Universidade Estadual de Campinas Institute of Mathematics, Statistics and Scientific Computing

(IMECC - Unicamp)

Projeto Computacional 1:

Análise de do comportamento do COVID-19 por ajuste de curvas não-lineares e Classificação de dígitos do MNIST utilizando regressão logística

> Aluno : Gabriel Borin Macedo || RA : 197201 Aluno : Matheus Araujo Souza || RA : 184145 Aluno : Raul Augusto Teixeira || RA : 205177

> > Agosto 2020

1 Resumo

Com a grande disponibilidade de dados que temos atualmente, assim como a relativa popularização de hardwares de alto desempenho, contribuíram para o uso de mais técnicas de Machine Learning tais como regressão e classificação. Mesmo que existam técnicas de predição ou classificação de dados com maior precisão (por exemplo a utilização de Deep learning [2] nessas tarefas), ainda essa técnicas de Machine Learning se demonstram bem eficazes.

Baseado nisso, esse trabalho visa em estudar a técnica de regressão e regressão logística (classificação) utilizando as metodologias do *Machine Learning*. Por fins prático, esse trabalho foi dividido em duas partes.

Na primeira parte desse trabalho, foi utilizado as aproximações polinomial, exponencial e a analítica para criar um modelo que prevê a quantidade de infectados pela doença de acordo com o dia. Pelos resultados, foi observado que a curva polinomial, mais precisamente para o polinômio de grau 10, é a que melhor se aproxima a previsão correta. Além disso, a curva polinomial se aproximou de forma satisfatória

Já na segunda parte, foi criado um modelo de regressão multi-classe para classificar dígitos à mão dos números 1 à 10 e verificar a taxa de acerto do modelo durante a classificação.

Em ambas as partes, também foi estudado o comportamento das funções quando se variava o parâmetro α do gradiente descente (esse valor será descrito com mais detalhes ao longo do relatório). Um outro adendo é que todos os *plots* e resultados serão colocados em uma folha de anexo. No geral, ambos os modelos foram bem satisfatórios e se percebeu que a mudança do valor de α determina a taxa de convergência e até mesmo a taxa de convergência dos modelos. Esses valores de α variam para cada tipo de abordagem e o recomendado é se utilizar valores pequenos e aumentar caso a convergência seja lenta.

Com esses resultados, percebeu-se que essas técnicas de *Machine Learning* ainda são úteis, tanto para as tarefas de regressão e classificação, pois apresentaram um excelente desempenho e ainda são alternativas viáveis para se utilizar nesses problemas.

2 Estrutura matemática

2.1 Regressão não - linear

Esse método visa em aproximar os dados de correlação de elementos através de uma curva não linear e utiliza os dados dos parâmetros do vetor para fazer isso. Usualmente, é definido essa função sendo da seguinte forma

$$h_{\theta}(x) = \theta_0 + \sum_{i=1}^{n} \theta_i x_i$$

Onde x é o vetor de entrada para o problema com dimensão 1 x m e θ_j com $j \in [0,n]$ são os respectivos pesos que melhor aproximam essa curva linear. Para melhor desempenho computacional, podemos deixar a função $h_{\theta}(x)$ vetorizada. Isso é feito adotando que

$$\Theta = \begin{vmatrix} \theta_0 \\ \theta_1 \\ \vdots \\ \theta_n \end{vmatrix}$$

e que

$$X = \begin{vmatrix} 1 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{vmatrix}$$

Com isso, temos que a equação é da forma $h_{\theta}(x) = \Theta^T X$. Note que podemos também fazer ajuste por curvas que também **não lineares**. Por exemplo, podemos adotar o vetor Θ com a componente $x_2 := (x_2)^2$.

Nesse trabalho, iremos fazer um ajuste de três tipos de curvas. Para todos os casos, iremos adotar um vetor X sendo da seguinte forma

$$X = \begin{vmatrix} 1 \\ x_1 := (x_1)^1 \\ \vdots \\ x_n := (x_n)^n \end{vmatrix}$$

ou seja, iremos fazer a aproximação das curvas utilizando polinômios de grau n. Além disso, foi adotado nesse trabalho que n=3,5,10.

