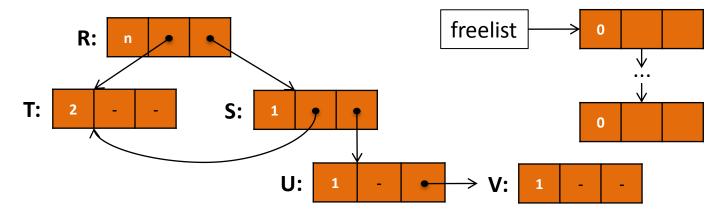
### Exercício

 Considerando um gerenciador de Heap com algoritmo de coleta de lixo do tipo reference counting que manipule estruturas de dados com o seguinte formato:

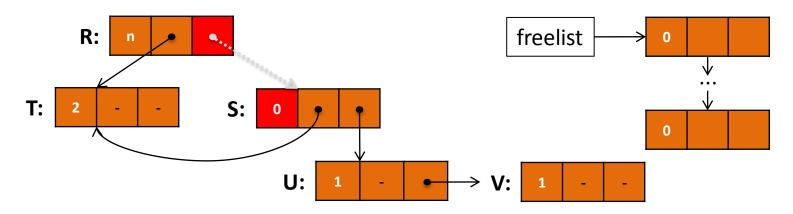


 Considerando ainda que o seguinte snapshot corresponda ao conteúdo atual do Heap:

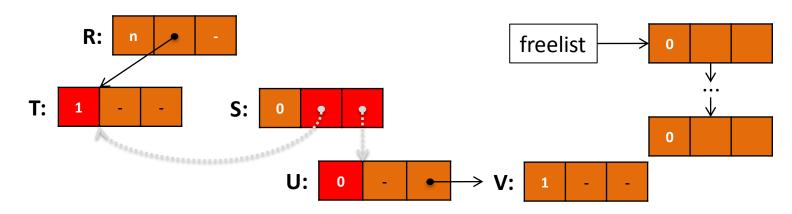


Como ficaria o conteúdo do Heap após o comando: update(right(R), nil)?

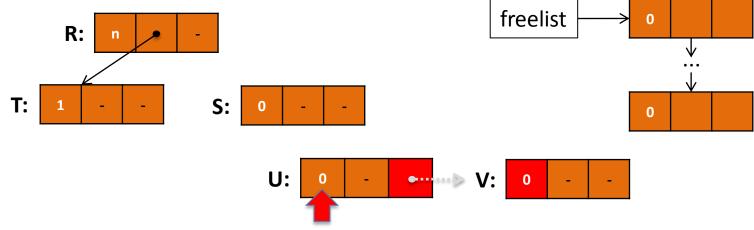
1) delete(right(R)):



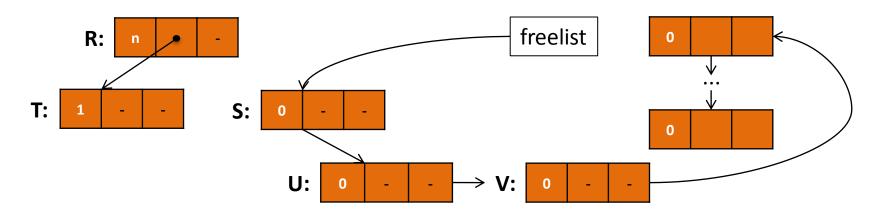
2) RC(S) == 0, então delete(childrens(S))  $\rightarrow$  delete(left(S)) e delete(right(S)):



2) (continuação) – recursivamente testa rc filhos e os apaga quando é zero:

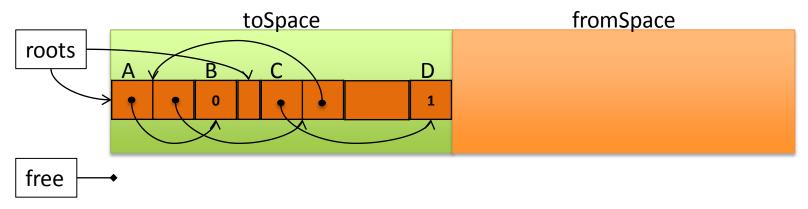


3) free(V), free(U), free(S):



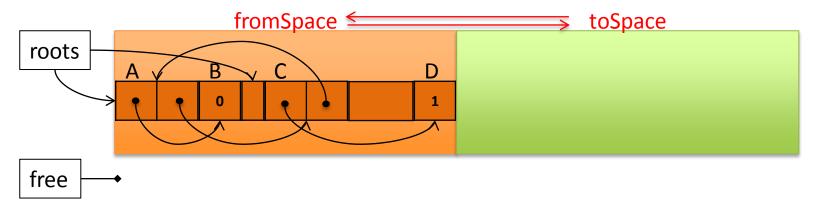
### Exercício

 Considere uma linguagem de programação que utilize um gerenciador de Heap com copying collector. Em tal linguagem, a execução de um programa gerou a seguinte configuração de memória Heap em dado momento, representando uma estrutura cíclica em um espaço finito (e.g., [0,1,0,1,...]:

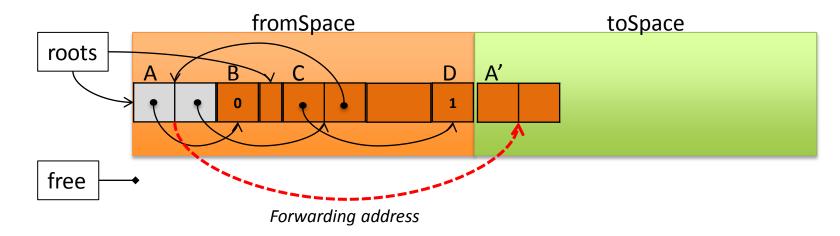


• É possível observar que não há espaço livre e que qualquer nova alocação provocaria a execução do *garbage collector*. Simule a execução de tal algoritmo, demonstrando como ficaria o snapshot de memória após a execução do *garbage collector*.

