



# Parte Teórica

① Sea  $k$  un cuerpo,  $V$  un  $k$ -espacio vectorial de dimensión finita, y sean  $S, T \subset V$  subespacios

② (4 pts) Definir  $S+T$  y probar que es un subespacio

definimos  $S+T$  como  $\{s_1+t_1, s_2+t_2, \dots, s_n+t_n\}$  con  $s_i \in S$  y  $t_i \in T$  para  $i=1, \dots, n$

③ Contiene el vector 0

Como  $S$  y  $T$  son subespacios, contienen el vector 0  $\therefore S+T$  también

④ Cerradura bajo la suma.

$$u = s_1+t_1 \text{ y } v = s_2+t_2 \Rightarrow u+v = (s_1+t_1) + (s_2+t_2) = (s_1+s_2) + (t_1+t_2), \quad s_1+s_2 \in S \text{ y } t_1+t_2 \in T \therefore u+v \in S+T$$

⑤ Cerradura bajo multiplicación de escalar

$$w = s+t$$

$$\alpha w = \alpha(s+t) = \alpha s + \alpha t, \quad \alpha s \in S \text{ y } \alpha t \in T \text{ entonces } \alpha s + \alpha t \in S+T$$

⑥ (8 pts) Dar una fórmula para  $\dim(S+T)$  y demostrarla

$$\dim(S+T) = \dim(S) + \dim(T) - \dim(S \cap T)$$

$$\text{base de } S \cap T \quad \beta_{S \cap T} = \{a_1, a_2, \dots, a_k\}$$

$$\text{base de } S \quad \beta_S = \{s_1, \dots, s_m\}$$

$$\text{base de } T \quad \beta_T = \{t_1, \dots, t_n\}$$

extendemos bases con  $\beta_{S \cap T}$

$$\beta_S = \{a_1, \dots, a_k, s_1, \dots, s_m\}$$

$$\beta_T = \{a_1, \dots, a_k, t_1, \dots, t_n\}$$

$$S = \alpha_1 a_1 + \dots + \alpha_k a_k + \alpha_{k+1} s_1 + \dots + \alpha_{k+m} s_m$$

$$T = \beta_1 a_1 + \dots + \beta_k a_k + \beta_{k+1} t_1 + \dots + \beta_{k+n} t_n$$

$$\Rightarrow v = \alpha_1 (\alpha_1 + \beta_1) + \dots + \alpha_k (\alpha_k + \beta_k) + \alpha_{k+1} s_1 + \dots + \alpha_{k+m} s_m + \beta_{k+1} t_1 + \dots + \beta_{k+n} t_n$$

$$\Rightarrow \beta_{S+T} = \{a_1, \dots, a_k, s_1, \dots, s_m, t_1, \dots, t_n\}$$

$$\therefore \dim(S) = k+m, \quad \dim(T) = k+n$$

$$\dim(S+T) = \dim(S) + \dim(T) - \dim(S \cap T)$$

$$\dim(S+T) = (k+m) + (k+n) - k$$

$$\dim(S+T) = k+m+n$$

⑦ Sea  $k$  un cuerpo y  $V, W$  dos  $k$ -espacios vectoriales de dimensión finita. Sean  $\beta_1$  y  $\beta_2$  bases de  $V$  y  $W$  respectivamente, y  $f: V \rightarrow W$  una transformación

⑧ (3 pts) Definir la matriz en las bases  $\beta_1, \beta_2$  (denotada  $[f]_{\beta_1, \beta_2}$ )

$$\beta_1 = \{v_1, \dots, v_n\}, \quad \beta_2 = \{w_1, \dots, w_m\}$$

$$[f]_{\beta_1, \beta_2} = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ [f(v_1)]_{\beta_2} & [f(v_2)]_{\beta_2} & \dots & [f(v_n)]_{\beta_2} \\ | & | & & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

⑨ (9 pts) Probar que para todo  $v \in V$  vale que  $[f(v)]_{\beta_2} = [f]_{\beta_1, \beta_2} [v]_{\beta_1}$

$$v = c_1 v_1 + \dots + c_n v_n \therefore [v]_{\beta_1} = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

$$f(v) = f(c_1 v_1 + \dots + c_n v_n), \text{ por linealidad}$$

$$= c_1 f(v_1) + \dots + c_n f(v_n), \text{ cada } f(v_j) = a_{1j} w_1 + a_{2j} w_2 + \dots + a_{mj} w_m \text{ con } a_{ij} \in k$$

$$= c_1 (a_{11} w_1 + \dots + a_{m1} w_m) + c_2 (a_{12} w_1 + \dots + a_{m2} w_m) + \dots + c_n (a_{1n} w_1 + \dots + a_{mn} w_m)$$

$$= w_1 (c_1 a_{11} + c_2 a_{12} + \dots + c_n a_{1n}) + w_2 (c_1 a_{21} + c_2 a_{22} + \dots + c_n a_{2n}) + \dots + w_m (c_1 a_{m1} + c_2 a_{m2} + \dots + c_n a_{mn})$$

$$= \sum_{i=1}^m \left( \sum_{j=1}^n a_{ij} c_j \right) w_i$$

$$\therefore [f(v)]_{\beta_2} = \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^n a_{1j} c_j \\ \sum_{j=1}^n a_{2j} c_j \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n a_{mj} c_j \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

$$\therefore [f(v)]_{\beta_2} = [f]_{\beta_1, \beta_2} [v]_{\beta_1}$$

③ Determinar en cada caso si las afirmaciones son verdaderas o falsas, justificando en cada caso la respuesta dada.

