# Projeto de algoritmos

Profa Mariana Kolberg

(material adaptado dos slides do prof. Edson)

• Dado o problema  $M := M_1 \times M_2 \times ... \times M_n$ Considere o subproblema (ou subseqüência)

Com  $1 \le i < j \le n$  e custo mínimo dado por  $_i m_{j.}$ Considere  $_i m_i = 0$ , para i = 1,..., n

- O objetivo é saber a ordem da multiplicação de custo mínimo
  - O tempo de encontrar esta ordem é compensado quando for se fazer as multiplicações.

$${}_{2}\mathbf{M}_{3} = {}_{\mathbf{b}_{1} \times \mathbf{b}_{2}} \times {}_{\mathbf{b}_{2} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{2} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{2} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{3} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{3} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{2} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}_{\mathbf{b}_{3} \times \mathbf{b}_{3}} \times {}$$

 $b_1$ 

| $M_1 \times M_2 \times M_3$ 10 x 3 3 x 5 5 x 40 |    |   |   |    |  |  |
|---|----|---|---|----|--|--|
| vetor B   |    |   |   |    |  |  |
|   | 10 | 3 | 5 | 40 |  |  |
| posição   | 0  | 1 | 2 | 3  |  |  |

A matriz  ${}_{2}M_{3}$  é uma matriz  $3 \times 40$ , ou seja,  $b_{1} \times b_{3}$ Portanto, uma matriz  ${}_{i}M_{j}$  é uma matriz  $b_{i-1} \times b_{j}$ 

$$_iM_j = \begin{array}{cccccc} M_i & \mathbf{x} & M_{i+1} & \mathbf{x} & \dots & \mathbf{x} & M_j \\ b_{i-1}\mathbf{x}b_i & b_i\mathbf{x}b_{i+1} & \dots & b_{j-1}\mathbf{x}b_j \end{array}$$

O cálculo de  ${}_{i}M_{j}$  com custo mínimo  ${}_{i}m_{j}$  pode ser decomposto em dois subproblemas. Considere  $i \le k < j$ , logo

$$_{i}M_{k} = M_{i} \times M_{i+1} \times \ldots \times M_{k} \quad _{(k+1)}M_{j} = M_{k+1} \times M_{k+2} \times \ldots \times M_{j}$$

Onde

 ${}_{i}M_{k}$  tem custo mínimo  ${}_{i}m_{k}$  e dimensões  $b_{i-1}$  x  $b_{k}$   ${}_{(k+1)}M_{j}$  tem custo mínimo  ${}_{(k+1)}m_{j}$  e dimensões  $b_{k}$  x  $b_{j}$ 

O custo associado ao cálculo de  ${}_{i}M_{k}$  x  ${}_{(k+1)}M_{j}$  , é dado por

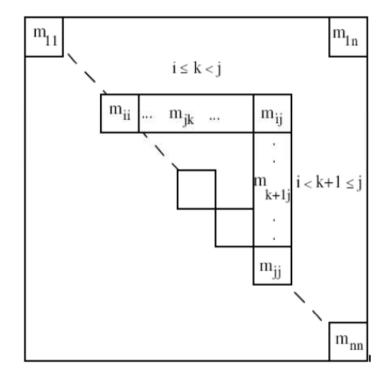
$$(_{i}m_{k} + _{(k+1)}m_{j}) + (_{b_{i-1}}xb_{k}xb_{j}).$$

O custo mínimo é dado por

$$_{i}m_{j} = \min_{i \leq k < j} \{ (_{i}m_{k} + _{(k+1)}m_{j}) + (b_{i-1} \times b_{k} \times b_{j}) \}$$

#### O produto de n matrizes

- A diagonal é inicializada, <sub>i</sub>m<sub>i</sub> =0
- Os valores para as diagonais superiores são calculados;
- Após o processo, o resultado final encontra-se no canto superior direito da matriz



O algoritmo Multi\_Mat

- \*Recebe como entrada um vetor B : vetor [ 0..n ] de IN , com as dimensões das n matrizes
- \* Fornece como saída um natural (m[1, n]), correspondente ao número mínimo de multiplicações para o produto.
- ★ Usa como área auxiliar de armazenamento uma matriz m : M, sendo
  M := matriz [ 1..n, 1..n ] de IN.

