



Algebra Linear Computacional

SVD e Aproximação de Matrizes

Erickson e Fabricio

Slides parcialmente baseados em J. Leskovec, A. Rajaraman, J. Ullman: Mining of Massive Data Sets





Objetivos de Aprendizagem

- Entender fundamentos da aplicação do SVD para sistemas de recomendação
- 2. Calcular representação latente de usuários e filmes
- 3. Saber fazer a compressão de imagens usando SVD
- Entender a relação entre qualidade da imagem comprimida e seu espectro (conjunto de valores singulares)
- 5. Saber encontrar aproximação de matrizes (ou de elementos específicos) usando SVD truncado
- 6. Conhecer e entender o Teorema de Eckart-Young



Referências Adicionais

YouTube

- Jure Leskovec: SVD for Recommender Systems https://youtu.be/K38wVcdNuFc
- Steve Brunton: SVD for Image Compression (Python)
 https://youtu.be/H7qMMudo3e8



$AV=U\Sigma$

$$A \begin{bmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 & u_2 & \dots & u_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \sigma_r \end{bmatrix}$$

$$A v_i = \sigma_i M_i$$

Nota: Estas dimensões correspondem ao SVD reduzido.

Retificando a explicação: precisamos transformar U e V em matrizes **quadradas**.

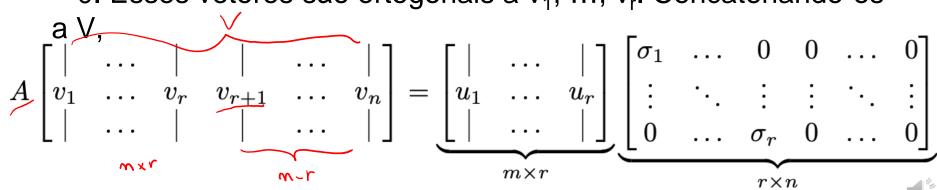




Tornando V quadrada

Se o espaço coluna C(A) tem dimensão r, existem r vetores $\sigma_i u_i$ independentes que podem ser escritos como Av_i .

Sabemos ainda que o espaço nulo N(A) tem dimensão n-r. Logo, existem vetores n-r vetores v_j independentes tais que Av_j = 0. Esses vetores são ortogonais a v_1 , ..., v_r . Concatenando-os





Tornando U quadrada

Como os vetores ui estão no Rm, existem m-r vetores independentes u_i ortogonais a u₁, ..., u_r. Logo, podemos concatená-los a U, desde que sejam adicionadas m-r linhas

nulas em Σ:

nulas em
$$\Sigma$$
:
$$A \begin{bmatrix} | & \dots & | & | & \dots & | \\ v_1 & \dots & v_r & v_{r+1} & \dots & v_n \\ | & \dots & | & | & \dots & | \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} | & \dots & | & | & \dots & | \\ u_1 & \dots & u_r & u_{r+1} & \dots & u_m \\ | & \dots & | & | & \dots & | \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \sigma_r & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \sigma_1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \sigma_r & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

 $m \times n$

Nota: Estas dimensões correspondem ao SVD completo.



Do SVD completo ao reduzido

SVD Completo

$$\underbrace{A}_{m \times n} = \underbrace{U}_{m \times m} \underbrace{\Sigma}_{m \times n} \underbrace{V}^{\top}_{n \times n}$$

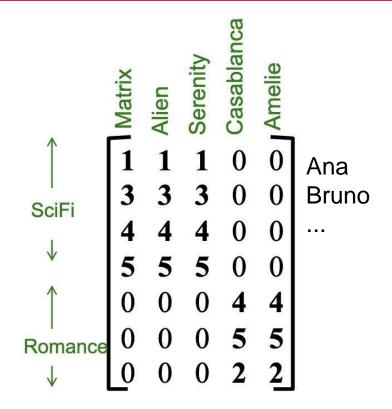
Como apenas os r primeiros elementos da diagonal de Σ são não-nulos, podemos tomar esta submatriz, descartando as colunas r+1,...,m de U e as linhas r+1,...,n de V^T. O resultado, denotado pelas mesmas letras, é

SVD Reduzido

$$\underbrace{A}_{m \times n} = \underbrace{U}_{m \times r} \underbrace{\sum_{r \times r} \underbrace{V}_{r \times n}}_{V \times n}$$



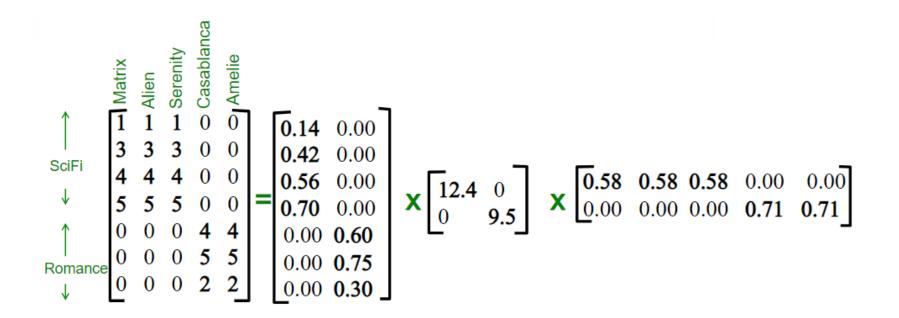
Exemplo de uma matriz tall-thin







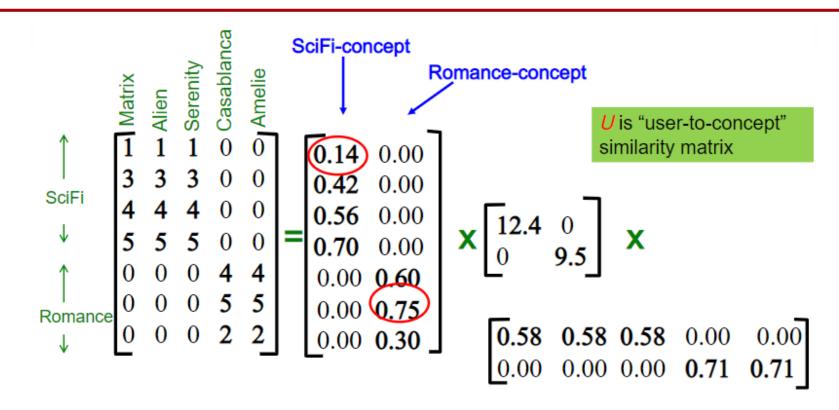
Aprendendo sobre espaço latente







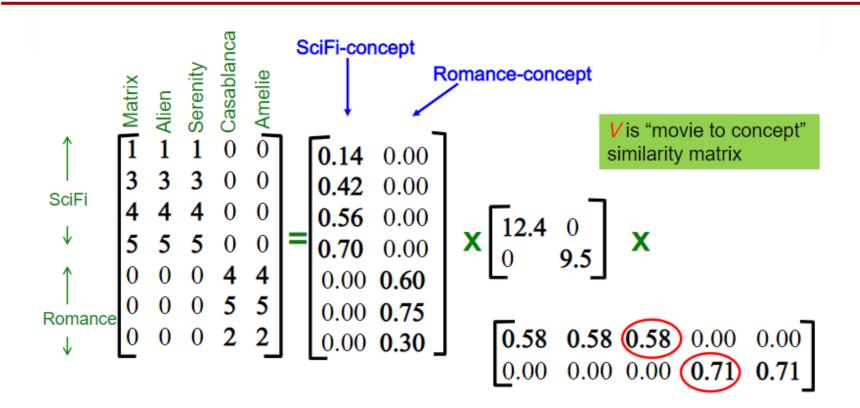
Usuário e conceito







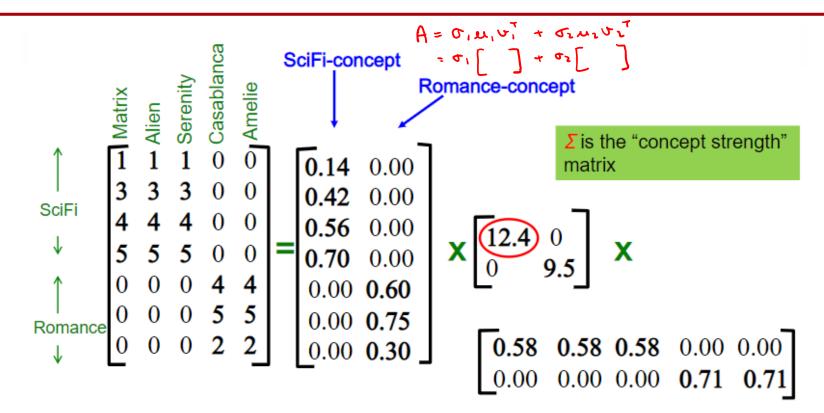
Filme e conceito







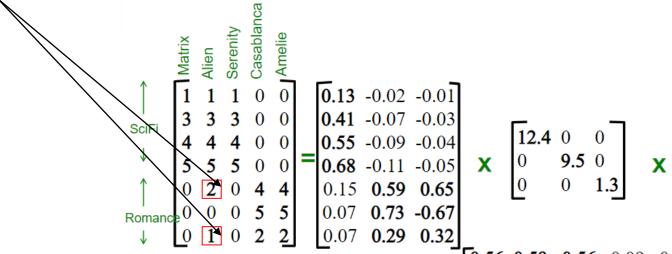
Peso de um conceito





Exemplo um pouco mais real

Note que existem usuários que vão assistir filmes de vários tipos (isso pode ser apenas ruído)





DCC

Exemplo um pouco mais real

```
      0.56
      0.59
      0.56
      0.09
      0.09

      -0.12
      0.02
      -0.12
      0.69
      0.69

      0.40
      -0.80
      0.40
      0.09
      0.09
```



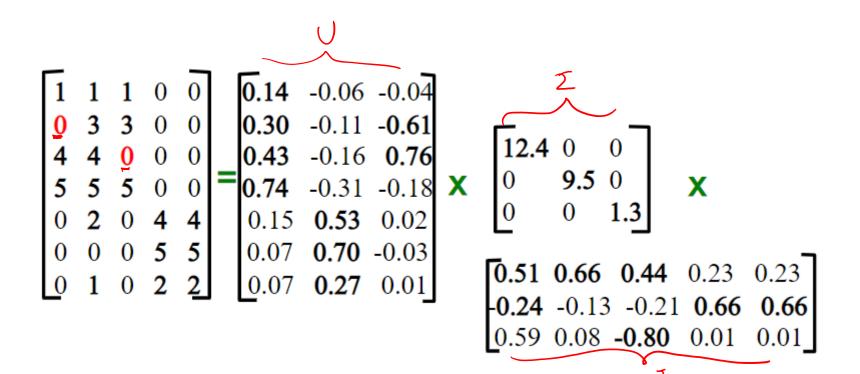
nnles

Um sistema de recomendação simples

- Temos k perfis de usuários
 - Cada usuário será o resultado da combinação linear desses perfis (comédia, drama, ação)
 - A matrix "verdadeira" então terá posto k!
- Pergunta
 - Como recomendar um filme para um determinado usuário?



Um sistema de recomendação simples





Um sistema de recomendação simples

Como estamos supondo termos k=2 perfis

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{0} & 3 & 3 & 0 & 0 \\ 4 & 4 & \mathbf{0} & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 2 \end{bmatrix} \stackrel{\textbf{0.14}}{=} \begin{array}{c} -0.06 & -0.04 \\ 0.30 & -0.11 & -0.61 \\ 0.43 & -0.16 & 0.76 \\ 0.74 & -0.31 & -0.18 \\ 0.15 & \textbf{0.53} & 0.02 \\ 0.07 & \textbf{0.70} & -0.03 \\ 0.07 & \textbf{0.27} & 0.01 \end{bmatrix}$$



Um sistema de recomendação simples

Ao realizar a multiplicação (após remover o menor valor singular)

```
      0.96
      1.14
      0.82
      -0.01
      -0.01

      1.94
      2.32
      1.66
      0.07
      0.07

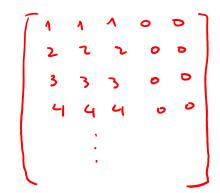
      2.77
      3.32
      2.37
      0.08
      0.08

      4.84
      5.74
      4.14
      -0.08
      0.08

      0.40
      1.42
      0.33
      4.06
      4.06

      -0.42
      0.63
      -0.38
      4.92
      4.92

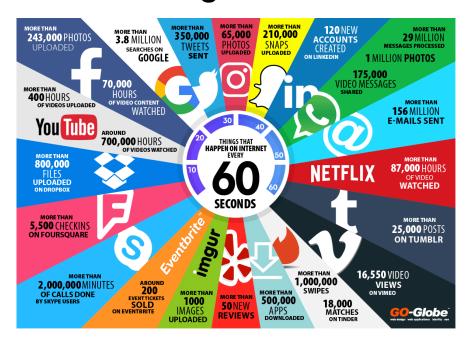
      0.20
      0.71
      0.16
      2.03
      2.03
```







~80% da internet é imagem!

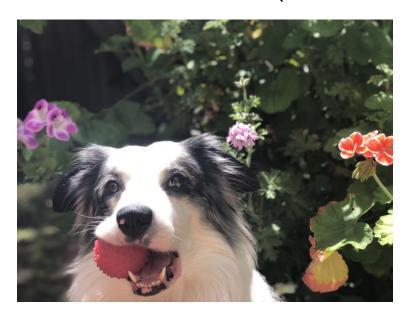






Dimensão: 3024 x 4032

Número de bytes: 12.192.768 x 3 (considerando cor)







Podemos tentar aproximar a matriz A que representa a imagem por A_k

$$A_k = \sigma_1 u_1 v_1^T + \dots + \sigma_k u_k v_k^T$$

$$A = \sigma_1 u_1 \sigma_1^T + \sigma_2 u_1 \sigma_2^T + \dots + \sigma_r u_r \sigma_r^T$$

$$\sigma_1 > \sigma_2 > \dots > \sigma_k > \sigma_{k-1} > \dots > \sigma_r \sigma_r$$





```
(3024, )
U, sigma, Vt = np.linalg.svd(img_gray)
  elementes de disconel
     de 5
                                             sigma = mp. diaz (sigma)
```

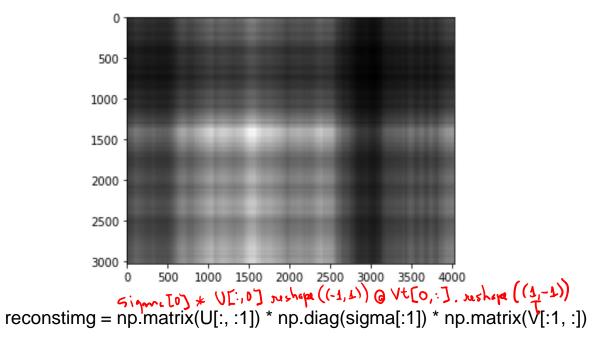
- U.shape: 3024 x 3024
- Vt.shape: 4032 x 4032
- sigma.shape: 3024 x 3024 (sendo apenas 3024 valores diferentes de zero)

3024×3024





A primeira aproximação seria: A₁ = 5, 2, 5, 5,



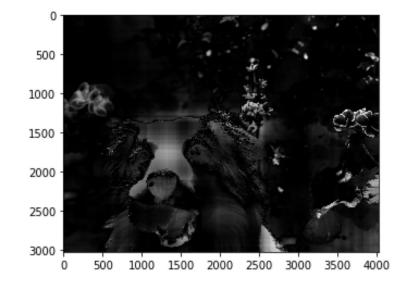




Ficou bom?

$$\underline{RMSE} = \sqrt{\frac{1}{MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \left(\underline{I1}(m,n) - \underline{I2}(m,n) \right)^2} \ .$$

MSE: 2486.98

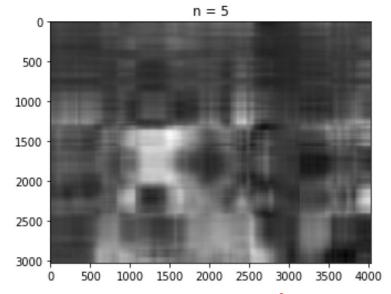






Uma aproximação seria usar mais valores

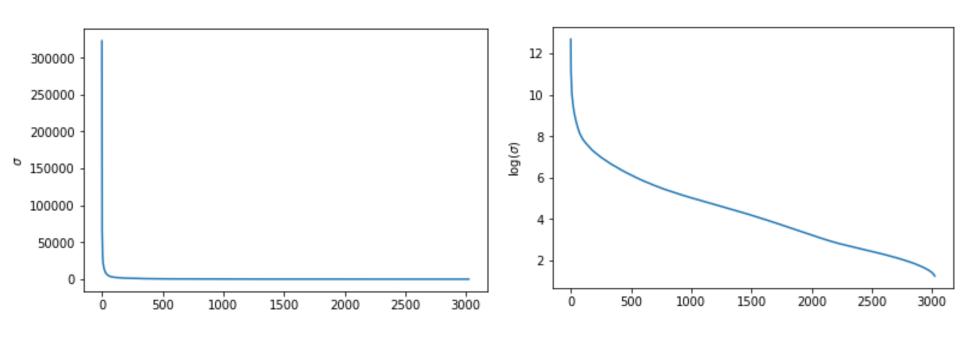
singulares: A₅







Até quando precisamos ir?







Até quando precisamos ir?

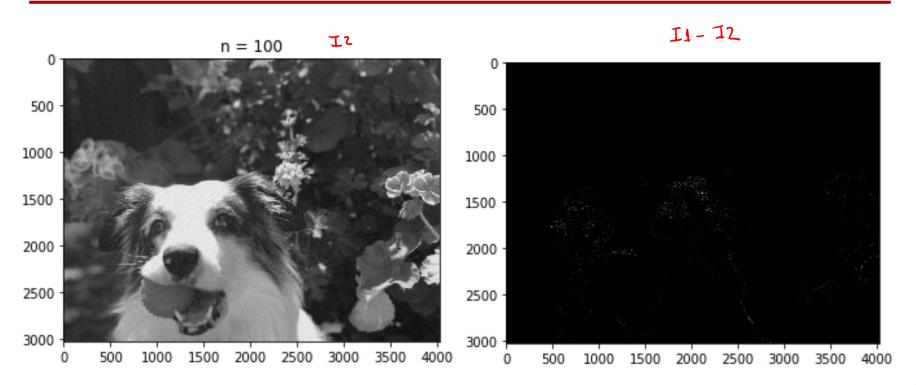
Regra do dedão: cortar de maneira a mantar entre 80-90% da "energia"

$$t = \frac{\sum_{i=1}^{k} \sigma^{2}}{\sum_{i=1}^{n} \sigma^{2}} = 80\%$$





n=100 já temos uma ótima aproximação







O quanto estamos usando de espaço?

$$Tx = \frac{(100*3024 + 100 + 100*4032)}{(3024*4032)}$$

$$Tx = 5.7\%$$

$$100 \text{ almosts de U } 3024 \times 3024$$

$$100 \text{ elmosts de U } 3024 \times 4032$$

$$100 \text{ elmosts de U} 4032 \times 4032$$

Razão de compressão:

$$(3024*4032)/(100*3024 + 100 + 100*4032) = 17 \text{ vezes!}$$





Aproximação da matriz A

É possível encontrar uma matriz B com posto k que seja mais próxima de A e que não seja A_k?





Aproximação de matriz

Eckart-Young: Suponha B uma matriz de posto k. Então B será uma aproximação no máximo tão boa quanto A_k

$$A_k = \sigma_1 u_1 v_1^T + \dots + \sigma_k u_k v_k^T$$





Aproximação de matriz

IICIIz é o maior velor singular.

Se B tem posto k, então

$$||A - B||_{2} \ge ||A - A_{k}||_{2} = \sigma_{k+1}$$

Norma de Frobenius:

$$||A||_F = \sqrt{|a_{11}|^2 + |a_{12}|^2 + \dots + |a_{mn}|^2}$$

$$||A||_F > ||A||_2$$

