des constantes du développement vertical, Sous ces hypothèses, le but à démontrer est :
- L'initialisation de Mr doit établir qu'il est impossible que l'initialisation de Ma établisse la négation du changement de variable:

#### $[INITR] \neg [INIT] \neg IR$

■ Exemple: Maximum\_r

```
1. [zz := 0] \neg [yy := \Phi] \neg (zz \in NAT \land zz = max (yy \cup \{0\}))
```

- 2. [zz := 0]  $(zz \in NAT \land zz = max (\Phi \cup \{0\}))$
- 3.  $0 \in NAT \land 0 = 0$

Chapitre2: Méthode B

### Exercice d'application

#### MACHINE

OP01

VARIABLES

v1

INVARIANT

 $v1 \in 0 \dots 10$ 

#### INITIALISATION

ANY valeur WHERE

valeur  $\in 1...5$ 

THEN

v1 := valeur

END

#### END

#### REFINEMENT

OP01\_1

REFINES

OP01

VARIABLES

v2

INVARIANT

v2 = 2 \* v1

INITIALISATION

v2 := 2

END

Calculer l'obligation de preuve de l'initialisation du raffinement?

☐ La contraposée de l'invariant est :

$$v2 \neq 2 * v1$$

☐ L'initialisation du composant raffiné, appliquée a ce prédicat:

[ANY valeur WHERE valeur  $\in 1..5$ THEN v1 := valeur END](v2  $\neq 2 * v1$ )

☐ Ce qui devient, par définition de la substitution ANY :

 $\forall$  valeur.(valeur  $\in 1...5 \Rightarrow v2 \neq 2 * valeur)$ 

☐ La contraposée de ce dernier prédicat est:

$$\exists$$
 valeur . (valeur  $\in 1...5 \land v2 = 2 * valeur)$ 

L'application de l'initialisation du raffinement nous permet d'instancier v2 par 2, nous obtenons alors:

 $\exists$  valeur . (valeur  $\in 1...5 \land 2 = 2 * valeur)$ 

# Obligations de preuve de raffinement d'une opération

Contraintes des paramètres de la machine ∧

Propriétés des constantes du développement vertical ∧

Assertions ∧

Invariant de la spécification ∧

Invariant du raffinement ∧

Pré-condition de la spécification ∧

⇒

Pré-condition du raffinement ∧

[Action du raffinement]

- ¬ [Action de la spécification]
- ¬ Changement de variable du raffinement

$$I \land IR \land P => PR \land [SR] \neg [S] \neg IR$$

# Obligations de preuve de raffinement d'une opération

- □ **Si** : les valeurs des variables des deux composants (abstrait et raffiné) avant l'opération respectent les invariants **I** et **IR** 
  - Et si : on est dans les conditions P d'exécution de l'opération abstraite
  - Alors:
    - On doit être dans les conditions PR d'exécution de l'opération raffinée
    - □ Quelque soit les nouvelles valeurs prises par les variables parmi celles définies par la substitution **SR** de la machine raffinée, elles doivent correspondre par la transformation **IR** à l'une des valeurs définies par la substitution **S** de la machine abstraite

 $I \land IR \land P => PR \land [SR] \neg [S] \neg IR$ 

# Exemple1 : Obligation de preuve de raffinement de entrer(nn) - Exercice Maximum

- yy ∈ P(NAT1) ∧ zz ∈ NAT ∧ zz = max (yy ∪ {0}) ∧ nn ∈ NAT1
   nn ∈ NAT1 ∧ [zz := max ({zz, nn})] ¬ [yy := yy ∪ {nn}]
   ¬ (zz ∈ NAT ∧ zz = max (yy ∪ {0}))
- 2. yy ∈ P(NAT1) ∧ zz ∈ NAT ∧ zz = max (yy ∪ {0}) ∧ nn ∈ NAT1
   ⇒
   nn ∈ NAT1 ∧ [zz := max ({zz, nn})]
   (zz ∈ NAT ∧ zz = max (yy ∪ {nn} ∪ {0})
- 3.  $yy \in P(NAT1) \land zz \in NAT \land zz = max (yy \cup \{0\}) \land nn \in NAT1$   $\Rightarrow nn \in NAT1 \land max (\{zz, nn\}) \in NAT \land (max (\{zz, nn\}) = max (yy \cup \{nn\} \cup \{0\}))$

