

Classificação e Pesquisa de Dados

Aula 8

Classificação de dados por Seleção: Seleção Direta e Heapsort

UFRGS

INF01124

Classificação por Seleção

Caracteriza-se por identificar, a cada iteração, a chave de menor (maior) valor na porção do vetor ainda não ordenada e colocá-la em sua posição definitiva.

- Principais Algoritmos:

- Seleção Direta;
- Heapsort.

Instituto de Informática - UFRGS

Seleção Direta

- Princípio de classificação:

- A seleção da menor chave é feita por **pesquisa seqüencial**
- A menor chave encontrada é permutada com a que ocupa a posição inicial do vetor, que fica reduzido de um elemento
- O processo de seleção é repetido para o restante do vetor, até que todas as chaves alcancem suas posições definitivas

Qual a diferença para o *bubble sort*?

Instituto de Informática - UFRGS

Exercício

Suponha que se deseja classificar o seguinte vetor utilizando o método da seleção direta:

9 25 10 18 5 7 15 3

Simule as iterações necessárias para a classificação.

[Sugestão de sintaxe para o teste de mesa:

Iteração, conteúdo do vetor, chave, permutação feita, posição atual (ordenados)]

Instituto de Informática - UFRGS

Resolução do Exercício

Iteração	Vetor	Chave	Permutação
	Vetor ordenado	Selecionada	
até a posição 1	9 25 10 18 5 7 15 3	3	9 e 3
2	3 25 10 18 5 7 15 9	5	25 e 5
3	3 5 10 18 25 7 15 9	7	10 e 7
4	3 5 7 18 25 10 15 9	9	18 e 9
5	3 5 7 9 25 10 15 18	10	25 e 10
6	3 Ver animação em: http://pt.wikipedia.org/wiki/Selection_sort		
7	3 5 7 9 10 15 25 18	18	25 e 18

Procedimento de Seleção Direta

```

Proc seleção direta( c, n ) ;
begin
  for i ← 1 to n - 1 do
    begin
      min ← i ;           /* posição do mínimo inicial */
      for j ← i + 1 to n do
        begin
          if c [ j ] < c [ min ]
            then min ← j ; /* posição do novo mínimo */
        end
      /* troca */
      ch ← c [ i ] ;
      c [ i ] ← c [ min ] ;
      c [ min ] ← ch
    end
  end

```

```

9 25 10
18 5 7
15 3
3 25 10
18 5 7
15 9
3 5 10
18 25 7
15 9
3 5 7
18 25 10

```

Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento de Seleção Direta

```

void selection_sort(int num[], int tam) {
  int i, j, min, troca;
  for (i = 0; i < (tam-1); i++) {
    min = i;
    for (j = (i+1); j < tam; j++) {
      if(num[j] < num[min]) {
        min = j;
      }
    }
    if (i != min) {
      int troca = num[i];
      num[i] = num[min];
      num[min] = troca;
    }
  }
}

```

```

9 25 10
18 5 7
15 3
3 25 10
18 5 7
15 9
3 5 10
18 25 7
15 9
3 5 7
18 25 10

```

Instituto de Informática - UFRGS

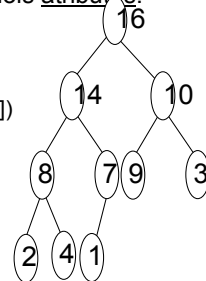
Heapsort

- Autor: J. W. J. Williams, em 1964
- Mesmo princípio:
 - Selecionar o menor item do vetor e trocá-lo com o item que está na primeira posição
 - Repetir essas operações com os n-1 itens restantes, n-2, etc.
- Utiliza uma estrutura de dados denominada de heap para organizar a informação durante a execução do algoritmo

