

Contents

1	Zahlen	3
1.1	Natürliche Zahlen und vollständige Induktion	3
1.1.1	Vollständige Induktion	4
1.1.2	Anordnung der nat. Zahlen	4
2	Abbildungen	6
2.1	Arten von Abbildungen	6
2.2	Relationen	7
2.2.1	Äquivalenzrelationen	8
2.2.2	Ordnungsrelationen	9
2.3	Kombinatorik	10
2.4	Polynome	11
3	Reelle Zahlen	13
3.1	Positivität und Anordnung	13
3.2	Betrag	15
3.3	Vervollständigung im Unendlichen	16
3.4	Vollständigkeit der reellen Zahlen	16
4	Die komplexen Zahlen	21
4.1	Konstruktion der komplexen Zahlen	21
4.2	Rechnen mit komplexen Zahlen	22
5	Folgen	24
5.1	Konvergenz von Folgen	24
5.1.1	Rechnen mit konvergenten Folgen	26
5.1.2	Konvergenz und Anordnung (in \mathbb{R})	26
5.2	Monotone und beschränkte Folgen	27
5.3	Cauchy-Folgen und Vollständigkeit	30
5.4	Bestimmte Divergenz / uneigentliche Konvergenz	31
6	Reihen	32
6.1	Definitionen und erste Beispiele	32
6.2	Konvergenzkriterien	33
6.2.1	Konvergenzkriterien von reellen Reihen	37
6.3	Umordnungen von Reihen	37
6.4	Multiplikation von Reihen	39
6.5	Binomialreihe	40
6.6	Potenzreihen	40
7	Stetigkeit	44
7.1	Gleichmäßige Limiten/Konvergenz von Funktionenfolgen	46
7.1.1	Anwendung der gleichmäßigen Konvergenz auf Reihen:	48
7.1.2	Anwendung der gleichmäßigen Konvergenz auf Potenzreihen	49
7.2	Abbildungsverhalten stetiger Funktionen	49

7.2.1	Zwischenwertsatz	49
7.2.2	Monotone Funktionen und ihre Umkehrfunktionen	50
7.2.3	Topologischer Exkurs: abgeschlossen & kompakt	51
7.2.4	Annahme von Extremwerten	52
7.2.5	Gleichmäßige Stetigkeit	53
7.3	Kontinuierliche Grenzwerte	53
7.3.1	Reformulierungen des Grenzwertbegriffs	54
7.3.2	Varianten des Grenzwertbegriffs	55
8	Differenzierbarkeit	56
8.1	Definition	56
8.2	Berechnung und Rechenregeln von Ableitungen	58
8.3	Mittelwertsatz und Anwendungen	59
8.4	Mehrfache Differenzierbarkeit	62
8.5	Lokale Approximation durch Polynome	62
8.6	Differenzierbarkeit von Limiten	64
8.6.1	Anwendung für Funktionenfolgen	64
8.6.2	Anwendung für Reihen	64
8.6.3	Anwendung auf Regularität von Potenzreihen	64
9	Trigonometrische Funktionen	67
10	Integration	70
10.1	Konstruktion des Integral auf Regelfunktionen	70
10.2	Hauptsatz der Differential und Integralrechnung	72
A	Wichtige Summen	74
B	Wichtige Grenzwerte	74
C	Wichtige Reihen	75

1 Zahlen

1.1 Natürliche Zahlen und vollständige Induktion

Definition 1.1.1: Rechengesetze

Für alle $k, m, n \in \mathbb{N}$ gilt:

Assoziativgesetz:

$$(k + m) + n = k + (m + n)$$

und

$$(k \cdot m) \cdot n = k \cdot (m \cdot n)$$

Kommutativgesetz:

$$m + n = n + m$$

und

$$m \cdot n = n \cdot m$$

Distributivgesetz:

$$(k + m) \cdot n = (k \cdot n) + (m \cdot n)$$

Definition 1.1.2: Peano Axiome

Die natürlichen Zahlen sind eine Menge \mathbb{N} mit einem ausgezeichneten Element $1 \in \mathbb{N}$ und versehen mit einer Selbstabbildung $\mathbb{N} \xrightarrow{\nu} \mathbb{N}$ sod. gilt:

1. ν injektiv ("keine Wiederholungen")
2. $1 \notin \nu(\mathbb{N})$ ("1 ist Anfang")
3. Induktionsprinzip: Ist $M \subset \mathbb{N}$ (Induktive Menge) eine Teilmenge, sod. $1 \in M$ und $\nu(M) \subset M$, so ist $M = \mathbb{N}$.

\Rightarrow Beim Zählen durchläuft man die **gesamten** (3.) natürlichen Zahlen **genau einmal** (1. & 2.).

\Rightarrow Die Menge der natürlichen Zahlen ist die kleinste Induktive Menge.

Definition 1.1.3: Unendliche Menge

Sei M Menge

$$M \text{ unendlich} \Leftrightarrow \exists \text{ injektive Abb.: } \mathbb{N} \rightarrow M$$

\Rightarrow Jede unendliche Menge ist min. so mächtig wie \mathbb{N}

$$M \text{ unendlich} \Leftrightarrow \exists \text{ Selbstabb.: } M \rightarrow M \text{ die injektiv aber nicht surjektiv}$$

1.1.1 Vollständige Induktion

Beweisprinzip (1.Version): Für jedes $n \in \mathbb{N}$ sei $A(n)$ mathematische Aussage. Wir wollen in endlichen Schritten zeigen, dass Aussage für alle n gilt.

Induktionsanfang: Zeigen, dass $A(1)$ gilt oder $A(n_0)$ für anderes $n_0 \in \mathbb{N}$.

Induktionsschritt: Zeigen, dass für ein (bel.) $n \in \mathbb{N}$ gilt: $A(n)$ (Induktionsannahme) $\Rightarrow A(n+1)$

Dann gilt $A(n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$ (Induktionsschluss)

Beispiel 1.1.1: Bew. durch vollst. Induktion

Beh.: $\forall n \in \mathbb{N}$ ist Summe der ersten n nat. Zahlen geg. durch

$$(*) \quad 1 + 2 + \dots + n =: \sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$$

Bew.:

Induktionsanfang: $(*)$ gilt für $n = 1$, denn $1 = \frac{1 \cdot 2}{2}$ ist wahr.

Induktionsschritt: $(*)$ gilt für *ein* $n \in \mathbb{N}$. Dann

$$\sum_{i=1}^{n+1} i = \left(\sum_{i=1}^n i \right) + (n+1) \stackrel{\text{Ind. ann.}}{=} \frac{n(n+1)}{2} + (n+1) = \frac{(n+1)(n+2)}{2}$$

D.h. $(*)$ gilt auch für $n+1$.

Induktionsschluss: Mit vollst. Induktion folgt $(*)$ für *alle* $n \in \mathbb{N}$. \square

Beweisprinzip (2.Version) Wir verwenden beim Induktionsschritt *mehrere* (z.B. alle) "vorher" gezeigten Aussagen.

Induktionsanfang: $A(n_0)$ gilt.

Induktionsschritt: Für jedes $n \in \mathbb{N}$ und $n \geq n_0$ gilt: $A(m)$ gilt für alle $n_0 \leq m \leq n \Rightarrow A(n+1)$ gilt.

Induktionsschluss: Dann gilt $A(n)$ für **alle** $n \in \mathbb{N}$ mit $n \geq n_0$.

Beweisprinzip wird aus dem Induktionsprinzip mit Menge

$M := \{n \in \mathbb{N} \mid A(m) \text{ gilt für alle } m \in \mathbb{N} \text{ mit } m \leq n\}$ abgeleitet.

1.1.2 Anordnung der nat. Zahlen

Satz 1.1.1: Wohlgeordnet (Reformulierung des Induktionsprinzips)

$(\mathbb{N}, <)$ ist wohlgeordnet, d.h. jede nichtleere Teilmenge von \mathbb{N} enthält ein *kleinstes* Element.

$\mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$, sind *nicht* wohlgeordnet.

Induktion über wohlgeordnete Mengen heißt *transfinite Induktion*

Definition 1.1.4: Konstruktion (Definition) durch vollst. Induktion

Sukzessive Definition einer unendlichen Folge mathematischer Objekte O_n für $n \in \mathbb{N}$:

1. Definition des Anfangsobjekts O_1
2. Festlegung einer Vorschrift, wie das Objekt O_n für $n > 1$ durch die bereits konstruierten Objekte O_m für $m < n$ festgelegt wird (Rekursion).

Damit liefert "Induktion" gesamte Folge von Objekten O_n für alle $n \in \mathbb{N}$ "auf einmal".

Beispiel 1.1.2

Gegeben ist Folge a_1, a_2, \dots reeller Zahlen.

Folge der Partialsummen $S_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n$ wird induktiv definiert.

Strenggenommen rekursiv def. durch
$$\begin{cases} S_1 := a_1 \\ S_n := S_{n-1} + a_n \text{ für } n \geq 2 \end{cases}$$

Eigenschaften zur induktiven Definition:

Gegeben Folge $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ reeller Zahlen. (Abb. $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}, a \mapsto a_n$)

Dann kann man Folge durch Partialprodukte bilden $(a_1 \cdot \dots \cdot a_n)$.

Induktiv durch:
$$\begin{cases} p_1 := a_1 \\ p_n := p_{n-1} \cdot a_n \end{cases}$$

Konvention leeres Produkt: $p_0 := 1$

2 Abbildungen

Definition 2.0.1: Bild

Sei $U \subset A$ Teilmenge, dann ist das Bild von U

$$f(U) = \{f(a) \mid a \in U\} \subset B$$

und

$$\text{Bild}(f) := f(A) \subset B$$

Definition 2.0.2: Urbild

Urbild der Teilmenge $V \subset B$ ist

$$f^{-1}(V) = \{a \in A \mid f(a) \in V\}$$

Insbesondere ist $f^{-1}(b) = f^{-1}(\{b\}) \subset A$ **Niveaumenge** von f zum Wert b .

A wird also von den f -Niveaumengen **partitioniert**.

Partition: $A = \bigcup_{b \in B} f^{-1}(b)$

Definition 2.0.3: Kartesisches Produkt \ Produktmenge

Seien A, B Mengen

Kartesisches Produkt $A \times B = \{(a, b) \mid a \in A \text{ und } b \in B\}$

Definition 2.0.4: Graph einer Abb.

Graph einer Abb. $f : A \rightarrow B$ ist definiert als

$$\text{Graph}(f) := \{(a, f(a)) \mid a \in A\} \subset A \times B$$

Graph enthält gesamte Information über Abb. f .

2.1 Arten von Abbildungen

Sei $f : A \rightarrow B$ Abb.

Definition 2.1.1: Injektiv

f injektiv falls gilt

$$a, a' \in A \text{ mit } f(a) = f(a') \Rightarrow a = a'$$

D.h. es wird ausgeschlossen, dass zwei versch. Elemente auf das selbe Element in der Zielmenge abb.

\Rightarrow "Einbettung" von Menge in Zielmenge

Definition 2.1.2: Surjektiv

f surjektiv falls gilt:

$$\forall b \in B \exists a \in A \text{ mit } f(a) = b$$

D.h. **jedes** Element in der Zielmenge wird getroffen. $\Rightarrow \text{Bild}(f)$ füllt Zielmenge komplett aus.

Definition 2.1.3: Bijektiv

f bijektiv, falls f sowohl **injektiv** und **surjektiv**.

Auch "eineindeutige Abbildung" genannt.

- Bijektion **identifiziert** Elemente der beiden Mengen miteinander.
- Bijektion $f : A \rightarrow B$ besitzt **wohldefinierte Umkehrabb.** $f^{-1} : B \rightarrow A$
- **Identität:** $f^{-1} \circ f = id_A$ und $f \circ f^{-1} = id_B$

Definition 2.1.4: Bijektive Selbstabb.

$\sigma : M \rightarrow M$ ist bijektive Selbstabb. \Leftrightarrow Permutation

$$\sigma : \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}, i \mapsto \sigma(i)$$

Definition 2.1.5: Eingeschränkte Abb.

Sei $f : A \rightarrow B$, $T \subset A$

$f|_T : T \rightarrow B$ ist *Einschränkung* oder *Restriktion* der Abb. f auf die Teilmenge T .

2.2 Relationen

Man definiert Relation zwischen Elementen einer Menge A und einer Menge B als Teilmenge R der Produktmenge $R \subset A \times B$, z.B. Graphen von Abb.

Definition 2.2.1: Relation

Eine Relation R auf einer Menge M ist eine Teilmenge $R \subset M \times M$ (auch Produktmenge von mehr als zwei Mengen möglich).

Eine Relation R zwischen zwei Elementen $x, y \in M$ *besteht*, falls $(x, y) \in R$.

- Notation: xRy , oft auch andere Symbole wie " $<$ " oder " \sim ".

- Einschränkung: Falls $T \subset M$ gilt, heißt $R \cap (T \times T)$ die *Einschränkung* der Relation R auf die Teilmenge T .
- Besonders wichtige / häufig auftretende Arten von Relationen:
 - Äquivalenzrelationen \rightarrow (Quotientenbildung)
 - Ordnungsrelationen

2.2.1 Äquivalenzrelationen

Definition 2.2.2: Äquivalenzrelation

Eine Relation " \sim " auf M heißt *Äquivalenzrelation* falls:

1. **Reflexiv:** $x \sim x \quad \forall x \in M$
2. **Symmetrisch:** Für $x, y \in M$ gilt: $x \sim y \Rightarrow y \sim x$
3. **Transitiv:** Für $x, y, z \in M$ gilt: $x \sim y$ und $y \sim z \Rightarrow x \sim z$

Definition 2.2.3: Äquivalenzklassen

$$[x] = \{y \in M \mid x \sim y\} \subset M$$

ist die vom Element x repräsentierte *Äquivalenzklasse* in M .

Lemma 2.2.1: Dichotomie von Äquivalenzklassen

Für je zwei Elemente $x, y \in M$ gilt die *Dichotomie*, dass
$$\begin{cases} [x] = [y] & \text{falls } x \sim y \\ [x] \cap [y] = \emptyset & \text{sonst} \end{cases}$$

\Rightarrow die Äquivalenzklassen *partitionieren* die Menge M .

Definition 2.2.4: Quotientenprojektion

Es besteht die natürliche Abb.

$$\pi : M \rightarrow M/\sim := \{[x] \mid x \in M\}$$

(Menge der Äquivalenzklassen).

- Anschaulich beschrieben "kollabiert" die Abbildung die Äquivalenzklassen zu Elementen.

Beispiel 2.2.1: Äquivalenzrelationen.

1. (a) "Gleichheit" (kleinste mögliche Äquivalenzklasse)
(b) Größte Relation ist auch Äquivalenzrelation. Def. durch $x \sim y \forall x, y \in M$
2. Aus Elementargeometrie:
 - (a) "Parallel" für Geraden in der Ebene
 - (b) "Kongruenz" geometrischer Figuren.
 - (c) "Ähnlichkeit"
3. Auf \mathbb{Z} : "gleicher Rest modulo n ", $n \in \mathbb{N}$ fest. Diese Äquivalenzklassen heißen "Restklassen" modulo n .

$$\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{\bar{0}, \bar{1}, \dots, \overline{n-1}\}$$

4. Äquivalenzrelation auf Klasse aller Mengen def. durch

$$M \sim M' :\Leftrightarrow \exists \text{ bij. } : M \rightarrow M'$$

\rightarrow Mengen sind "gleichmächtig"

Äquivalenzklassen dazu heißen "Mächtigkeiten" oder auch "Kardinalzahlen".

2.2.2 Ordnungsrelationen

Definition 2.2.5: Partielle Ordnung

Eine Relation " \prec " auf einer Menge M heißt *partielle Ordnung* oder *Halbordnung*, falls:

1. **Irreflexiv:** $x \not\prec x \quad \forall x \in M$
2. **Transitiv:** $x \prec y$ und $y \prec z \Rightarrow x \prec z$

Also gilt für alle $x, y \in M$ *höchstens* eine der Eigenschaften:

$$(\star) \quad x \prec y, \quad x = y, \quad y \prec x \quad (: \Leftrightarrow x \succ y)$$

Zugehörige *schwache* Ordnungsrelation: $x \preceq y :\Leftrightarrow x \prec y$ oder $x = y$

Außerdem gilt: $x \preceq y$ und $y \preceq x \Rightarrow x = y$.

Definition 2.2.6: Totalordnung

Eine partielle Ordnung " \prec " heißt *Totalordnung*, falls außerdem für alle $x, y \in M$ stets (genau) eine der (\star) Eigenschaften gilt.

Beispiel 2.2.2: Ordnungsrelation

1. leere Relation (part. Ordnung)
2. " $<$ " auf \mathbb{R} ist eine Totalordnung (schwache Rel.: " \leq ")
3. Echte Inklusion " \subsetneq " auf $P(M)$ ist *partielle* Ordnung (schwache Rel.: " \subset ")
4. "Echter Teiler von" auf \mathbb{N} ist *partielle* Ordnung. (Bsp.: $2 \nmid 3$ und $3 \nmid 2$) (schwache Rel.: "Teiler von")

Definition 2.2.7: Intervalle

Sei partielle Ordnung auf einer Menge M gegeben.

Dann sind *Intervalle* als "Abschnitte" definiert.

(beschr.) offenes Intervall	$(a, b) := \{x \in M \mid a \prec x \prec b\}$
(beschr.) halboffenes Intervall	$[a, b) := \{x \in M \mid a \preceq x \prec b\}$
	$(a, b] := \{x \in M \mid a \prec x \preceq b\}$
abgeschlossenes Intervall	$[a, b] := \{x \in M \mid a \preceq x \preceq b\}$

2.3 Kombinatorik

Definition 2.3.1: Anordnung

Für $n \in \mathbb{N}_0$ gibt es $n!$ Möglichkeiten, n Objekte anzuordnen.

Unter *Anordnung* verstehen wir eine Bijektion:

$$\{1, \dots, n\} \rightarrow \{O_1, \dots, O_n\}, \quad i \mapsto O_{\alpha(i)}$$

Entspricht *Permutation*

Definition 2.3.2: Binomialkoeffizienten

$n, k \in \mathbb{N}_0, k \leq n$

$$\binom{n}{k} := \frac{n!}{k!(n-k)!} = \frac{n(n-1) \cdot \dots \cdot (n-k+1)}{k!}$$

- $\binom{n}{k} \in \mathbb{Q}^+$, also nur rational.
Ganzzahligkeit folgt aus der kombinatorischen Interpretation als Anzahl.
- Für $n, k \in \mathbb{N}, (k \leq n)$ besitzt eine n -elementige Menge genau $\binom{n}{k}$ k -elementige Teilmengen

- Der Binomialkoeffizient gibt an, auf wie viele verschiedene Arten man aus einer Menge von n verschiedenen Objekten jeweils k Objekte auswählen kann (ohne Zurücklegen und ohne Beachtung der Reihenfolge).