2.1.1 Função perda e atualização dos parâmetros θ_j utilizando o gradiente descendente

Para atualizar o valor dos θ_j , é adotado a seguinte função J

$$J(\theta) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^{m} (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^{2}$$

com isso, aplicando o operador gradiente e visto o resultado durante a aula. Obtemos a uma relação para atualização dos pesos sendo da forma

$$\theta_j := \theta_j - \frac{\alpha}{m} \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^2 x_j \ \forall \ j \ge 0$$

onde α é um parâmetro arbitrário adotado para acelerar o processo do gradiente descendente.

Entretanto, não é recomendando utilizar valores elevados para α , pois o gradiente pode acabar se distanciando dos melhores pesos devido a essa escolha. Por outro lado, valores menores para α deixam o gradiente mais estável para encontrar os valores de θ_i . Porém, com uma taxa de convergência menor.

Dessa forma, a escolha do valor de α é uma parte importante do modelo para encontrar os modelo, podendo gerar melhores ou piores resultados com essa convergência. Nesse trabalho, foram adotado os valores $\alpha = 10, 3, 1, 0.3, 0.1, 0.03, 0.01, 0.003, 0.001$

2.1.2 Normalização dos valores utilizando scaling

Um método que é possível adotar para acelerar o método do gradiente descendente é normalizar os dados utilizando o *scaling*. Essa técnica consiste em pegar os valores x_i e restringir eles em uma mesma faixa de valor.

Para cada x_j , teremos que a nova relação será da forma

$$x_j^{(i)} := \frac{x_j^{(i)} - \min(x_j)}{\max(x_j) - \min(x_j)}$$

2.1.3 Aproximando a função por uma exponencial

Queremos estudar o comportamento da função $h_{\theta}(x) = \theta_0 e^{\theta_1 x}$. Para isso, iremos aproximar a curva aplicando ln na equação.

$$\ln(h_{\theta}(x)) = \ln(\theta_0 e^{\theta_1 x}) = \ln(\theta_0) + \ln(e^{\theta_1 x}) = \ln(\theta_0) + \theta_1 x \ln(e)$$

com isso, temos a equação $\ln(h_{\theta}(x)) = \theta_0 + \theta_1 x$. Dessa forma, tomando que $y_{\theta}(x) = \ln(h_{\theta}(x))$, temos a equação que será utilizada como base para encontrar os pesos θ_1 e θ_2 sendo

$$y_{\theta}(x) = \theta_1 + \theta_2 x$$

Note que com isso, temos que refazer duas adaptações bem simples na função de perda e na função atualização dos pesos. Assim, temos a função de perda sendo

$$J(\theta) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^{m} (y_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^{2}$$

e a atualização dos pesos sendo

$$\theta_j := \theta_j - \frac{\alpha}{m} \sum_{i=1}^m (y_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^2 x_j \ \forall \ j = 0, 1$$

Outra readaptação que será necessária é atualizar os antigos valores de $y^{(i)}$ para a escala ln. Ou seja, $y^{(i)} := \ln(y^{(i)})$

2.1.4 Utilização de equações normais

Dado um problema que temos m exemplos de treinamento da forma $(x^{(i)}, y^{(i)})$, onde cada vetor de treinamento possui n elementos da forma

$$x^{(i)} = \begin{vmatrix} x_1^{(i)} \\ x_2^{(i)} \\ \vdots \\ x_m^{(i)} \end{vmatrix}$$

sendo o vetor de cada dado de treinamento. Com isso, iremos definir uma matriz denominada de *matriz de design* que é definida da forma

$$X = \begin{vmatrix} -(x^{(1)})^T - \\ -(x^{(2)})^T - \\ \vdots \\ -(x^{(n)})^T - \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1^{(1)} & x_2^{(1)} & \dots & x_n^{(1)} \\ x_1^{(2)} & x_2^{(2)} & \dots & x_n^{(2)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{(m)} & x_2^{(m)} & \dots & x_n^{(m)} \end{vmatrix}$$

e com o vetor y

$$y = \begin{vmatrix} y^{(1)} \\ y^{(2)} \\ \vdots \\ y^{(m)} \end{vmatrix}$$

sendo o vetor das respostas. Com isso, queremos encontrar a melhor valor de Θ de tal forma que melhor aproxima a solução $X\Theta\approx y$. Dessa forma, para encontrar o melhor valor de Θ , iremos usar a função de perda sendo

$$J(\Theta) = \|y - X\Theta\|^2 = y^T y - 2\theta^T X^T y + \Theta^T X^T X \Theta$$

Agora, minimizando a função $J(\Theta)$, temos que

$$\frac{\partial J(\Theta)}{\partial \Theta} = 2X^T X \Theta - 2X^T y = 0 \Longrightarrow X^T X \Theta = X^T y$$

sendo a solução sendo $\Theta = X'y,$ onde $X' = (X^TX)^{-1}X^T.$

Por fim, iremos melhorar a resolução do sistema fazendo a multiplicação :

$$X^T(X\Theta) = X^T y \Longrightarrow X^T X \overline{\Theta} = X^T y$$

essa equação é denominada como equação normal e a solução $\overline{\Theta}$ também é uma solução ótima para o problema e ainda minimiza a função $J(\Theta)$

2.1.5 Utilização da função normal por uma exponencial

Em nosso problema, vamos adotar que n=2 sendo a matriz de correlação

$$X = \begin{vmatrix} 1 & x_1^{(1)} \\ 1 & x_1^{(2)} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_1^{(m)} \end{vmatrix}$$

a matriz y sendo

$$y = \begin{vmatrix} \ln(y^{(1)}) \\ \ln(y^{(2)}) \\ \vdots \\ \ln(y^{(m)}) \end{vmatrix}$$

e a matriz Θ sendo

$$\Theta = \begin{vmatrix} \theta_0 \\ \theta_1 \end{vmatrix}$$

e com essas definições, iremos calcular os valores de θ_0 e θ_1 através da relação $X^TX\overline{\Theta}=X^Ty$.

2.2 Regressão logística

Esse tipo de técnica é utilizada quando é necessário classificar objetos em um conjunto de k-classes, apenas utilizando uma faixa de valor entre 0 e 1. Um aspecto interessante sobre essa técnica é que toda essa teoria foi baseada utilizando a metodologia da regressão linear e não linear e baseando em alguns teoremas estatísticos. Dessa forma, é definido a função g sendo

$$g(\Theta^TX) = \frac{1}{1 + e^{-(\Theta^TX)}}$$

onde Θ é a matriz dos pesos e X é a matriz de design e é da forma $X_{n \times m}$. Além disso, é definido a função de perda utilizando o teorema do Maximum likelihood estimation, temos a expressão

$$P(y = a|X; \theta) = (g(\Theta^T X))^a (1 - g(\Theta^T X))^{1-a}$$

na qual será útil para realizarmos a classificação das multi-classes.

Função de perda e gradiente descendente para multi-classes

Visto em sala de aula, sabemos que a função de perda é definida da seguinte forma

$$J(\Theta) = \frac{-1}{m} [\sum_{i=1}^{m} y^{(i)} \log (g(\Theta^T X^{(i)})) (1 - y^{(i)}) \log (1 - g(\Theta^T X^{(i)}))]$$

e a atualização de pesos sendo simultânea para todos os θ_i sendo da forma matricial

$$\Theta := \Theta - \frac{\alpha}{m} X^T (g(X\Theta) - y)$$

e com os valores de $\alpha = 0.01, 0.2, 0.4, 0.8, 1.0, 1.5$.

2.2.2 Predição da classe dos dados

Se tivermos k-classes para classificarmos, iremos tomar k-classificadores que tentam melhor se aproxima para aquela classe do objeto. Com isso, temos a função para cada classe será da forma

$$h_{\theta}^{(i)}(X) = P(y = i | X; \theta); \forall i \in [1, k] \text{ e } i \in N.$$

Além disso, é criado um vetor onde cada índice dele corresponde a classe do objeto classificado. Ou seja, seja o vetor $v_{classe} = [1, 2, 3, \dots, k]$ e o vetor das probabilidade de cada classificador sendo $v_{prob} = [h_{\theta}^{(1)}(X), h_{\theta}^{(2)}(X), h_{\theta}^{(3)}(X), \dots, h_{\theta}^{(k)}(X)]$. Dessa forma, temos que a classe prevista é da forma $\arg\max(v_{prob})$ que

corresponde ao índice do vetor da classe procurada.

3 Resultados Práticos

3.1 Regressão Linear e não Linear

Nessa parte, foi utilizado a parte de regressão para tentar prever o comportamento da COVID-19 através de uma função polinomial e de uma função exponencial. O dataset utilizado foi os casos de COVID no Brasil nos dia 25 de fevereiro e que se estendia até 100 dias depois. Para analisar melhor o comportamento, foi variado os valores de α e a aproximação por polinômios distintos para ver qual seria o melhor comportamento da função de predição.

Mantendo $\alpha = 0.5$, obtivemos os seguintes custos finais de $J(\Theta)$ para n = $3, n = 5 \text{ e } n = 10, \text{ respective mente: } 1.77 * 10^8, 1.69 * 10^8, 7.01 * 10^7. \text{ Assim, o}$ polinômio de ordem 10 forneceu a melhor aproximação em relação aos dados de treinamento.

Analisando os gráficos, vemos que, nos três casos, o custo ao longo das iterações sempre diminui, logo a regressão linear está correta. Além disso, quanto menor o grau do polinômio, pior é a aproximação para a fronteira à esquerda de x dos dados de treinamento.

Portanto, nesse caso, a melhor aproximação para $\alpha=0.2$ foi utilizar um polinômio de grau igual a 10.

Nesse exercício, aproximamos $\log(y)$ por $\log(h_{\theta}(x))$. Mantendo alfa = 0.5, obtivemos um custo final de $J(\Theta) = 1.2$, o que é um ótimo resultado.

Plotamos dois tipos de gráficos: $\log(y)$ versus $\log(h_{\theta}(x))$ e y versus $h_{\theta}(x)$, além do custo $J(\Theta)$ ao longo das iterações. Analisando os gráficos, vemos que a aproximação polinomial foi contra-intuitivamente melhor que a exponencial, apesar de a exponencial ter dado um custo final menor. Ficamos surpresos com o resultado. O gráfico de $J(\Theta)$ é decrescente, o que significa que a implementação está correta.

Para $\alpha = 10$ e $\alpha = 3$, o programa não rodou. O custo estoura e vai a infinito em algumas iterações, o que significa que o método não convergiu.

Para $\alpha=1,~\alpha=0.3,~\alpha=0.1,~\alpha=0.03,~\alpha=0.01$ e $\alpha=0.003,$ o custo final foi basicamente o mesmo: $J(\Theta)=1.2.$ Para $\alpha=0.001,$ o custo final foi de $J(\Theta)=1.55.$

Analisando os custos finais e os gráficos para cada valor de alfa, todos os valores até $\alpha=0.01$ aproximaram bem os dados de treinamento até x=100, a partir daí a aproximação desprega dos dados de treinamento e cresce mais do que esses dados. A partir de $\alpha=0.003$, quando alfa começa a decrescer, a aproximação piora em x mediano, mas melhora em valores maiores de x: $h_{\theta}(X)$ demora mais para crescer exponencialmente em relação aos dados de treinamento, assim para x=134 a aproximação é um pouco melhor, mas ainda se desprega muito dos dados de treinamento.

Nesta implementação, utilizamos a pseudo-inversa de uma matriz mencionada nas aulas.

A implementação por equações normais devolveu basicamente a mesma aproximação de $\alpha=1,~\alpha=0.3,~\alpha=0.1,~\alpha=0.03$ e $\alpha=0.01$ do item anterior, com gráficos similares e custo final exatamente igual. A diferença foi no tempo de execução, que foi levemente menor que 15000 iterações do Gradiente Descendente.

3.2 Classificação multi-classe

Para esta parte, foi utilizado o dataset MNIST, que consiste em dígitos feito a mão para o computador reconhecer e classificar dígitos entre 0 à 9. Além disso, os dados já foram transformados em suas formas de vetores para melhor ajuste na regressão logística.

Depois do desenvolvimento de toda a parte estrutural do nosso código, começamos os nossos testes com $\alpha=0.01$ e 50 iterações, temos como resultado dessa primeira implementação na figura 15, podemos ver que os dados não apresentam no todo uma configuração exata da nossa classificação, olhando para a linha 5 no qual os dados deveriam estar mais acumulados na coluna 4, é pela ordem de inicio das matrizes do *python*, podemos então perceber que pela dispersão ele não seria um α adequado para a nossas verificações. Não vamos entrar na questão do tempo para o processamento dessa iteração, mas ele foi classificado como alto, esse foi um dos motivos pelo qual mudamos o

número de passos até encontrar algum que nos permitisse fazer verificações no α em tempos consideráveis. Para o próximo teste foi escolhido um $\alpha=0.2$ e 50 iterações, mesmo com o comentário feito acima mantemos o número de iterações até o momento, podemos perceber a melhora na distribuição de resultados como é possível ver na figura 13. Nos próximos testes vamos variar um pouco o número de iterações para encontrar um novo α e assim continuar verificando a distribuição de dados na nossa matriz de confusão. Para o terceiro teste aumentamos o valor de $\alpha = 0.4$ e colocamos 25 iterações, podemos ver os resultados dessa nova configuração na figura 17, observando mais atentamente podemos perceber uma grande semelhança entre esse último teste e o último. Para fim de testar ao extremo as modificações no nosso α , mantemos agora nosso numero de iterações em 10 e aumentamos ele para 0.8 e 1.0 nas figuras 18 e 14, podemos notar uma leve piora na distribuição dos dados para o $\alpha = 0.8 \ 0.8 \ \mathrm{em}$ comparação com o 0.4 o que por sua vez pode ser explicado pela diminuição de iterações mas também vemos que eles melhoram um pouco para o $\alpha = 1.0$. Como último teste aumentamos o α para $\alpha = 1.5$ e 10 iterações, aqui obtemos uma piora expressiva na distribuição de resultados na figura 16 Como foi possível verificar nos dados apresentados com o α inicial pequeno não conseguimos chegar a resultados satisfatórios, logo encontramos uma faixa na qual ele conseguisse descrever melhor e seus resultados ficassem dentro de uma faixa de normalidade, no fim com o grande aumento dele mantendo essa mesma faixa percebemos que ele acaba se desviando dos valores reais, a correção do ultimo efeito pode vir com aumento do número de iterações.

4 Conclusão

Com isso, percebemos que na parte 1 a função polinomial se saiu melhor para aproximar os casos de COVID-19 do que a função exponencial. Isso se deve pois no caso exponencial, encontramos pesos que minimizavam a função $\log(h_{\theta}(X))$ e não da função $h_{\theta}(X)$. Principalmente por esse fator, os valores obtidos de Θ não foram os melhores para aproximar a função. Além disso, percebeu-se que polinômios de grau pequeno não geravam uma boa aproximação para o modelo. Porém, para n=10 e $\alpha=0.2$, a função de aproximação $h_{\theta}(x)$ obteve resultados excelentes. No gráfico dos resultados, essa argumentação fica bem clara.

Já na segunda parte, Quando analisamos os resultados obtidos, podemos perceber uma melhora no aumento dos α fixando uma certa quantidade de iterações, mas não podemos comparar α de diferentes passos, logo quando fixamos para 10 iterações e observamos as variações dos resultados para $\alpha=0.8,1.0,1.5$. Com isso, podemos notar que aconteceu uma melhora para $\alpha=1.0$, mas logo depois os dados se dispersaram, principalmente no valor de $\alpha=1.5$. Nosso modelo conseguiu classificar os dados com êxito e ainda foi possível perceber um valor de barreira para os α para certos números de iterações.

Com esses resultados, podemos concluir que a aplicação de modelos de *ma*chine learning ainda são úteis em aplicações desses problemas.

References

- [1] Normal equations in machine learning. http://mlwiki.org/index.php/Normal_Equation.
- [2] Ludovic Arnold, Sébastien Rebecchi, Sylvain Chevallier, and Hélène Paugam-Moisy. An introduction to deep learning. volume 1, pages 477–488, 01 2011.
- [3] Joao B. Florindo. Ms960: Tópicos especiais em processamento de imagens. https://www.youtube.com/playlist?list=PLGwGFVrptiyRmFoDWxruNGgTu2cSPnTLX, 2020.
- [4] Aurelien Geron. Hands-on machine learning with scikit-learn and tensorflow: Concepts, tools, and techniques to build intelligent systems, 2017.
- [5] Naveen Venkatesan. Using logistic regression to create a binary and multiclass classifier from basics. https://towardsdatascience.com/using-logistic-regression-to-create-a-binary-and-multiclass-classifier-from-basics-26f5-

Anexo

Problema 1 : Aproximação linear e não linear

Regressão polinomial

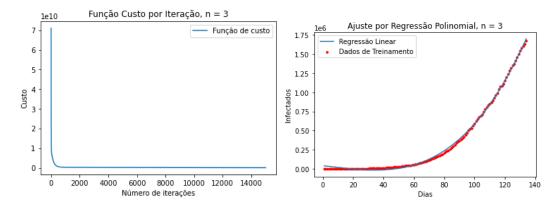


Figure 1: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda e da estimativa da função polinomial $h_{\theta}(x)$

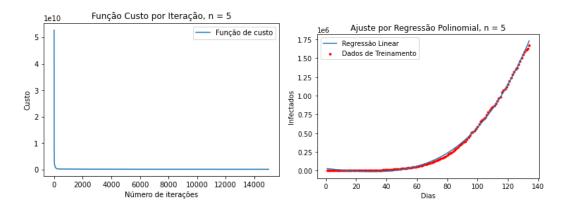


Figure 2: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda e da estimativa da função polinomial $h_{\theta}(x)$

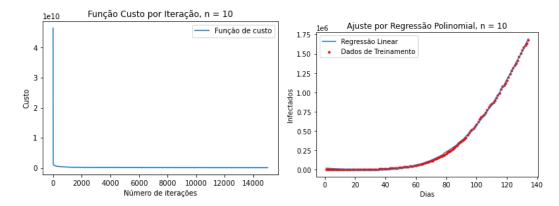
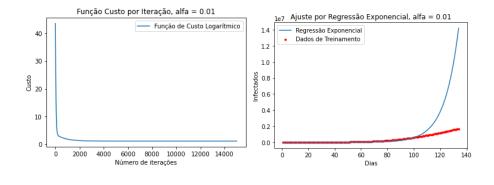


Figure 3: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda e da estimativa da função polinomial $h_{\theta}(x)$

Ajuste por curvas exponenciais com diferentes valores de α



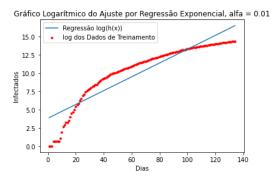
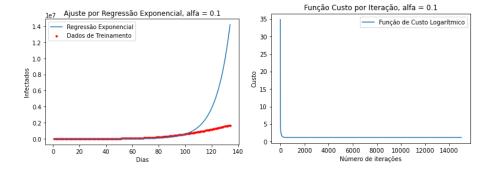


Figure 4: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log{(h_{\theta}(x))}$



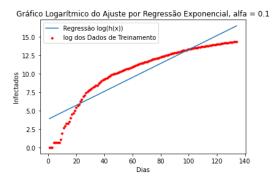
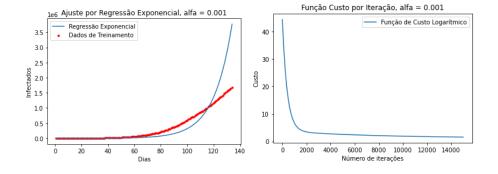


Figure 5: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log{(h_{\theta}(x))}$



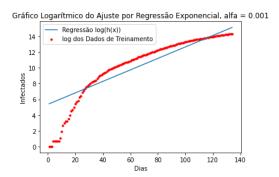
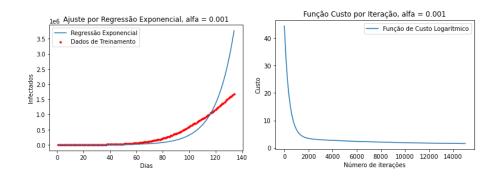


Figure 6: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log (h_{\theta}(x))$



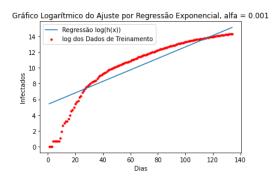


Figure 7: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log{(h_{\theta}(x))}$

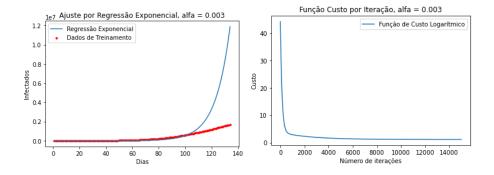
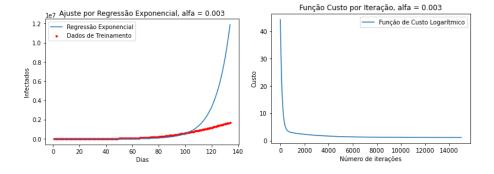




Figure 8: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log (h_{\theta}(x))$



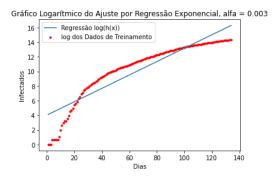
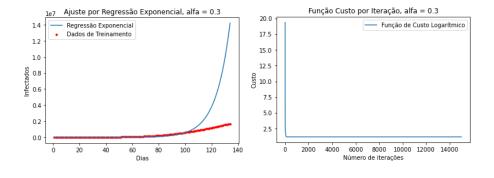


Figure 9: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log (h_{\theta}(x))$



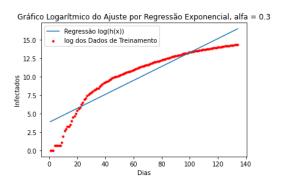
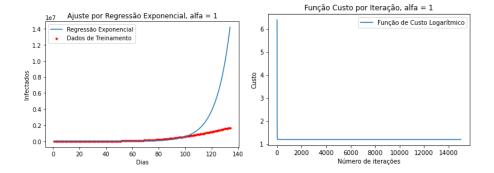


Figure 10: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log{(h_{\theta}(x))}$



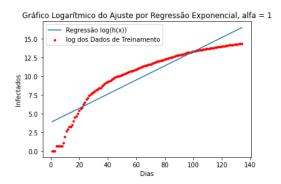


Figure 11: Resultado dos *plots*, respectivamente, das funções de perda, da aproximação pela exponencial e da aproximação $\log (h_{\theta}(x))$

Aproximação utilizando equações normais

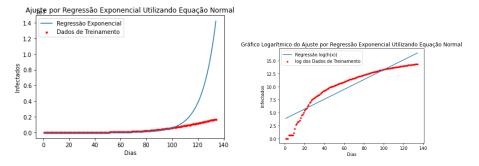


Figure 12: Resultado dos *plots*, respectivamente, da aproximação pela exponencial e da aproximação log $(h_{\theta}(x))$ utilizando equações normais

Regressão Logística

 $\alpha = 0.2$ e 50 iterações

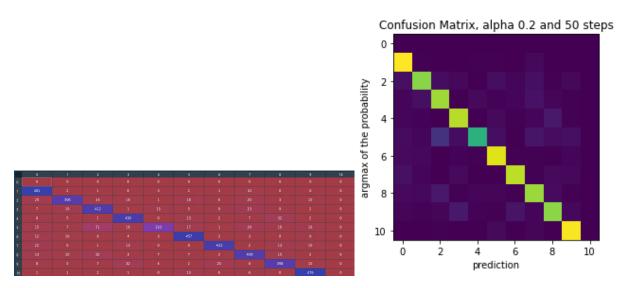


Figure 13: Resultado dos valores obtidos nas iterações e o resultado pela matriz de confusão

$\alpha = 1.0$ e 10 iterações

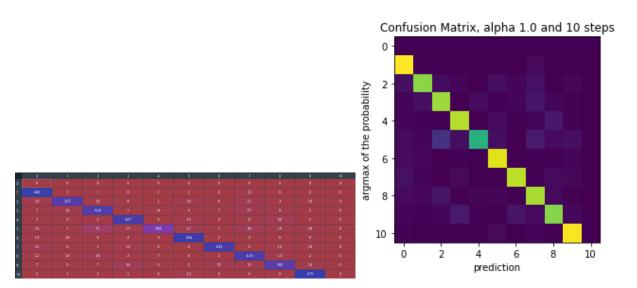


Figure 14: Resultado dos valores obtidos nas iterações e o resultado pela matriz de confusão

