



① (3 pts) Sea $\mathbb{R}[t]_2$ el \mathbb{R} -espacio vectorial de polinomios de grado menor o igual que 2, y sea $T: \mathbb{R}[t]_2 \rightarrow \mathbb{R}[t]_2$ la transformacion lineal dada por $T(p(x)) = p'(x) + 2p(x)$

② Calcular la imagen de T

Sabemos que $\{1, x, x^2\}$ es base de $\mathbb{R}[t]_2$ \therefore evaluaremos la T en estos valores para encontrar su imagen

$$T(1) = 0 + 2 \cdot 1 = 2$$

$$T(x) = 1 + 2x = 2x + 1 \quad \therefore \text{la imagen esta generada por } \{2, 2x+1, 2x+2x^2\}$$

$$T(x^2) = 2x + 2x^2$$

Para calcular el nucleo, por definicion son los vectores que al ingresarlos en la T dan como resultado 0.

$$T(v) = 0 \quad \therefore \quad p'(x) + 2p(x) = 0 \quad \therefore \text{se observa que } p'(x) = -2p(x) \text{ y esto no es posible } \therefore \text{la unica forma de que la } T \text{ tenga como nucleo } \{0\}$$

$\text{Im}(T) = \{2, 2x+1, 2x^2+2x\}$ y $\text{Nu}(T) = \{0\}$ podemos ver que por el teorema de la dimension se comprueban los resultados $\dim(\mathbb{R}[t]_2) = 3$, $\dim(\text{Im}(T)) = 3$ y $\dim(\text{Nu}(T)) = 0$
 $\therefore 3 = 3 + 0 \Rightarrow 3 = 3$.

③ Dadas $B_1 = \{1+t, t+t^2, -t^2\}$ y $B_2 = \{1+t, t^2+t+1, t^2+1\}$ de $\mathbb{R}[t]_2$, calcular $[T]_{B_1, B_2}$

$$T(1+t) = 1 + 2 + 2t = 3 + 2t$$

$$\textcircled{1} [3+2t]_{B_2} = a(1+t) + b(t^2+t+1) + c(t^2+1) = 3(1+t) + (-1)(t^2+t+1) + 1(t^2+1) \therefore [T(1+t)]_{B_2} = (3, -1, 1)$$

$$T(t+t^2) = 1 + 2t + 2t + 2t^2 = 1 + 4t + 2t^2$$

$$\textcircled{2} [1+4t+2t^2]_{B_2} = a(1+t) + b(t^2+t+1) + c(t^2+1) = (-1)(1+t) + 5(t^2+t+1) + (-3)(t^2+1) \therefore [T(t+t^2)]_{B_2} = (-1, 5, -3)$$

$$T(-t^2) = -2t - 2t^2$$

$$\textcircled{3} [-2t-2t^2]_{B_2} = a(1+t) + b(t^2+t+1) + c(t^2+1) = 2(1+t) + (-4)(t^2+t+1) + 2(t^2+1) \therefore [T(-t^2)]_{B_2} = (2, -4, 2)$$

$$\textcircled{1} a+at+b+t^2+bt+b+ct^2+c = t^2(b+c) + t(a+b) + a+b+c \Rightarrow \begin{cases} a+b+c = 3 \\ a+b = 2 \\ b+c = 0 \Rightarrow b = -c \end{cases} \quad \begin{matrix} a+(-c)+c = 3 \\ a = 3 \\ 3+b = 2 \end{matrix} \quad \begin{matrix} 3+b = 2 \\ b = -1 \Rightarrow c = 1 \end{matrix}$$

$$\textcircled{2} a+at+b+t^2+bt+b+ct^2+c = t^2(b+c) + t(a+b) + a+b+c \Rightarrow \begin{cases} a+b+c = 1 \\ a+b = 4 \Rightarrow b = 4-a \\ b+c = 2 \Rightarrow c = 2-b \end{cases} \quad \begin{matrix} a+b+(2-b) = 1 \\ a+2 = 1 \\ a = -1 \Rightarrow b = 5 \Rightarrow c = -3 \end{matrix}$$

$$\textcircled{3} a+at+b+t^2+bt+b+ct^2+c = t^2(b+c) + t(a+b) + a+b+c \Rightarrow \begin{cases} a+b+c = 0 \\ a+b = -2 \Rightarrow a = -2-b \\ b+c = -2 \Rightarrow c = -2-b \end{cases} \quad \begin{matrix} (-2-b)+b+(-2-b) = 0 \\ -4-b = 0 \\ -4 = b \Rightarrow a = c = 2 \end{matrix}$$

$$[T]_{B_1, B_2} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ -1 & 5 & -4 \\ 1 & -3 & 2 \end{pmatrix}$$

② (20 pts) Sea $T: \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$ la siguiente transformacion lineal: $T(x, y, z) = (x-y, -x+2y-z, -y+2z)$, $x, y, z \in \mathbb{C}$

③ Calcular los autovalores de T y sus correspondientes autoespacios

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = 0$$

$$\det \left[\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \right] = 0 \Rightarrow \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & -1 & 0 \\ -1 & 2-\lambda & -1 \\ 0 & -1 & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} 1-\lambda \quad -1 \quad 0 \\ -1 \quad 2-\lambda \quad -1 \\ 0 \quad -1 \quad 1-\lambda \\ 1-\lambda \quad -1 \quad 0 \\ -1 \quad 2-\lambda \quad -1 \end{array} \quad \begin{array}{l} ((1-\lambda) \cdot (2-\lambda) \cdot (1-\lambda)) + ((-1) \cdot (-1) \cdot 0) + (0 \cdot (-1) \cdot (-1)) - (0 \cdot (2-\lambda) \cdot 0) - ((-1) \cdot (-1) \cdot (1-\lambda)) - ((1-\lambda) \cdot (-1) \cdot (-1)) \\ ((2-\lambda-2\lambda+\lambda^2) \cdot (1-\lambda)) + 0 + 0 - 0 - (1-\lambda) - (1-\lambda) \\ ((2-3\lambda+\lambda^2)(1-\lambda)) - 1 + 1 - 1 + 1 \\ (2-2\lambda-3\lambda+3\lambda^2+\lambda^2-\lambda^3) - 2 + 2\lambda \\ 2-5\lambda+4\lambda^2-\lambda^3 - 2 + 2\lambda \\ -3\lambda+4\lambda^2-\lambda^3 = -\lambda^3+4\lambda^2-3\lambda = -\lambda(\lambda^2-4\lambda+3) = -\lambda(\lambda^2-\lambda-3\lambda+3) = -\lambda(\lambda(\lambda-1)-3(\lambda-1)) = -\lambda(\lambda-1)(\lambda-3) \\ \therefore \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 3 \end{array}$$

Los autovalores son $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 1$, $\lambda_3 = 3$

Para $\lambda_1 = 0$
$$\begin{pmatrix} 1-1 & -1 & 0 \\ -1 & 2-1 & -1 \\ 0 & -1 & 1-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x-y=0 \Rightarrow x=y \\ -x+y-z=0 \\ -y+z=0 \Rightarrow z=y \end{cases}$$

$$\begin{aligned} -y+2y-y &= 0 \\ 0 &= 0 \end{aligned} \quad \therefore V_0 = \langle (1, 1, 1) \rangle$$

Para $\lambda_2 = 1$
$$\begin{pmatrix} 1-1 & -1 & 0 \\ -1 & 2-1 & -1 \\ 0 & -1 & 1-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -y=0 \Rightarrow y=0 \\ -x+y-z=0 \\ -x-z=0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} -x-z &= 0 \\ x &= -z \end{aligned} \quad \therefore (-z, 0, z) = z(-1, 0, 1) \quad \therefore V_1 = \langle (-1, 0, 1) \rangle$$

Para $\lambda_3 = 3$
$$\begin{pmatrix} 1-1 & -1 & 0 \\ -1 & 2-1 & -1 \\ 0 & -1 & 1-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -2x-y=0 \Rightarrow y=-2x \\ -x-y-z=0 \\ -y-2z=0 \Rightarrow y=-2z \end{cases}$$

$$\begin{aligned} -z - (-2x) - z &= 0 \\ -2z + 2x &= 0 \\ 2x &= 2z \\ x &= z \end{aligned} \quad \therefore (z, -2z, z) = z(1, -2, 1) \quad \therefore V_3 = \langle (1, -2, 1) \rangle$$

⑥
$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_2-f_1 \\ f_3-f_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_1+f_2 \\ f_3-2f_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_2 \cdot \frac{1}{6}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_1+f_3 \\ f_2+3f_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 Como los autovectores forman una base de \mathbb{C}^3 la matriz es diagonalizable

$$C^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_2-f_1 \\ f_3-f_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_1+f_2 \\ f_3-2f_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_2 \cdot \frac{1}{6}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_1+f_3 \\ f_2+3f_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\substack{f_1+f_3 \\ f_2+3f_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{f_1 \cdot \frac{1}{3} \\ f_2 \cdot \frac{1}{3} \\ f_3 \cdot \frac{1}{3}}} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \quad \therefore C^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$B = C^{-1} \cdot A \cdot C = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