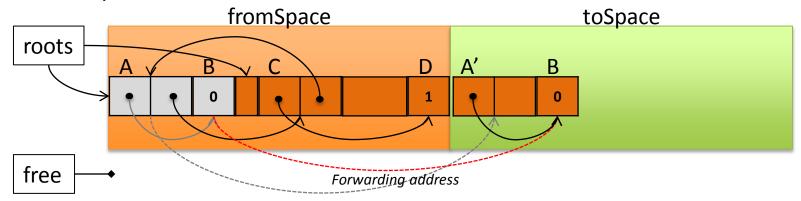
1. Inverte os semiespaços:



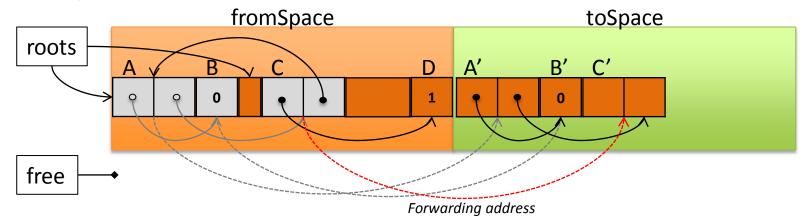
2. Inicia cópia pelos roots e anota forwarding address:



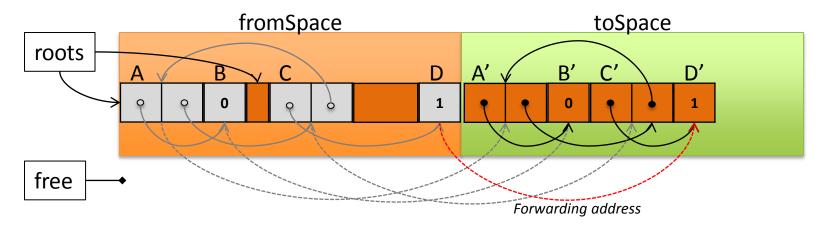
3. Copia filho esquerdo, (a) reservando espaços e (b) atualizando endereço no novo pai:



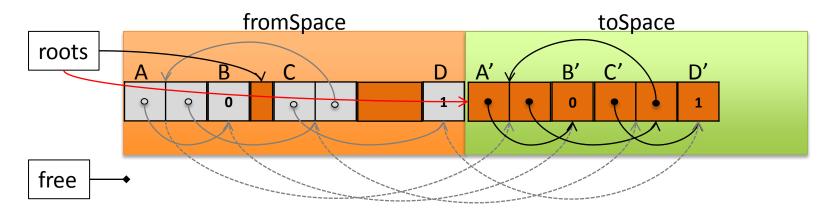
4. Copia filho direito, (a) reservando espaço e (b) atualizando endereço no novo pai



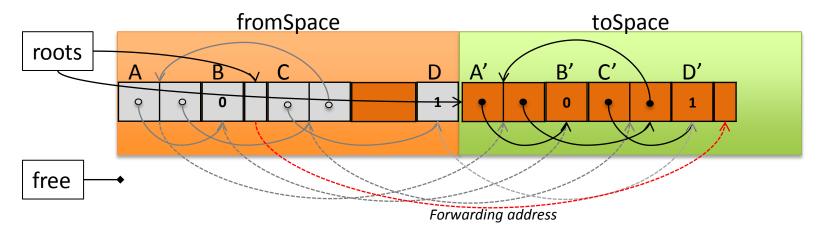
5. Termina de copiar elementos restantes (recursivamente):



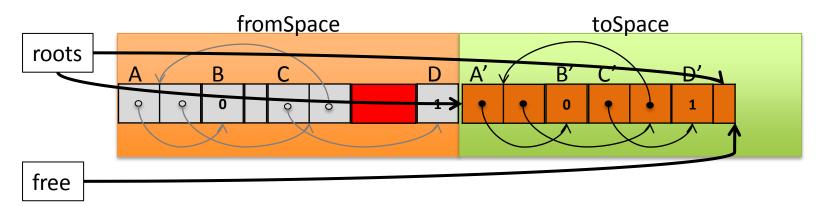
6. Ao terminar de copiar elemento (e seus filhos), atualiza roots:



7. Copia elementos restantes:



8. Ao final, roots e ponteiros internos estarão apontando para o novo toSpace, sem fragmentação. Free aponta para início do espaço livre:



9. Quando terminar, a memória vista é o novo toSpace:

