Bases de données Indexation

Nadime Francis

Université Gustave Eiffel LIGM - 4B130 Copernic nadime.francis@univ-eiffel.fr

Objectif: évaluer efficacement la requête suivante:

```
SELECT * FROM maTable
WHERE attribut_1 = valeur_1 AND ... AND attribut_n = valeur_n;
```

Objectif: évaluer efficacement la requête suivante:

```
SELECT * FROM maTable
WHERE attribut_1 = valeur_1 AND ... AND attribut_n = valeur_n;
```

Rappel: accès DRAM: 120 ns, accès disque magnétique: 1-10 ms

Objectif: évaluer efficacement la requête suivante:

```
SELECT * FROM maTable
WHERE attribut_1 = valeur_1 AND ... AND attribut_n = valeur_n;
```

Rappel: accès DRAM: 120 ns, accès disque magnétique: 1-10 ms

Complexité évaluée en nombre d'accès au disque :

- Opération élémentaire : un transfert depuis ou vers le disque
- Toutes les opérations en mémoire principale sont négligeables

Objectif: évaluer efficacement la requête suivante:

```
SELECT * FROM maTable
WHERE attribut_1 = valeur_1 AND ... AND attribut_n = valeur_n;
```

Rappel: accès DRAM: 120 ns, accès disque magnétique: 1-10 ms

Complexité évaluée en nombre d'accès au disque :

- Opération élémentaire : un transfert depuis ou vers le disque
- Toutes les opérations en mémoire principale sont négligeables

Approche naïve : parcours de tous les blocs de la table

Coût total : $\lceil nr/B \rceil$

- n: nombre de lignes de la table
- r : taille physique d'une ligne
- B : taille physique d'un bloc

Objectif: évaluer efficacement la requête suivante:

```
SELECT * FROM maTable
WHERE attribut_1 = valeur_1 AND ... AND attribut_n = valeur_n;
```

Rappel: accès DRAM: 120 ns, accès disque magnétique: 1-10 ms

Complexité évaluée en nombre d'accès au disque :

- Opération élémentaire : un transfert depuis ou vers le disque
- Toutes les opérations en mémoire principale sont négligeables

Approche naïve : parcours de tous les blocs de la table

Coût total : $\lceil nr/B \rceil$

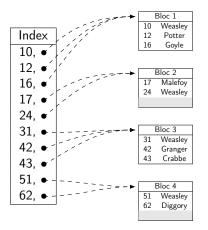
- n : nombre de lignes de la table
- r : taille physique d'une ligne
- B : taille physique d'un bloc

Question: comment faire mieux?

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

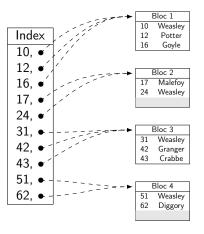
Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

Un premier exemple simple :



Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

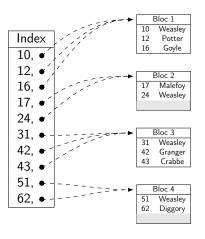
Un premier exemple simple :



 Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

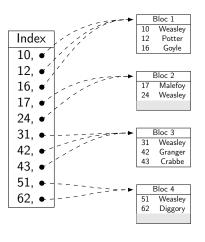
Un premier exemple simple :



- Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant
- Pour chercher un étudiant par son identifiant, seul l'index, beaucoup plus petit, est parcouru

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

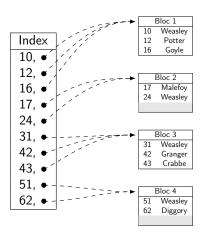
Un premier exemple simple :



- Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant
- Pour chercher un étudiant par son identifiant, seul l'index, beaucoup plus petit, est parcouru
- L'index n'est d'aucune aide pour chercher un étudiant par nom

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

Un premier exemple simple :

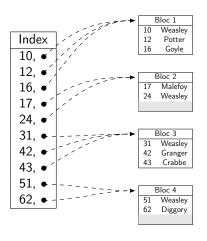


- Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant
- Pour chercher un étudiant par son identifiant, seul l'index, beaucoup plus petit, est parcouru
- L'index n'est d'aucune aide pour chercher un étudiant par nom

Question : quel est alors le coût de la recherche?

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

Un premier exemple simple :

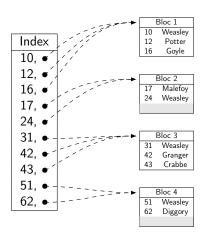


- Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant
- Pour chercher un étudiant par son identifiant, seul l'index, beaucoup plus petit, est parcouru
- L'index n'est d'aucune aide pour chercher un étudiant par nom

 $\begin{array}{l} \textbf{Question: quel est alors le coût de la recherche?} \\ \rightarrow \textbf{dépend de l'implémentation de l'index} \end{array}$

Index : structure auxiliaire pour accélerer l'accès aux enregistrements d'une table par une clef de recherche (un ensemble d'attributs) choisie

Un premier exemple simple :



- Chaque entrée de l'index pointe sur le bloc contenant l'enregistrement correspondant
- Pour chercher un étudiant par son identifiant, seul l'index, beaucoup plus petit, est parcouru
- L'index n'est d'aucune aide pour chercher un étudiant par nom

> Au plus na \ddot{i} : $\lceil ni/B \rceil$ \ddot{i} : taille d'une paire clef-pointeur

- Index automatiquement créé sur la clef primaire de chaque table
 (Il s'agit de l'index de gestion d'un fichier séquentiel, voir chapitre stockage)
- Création ou suppression d'index supplémentaires : CREATE INDEX (nom) ON (nomTable) USING (méthode)(attributs); DROP INDEX (nom);

- Index automatiquement créé sur la clef primaire de chaque table
 (Il s'agit de l'index de gestion d'un fichier séquentiel, voir chapitre stockage)
- Création ou suppression d'index supplémentaires : CREATE INDEX (nom) ON (nomTable) USING (méthode)(attributs); DROP INDEX (nom);

Ex : comparer les performances des requêtes suivantes :

SELECT tel **FROM** client **WHERE** numcli = 278;

SELECT tel **FROM** client **WHERE** nom = 'Delacour' **AND** prenom = 'Fleur';

Quelle différence observe-t-on? Pourquoi? Construire un index et tester à nouveau.

- Index automatiquement créé sur la clef primaire de chaque table
 (Il s'agit de l'index de gestion d'un fichier séquentiel, voir chapitre stockage)
- Création ou suppression d'index supplémentaires : CREATE INDEX (nom) ON (nomTable) USING (méthode)(attributs); DROP INDEX (nom);

Ex : comparer les performances des requêtes suivantes :

SELECT tel **FROM** client **WHERE** numcli = 278;

SELECT tel **FROM** client **WHERE** nom = 'Delacour' **AND** prenom = 'Fleur';

Quelle différence observe-t-on? Pourquoi? Construire un index et tester à nouveau.

Question : pourquoi ne pas construire des index sur toutes les colonnes ?

Fonctionnement des index

Types d'index

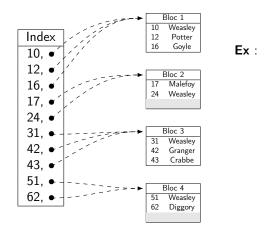
Index primaire dense ou non-dense

- Primaire : le fichier est trié par la clef de recherche de l'index
- Dense : une entrée de l'index par valeur possible de la clef
- Non-dense : seulement une entrée de l'index par bloc du fichier

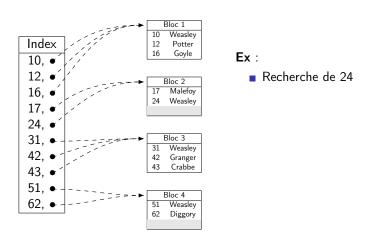
Index secondaire (dense)

- Secondaire : le fichier n'est pas trié (tas de données par exemple) ou bien son critère de tri n'est pas la clef de recherche de l'index
- Un index secondaire est toujours dense!

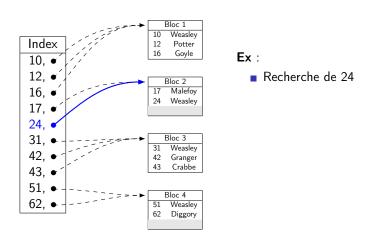
- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



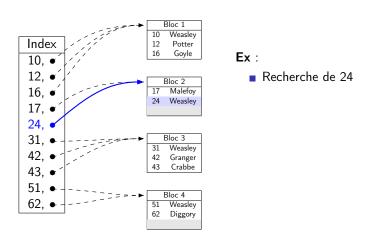
- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



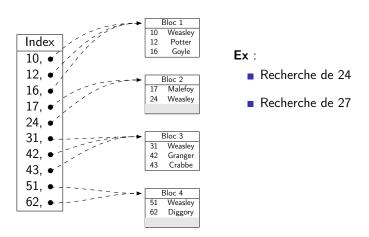
- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



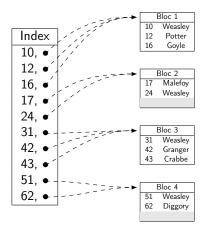
- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc

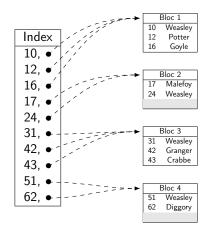


- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



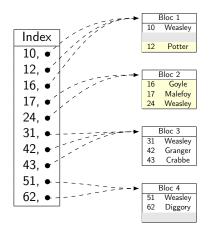
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



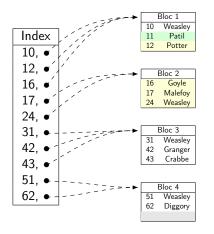
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



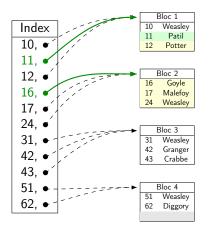
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



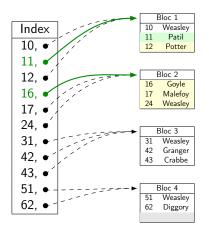
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



