

INF01 118

Técnicas Digitais para Computação

Síntese de FSM com FF JK

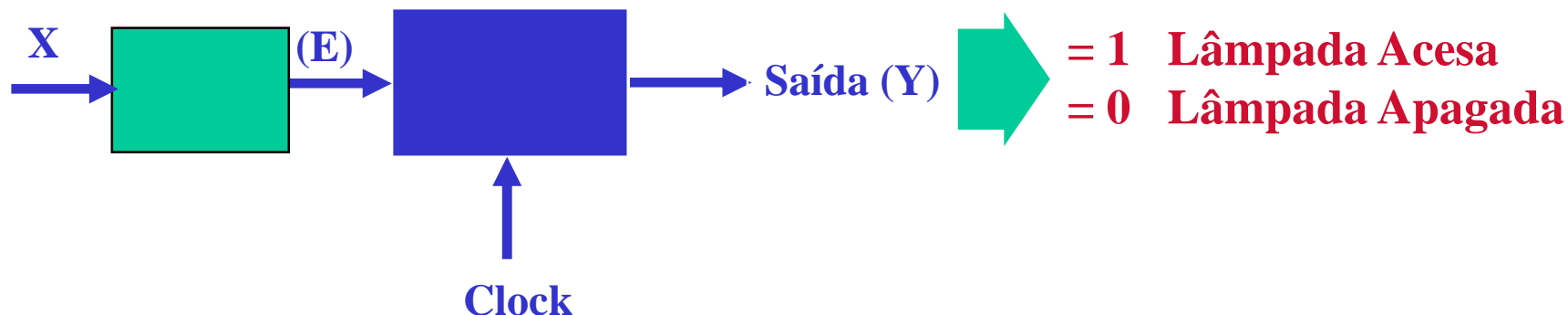
Exemplo de projeto completo

- incluindo especificação inicial
- usando flip-flops JK

1. Especificação inicial

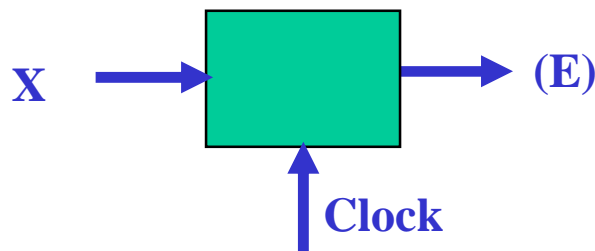
Problema: construir um circuito que, tendo uma entrada,

- a) pisque uma lâmpada a cada 2 pulsos positivos de entrada X (a sequência de $X = L H L H L$ contém 2 pulsos positivos)
- b) deixe a lâmpada permanentemente acesa após 10 pulsos positivos da entrada