Instituto de Informática - UFRGS

Heap

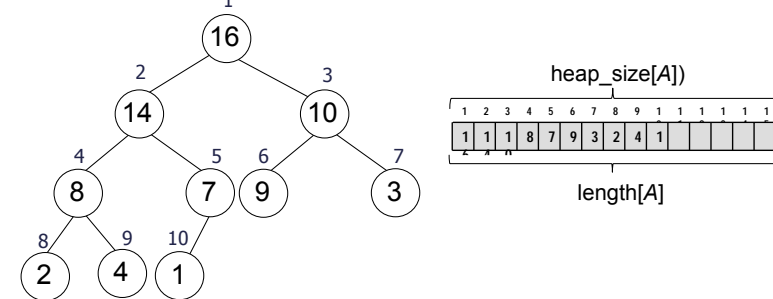
- **Heap**: vetor que pode ser visto como uma árvore binária totalmente preenchida em todos os níveis exceto, possivelmente, o último
- O último nível é preenchido da esquerda para a direita até um certo ponto
- O vetor A que representa um heap possui dois atributos:
 - tamanho (length[A]); e
 - número de elementos no vetor (heap_size[A])



Instituto de Informática - UFRGS

Heap

- Um heap é visto como uma árvore binária ou como um **array unidimensional**:



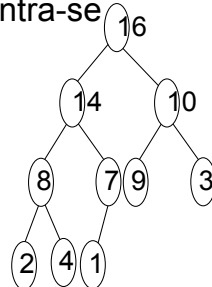
- Operações de consulta sobre um nodo i:
 - Pai(i): **return**($\lfloor i/2 \rfloor$) $\rightarrow \lfloor x \rfloor$ é piso (*floor*) (arredondamento para baixo)
 - Esquerda(i) **return**($2*i$)
 - Direita(i): **return**($2*i + 1$)

Propriedade do Heap

- O valor de **um nodo** é **sempre menor ou igual** ao valor de seu **nodo pai**:

$$A[\text{Pai}(i)] \geq A[i], \quad \forall i \leq \text{heap_size}[A];$$

- O elemento de maior valor encontra-se armazenado na raiz da árvore.



Instituto de Informática - UFRGS

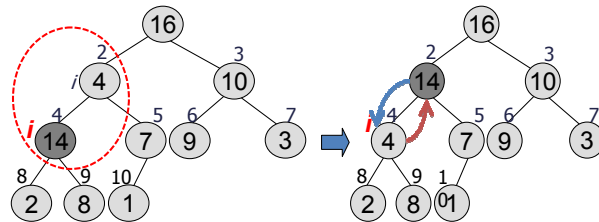
Procedimentos sobre Heaps

- **Heapify**
 - Garante a manutenção da propriedade do Heap (pai ser sempre \geq)
- **Build-Heap**
 - Produz um heap a partir de um vetor não ordenado.
 - Usa heapify
- **Heapsort**
 - Procedimento de ordenação local.
 - Usa build-heap
- **Extract-Max e Insert**
 - Permitem utilizar um heap para implementar uma fila de prioridades.

Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Heapify

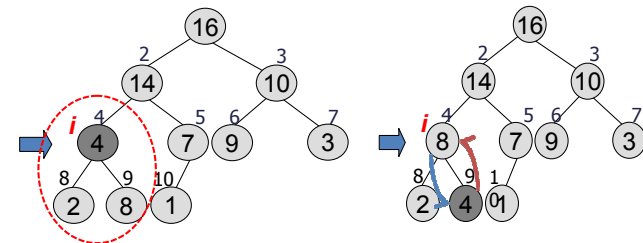
- Reorganiza heaps
- Supõe que as árvores binárias correspondentes a *Esquerda(i)* e *Direita(i)* são heaps, mas $A[i]$ pode ser menor que seus filhos
- Exemplo:



Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Heapify

- Reorganiza heaps
- Supõe que as árvores binárias correspondentes a *Esquerda(i)* e *Direita(i)* são heaps, mas $A[i]$ pode ser menor que seus filhos
- Exemplo:



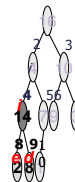
Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Heapify

```

Proc heapify ( A, i )
begin
  e ← Esquerda(i);
  d ← Direita(i);
  maior ← i;
  if (e ≤ heap_size[A] and A[e] > A[maior]) then
    maior ← e; /* filho da esquerda é maior */
  if (d ≤ heap_size[A] and A[d] > A[maior]) then
    maior ← d; /* filho da direita é maior */
  if (maior ≠ i) then
    begin
      exchange(A[i] ↔ A[maior]);
      heapify(A, maior);
    end
  end

```

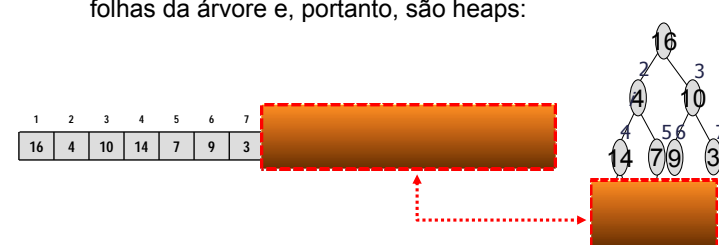


Custo: $O(\log_2 n)$ – cada troca tem custo $\Theta(1)$ e ocorrem no máximo $\log_2 n$ trocas

Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Build-Heap

- Os elementos $A[\lfloor n/2 \rfloor + 1]$ até $A[n]$ correspondem às folhas da árvore e, portanto, são heaps:



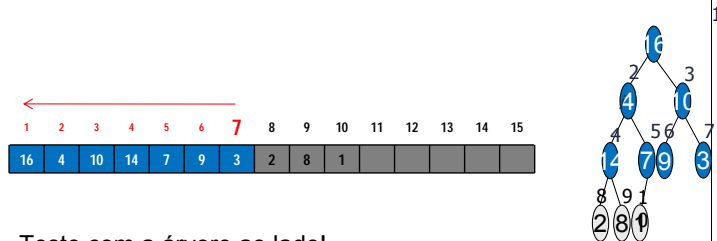
- Logo, basta chamar Heapify para os demais elementos do vetor A !
- Build-Heap constroi um Heap de forma **bottom-up**, chamando o procedimento **heapify** para transformar um vetor $A[1..n]$ em um heap com n elementos
- Ao final, o maior elemento estará na primeira posição!

Procedimento Build-Heap

```

Proc build-heap ( A )
begin
  heap_size[A] ← length[A];
  for i ← ⌊length[A]/2⌋ downto 1 do
    heapify(A, i);
  end
end

```



Teste com a árvore ao lado!

Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Heapsort

- Constrói um heap a partir de um vetor de entrada.
- Como o maior elemento está localizado na raiz ($A[1]$), este pode ser colocado em sua posição final, trocando-o pelo elemento $A[n]$.
- Reduz o tamanho do heap de uma unidade, chama Heapify(A,1) e repete o passo anterior até que o heap tenha tamanho = 2.

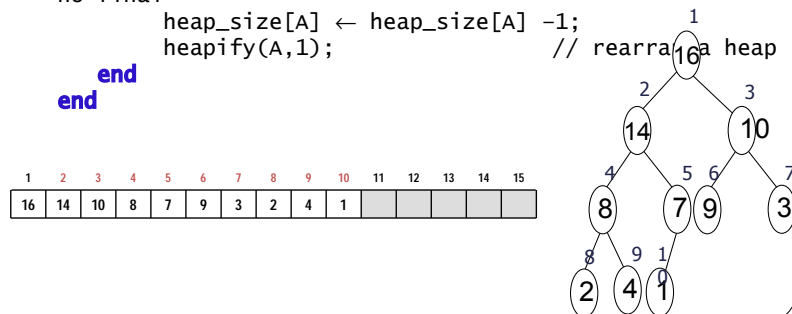
Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Heapsort

```

Proc heapsort (A)
begin
  (a) build_heap(A); // Cria heap e coloca o maior na 1ª posição
  for i ← length[A] downto 2 do
    begin
      exchange(A[i] ↔ A[1]); // coloca maior no final
      heap_size[A] ← heap_size[A] - 1;
      heapify(A, 1); // rearranja heap
    end
  end
end