(3 pts) Sea  $V = \{ \phi \in (\mathbb{C}^4)^* \mid \phi(i, -i, 0, i) = 0 \}$ . Existe un monomorfismo  $T: \mathbb{C}^{2 \times 2} \rightarrow V$

$$\dim((\mathbb{C}^4)^*) = \dim(\mathbb{C}^4) = 4 = \dim(\mathbb{C}^{2 \times 2}). \text{ Como } \dim(\text{Im}(T)) \leq 4$$

•  $\therefore$  no es posible que exista una inyectividad ya que el  $\text{Nu}(T) \neq \{0\}$

• no existe un monomorfismo  $\therefore$  falso.

④ (3 pts) Sea  $T: \mathbb{Q}^4 \rightarrow \mathbb{Q}^4$  una transformación lineal tal que  $T^4 = 25 \text{Id}$ . Entonces  $T$  no posee autovalores

Un autovalor  $\lambda$  es un valor tq  $T(v) = \lambda v$

$$T^4 = T(T(T(T(v)))) = T(T(T(\lambda v))) = T(T(\lambda^2 v)) = T(\lambda^3 v) = \lambda^4 v = 25 \text{Id}(v)$$

$$\lambda^4 v = 25 v$$

$$\lambda^4 = 25$$

$$\lambda = \sqrt[4]{25} = \sqrt{5}, \quad \therefore \sqrt{5} \notin \mathbb{Q} \quad \therefore T \text{ no tiene autovalores en } \mathbb{Q} \quad \therefore \text{Verdadero}$$

# Parte Práctica

④ (15 pts) Sea  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  y  $T: \mathbb{R}^{3 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^{3 \times 2}$  la transformación lineal dg.  $T(B) = AB$

ⓐ Probar que  $T^2 = \text{Id}$ . Deducir que si  $\lambda$  es un autovalor, entonces  $\lambda = \pm 1$

$$T(T(B)) = T(AB) = A(AB) = A^2 B$$

$$A \cdot A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Id} \cdot B = B \therefore T^2 = \text{Id}$$

$$T(B) = \lambda B \Rightarrow T^2(B) = T(\lambda B) = \lambda T(B) = \lambda^2 B, \text{ dado que } T^2 = \text{Id} \Rightarrow \lambda = \pm 1$$

ⓑ Hallar los autoespacios asociados a  $1$  y  $-1$ , decidir si  $T$  es diagonalizable

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -e & -f \\ c & d \\ -a & -b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a = -e \\ c = c \\ e = -a \\ b = -f \\ d = d \\ f = -b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -e \\ b = -f \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ -a & -b \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$E_1 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$- \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -e & -f \\ c & d \\ -a & -b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -a = -e \\ -b = -f \\ -c = c \\ -d = d \\ -e = -a \\ -f = -b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -a = -e \Rightarrow a = e \\ -b = -f \Rightarrow b = f \\ c = 0 \\ d = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & 0 \\ a & b \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$E_{-1} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

⑤ (15 pts) Sea  $a \in \mathbb{R}$ . Probar que la matriz  $\begin{pmatrix} a & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & a & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & a & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{pmatrix}$  es invertible si y solo si  $a \neq 1, -1$

Podemos descomponer la matriz como  $M = a \text{Id}_6 + N$  siendo  $N$  la matriz con los 1 en la otra diagonal  
En el ejercicio anterior observamos que  $N^2 = \text{Id}$  y que sus autovalores son  $\lambda_1 = 1$  y  $\lambda_2 = -1$

$\therefore \det(M) = \det(aI + N)$ , como sabemos que  $N$  tiene autovalores  $\pm 1 \Rightarrow a+1$  es autovalor de  $M$ .  $a+1$  y  $a-1$  son autovalores

$\therefore P_M(\lambda) = (a+\lambda)^3(a-\lambda)^3 \neq 0 \Rightarrow (a+1)^3(a-1)^3 \neq 0 \Rightarrow (a+1) \neq 0$  y  $(a-1) \neq 0 \Rightarrow a \neq -1$  y  $a \neq 1$ .  $\therefore M$  es invertible si y solo si  $a \neq 1$  y  $a \neq -1$