R.DRIRA

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 161

## Exemple2 : Obligation de preuve de raffinement de mm←maximum - Exercice Maximum

Cas d'une opération avec paramètre de sortie: Effectuer un changement de variable, l'obligation de preuve devient: I  $\wedge$  IR  $\wedge$  P  $\Rightarrow$  PR  $\wedge$  [[mm := mm']SR]  $\neg$  [S]  $\neg$  (IR  $\wedge$  mm = mm')

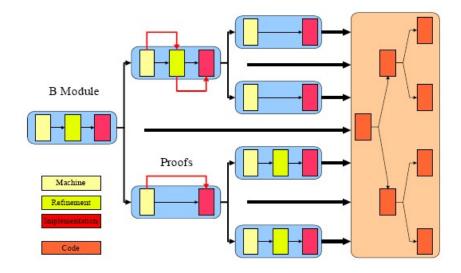
#### **Application à l'opération maximum**

- 1.  $yy \in P(NAT1) \land zz = max (yy \cup \{0\}) \land yy \neq \Phi$   $\Rightarrow zz \neq 0 \land [mm' := zz] \neg [mm := max (y)] \neg (zz = max (yy \cup \{0\}) \land mm = mm')$
- 2.  $yy \in P(NAT1) \land zz = max(yy \cup \{0\}) \land y \neq \Phi$   $\Rightarrow zz \neq 0 \land [mm' := zz](zz = max(yy \cup \{0\}) \land max(yy) = mm')$

Chapitre2: Méthode B

3.  $yy \in P(NAT1) \land zz = max (yy \cup \{0\}) \land yy \neq \Phi$   $\Rightarrow zz \neq 0 \land (zz = max (yy \cup \{0\}) \land max (yy) = zz)$ 

# La modularité dans la méthode B



### La modularité

- Dans la conception de logiciels de taille importante, la décomposition en plusieurs machines s'impose.
- Un développement complet en B se déroule dans le cadre d'un **projet B**.
- La construction d'un projet se fait à l'aide du développement de **modules** reliés par des **liens** qui doivent respecter certaines règles.
- Un module B permet de modéliser un sous système:
  - Possède toujours une machine abstraite
  - Peut posséder un ou plusieurs raffinements
  - Peut posséder une implémentation
- → Ce qui permet un développement progressif de la spécification et la séparation des preuves pour chaque machine.

#### La modularité

- Les clauses qu'on pourra utiliser pour établir différents types de liens:
  - SEES,
  - USES,
  - INCLUDES,
  - EXTENDS,
  - IMPORTS,
  - PROMOTES.

R.DRIRA

Chapitre2: Méthode B

### Résumé

#### ☐ Hiérarchisation

- Les clauses INCLUDES (machine et raffinement) et IMPORTS (implémentation) servent à partager les fonctionnalités (les opérations) et les données définies dans un autre module B.
- PROMOTES: promouvoir des opérations d'instances de machines incluses (machine et raffinement) ou importées (implémentation).
- EXTENDS: IMPORTS+PROMOTES (implémentation) ou INCLUDES+PROMOTES (machine et raffinement)

#### □ Partage

Les liens SEES et USES sont des liens transversaux dans l'arborescence des dépendances d'un projet B pour le partage.

### Références

- [1] J.-R. Abrial, "The B book", Cambridge University Press, 1996.
- [2] "MANUEL DE REFERENCE DU LANGAGE B", Version 1.8.8, 13 Mai 2009
- [3] « AtelierB-MANUEL DE REFERENCE-Obligations de preuve", version 3.7.
- [4] Jacques Julliand, cours «Introduction à la Méthode B », Université de Franche-Comté, 2007.
- [5] J. Christian Attiogbé, cours « Construction formelle de logiciels, La méthode B », Université de Nantes, 2010.

