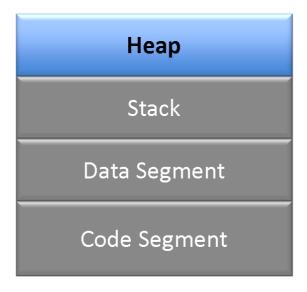
# Gerência do Heap: Garbage Collector

Modelos de Linguagens de Programação

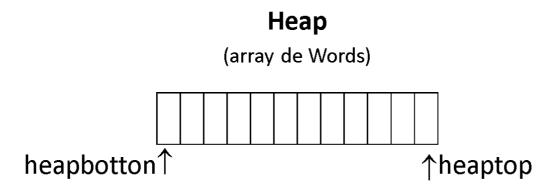
#### Contextualização

- Memória: recurso escasso e caro?
- Programas maiores e complexos, estruturas de dados e algoritmos genéricos:
  - gerenciar sua memória e evitar problemas pode dar bastante trabalho
- Algoritmos de Garbage Collection:
  - Diminuem a complexidade de programação
  - Abstraem preocupação com gerenciamento de memória
  - Diminuem quantidade de erros

• Modelo de Memória



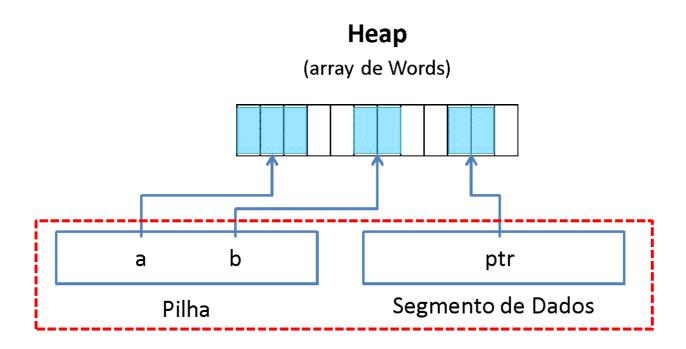
Heap

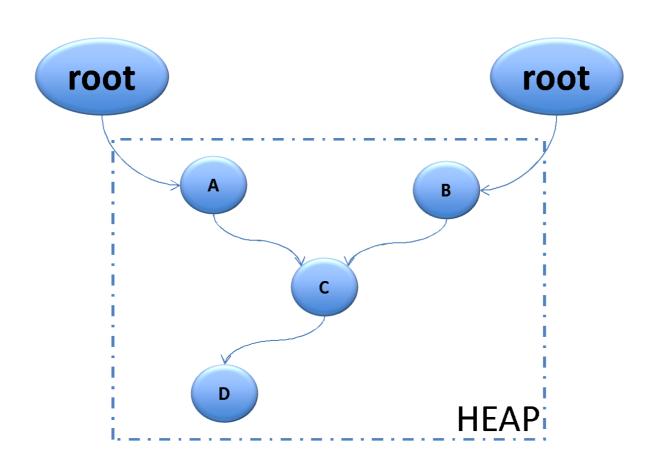


Heap

# Heap (array de Words) heapbotton heaptop

Roots





#### Principais Famílias de Algoritmos

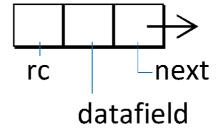
- Reference Counting
- Mark-Sweep
- Copying Collector

**Tracing** 

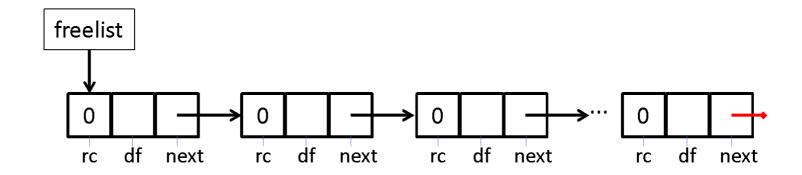
- Conta o número de referências que apontam para cada célula de memória, a partir de outras células ativas ou roots
- Inicialmente desenvolvido para LISP, mas também foi utilizado em várias versões iniciais de Smalltalk, Modula, etc.
- Usado por Python, SmartPointers (C, C++)

- Toda a célula de memória possui um campo específico (o reference count) para armazenar a quantidade de referências que apontam para ela.
- Tal campo é atualizado a cada operação de manipulação de memória (e.g., alocar, liberar, realocar...).