```

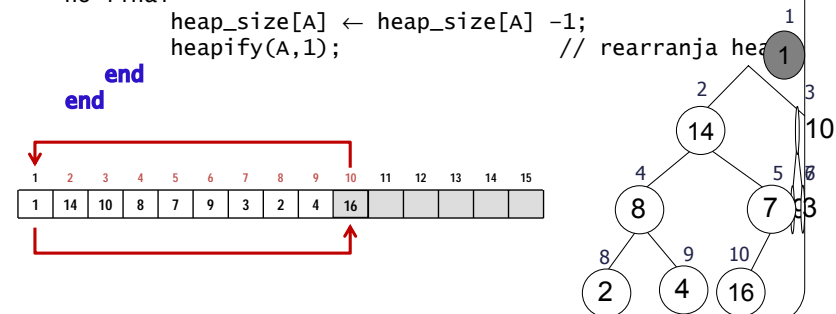


Procedimento Heapsort

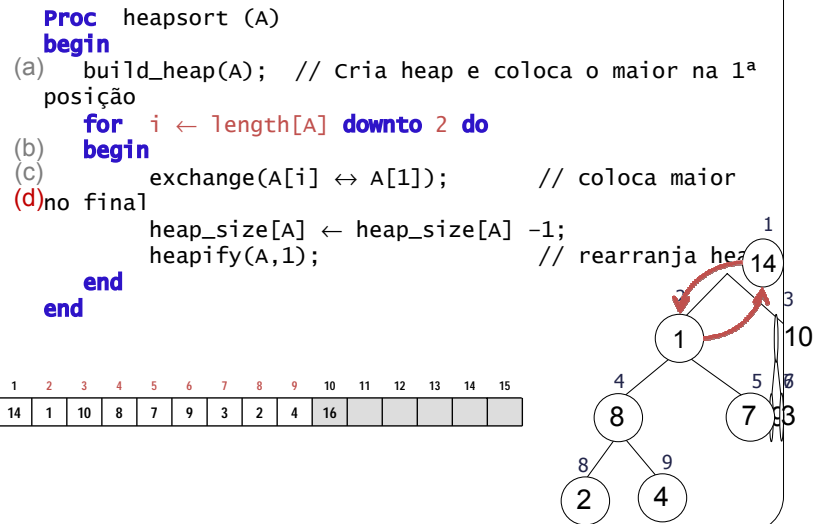
```

Proc heapsort (A)
begin
  (a) build_heap(A); // Cria heap e coloca o maior na 1ª posição
  for i ← length[A] downto 2 do
    (b) begin
      (c) exchange(A[i] ↔ A[1]); // coloca maior no final
      heap_size[A] ← heap_size[A] - 1;
      heapify(A, 1); // rearranja heap
    end
  end
end

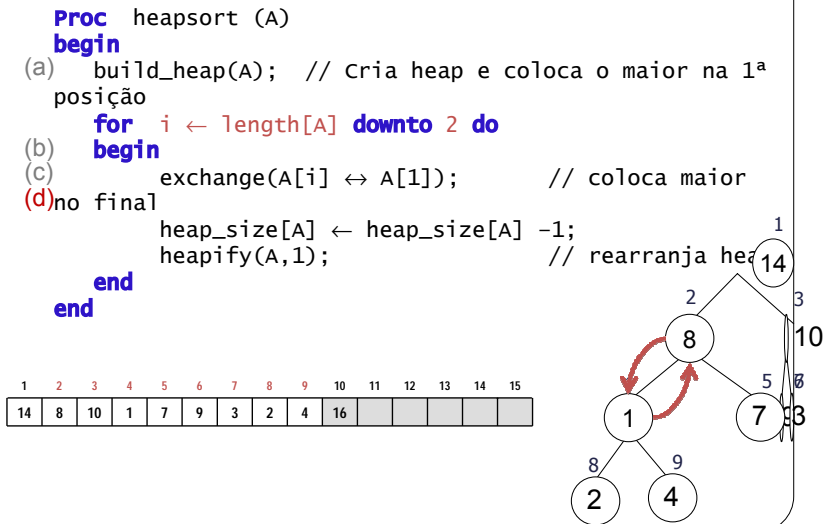
```