### Fin chapitre2

Type concret  Nature  Paramètre de machine (ensemble)	Ens. abstrait ou énuméré ×	Entier	Booléen	Élément d'ens. abstrait ou énuméré	Intervalle d'entiers ou sous ensemble d'ens. abstrait	Tableau	Record	Chaîne de caractères
Ensemble abstrait ou énuméré	×							
Paramètre de machine (scalaire)		×	×	×				
Énuméré littéral				×				
Constante concrète		×	×	×	×	×	×	
Variable concrète		×	×	×		×	×	92
Paramètre d'entrée d'opération (non locale ou locale)		×	×	×		×	×	×
Paramètre de sortie d'opération (non locale ou locale)		×	×	×		×	×	
Variable locale		×	×	×		×	×	

### Substitution gardée

#### A ne pas confondre avec la pré-condition

- Substitution pré-condition: PRE P THEN S END Sémantique
  - $P \wedge [S]I$
- ☐ Substitution gardée: IF P THEN S ELSE T END Sémantique

$$(P \Rightarrow [S]I) \land (\neg P \Rightarrow [T]I)$$

La substitution pré-condition n'est utilisable que si le prédicat est valide alors que la substitution gardée est toujours réalisée mais son résultat dépend de la validité d'un prédicat.

#### **Exemple: Distributeur de boissons**

On souhaite spécifier le fonctionnement d'une machine qui délivre des boissons. Le fonctionnement est décrit comme suit : La machine peut être en arrêt ou en marche, Il y a un bouton pour mettre en marche et arrêter la machine

Les actions suivantes n'ont d'effet que si la machine est en marche

- L'usager peut sélectionner une certaine boisson. Il y en a 3 : café, thé ou chocolat.
- Après la sélection, l'appareil affiche la somme demandée.
- L'usager peut alors payer avec les différentes pièces de monnaie.
- L'appareil affiche la somme restante.
- Dès qu'une somme suffisante est versée, l'appareil délivre la boisson à l'usager.
- L'appareil rend éventuellement la monnaie.
- On ne peut commander une nouvelle boisson que si le Goblet a été retiré de son emplacement.
- A tout moment après la sélection de la boisson et avant que le distributeur ne délivre la boisson, l'usager peut annuler la commande. L'appareil doit alors rendre l'argent déjà versé s'il y a lieu

# Exemple : Application à la modélisation d'un ascenseur

- On souhaite spécifier le fonctionnement simplifié d'un ascenseur.
- une porte à chaque étage
- ☐ l'appel intérieur et l'appel extérieur ne sont pas distingués
- □ il n'y a pas de panne
- une constante donne le nombre d'étages : max\_etage (> 0)
- ☐ Les opérations sont :
  - ouvrir, fermer une porte,
  - appeler l'ascenseur,
  - déplacement de l'ascenseur
- ☐ l'ascenseur reste dans la limite des étages
- si une porte est ouverte l'ascenseur est arrêté à l'étage correspondant
- chaque appel est traité en un temps raisonnable
- si l'ascenseur est arrêté à un étage, l'appel à cet étage est considéré comme traité
- . . . .

# Exemple : Application à la modélisation d'un ascenseur

```
ASCENSEUR
MACHINE
SETS MODE = \{arret, mouv\}
CONSTANTS max_etage, ETAGES
PROPERTIES max\_etage \in NAT_1 \land ETAGES = 0..max\_etage
VARIABLES appels, ouvertes, pos, mode
INVARIANT
   ouvertes \subset ETAGES \land appels \subset ETAGES
    \land pos \in ETAGES \land mode \in MODE
    \land (ouvertes \neq \emptyset \Rightarrow ouvertes = \{pos\} \land mode = arret\})
    \land (mode = arret \Rightarrow pos \notin appels)
```

173

# **Exemple : Distributeur de carnets de timbres**

#### MACHINE

DISTRIBUTEUR

#### CONSTANTS

Prix,

Valeur\_piece

#### **PROPERTIES**

 $Prix \in NAT \land$ 

Valeur\_piece ∈ NAT

#### ABSTRACT\_VARIABLES

Somme\_versee,

Nbs\_demandes,

Nbs\_disponibles

#### INVARIANT

 $Somme\_versee \in NAT \land$ 

Nbs\_demandes ∈ NAT ∧

 $Nbs\_disponibles \in NAT \land$ 

Nbs\_demandes ≤

Nbs\_disponibles ∧

Somme\_versee <

(Nbs\_demandes × Prix)

#### INITIALISATION BEGIN

Somme\_versee := 0 ||

Nbs\_demandes := 0 ||

Nbs\_disponibles :∈ NAT

**END** 

# **Exemple : Distributeur de carnets de timbres**

```
OPERATIONS
  Indiquer_nbres (nbc) =
  PRE nbc \in NAT1 \land nbc < Nbs\_disponibles \land
    Somme versee = 0 \land Nbs demandes = 0
  THEN
     Nbs demandes := nbc
  END;
  Introduire_piece =
  IF Nbs demandes > 0 \land
    Somme_versee + Valeur_piece < Nbs_demandes × Prix
  THEN
     Somme_versee := Somme_versee + Valeur_piece
  END;
```

175

# **Exemple : Distributeur de carnets de timbres**

```
Delivrers =
  PRE Somme_versee = Nbs_demandes × Prix
  THEN
    Somme_versee := 0 ||
    Nbs_disponibles := Nbs_disponibles - Nbs_demandes ||
    Nbs demandes := 0
  END;
  Annuler =
  BEGIN
    Somme_versee := 0 ||
    Nbs_demandes := 0
  END
END
```

176

# **Exemple : Le contrôle d'accès aux bâtiments**

- □ **P1.** Le modèle comprend des personnes et des bâtiments
- P2. Chaque personne est autorisée à pénétrer dans certains bâtiments (et pas dans d'autres). Les bâtiments non consignés dans cette autorisation sont implicitement interdits. Il s'agit d'une affectation permanente.
- □ **P3.** A un instant donné, une personne se trouve dans un bâtiment au plus.
- □ **D1.** Le système gère le passage des personnes d'un bâtiment à l'autre.
- P4. A un instant donné, une personne se trouve dans un bâtiment au moins.
- P5. Toute personne se trouvant dans un bâtiment est bien autorisée à y être.

# **Exemple : Le contrôle d'accès aux bâtiments**

- ☐ (les personnes et les bâtiments) sont représentés par des ensembles abstraits,
- les autorisations *aut* d'accès des personnes aux bâtiments ainsi que les communications *com* entre les bâtiments sont représentées par des relations constantes,
  - c'est à dire par des ensembles de couples, dont les types sont contraints dans la clause INVARIANT.
- ☐ La situation dynamique *sit* des personnes dans les bâtiments est représentée par une fonction totale.

178

# **Exemple: Le contrôle d'accès aux bâtiments**

Outre l'information sur les types,

- l'invariant affirme qu'à chaque état,
  - les personnes ne peuvent être que dans les bâtiments où elles sont autorisées d'entrer
  - com est irreflexive (aucun bâtiment ne communique avec lui-même).
- Le modèle présente une seule opération notée pass qui représente l'entrée d'une personne
  - p dans un bâtiment b à condition que p soit autorisée d'entrer dans b et que b communique avec le bâtiment où se trouve p.