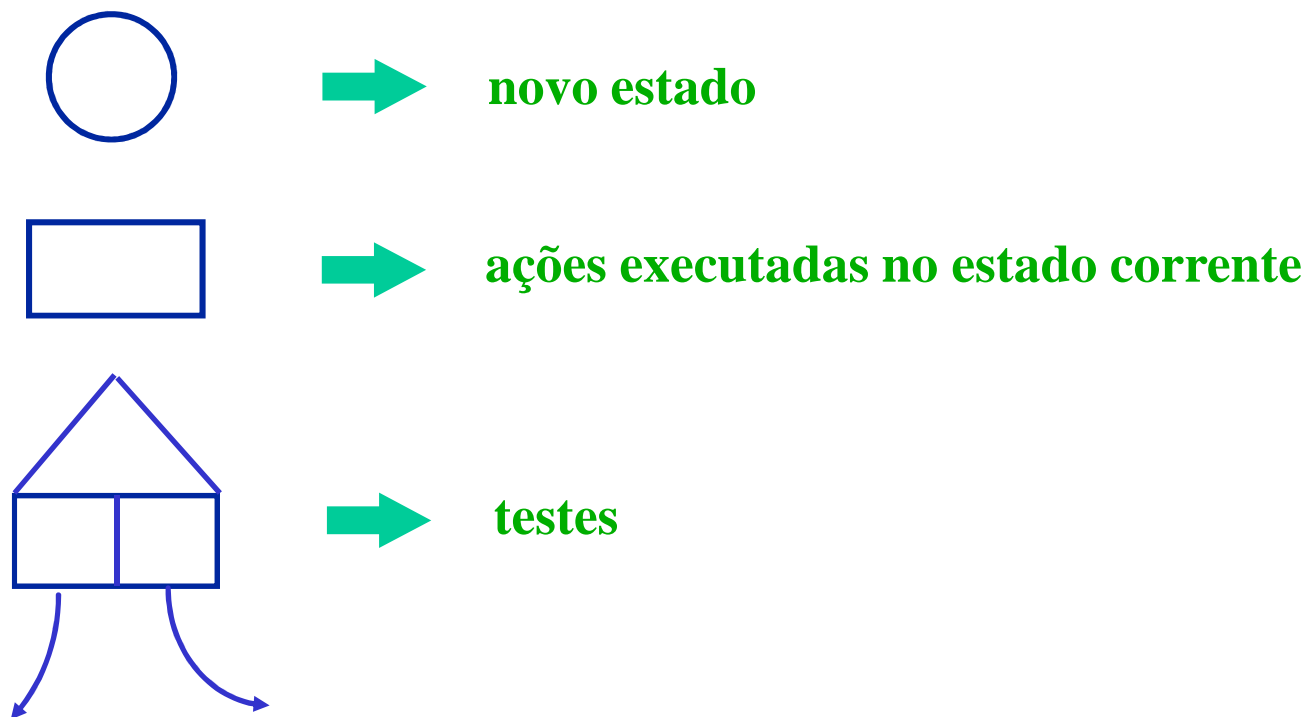


Circuito será síncrono com o relógio

- A cada transição positiva do clock, verifica-se a entrada **E**
E = 1 → veio pulso
E = 0 → não veio pulso
- deve haver mecanismo que desabilite contagem enquanto X não volta ao valor 0
- a lâmpada piscará pela duração do período do clock
- cada pulso de X deve ser contado exatamente uma vez
não pode ser perdido
não pode ser contado em dobro
- pulsos de E são gerados para ter duração em 'High' de apenas um período do clock pela máquina sequencial síncrona abaixo:

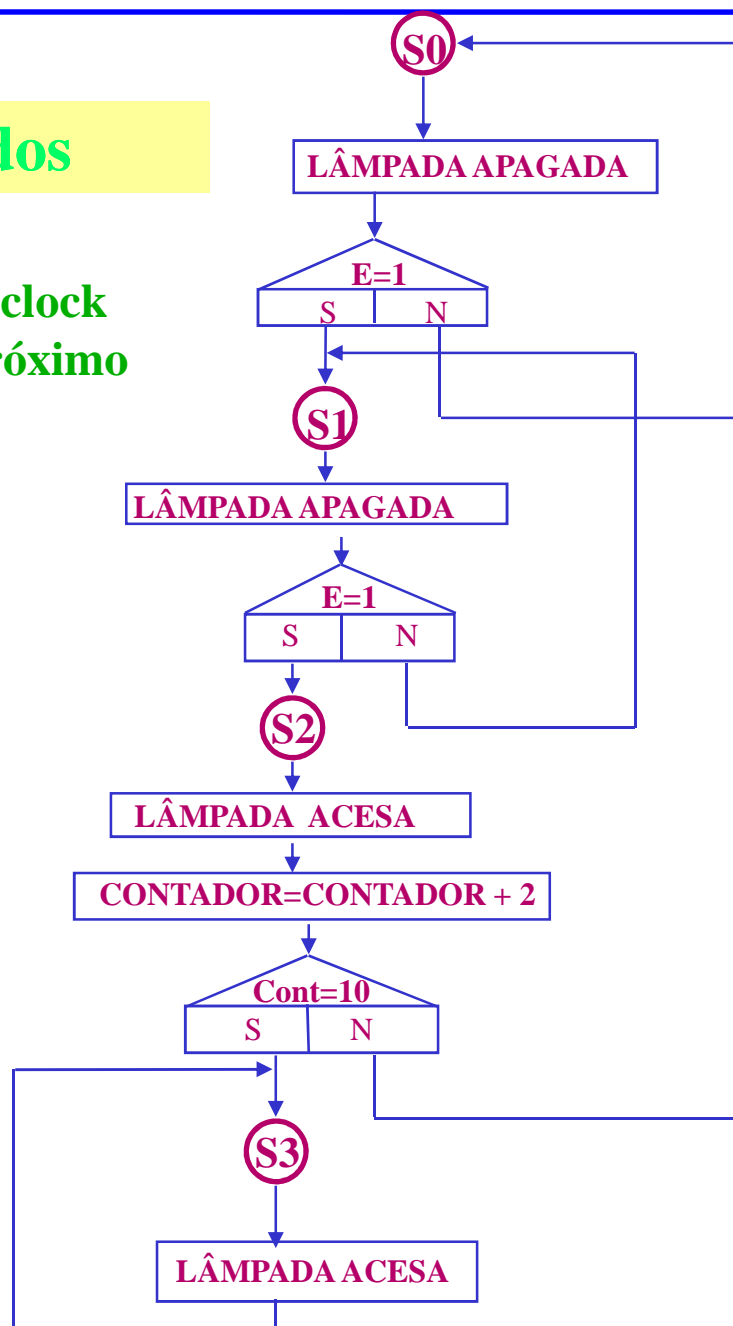


Construção de um Fluxograma de Estados



Fluxograma de Estados

A cada transição positiva do clock
o sistema avança para um próximo
estado



Como tratar o contador ?

- Acrescentar uma saída C



= 0 nenhuma ação

= 1 Contador = Contador + 2

- Acrescentar uma entrada T (teste)

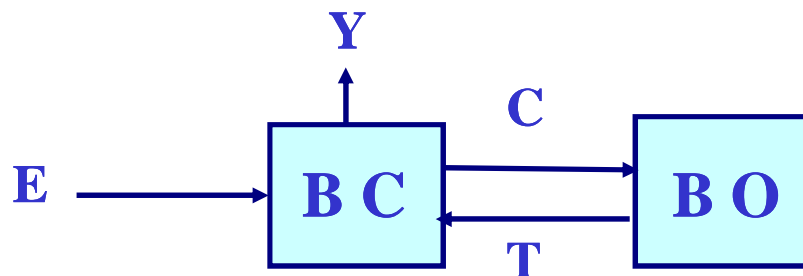


= 0 Contador \neq 10

= 1 Contador = 10

Separação entre Bloco Operacional e Bloco de Controle

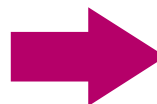
- Bloco Operacional : onde estão o contador e o comparador
- Bloco de Controle : é o que estamos projetando



2. Máquinas de Mealy e Moore

- exemplos das aulas anteriores

- saídas = f (estado atual, entradas)



Máquina de **Mealy**

- exemplo da lâmpada

- valor da saída (lâmpada acesa / apagada) depende apenas do estado atual

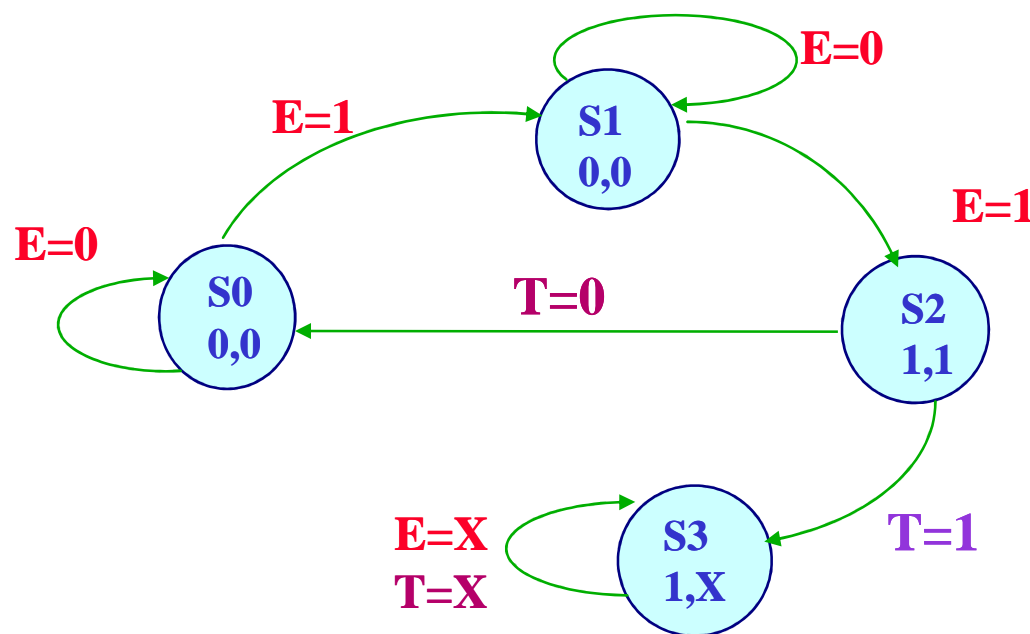
- saídas = f (estado atual)