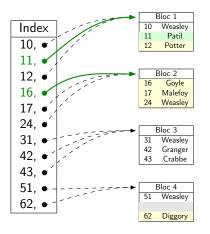
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



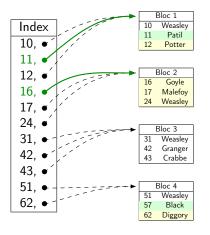
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



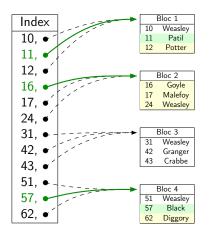
- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc



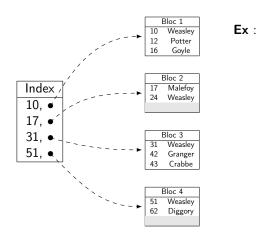
- Recherche de 24
- Recherche de 2727 n'est pas dans l'index⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index fournit un pointeur par valeur possible de la clef de recherche
- Il suffit de suivre le pointeur pour trouver le bon bloc du fichier
- Doit être mis à jour à chaque insertion ou changement de bloc

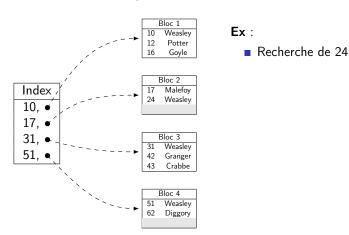


- Recherche de 24
- Recherche de 27
 27 n'est pas dans l'index
 ⇒ 27 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

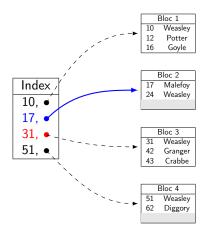
- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



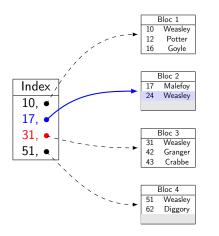
- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



Ex:

■ Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2

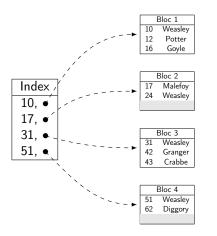
- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



Ex:

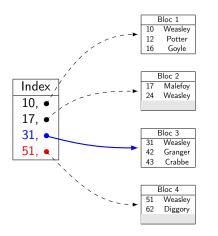
■ Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow \text{dans le bloc } 2$

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



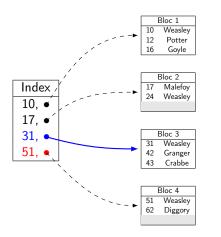
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



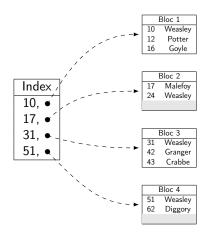
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



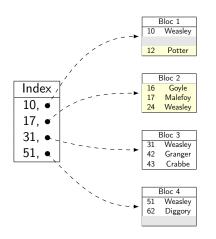
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



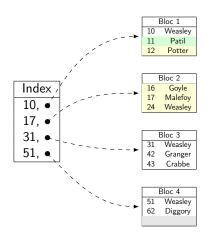
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc $\Rightarrow 48$ n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



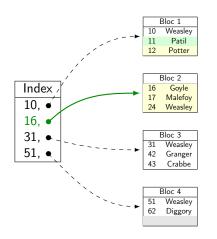
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc $\Rightarrow 48$ n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



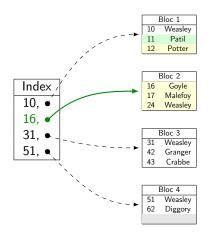
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc $\Rightarrow 48$ n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



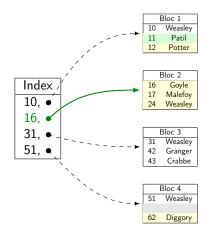
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



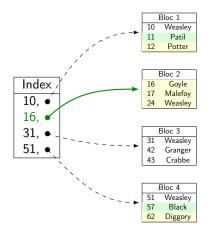
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



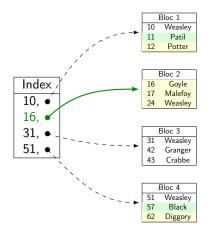
- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)

- L'index n'a qu'une entrée par bloc, associée à la première clef du bloc
- On déduit de l'index le bloc où peut se trouver la clef recherchée
- Doit être mis à jour quand la première clef d'un bloc change



- Recherche de 24 $17 \le 24 < 31 \Rightarrow$ dans le bloc 2
- Recherche de 48 $31 \le 48 < 51 \Rightarrow$ dans le bloc 3 48 n'est pas trouvé dans le bloc \Rightarrow 48 n'est pas dans la table
- Insertion de (11, Patil)
- Insertion de (57, Black)Pas de changement de l'index

Dans la pratique, en général :

- L'index de gestion d'un fichier séquentiel est un index primaire non-dense, bien plus compact qu'un index dense.
- La clef de recherche est la clef primaire de la table.
 - ⇒ pas de problème de doublons dans l'index