⑥ Sean  $\langle, \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  el producto interno canónico y  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  una transformación lineal tal que  $\langle T(v), T(w) \rangle = \langle v, w \rangle$  para todo par de vectores  $v, w \in \mathbb{R}^n$

① (2 pts) Probar que  $\|T(v)\| = \|v\|$  para todo  $v \in \mathbb{R}^n$

$$\langle T(v), T(v) \rangle = \langle v, v \rangle$$

$$\|T(v)\|^2 = \|v\|^2$$

$$\|T(v)\| = \|v\|$$

② (8 pts) Probar que  $T$  es un isomorfismo

Sabemos que el espacio de salida y de llegada es  $\mathbb{R}^n$  y tienen la misma dimensión. Esto también implica que el núcleo sea 0 ya que  $\langle v, v \rangle > 0$  si  $v \neq 0$

$\therefore \text{Nu}(T) = \{0\}$   $\therefore$  sabemos que es inyectiva y sobreyectiva porque  $\text{Im}(T) = \mathbb{R}^n$   $\therefore$  es un isomorfismo.

③ (10 pts) Sea  $A$  la matriz de  $T$  con respecto a la base canónica. Probar que  $A \cdot A^t = \text{Id}_n$

$$\langle v, w \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}, (w_1, \dots, w_n) \right\rangle$$

$$T(e_j) = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \text{ siendo } e_j \text{ base canónica de } \mathbb{R}^n \therefore \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \cdot (a_{1k} \ a_{2k} \ \dots \ a_{nk}) = \sum_{i=1}^n a_{ij} a_{ik} = (A \cdot A^t)_{jk} = \delta_{jk} \begin{cases} 0 & \text{si } j \neq k \\ 1 & \text{si } j = k \end{cases} = \text{Id}$$

④ Sea  $V$  un espacio vectorial de dimensión finita y  $S, T: V \rightarrow V$  dos transformaciones lineales

① (8 pts) Probar que  $\text{Im}(T) \subseteq \text{Nu}(S)$  si y solo si  $S \circ T = 0$

Si  $\text{Im}(T) \subseteq \text{Nu}(S)$ , tenemos que probar que  $S(T(v)) = 0$  para todo  $v \in V$

( $\Rightarrow$ ) Sabemos que todo  $v \in V$ ,  $T(v) \in \text{Im}(T)$  y como  $T(v) \in \text{Nu}(S) \Rightarrow S(T(v)) = 0 \therefore S \circ T(v) = 0 \ \forall v \in V$

( $\Leftarrow$ )  $S \circ T = 0$ ,  $S(T(v)) = 0$ , por definición  $\text{Im}(T) = \{T(v) \mid v \in V\}$ , cualquier  $w \in \text{Im}(T)$ , existe un  $v$  tq  $T(v) = w \Rightarrow S(w) = S(T(v)) = 0$

$\therefore w \in \text{Nu}(S) \Rightarrow \text{Im}(T) \subseteq \text{Nu}(S)$

② (4 pts) Asumimos que  $S \circ T = 0$ . Probar que  $(S+T)(\text{Nu}(S)) \subseteq \text{Im}(T)$

Sea  $x \in \text{Nu}(S)$ ,  $S(x) = 0$ . Tenemos que  $(S+T)(x) = S(x) + T(x) = 0 + T(x) = T(x)$  por definición  $\text{Im}(T) = \{T(v) \mid v \in V\} \therefore (S+T)(\text{Nu}(S)) \subseteq \text{Im}(T)$

③ (8 pts) Asumimos ahora que  $S \circ T = 0$  y que  $S+T$  es un monomorfismo. Probar que  $\text{Im}(T) = \text{Nu}(S)$

$\text{Nu}(S+T) = \{0\}$  por ser monomorfismo  $\therefore \text{Im}(S+T) = V$

Tomamos  $x \in \text{Nu}(S)$ , como  $(S+T)(w) = x$ ,  $S(w) + T(w) = x$ , pero como  $x \in \text{Nu}(S)$  entonces aplicamos  $S$  en ambos lados

$S(S(w) + T(w)) = S(x) = 0$  y como  $S \circ T = 0$   $S(S(w)) + 0 = 0 \Rightarrow S(S(w)) = 0 \Rightarrow S(w) \in \text{Nu}(S)$

De  $S(w) + T(w) = x$  deducimos que  $T(w) = x - S(w)$ . Si  $w \in \text{Nu}(S)$  entonces  $(S+T)(w) = S(w) + T(w) = 0 + T(w) = T(w)$

y como  $(S+T)(w) = x \Rightarrow T(w) = x \therefore x \in \text{Im}(T) \Rightarrow$  para cualquier  $x \in \text{Nu}(S)$  existe un  $w \in V$  tq  $T(w) = x \therefore \text{Nu}(S) \subseteq \text{Im}(T)$  y

por el inciso ① ( $\text{Im}(T) \subseteq \text{Nu}(S)$ )  $\Rightarrow \text{Im}(T) = \text{Nu}(S)$