É Assumido que o tamanho da entrada é o número n de matrizes a serem multiplicadas.

As operações aritméticas sobre os naturais são consideradas operações fundamentais.

```
Função: Multi Mat(b:D)→IN
                                                  {custo mínimo de produto de matrizes}

 para i de 1 até n faça m[i, i] ← 0;

                                                               {inicializa diagonal principal}
                                                            {deslocamento da diagonal: 7}
2. para u de 1 até n - 1 faça
     para i de 1 até n - u faça
                                                                   {posição na diagonal: 6}
4. i \leftarrow i + u ; \{u = j - i\};
    m[i,j] \leftarrow \min_{i < k < i} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1]xb[k]xb[j]) \};
6.
     fim-para
                                                                             {3: ide 1 até n-u}
7. fim-para
                                                                            {2: u de 1 até n - 1}
8. <a href="retorne-saída">retorne-saída</a>(m[1,n]);
                                                                          {dá saída extraída}
9. fim-Função
                                {fim do algoritmo Multi Mat: custo mínimo de produto}
```

```
Função: Multi Mat(b:D)→IN
```

- 1. paraide 1 até n faça m[i, i] ← 0;
- 2. para u de 1 até n 1 faça
- 3. para i de 1 até n-u faça
- 4.  $j \leftarrow i + u$ ;  $\{u = j i\}$ ;
- $5. \quad m[i,j] \leftarrow \min_{i < k < i} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1] \times b[k] \times b[j]) \} \; ; \quad \text{A operação } m[i \text{ , } i] \leftarrow 0 \text{ \'e executada n vezes}$
- fim-para
- 7. fim-para
- 8. retorne-saída(m[1, n]);
- 9. fim-Função

#### A inicialização

para i de 1 até n faça m[i, i] ← 0;

Inicializa a diagonal principal

Logo,

desemp[Inicialização] = n . 1 = n;

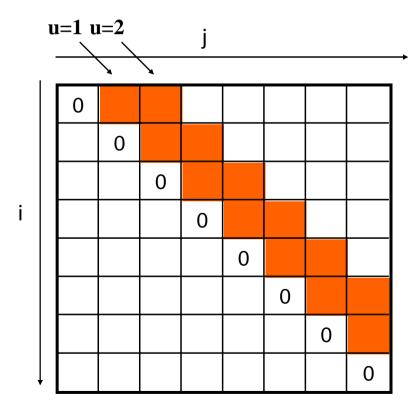


$$c_p^{\leq}[\text{Inicialização}] = O(n)$$

A iteração nas linhas de 2 a 7 executa n - 1 vezes as linhas de 3 a 6

Considere m<sub>u</sub> os elementos da matriz acima da diagonal principal que são atualizados a cada iteração da linha 2.

No início da u-ésima iteração dim $(m_u) = n - u$ .



A maior contribuição do corpo do laço é dada pela linha 5.

Função: Multi\_Mat(b:D)→IN

- 1. paraide 1 aténfaça m[i,i] ← 0;
- 2. para u de 1 até n 1 faça
- 3. para i de 1 até n u faça
- 4.  $j \leftarrow i + u$ ;  $\{u = j i\}$ ;
- 5.  $m[i,j] \leftarrow \min_{1 \le k \le i} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1]xb[k]xb[j]) \};$
- 6. fim-para
- 7. fim-para
- 8. <a href="retorne-saída">retorne-saída</a>(m[1,n]);
- 9. fim-Função

5. 
$$m[i,j] \leftarrow \min_{i \le k < j} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1]x b[k] x b[j]) \}$$

Quantos valores intermediários têm que ser verificados para determinar o valor a ser armazenado em M[i,j]?

$$(j-1)-i+1=j-i=u$$

(de acordo com a linha 4)

4. 
$$j \leftarrow i + u$$
;  $\{u = j - i\}$ ;

A cada valor de k realizamos 4 operações aritméticas, logo Desemp[Linha 5]  $(m_u) = 4.u$ 

Na u-ésima iteração temos,

| Comando                             | desempenho |
|-------------------------------------|------------|
| 4.j←i+u;                            | 1          |
| <li>5. m[i, j] ← melhor valor;</li> | 4.u        |