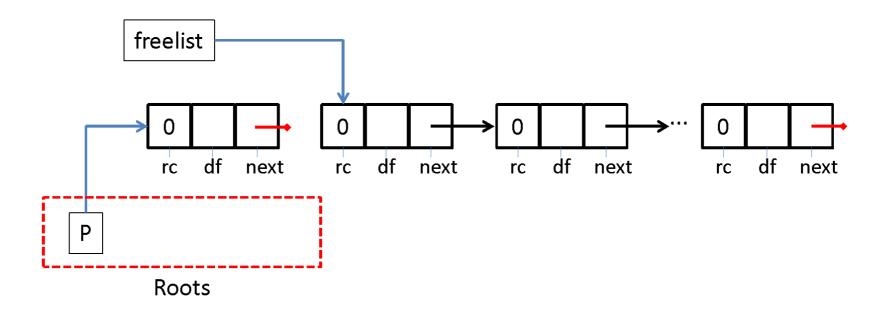
- Versão simplificada
  - Heap é uma lista encadeada de células livres,
     todas de mesmo tamanho e com estrutura fixa
  - Estrutura:



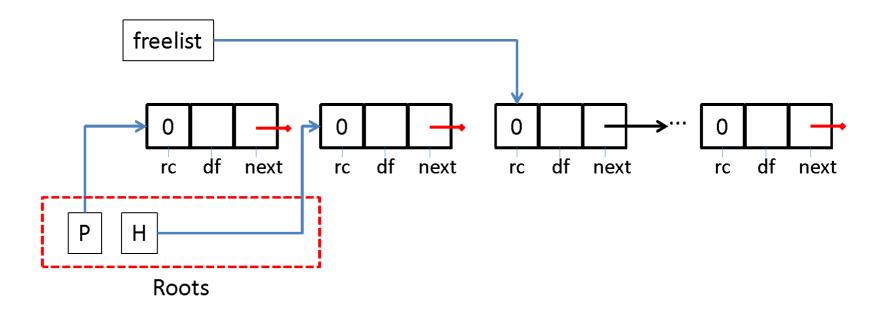
- Versão simplificada
  - Heap inicial:



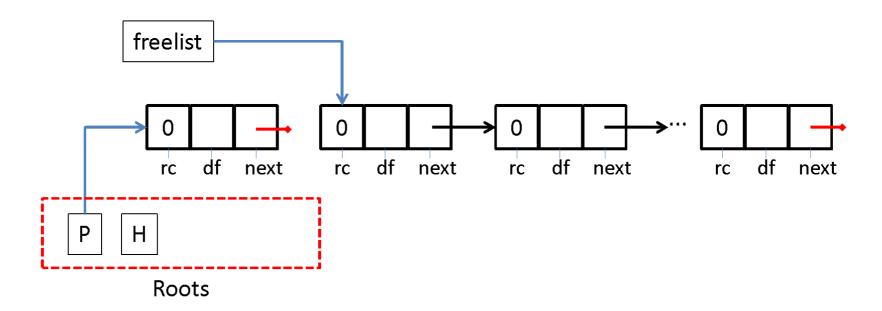
- Versão simplificada
  - -P = new()



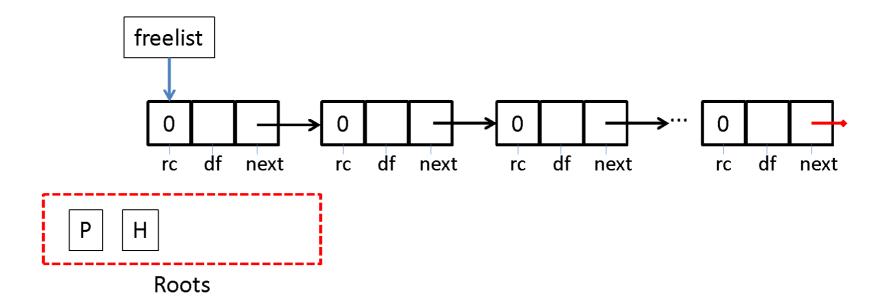
- Versão simplificada
  - -H = new()