Eigenschaften Binomialkoeffizienten:

1. *Symmetrie:* $\binom{n}{k} = \binom{n}{n-k}$, $0 \leq k \leq n$
2. *Rekursion:* $\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k} + \binom{n-1}{k-1}$, $1 \leq k \leq n$

Definition 2.3.3: Binomischer Lehrsatz

$n \in \mathbb{N}_0$, $a, b \in \mathbb{R}$ oder beliebiger kommutativer Ring.

$$(a + b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^k b^{n-k}$$

und

$$(1 + x)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^k$$

Theorem 2.3.1: Additionstheorem der Binomialkoeffizienten

Für alle $s, t \in \mathbb{C}$ und $n = 1, 2, \dots$ gilt

$$\sum_{k=0}^n \binom{s}{k} \binom{t}{n-k} = \binom{s+t}{n}$$

2.4 Polynome

Definition 2.4.1: Polynome

Unter einem Polynom versteht man Funktion $P : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$P(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n = \sum_{i=0}^n a_i x^i \quad \text{mit} \quad a_i \in \mathbb{R}, n \in \mathbb{N}$$

Eigenschaften:

- a_i sind die *Koeffizienten*
- Wenn $a_n \neq 0$, ist die Zahl n der *Grad des Polynoms*.
- Sind alle $a_i = 0$ so ist das Polynom ein *Nullpolynom*. Das Nullpolynom hat Grad -1.
- Ist $P(x) = 0$ so wird x *Nullstelle* genannt.

- Der Quotient zweier Polynome $R(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$ heißt *rationale Funktion*.
- Ist $\text{Grad}P = n \geq 1$ und ξ vorgegeben. Dann hat P die Darstellung

$$P(x) = P(\xi) + (x - \xi)Q(x)$$

wobei $\text{Grad}Q = n - 1$ ist.

Ist ξ Nullstelle von P so folgt $P(x) = (x - \xi)Q(x)$.

Definition 2.4.2: Rechenregeln für Polynome

Sind P und Q Polynome, so sind auch λP , $P + Q$, und PQ Polynome.

Addition: Die Polynome werden Koeffizientenweise addiert

$$P(x) + Q(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i + \sum_{i=0}^m b_i x^i = \sum_{i=0}^{\max(n,m)} (a_i + b_i) x^i$$

Multiplikation: Für $P(x) = a_0 + \dots + a_n x^n$, $Q(x) = b_0 + \dots + b_m x^m$ ist

$$P(x)Q(x) = c_0 + c_1 x + \dots + c_{m+n} x^{m+n}$$

mit

$$c_k = a_0 b_k + a_1 b_{k-1} + \dots + a_k b_0$$

Es gilt $\text{Grad}(PQ) = \text{Grad}(P) + \text{Grad}(Q)$

Satz 2.4.1: Nullstellensatz für Polynome

Ein Polynom vom Grad $n \geq 0$ hat höchstens n Nullstellen.

Sind die Koeffizienten aus den komplexen Zahlen so ist mindestens eine Nullstelle auch aus den komplexen Zahlen.

Satz 2.4.2: Identitätssatz für Polynome

Zwei Polynome vom Grad $\leq n$, welche an $n + 1$ Stellen übereinstimmen (d.h. sie haben die selben Koeffizienten), sind identisch.

3 Reelle Zahlen

Die reellen Zahlen sind durch folgende Strukturen und Eigenschaften (Axiome) charakterisiert, die sich aus ihrer Konstruktion ergeben.

- Körperstruktur
- Anordnung
- Vollständigkeit

3.1 Positivität und Anordnung

Die Anordnung reeller Zahlen ergibt sich aus dem Begriff der *Positivität*.

Definition 3.1.1: Positivität bei reellen Zahlen

in \mathbb{R} ist eine Teilmenge $\mathbb{R}^+ \subset \mathbb{R}$ ausgezeichnet, deren Elemente man positive Zahlen nennt und die folgende *Eigenschaften (Axiome)* erfüllt:

1. Für jedes $a \in \mathbb{R}$ gilt *genau eine* der Aussagen:

$$a \in \mathbb{R}^+, \quad a = 0, \quad -a \in \mathbb{R}^+$$

2. *Abgeschlossenheit* bzgl. Addition und Multiplikation, d.h.:

$$a, b \in \mathbb{R}^+ \Rightarrow a + b, a \cdot b \in \mathbb{R}^+$$

Bem.:

- $a \in \mathbb{R}$ *negativ* $:\Leftrightarrow -a \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^- := -\mathbb{R}^+ := \{-b \mid b \in \mathbb{R}^+\}$
(1.) besagt, dass die *disjunkte* Zerlegung besteht:

$$\mathbb{R} = \mathbb{R}^- \sqcup \{0\} \sqcup \mathbb{R}^+$$

- Aus den Axiomen folgen die *Rechenregeln für Vorzeichen bei Multiplikation*:

$$a, b \in \mathbb{R}^+ \Rightarrow a \cdot (-b) = -ab \in \mathbb{R}^-$$

$$(-a) \cdot (-b) = ab \in \mathbb{R}^+$$

- *Anordnung* folgt aus Positivität, d.h. die Relation " $<$ " auf \mathbb{R} , wird def. durch

$$a < b :\Leftrightarrow b - a \in \mathbb{R}^+$$

- " $<$ " ist *Totalordnung* auf \mathbb{R} (Erfüllt die Axiome der Totalordnung).

- Anordnung von \mathbb{R} ist *translationsinvariant* wegen additiver Abgeschlossenheit von Positivität:

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ bijektiv, } x \mapsto x + c, c \in \mathbb{R}$$

$$a < b \Leftrightarrow a + c < b + c$$

Beispiel 3.1.1: Regeln

$$(1) \quad a < b \wedge c < d \Rightarrow a + c < b + d$$

$$(2) \quad 0 < a < b \wedge 0 < c \leq d \Rightarrow 0 < ac < bd$$

$$(3) \quad 0 < a < b \Rightarrow 0 < \frac{1}{b} < \frac{1}{a}$$

Definition 3.1.2: Fundamentale Ungleichung (Quadrate)

Quadrate sind nicht-negativ

$$x^2 > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

Gleichheit gdw. $x = 0$

Bem.:

- Quadrate sind nicht-neg. und Jede nicht-neg. Zahl ist Quadrat einer reellen Zahl.
 \Rightarrow Die positiven Zahlen sind genau die Quadrate der reellen Zahlen $\neq 0$. D.h. auf dem Körper \mathbb{R} existiert genau eine Anordnung / Begriff von Positivität der die oben genannten Axiome erfüllt.
- Insbesondere ist klar: $\mathbb{N} \subset \mathbb{R}^+$ genauer: $\boxed{\mathbb{Z} \cap \mathbb{R}^+ = \mathbb{N}}$
Denn: $1 = 1^2 > 0$ und $n = \underbrace{1 + 1 + \dots + 1}_{n\text{-mal}} > 0$
 $\Rightarrow \mathbb{Q}^+ := \mathbb{Q} \cap \mathbb{R}^+ = \left\{ \frac{m}{n} \mid n, m \in \mathbb{N} \right\}$

Definition 3.1.3: Archimedizität

$$\forall a \in \mathbb{R} \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \text{mit} \quad a < n$$

D.h. $\mathbb{N} \subset \mathbb{R}$ besitzt keine obere Schranke.

Variante:

$$\forall a \in \mathbb{R} \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \text{mit} \quad -n < a < n$$

Äquivalent zur Archimedizität:

Definition 3.1.4: Satz von Endoxos

$$\forall \epsilon > 0, \epsilon \in \mathbb{R} \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \text{mit} \quad \frac{1}{n} < \epsilon$$

Satz 3.1.1: \mathbb{Z} ist Diskretisierung von \mathbb{R}

$\forall a \in \mathbb{R} \exists! z \in \mathbb{Z}$ mit

$$(\star) \quad z \leq a < z + 1$$

Also kann z als ganzzahliger Anteil von a (Bez.: $[a] \in \mathbb{Z}$) gesehen werden.

(\star) wird also zu $[a] \leq a < [a] + 1$.

Diese Diskretisierung kann beliebig verfeinert werden, indem sie auf *kleinerer Skala* durchgeführt wird:

$$\begin{aligned} [na] &\leq na < [na] + 1 \\ \Rightarrow \frac{[na]}{n} &\leq a < \frac{[na] + 1}{n} \end{aligned}$$

$$\frac{[na]}{n} \quad \text{und} \quad \frac{[na] + 1}{n} \in \frac{1}{n}\mathbb{Z} \subseteq \mathbb{Q}.$$

→ Approximation von a mit 'Unschärfe' $\frac{1}{n}$

→ Jedes nichtleere Intervall in \mathbb{R} *enthält rationale Zahlen*.

Satz 3.1.2

Für $a, b \in \mathbb{R}$ mit $a < b$ gilt $(a, b) \cap \mathbb{Q} \neq \emptyset$

⇒ Reelle Zahlen sind *beliebig gut* durch rationale Zahlen *approximierbar*.

Bemerkung.:

'Fast alle' (alle bis auf abzählbar viele) reellen Zahlen sind *irrational*.

3.2 Betrag

Definition 3.2.1: Betrag

Für eine reelle Zahl $a \in \mathbb{R}$ ist ihr (*absolut*) *Betrag* $|a| \in \mathbb{R}_0^+$ def. als:

$$|a| = \begin{cases} a & , \text{ falls } a \geq 0 \\ -a & , \text{ sonst} \end{cases}$$

Definition 3.2.2: Beziehung Betrag und Körperstruktur

1. *Addition: Dreiecksungleichung:* $|a + b| \leq |a| + |b|$

Mit Gleichheit gdw. a und b gleiches Vorzeichen haben, oder eine der beiden Zahlen $= 0$ ist.

2. *Multiplikation:* $|a \cdot b| = |a| \cdot |b|$

- Betrag ist *Abstandsmessung* auf \mathbb{R} (Betrag ist Abstand von der 0)
Fasse $|a - b|$ geom. als Abstand von a und b auf. Bzw. als *Länge* des Intervalls mit Endpunkten a und b .
- \triangle - Ungleichung in ihrer (äquivalenten) allgemeinen Form:

$$|a - c| \leq |a - b| + |b - c| \quad a, b, c \in \mathbb{R}$$

ist eine Ungl. für Seitenlängen des entarteten Dreiecks mit Eckpunkten a, b, c

3.3 Vervollständigung im Unendlichen

Reellen Zahlen haben geom. gesprochen zwei 'unendliche Enden' in pos./neg. Richtung. Man fügt zu \mathbb{R} zwei Elemente hinzu:

$$\overline{\mathbb{R}} = \{-\infty\} \sqcup \mathbb{R} \sqcup \{+\infty\}$$

Das Abschliessen der Enden wird dadurch formalisiert, dass man die *Anordnung* von \mathbb{R} auf $\overline{\mathbb{R}}$ ausdehnt:

$$-\infty < a < +\infty \quad \forall a \in \mathbb{R} \quad \text{insbesondere} \quad -\infty < +\infty$$

Die erweiterte Zahlengerade $(\overline{\mathbb{R}}, <)$ bleibt *totalgeordnet*

Algebraisch betrachten wir $\pm\infty$ *nicht* als gleichberechtigte Zahlen denn Addition und Multiplikation lassen sich nur partiell sinnvoll ausdehnen:

- Sinnvolle Konventionen:

$$(\pm\infty) + a = \pm\infty, \quad (\pm\infty) \cdot a = \pm\infty, a > 0, \quad (+\infty) + (+\infty) = \infty, \quad \frac{a}{\pm\infty} = 0$$

- *Nicht* sinnvoll definierbar:

$$(+\infty) - \infty \quad \text{und} \quad \pm\infty \cdot 0$$

3.4 Vollständigkeit der reellen Zahlen

Definition 3.4.1: Dedekind-Schnitt

Ein *Dedekind-Schnitt* von \mathbb{Q} ist eine *disjunkte* Zerlegung $\mathbb{Q} = A \sqcup B$, sod. gilt:

1. $A, B \neq \emptyset$
2. $A < B$ im Sinne, dass $a < b \forall a \in A, b \in B$ gilt.
3. B hat kein minimales Element (Beseitigt 'Zweideutigkeit')

Dann entsprechen

die rat. Zahlen \longleftrightarrow Dedekind-Schnitte bei denen A ein max. Element hat.

$$\mathbb{Q} = \{x \in \mathbb{Q} \mid x \leq q\} \sqcup \{x \in \mathbb{Q} \mid x > q\}$$

Definition 3.4.2: Lücke von \mathbb{Q}

Eine Lücke von \mathbb{Q} ist ein Dedekind-Schnitt $\mathbb{Q} = A \sqcup B$, bei dem A *kein max. Element* hat. 'Lücke zwischen A und B '.

$\Rightarrow \mathbb{Q}$ hat Lücken.

Beispiel 3.4.1

$x^2 = 2$ hat *keine rationale* Lösung.

Dedekind-Schnitt:

$$\mathbb{Q} = \{x \in \mathbb{Q} \mid x < 0 \text{ oder } x^2 < 2\} \sqcup \{x \in \mathbb{Q} \mid x > 0 \text{ und } x^2 > 2\}$$

\Rightarrow kein $x \in \mathbb{Q}$ wird ausgelassen also wirklich disjunkte Zerlegung.

Definition 3.4.3: Obere Schranke

$H \subset \mathbb{R}$.

eine *obere Schranke* von M ist eine Zahl s , sodass

$$x \leq s \quad \forall x \in M$$

Existiert eine solche, so heisst M *nach oben beschränkt*

Definition 3.4.4: Supremum

Ein *Supremum* von M ist eine kleinste obere Schranke s' von M , d.h. es gilt: $s \leq s'$ für alle obere Schranken von M (i.A. ist Supremum $\notin M$).

Definition 3.4.5: Maximum

Ein *Maximum* von M ist ein grösstes Element von M (Maximum ist per Def. $\in M$).

Beispiel 3.4.2

1. Beschränkte Teilmengen von \mathbb{R} enthalten i.A. *keine* Maxima und Minima.
Beschränkte Intervalle (a, b) , $[a, b)$, $(a, b]$, $[a, b]$ jeweils $\inf = a$ und $\sup = b$.
2. $\{\frac{1}{n} \mid n \in \mathbb{N}\}$ hat kein Min aber Max. bei 1.
Aus Satz von Eudoxos folgt: 0 ist grösste untere Schranke, d.h. $\inf = 0$

Satz 3.4.1: Supremumseigenschaft von \mathbb{R}

Jede nach oben beschränkte nichtleere Teilmenge besitzt ein Supremum.

Lemma 3.4.1

Seien $\emptyset \neq M, M' \subset \mathbb{R}$ mit $M \leq M'$ (d.h. $x \leq x' \forall x \in M, x' \in M'$). Dann gilt

$$\sup M \leq \inf M'$$

Es ist natürlich, Suprema und Infima allgemeiner in den erweiterten reellen Zahlen zu definieren, um unbeschränkte Teilmengen von \mathbb{R} mit zu erfassen.

Für $M \subset \mathbb{R}$ gilt (innerhalb von $(\overline{\mathbb{R}}, <)$):

- $\sup M = +\infty \Leftrightarrow M$ nicht nach oben beschränkt.
- $\inf M = -\infty \Leftrightarrow M$ nicht nach unten beschränkt.
- $\sup M = -\infty \Leftrightarrow M = \emptyset$

Die Supremumseigenschaft besitzt für $\overline{\mathbb{R}}$ die vereinfachte Formulierung:

Jede Teilmenge von $\overline{\mathbb{R}}$ besitzt sowohl ein Supremum als auch ein Infimum (in $\overline{\mathbb{R}}$).

Vorsicht:

$\inf M \leq \sup M$, falls $M \neq \emptyset$

$\inf \emptyset = +\infty$, $\sup \emptyset = -\infty$.

→ Axiome für \mathbb{R} :

- Körper Axiome
- Axiome für Positivität → Totalordnung von \mathbb{R} durch " $<$ ".
- Vollständigkeit in Form der Sup.-Eigenschaft → Archimedizität.

Aus der Sup.-Eig. folgt, dass die irrationalen reellen Zahlen alle Lücken von \mathbb{Q} füllen, dass \mathbb{R} *lückenlos* ist.

Beh.:

1. Die nat. Abb.

$$\mathbb{R} \rightarrow \{\text{Dedekind-Schnitte von } \mathbb{Q}\}$$

$$r \mapsto (\mathbb{Q} = \{x \in \mathbb{Q} \mid x \leq r\} \sqcup \{x \in \mathbb{Q} \mid x > r\})$$

ist bijektiv und bildet $\mathbb{R} - \mathbb{Q}$ (irrationale reelle Zahlen) auf die Lücken von \mathbb{Q} ab.

2. Zu jedem Schnitt von \mathbb{R} , d.h. disjunkte Zerlegung $\mathbb{R} = A' \sqcup B'$ in nichtleere Teilmengen mit $A' < B' \quad \exists! r' \in \mathbb{R}$ mit $A' \leq r' \leq B'$ nämlich $r' = \sup A' = \inf B'$.
Entweder $r' = \max A'$ oder $r' = \min B'$ (je nachdem ob $r' \in A'$ bzw. $r' \in B'$)

Bem.:

- Umgekehrt impliziert die Lückenlosigkeit von \mathbb{R} die Supremums-Eigenschaft, denn mit $M \subset \mathbb{R}$ nach oben beschr. und nichtleer, ist

$$\mathbb{R} = \{x \in \mathbb{R} \mid \exists m \in M \text{ mit } x \leq m\} \sqcup \{x \in \mathbb{R} \mid x > m, \forall m \in M\}$$

- Lückenlosigkeit \implies Schnitt durch ein $r \in \mathbb{R}$ (r ist kleinste obere Schranke für M , also $r = \sup M$).

Beispiel 3.4.3: Existenz von Quadratwurzeln als Anwendung der Vollständigkeit von \mathbb{R}

Beh.: Für jedes $a \in \mathbb{R}_0^+$ existiert ein eindeutiges $r \in \mathbb{R}_0^+$ mit $r^2 = a$

Reformulierung: Die Quadradfunktion $\mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}_0^+$, $x \mapsto x^2$ ist *bijektiv*.

Bew.:

- Eindeutigkeit (von r) / Injektivität (der Quadratfunktion):
Folgt direkt aus der strikten Monotonie der Quadratfunktion. D.h. aus

$$0 \leq x < y \Rightarrow 0 \leq x^2 < y^2$$

- Existenz / Surjektivität:
Beh. klar für $a = 0$. Wir nehmen daher an, dass $a > 0$. Betrachte Schnitt von \mathbb{R} (der der gesuchten Q.wurzel entsprechen sollte)

$$\mathbb{R} = \{x \in \mathbb{R} \mid x < 0 \text{ oder } x^2 \leq a\} \sqcup \{x \in \mathbb{R} \mid x > 0 \text{ und } x^2 > a\}$$

$$\Leftrightarrow \mathbb{R} = A \sqcup B$$

Beobachte:

1. A und B nichtleer, sogar nichtleerer Durchschnitt mit \mathbb{R}^+ , denn

$$\begin{cases} \min(1, a) \in A, & \text{denn } \min(1, a) \cdot \min(1, a) \leq 1 \cdot a \leq a \\ a + \frac{1}{2} \in B, & \text{denn } (a + \frac{1}{2})^2 = a^2 + a + \frac{1}{4} \geq a \end{cases}$$

2. Wegen der strikten Monotonie der Quadratfunktion gilt $A < B$.

Unter der Verwendung der *Supremums-Eigenschaft* von \mathbb{R} def. wir $r := \sup A$, dann auch $r = \inf B$.

Es muss aber noch gezeigt werden, dass $r^2 = a$

Denn a priori könnte die Q.funkt. den Wert a 'auslassen' indem sie 'springt'. Dass dies nicht passiert, zeigen wir folgende Abschätzungen:

Sei $0 < \delta < \min(1, a)$ bel. Dann gilt $r - \delta > 0$ und somit

$$\begin{aligned}(r - \delta)^2 &\leq a < (r + \delta)^2 \\ \Rightarrow -2\delta r - \delta^2 &< r^2 - a \leq 2\delta r - \delta^2 < 2\delta r + \delta^2 \\ \Rightarrow |r^2 - a| &< \delta(2r + \delta) \quad \text{für beliebiges Delta}\end{aligned}$$

Dann sei $\epsilon > 0$ bel. Dann können wir δ so wählen, dass

$$0 < \delta < \min(1, a, r, \frac{\epsilon}{3r}) \in \mathbb{R}^2$$

und es folgt

$$\delta(2r + \delta) < \frac{\epsilon}{3r} \cdot (2r + r) = \epsilon$$

Es folgt weiter

$$0 \leq |r^2 - a| < \epsilon \quad \forall \epsilon > 0 \Rightarrow |r^2 - a| = 0 \Leftrightarrow r^2 = a$$

Definition 3.4.6: Intervallschachtelung

Die Intervallschachtelung ist eine Folge beschränkter abgeschlossener Intervalle $I_n = [a_n, b_n] \subset \mathbb{R}$ für $n \in \mathbb{N}$ sod.

1. $I_1 \supset I_2 \supset \dots \supset I_n \supset I_{n+1} \supset \dots$
2. Für jedes $\epsilon > 0$ existiert ein $n = n(\epsilon) \in \mathbb{N}$ mit $|I_n| = b_n - a_n < \epsilon$

Eine solche Intervallschachtelung kann *höchstens eine* reelle Zahl einschliessen:

$$\begin{aligned}x, x' \in \bigcap_{n=1}^{\infty} I_n &\Rightarrow |x - x'| \leq b_{n(\epsilon)} - a_{n(\epsilon)} < \epsilon, \quad \forall \epsilon > 0 \\ &\Rightarrow |x - x'| = 0 \Rightarrow x = x'\end{aligned}$$

Die Vollständigkeit von \mathbb{R} impliziert, dass *stets* eine Zahl eingeschlossen wird.

- Eine reelle Zahl durch immer genauere *Eingrenzung* immer genauer zu bestimmen, führt zum Begriff der *Intervallschachtelung*

Satz 3.4.2: Intervallschachtelungsprinzip

Zu jeder Intervallschachtelung $I_1 \supset I_2 \supset \dots$ existiert $x \in \mathbb{R}$ mit

$$x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} I_n \Rightarrow \bigcap_{n=1}^{\infty} I_n = \{x\}$$

4 Die komplexen Zahlen

Anforderungen an die komplexe Zahlen:

Erweiterung des Zahlenbereichs \mathbb{R} (algebraische Struktur mit Addition und Multiplikation) unter Beachtung der Rechenregeln (Assoziativ, Kommutativ, Distributiv) \rightarrow also *Körpererweiterung*.

Definition 4.0.1: Komplexe Zahl

Es existiert eine neue (nichtleere) Zahl i mit $i^2 = -1$. Die sog. *imaginäre Einheit*. Aus ihr und den reellen Zahlen gehen die kompl. Zahlen hervor:

$$z = a + b \cdot i \quad a, b \in \mathbb{R}$$

Realteil: $\operatorname{Re} z := a$

Imaginärteil: $\operatorname{Im} z := b$

4.1 Konstruktion der komplexen Zahlen

Wir definieren die den komplexen Zahlen zugrunde liegende Menge als

$$\mathbb{C} := \mathbb{R}^2 = \{(a, b) \mid a, b \in \mathbb{R}\}$$

Die Paare (a, b) reeller Zahlen modellieren die komplexen Zahlen $z = a + bi$.

Rechenoperationen:

Addition: $(a, b) + (c, d) := (a + c, b + d)$

Multiplikation: $(a, b) \cdot (c, d) := (ac - bd, ad + bc)$

Es gelten die **Körperaxiome**:

1. Addition u. Multiplikation sind assoziativ und kommutativ und es gilt das Distributivgesetz.
2. Neutrale Elemente: $(0, 0) =: 0$ für Addition und $(1, 0) =: 1$ für Multiplikation.
3. Inverse Elemente:

Addition: $(a, b) + (-a, -b) = (0, 0)$

Multiplikation: $(a, b) \cdot \left(\frac{a}{a^2 + b^2}, \frac{-b}{a^2 + b^2}\right) = (1, 0)$ falls $(a, b) \neq (0, 0)$

$\Rightarrow (\mathbb{C}, +, \cdot)$ ist Körper.

\mathbb{C} ist Erweiterung von \mathbb{R} . Körpereinbettung: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}, a \mapsto (a, 0)$.

Definition 4.1.1: Imaginäre Einheit

Die *imaginäre Einheit* $i \in \mathbb{C}$ wird definiert als $i := (0, 1) \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$. Dann ist

$$i^2 = (0, 1) \cdot (0, 1) = (-1, 0) = -1$$

Bem.:

- Auf \mathbb{C} gibt es keinen Begriff der *Positivität*
- \mathbb{C} besitzt keine nichttriviale Körpererweiterung endlichen Grades.

4.2 Rechnen mit komplexen Zahlen

Definition 4.2.1: Komplexe Konjugation

Körper \mathbb{C} hat natürliche algebraische *Symmetrie* (Körperautomorphismus).

$$\bar{z} := a - bi = \operatorname{Im} z - i \operatorname{Re} z$$

Eigenschaften:

1. Erhält Addition u. Multiplikation: $\overline{z + w} = \bar{z} + \bar{w}$ und $\overline{zw} = \bar{z} \cdot \bar{w}$.
2. Involutorisch, d.h. $\bar{\bar{z}} = z$, insbesondere bijektiv.
3. $z \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \bar{z} = z$, $z \in i\mathbb{R} \Leftrightarrow \bar{z} = -z$
4. $\operatorname{Re} z = \frac{z + \bar{z}}{2}$, $\operatorname{Im} z = \frac{z - \bar{z}}{2i}$
5. $z \cdot \bar{z} = (\operatorname{Re} z)^2 + (\operatorname{Im} z)^2$

Bem.:

- $z \cdot \bar{z} \geq 0$ mit Gleichheit g.d.w $z = 0$.
- $\pm i$ ist einzige Nullstelle von $z^2 + 1$.

Definition 4.2.2: Rechenregeln komplexe Zahlen

- *Addition:* $z_1 + z_2 = (a + bi) + (c + di) = (a + c) + (b + d)i$
- *Subtraktion:* $z_1 - z_2 = (a + bi) - (c + di) = (a - c) + (b - d)i$
- *Multiplikation:* $z_1 \cdot z_2 = (a + bi) \cdot (c + di) = ac + (ad + bc)i + bd \cdot i^2 = (ac - bd) + (ad + bc)i$
- *Division:* $\frac{z_1}{z_2} = \frac{z_1 \cdot \bar{z}_2}{z_2 \cdot \bar{z}_2} = \frac{(a + bi)(c - di)}{(c + di)(c - di)} = \frac{ac + bd}{c^2 + d^2} + i \frac{bc - ad}{c^2 + d^2}$

Definition 4.2.3: Betrag/Größe komplexer Zahlen

Größe komplexer Zahlen wird gemessen durch:

$$|z| := \sqrt{z \cdot \bar{z}} = \sqrt{(\operatorname{Re} z)^2 + (\operatorname{Im} z)^2} \in \mathbb{R}_0^+$$

→ (Absolut-) Betrag von $z \in \mathbb{C}$.

Eigenschaften:

1. $|z| \geq 0$, mit Gleichheit gdw. $z = 0$
2. $|\operatorname{Re} z| \leq |z|$ und $|\operatorname{Im} z| \leq |z|$, Gleichheit gdw. $z \in \mathbb{R}$ oder $z \in i\mathbb{R}$.
3. $|\bar{z}| = |z|$
4. *Dreiecksungl.*: $|z + w| \leq |z| + |w|$
Mit Gleichheit gdw. $\exists \lambda \in \mathbb{R}_0^+$ sod. $w = \lambda z$ oder $z = \lambda w$
 $\Leftrightarrow z = 0$ oder $\exists \lambda \in \mathbb{R}_0^+$ mit $w = \lambda z$
 $\Leftrightarrow z, w \in [0, 1] \cdot (z, w) := \{s(z + w) \mid 0 \leq s \leq 1\}$
5. *Multiplikativ*: $|zw| = |z| \cdot |w|$

Beispiel 4.2.1

1. Zerlegung von $a^2 + b^2$ (Variation der 3. binomischen Formel ($a^2 + b^2 = (a + b)(a - b)$))
$$a^2 + \underbrace{b^2}_{= -(-b^2) = -(bi)^2} = a^2 - (bi)^2 = (a + bi)(a - bi)$$
2. Die (nichtoffensichtliche) reelle Identität
 $(a^2 + b^2)(c^2 + d^2) = (ac - bd)^2 + (ad + bc)^2$ ergibt sich auf nat. Weise durch den Umweg über das Komplexe

$$\begin{aligned}(a^2 + b^2)(c^2 + d^2) &= (a + bi)(a - bi)(c + di)(c - di) \\ &= (ac - bd) + (ad + bc)i \cdot (ac - bd) - (ad + bc)i \\ &= (ac - bd)^2 + (ad + bc)^2\end{aligned}$$

5 Folgen

Definition 5.0.1: Folge

Eine (unendliche, mit \mathbb{N} indizierte) Folge in einer Menge M ist eine Abb. $\mathbb{N} \rightarrow M$.

Notation:

$(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ bezeichnet die Folge, die der Abb. $\mathbb{N} \rightarrow M, n \mapsto x_n$ entspricht.

Bem.:

- Folgenglieder x_n müssen nicht verschieden sein.
- Andere Indexmengen statt \mathbb{N} möglich.

5.1 Konvergenz von Folgen

Definition 5.1.1: Konvergenz

Eine Folge $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ in \mathbb{C} *konvergiert* in \mathbb{C} , falls $a \in \mathbb{C}$ existiert mit der Eigenschaft:

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists n(\epsilon) \in \mathbb{N}$$

sodass gilt

$$|a_n - a| < \epsilon \quad \forall n \geq n(\epsilon)$$

Die Zahl a heißt dann der *Grenzwert* oder *Limes* der Folge (a_n) .

Notation: $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$, oder kurz: $a_n \rightarrow a$ (für $n \rightarrow \infty$)

Geom. Bedeutung: Spätestens ab Folgenglied $a_{n(\epsilon)}$ liegen alle weiteren Folgenglieder $a_n, n \geq n(\epsilon)$ in einer *offenen Kreisscheibe*

$$D_\epsilon(a) := \{z \in \mathbb{C} \mid |z - a| < \epsilon\}$$

Eindeutigkeit des Grenzwerts: Konvergiert eine Folge in \mathbb{C} , so ist ihr Grenzwert *eindeutig* bestimmt.

Nullfolge: Eine Folge die gg. 0 konv. heißt *Nullfolge*. Daraus folgt

$$a_n \rightarrow 0 \quad \Leftrightarrow \quad |a_n| \rightarrow 0$$

Also:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad \Leftrightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} (a_n - a) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} |a_n - a| = 0$$

Definition 5.1.2: Umgebung

Eine Teilmenge $U \subset \mathbb{C}$ heißt *Umgebung* von $a \in \mathbb{C}$ falls $\epsilon > 0$ existiert mit $D_\epsilon(a) \subset U$

Motivation: Eine Umgebung eines Punktes enthält alle Punkte, die ihm "hinreichend nah" sind. D.h. man kann sich ihm außerhalb der Umg. nicht beliebig nähern.

Definition 5.1.3: Topologische Reformulierung des Konvergenzbegriffs

Mit Hilfe der Umgebungsbegriffs:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad \Leftrightarrow \quad \text{Jede Umgebung von } a \in \mathbb{C} \text{ enthält fast alle Folgenglieder}$$

Eindeutigkeit des Grenzwerts:

Konvergiert eine Folge in \mathbb{C} , so ist ihr Grenzwert *eindeutig* bestimmt.

Definition 5.1.4: Nullfolge

Eine Folge die gg. 0 konv. heißt *Nullfolge*

Bem.:

$$a_n \rightarrow 0 \quad \Leftrightarrow \quad |a_n| \rightarrow 0$$

Jede $D_\epsilon(0) = \{ |z| < \epsilon \}$ enthält fast alle a_n . Also:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad \Leftrightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} (a_n - a) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} |a_n - a| = 0$$

Beispiel 5.1.1

$$\text{Eudoxos} \quad \Rightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} = 0$$

Bew.: Zu $\epsilon > 0$ ex. wegen Eudoxos $n(\epsilon) \in \mathbb{N}$ mit $\frac{1}{n(\epsilon)} < \epsilon$

$$\Rightarrow 0 < \frac{1}{n} \leq \frac{1}{n(\epsilon)} < \epsilon, \quad n \geq n(\epsilon). \quad \text{Also } \frac{1}{n} \in [0, \epsilon) \subset D_\epsilon(0) \quad \forall n \geq n(\epsilon).$$

$$\text{Allgemeiner: } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^k} = 0 \text{ für } k \in \mathbb{N} \text{ (weil } \frac{1}{n^k} \leq \frac{1}{n} \text{)}$$

Bem.:

1. Für Folgen (a_n) in \mathbb{C} und $a \in \mathbb{C}$ gilt

$$\begin{aligned} \bullet \quad a_n \rightarrow a & \Leftrightarrow \begin{cases} \operatorname{Re} a_n \rightarrow \operatorname{Re} a \\ \operatorname{Im} a_n \rightarrow \operatorname{Im} a \end{cases} \\ \bullet \quad a_n \rightarrow a & \Rightarrow \overline{a_n} \rightarrow \overline{a} \\ \bullet \quad a_n \rightarrow a & \Rightarrow |a_n| \rightarrow |a| \end{aligned}$$

2. Konvergenz ist stabil unter Störungen. D.h. seien (a_n) und (a'_n) Folgen in \mathbb{C} , sod. $a'_n - a_n \rightarrow 0$.

$$\text{Dann gilt für } a \in \mathbb{C} \quad a_n \rightarrow a \quad \Leftrightarrow \quad a'_n \rightarrow a$$

Definition 5.1.5: Divergenz

Man sagt, dass eine Folge *divergiert*, falls sie *nicht konvergiert*.

Beispiel 5.1.2

1. $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ mit $a_n := (-1)^n$ in \mathbb{R} divergiert, denn jedes $a \in \mathbb{R}$ besitzt eine Umgebung $(a - \epsilon, a + \epsilon)$ in \mathbb{R} , die nicht fast alle Folgeglieder a_n enthält.
Denn wählen wir $\epsilon > 0$ hinreichend klein, so ist -1 oder 1 nicht in $(a - \epsilon, a + \epsilon)$ enthalten, $\{-1, 1\} \not\subseteq (a - \epsilon, a + \epsilon)$.
Folglich enthält $(a - \epsilon, a + \epsilon)$ dann nicht fast alle $a_n, n \in \mathbb{N}$, d.h. a ist nicht Grenzwert von (a_n) . Das gilt $\forall a \in \mathbb{R} \Rightarrow (a_n)$ divergiert.
2. Für $z \in \mathbb{C}$ mit $|z| < 1$ gilt: $\lim_{n \rightarrow \infty} z^n = 0$
Da $\frac{1}{|z|^n}$ über alle Schranken wächst, weil $\frac{1}{|z|} > 1$
Impliziert für alle $\epsilon > 0$: $\frac{1}{|z|^n} > \frac{1}{\epsilon}$ für fast alle $n \Rightarrow |z|^n < \epsilon$ für fast alle $n \in \mathbb{N}$. D.h. $D_\epsilon(0)$ enthält fast alle Folgengl. $|z|^n$.

5.1.1 Rechnen mit konvergenten Folgen

Definition 5.1.6: Rechenregeln konvergenter Folgen

Seien (a_n) und (b_n) Folgen in \mathbb{C} die konvergieren $a_n \rightarrow a$, $b_n \rightarrow b$, dann gilt:

1. $a_n + b_n \rightarrow a + b$, $a_n - b_n \rightarrow a - b$
2. $a_n \cdot b_n \rightarrow a \cdot b$
3. Falls $b \neq 0$, dann gilt: $b_n \neq 0$ für fast alle $n \in \mathbb{N}$ und $\frac{a_n}{b_n} \rightarrow \frac{a}{b}$

5.1.2 Konvergenz und Anordnung (in \mathbb{R})

Definition 5.1.7: Vergleichsprinzip

Seien (a_n) und (b_n) in \mathbb{R} mit $a_n \rightarrow a$, $b_n \rightarrow b$, sod. $a_n \leq b_n$ für fast alle $n \in \mathbb{N}$.
Dann: $a \leq b$.

Definition 5.1.8: Einschnürungsprinzip

Seien $(a_n), (b_n), (c_n)$ Folgen in \mathbb{R} mit $a_n \rightarrow g, c_n \rightarrow g$ sod. $a_n \leq b_n \leq c_n$ für fast alle $n \in \mathbb{N}$.
Dann gilt: $b_n \rightarrow g$.

5.2 Monotone und beschränkte Folgen

Definition 5.2.1: Beschränkte Folge

Eine Folge (a_n) in \mathbb{C} heißt *beschränkt*, falls $C \in \mathbb{R}^+$ ex. mit

$$|a_n| \leq C \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Bem.:

- Konvergente Folgen in \mathbb{C} sind beschränkt

Definition 5.2.2: Monotonie

Eine Folge (a_n) in \mathbb{R} heißt

Monoton wachsend falls $a_n \leq a_{n+1} \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Monoton fallend falls $a_n \geq a_{n+1} \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Streng monoton wachsend falls $a_n < a_{n+1} \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Streng monoton fallend falls $a_n > a_{n+1} \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Beh.:

Beschränkte monotone Folgen in \mathbb{R} konvergieren.

Genauer gilt für eine beschränkte Folge $(a_n) \in \mathbb{R}$ und $A := \{a_n \mid n \in \mathbb{N}\} \subset \mathbb{R}$:

- (a_n) wachsend $\Rightarrow a_n \rightarrow \sup A$
- (a_n) fallend $\Rightarrow a_n \rightarrow \inf A$

Sei (a_n) beschr. Folge in \mathbb{R} .

Dann können wir sie zw. zwei beschr. monotonen Folgen einschließen:

$$s_n := \inf_{k \geq n} a_k \leq S_n := \sup_{k \geq n} a_k$$

Es gilt $s_n \leq s_{n'} \leq S_{n'} \leq S_n \quad \forall n' \geq n$ wobei sie monoton und beschränkt sind.

Dann konv. die beiden assoziierten Folgen:

$$s_n \nearrow s = \sup_{n \in \mathbb{N}} s_n \leq \inf_{n \in \mathbb{N}} S_n = S \searrow S_n$$

und es existieren geschachtelte Intervalle mit dem Durchschnitt

$$\bigcap_{n=1}^{\infty} [s_n, S_n] = [s, S]$$

Beob.:

1. $[s_n, S_n]$ enthält fast alle (a_n) .
 \rightarrow Für bel. $\epsilon > 0$ enthält $(s - \epsilon, S + \epsilon)$ *fast alle* Folgenglieder a_n .
2. Aber: Für $\epsilon > 0$ enthält $[s + \epsilon, +\infty)$ *nicht* fast alle Folgenglieder da sonst $s_n \geq s + \epsilon$ für fast alle n (Widerspruch!)
 $\Rightarrow (s - \epsilon, s + \epsilon)$ und analog $(S - \epsilon, S + \epsilon)$ enthalten *unendlich viele* Folgenglieder a_n .

$\Rightarrow (a_n)$ konvergiert gdw. $s = S$. In diesem Fall $a_n \rightarrow s = S$.

Definition 5.2.3: Häufungspunkt

Ein Häufungspunkt einer Folge $(a_n) \in \mathbb{C}$ ist eine Zahl $h \in \mathbb{C}$ sod. jede Umgebung von $h \in \mathbb{C}$ *unendlich viele* (nicht "fast alle") Folgenglieder a_n enthält.

Definition 5.2.4: Teilfolge

Ist $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ eine Folge (in einer bel. Menge M) und ist $(n_k)_{k \in \mathbb{N}}$ eine streng mon. wachsende (Index-)Folge in \mathbb{N} , so nennt man die Folge $(a_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ eine *Teilfolge von* $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$

Beide Begriffe sind verbunden durch:

Lemma 5.2.1

Für Folgen (a_n) in \mathbb{C} und $h \in \mathbb{C}$ gilt:

$$h \text{ Häufungspunkt von } (a_n) \Leftrightarrow \exists \text{ Teilfolge } a_{n_k} \rightarrow h \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} a_{n_k} = h$$

Die Menge *aller* Häufungspunkte einer Folge ist *abgeschlossen* unter Grenzwertbildung

Prop.:

Ist (a_n) Folge in \mathbb{C} und (h_m) eine Folge von Häufungspunkten von (a_n) in \mathbb{C} mit $h_m \rightarrow g \in \mathbb{C}$, so ist auch g Hf.punkt von (a_n) .

Bem.:

- $\{\text{Hf.punkte von } (a_n) \text{ in } \mathbb{C}\} = \{\text{Grenzwerte konvergenter Folgen } (a_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}\}$
- $h_m \rightarrow g \Rightarrow g$ auch Hf.punkt von (a_n)
- \mathbb{C} besitzt abzählbar viele dichte Teilmengen, d.h. Folgen in \mathbb{C} die sich *überall* in \mathbb{C} häufen. (Jeder Punkt in \mathbb{C} ist Hf.punkt einer solchen Folge).
 $\rightarrow \exists \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{C}$ mit dichtem Bild.

Definition 5.2.5: Dichte Menge

$M \subset \mathbb{C}$ dicht

$:\Leftrightarrow$ Jede (offene) Scheibe hat nicht-leeren Durchschnitt mit M

$$M \cap D_\epsilon(z) \neq \emptyset \quad \forall z \in \mathbb{C}, \epsilon > 0$$

\Leftrightarrow Jede nicht-leere offene Teilmenge hat nicht-leeren Durchschnitt mit M

Satz 5.2.1: Bolzano-Weierstraß

Jede beschränkte Folge in \mathbb{R} besitzt (mindestens) eine *konvergente Teilfolge*.

Also einen Häufungspunkt. Genauer gilt:

1. s und S sind Häufungspunkte von (a_n)
2. Alle weiteren Häufungspunkte von (a_n) liegen in $[s, S]$

Definition 5.2.6: Limes inferior und Limes superior

Für eine beschränkte Folge (a_n) in \mathbb{R} definiert man ihren *Limes inferior* (bzw. *superior*) als ihren kleinsten (größten) Häufungswert.

Notation:

- $\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n$
- $\limsup_{n \rightarrow \infty} a_n$

Bem.:

- Wird verwendet, wenn Grenzwert (\lim) einer Folge nicht existiert.
- Limes inferior und Limes superior existieren für jede Folge in den erweiterten reellen Zahlen $\overline{\mathbb{R}}$.
- Für jedes $\epsilon > 0$ liegen jeweils *unendlich viele* Folgenglieder im Intervall

$$\left(\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n - \epsilon, \liminf_{n \rightarrow \infty} a_n + \epsilon \right) \quad \text{bzw.} \quad \left(\limsup_{n \rightarrow \infty} a_n - \epsilon, \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n + \epsilon \right)$$

- Für $\epsilon > 0$ gilt für *fast alle* Folgenglieder

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n - \epsilon < a_n < \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n + \epsilon$$

- Gleichheit gilt wenn die Folge in $\overline{\mathbb{R}}$ konvergiert

$$\lim_{n \rightarrow \infty} = \liminf_{n \rightarrow \infty} = \limsup_{n \rightarrow \infty}$$

Satz 5.2.2: Bolzano-Weierstraß in \mathbb{C}

Jede beschränkte Folge in \mathbb{C} besitzt eine konvergente Teilfolge. (Also einen Häufungspunkt).

Korollar 5.2.1

Eine beschränkte Folge in \mathbb{C} konvergiert gdw. sie *genau einen* Häufungspunkt besitzt.

5.3 Cauchy-Folgen und Vollständigkeit

Definition 5.3.1: Cauchy-Folge

Eine Folge $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ in \mathbb{C} heißt *Cauchy-Folge*, falls

$$\lim_{n,m \rightarrow \infty} |a_n - a_m| = 0$$

d.h.

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists n(\epsilon) \in \mathbb{N}, \text{ sod. gilt } |a_n - a_m| < \epsilon \quad \forall n, m \geq n(\epsilon)$$

Daraus folgt:

Cauchy-Kriterium für Konvergenz von Folgen:

Eine Folge (a_n) in \mathbb{C} konvergiert gdw. sie eine Cauchy-Folge ist.

Bem.:

- Cauchy-Folgen in \mathbb{Q} konvergieren i.A. nicht in \mathbb{Q} (sondern in \mathbb{R})
- Die Eigenschaft, dass Cauchy-Folgen in \mathbb{R} konv., ist (unter Annahme der Körper- und Anordnungs eig.) äquivalent zur Supremums Eig., d.h. weiter Art, die Vollständigkeit von \mathbb{R} auszudrücken.
- Jede Cauchy-Folge ist beschränkt.
- Wenn die Cauchy-Folge eine konvergente Teilfolge mit Grenzwert a besitzt, dann gilt auch $a_n \rightarrow a$.

5.4 Bestimmte Divergenz / uneigentliche Konvergenz

Wir dehnen den Begriff der Konvergenz auf $\overline{\mathbb{R}}$ aus.

Definition 5.4.1: Bestimmte Divergenz in $\overline{\mathbb{R}}$

Für Folgen (a_n) in $\overline{\mathbb{R}}$ definieren wir

$$\begin{aligned} a_n \rightarrow +\infty & :\Leftrightarrow \forall C \in \mathbb{R} \text{ gilt } a_n > C \text{ für fast alle } n \\ & :\Leftrightarrow \text{jede Umgebung von } +\infty \text{ in } \overline{\mathbb{R}} \text{ enthält fast alle } a_n \end{aligned}$$

- $U \subset \overline{\mathbb{R}}$ **Umgebung von** ∞ $:\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R}$ sod. $(C, +\infty] \subset U$
- $+\infty$ Häufungspunkt von $(a_n) \in \overline{\mathbb{R}}$ $\Leftrightarrow (a_n)$ nach oben unbeschränkt

Satz 5.4.1: Bolzano-Weierstraß in $\overline{\mathbb{R}}$

Jede Folge in $\overline{\mathbb{R}}$ besitzt eine in $\overline{\mathbb{R}}$ konvergente Teilfolge; äquiv einen Häufungspunkt/-wert in $\overline{\mathbb{R}}$.
Genauer besitzt sie einen maximalen (lim sup) und einen minimalen (lim inf) Häufungswert.

Definition 5.4.2: Bestimmte Divergenz in \mathbb{C}

Da Zahlenebene \mathbb{C} nur ein 'Ende' hat, fügt man entspr. nur einen 'unendlich fernen' Punkt ∞ hinzu und schließt \mathbb{C} zu einer 2-dim Sphäre ab, der Riemannschen Zahlensphäre: $\overline{\mathbb{C}} = \mathbb{C} \sqcup \{\infty\}$
Auch in diesem Fall ist $\infty \pm \infty$ und $0 \pm \infty$ nicht sinnvoll definiert.

$$\begin{aligned} a_n \rightarrow +\infty & :\Leftrightarrow \forall R \in \mathbb{R}^+ \text{ gilt } |a_n| > R \text{ für fast alle } n \\ & :\Leftrightarrow \text{jede Umgebung von } \infty \text{ in } \overline{\mathbb{C}} \text{ enthält fast alle } a_n \end{aligned}$$

- $U \subset \overline{\mathbb{C}}$ **Umgebung von** ∞ $:\Leftrightarrow \exists R \in \mathbb{R}^+$ sod. $\mathbb{C} \setminus \overline{D}_R(0) \subset U$
 $\overline{D}_R(0) := \{z \in \mathbb{C} \mid |z| \leq R\} =$ abgeschl. \mathbb{R} -Scheiben um 0
- ∞ Häufungspunkt von $(a_n) \in \overline{\mathbb{C}}$ $\Leftrightarrow (a_n)$ nach oben unbeschränkt

6 Reihen

6.1 Definitionen und erste Beispiele

Definition 6.1.1: Partialsummen

Sei (a_n) Folge in \mathbb{C} , dann ist

$$s_m = a_1 + \dots + a_m = \sum_{n=1}^m a_n$$

die m-te Partialsumme s_m von (a_n) .

Definition 6.1.2: Unendliche Reihe

Sei (a_n) Folge in \mathbb{C} . Unter einer Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ versteht man die Folge $(s_m)_{m \in \mathbb{N}}$ aller Partialsummen von (a_n) , also

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = (s_m)_{m \in \mathbb{N}}$$

Definition 6.1.3: Konvergenz einer Reihe

Die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ heißt konvergent, falls die Folge ihrer Partialsummen $(s_m)_{m \in \mathbb{N}}$ konvergiert. Der Grenzwert heißt *Summe der Reihe* und wird ebenfalls bezeichnet mit

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = \lim_{m \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^m a_n = \lim_{m \rightarrow \infty} s_m$$

- Der Ausdruck $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ steht sowohl für die Folge der Partialsummen (=Reihe), als auch für den Grenzwert der Partialsummenfolge (=Wert der Reihe).
- Das Abändern oder Weglassen *endlich vieler* Summen ändert nichts am Konvergenzverhalten einer Reihe.
- Für die Konvergenz einer Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ ist notwendig, dass die Glieder eine Nullfolge bilden, $a_n \rightarrow 0$, denn

$$a_m = \underbrace{s_m}_{\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n} - \underbrace{s_{m-1}}_{\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n} \rightarrow 0$$

Beispiel 6.1.1

Geometrische Reihe:

$$\sum_{n=0}^{\infty} a^n = 1 + a + a^2 + \dots \quad (a \in \mathbb{C})$$

Partialsummen lassen sich schreiben als

$$\sum_{n=0}^m a^n = 1 + a + \dots + a^m = \frac{1 - a^{m+1}}{1 - a}$$

Konvergenzverhalten:

- $|a| \geq 1 \Rightarrow$ Divergenz, da Glieder a^n keine Nullfolge.
- $|a| < 1 \Rightarrow$ Konvergenz: $\sum_{n=0}^{\infty} a^n = \frac{1}{1 - a}$

Bem.: $\sum_{n=0}^{\infty} a^n$ ist eine Potenzreihe

Harmonische Reihe:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots$$

Die Harmonische Reihe divergiert bestimmt, d.h. $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = +\infty$. Das gilt obwohl $\frac{1}{n} \rightarrow 0$. Also ist Nullfolgen Bedingung *nicht hinreichend*.

Definition 6.1.4: Rechen- und Vergleichsregeln für Reihen

Linearität der unendlichen Summe: Konvergieren die Reihen $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$, und ist $\lambda \in \mathbb{C}$, so konvergieren auch die Reihen $\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n)$ und $\sum_{n=1}^{\infty} (\lambda a_n)$ und es gilt für ihre Summe

$$\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \quad \text{und} \quad \sum_{n=1}^{\infty} (\lambda a_n) = \lambda \cdot \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

Reihen im Komplexen: Für $a_n \in \mathbb{C}$ gilt

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n = a \quad (a \in \mathbb{C}) \Leftrightarrow \begin{cases} \sum_{n=0}^{\infty} \operatorname{Re} a_n = \operatorname{Re} a \\ \sum_{n=0}^{\infty} \operatorname{Im} a_n = \operatorname{Im} a \end{cases} \Leftrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} \overline{a_n} = \overline{a}$$

Vergleich von reelle Reihen: Für konv. Reihen $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ mit $a_n, b_n \in \mathbb{R}$ gilt:

$$a_n \leq b_n \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n \leq \sum_{n=1}^{\infty} b_n$$

6.2 Konvergenzkriterien

Definition 6.2.1: Cauchy-Kriterium

Eine Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ konvergiert gdw. zu jedem $\epsilon > 0$ ein $n(\epsilon) \in \mathbb{N}$ ex., sod.

$$m' > m \geq n(\epsilon) \Rightarrow |s_{m'} - s_{m-1}| = |a_m + \dots + a_{m'}| < \epsilon$$

(Insbesondere ist notwendig, dass $a_n \rightarrow 0$, vgl. oben)

Folgt unmittelbar aus Cauchy-Krit. für Konvergenz von Folgen.

⇒ **Eine Reihe konvergiert gdw. ihre Partialsummen eine Cauchy-Folge bilden.**

Definition 6.2.2: Absolute Konvergenz

Eine Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ *konvergiert absolut*, falls $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$ konvergiert.

Bem.: Mit dem Cauchy-Kriterium folgt

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konv. absolut} \Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \quad \exists n(\epsilon) \in \mathbb{N} \text{ sod. } \sum_{n=1}^{\infty} |a_n| < \epsilon$$

$$|a_m| + \dots + |a_{m'}| < \epsilon, \quad m, m' \geq n(\epsilon) \Leftrightarrow |a_{n(\epsilon)}| + \dots + |a_{m'}| < \epsilon, \quad \forall m' \geq n(\epsilon) \text{ (auch } m \rightarrow \infty)$$

Lemma 6.2.1

Ist eine Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ absolut konv., so ist sie auch ("normal") konvergent und es gilt für ihre Summe

$$\left| \sum_{n=1}^{\infty} a_n \right| \leq \sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$$

Definition 6.2.3: Majoranten-Kriterium

Sei $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ eine komplexe Reihe und $\sum_{n=1}^{\infty} c_n$ eine reelle Reihe, sod $|a_n| \leq c_n$ für alle $n \in \mathbb{N}$ (insbes. $c_n \geq 0$). Dann gilt

$$\sum_{n=1}^{\infty} c_n \text{ konvergiert} \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} a_n \text{ konvergiert absolut.}$$

Und für die Summen gilt:

$$\left| \sum_{n=1}^{\infty} a_n \right| \leq \sum_{n=1}^{\infty} c_n$$

- Für die absolute Konvergenz reicht aus, dass $|a_n| \leq c_n$ für fast alle n .
- Oft nützliche Majorante ist die *allgemeine harmonische Reihe* $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{k^\alpha}$ welche für $\alpha > 1$ konvergiert.

Definition 6.2.4: Wurzel-Kriterium

Sei $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ komplexe Reihe

1. Existiert $0 < q < 1$, $\sqrt[n]{|a_n|} \leq q$ für fast alle n so konvergiert $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ absolut.
2. Gilt $\sqrt[n]{|a_n|} \geq 1$ für unendlich viele n , so divergiert $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Bem.:

- $\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} < 1 \implies$ Aussage 1.
- $\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} > 1 \implies$ Aussage 2.
- Keine Aussagen möglich in den Fällen
 1. $\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = 1$
 2. $\sqrt[n]{|a_n|} < 1$ für fast alle n

Beispiel 6.2.1

Beispiel dafür, dass das Konvergenzverhalten unterschiedlich sein kann: $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^s} (s > 0)$ konv. genau für $s > 1$.

Definition 6.2.5: Quotienten-Kriterium

Sei $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ komplexe Reihe, sod. $a_n \neq 0$ für fast alle n

1. Existiert $0 < q < 1$ sod. $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q$ für fast alle n , so konvergiert $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ absolut.
2. Gilt $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \geq 1$ für fast alle n , so divergiert $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Bem.:

- $\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1 \implies$ Aussage 1.
- $\liminf_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| > 1 \implies$ Aussage 2.
- Keine Aussage möglich falls
 1. $\liminf \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq \dots \leq 1 \leq \limsup \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq \dots$
 2. $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1$ für unendlich viele n (folgt aus $a_n \rightarrow 0$).

Beispiel 6.2.2

Weiteres Bsp. dafür dass Konvergenzverhalten unterschiedlich sein kann:

Für $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^s}$ mit $s > 0$ gilt stets $\frac{1}{\left(\frac{n+1}{n}\right)^s} = \left(\frac{n}{n+1}\right)^s \rightarrow 1$, d.h. in diesem Fall gilt $\liminf = \dots = \limsup = \lim = 1$ (unabh. von s) also stets in "Grauzone". Jedoch unterschiedliches Konvergenzverhalten abhängig von s : Konvergenz für $s > 1$, Divergenz für $s \leq 1$

Vergleich von Wurzel- und Quotienten-Kriterium:

Falls $a_n \neq 0$ für fast alle n , so

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} \leq \limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right|$$

d.h., liefert das Quotienten-Kriterium Konvergenz, so auch das Wurzel-Kriterium (Umgekehrt nicht).
 \rightarrow Wurzel-Kriterium als Nachweis für Konvergenz ist allgemeiner als Quotienten-Kriterium, jedoch ist Quotienten-Kriterium oft einfacher anwendbar.

Beispiel 6.2.3

Geometrische Reihe:

$$\sum_{n=0}^{\infty} z^n$$

$\sqrt[n]{|z^n|} = |z|$, falls $z \neq 0$ ist dann $|z| = \left| \frac{z^{n+1}}{z^n} \right|$. Anwenden des Wurzel- oder Quotienten-Krit. liefert:

$$\begin{cases} \text{absoute Konvergenz für } |z| < 1 \\ \text{Divergenz für } |z| \geq 1 \end{cases}$$

Exponentialreihe:

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} z^n = 1 + z + \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{6} + \dots$$

$$\text{Quotienten-Krit.: } \left| \frac{\frac{1}{(n+1)!} z^{n+1}}{\frac{1}{n!} z^n} \right| = \frac{|z|}{n+1} \rightarrow 0 \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

$$\text{Wurzel-Krit.: } \sqrt[n]{\left| \frac{1}{n!} z^n \right|} = \frac{|z|}{\sqrt[n]{n!}} \rightarrow 0 \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

\Rightarrow aus beiden Kriterien folgt gleichermaßen absolute Konvergenz $\forall z \in \mathbb{C}$

Logarithmusreihe:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} z^n = z - \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{3} - \dots + \dots$$

$$\text{Quot.-Krit.: } \left| \frac{\frac{(-1)^{n+2}}{n+1} z^{n+1}}{\frac{(-1)^{n+1}}{n} z^n} \right| = \frac{n}{n+1} |z| \rightarrow |z| \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

$$\text{Daraus folgt: } \begin{cases} \text{abs. Konv für } |z| < 1 \\ \text{Divergenz für } |z| > 1 \\ \text{(keine Aussage falls } |z| = 1) \end{cases}$$

$$\text{Wurzel-Krit.: } \sqrt[n]{\left| \frac{(-1)^{n+1}}{n} z^n \right|} = \frac{|z|}{\sqrt[n]{n}} \rightarrow |z| \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

Binomialreihe:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \binom{s}{n} z^n \quad \text{für } s \in \mathbb{C}$$

bricht ab für $s \in \mathbb{N}_0$ in diesem Fall

$$\text{Quot.-Krit.: } \left| \frac{\binom{s}{n+1} z^{n+1}}{\binom{s}{n} z^n} \right| = \frac{|(s-n)z|}{n+1} \rightarrow |z| \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

$$\text{daraus folgt: } \begin{cases} \text{abs. Konvergenz für } |z| < 1 \\ \text{Divergenz für } |z| > 1 \end{cases}$$

6.2.1 Konvergenzkriterien von reellen Reihen

Für Reihen mit nichtnegativen Gliedern:

Definition 6.2.6: Monotonie-Kriterium

Eine Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ mit $a_n \in \mathbb{R}_0^+$ konvergiert gdw. die Folge $(\sum_{n=1}^m a_n)_m$ ihrer Partialsummen (nach oben) beschränkt ist. Insbesondere ist die Folge ihrer Partialsummen monoton wachsend.

Definition 6.2.7: Cauchy-Verdichtungskriterium

Sei $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ eine monoton fallende Nullfolge reeller Zahlen.

Dann konvergiert die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ genau dann, wenn $\sum_{m=1}^{\infty} 2^m a_{2^m}$ konvergiert.

Für alternierende Reihen:

Definition 6.2.8: Leibniz-Kriterium

Sei $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ monoton fallende Nullfolge in \mathbb{R} (bzw. \mathbb{R}_0^+).

Dann konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n a_n = a_0 - a_1 + a_2 - \dots + \dots$ und hat Summe $\leq a_0$ (ebenso $\geq a_0 - a_1, \leq a_0 - a_1 + a_2$ etc...).

I.A. konvergiert die Reihe *nicht* absolut.

Beispiel 6.2.4

Alternierende harmonische Reihe:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \dots + \dots$$

konvergiert, jedoch nicht absolut.

6.3 Umordnungen von Reihen

Definition 6.3.1: Umordnung

Ist $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ eine Reihe und $\sigma : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ bijektiv (Permutation von \mathbb{N}), so heißt die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_{\sigma(n)}$ eine *Umordnung* von $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$.

Bem.:

- *Endliche* Summen sind unabhängig von der Reihenfolge der Summanden
- Bei *unendlichen* Reihen hängen Konvergenzverhalten und Summe i.a. von Reihenfolge der Summanden ab.

Definition 6.3.2: Bedingte Konvergenz

Eine konvergente Reihe heißt *bedingt* Konvergent, wenn sich sowohl ihr Konvergenzverhalten als auch ihre Summe bei geeigneter Umordnung verändern.

D.h. eine konvergente Reihe heißt *unbedingt* konvergent, falls Konvergenzverhalten und Summe bei Umordnung gleich bleiben und *bedingt* konvergent sonst.

Beispiel 6.3.1

Wir verändern bei der *alternierenden* harmonischen Reihe

$$1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \frac{1}{5} - \frac{1}{6} + \frac{1}{7} - \dots < 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \quad (\text{obere Schranke})$$

die Reihenfolge der Summanden und betrachten

$$\begin{aligned} & \left(1 + \frac{1}{3} - \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{5} + \frac{1}{7} - \frac{1}{2}\right) + \dots + \underbrace{\left(\frac{1}{4k-3} + \frac{1}{4k-1} - \frac{1}{2k}\right)}_{0 = \frac{1}{4k} + \frac{1}{4k} - \frac{1}{2k} < \dots < \frac{1}{4k-4} + \frac{1}{4k-4} - \frac{1}{2k}} + \dots \\ & = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{k-1} - \frac{1}{k}\right) \end{aligned}$$

Dann ist $\frac{1}{2}(\frac{1}{k-1} - \frac{1}{k})$ die Majorante mit

$$\sum_{k=2}^{\infty} \left(\frac{1}{k-1} - \frac{1}{k}\right) = \left(1 - \frac{1}{2}\right) + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3}\right) + \dots = 1$$

Weil $\frac{1}{4k-1} \rightarrow 0$ und $\frac{1}{4k-3} \rightarrow 0$ folgt, dass die modifizierte Reihe konvergiert mit Summe $> 1 + \frac{1}{3} - \frac{1}{2}$. Also verschieden von (größer als) die Summe der allg. alternierenden harmonischen Reihe.

Satz 6.3.1: Riemannscher Umordnungssatz für nicht absolut konvergente Reihen

Jede konvergente, jedoch nicht absolut konvergente reelle Reihe ist *bedingt konvergent*.

Genauer lässt sich durch geeignete Umordnung erreichen, dass sie gegen einen bel. vorgegebenen Grenzwert in $\overline{\mathbb{R}}$ konv.

Allgemeiner: die Menge der Häufungswerte ihrer Partialsummenfolge ist ein beliebig vorgegebenes abgeschlossenes Intervall in $\overline{\mathbb{R}}$.

Bem.:

- Intuition:

Sei $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ reell und konvergent, jedoch *nicht* absolut konvergent ($\sum_{n=1}^{\infty} |a_n| = +\infty$). Dann müssen die aus nur positiven bzw. negativen Summanden bestehenden Teilreihen bestimmt divergieren:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \max(0, a_n) = +\infty \quad \text{und} \quad \sum_{n=1}^{\infty} \min(0, a_n) = -\infty$$

Es ist insbesondere

$$\sum_{n=1}^{\infty} \max(0, a_n) + \sum_{n=1}^{\infty} \min(0, a_n) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n$$

Daraus folgt, dass Partialsummenfolge durch geeignete Umordnung beliebig "gesteuert" werden kann, d.h. sie gegen beliebigen Grenzwert konvergieren lassen ($a_n \rightarrow 0$ muss gelten (muss Nullfolge sein)).

Satz 6.3.2: Umordnungssatz für absolut konvergente komplexe Reihen

Ist $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ absolut konvergent, so auch jede Umordnung und diese hat stets dieselbe Summe

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_{\sigma(n)} = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \quad \forall \sigma : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N} \text{ bijektiv}$$

d.h. $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ ist *unbedingt* konvergent.

6.4 Multiplikation von Reihen

Definition 6.4.1: Cauchy-Produkt

Für zwei komplexe Reihen $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ ist ihr *Cauchy-Produkt* definiert als die Reihe

$$\sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{\left(\sum_{k=0}^n a_{n-k} b_k \right)}_{=: c_n}$$

Bem.:

- Formales Ausmultiplizieren ergibt zunächst die endliche Doppelsumme/-reihe $\sum_{k,l=0}^n a_k b_l$ von der man durch Zusammenfassen der Summanden gleichen Grades zu einer unendlichen Summe/Reihe übergeht.

Satz 6.4.1: Konvergenzsatz für Cauchy-Produkte

Konvergieren die komplexen Reihen $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$ *absolut*, so konvergiert auch ihr Cauchy-Produkt $\sum_{n=1}^{\infty} c_n$ *absolut* und für die Summen gilt

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n = \left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n \right) \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} b_n \right)$$

Beispiel 6.4.1

Geometrische Reihe: Übung

Exponentialreihe:

$$\begin{aligned}\left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}\right) \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{w^n}{n!}\right) &= \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{k=0}^n \frac{1}{(n-k)k!} z^{n-k} w^k \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (z+w)^n \quad \forall z, w \in \mathbb{C}\end{aligned}$$

Konvergenzsatz für Cauchy-Produkt liefert *Funktionalgleichung für die Exponentialfunktion*:

$$\exp(z) \cdot \exp(w) = \exp(z+w)$$

6.5 Binomialreihe

Definition 6.5.1: Binomialreihe

Die Reihe

$$B_s(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \binom{s}{n} z^n = 1 + sz + \frac{s(s-1)}{1 \cdot 2} z^2 + \frac{s(s-1)(s-2)}{1 \cdot 2 \cdot 3} z^3 + \dots$$

nennt man die Binomialreihe.

Ist $s \in \mathbb{N}$, so bricht die Reihe nach dem Glied mit $n = s$ ab und es ergibt sich aus dem Binomialsatz

$$B_s(z) = (1+z)^s$$

Definition 6.5.2: Konvergenz der Binomialreihe

Die Binomialreihe ist für $|z| < 1$ *absolut konvergent* und für $|z| > 1$ divergent.

6.6 Potenzreihen

Definition 6.6.1: Potenzreihen

Potenzreihen verallgemeinern Polynome. Eine komplexe Potenzreihe ist eine formaler Ausdruck

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n = a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + \dots$$

mit Koeffizienten $a_n \in \mathbb{C}$ und den Variablen z .

Durch Einsetzen einer komplexen Zahl für z wird sie zu einer komplexen Reihe, deren Konvergenz man untersuchen kann.

Bem.:

- Die komplexen Potenzreihen bilden eine \mathbb{C} -Algebra (\mathbb{C} -VR + Ring).

- Addition:

$$\left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n\right) + \left(\sum_{n=0}^{\infty} b_n z^n\right) = \sum_{n=0}^{\infty} (a_n + b_n) z^n$$

- Multiplikation:

$$\left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n\right) \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} b_n z^n\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^n a_{n-k} b_k\right) z^n \quad (\text{Cauchy-Produkt})$$

Definition 6.6.2: Konvergenzbereich

Der *Konvergenzbereich* besteht aus den Punkten $z \in \mathbb{C}$, in welchen die Potenzreihe konvergiert.

$$= \{z \in \mathbb{C} \mid \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n \text{ konvergent} \} \subset \mathbb{C}$$

Im Konvergenzbereich definiert die Potenzreihe eine \mathbb{C} -wertige Funktion.

Lemma 6.6.1

1. Konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z_0^n$ für $z_0 \in \mathbb{C}$, so konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ für alle $z \in \mathbb{C}$ mit $|z| < |z_0|$ *absolut*.
2. Konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z_0^n$ absolut, so konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ für alle $|z| \leq |z_0|$ *absolut*, und $\sum_{n=0}^{\infty} |a_n z_0^n|$ ist eine gemeinsame Majorante (\implies gleichmäßige Konvergenz).

Definition 6.6.3: Konvergenzradius

Für komplexe Potenzreihen $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ definiert man den Konvergenzradius mit:

$$R := \sup\{|z| \mid \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n \text{ konvergiert (absolut)}\} \in [0, +\infty]$$

er hängt nur von den Beträgen der Koeffizienten ab.

Satz 6.6.1

1. $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ konvergiert absolut für alle $z \in \mathbb{C}$ mit $|z| < R$.
2. $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ divergiert für alle $z \in \mathbb{C}$ mit $|z| > R$.

Definition 6.6.4: Konvergenzscheibe

R heißt Konvergenzradius der komplexen Potenzreihe $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ und $D_R(0) \subset \mathbb{C}$ ihre Konvergenzscheibe. Es gilt

$$D_R(0) \text{ offen} \subset \text{Konvergenzbereich} \subset \overline{D_R(0)} \text{ abgeschlossen}$$

- $R = 0$ $D_0(0) = \emptyset$, Konvergenzbereich = $\{0\}$
- $R = +\infty$ $D_\infty(0) = \mathbb{C}$, Konvergenzbereich = \mathbb{C}

Bem.:

- Für $0 < R < +\infty$ kann das Konvergenzverhalten auf dem Rand der Konv.scheibe, also für $|z| = R$ unterschiedlich sein.

Satz 6.6.2: Berechnung des Konvergenzradius

Für den Konvergenzradius R einer komplexen Potenzreihe $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ gilt

1.

$$R = \frac{1}{L} \quad \text{mit} \quad L = \limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} \quad (\text{Cauchy-Hadamard})$$

2. Falls $a_n \neq 0$ für fast alle n , so ist

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq \frac{1}{R} \leq \limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \quad (\text{Euler})$$

Insbesondere

$$R = \frac{1}{q} \quad \text{mit} \quad q = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \quad \text{falls dieser Grenzwert existiert.}$$

Beispiel 6.6.1

1. Geometrische Reihe: $\sum_{n=0}^{\infty} z^n$, $R = 1$
2. Exponentialreihe: $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$, $R = +\infty$
3. Logarithmusreihe: $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} z^n$, $R = 1$
4. Binomialreihe: $\sum_{n=0}^{\infty} \binom{\alpha}{n} z^n$ ($\alpha \in \mathbb{C}$), $R = 1$

Satz 6.6.3: Multiplikationssatz für Potenzreihen

Seien $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ und $\sum_{n=0}^{\infty} b_n z^n$ komplexe Potenzreihen mit Konvergenzradius R_a und R_b . Da sie absolut konvergent sind kann das *Cauchy-Produkt* angewendet werden.

Für $|z| < \min(R_a, R_b)$ gilt

$$\left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n \right) \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} b_n z^n \right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^n a_{n-k} b_k \right) z^n$$

für die Summe der Reihen.

Die neue Potenzreihe hat Konvergenzradius $R \geq \min(R_a, R_b)$.

(Produkt wird betrachtet als Summen, also Summe des Cauchy-Produktes, nicht Cauchy-Prod. von Reihen an sich.)

Bem.:

- Potenzreihen bilden also mit Konvergenzradius $\geq R_0$ eine Unter algebra von $\mathbb{C}[[z]]$
- Produkt wird betrachtet als Summen, also Summe des Cauchy-Produktes, nicht Cauchy-Produkt von Reihen an sich.

7 Stetigkeit

Definition 7.0.1: Stetigkeit

Eine Funktion/Abbildung $f : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *stetig* im Punkt $x_0 \in D$, falls gilt:

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta = \delta(\epsilon) > 0 \quad \text{sod.} \quad x \in D \quad \text{mit} \quad |x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \epsilon \quad (*)$$

f heißt stetig, falls f in *jedem Punkt von D* stetig ist.

Definition 7.0.2: Topologische Reformulierung von Stetigkeit

Sei $U \subset D$ Umgebung von x_0 in $D \Leftrightarrow \exists \alpha > 0$ sod. $D \cap B_\alpha(x_0) \subset U$

Dann ist

$$f : D \rightarrow \mathbb{C} \text{ stetig in } x_0 \in D \quad \Leftrightarrow \quad \begin{aligned} &f^{-1}(V) \subset D \text{ Umgebung von } x_0 \text{ in } D. \\ &\forall V \subset \mathbb{C} \text{ Umgebung von } f(x_0) \text{ in } \mathbb{C} \end{aligned}$$

Bem.:

- Topologische Reformulierung folgt aus

$$\begin{aligned} (*) &\Leftrightarrow f(B_\delta(x_0)) \subset B_\epsilon(f(x_0)) \\ &\Leftrightarrow B_\delta(x_0) \subset f^{-1}(B_\epsilon(f(x_0))) \end{aligned}$$

Definition 7.0.3: Lipschitz-Stetigkeit

Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *Lipschitz-stetig*, falls $L \geq 0$ (Lipschitz-Konstante) existiert mit

$$|f(x) - f(x')| \leq L \cdot |x - x'| \quad \forall x, x' \in D$$

Dann heißt f L -Lipschitz (-stetig).

Bem.:

- Lipschitz-stetig \implies stetig (wähle $\delta = \frac{\epsilon}{L}$)
- Intuition: Änderung der Funktionswerte höchstens proportional zur Änderung des Werts der Variablen.

Beispiel 7.0.1

1. *Konstante Funktionen*: $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, \quad z \mapsto c$ fest sind 0-Lipschitz \implies stetig.
($L = 0$ da bei konstanter Funktion keine Änderung des Funktionswerts)
2. (a) *Lineare Funktionen* sind Lipschitz \implies stetig.

Sei Funktion $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, z \mapsto az + b$ dann ist

$$\underbrace{|(az + b) - (az' + b)|}_{=a(z-z')} = |a| \cdot |z - z'| \quad \text{also } |a|\text{-Lipschitz} \quad (a, b \in \mathbb{C})$$

Änderung der Funktionswerte proportional zu Änderung der Variablenwerte.

(b) $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, z \mapsto \bar{z}$ und $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, z \mapsto |z|$ ($\text{Re} : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}, \text{Im} : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$) sind Lipschitz, da

$$|\bar{z} - \bar{z}'| = |z - z'| \quad \text{und} \quad ||z| - |z'|| \leq |z - z'|$$

Daraus folgt, dass die Änderung der Funktionswerte höchstens so groß ist wie die Änderung der Variablenwerte.

3. *Polynome vom Grad ≥ 2* sind nur lokal Lipschitz, jedoch nicht global Lipschitz. Sie sind aber stetig.

Z.B. $q : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, z \mapsto z^2$

$$|z^2 - w^2| = \underbrace{|z + w|}_{\leq |z| + |w|} \cdot |z - w|$$

zeigt, dass q nicht global Lipschitz ist (da $|z + w|$ beliebig groß sein kann).

Aber: $q|_{\overline{B_R(0)}}$ ist $2R$ -Lipschitz $\forall R > 0$ (insbesondere stetig) $\implies q$ stetig in allen Punkten des offenen Balls $B_R(0) \implies q$ stetig.

4. *Quadratwurzel:* $q : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}_0^+, x \mapsto \sqrt{x}$

$$\underbrace{|\sqrt{x} - \sqrt{x'}|}_{=\frac{x-x'}{\sqrt{x}+\sqrt{x'}}} = \frac{1}{\sqrt{x} + \sqrt{x'}} |x - x'|$$

Abschätzung zeigt:

(a) $q|_{[a, +\infty)}$ ist $\frac{1}{2\sqrt{a}}$ -Lipschitz $\forall a > 0 \implies q$ stetig in allen Punkten von $(a, +\infty) \implies q$ stetig auf \mathbb{R}^+ .

(b) Jedoch $q|_{[0, a]}$ nicht Lipschitz stetig, da z.B. $|\sqrt{\frac{1}{n}} - \sqrt{0}| = \sqrt{n} \cdot |\frac{1}{n} - 0|$ für $n \in \mathbb{N}$. Und \sqrt{n} kann unendlich wachsen daher gibt es kein L welches die Ungleichung erfüllen würde.
Aber: q stetig (auch in 0) denn für $\delta > 0$ gilt $0 \leq x < \epsilon^2 =: \delta(\epsilon) \implies 0 \leq \sqrt{x} < \epsilon$
Also q stetig.

5. Unstetige Funktionen:

(a) *Treppenfunktionen:*

$$\text{z.B.: } f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto f(x) = \begin{cases} 1, & \text{falls } x \geq 0 \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

$\forall \epsilon$ mit $0 < \epsilon < 1 \quad \forall \delta > 0$ gilt:

$$\underbrace{f^{-1}((1 - \epsilon, 1 + \epsilon))}_{=[0, +\infty)} \not\subseteq (-\delta, \delta) \quad \Leftrightarrow \quad (1 - \epsilon, 1 + \epsilon) \not\subseteq f((-\delta, \delta)) = \{0, 1\}$$

$\implies f$ unstetig in 0.

(b) *Dirichlet-Funktion*: $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \begin{cases} 1, & \text{falls } x \in \mathbb{Q} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$ ist überall unstetig.

(c) *Riemann*: $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \begin{cases} 1 & \text{falls } x = \frac{p}{q} \text{ mit } p \in \mathbb{Z} \text{ und } q \in \mathbb{N} \text{ teilerfremd} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$

Ist unstetig in allen rationalen Punkten $x \in \mathbb{Q}$ aber stetig in allen irrationalen Punkten $x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$.

Definition 7.0.4: Folgenkriterium für Stetigkeit

Eine Funktion $f : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ ist genau dann stetig in einem Punkt $x \in D$, wenn für jede Folge (x_n) in D mit $x_n \rightarrow x$ gilt, dass $f(x_n) \rightarrow f(x)$ in \mathbb{C} .

Bem.:

- Intuition: Stetigkeit ist charakterisierbar als Erhaltung von Folgenkonvergenz.
- *Komposition stetiger Funktionen/Abbildungen sind stetig:*

Sei $D_1, D_2 \subset \mathbb{C}$

$$\begin{array}{ccc} x \in D_1 & \xrightarrow{f_1} & f_1(x) \in D_2 \xrightarrow{f_2} \mathbb{C} \\ & \searrow f_2 \circ f_1 & \nearrow \\ & & \end{array} \quad \left. \begin{array}{l} f_1 \text{ stetig in } x \in D_1 \\ f_2 \text{ stetig in } f_1(x) \in D_2 \end{array} \right\} \implies f_2 \circ f_1 \text{ stetig in } x$$

Das folgt direkt aus dem Folgenkriterium:

$$x_n \rightarrow x \ni D_1 \xrightarrow{f_1 \text{ stetig}} f_1(x_n) \rightarrow f_1(x) \ni D_2 \xrightarrow{f_2 \text{ stetig}} f_2(f_1(x_n)) \rightarrow f_2(f_1(x)) \ni \mathbb{C}.$$

7.1 Gleichmäßige Limiten/Konvergenz von Funktionenfolgen

Definition 7.1.1: Punktweise Konvergenz

Sei (f_n) Folge von Funktionen $f_n : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$. Die Funktionenfolge (f_n) *konvergiert punktweise* gegen die Funktion (sog. Limesfunktion) $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ falls

$$f_n(z) \rightarrow f(z) \quad \forall z \in D$$

D.h. $\forall \epsilon > 0, z \in D \quad \exists n(\epsilon, z) \in \mathbb{N}$ sod.

$$|f_n(z) - f(z)| < \epsilon \quad \forall n \geq n(\epsilon, z)$$

Hierbei ist $n(\epsilon, z)$ abhängig von z .

Bem.:

- *Intuition:* "Geschwindigkeit" mit der sich Funktionenfolge in einem Punkt z_0 der Limesfunktion in diesem Punkt annähert hängt von der Stelle z_0 ab (Ist also nicht überall gleich).
- Stetigkeit wird unter punktweiser Konvergenz i.A. *nicht erhalten*.

Beispiel 7.1.1

$$f_n : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto x^n$$

$$f_n \text{ konvergiert punktweise gegen } f(x) = \begin{cases} 0, & \text{falls } 0 \leq x < 1 \\ 1, & \text{falls } x = 1 \end{cases}$$

Definition 7.1.2: Supremumsnorm

Die Supremumsnorm einer Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ ist definiert als

$$\|f\|_D := \sup_{z \in D} |f(z)| \in [0, +\infty]$$

Bem.:

- Intuition: Supremumsnorm misst "Größe" einer Funktion.
- Da $D \neq \emptyset \Rightarrow \|\cdot\|_D \geq 0$
- $\|f\|_D < +\infty$ (endlich) $\Leftrightarrow f$ beschränkt.

Eigenschaften der Supremumsnorm:

Seien $f, g : D \rightarrow \mathbb{C}$ Funktionen und $\lambda \in \mathbb{C}$

1. $\|f\|_D = 0 \Leftrightarrow f \equiv 0$ (positivität)
2. $\|\lambda f\|_D = |\lambda| \cdot \|f\|_D$ (homogenität)
3. $\|f + g\|_D \leq \|f\|_D + \|g\|_D$ (Δ -Ungl.)
4. $\|f - g\|_D$ ist Abstand von f und g .

Definition 7.1.3: Gleichmäßige Konvergenz

Die Funktionenfolge (f_n) konvergiert gleichmäßig gegen $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ falls

$$\|f_n - f\|_D \rightarrow 0$$

D.h. $\forall \epsilon > 0 \exists n(\epsilon) \in \mathbb{N}$ sod.

$$|f_n(z) - f(z)| < \epsilon \quad \forall z \in D, n \geq n(\epsilon)$$

Hierbei ist $n(\epsilon)$ unabhängig von z .

Bem.:

- Gleichmäßige Konvergenz \implies Punktweise Konvergenz

Lemma 7.1.1: Cauchy-Kriterium für Funktionenfolgen

Sei (f_n) Folge von Funktionen $f_n : D \rightarrow \mathbb{C}$.

Es gilt

$$(f_n) \text{ konvergiert gleichmäßig} \quad \Leftrightarrow \quad (f_n) \text{ ist } \textit{Cauchy-Folge} \text{ bzgl. } \|f\|_D \\ \text{d.h. } \lim_{n,m \rightarrow \infty} \|f_n - f_m\|_D = 0$$

Satz 7.1.1

Sei (f_n) Folge von Funktionen $f_n : D \rightarrow \mathbb{C}$ und gleichmäßig konvergent gegen die Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ und $z_0 \in D$, dann gilt:

$$f_n \text{ stetig in } z_0 \quad \forall n \quad \implies \quad f \text{ stetig in } z_0$$

7.1.1 Anwendung der gleichmäßigen Konvergenz auf Reihen:

Sei $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Folge von Funktionen $f_n : D \rightarrow \mathbb{C}$.

Dann ist die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ definiert als die Folge $(s_m)_{m \in \mathbb{N}}$ der Partialsummen

$$s_m = \sum_{n=1}^m f_n.$$

Lemma 7.1.2

$$\sum_{n=1}^{\infty} \|f_n\|_D < +\infty \quad \implies \quad \sum_{n=1}^{\infty} f_n \text{ konvergiert gleichmäßig (und punktweise absolut)}$$

Korollar 7.1.1

Sei $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Folge von Funktionen $f_n : D \rightarrow \mathbb{C}$ mit $\sum_{n=1}^{\infty} \|f_n\|_D < +\infty$

Dann konvergiert die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ *gleichmäßig* und es gilt mit $z_0 \in D$:

$$f_n \text{ stetig in } z_0 \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \implies \quad \sum_{n=1}^{\infty} f_n \text{ stetig in } z_0$$

Hierbei ist $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ die durch die Reihe definierte *Limesfunktion*.

7.1.2 Anwendung der gleichmäßigen Konvergenz auf Potenzreihen

Satz 7.1.2

Sei $P(z) := \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ komplexe Potenzreihe mit Konvergenzradius $R > 0$. Dann gilt

1. Die durch die Potenzreihe definierte Funktion $P : D_R(0) \rightarrow \mathbb{C}$ ist *stetig*
2. Für $0 < r < R$ konvergiert $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ auf $\overline{D_r}(0) \subset D_R(0)$ *gleichmäßig*.

Beispiel 7.1.2

Exponentialfunktion: Die durch die Exponentialreihe $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$ definierte komplexe Exponentialfunktion

$$\exp : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, \quad z \mapsto \exp(z) =: e^z$$

ist *stetig*.

7.2 Abbildungsverhalten stetiger Funktionen

7.2.1 Zwischenwertsatz

Definition 7.2.1: Zwischenwertsatz

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und sei $y_0 \in \mathbb{R}$ zwischen $f(a)$ und $f(b)$ (d.h. im abgeschlossenen Intervall mit diesen Endpunkten).

Dann gilt

$$y_0 \in f([a, b]) \quad \text{d.h. } y_0 \text{ liegt im Bild von } f$$

Anders formuliert nimmt f jeden Wert y_0 zwischen $f(a)$ und $f(b)$ an mindestens einer Stelle $c \in [a, b]$ an.

Korollar 7.2.1

Sei $f : \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig $\implies f(I) \subset \mathbb{R}$ ist (auch) ein Intervall.

7.2.2 Monotone Funktionen und ihre Umkehrfunktionen

Definition 7.2.2: Monotonie

Sei $f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{R}$

$$f \text{ (streng) monoton wachsend} :\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x, x' \in D \\ x < x' \end{array} \right\} \Rightarrow f(x) \leq (<) f(x')$$

$$f \text{ (streng) monoton fallend} :\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x, x' \in D \\ x < x' \end{array} \right\} \Rightarrow f(x) \geq (>) f(x')$$

Bem.:

- Monotone Funktionen, die keine Werte auslassen, sind stetig.

Lemma 7.2.1

$$\left. \begin{array}{l} f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{R} \text{ monoton} \\ f(D) \subset \mathbb{R} \text{ ist Intervall} \end{array} \right\} \Rightarrow f \text{ stetig}$$

Bem.:

- f streng monoton $\Rightarrow f$ injektiv $\Rightarrow f : D \rightarrow f(D)$ bijektiv
Es existiert also Umkehrabbildung $f^{-1} : f(D) \rightarrow D$ die auch *streng monoton* ist.

Korollar 7.2.2

$f : I \rightarrow J$ streng monoton bijektive Abbildung von Intervallen $\Rightarrow f$ und f^{-1} stetig
(d.h. f ist Homöomorphismus).

Satz 7.2.1

$f : I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, streng monoton, I Intervall. Dann gilt

- $J := f(I) \subset \mathbb{R}$ ist ein *Intervall*.
- $f : I \rightarrow J$ *bijektiv*
- $f^{-1} : J \rightarrow I$ *stetig*

Beispiel 7.2.1

1. $\mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}_0^+, x \mapsto x^2$ stetig, streng monoton (und bijektiv)
(Satz) $\Rightarrow \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}_0^+, x \mapsto \sqrt{x}$ auch stetig.
2. $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto x^3$ stetig, streng monoton
(Satz) $\Rightarrow \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \sqrt[3]{x}$ auch stetig.

3. Exponentialfunktion: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+, x \mapsto e^x$ streng mon. wachsend und bijektiv hat Umkehrfunktion
 Natürlicher Logarithmus: $\mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \ln x$ auch stetig.

7.2.3 Topologischer Exkurs: abgeschlossen & kompakt

Definition 7.2.3: Häufungspunkt einer Teilmenge

$h \in \mathbb{C}$ heißt *Häufungspunkt* von $M \subset \mathbb{C}$, falls *jede Umgebung* von h in \mathbb{C} *unendlich-viele* Punkte von M enthält.

Bem.:

h Häufungspunkt von $M \Leftrightarrow$ Jede Umgebung von h in \mathbb{C} enthält einen Punkt von M , verschieden von h .
 $\Leftrightarrow M \setminus \{h\}$ enthält eine gegen h konvergente Folge.

Definition 7.2.4: Abgeschlossene Menge

Sei $M \subset \mathbb{C}$ Teilmenge.

Dann heißt M *abgeschlossen*, falls M alle Grenzwerte von (in \mathbb{C}) konvergenten Folgen enthält.

Falls also gilt :

$$\left. \begin{array}{l} (a_n) \text{ Folge in } M \\ a_n \rightarrow a \in \mathbb{C} \end{array} \right\} \Rightarrow a \in M$$

Beispiel 7.2.2

- Abgeschlossene Intervalle in \mathbb{R} sind in diesem Sinne abgeschlossen
- Offene Intervalle in \mathbb{R} sind nicht abgeschlossen.

Bem.:

$M \subset \mathbb{C}$ abgeschlossen $\Leftrightarrow M$ enthält *alle* Häufungspunkte von M
 \Leftrightarrow Komplement $O = \mathbb{C} \setminus M$ ist *offen*

$O \subset \mathbb{C}$ offen $\Leftrightarrow O$ ist Umgebung jeder ihrer Punkte
 $\Leftrightarrow O$ ist Vereinigung offener Scheiben

- Sei $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ stetig und $A \subset \mathbb{C}$ abgeschlossen (bzw. offen), dann ist auch das Urbild $f^{-1} := \{z \in \mathbb{C} \mid f(z) \in A\}$ abgeschlossen (bzw. offen).

Definition 7.2.5: Folgenkompaktheit

$M \subset \mathbb{C}$ heißt *folgenkompakt*, wenn jede Folge in M eine in M konvergente Teilfolge hat.

Charakterisierung:

$$M \text{ folgenkompakt} \Leftrightarrow M \text{ abgeschlossen} + \text{beschränkt}$$

Eigenschaften der Familie aller folgenkompakter Teilmengen (in \mathbb{R} oder \mathbb{C}):

- i) Endliche Vereinigungen } folgenkompakter Mengen sind *folgenkompakt*
ii) beliebige Durchschnitte }

Dies gilt genauso für die (größere) Familie abgeschlossener Teilmengen (von \mathbb{R} bzw. \mathbb{C}).

Beispiel 7.2.3

Folgenkompakt: $[a, b] \subset \mathbb{R}$, Scheiben $\overline{D}_r(z_0)$, Rechtecke $\{z \in \mathbb{C} \mid a \leq \operatorname{Re} z \leq b, c \leq \operatorname{Im} z \leq d\}$

Nicht folgenkompakt: $[a, b), (a, b], (a, b), [a, +\infty), (-\infty, b] \subset \mathbb{R}$

7.2.4 Annahme von Extremwerten

Satz 7.2.2

$f : \mathbb{C} \supset K \rightarrow \mathbb{C}$ stetig, K folgenkompakt. $\implies f(K) \subset \mathbb{C}$ folgenkompakt.
D.h. stetige Bilder von Kompakten sind kompakt.

Anwendung bei \mathbb{R} -wertigen Funktionen:

Lemma 7.2.2

Nichtleere folgenkompakte Teilmengen von \mathbb{R} enthalten *minimale* und *maximale* Elemente.

Korollar 7.2.3

Sei $f : \mathbb{C} \supset K \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, K folgenkompakt.
Dann nimmt f *Minimum* und *Maximum* an, d.h. hat einen min/max Wert.

Korollar 7.2.4

Stetige Funktionen $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ nehmen Minimum und Maximum an, da beschränkte, abgeschlossene

Intervalle folgenkompakt sind.

Bem.:

- Stetige Funktionen auf nicht-kompakten Definitionsbereichen nehmen i.a. keine Extrema an.

7.2.5 Gleichmäßige Stetigkeit

Definition 7.2.6: Gleichmäßige Stetigkeit

Funktion $f : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *gleichmäßig stetig*, falls gilt

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta = \delta(\epsilon) > 0 \quad \text{sod. für } z, z' \in D \quad \text{mit} \quad |z - z'| < \delta \quad \implies \quad |f(z) - f(z')| < \epsilon$$

Im Vergleich zur $\epsilon - \delta$ -Definition gewöhnlicher Stetigkeit kann hier δ *unabhängig vom Punkt in D* gewählt werden.

Bem.:

- Lipschitz-stetig \implies glm. stetig.
- Stetige Funktionen auf Kompakta sind gleichmäßig stetig.

Satz 7.2.3

Sei $f : \mathbb{C} \supset K \rightarrow \mathbb{C}$ stetig, K folgenkompakt.
Dann ist f gleichmäßig stetig.

Korollar 7.2.5

Stetige Funktionen $[a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ sind gleichmäßig stetig.

Bem.:

- Stetige Funktionen auf nicht-kompakten Definitionsbereichen sind i.a. *nicht* gleichmäßig stetig.

7.3 Kontinuierliche Grenzwerte

Definition 7.3.1: Grenzwerte von Funktionen

Sei $f : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ Funktion und $z_0 \in \mathbb{C}$ Häufungspunkt von D . Dann ist

$$\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = a \in \mathbb{C} \quad \Leftrightarrow \quad \text{Die durch } \hat{f}_{z_0, a}(z) := \begin{cases} f(z) & \text{falls } z \in D \setminus \{z_0\} \\ a, & \text{falls } z = z_0 \end{cases}$$

definierte Funktion $\hat{f}_{z_0, a} : D \cup \{z_0\} \rightarrow \mathbb{C}$ ist stetig in z_0 .

D.h. in $\epsilon - \delta$ Schreibweise:

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta = \delta(\epsilon) > 0 \quad \text{sod.} \quad z \in D \cap \dot{B}_\delta(z_0) \quad \implies \quad |f(z) - a| < \epsilon$$

Wobei $\dot{B}_\delta(z_0) := B_\delta(z_0) \setminus \{z_0\}$ ist.

Das Erfasst das Verhalten von f nicht in z_0 sonder in der *Nähe von* z_0 .

Bem.:

- Falls $z_0 \in D$, so ist $\hat{f}_{z_0,a} = f$ und daher

$$\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = f(z_0) \quad \Leftrightarrow \quad \underline{f \text{ stetig in } z_0}.$$

- Falls $z_0 \notin D$ und $\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = a$, so heißt $\hat{f}_{z_0,a}$ die *stetige Fortsetzung* von f nach z_0 .

7.3.1 Reformulierungen des Grenzwertbegriffs

Definition 7.3.2: Folgenkriterium

$$\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = a \quad \Leftrightarrow \quad f(z_n) \rightarrow a \quad \forall \text{ Folgen } z_n \rightarrow z_0 \text{ in } D \setminus \{z_0\}.$$

Definition 7.3.3: Cauchy-Kriterium

$$\begin{aligned} \lim_{z \rightarrow z_0} f(z) \text{ existiert} \quad &\Leftrightarrow \quad \forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta = \delta(\epsilon) > 0 \quad \text{sod.} \\ &z, z' \in D \cap \dot{B}_\delta(z_0) \quad \implies \quad |f(z) - f(z')| < \epsilon \end{aligned}$$

Bem.:

- Gilt $f(x) \rightarrow a$ und $g(x) \rightarrow b$ für $x \rightarrow x_0$, so gilt auch:

$$\begin{aligned} f(x) + g(x) &\rightarrow a + b \\ f(x) \cdot g(x) &\rightarrow a \cdot b \\ \frac{f(x)}{g(x)} &\rightarrow \frac{a}{b} \end{aligned}$$

- Sei $f : D \rightarrow E$ und $g : E \rightarrow \mathbb{C}$ und es ist $f(x) \rightarrow a \in E$ für $x \rightarrow x_0$ und g stetig in a . Dann gilt

$$g(f(x)) \rightarrow g(a) \quad \text{für } x \rightarrow x_0$$

7.3.2 Varianten des Grenzwertbegriffs

Definition 7.3.4: Rechts- und linksseitiger Grenzwert

Sei $f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ und $x_0 \in \mathbb{R}$ Häufungspunkt von D . Dann ist

$$\lim_{x \searrow x_0} f(x) := \lim_{x \rightarrow x_0} f|_{D \cap (x_0, +\infty)}$$

der *rechtsseitige Grenzwert* von f in x_0 (falls er existiert).

Analog für linksseitigen Grenzwert.

Definition 7.3.5: Rechts- und linksseitige Stetigkeit auf \mathbb{R}

Falls $x_0 \in D$, dann heißt

$$\begin{aligned} f \text{ rechtsseitig stetig in } x_0 &: \Leftrightarrow f|_{D \cap [x_0, +\infty)} \text{ stetig in } x_0 \\ &\Leftrightarrow \lim_{x \searrow x_0} f(x) = f(x_0) \end{aligned}$$

Analog linksseitig stetig.

Definition 7.3.6: Stetigkeit und Grenzwert im Unendlichen

Sei $f : \overline{\mathbb{R}} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ und $+\infty$ ist Häufungspunkt von D (d.h. $D \cap (C, +\infty) \neq \emptyset \forall C \in \mathbb{R}$). Dann ist

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = a &: \Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \quad \exists C \in \mathbb{R}, \quad \text{sod.} \\ x \in D \text{ und } x > C &\implies |f(x) - a| < \epsilon \end{aligned}$$

Falls $+\infty \in D$:

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = f(+\infty) \quad \Leftrightarrow: \quad f \text{ stetig in } +\infty$$

- Falls $a = +\infty$: $|f(z) - a| < \epsilon$ ersetzen durch $f(z) > C$.

8 Differenzierbarkeit

8.1 Definition

Definition 8.1.1: Differenzierbar

Die Funktion $f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{R}$ heißt *differenzierbar in* $x_0 \in D$, falls

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} =: f'(x_0) \quad \text{existiert}$$

$f'(x_0)$ heißt *die Ableitung von f in x_0* .

Bem.:

- Ableitung intuitiv: Kleine Änderung des Werts der Variablen führt zu ungefähr proportionaler Änderung des Funktionswertes.
D.h. eine differenzierbare Funktion ist "gut linear approximierbar".
- Die *lineare Approximation* ist gegeben durch

$$l(x) = f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0)$$

- Alternative Notationen von $f'(x_0)$: $\frac{df}{dx}(x_0)$, $\frac{d}{dx}|_{x=x_0} f$.

Lemma 8.1.1

Sei $f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{R}$ und $x_0 \in D$, dann sind äquivalent:

1. f diff.bar in x_0
2. $\exists s : D \rightarrow \mathbb{C}$ stetig in x_0 mit

$$f(x) = f(x_0) + s(x) \cdot (x - x_0) \quad \text{für } x \in D$$

Dabei ist $s(x)$ die "durchschnittliche Steigung" von x_0 nach x .

3. $\exists a \in \mathbb{C}$ und $r : D \rightarrow \mathbb{C}$ mit $r(x_0) = 0$ und $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{r(x)}{x - x_0} = 0$ sod.

$$f(x) = f(x_0) + a \cdot (x - x_0) + r(x)$$

Wobei $r(x)$ das Restglied bzw. der Approximationsfehler ist.

Im differenzierbaren Fall erhält man also die Darstellung

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + r(x)$$

Das Restglied *verschwindet in x_0 erster Ordnung*, d.h. es verschwindet schneller als $x - x_0$.

Wir schreiben: $r(x) = o(x - x_0)$.

$\implies f(x) = f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0) + o(x - x_0)$ ($o \hat{=}$ Landau-Symbol).
 $\implies f$ diffbar in $x_0 \iff f$ linear approximierbar mit Fehler von kleiner als erster Ordnung

$$\boxed{f \text{ diffbar in } x_0 \implies f \text{ stetig in } x_0}$$

Bem.:

- Geometrische Bedeutung: Der Graph von f schmiegt sich an den Graphen der linearen Approximation an.
- Also ist die lineare Approximation die Tangente des Graph von f .

Beispiel 8.1.1

1. Konstante Funktionen haben verschwindende Ableitungen:

$$f \equiv c \in \mathbb{C} \text{ auf } \mathbb{R} \implies f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{c - c}{x - x_0} = 0 \Rightarrow f' \equiv 0$$

2. Lineare Funktionen haben konst. Ableitung

$$f(x) = ax + b \text{ auf } \mathbb{R} \text{ mit } a, b \in \mathbb{C}$$

$$f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{(ax + b) - (ax_0 + b)}{x - x_0} = a \Rightarrow f' \equiv a.$$

3. Betrag: $f(x) = |x|$ auf \mathbb{R} :

Sei $x_0 = 0$, dann ist

$$\lim_{x \searrow 0} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \frac{x}{x} = 1, \quad \lim_{x \nearrow 0} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \frac{-x}{x} = -1$$

\implies rechtsseitige und linksseitige Ableitung stimmen nicht überein $\implies f$ nicht diffbar.

4. Potenzen: $f(x) = x^n$ auf \mathbb{R} ($n \in \mathbb{N}$):

$$f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{x^n - x_0^n}{x - x_0} = n \cdot x_0^{n-1}$$

$$\implies (x^n)' = nx^{n-1}$$

5. Wurzeln: $g(x) = \sqrt[n]{x}$ für $\begin{cases} x \in \mathbb{R}, \text{ falls } n \in \mathbb{N} \text{ ungerade} \\ x \in \mathbb{R}_0^+, \text{ falls } n \in \mathbb{N} \text{ gerade} \end{cases}$.

In $x_0 \neq 0$:

$$g'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\sqrt[n]{x} - \sqrt[n]{x_0}}{x - x_0} = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{y - y_0}{y^n - y_0^n} = \frac{1}{ny_0^{n-1}} = \frac{1}{n} x_0^{\frac{1}{n}-1}$$

$$\implies (\sqrt[n]{x})' = \frac{1}{n} x^{\frac{1}{n}-1} \text{ für } x \neq 0.$$

6. Exponentialfunktion: $f(x) = e^x$ auf \mathbb{R} :

$$f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{e^x - e^{x_0}}{x - x_0} = e^{x_0} \cdot \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{e^{x-x_0} - 1}{x - x_0} = e^{x_0}$$

$$\implies (e^x)' = e^x.$$

7. Logarithmus: $g(x) = \log x$ auf \mathbb{R}^+ :

$$g'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\log x - \log x_0}{x - x_0} = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{y - y_0}{e^x - e^{x_0}} = \left(\lim_{y \rightarrow y_0} \frac{e^y - e^{y_0}}{y - y_0} \right)^{-1} = \frac{1}{e^{y_0}} = \frac{1}{x_0}$$

$$\implies \log' x = \frac{1}{x} \text{ für } x > 0.$$

8.2 Berechnung und Rechenregeln von Ableitungen

Seien $f, g : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$, D offen und f, g differenzierbar in $x_0 \in D$

Definition 8.2.1: Addition

$f + g : D \rightarrow \mathbb{C}$ ist diffbar in x_0 mit

$$(f + g)'(x) = f'(x_0) + g'(x_0)$$

Definition 8.2.2: Produktregel

$f \cdot g : D \rightarrow \mathbb{C}$ diffbar in x_0 mit

$$(fg)'(x_0) = f'(x_0) \cdot g(x_0) + f(x_0) \cdot g'(x_0)$$

Definition 8.2.3: Quotientenregel

Falls $g(x_0) \neq 0$, so ist die (auf einer Umgebung von x_0 def.) Funktion $\frac{f}{g}$ diffbar in x_0 mit

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x_0) = \frac{f'(x_0) \cdot g(x_0) - f(x_0) \cdot g'(x_0)}{g^2(x_0)}$$

Definition 8.2.4: Kettenregel

Seien $f : \mathbb{R} \supset D_f \rightarrow \mathbb{R}$ und $g : \mathbb{R} \supset D_g \rightarrow \mathbb{C}$ sod. $f(D_f) \subset D_g$.

Dann gilt $\left. \begin{array}{l} f \text{ diffbar in } x_0 \\ g \text{ diffbar in } f(x_0) \end{array} \right\} \implies g \circ f \text{ diffbar in } x_0 \text{ mit Ableitung:}$

$$(g \circ f)'(x_0) = g'(f(x_0)) \cdot f'(x_0)$$

Definition 8.2.5: Differenzierbarkeit der Umkehrfunktion

Sei $f : \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{R}$ streng monoton und stetig diffbar in $x_0 \in I$ mit $f'(x_0) \neq 0$ (notwendig).

Dann ist $f^{-1} : f(I) \rightarrow I$ diffbar in $f(x_0)$ mit Ableitung

$$(f^{-1})'(f(x_0)) = \frac{1}{f'(x_0)} \quad \Leftrightarrow \quad (f^{-1})'(x_0) = \frac{1}{f'(f^{-1}(x_0))}$$

$f'(x_0) \neq 0$ ist notwendig, da falls f^{-1} diffbar in $f(x_0) \implies (f^{-1} \circ f)(x_0) = ((f^{-1})' f(x_0)) \cdot f'(x_0)$

Beispiel 8.2.1

1. $f(x) = x^2, \quad g(y) = \sqrt{y}$

$f(x)$ ist diffbar mit $f'(x) = 2x \neq 0 \implies g$ diffbar mit Ableitung $(\sqrt{y})' = \frac{1}{f'(g(y))} = \frac{1}{2 \cdot \sqrt{y}}$.

2. $f(x) = e^x, \quad g(x) = \log y$

f diffbar mit $f'(x) = e^x \neq 0 \implies \log' y = \frac{1}{f'(g(y))} = \frac{1}{e^{\log y}} = \frac{1}{y}$.

8.3 Mittelwertsatz und Anwendungen

Betrachte reelwertige Funktionen $f : \mathbb{C} \supset D \rightarrow \mathbb{R}$

Definition 8.3.1: Lokales Minimum und Maximum

Man sagt, dass f in $x_0 \in D$ ein lokales Maximum (Minimum) annimmt, falls eine Umgebung U in \mathbb{C} existiert, sod. $f|_{D \cap U}$ in x_0 ein Maximum (Minimum) annimmt.

Lemma 8.3.1

Sei $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}, (a, b) \subset \mathbb{R}$, diffbar in $x_0 \in (a, b)$. Dann:

1. f hat ein lokales Extremum (Min od. Max) in $x_0 \implies f'(x_0) = 0$
2.
 - Ist $f''(x_0) > 0 \implies$ lokales Minimum.
 - Ist $f''(x_0) < 0 \implies$ lokales Maximum.
3. Sei $f''(x_0) \neq 0 \implies f - f(x_0)$ wechselt in x_0 das Vorzeichen.

Bem.:

- Beweis Skizze: Man nimmt an, dass f in x_0 Extremstelle ist. Dann bildet man den Differenzenquotienten auf beiden Seiten von $f(x_0)$ (Rechtsseitiger und linksseitiger Limes). Wegen gegensätzliches monotonen Wachstum auf beiden Seiten folgt $f'(x_0) = 0$.
- Wird verwendet um aus der Existenz von Extrema die Existenz von Nullstellen der Ableitung zu folgern.

Lemma 8.3.2: Satz von Rolle

Sei $-\infty \leq a < b \leq +\infty$ und sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $[a, b] \subset \overline{\mathbb{R}}$, stetig diffbar auf (a, b) und habe gleiche Randwerte $f(a) = f(b)$. Dann gilt

$$\exists x_0 \in (a, b) \quad \text{mit} \quad f'(x_0) = 0$$

Auf beschränkten Intervallen kann man dies auf den Fall beliebiger Randwerte verallgemeinern:

Satz 8.3.1: Mittelwertsatz

Sei $-\infty < a < b < +\infty$ und sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $[a, b] \subset \mathbb{R}$, stetig und diffbar auf (a, b) . Dann

$$\exists x_0 \in (a, b) \quad \text{sod.} \quad f'(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

Satz 8.3.2

Sei $I \subset \mathbb{R}$ offenes Intervall und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar. Dann ist

1. f monoton wachsend $\Leftrightarrow f' \geq 0$
2. f streng monoton wachsend $\Leftarrow f' > 0$ (Sattelpunkte können existieren)

Analog für fallend.

Korollar 8.3.1

$$f \text{ konstant} \quad \Leftrightarrow \quad f' \equiv 0$$

Bem.:

- Zwei diffbare Funktionen $f, g : I \rightarrow \mathbb{C}$ mit gleichen Ableitungen $f' = g'$ unterscheiden sich nur um eine Konstante: $f - g = \text{const.}$

Satz 8.3.3

Sei $I \subset \mathbb{R}$ offen und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar mit $f' = \alpha f$, wobei $\alpha \in \mathbb{R}$.

Dann hat f die Form $f(x) = c \cdot e^{\alpha x}$ mit $c \in \mathbb{R}$.

Bem.:

- Die Exponentialfunktion ist also die einzige diffbare Funktion $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ mit $f' = f$ und $f(0) = 1$

Definition 8.3.2: Stetig differenzierbar

Sei $f : D \rightarrow \mathbb{C}$, $D \subset \mathbb{R}$ und offen.

Dann heißt f stetig diffbar falls f diffbar und $f' : D \rightarrow \mathbb{C}$ stetig ist.

Satz 8.3.4

Sei $I \subset \mathbb{R}$, I offen und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar. Dann gilt

$$f' \leq C \text{ auf } [a, b] \subset I \implies f(b) - f(a) \leq C(b - a)$$

d.h. f hat die maximale Steigung C .

Satz 8.3.5: Schrankensatz

Sei $I \subset \mathbb{R}$, I offen und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar.

Ist $|f'| \leq L$ für $L \in \mathbb{R}$, so ist f Lipschitz-stetig.

Bem.:

- Insbesondere ist eine differenzierbare Funktion auf einem kompakten Intervall dort Lipschitz-stetig, falls ihre Ableitung stetig ist.

Korollar 8.3.2: Lokale Lipschitz-stetigkeit

Stetig diffbare Funktionen $f : D \rightarrow \mathbb{C}$, $D \subset \mathbb{R}$ und offen, sind *lokal Lipschitz-stetig*.

D.h. sie sind Lipschitz-stetig auf jedem abgeschlossenen und beschränkten (\Leftrightarrow folgenkompakt) Intervall $[a, b] \subset D$.

Satz 8.3.6: Verallgemeinerter Mittelwertsatz

Sei $-\infty \leq a < b \leq +\infty$, $f, g : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subset \mathbb{R}$, stetig und auf (a, b) diffbar.

$$\begin{aligned} \implies \exists x_0 \in (a, b) \quad \text{mit} \quad (f(b) - f(a)) \cdot g'(x_0) &= (g(b) - g(a)) \cdot f'(x_0) \\ \Leftrightarrow \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} &= \frac{f'(x_0)}{g'(x_0)} \end{aligned}$$

Wird angewendet in der Methode zur Bestimmung gewisser Grenzwerte von Quotienten:

Definition 8.3.3: Regel von L'Hospital

Sei $-\infty \leq a < b \leq +\infty$ und seien $f, g : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar mit $g'(x) \neq 0$ für alle $x \in (a, b)$. Dann gilt in jeder der beiden folgenden Situationen:

1. $\lim_{x \searrow a} f(x) = \lim_{x \searrow a} g(x) = 0$
2. $\lim_{x \searrow a} f(x) = \lim_{x \searrow a} g(x) = \infty$

Existiert $\lim_{x \searrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} \in \overline{\mathbb{R}}$, so existiert auch $\lim_{x \searrow a} \frac{f(x)}{g(x)} \in \overline{\mathbb{R}}$, und es ist

$$\lim_{x \searrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \searrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

Analog für $x \nearrow b$, $x \rightarrow +\infty$ und $x \rightarrow -\infty$.

8.4 Mehrfache Differenzierbarkeit

Definition 8.4.1: Höhere Ableitungen

Betrachte Funktion $f : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$, D offen. Wir definieren höhere Ableitungen $f^{(n)} : D \rightarrow \mathbb{C}$ von f induktiv:

- $f^{(0)} = f$
- Existiert $f^{(n-1)}$ für $n \geq 1$ und ist diffbar, so ist $f^{(n)} := (f^{(n-1)})'$.

Man sagt:

1. f n -mal differenzierbar $\Leftrightarrow f^{(n)}$ existiert ($n \in \mathbb{N}$).
2. f n -mal stetig differenzierbar oder von Klasse C^n $\Leftrightarrow f^{(n)}$ existiert und ist stetig.
(Niedrigere Ableitungen in dem Fall auch stetig).
3. f glatte Funktion oder ∞ -mal differenzierbar oder von der Klasse C^∞
 $\Leftrightarrow f \in C^n \quad \forall n \in \mathbb{N}_0 \Leftrightarrow f$ n -mal differenzierbar $\forall n \in \mathbb{N}_0$.
4. f n -mal diffbar in $x_0 \in D$ ($n \in \mathbb{N}$)
 $\Leftrightarrow f$ ist $(n-1)$ -mal differenzierbar auf offener Umgebung $x_0 \in U \subset D$ und $(f|_U)^{(n-1)}$ differenzierbar in x_0 .

Bem.:

- Die konstanten Funktionen $f(x) = c$ sind beliebig oft differenzierbar.

Satz 8.4.1: Isolierte lokale Extrema

Sei $f : \mathbb{R} \supset (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ zweimal differenzierbar in $x_0 \in (a, b)$ mit

$$f'(x_0) = 0 \quad \text{und} \quad f''(x_0) > 0 \quad (\text{bzw. } <)$$

Dann hat f in x_0 ein *isoliertes lokales Minimum* (bzw. *Maximum*).
(isoliert $\hat{=}$ eindeutig).

8.5 Lokale Approximation durch Polynome

Definition 8.5.1: Taylor Polynom

Sei $f : \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{C}$, I offen. Ist f in $x_0 \in I$ n -mal differenzierbar so definieren wir, das n -te *Taylor*

Polynom von f in x_0 als

$$T_{x_0,n}(x) := \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k$$

Es gilt insbesondere $T_{x_0,n}^{(k)}(x_0) = f^{(k)}(x_0) \quad 0 \leq k \leq n.$

Satz 8.5.1: Taylor-Approximation

Quantitativ: Ist $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ n -mal diffbar auf ganzem Intervall, so gilt: Zu $x, x_0 \in I$ gibt es ein ξ zwischen x und x_0 sod.

$$f(x) = T_{x_0,n-1}(x) + \underbrace{\frac{f^{(n)}(\xi)}{n!} (x - x_0)^n}_{\text{Lagrange-Restglied}}$$

D.h. ξ hängt von x und x_0 ab.

Qualitativ: Ist $f : I \rightarrow \mathbb{C}$ n -mal differenzierbar in x_0 , so gilt

$$f(x) = T_{x_0,n}(x) + o(|x - x_0|^n)$$

$$\text{D.h. } \frac{f(x) - T_{x_0,n}(x)}{|x - x_0|^n} \rightarrow 0 \quad \text{für } x \rightarrow x_0.$$

Definition 8.5.2: Taylor-Reihe

Ist $f : I \rightarrow \mathbb{C}$ beliebig oft differenzierbar, $x_0 \in I$, so heißt

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$

die *Taylorreihe* zu f in x_0 .

Bem.:

- I.A. hat die Taylorreihe weder positiven Konvergenzradius, noch (falls doch) konvergiert sie nahe x_0 gegen f .

Definition 8.5.3: Entwicklung einer Potenzreihe

Konvergiert die Taylorreihe zu f in x_0 gegen f (punktweise \Rightarrow gleichmäßig auf kleineren Umgebung), so sagt man, dass sich f um x_0 als *Potenzreihe darstellen/entwickeln* lässt. Bzw., dass f in x_0 *reell analytisch* ist.

Bem.:

- Die Menge der Punkte des Definitionsbereichs in dem f reell analytisch ist, ist offen.
- Reell analytisch $\implies C^\infty$.

8.6 Differenzierbarkeit von Limiten

8.6.1 Anwendung für Funktionenfolgen

Satz 8.6.1

Sind die Folge $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ von C^1 -Funktionen $f_n : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$, D offen, sowie die Folge $(f'_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ihrer Ableitungen gleichmäßig konvergent: $f_n \rightarrow f$, $f'_n \rightarrow g$, (f, g) stetig).
Dann ist f C^1 Funktion und $f' = g$, also

$$\left(\lim_{n \rightarrow \infty} f_n \right)' = \lim_{n \rightarrow \infty} (f'_n)$$

Bem.:

- Ist D ein beschränktes Intervall, so genügen schwächere Annahmen:

$$\left. \begin{array}{l} D = (a, b) \ni x_0 \quad (f_n(x_0)) \text{ konvergiert} \\ \quad \quad \quad (f'_n) \text{ konvergiert gleichmäßig} \end{array} \right\} \Rightarrow (f_n) \text{ konvergiert gleichmäßig}$$

8.6.2 Anwendung für Reihen

Korollar 8.6.1

Sei $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Folge von C^1 Funktionen, $f_n : \mathbb{R} \supset D \rightarrow \mathbb{C}$ mit

$$\sum_{n=1}^{\infty} \|f_n\|_D < \infty, \quad \sum_{n=1}^{\infty} \|f'_n\| < \infty$$

Dann sind $\sum_{n=1}^{\infty} f_n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} f'_n$ gleichmäßig konvergent also der Grenzwert (Grenzfunktion) stetig.

Dann ist die Funktion $\sum_{n=1}^{\infty} f_n : D \rightarrow \mathbb{C}$ in C^1 und es gilt

$$\left(\sum_{n=1}^{\infty} f_n \right)' = \left(\sum_{n=1}^{\infty} f'_n \right)$$

8.6.3 Anwendung auf Regularität von Potenzreihen

Betrachte Potenzreihe um 0 in \mathbb{R}

$$P(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n \quad (a_n \in \mathbb{C})$$

Gliedweise differenzieren ergibt

$$P'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot a_n z^{n-1}$$

Lemma 8.6.1

$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ und $\sum_{n=1}^{\infty} n \cdot a_n x^{n-1}$ haben gleichen Konvergenzradius.

Satz 8.6.2

Hat die Potenzreihe $P(x)$ Konvergenzradius $R > 0$, so ist die durch sie definierte Funktion $P : (-R, R) \rightarrow \mathbb{C}$ glatt (C^∞) und die Ableitungen sind gegeben durch gliedweises Differenzieren:

$$P^{(k)}(x) = \sum_{n=k}^{\infty} \frac{n!}{(n-k)!} x^{n-k} \quad \text{auf } (-R, R)$$

Konvergenz ist lokal gleichmäßig, d.h. gleichmäßig auf $[-r, r]$ für $0 < r < R$.

Beispiel 8.6.1**Potenzreihenentwicklung des Logarithmus:**

$(\log(1+x))' = \frac{1}{1+x}$ auf $(-1, \infty)$ $= 1 - x + x^2 - \dots$ auf $(-1, 1)$ (geom. Reihe).

Diese Reihe entsteht auch wenn wir $P(x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots$ gliedweise differenzieren.

Wir prüfen:

$$P(x)' = \log(1+x)' \text{ auf } (-1, 1) \Rightarrow P(x) - \log(1+x) = \text{const.}$$

$$P(0) = 0 = \log(1+0) \Rightarrow \text{const.} = 0, \quad \text{d.h. } P(x) = \log(1+x) \text{ auf } (-1, 1).$$

Randverhalten für $x \nearrow 1$:

$P(x) = \sum \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots$ alternierende Summe mit $\frac{x^n}{n} \rightarrow 0$ für $0 \leq x \leq 1$
 \Rightarrow Durch Leibnitz-Kriterium konvergiert $P(1)$.

Die Konvergenz ist sogar gleichmäßig auf $[0, 1]$, denn

$$\left| \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n \right| \leq \frac{|x|^{n_0}}{n_0} \leq \frac{1}{n_0} \rightarrow 0 \text{ für } n \rightarrow \infty.$$

$\Rightarrow P(x)$ ist stetig auf $[0, 1]$ also auf $(-1, 1]$. Und wegen \log stetig

$\Rightarrow P(x) = \log(1+x)$ auf $(-1, 1]$.

Insbesondere

$$\log 2 = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \dots$$

Für $x_0 \in \mathbb{R}^+$ gilt:

$$\log(x_0 + x) = \log(x_0) + \log\left(1 + \frac{x}{x_0}\right) = \log(x_0) + P\left(\frac{x}{x_0}\right)$$

$\Rightarrow \log : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$ ist reell-analytisch.

Potenzreihenentwicklung von Arcustangens:

$\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)}$ auf $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) \rightarrow \mathbb{R}$ (bektiv). Dann ist $\arctan : \mathbb{R} \rightarrow (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$.

$$\arctan'(x) = \frac{1}{1+x^2} = 1 - x^2 + x^4 - \dots \text{ auf } (-1, 1)$$

$$= (x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \dots)'$$

\Rightarrow Beide Konvergenzradius 1.

$$\Rightarrow \arctan(x) = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \dots \quad \text{auf } [-1, 1]$$

Insbesondere

$$\frac{\pi}{4} = 1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{5} - \dots$$

\arctan ist analytisch, denn $\frac{1}{1+x^2}$ ist analytisch:

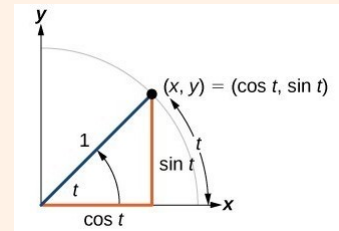
9 Trigonometrische Funktionen

Definition 9.0.1: Definition von \sin & \cos

Sei $z : t \mapsto (\cos(t), \sin(t)) \in \mathbb{C}$ stetig differenzierbare Kurve (C^1)

Dann ist z Kurve in der Ebene, die

1. Einheitskreis parametrisiert: $x^2 + y^2 = 1 \Leftrightarrow z \cdot \bar{z} = 1$
2. mit Geschwindigkeit 1: $\dot{x}^2 + \dot{y}^2 = 1 \Leftrightarrow \dot{z} \cdot \dot{\bar{z}} = 1$
3. mit Anfangs Punkt: $(x(0), y(0)) = (1, 0) \Leftrightarrow z(0) = 1$
4. Umlaufrichtung: $(\dot{x}(0), \dot{y}(0)) = (0, 1) \Leftrightarrow \dot{z} = i$



Bedingungen erzeugen Differentialgleichungen:

$$\dot{z}(t) = iz(t)$$

$$z(0) = 1$$

Lösung der Differentialgleichungen mit Hilfe der komplexen Exponentialfunktion $t \mapsto e^{it}$ ergibt $z(t) = e^{it}$.

Eulersche Formel:

Definition von \cos und \sin mit $x \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} e^{ix} &= \cos(x) + i \sin(x) \\ \cos(x) &= \operatorname{Re}(e^{ix}) \\ \sin(x) &= \operatorname{Im}(e^{ix}) \end{aligned}$$

Definition 9.0.2: Potenzreihenentwicklung von \cos und \sin

Es ist für $z \in \mathbb{C}$

$$e^z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$$

Dann gilt für \sin und \cos :

$$\begin{aligned} \cos(x) &= \operatorname{Re}(e^{ix}) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} \\ \sin(x) &= \operatorname{Im}(e^{ix}) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} \end{aligned}$$

Definition 9.0.3: Definition für komplexen cos und sin

$$\begin{aligned}\cos(z) &= \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2} \\ \sin(z) &= \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2}\end{aligned}$$

für $z \in \mathbb{C}$.

Definition 9.0.4: Eigenschaften

Geometrisch:

$$\begin{aligned}|e^{ix}| &= \sqrt{e^{ix} \cdot \overline{e^{ix}}} = \sqrt{e^{ix} \cdot e^{-ix}} = 1 \\ |e^{ix}| &= \sqrt{\cos^2(x) + \sin^2(x)} = \sqrt{\operatorname{Re}(e^{ix})^2 + \operatorname{Im}(e^{ix})^2} = 1 \\ 1 &= \cos^2(x) + \sin^2(x)\end{aligned}$$

Regularität / Ableitung:

Sinus und Kosinus haben Darstellung als Potenzreihe $\implies \cos(x)$ und $\sin(x)$ sind stetig

$$\left. \begin{aligned}\cos'(x) &= -\sin(x) \\ \sin'(x) &= \cos(x)\end{aligned}\right\} \implies \cos(x), \sin(x) \text{ sind } C^\infty$$

Funktionalgleichung:

$$\begin{aligned}e^{i(u+v)} &= e^{iu} \cdot e^{iv} \\ e^{i(u+v)} &= \cos(u+v) + i \sin(u+v) \\ \implies e^{iu} \cdot e^{iv} &= \cos(u) \cdot \cos(v) - \sin(u) \cdot \sin(v) + i(\cos(u) \cdot \sin(v) + \sin(u) \cdot \cos(v))\end{aligned}$$

Additionstheorem:

$$\begin{aligned}\cos(u+v) &= \cos(u) \cdot \cos(v) - \sin(u) \cdot \sin(v) \\ \sin(u+v) &= \cos(u) \cdot \sin(v) + \sin(u) \cdot \cos(v)\end{aligned}$$

Nullstellen und Periodizität:

Aus der eulerschen Formel folgt:

x	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\cos(x)$	0	-1	0	1
$\sin(x)$	1	0	-1	0

\cos und \sin sind 2π -periodisch:

$$\left. \begin{array}{l} \cos(x + 2\pi) = \cos(x) \\ \sin(x + 2\pi) = \sin(x) \end{array} \right\} \implies e^{i(x+2\pi)} = e^{ix}$$

$$\begin{array}{ll} \cos(x + \pi) = -\cos(x) & \sin(x + \pi) = -\sin(x) \\ \cos(x + \frac{\pi}{2}) = -\sin(x) & \sin(x + \frac{\pi}{2}) = \cos(x) \end{array}$$

Definition 9.0.5: Arkussinus & Arkuskosinus

Sind die Umkehrabbildungen von Sinus und Kosinus:

$$\arccos : [-1, 1] \rightarrow [0, \pi] \quad \arcsin : [-1, 1] \rightarrow [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$$

\arccos und \arcsin sind bijektiv und streng monoton also *stetig*.

Außerdem *differenzierbar* auf $(-1, 1)$:

$$\arccos'(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \quad \arcsin'(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

10 Integration

10.1 Konstruktion des Integral auf Regelfunktionen

Definition 10.1.1: Unterteilung

Eine *Unterteilung* eines Intervalls $[a, b] \subset \mathbb{R}$ ist eine endliche Punktfolge

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_m = b.$$

Sie hat *Feinheit* $\delta > 0$, falls $x_k - x_{k-1} < \delta \forall k$. Eine *Verfeinerung* dieser Unterteilung ist eine Unterteilung, die durch Hinzufügen endlich vieler Teilpunkte entsteht.

Bem.:

- Je zwei Teilunterteilungen von $[a, b]$ haben eine gemeinsame Verfeinerung.

Definition 10.1.2: Treppenfunktion

Eine *Treppenfunktion* ist eine Funktion $\tau : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$, wenn es eine Unterteilung $a = x_0 < \dots < x_m = b$ gibt, sodass τ auf jedem offenen Teilintervall (x_k, x_{k+1}) konstant ist (Werte an Unterteilungspunkten können beliebig sein).

Bem.:

- Treppenfunktionen sind beschränkt.
- Treppenfunktionen bilden einen \mathbb{C} -Vektorraum:
$$\underbrace{\mathcal{T}([a, b])}_{\text{Treppenfunktionen}} \subset \underbrace{B([a, b])}_{\text{beschränkte Funktionen}}$$

 \Rightarrow linearer Untervektorraum

Definition 10.1.3: Integral einer Treppenfunktion

Sei $\tau : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ Treppenfunktion mit Unterteilung $a = x_0 < \dots < x_m = b$ und Werten $\tau|_{(x_{k-1}, x_k)} = c_k \in \mathbb{C}$. Dann ist

$$\int_a^b \tau(x) dx := \sum_{k=1}^m c_k (x_k - x_{k-1})$$

das *Integral* der Treppenfunktion. Das ist wohldefiniert, da $\int_a^b \tau(x) dx$ unverändert bei Verfeinerung der Unterteilung bleibt.

Wir fassen das Integral auf als Funktional:

$$\int_a^b : \mathcal{T}([a, b]) \rightarrow \mathbb{C}, \quad \tau \mapsto \int_a^b \tau(x) dx$$

Eigenschaften Integral:

1. \mathbb{C} -linear:

$$\int_a^b (\lambda_1 \tau_1 + \lambda_2 \tau_2) dx = \lambda_1 \int_a^b \tau_1 dx + \lambda_2 \int_a^b \tau_2 dx \quad \tau_1, \tau_2 \in \mathcal{T}, \quad \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$$

2. Monoton:

$$\tau_1, \tau_2 \in \mathcal{T} \text{ } \mathbb{R}\text{-wertig, } \tau_1 \leq \tau_2 \quad \Rightarrow \quad \int_a^b \tau_1 dx \leq \int_a^b \tau_2 dx$$

3. Positiv:

$$\tau \in \mathcal{T} \text{ } \mathbb{R}\text{-wertig mit } \tau \geq 0 \quad \Rightarrow \quad \int_a^b \tau dx \geq 0$$

4. Beschränktheit: D.h. Lipschitz-stetig bzgl. Supremumsnorm

$$\left| \int_a^b \tau dx \right| \leq \int_a^b |\tau| dx \leq (b-a) \cdot \|\tau\|_{[a,b]}, \quad \tau \in \mathcal{T}$$

Definition 10.1.4: Treppennapproximierbar

Eine Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *treppennapproximierbar*, falls es $\forall \epsilon > 0$ eine Treppenfunktion $\tau \in \mathcal{T}([a, b])$ gibt mit

$$\|f - \tau\|_{[a,b]} < \epsilon$$

$$\Leftrightarrow (\tau_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ Folge in } \mathcal{T}([a, b]) \text{ mit } \tau_n \rightarrow f \text{ gleichmäßig auf } [a, b]$$

Bem.:

- Wir bezeichnen Menge der treppennapproximierbaren Funktionen auf $[a, b]$ mit $\overline{\mathcal{T}}([a, b])$. Dann ist $\overline{\mathcal{T}}([a, b]) \subset B([a, b])$ ein UVR.
- Für $f \in \overline{\mathcal{T}}([a, b])$ definieren wir

$$\int_a^b f dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b \tau_n dx$$

wobei $\tau_n \in \mathcal{T}([a, b])$ mit gleichmäßiger Konvergenz $\tau_n \rightarrow f$ auf $[a, b]$.

- Wohldefiniertheit:

$$\begin{aligned} & - (\tau_n) \text{ ist Cauchy bzgl. } \|\cdot\|_{[a,b]} \quad \Rightarrow \quad \left(\int_a^b \tau_n dx \right) \text{ Cauchy in } \mathbb{C}. \\ & - \text{Konvergieren } \tau_n \rightarrow f \text{ und } \tilde{\tau}_n \rightarrow f \text{ gleichmäßig, dann } \tilde{\tau}_n - \tau_n \rightarrow 0 \text{ (gleichmäßig)} \\ & \Rightarrow \left| \int_a^b \tilde{\tau}_n dx - \int_a^b \tau_n dx \right| \leq \int_a^b \|\tilde{\tau}_n - \tau_n\|_{[a,b]} = (b-a) \cdot \underbrace{\|\tilde{\tau}_n - \tau_n\|_{[a,b]}}_{\rightarrow 0} \end{aligned}$$

- Dann ist das fortgesetzte Funktional

$$\int_a^b : \overline{\mathcal{T}}([a, b]) \rightarrow \mathbb{C}$$

Satz 10.1.1

Die Eigenschaften des Funktionalen oben bleiben für die neue Definition erhalten.

Satz 10.1.2

Sei $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \overline{\mathcal{T}}([a, b])$ Folge von Funktionen mit $f_n \rightarrow f$ gleichmäßig konvergent. Dann gilt

$$f \in \overline{\mathcal{T}}([a, b]) \quad \text{und} \quad \int_a^b f \, dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n \, dx$$

Treppenapproximierbare Funktionen:

Zu $\overline{\mathcal{T}}([a, b])$ gehören:

- *Stetige Funktionen:* Denn f stetig und $[a, b]$ kompakt $\implies f$ glm. stetig.
D.h. $\forall \epsilon > 0 \exists \delta := \delta(\epsilon) > 0$ sod. sich für jede Unterteilung von $[a, b]$ mit Feinheit δ die Werte auf jedem Teilintervall jeweils um $< \epsilon$ unterscheiden.
- *Monotone Funktionen:* Denn für $\epsilon > 0$ sind nur endlich viele Teilmengen $f^{-1}([n\epsilon, (n+1)\epsilon])$
 \implies liefert endliche Unterteilung von $[a, b]$ sod. Werte auf Teilintervallen sich $< \epsilon$ unterscheiden.

Definition 10.1.5: Regelfunktion

Eine Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *Regelfunktion* (oder sprungstetig), falls überall in $[a, b]$ einseitige Grenzwerte von f existieren. D.h.

$$\lim_{x \nearrow x_0}, \quad \lim_{x \searrow x_0} \quad \text{für } x_0 \in (a, b) \text{ existieren, sowie } \lim_{x \searrow a}, \quad \lim_{x \nearrow b}$$

Satz 10.1.3

$$f \text{ treppenapproximierbar} \quad \Leftrightarrow \quad f \text{ Regelfunktion}$$

10.2 Hauptsatz der Differential und Integralrechnung

Lemma 10.2.1

Sei $f : \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{C}$ Regelfunktion.

Dann sind Einschränkungen auf Teilintervalle auch Regelfunktionen:

$$\left. \begin{array}{l} a, b, c \in I \\ a \leq b \leq c \end{array} \right\} \quad \int_a^b f \, dx + \int_b^c f \, dx = \int_a^c f \, dx$$

Bem.:

- Für $a, b \in I$ mit $a > b$ definieren wir

$$\int_a^b f \, dx \quad := \quad - \int_b^a f \, dx$$

Definition 10.2.1: Variation der Integrationsgrenzen

Sei $f : \mathbb{R} \supset I \rightarrow \mathbb{C}$ Regelfunktion.

Fixiere Referenzpunkt $x_0 \in I$ und definiere $\phi : I \rightarrow \mathbb{C}$ durch $\phi(x) := \int_{x_0}^x f \, du$

Ferner ist

$$\phi \Big|_{x_1}^{x_2} := \phi(x_2) - \phi(x_1) = \int_{x_1}^{x_2} f \, du$$

Verlegung des Referenzpunkts x_0 bewirkt Änderung von einer additiven Konstante:

$$\tilde{\phi}(x) = \int_{\tilde{x}_0}^x f \, du = \underbrace{\int_{\tilde{x}_0}^{x_0} f \, du}_{\text{fest}} + \underbrace{\int_{x_0}^x f \, du}_{\phi(x)}$$

Definition 10.2.2: Unbestimmtes Integral

Die Familie der Funktionen $I \rightarrow \mathbb{C}$ von der Form

$$x \mapsto \text{const} + \int_{x_0}^x f(x) \, du \quad (x_0 \in I)$$

heißt das *unbestimmte Integral* von f .

Bezeichnung: $\int f(x) \, dx$.

A Wichtige Summen

Gaußsche Summenformel	$\sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$
Summe der ersten ungeraden Zahlen	$\sum_{k=1}^n (2k-1) = n^2$
Summe der ersten Quadratzahlen	$\sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$
Partialsumme der geometrischen Reihe	$\sum_{k=0}^n a_0 q^k = a_0 \frac{1-q^{n+1}}{1-q} \quad \text{für } q \neq 1$

B Wichtige Grenzwerte

$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a} = 1 \text{ für } a > 0$	$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{n} = 1$	$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$
--	---	--

C Wichtige Reihen

Geometrische Reihe	$\sum_{n=0}^{\infty} q^n = \frac{1}{1-q} \quad \text{für } q < 1$
Harmonische Reihe	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty$
Allgemeine harmonische Reihe	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^\alpha} \text{ konvergent für } \alpha > 1$ $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}, \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^4} = \frac{\pi^4}{90}$
Alternierende harmonische Reihe	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} = \ln(2)$
Leibnitz Reihe	$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} = \frac{\pi}{4}$
e-Funktion	$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x$
Logarithmus-Funktion	$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1} = \ln(1+x) \quad \text{für } x \in (-1, 1]$
Sinus-Funktion	$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sin(x)$
Cosinus-Funktion	$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = \cos(x)$