Função: Multi\_Mat(b:D)→IN

- 1. para i de 1 até n faça m[i, i] ← 0;
- 2. para u de 1 até n-1 faça
- para i de 1 até n u faça
- 4.  $j \leftarrow i + u$ ;  $\{u = j i\}$ ;
- 5.  $m[i,j] \leftarrow \min_{j \le k \le i} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1]xb[k]xb[j]) \};$
- 6. fim-para
- 7. fim-para
- 8. <a href="retorne-saída">retorne-saída</a>(m[1,n]);
- 9. fim-Função

Logo, o desempenho das linhas de 3 a 6

- 3. para i de 1 até n u faça
- 4.  $j \leftarrow i + u$ ;  $\{u = j i\}$ ;
- 5.  $m[i,j] \leftarrow \min_{i \le k < i} \{ (m[i,k] + m[k+1,j]) + (b[i-1]xb[k]xb[j]) \}$ ;
- 6. fim-para

na u-ésima iteração é igual a

$$desemp[\text{Crp-Multi-Mat}](m_u) = \sum_{i=1}^{n-u} (1+4u) = (1+4u).(n-u)$$

Como u varia de 1 a n-1, o desempenho da iteração é igual a

$$desemp[\operatorname{Iteração}] = \sum_{u=1}^{n-1} ((1+4u).(n-u))$$

$$S = \sum_{u=1}^{n-1} [(1+4u)(n-u)]$$

$$= \sum_{u=1}^{n-1} (n+4un-u-4u^2)]$$

$$= \sum_{u=1}^{n-1} (n+4un) - \sum_{u=1}^{n-1} (u+4u^2) =$$

$$= n(n-1) + \sum_{u=1}^{n-1} (4un) - \sum_{u=1}^{n-1} u - \sum_{u=1}^{n-1} 4u^2$$

$$= n(n-1) + 4n \sum_{u=1}^{n-1} (u) - \frac{(n-1)n}{2} - 4 \sum_{u=1}^{n-1} u^2$$

$$= n(n-1) + 4n \frac{(n-1)n}{2} - \frac{(n-1)n}{2} - 4 \sum_{u=1}^{n-1} u^2$$

$$S = 4n\frac{(n-1)n}{2} + \frac{(n-1)n}{2} - 4\sum_{u=1}^{n-1} u^2$$

$$S = 4n\frac{(n-1)n}{2} + \frac{(n-1)n}{2} - 4\frac{n(n-1)(2n-1)}{6}$$

## Multiplicação de cadeias de matrizes

$$S = \frac{12n(n-1)n + 3n(n-1) - 4n(n-1)(2n-1)}{6}$$
 
$$S = \frac{(n-1)n}{6}(12n + 3 - 4(2n-1))$$
 
$$S = \frac{(n-1)n}{6}(12n + 3 - 8n + 4)$$
 
$$S = \frac{(n-1)n}{6}(4n+7) = \frac{(n^2 - n)(4n+7)}{6}$$
 
$$S = \frac{4n^3 + 7n^2 - 4n^2 - 7n}{6} = \frac{4n^3 + 3n^2 - 7n}{6}$$
 
$$desemp[Iteração] = \frac{4n^3 + 3n^2 - 7n}{6}$$
 
$$c_p^{\leq}[Iteração] = O(n^3)$$

A ordem da complexidade pessimista do algoritmo de Multicação de Matrizes é dada pela soma das três contribuições : inicialização, iteração e finalização.

$$c_p^{\leq}[\text{Inicialização}] = O(n)$$
 
$$+$$
 
$$c_p^{\leq}[\text{Iteração}] = O(n^3)$$
 
$$+$$
 
$$c_p^{\leq}[\text{Finalização}] = O(1)$$
 
$$c_p^{\leq}[\text{Algoritmo}] = O(n^3)$$

## Programação Dinâmica Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

O problema de caminhos de custo mínimo em grafo orientado.

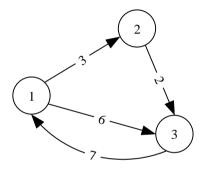
O problema consiste em determinar caminhos de custo mínimo entre cada par de vértices de um grafo.

A programação dinâmica é aplicada sobre um conjunto I de vértices intermediários, o qual é incrementado a cada passo.

A idéia é determinar os caminhos de custo mínimo com a restrição de usar como vértices intermediários apenas os vértices do conjunto I.