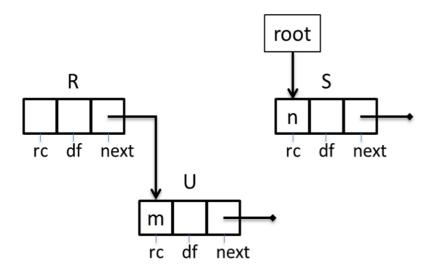
- Versão simplificada
  - delete(H)



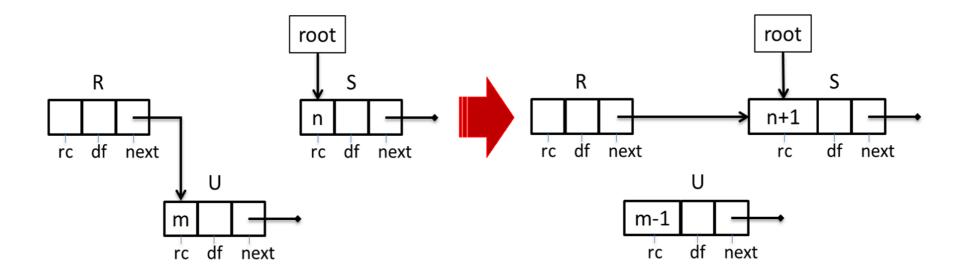
- Versão simplificada
  - delete(P)



Versão simplificada



- Versão simplificada
  - update(next(R), S)



Versão simplificada: algoritmos

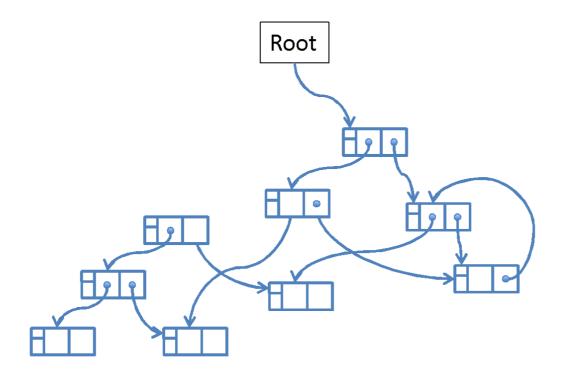
```
=> if empty(freelist)
- new()
                 abort "Memory full"
               newcell = allocate()
               RC(newcell) = 1
               return newcell
- allocate()=>newcell = freelist
               freelist = next(freelist)
               return newcell
- free(N)
           => next(N)=freelist
               freelist = N
- delete(T) => rc(T) = RC(T)-1
               if rc(T) == 0
               delete( next(T) )
               free(T)
- update(R,S) =>delete(*R)
               RC(S) = RC(S) + 1
               *R = S
```

#### Análise:

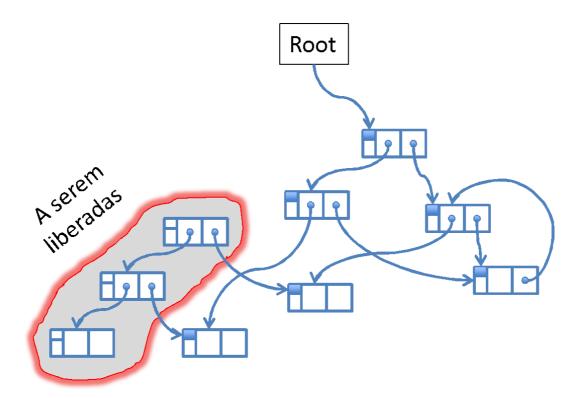
- custo associado a cara operação de manipulação de memória (mas diluído no programa)
- não lida com ciclos
- células de memória podem ser utilizadas imediatamente após terem sido liberadas
- menos pagefaults
- facilita a implementação de blocos de finalização (Java)

- Algoritmo roda quando o Heap está cheio
  - as células-lixo não são liberadas imediatamente
  - permanecem inalcançáveis e indetectáveis até que o espaço disponível no Heap acabe
  - processamento útil é suspenso e uma rotina de limpeza (coleta de lixo) é executada
  - Duas fazes:
    - Marcar
    - Limpar
- Também foi desenvolvido para LISP

Exemplo



Exemplo

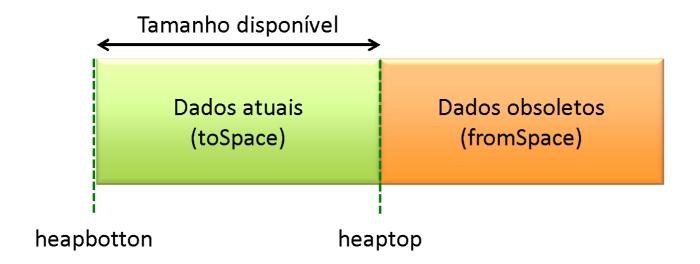


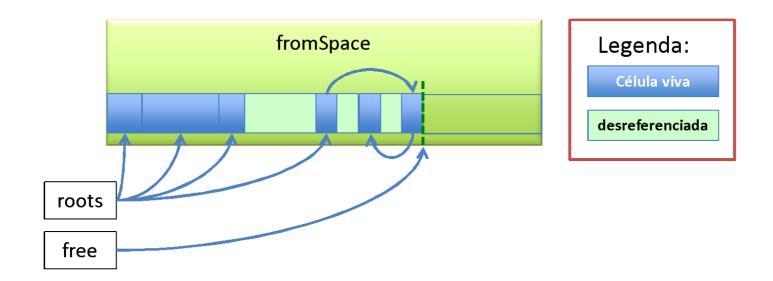
#### Algoritmos:

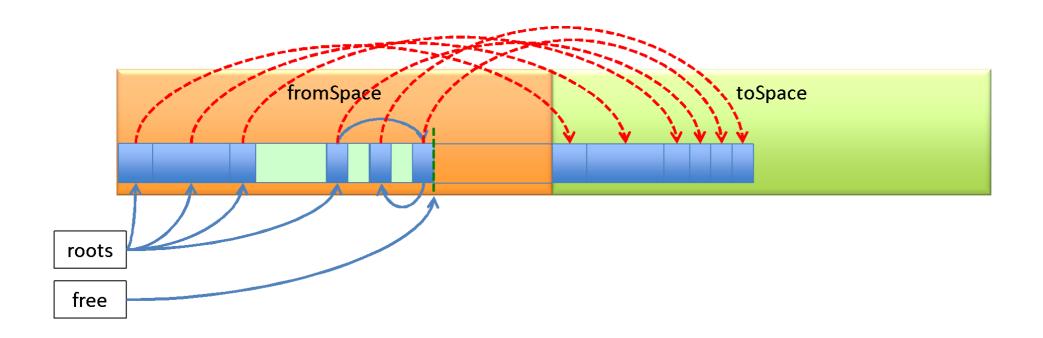
```
=> if empty(freelist) then marksweep()
- new()
                  newcell = allocate()
                  return newcell
- marksweep() => for R in Roots mark(R)
                  sweep()
                  if empty(freepool) then abort "memory full"
- mark(T)
             => if markbit(T) == unmarked
                    markbit(T) = marked
                    mark(*next(T))
- sweep() => N = heapbotton
                 while N < heaptop
                    if markbit(N) == unmarked then free(N)
                    else markbit(N) = unmarked
                    N = N + size(N)
```

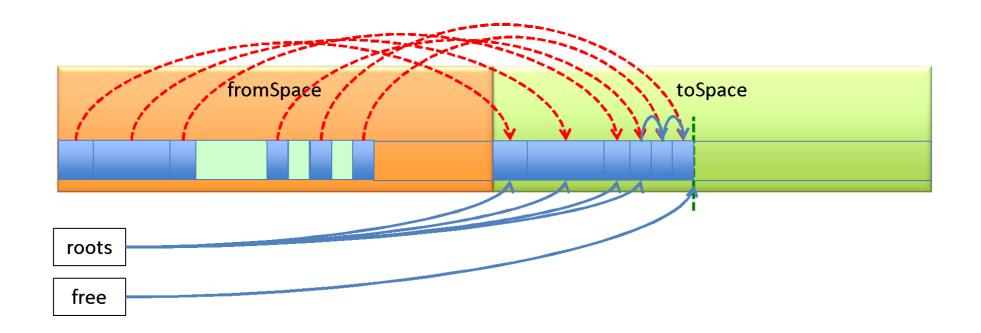
#### Análise:

- Não há overhead nas operações de manipulação de memória
- Lida bem com ciclos
- Gera fragmentação de memória
- Suspende a execução do programa enquanto a memória é limpa
- Não é indicado para processamento em tempo real nem sistemas distribuídos









#### Algoritmos:

```
- init() => toSpace = heapbotton
              spacesize = heapsize / 2
              topofspace = toSpace + spacesize
              fromSpace = topofspace + 1
              free = toSpace + 1
- new(n) => if (free+n)>topofspace then flip()
              if (free+n)>topofspace then abort "memory full"
              newcell = free
              free = free + n
              return newcell
- flip() => fromSpace = toSpace
              toSpace = fromSpace
              topofspace = toSpace + spaceSize
              free = toSpace
              for R in Roots
                 R = copy(R)
```

#### Algoritmos:

#### Análise:

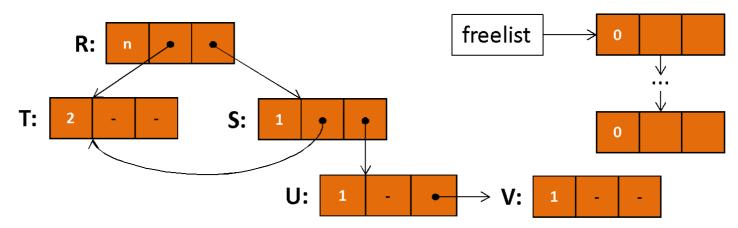
- Não há overhead nas operações de manipulação de memória
- Operação de alocação simplificada
- Lida bem com ciclos
- Trata a fragmentação de memória
- Suspende a execução do programa enquanto a memória é limpa
- Não é indicado para processamento em tempo real nem sistemas distribuídos
- Uso de dois espaços de memória

#### Exercício

 Considerando um gerenciador de Heap com algoritmo de coleta de lixo do tipo reference counting que manipule estruturas de dados com o seguinte formato:



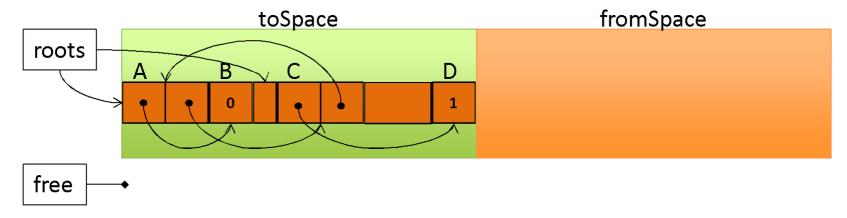
 Considerando ainda que o seguinte snapshot corresponda ao conteúdo atual do Heap:



Como ficaria o conteúdo do Heap após o comando: update(right(R), nil)?

#### Exercício

 Considere uma linguagem de programação que utilize um gerenciador de Heap com copying collector. Em tal linguagem, a execução de um programa gerou a seguinte configuração de memória Heap em dado momento, representando uma estrutura cíclica em um espaço finito (e.g., [0,1,0,1,...]:



• É possível observar que não há espaço livre e que qualquer nova alocação provocaria a execução do *garbage collector*. Simule a execução de tal algoritmo, demonstrando como ficaria o snapshot de memória após a execução do *garbage collector*.