Subrotinas

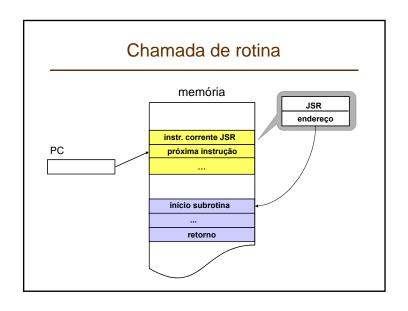
(Como implementar multiplicação e divisão uma vez só :-)

Chamada de uma rotina

- corresponde a um desvio do programa principal para o início da rotina
- imediatamente antes do desvio, o PC aponta para o "ponto de retorno" (instrução seguinte)
- este valor do PC deve ser armazenado, para possibilitar o retorno correto
- problema:
 - onde guardar o "ponto de retorno" ?

Subrotinas

- Características
 - função utilizada várias vezes
 - somente necessita ser codificada uma vez
 - vários pontos do programa de onde a rotina é "chamada"
 - vários pontos para onde a rotina deve "retornar"
 - rotina deve sempre retornar ao "ponto de chamada" correto



Armazenamento do retorno: reg. especial

- em um registrador especial
 - por exemplo, RR, o "registrador de retorno"
 - desvio: RR ← PC, PC ← endereço
 - retorno: PC ← RR
- · Vantagem: simplicidade
- Desvantagens:
 - · sem aninhamento
 - uma rotina não pode chamar outra
 - sem recursividade
 - uma rotina não pode chamar a si mesma

Armazenamento do retorno: endereço especial

- em um endereço especial
 - por exemplo, o primeiro byte da sub-rotina
- · desvio:

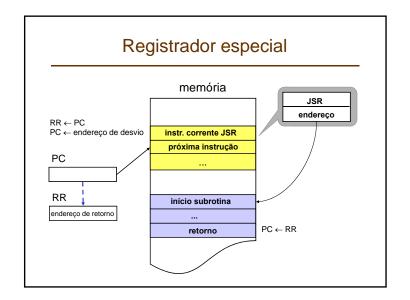
corresponde ao endereço de desvio

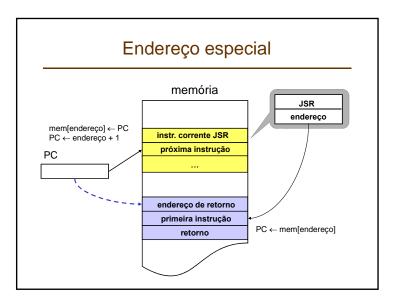
mem[endereço] ← PC PC ← endereço + 1

retorno:

PC ← mem[endereço] ; (o mesmo do desvio !)

- Vantagem: permite aninhamento
- Desvantagem: sem recursividade





Armazenamento do retorno: estrutura especial

- em uma estrutura especial
 - por exemplo, uma pilha
- desvio: mem[topo da pilha] ← PC
 PC ← endereço
- retorno: PC ← mem[topo da pilha]

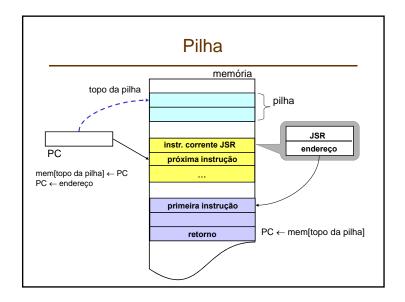
(o mesmo do desvio!)

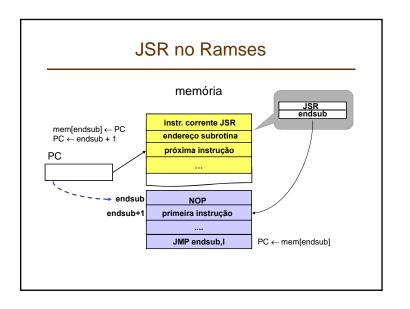
- Vantagens:
 - com aninhamento
 - · com recursividade
- Desvantagem: gerência da pilha

Ramses - subrotinas

- utiliza o primeiro byte da rotina
 - primeiro byte deve ser reservado ! (NOP)
- instrução JSR guarda PC de retorno neste byte
- primeira instrução começa no byte seguinte
- retorno feito de forma especial (JMP end,I)
- exemplo: se rotina está no endereço 100

desvio: JSR 100 retorno: JMP 100,I





Passagem de parâmetros

- Por registradores
- Por posições de memória
- Exemplo: multiplicação
 - programa principal usa três variáveis:
 - primeiro_operando
 - segundo_operando
 - resultado
 - subrotina usa outras três variáveis (locais*):
 - op1
 - op2
 - resul (recebe o valor de op1 * op2)
- * As variáveis locais não estão "visíveis" para o programa principal. Exemplo: subrotinas externas (desenvolvidas separadamente)