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

Considere um grafo orientado G e a sua matriz de custos:

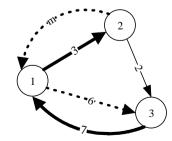


| custo          | $v_1$ | v <sub>2</sub> | v <sub>3</sub> |
|----------------|-------|----------------|----------------|
| $v_1$          | 0     | 3              | 6              |
| $v_2$          | m     | 0              | 2              |
| v <sub>3</sub> | 7     | m              | 0              |

Considere como vértice intermediário o vértice  $v_1$  e m um valor inteiro grande.

O caminho de  $v_3$  a  $v_2$  passando por  $v_1$  tem comprimento 7+3=10 < m.

O caminho de  $v_2$  a  $v_3$  passando por  $v_1$  tem comprimento m+6 >2.



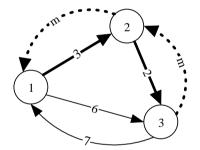
| dist           | $v_1$ | $v_2$ | v <sub>3</sub> |
|----------------|-------|-------|----------------|
| $\mathbf{v}_1$ | 0     | 3     | 6              |
| $v_2$          | m     | 0     | 2              |
| $v_3$          | 7     | 10    | 0              |

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

Considere como vértice intermediário o vértice v<sub>2</sub>.

O caminho de  $v_1$  a  $v_3$  passando por  $v_2$  com comprimento 3+2=5<6

O caminho de  $v_3$  a  $v_1$  passando por  $v_2$  tem comprimento 10+m>7

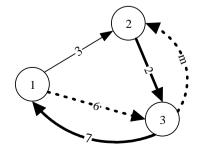


| dist           | $\mathbf{v}_1$ | $v_2$ | $v_3$ |
|----------------|----------------|-------|-------|
| $\mathbf{v}_1$ | 0              | 3     | 5     |
| $v_2$          | m              | 0     | 2     |
| $v_3$          | 7              | 10    | 0     |

Considere como vértice intermediário o vértice v<sub>3</sub>.

O caminho de  $v_2$  a  $v_1$  passando por  $v_3$  com comprimento 2+7 = 9 < m

O caminho de  $v_1$  a  $v_2$  passando por  $v_3$  tem comprimento 5+10>3



| dist           | $v_1$ | $v_2$ | v <sub>3</sub> |
|----------------|-------|-------|----------------|
| $\mathbf{v}_1$ | 0     | 3     | 5              |
| $v_2$          | 9     | 0     | 2              |
| v <sub>3</sub> | 7     | 10    | 0              |

## Programação Dinâmica Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

- Subestrutura ótima
  - Subcaminhos de caminhos mais curtos são caminhos mais curtos
- Uso de vertices intermediários:
  - Suponha o conjunto de vertices intermediários possíveis: {1,2,..,k}
  - Se k não é um vertice intermediário do caminho p, todos os possiveis vertices intermediários estão em {1,2,..,k-1}, logo o caminho mais curto vi-vj com vértices intermediátios em {1,2,..,k-1} é tb o caminho mais curto de {1,2,..,k}.
  - Se k é vertice intermediário, então temos 2 caminhos: p1 de i a k e p2 de k a j. cada um deles tem vertices intermediários possíveis em {1,2,..,k-1}.
- Solução recursiva  $d_{ij}^k = \begin{cases} w_{ij} \ se \ k = 0 \\ \min \ (d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}) se \ k \geq 1 \end{cases}$
- Cálculo da solução bottom-ùp
  - Idéia é usar os caminhos de l=2 para achar caminhos de l=3 e assim por diante
  - Uso de uma matriz predecessora para saber o caminho mais curto entre um par de vértices

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

<u>Algoritmo</u>: Custo mínimo de caminhos entre vértices de grafo orientado <u>Função</u> Dist\_vrt(d:D) → R {distância entre vértices de grafo}

{ Entrada: grafo orientado G com conjunto V de vértices e matriz cst:M (custos) Saída: matriz dst:R (custos dos melhores caminhos entre vértices de G)}

```
1. I←Ø:
                                                            {inicializa conjunto I sem intermediários}
                 2. para cada u∈ V faca
                                                                        {inicializa distância sob I: 7}

 dst[u,u]←0;

                                                                       {inicializa diagonal com zero}
Inicialização
                 4. paracadav∈ (V-{u})faça
                                                                          {inicializa não diagonal: 7}
                          dst[u,v] \leftarrow cst[u,v];
                                                                       {distância inicial como custo}
                 6. fim-para
                                                                               {4: cada v∈ (V-\{u\})}
                 7. fim-para
                                                                                      {2: cada u ∈ V}
                 8. enqto l≠V faca
                                                                                            {itera: 16}
                 9. escolha w \in (V-I);
                                                                            {seleciona novo vértice}
                 10. I \leftarrow I \cup \{w\};
                                                                 {atualiza | com novo intermediário}

 paracada u ∈ V faca

                                                                        {atualiza distância sob l: 15}
Iteração

 paracadav∈ (V-{u}) faça

                                                                          {atualiza não diagonal: 14}
                              dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);
                         fim-para
                                                                              {12: cada v∈ (V-{u})}
                                                                                     {11: cada u∈ V}
                 15. fim-para
                                                                         {8: I≠V (todos os vértices)}
                 16. fim-enato
                17. retorne-saída(dst):
                                                                    {dá como saída resposta pronta}
                 18. fim-Função
                                                 {fim do algoritmo Dist vrt: distância entre vértices}
```

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

#### O algoritmo

- recebe como entrada um grafo orientado G com conjunto V de vértices e matriz de custos
- fornece como saída uma matriz com os custos dos melhores caminhos entre os vértices de G)
- O tamanho da entrada corresponde ao número n de vértices de G.
- As operações fundamentais são as manipulações com os vértices e as matrizes.

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

<u>Algoritmo</u>: Custo mínimo de caminhos entre vértices de grafo orientado <u>Função</u> Dist\_vrt(d:D) → R {distância entre vértices de grafo}

{ Entrada: grafo orientado G com conjunto V de vértices e matriz cst:M (custos) Saída: matriz dst:R (custos dos melhores caminhos entre vértices de G)}

```
1. I←Ø:
                                                            {inicializa conjunto I sem intermediários}
                 2. para cada u∈ V faca
                                                                        {inicializa distância sob I: 7}

 dst[u,u]←0;

                                                                       {inicializa diagonal com zero}
Inicialização
                 4. paracadav∈ (V-{u})faça
                                                                          {inicializa não diagonal: 7}
                          dst[u,v] \leftarrow cst[u,v];
                                                                       {distância inicial como custo}
                 6. fim-para
                                                                               {4: cada v∈ (V-\{u\})}
                 7. fim-para
                                                                                      {2: cada u ∈ V}
                 8. enqto l≠V faca
                                                                                            {itera: 16}
                 9. escolha w \in (V-I);
                                                                            {seleciona novo vértice}
                 10. I \leftarrow I \cup \{w\};
                                                                 {atualiza | com novo intermediário}

 paracada u ∈ V faca

                                                                        {atualiza distância sob l: 15}
Iteração

 paracadav∈ (V-{u}) faça

                                                                          {atualiza não diagonal: 14}
                              dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);
                         fim-para
                                                                              {12: cada v∈ (V-{u})}
                                                                                     {11: cada u∈ V}
                 15. fim-para
                                                                         {8: I≠V (todos os vértices)}
                 16. fim-enato
                17. retorne-saída(dst):
                                                                    {dá como saída resposta pronta}
                 18. fim-Função
                                                 {fim do algoritmo Dist vrt: distância entre vértices}
```

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

#### Algoritmo

```
1. I←∅;
2. para cada u ∈ V faça
3. dst[u,u] \leftarrow 0;
4. para cada v∈ (V-{u})faça
         dst[u,v] \leftarrow cst[u,v];
6. fim-para
7. fim-para
8. engto I≠V faca
9. escolha w \in (V-I);
10. I \leftarrow I \cup \{w\};
11. para cada u ∈ V faca
12.
         para cada v ∈ (V-{u})faça
              dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);
13.
14.
         fim-para
15. fim-para
16. fim-engto
17. retorne-saída(dst);
18. fim-Função
```

#### A inicialização

| comando                                    | nº de vezes                 | esforço     |
|--|-----------------------------|-------------|
| 1. <b>I</b> ←Ø;                            | 1                           | 1           |
| 2. <u>para cada</u> u∈ V <u>faca</u>       | n                           |             |
| 3. $dst[u,u] \leftarrow 0$ ;               | 1                           | 1           |
| 4. <u>para cada</u> v∈ (V-{u}) <u>faça</u> | (n-1)                       |             |
| 5. $dst[u,v] \leftarrow cst[u,v]$ ;        | 1                           | 1           |
| 6. <u>fim-para</u>                         |                             |             |
| 7. <u>fim-para</u>                         |                             |             |
| desemp[Incz-Dist-Vrt]                      | $(G) = 1 + \sum_{k=1}^{r}$  | <del></del> |
| desemp[Incz - Dist - Vrt]                  | $ (G) = 1 + \sum_{k=1}^{r}$ |             |
| desemp[Incz - Dist - Vrt]                  | $ (G) = 1 + \sum_{k=1}^{n}$ | _           |
| Logo,                                      |                             |             |
| desemp[Incz_Dist                           | t_vrt](G) = r               | 12+1        |

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

#### Algoritmo

```
1. I←∅;
2. para cada u ∈ V faça
3. dst[u,u] \leftarrow 0;
4. para cada v∈ (V-{u})faça
         dst[u,v] \leftarrow cst[u,v];
6. fim-para
7. fim-para
8. engto I≠V faca
9. escolha w \in (V-I);
10. I \leftarrow I \cup \{w\};
11. para cada u ∈ V faca
12.
         para cada v ∈ (V-{u})faça
              dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);
13.
14.
         fim-para
15. fim-para
16. fim-engto
17. retorne-saída(dst);
18. fim-Função
```

#### A Iteração

```
8. enqto I≠V faça
9. escolha w∈ (V-I);
10. I←I∪{w};
11. para cada u∈ V faça
12. para cada v∈ (V-{u}) faça
13. dst[u,v]←mín(dst[u,v],dst[u,w]+dst[w,v]);
14. fim-para
15. fim-para
16. fim-enqto
```

Quantos elementos tenho em I no início da primeira iteração? E no fim?

A quantidade de elementos do Conjunto I varia com a iteração. Portanto no final da i-ésima iteração temos  $|I_i| = i$ 

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

```
Algoritmo
```

```
1. I←∅;
2. para cada u ∈ V faça
3. dst[u,u] \leftarrow 0;

 para cada v∈ (V-{u})faça

         dst[u,v] \leftarrow cst[u,v];
6. fim-para
7. fim-para
8. engto I≠V faca
9. escolha w \in (V-I);
10. I \leftarrow I \cup \{w\};
11. para cada u ∈ V faca
12.
         para cada v ∈ (V-{u})faça
              dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);
13.
14.
          fim-para
15. fim-para
16. fim-engto
17. retorne-saída(dst);
18. fim-Função
```

Olhando as linhas 9 e 10.

```
    9. escolha w∈ (V−I); Desemp[linha 9] = n-i+1
    10. I←I∪{w}; Desemp[linha 10] =1
```

Na i-ésima iteração,

Desemp[linha 9-linha 10] = (n-i+1)+1

Note que o enquanto das linhas 8-16 é executado **n** vezes, ou seja , o **i** varia de 1 até n

Olhando as linhas de 11 a 15.

- 11. para cada u ∈ V faca
- 12.  $\underline{para \, cada} \, v \in (V \{u\}) \, \underline{faca}$
- 13.  $dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v], dst[u,w] + dst[w,v]);$
- 14. <u>fim-para</u>
- 15. fim-para

**Temos** 

Desemp[linha11...linha15] = 
$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n-1} 1 = \sum_{i=1}^{n} (n-1) = n(n-1)$$

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

#### Algoritmo

```
1. I \leftarrow \emptyset;
2. para cada u ∈ V faça
3. dst[u,u] \leftarrow 0;

 para cada v∈ (V-{u})faça

          dst[u,v] \leftarrow cst[u,v]:
6. fim-para
7. fim-para
engto I≠V faca
9. escolha w \in (V-I);
10. I \leftarrow I \cup \{w\};
11. para cada u ∈ V faca
          para cada v ∈ (V-{u})faça
12.
               dst[u,v] \leftarrow min(dst[u,v],dst[u,w]+dst[w,v]);
13.
14.
          fim-para
15. fim-para
16. fim-engto
17. retorne-saída(dst):
18. fim-Função
```