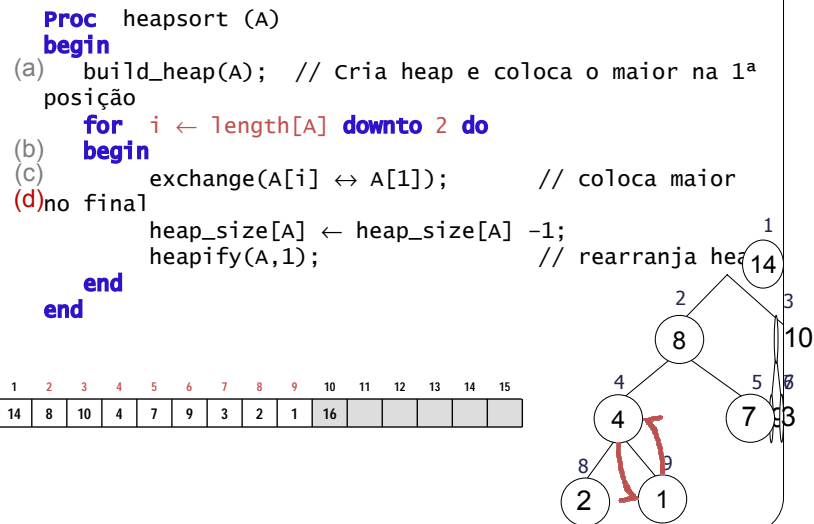
Procedimento Heapsort



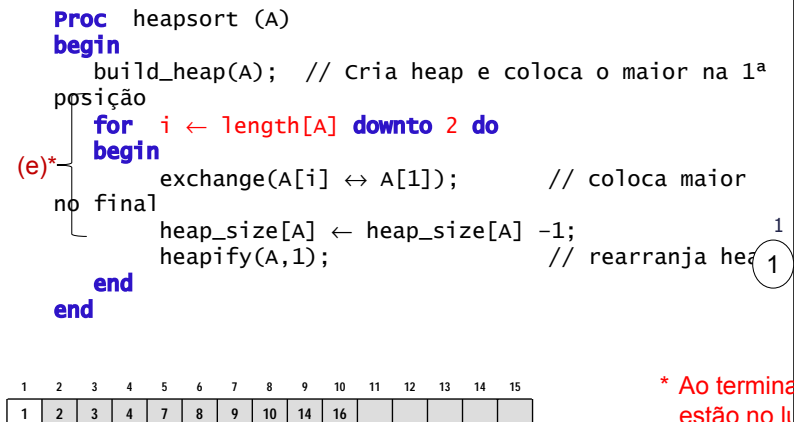
Procedimento Heapsort



Procedimento Heapsort



Procedimento Heapsort



* Ao terminar o laço, todos
estão no lugar certo!