Dans la pratique, en général :

- L'index de gestion d'un fichier séquentiel est un index primaire non-dense, bien plus compact qu'un index dense.
- La clef de recherche est la clef primaire de la table.
 - ⇒ pas de problème de doublons dans l'index

Sinon, il faut gérer les doublons! Plusieurs solutions raisonnables, par ex :

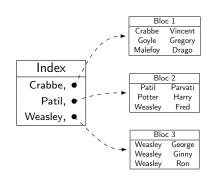
- Cas dense : on garde la première occurrence puis on lit dans l'ordre
- Cas non-dense : même idée, mais attention à la recherche

Dans la pratique, en général :

- L'index de gestion d'un fichier séquentiel est un index primaire non-dense, bien plus compact qu'un index dense.
- La clef de recherche est la clef primaire de la table.
 - ⇒ pas de problème de doublons dans l'index

Sinon, il faut gérer les doublons! Plusieurs solutions raisonnables, par ex :

- Cas dense : on garde la première occurrence puis on lit dans l'ordre
- Cas non-dense : même idée, mais attention à la recherche



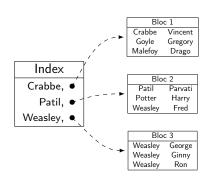
Dans la pratique, en général :

- L'index de gestion d'un fichier séquentiel est un index primaire non-dense, bien plus compact qu'un index dense.
- La clef de recherche est la clef primaire de la table.
 - ⇒ pas de problème de doublons dans l'index

Sinon, il faut gérer les doublons! Plusieurs solutions raisonnables, par ex :

- Cas dense : on garde la première occurrence puis on lit dans l'ordre
- Cas non-dense : même idée, mais attention à la recherche

(Le premier Weasley est dans le bloc Patil!)

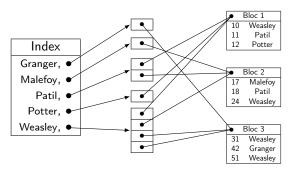


- Pour accélérer l'accès aux enregistrements par un ou plusieurs attributs qui ne sont pas le critère de tri du fichier
 - Recherche par nom sur un fichier trié par numéro d'étudiant
 - Index sur un tas de données (qui n'est donc pas ordonné)

- Pour accélérer l'accès aux enregistrements par un ou plusieurs attributs qui ne sont pas le critère de tri du fichier
 - Recherche par nom sur un fichier trié par numéro d'étudiant
 - Index sur un tas de données (qui n'est donc pas ordonné)
- Accès et mises-à-jour comme dans un index primaire dense

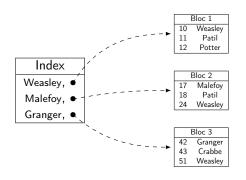
- Pour accélérer l'accès aux enregistrements par un ou plusieurs attributs qui ne sont pas le critère de tri du fichier
 - Recherche par nom sur un fichier trié par numéro d'étudiant
 - Index sur un tas de données (qui n'est donc pas ordonné)
- Accès et mises-à-jour comme dans un index primaire dense
- Attention : il faut gérer les doublons

- Pour accélérer l'accès aux enregistrements par un ou plusieurs attributs qui ne sont pas le critère de tri du fichier
 - Recherche par nom sur un fichier trié par numéro d'étudiant
 - Index sur un tas de données (qui n'est donc pas ordonné)
- Accès et mises-à-jour comme dans un index primaire dense
- Attention : il faut gérer les doublons

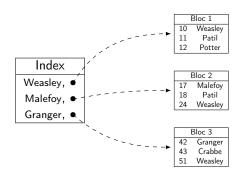


(Chaque clef de recherche pointe sur un tableau de pointeurs appelé bucket)

Et pourquoi pas des index secondaires non-denses?



Et pourquoi pas des index secondaires non-denses?



Cet index ne donne presque aucune information!

- Comment savoir où se trouvent les Patil?
- Y a-t-il des Weasley ailleurs que dans le bloc indexé par Weasley?

Implémentation des index

Un peu de recul...

Vus de loin, les index sont simplement des structures de données pour stocker et manipuler efficacement des paires clef-valeur $\langle c : v \rangle$

Toute implémentation fournit nécessairement les opérations suivantes :

- Recherche de la valeur v associée à une clef c
- Insertion de la paire $\langle c : v \rangle$
- Suppression de la paire $\langle c : v \rangle$

Un peu de recul...'

Vus de loin, les index sont simplement des structures de données pour stocker et manipuler efficacement des paires clef-valeur $\langle c: v \rangle$

Toute implémentation fournit nécessairement les opérations suivantes :

- Recherche de la valeur v associée à une clef c
- Insertion de la paire $\langle c : v \rangle$
- Suppression de la paire $\langle c : v \rangle$

Question : connaissez-vous déjà une structure de données similaire ?

Un peu de recul...'