A iteração é executada n vezes

```
8. enqto I≠V faça
9. escolha w∈ (V-I);
10. I←I∪{w};
11. para cada u∈ V faça
12. para cada v∈ (V-{u}) faça
13. dst[u,v]←mín(dst[u,v],dst[u,w]+dst[w,v]);
14. fim-para
15. fim-para
16. fim-enqto
```

Combinando os desempenhos obtidos anteriormente, temos

Desemp[Iter-Dist-Vrt] = 
$$\sum_{i=1}^{n} [(n-i+1)+1+n(n-1)]$$

Desemp[Iter-Dist-Vrt] = 
$$\sum_{i=1}^{n} (n-i+1) + \sum_{i=1}^{n} 1 + \sum_{i=1}^{n} n(n-1)$$

$$\text{Desemp[Iter-Dist-Vrt]} = \sum_{i=1}^{n} i + n + \sum_{i=1}^{n} n(n-1)$$

### Caminhos de custo mínimo em grafo orientado

$$\text{Desemp[Iter-Dist-Vrt]} = \frac{(n+1)n}{2} + n + n^2(n-1)$$

Desemp[Iter-Dist-Vrt] = 
$$\frac{n^2 + n}{2} + n + n^3 - n^2 = \frac{2n^3 - n^2 + 3n}{2}$$

#### Sabemos

Desemp[Dist-Vrt] = Desemp[Incz-Dist-Vrt] + Desemp[Iter-Dist-Vrt] + Desemp[Fnlz-Dist-Vrt]

$$c_p^{\leq}[\text{Dist-Vrt}](n) = O((1+n^2) + (n^3 - \frac{n^2}{2} + \frac{3n}{2}) + 1)$$

$$c_p^{\leq}[\text{Dist-Vrt}](n) = O(n^3)$$

- O que é uma subseqüência?
  - Caracteres aparecem na mesma ordem
  - Não necessáriamente consecutivos
- O que é uma subseqüência comum mais longa?
  - É a maior subsequencia que aparece em ambas sequencias originais
- importância
  - Forma de medir a semelhança entre duas sequencias
    - Cadeias genéticas
    - Comparação entre arquivos

#### • Exemplo 1:

- X= {A,B,K,D,J}
- Y= {A,R,G,K,J}
- Subsequencias comuns {A,K}, {A,J},{A,K,J}
- Subsequencia comum mais longa {A,K,J}

#### Exemplo 2:

- X= {A,B,C,B,D,A,B}
- Y= {B,D,C,A,B,A}
- Subsequencia comum mais longa {B,C,A,B}
- Subsequencia comum mais longa {B,C,B,A}

- A solução por força bruta seria
  - Enumerar todas as subseqüências de X
  - Conferir quais destas subsequências são também subsequências de Y
  - A medida que for encontrando estas subseqüências comuns, ir atualizando a mais longa
- Cada subsequência corresponde a um subconjunto de índices {1, 2, 3, ..., m}
  - Existem 2<sup>m</sup> subseqüências de X
- Complexidade exponencial!

Definição do problema

#### SCML

```
Instância Duas seqüencias X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle e Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle. Solução Uma subseqüência comum Z de X, Y. Objetivo Maximizar o comprimento de Z.
```

- Ao comparar  $x_1$  e  $y_1$  podemos ter caracteres:
  - Iguais temos mais um elemento igual na nossa subsequencia, e podemos então analisar x<sub>2</sub> e y<sub>2</sub>
  - Diferentes não temos mais um elemento e podemos
    - Comparar  $x_1$  e a sequencia de  $y_2$  a  $y_n$
    - Comparar  $y_1$  e a sequencia de  $x_2$  a  $x_n$

- Idéia: prefixo
  - O i-ésimo prefixo de X é  $X_i = \langle x_1, x_2, x_3, ..., x_i \rangle$ 
    - Dado  $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$
    - $X_3 = \langle A, B, C \rangle$
    - $X_5 = \langle A, B, C, B, D \rangle$

#### Teorema: Subestrutura Ótima de uma SCML

Sejam as seqüências  $X=\langle x_1,x_2,\ldots,x_m\rangle$  e  $Y=\langle y_1,y_2,\ldots,y_n\rangle$ , e seja  $Z=\langle z_1,z_2,\ldots,z_k\rangle$  qualquer SCML de X e Y