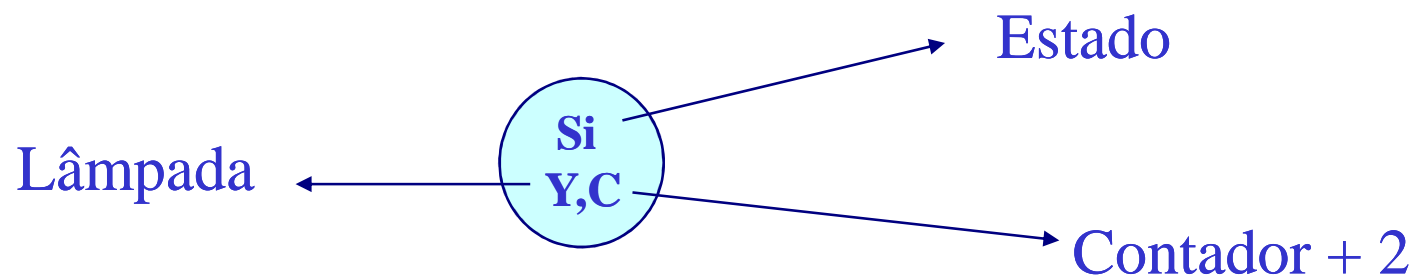
Máquina de **Moore**

- isto ficará evidente no diagrama e na tabela de estados

3. Diagrama de Estados (FSM) - Moore



X = don't care



4. Tabela de Estados

Estado Atual	Saídas	Entradas	Próx. Estado
S0	Y=0	E=0	S0
	C=0	E=1	S1
S1	Y=0	E=0	S1
	C=0	E=1	S2
S2	Y=1	T=0	S0
	C=1	T=1	S3
S3	Y=1	E=X	S3
	C=X	T=X	

Implementação da função de próximo estado: Usará uma “matriz de referência”, notação mais conveniente para implementação com flip-flops JK

Implementação das funções de saída : Será vista posteriormente

5. Matriz de Referência (ou mapa de próximo estado)

Supondo a seguinte codificação de estados

S0 = 0 0

S1 = 0 1

S2 = 1 0

S3 = 1 1

↓ ↓
A B

Estado Atual	Entradas			
	AB	00	01	11
00	00	00	01	01
01	01	01	10	10
11	11	11	11	11
10	00	11	11	00

6. Tabela de Transição de Estados

- lembrando tabela de excitação do FF JK

	Q _n	Q _{n+1}	J	K	
0	0 → 0		0	X	(00 e 01 servem)
α	0 → 1		1	X	(10 e 11 servem)
β	1 → 0		X	1	(01 e 11 servem)
1	1 → 1		X	0	(00 e 10 servem)

- quatro transições possíveis serão representadas pelos seguintes símbolos

0	→	0	0
0	→	1	α
1	→	0	β
1	→	1	1

AB \ ET	00	01	11	10
00	00	00	01	01
01	01	01	10	10
11	11	11	11	11
10	00	11	11	00

AB \ ET	00	01	11	10
00	0 0	0 0	0 α	0 α
01	0 1	0 1	α β	α β
11	1 1	1 1	1 1	1 1
10	β 0	1 α	1 α	β 0

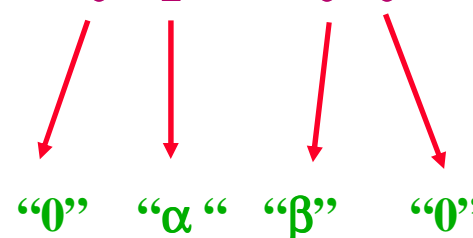
• Tabela de Transição de Estados para o exemplo

- obtida a partir da Matriz de Referência

exemplo

$$A_t B_t = \begin{matrix} 0 & 0 & 1 & 0 \end{matrix}$$

$$A_{t+1} B_{t+1} = \begin{matrix} 0 & 1 & 0 & 0 \end{matrix}$$



7. Equações de entrada dos FFs

- transições 0 e α **importam** para J e são **indiferentes** para K
- transições β e 1 **importam** para K e são **indiferentes** para J

0 0	0 0	0 α	0 α
0 1	0 1	α β	α β
1 1	1 1	1 1	1 1
β 0	1 α	1 α	β 0

Tab. Trans. Estados	Eq. Entrada
"0" (0 \longrightarrow 0)	J = 0
" α " (0 \longrightarrow 1)	J = 1

Para o FF A só interessa o 1º valor de cada par na tabela de transição de estados

Equação J_A

ET \ AB	ET			
	00	01	11	10
00	0	0	0	0
01	0	0	1	1
11	X	X	X	X
10	X	X	X	X

$$J_A = B \cdot E$$

0 0	0 0	0 α	0 α
0 1	0 1	α β	α β
1 1	1 1	1 1	1 1
β 0	1 α	1 α	β 0

Para o FF A só interessa o 1º valor de cada par na tabela de transição de estados

Equação K_A

		ET			
		00	01	11	10
AB	00	X	X	X	X
	01	X	X	X	X
	11	0	0	0	0
	10	1	0	0	1

$$K_A = \overline{B} \cdot \overline{T}$$

Tab. Trans. Estados	Eq. Entrada
“1” (1 \longrightarrow 1)	$K = 0$
“β” (1 \longrightarrow 0)	$K = 1$

0 0	0 0	0 α	0 α
0 1	0 1	α β	α β
1 1	1 1	1 1	1 1
β 0	1 α	1 α	β 0

Tab. Trans. Estados	Eq. Entrada
“0” (0 → 0)	J = 0
“α” (0 → 1)	J = 1

Equação J_B

		ET			
		00	01	11	10
AB	00	0	0	1	1
	01	X	X	X	X
	11	X	X	X	X
	10	0	1	1	0

Para o FF B só interessa o segundo valor na tabela de transição de estados

$$J_B = \overline{A} \cdot E + A \cdot T$$

0 0	0 0	0 α	0 α
0 1	0 1	α β	α β
1 1	1 1	1 1	1 1
β 0	1 α	1 α	β 0

Equação K_B

ET					
AB		00	01	11	10
	00	X	X	X	X
	01	0	0	1	1
	11	0	0	0	0
	10	X	X	X	X

Tab. Trans. Estados	Eq. Entrada
“1” (1 \rightarrow 1)	$K = 0$
“β” (1 \rightarrow 0)	$K = 1$

$$K_B = \bar{A} \cdot E$$

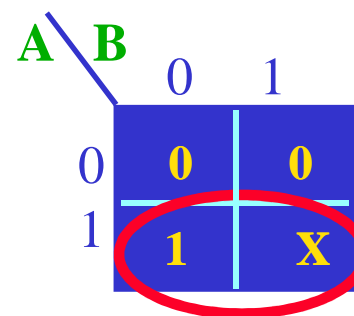
8. Equações de saída

- Lembrar que esta é uma máquina de **Moore**

Tabela Verdade

Estado Atual		Saídas	
A	B	Y	C
0	0	0	0
0	1	0	0
1	0	1	1
1	1	1	X

Equação para Y



		B	
		0	1
A	0	0	0
	1	1	X

$$Y = \overline{A} \cdot B + A \cdot B = A$$

Equação para C

$$C = A$$