 $\alpha = 0.01$ e 50 iterações

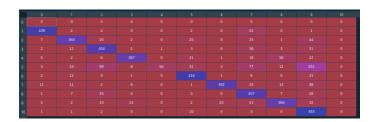


Figure 15: Resultado dos valores obtidos nas iterações

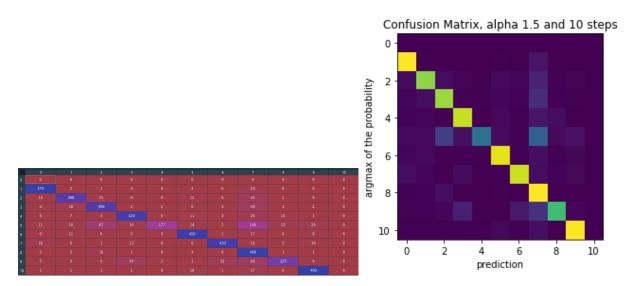


Figure 16: Resultado dos valores obtidos nas iterações e o resultado pela matriz de confusão

 $\alpha = 0.4$ e 25 iterações

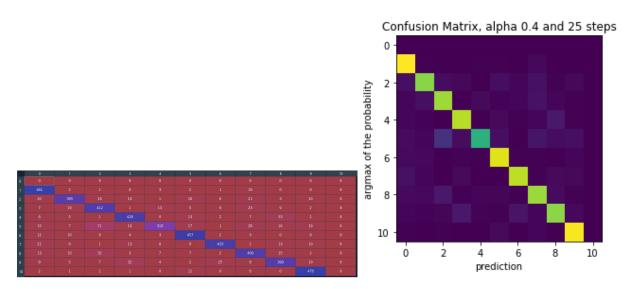


Figure 17: Resultado dos valores obtidos nas iterações e o resultado pela matriz de confusão $\,$

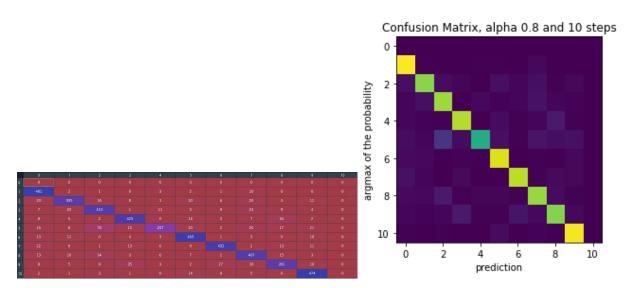
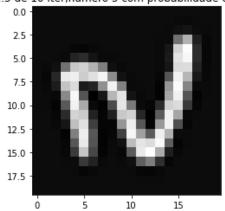
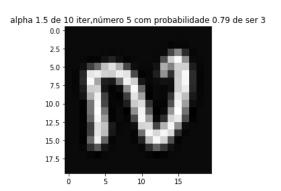


Figure 18: Resultado dos valores obtidos nas iterações e o resultado pela matriz de confusão

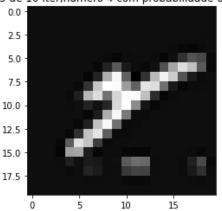
Classificações equivocadas do modelo





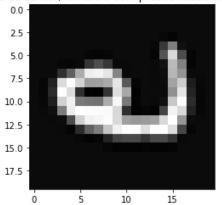


alpha 1.5 de 10 iter,número 4 com probabilidade 0.72 de ser 8



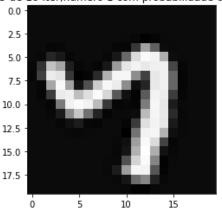
alpha 1.5 de 10 iter, número 4 com probabilidade 0.80 de ser 1
0.0 2.5 5.0 7.5 10.0 12.5 15.0 17.5 0 5 10 15

alpha 1.5 de 10 iter, número 9 com probabilidade 0.766 de ser 3





alpha 1.5 de 10 iter,número 1 com probabilidade 0.88 de ser 6



alpha 1.5 de 10 iter,número 4 com probabilidade 0.49 de ser 10
0.0 2.5 5.0 7.5 10.0 12.5 15.0 -

10

15

17.5

ò

alpha 1.5 de 10 iter,número 2 com probabilidade 0.68 de ser 4