- Se  $x_m = y_n$ , então  $z_k = x_m = y_n$  e  $Z_{k-1}$  é uma SCML de  $X_{m-1}$  e  $Y_{n-1}$
- Se  $x_m \neq y_n$ , então  $z_k \neq x_m$  implica que Z é uma SCML de  $X_{m-1}$  e Y
- Se  $x_m \neq y_n$ , então  $z_k \neq y_m$  implica que Z é uma SCML de X e  $Y_{n-1}$

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{se } i=0 \text{ ou } j=0, \\ c[i-1, j-1]+1 & \text{se } i, j>0 \text{ e } x_i=y_j, \\ \max(c[i, j-1], c[i-1, j]) & \text{se } i, j>0 \text{ e } x_i\neq y_j. \end{cases}$$

- A sequencia comum mais longa é zero quando uma das duas strings é vazia
- Quando os caracteres são iguais, somamos 1 a solução ótima da sequencia comum mais longa até então encontrada
- Quando os caracteres são diferentes, mantemos o valor da maior sequencia ótima encontrada:
  - Considerando o y em questão e apenas o caracter anteior ao x em questão
  - Considerando o x em questão e apenas o caracter anteior ao y em questão

- Cada elemento de c[i,j] representará o tamanho da maior subsequencia comum entre a subsequencia de X de índice 1 a i e da subsequencia de Y de indice 1 a j.
- Solução vai calculando por linha da matriz, da esquerda para direita, começando na posição 1,1

|   | - | Α | В | С | В | D | Α | В |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| - |   |   |   |   |   |   |   |   |
| В |   |   |   |   |   |   |   |   |
| D |   |   |   |   |   |   |   |   |
| С |   |   |   |   |   |   |   |   |
| Α |   |   |   |   |   |   |   |   |
| В |   |   |   |   |   |   |   |   |
| Α |   |   |   |   |   |   |   |   |

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{se } i=0 \text{ ou } j=0, \\ c[i-1, j-1]+1 & \text{se } i, j>0 \text{ e } x_i=y_j, \\ \max(c[i, j-1], c[i-1, j]) & \text{se } i, j>0 \text{ e } x_i\neq y_j. \end{cases}$$

|   | - | Α | В | С | В | D | Α | В |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| - |   |   |   |   |   |   |   |   |
| В |   |   |   |   |   |   |   |   |
| D |   |   |   |   |   |   |   |   |
| С |   |   |   |   |   |   |   |   |
| Α |   |   |   |   |   |   |   |   |
| В |   |   |   |   |   |   |   |   |
| Α |   |   |   |   |   |   |   |   |

|   | - | Α | В | С | В | D | Α | В |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| - | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| В | 0 |   |   |   |   |   |   |   |
| D | 0 |   |   |   |   |   |   |   |
| С | 0 |   |   |   |   |   |   |   |
| Α | 0 |   |   |   |   |   |   |   |
| В | 0 |   |   |   |   |   |   |   |
| Α | 0 |   |   |   |   |   |   |   |

|   | - | Α | В | С | В | D | Α | В |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| - | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| В | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 |
| D | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 2 | 2 | 2 |
| С | 0 | 0 | 1 | 2 | 2 | 2 | 2 | 2 |
| Α | 0 | 1 | 1 | 2 | 2 | 2 | 3 | 3 |
| В | 0 | 1 | 2 | 2 | 3 | 3 | 3 | 4 |
| Α | 0 | 1 | 2 | 2 | 3 | 3 | 4 | 4 |

#### SCML

**Entrada** Dois strings X e Y e seus respectivos tamanhos m e n medidos em número de caracteres.

Saída O tamanho da maior subsequência comum entre X e Y.

```
1 m := comprimento(X)
2 n := comprimento(Y)
3 for i := 0 to m do c[i,0] := 0;
4 for j := 1 to n do c[0,j] := 0;
5 for i := 1 to m do
6 for j := 1 to n do
7 if x_i = u_i then
8 c[i,j] := c[i-1,j-1] + 1
9 else
10 c[i,j] := \max(c[i,j-1], c[i-1,j])
11 end if
12 end for
13 return c[m,n]
```