Procedimento Heapsort

```

Proc heapsort (A)
begin
  build_heap(A); // Cria heap e coloca o maior na 1ª
  posição
  for i ← length[A] downto 2 do
    begin
      exchange(A[i] ↔ A[1]); // coloca maior
    no final
      heap_size[A] ← heap_size[A] -1;
      heapify(A,1); // rearranja heap
    end
  end

```

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	2	3	4	7	8	9	10	14	16					

Instituto de Informática - UFRGS

Uso de Heap

Fila de Prioridades

- Estrutura de dados para manutenção de um conjunto S com n elementos, tendo cada elemento uma chave
- A chave reflete a habilidade relativa do item abandonar o conjunto rapidamente
- O elemento mais velho (ou a maior chave), sai primeiro
- Exemplos:
 - Sistemas Operacionais: chave = tempo em que eventos podem ocorrer
 - Gerencia de memória: páginas menos utilizadas são substituídas
- Suporta as seguintes operações:
 - Insere_Heap(S,x)**: Insere o elemento x no conjunto S
 - Máximo(S)**: Retorna o elemento de S com maior valor de chave
 - Extra_Max(S)**: Remove de S e retorna o elemento com o maior valor de chave

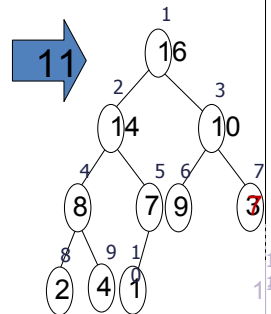
Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Insere_Heap

```

Proc insere_heap (A, chave)
begin
  heap_size[A] ← heap_size[A] +1;
  (a) i ← heap_size[A];
  (b) while (i > 1 and A[Pai(i)] < chave) do
    begin
      A[i] ← A[Pai(i)];
      i ← Pai(i);
    end
  A[i] ← chave;
end

```



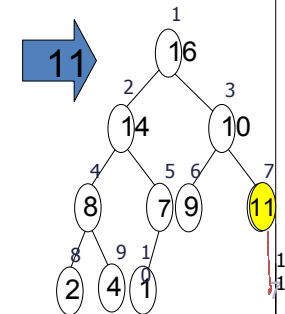
Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Insere_Heap

```

Proc insere_heap (A, chave)
begin
  heap_size[A] ← heap_size[A] +1;
  (a) i ← heap_size[A];
  (b) while (i > 1 and A[Pai(i)] < chave) do
    begin
      A[i] ← A[Pai(i)];
      i ← Pai(i);
    end
  (c) A[i] ← chave;
  (d) end

```



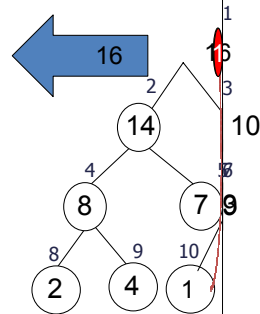
Custo: $O(\log_2 n)$

Instituto de Informática - UFRGS

Procedimento Extrai_Max

```

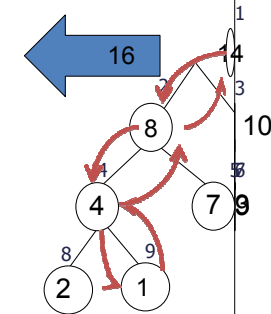
Proc extrai_max (A)
begin
  if (heap_size[A] < 1) then
    error ("heap underflow");
  max ← A[1];
  (a) A[1] ← A[heap_size[A]];
  (b) heap_size[A] ← heap_size[A] - 1;
  heapify(A,1);
  return (max);
end
  
```



Procedimento Extrai_Max

```

Proc extrai_max (A)
begin
  if (heap_size[A] < 1) then
    error ("heap underflow");
  max ← A[1];
  (a) A[1] ← A[heap_size[A]];
  (b) heap_size[A] ← heap_size[A] - 1;
  (c) heapify(A,1);
  return (max);
end
  
```



Custo: $O(\log_2 n)$

Leitura recomendada

- [Binary Tree](http://en.wikipedia.org/wiki/Binary_tree) – Wikipedia definition
http://en.wikipedia.org/wiki/Binary_tree
- Capítulo de HeapSort no livro do prof. Azeredo, P.
Métodos de Classificação de Dados (ver bibliografia da disciplina).
- Selection Sort no NIST Dictionary of Algorithms and Data Structures
http://www.itl.nist.gov/div897/sqg/dads/HTML/selection_srt.html