Vus de loin, les index sont simplement des structures de données pour stocker et manipuler efficacement des paires clef-valeur $\langle c: v \rangle$

Toute implémentation fournit nécessairement les opérations suivantes :

- Recherche de la valeur v associée à une clef c
- Insertion de la paire $\langle c : v \rangle$
- Suppression de la paire $\langle c : v \rangle$

Question : connaissez-vous déjà une structure de données similaire ?

→ les index sont simplement des dictionnaires!

Choix d'implémentation des index

Une bonne implémentation des index est simplement :

- Une implémentation des dictionnaires...
- ...qui soit efficace en terme d'accès disque...
- ...pour les opérations et volumes de données typiques de la BD

Choix d'implémentation des index

Une bonne implémentation des index est simplement :

- Une implémentation des dictionnaires...
- ...qui soit efficace en terme d'accès disque...
- ...pour les opérations et volumes de données typiques de la BD

Plusieurs choix possibles:

- Le choix naïf : liste chaînée et ordonnée, recherche dichotomique
- Les arbres B⁺ : une variante des arbres binaires de recherche
- Des tables de hachage, construites sur mesure pour les BD

Choix d'implémentation des index

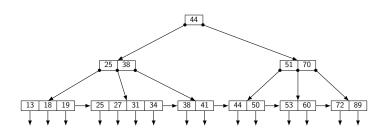
Une bonne implémentation des index est simplement :

- Une implémentation des dictionnaires...
- ...qui soit efficace en terme d'accès disque...
- ...pour les opérations et volumes de données typiques de la BD

Plusieurs choix possibles:

- Le choix naïf : liste chaînée et ordonnée, recherche dichotomique
- Les arbres B⁺ : une variante des arbres binaires de recherche
- Des tables de hachage, construites sur mesure pour les BD
-et d'autres qui ne seront pas abordés dans ce cours...

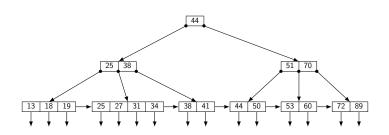
Arbres B⁺



Un arbre B^+ (B^+ tree) est un arbre dans lequel :

- Chaque noeud (interne ou feuille) est stocké sur un bloc du disque
- Les noeuds internes servent de balise pour orienter la recherche
- Les feuilles contiennent les paires clef-pointeur

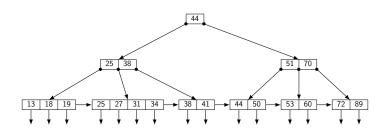
Arbres B⁺



Si un noeud contient k clefs, il contient aussi k+1 pointeurs, avec :

- Aux feuilles : les *k* pointeurs vers les enregistrements de la base de données associés aux clefs et un pointeur vers la feuille suivante
- Aux noeuds internes : un pointeur entre chaque paire de clef C_i , C_{i+1} (et aux extrémités) vers le sous-arbre contenant les clefs $\geq C_i$ et $< all : C_{i+1}$

Arbres B⁺



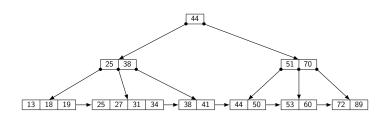
 $N \stackrel{\text{def}}{=}$ maximum tel qu'un bloc peut contenir N clefs et N+1 pointeurs Les noeuds doivent respecter des contraintes d'équilibrage :

- Racine : entre 1 et N clefs
- Noeud interne : entre $\lfloor N/2 \rfloor$ et N clefs
- Feuille : entre $\lceil N/2 \rceil$ et N clefs

(arbre équilibré \Rightarrow pas de blocs trop vides \Rightarrow meilleures performances)

Recherche d'une clef c :

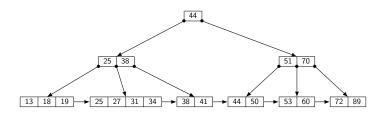
- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

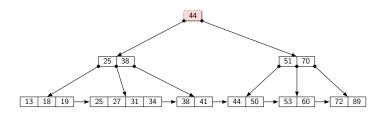
Ex: recherche de 34



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

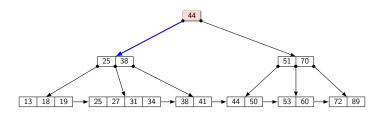
Ex: recherche de 34



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

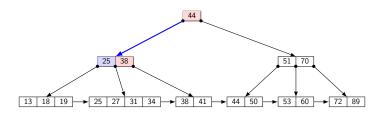
Ex: recherche de 34



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

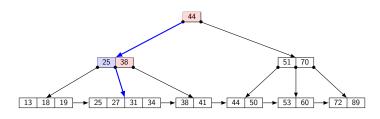
Ex: recherche de 34



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

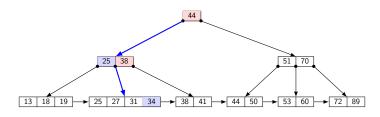
Ex: recherche de 34



Recherche d'une clef c :

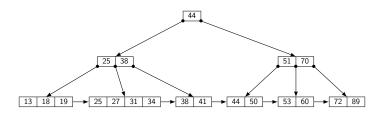
- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

Ex: recherche de 34



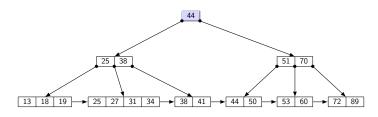
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



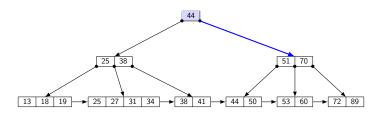
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



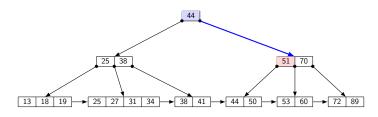
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



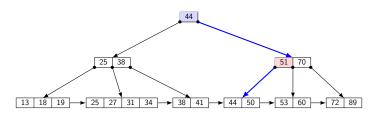
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



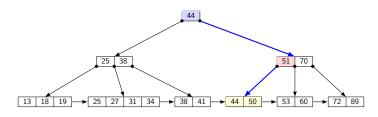
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



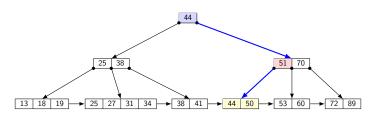
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



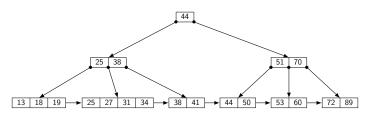
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



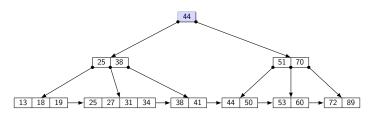
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



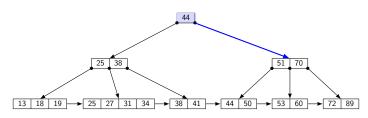
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



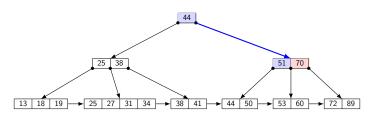
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



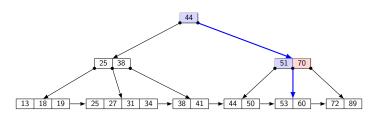
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



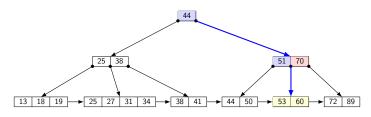
Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



Recherche d'une clef c :

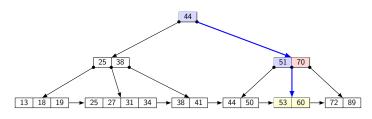
- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

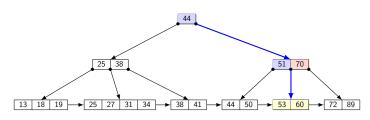
Ex: recherche de 34, 49 (non trouvé), 51 (non trouvé)



Recherche d'une clef c :

- Recherche top-down : de la racine vers les feuilles
- À chaque noeud interne, suivre le pointeur entre C_i et C_{i+1} tel que $C_i \le c < C_{i+1}$ (ou pointeurs aux extrémités si c est c ou c à toutes les clefs)
- Si c n'est pas dans la feuille atteinte, c n'est pas dans l'index

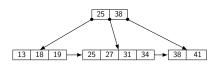
Ex: recherche de 34, 49 (non trouvé), 51 (non trouvé)



Complexité de la recherche : O(hauteur)

Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)

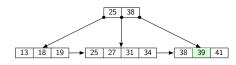
Ex (avec N = 4): Insertion de 39



Insertion d'une nouvelle clef c :

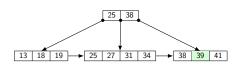
- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)

Ex (avec N = 4): Insertion de 39



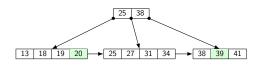
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



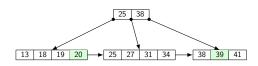
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



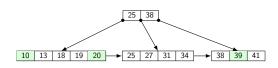
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



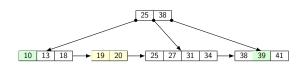
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



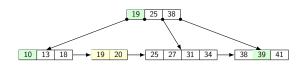
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



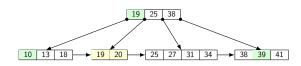
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



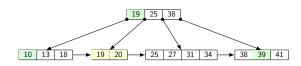
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



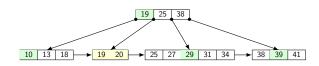
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



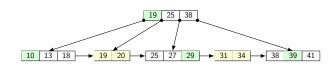
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



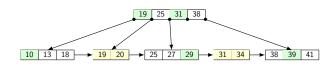
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



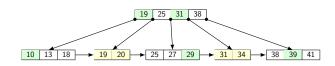
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



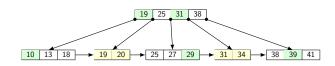
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



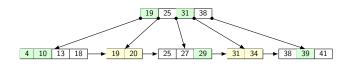
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



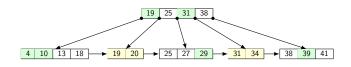
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



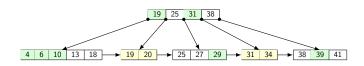
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



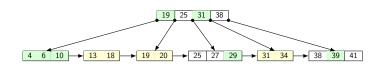
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



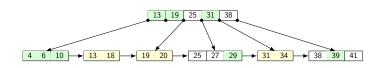
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



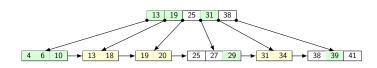
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



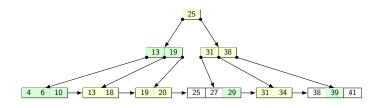
Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



Insertion d'une nouvelle clef c :

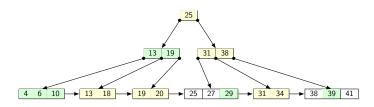
- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)



Insertion d'une nouvelle clef c :

- Recherche de la feuille où doit se trouver c et insertion ordonnée
- Si la feuille déborde : rééquilibrage par une suite d'éclatements (split)
 - Feuille : division en deux feuilles de taille $\lceil \frac{N+1}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N+1}{2} \rfloor$ copie de la première clef de la deuxième feuille dans le père
 - Noeud interne : division en deux noeuds de taille $\lceil \frac{N}{2} \rceil$ et $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor$ déplacement de la clef $\lfloor \frac{N}{2} \rfloor + 1$ vers le père (ou nouvelle racine)

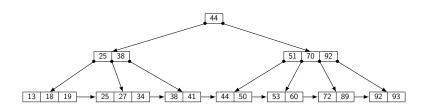
Ex (avec N = 4): Insertion de 39, 20, 10, 29, 4 et 6



Complexité de l'insertion : O(hauteur)

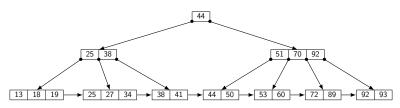
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



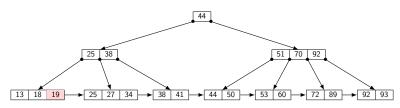
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



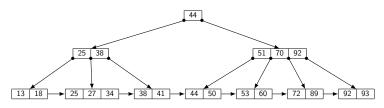
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



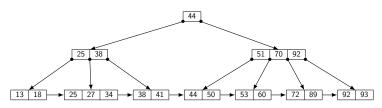
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



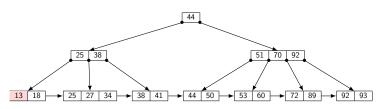
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



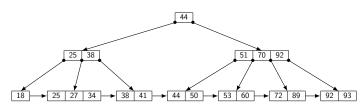
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



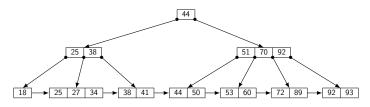
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



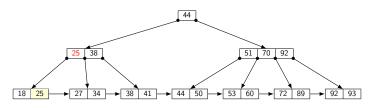
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



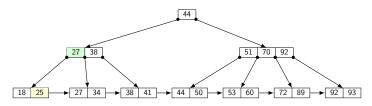
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



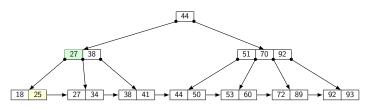
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



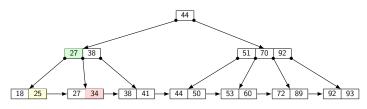
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



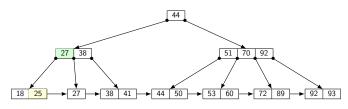
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



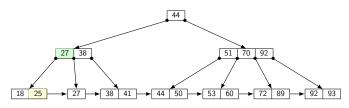
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



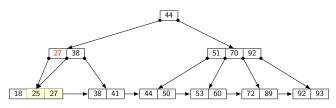
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



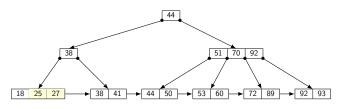
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



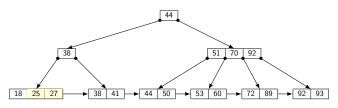
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



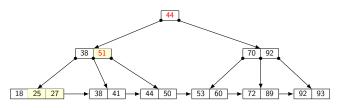
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



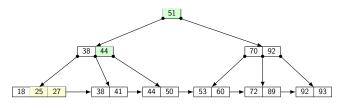
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



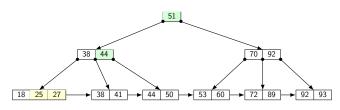
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
 Déplacement de la clef avec son sous-arbre vers le noeud trop vide
 Cas feuille : mise-à-jour de la clef du père
 Cas interne : échange père-fils des deux clefs erronées
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



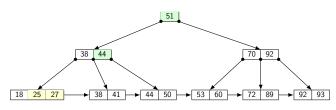
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



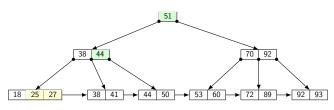
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



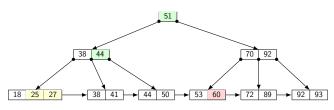
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



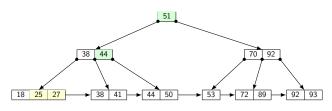
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



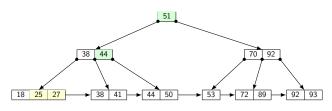
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



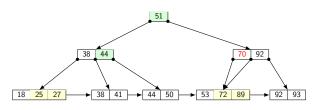
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



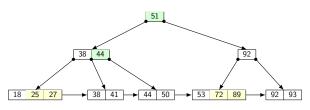
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



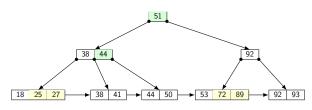
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum



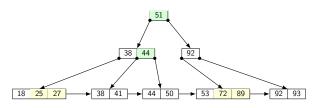
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



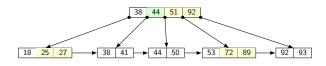
Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



Suppression d'une clef c :

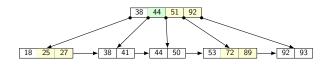
- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum Split inversé : rassemble le noeud et un frère Redescend (cas interne) ou supprime (cas feuille) une clef du père Supprime la racine si elle ne contient plus de clefs



Suppression d'une clef c :

- Recherche et suppression dans la feuille contenant c
 Si la feuille est trop vide : rééquilibrage par partages et fusions
- Partage (redistribute), si un frère peut se passer d'une clef
- Fusion (merge), si tous les frères sont remplis au minimum

Ex (avec N = 4): Suppression de 19, 13, 34, 70 (non trouvé) et 60



Complexité de la suppression : O(hauteur)

Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)

Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)

Estimation de la hauteur de l'arbre :

■ Une paire clef-pointeur : 8 octets

```
Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)
```

- Une paire clef-pointeur : 8 octets
- Taille d'un bloc : 4096 octets

Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)

- Une paire clef-pointeur : 8 octets
- Taille d'un bloc : 4096 octets
- $N \sim 500$. Remplissage moyen d'un bloc ~ 400 clefs

Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)

- Une paire clef-pointeur : 8 octets
- Taille d'un bloc : 4096 octets
- $N\sim 500$. Remplissage moyen d'un bloc ~ 400 clefs
- La hauteur de l'arbre est de l'ordre de log₄₀₀(nbr clefs)

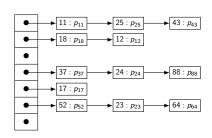
Recherche, insertion et suppression en O(hauteur) (et la constante est toute petite! 1 pour recherche, < 2 pour insertion et suppression)

- Une paire clef-pointeur : 8 octets
- Taille d'un bloc : 4096 octets
- $N\sim 500$. Remplissage moyen d'un bloc ~ 400 clefs
- La hauteur de l'arbre est de l'ordre de log₄₀₀(nbr clefs)
- \Rightarrow Un arbre de hauteur 5 suffit pour $400^5 = 10240$ milliards de clefs!
- ⇒ Complexité "constante" en pratique, "jamais" plus de 8 accès disque

Tables de hachage

Fonctionnement habituel des tables de hachage :

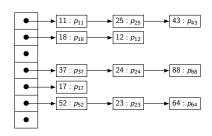
- Tableau T de listes chaînées
- Indexé par l'image d'une fonction de hachage h
- Recherche de c dans T[h(c)] en O(1) en moyenne



Tables de hachage

Fonctionnement habituel des tables de hachage :

- Tableau T de listes chaînées
- Indexé par l'image d'une fonction de hachage h
- Recherche de c dans T[h(c)] en O(1) en moyenne



Mais implémentation adaptée à l'utilisation en mémoire secondaire :

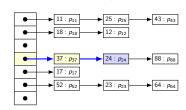
- Listes chaînées de blocs du disque
- Hachage dynamique : techniques pour éviter un rehachage complet
 → hachage linéaire, hachage extensible

Arbres B⁺ et hachage en pratique

Tables de hachage

Accès généralement plus efficace pour des recherches ponctuelles

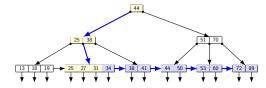
SELECT * **FROM** maTable WHERE attr = 24;



Arbres B⁺

Optimisation des lectures séquentielles grace au chaînage des feuilles

SELECT * **FROM** maTable WHERE attr >= 32;

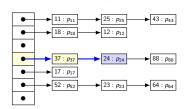


Arbres B⁺ et hachage en pratique

Tables de hachage

Accès généralement plus efficace pour des recherches ponctuelles

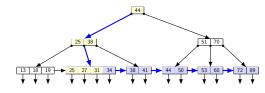
SELECT * **FROM** maTable WHERE attr = 24;



Arbres B⁺

Optimisation des lectures séquentielles grace au chaînage des feuilles

SELECT * **FROM** maTable **WHERE** attr >= 32;



Remarque : les btrees de Postgres sont en réalité des arbres B⁺ Les arbres B (sans le +) sont une variante peu utilisée en pratique