Passagem de parâmetros

· Por registradores

Programa principal

LDR A primeiro_operando LDR B segundo_operando JSR multiplica STR A resultado Subrotina

NOP STR A op1 STR B op2 <multiplicação> LDR A resul JMP multiplica,I

Passagem de parâmetros

• Por posições de memória

Programa principal

LDR A primeiro_operando STR A param1 LDR A segundo_operando STR A param2 JSR multiplica LDR A param3 STR A resultado

Subrotina

NOP LDR A param1 STR A op1 LDR A param2 STR A op2 <multiplicação> LDR A resul STR A param3 JMP multiplica,I

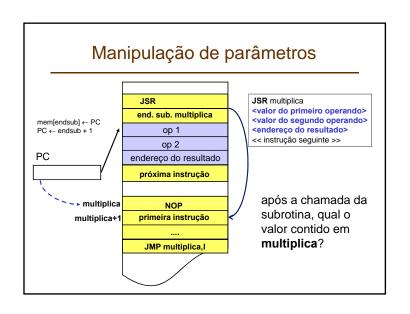
Passagem de parâmetros

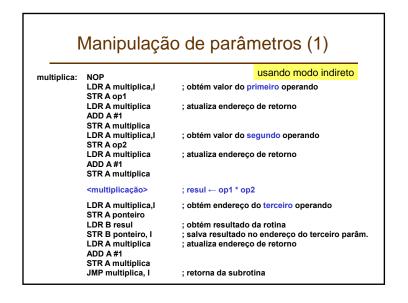
• Por posições de memória após instrução JSR

Programa principal

JSR multiplica <valor do primeiro operando> <valor do segundo operando> <endereço do resultado> << instrução seguinte >>







Passagem por posições de memória

JSR multiplica
<valor do primeiro operando>
<valor do segundo operando>
<endereço do resultado>
<<instrução seguinte >>

- manipulação dos parâmetros
 - usando endereçamento indireto (1)
 - usando indexado (2)
 - usando indexado com otimizações (3)

Manipulação de parâmetros (2)

usando modo indexado multiplica: NOP LDR X multiplica ; X aponta para área de parâmetros LDR A 0,X ; obtém valor do primeiro operando STR A op1 LDR A 1.X ; obtém valor do segundo operando STR A op2 <multiplicação> ; resul ← op1 * op2 LDR A 2,X ; obtém endereço do terceiro parâmetro STR A ponteiro ; ponteiro para guardar resultado LDR B resul ; obtém produto calculado pela subrotina STR B ponteiro, I ; salva resultado no endereço apontado ADD X #3 STR X multiplica ; atualiza endereço de retorno JMP multiplica, I : retorna da subrotina

Manipulação de parâmetros (3)

(otimizando ainda mais – alternativa 1)

multiplica: NOP

LDR X multiplica

; X aponta para área de parâmetros

LDR A 0,X

; obtém valor do primeiro operando

STR A op1

LDR A 1,X

; obtém valor do segundo operando

STR A op2

<multiplicação>

; resul ← op1 * op2

ADD X #3

STR X multiplica

; atualiza endereço de retorno

LDR X 255.X LDR B resul : obtém endereco do terceiro parâmetro em MEM(RX - 1)

; obtém produto calculado pela subrotina

STR B 0,X JMP multiplica, I

; salva resultado no endereço do terceiro parâmetro ; retorna da subrotina

Passagem de parâmetros

- por registradores
 - uso limitado pela quantidade de registradores disponíveis
- por posições de memória
 - localização dos parâmetros na memória depende de convenção estabelecida entre programa principal e subrotina
- por pilha
 - (aguardem o CESAR)

Manipulação de parâmetros (4)

(otimizando ainda mais – alternativa 2)

; obtém valor do primeiro operando

multiplica:

LDR X multiplica

; X aponta para área de parâmetros

LDR A 0,X

STR A op1

LDR A 1,X ; obtém valor do segundo operando STR A op2

<multiplicação>

; resul ← op1 * op2

LDR A 2,X STR A ponteiro LDR B resul STR B ponteiro, I ; obtém endereço do terceiro parâmetro ; ponteiro para guardar resultado

; obtém produto calculado pela subrotina ; salva resultado no endereço apontado

JMP 3,X

; retorna da subrotina