179

# **Exemple : Le contrôle d'accès aux bâtiments** (specification initiale, abstraite)

```
MACHINE Batiment
SETS
     BAT: PERS
CONSTANTS
     aut, com
VARIABLES
     sit
INVARIANT
     aut \in PERS \leftrightarrow BAT \land com \in BAT \leftrightarrow BAT \land
     sit \in PERS \rightarrow BAT \land sit \subseteq aut \land com \cap id(BAT) = \{\}
OPERATIONS
     pass = ANY p, b
               WHERE (p,b) \in aut \land (sit(p),b) \in com
               THEN sit(p) := b
               END
END
```

180

ENSI-GLII Chapitre2: Méthode B 180

### II.6.7. Ensembles, fonctions, relations

```
MACHINE ASCENSEUR
SETS
      ASC ; DIR = {mo, de}
CONSTANT
      rdc, haut
PROPERTIES
       bas \in INT \land haut \in INT \land bas < haut
DEFINITIONS
       ETG == bas .. haut ; inactif == ASC - actif ;
VARIABLES
      actif, etage, direction, entrees, sorties
INVARIANT
      actif ⊆ ASC ∧
      etage \in ASC \longrightarrow ETG \land dir \in ASC \longrightarrow DIR \land
      entrees \in ETG \leftrightarrow DIR \land sortie \in ASC \leftrightarrowETG
INITIALISATION
actif, entrees, sorties := \Phi, \Phi, \Phi | |
etage, dir := ASC x {bas}, ASC x {mo}
```

181

#### II.6.8. Tableau

```
MACHINE TABLEAU (INDEX, VALEUR)
                                     i \leftarrow chercher(v) =
VARIABI FS
                                     PRE v \in VALEUR \land
 tab
                                     tab -1 [{v}] ≠ Φ
INVARIANT
 tab ∈ INDEX — VALEUR
                                     THEN i := tab -1 [\{v\}]
OPERATIONS
                                     END;
 changer (v, i) =
                                     b, i \leftarrow \text{rechercher}(v) =
    PRE
                                     PRE v ∈ VALEUR
      v \in VALEUR \land i \in INDEX
                                     THEN IF tab -1 [\{v\}] \neq \Phi THEN
    THEN
                                              b := true || i :∈ tab -1 [{v}]
      tab (i) := v
                                     ELSE b := false || i :∈ INDEX
    END;
v ← valeur (i) = ...;
                                     END
                                     END;
                                     END
                                                                  182
```

Chapitre2: Méthode B

#### II.6.8. Tableau

```
b, i < — rechercher (v) =
b < — est_present (v) =
                                        PRE
PRE
                                          v ∈ VALEUR
 v \in VALEUR
                                        THEN
THEN
                                          IF tab -1 [\{v\}] \neq \Phi
  b := bool (tab -1 [\{v\}] \neq \Phi)
                                          THEN
END;
i \leftarrow chercher (v) =
                                            b := true
                                            i :∈ tab -1 [{v}]
PRF
 v \in VALEUR \land tab -1 [\{v\}] \neq \Phi
                                          ELSE
                                            b := false
THEN
                                            i :∈ INDEX
 i :∈ tab -1 [{v}]
                                          END
END;
                                        END;
                                        END
```

### Les clauses d'une machine abstraite La clause DEFINITIONS

#### Exemple 2

- □ La liste des définitions du composant *MA* comprend les définitions explicites *debut* et *fin* ainsi que les définitions des fichiers *commun1.def* et *commun2.def*.
- Le fichier commun1.def (entre guillemet) est cherché à partir du répertoire local,
- Le fichier commun2.def (entre chevron) est cherché à partir de l'un des répertoires de fichiers inclus.

# **EXERCICE:** Contrôleur d'une barrière d'un passage à niveau

- On souhaite spécifier le comportement d'un système de contrôle d'une barrière d'un passage à niveau en utilisant la méthode B.
- □ La barrière est initialement relevée. Si un train arrive alors elle est baissée et elle reste dans cet état tant qu'il ya des trains qui arrivent. Elle est relevée si le dernier train quitte la section.
- 1. Spécifier les données du modèle B associé à ce système
- 2. Décrire les invariants de ce modèle
- Donner le modèle résultant
- 4. Calculer les obligations de preuve
- Remarque: Il est possible de commencer par construire un automate associé à ce contrôleur et, par la suite, donner le modèle résultant.