⑤ (20 pts) Sea \mathbb{R}^3 el espacio vectorial sobre \mathbb{R} . Consideramos la función $\langle, \rangle: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ $\langle (x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2) \rangle = x_1x_2 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 5y_1y_2 + z_1z_2$

① $\langle \alpha u + \beta v, w \rangle = \alpha \langle u, w \rangle + \beta \langle v, w \rangle$

$u = (u_1, u_2, u_3) \quad v = (v_1, v_2, v_3) \quad w = (w_1, w_2, w_3)$

②
$$\begin{aligned} & \langle \alpha u_1 + \beta v_1, w_1 \rangle - 2 \langle \alpha u_1 + \beta v_1, w_2 \rangle - 2 \langle w_1, \alpha u_1 + \beta v_1 \rangle + 5 \langle \alpha u_2 + \beta v_2, w_3 \rangle + \langle \alpha u_3 + \beta v_3, w_3 \rangle \\ &= \alpha u_1 w_1 + \beta v_1 w_1 - 2(\alpha u_1 w_2 + \beta v_1 w_2) - 2(\alpha w_1 u_1 + \beta w_1 v_1) + 5(\alpha u_2 w_3 + \beta v_2 w_3) + \alpha u_3 w_3 + \beta v_3 w_3 \\ &= \alpha(u_1 w_1 - 2u_1 w_2 - 2w_1 u_1 + 5u_2 w_3 + u_3 w_3) + \beta(v_1 w_1 - 2v_1 w_2 - 2w_1 v_1 + 5v_2 w_3 + v_3 w_3) \\ &= \alpha \langle u, w \rangle + \beta \langle v, w \rangle \end{aligned}$$

* Revisar cálculos pero anda es la idea

③ $\langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$

$u_1 v_1 - 2u_1 v_2 - 2v_1 u_2 + 5u_2 v_2 + u_3 v_3 = v_1 u_1 - 2v_1 u_2 - 2u_1 v_2 + 5v_2 u_2 + v_3 u_3$

$u_1 v_1 - 2u_1 v_2 - 2v_1 u_2 + 5u_2 v_2 + u_3 v_3 = u_1 v_1 - 2v_1 u_2 - 2u_1 v_2 + 5u_2 v_2 + u_3 v_3$
 $- 2u_1 v_2 - 2v_1 u_2 = -2v_1 u_2 - 2u_1 v_2$

④ $\langle (x, y, z), (x, y, z) \rangle \geq 0$

$= x^2 - 2xy - 2xy + 5y^2 + z^2 \geq 0$

$= x^2 - 4xy + 5y^2 + z^2 \geq 0$

Si $(x, y, z) \neq 0 \Rightarrow x^2 - 4xy + 5y^2 + z^2 \geq 0$

\therefore es un p.d.

⑥ Dada el subespacio W generado por los vectores $\{(1,1,1), (0,1,1)\}$, encontrar una base ortogonal de W

④ Determinar si cada una de las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas, justificando en cada caso la respuesta

② (10 pts) Si una Matriz $A \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ tiene tres autovalores, entonces es diagonalizable

Que tenga 3 autovalores implica que tiene 3 autovectores que son li. \therefore se puede formar una base de \mathbb{R}^3 (en este caso) \therefore significa que es diagonalizable

⑥ (10 pts) Existe un isomorfismo entre $(\mathbb{R}^5)^*$ y $M_{2 \times 3}(\mathbb{C})$

$\dim((\mathbb{R}^5)^*) = 5 = \dim \mathbb{R}^5$ y trataremos la matriz como un vector de \mathbb{C}^6 , suponiendo que $A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{pmatrix}$ \therefore el vector seria $(a, b, c, d, e, f) \in \mathbb{C}^6$

Observamos que $\dim(\mathbb{C}^6) = 6$, como los isomorfismos en sus codomnios dice que el espacio de salida tiene que tener la misma dimension que el de llegada. \therefore no existe

③ (10 pts) Una matriz cuadrada es invertible si solo si A^t es invertible

Consideremos A y A^{-1}

$$A \cdot A^{-1} = I_n$$

$$(A \cdot A^{-1})^t = (I_n)^t$$

$$A^t \cdot (A^{-1})^t = (I_n)^t$$

$$(A^{-1})^t = (I_n)^t \cdot (A^{-1})^t$$

$$(A^{-1})^t = (A^{-1})^t$$

Tambien podemos observar a travez del determinante

ya que $\det(A) = \det(A^t)$, entonces si $\det(A) \neq 0 \Rightarrow \det(A^t) \neq 0$ tambien