# UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO ESCOLA DE ENGENHARIA DE SÃO CARLOS



## SEM0530 – Problemas de Engenharia Mecatrônica II 1º Semestre de 2022

Prática 2 – Aplicações de aproximação numérica de integrais

NºUSP: 12549731

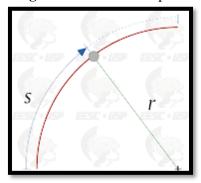
#### **Integrantes:**

Matheus Della Rocca Martins

#### 1. OBJETIVOS

Tem-se como objetivos a determinação do módulo da velocidade e da aceleração do veículo ao decorrer da trajetória, além disso, deve-se plotar um gráfico da velocidade em função do deslocamento e um gráfico da aceleração em função do deslocamento. Posteriormente, deve-se calcular a velocidade e a aceleração do veículo depois deste percorrer 20 metros. Por fim, deve-se determinar o tempo necessário para o veículo percorrer estes 20 metros através da resolução de integrais por meio de métodos numéricos.

Figura 1: Problema Proposto



Fonte: Figura retirada dos slides do professor Marcelo A. Trindade

#### 2. DESENVOLVIMENTO DO PROJETO

A seguir tem-se a resolução realizada para obter-se o equacionamento do problema:

Figura 2: Resolução desenvolvida

Problem 2 - Applicación de apresentação numerica de integrals

Let Brolleman de Engadam Microbinica II

Mathew Della Recca Martins - Nº 058: 10549731

Problem:

Delos: 
$$\Gamma = 100$$
 m,  $V: = |10 + 0.1.31|$  m/o , at  $= (4 - 0.015^2)$  m/o  $V: = 13, 1$  m/o , at  $= (4 - 0.015^2)$  m/o  $V: = 13, 1$  m/o .

Problem de colocidado finid do norcado:

Este sosteinatos de denâmica termino: a  $T = \frac{dV}{dt}$ 

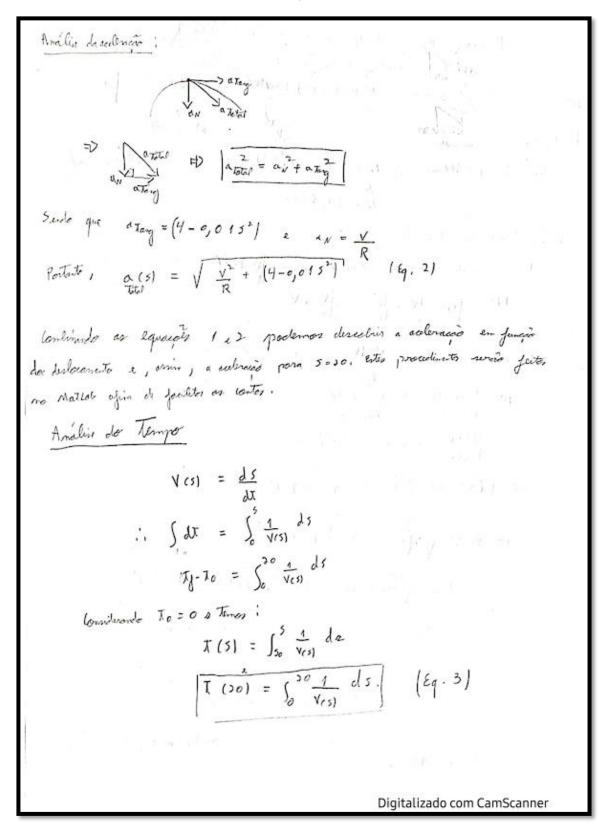
ED  $T: = \frac{dV}{dt}$   $\int_{0}^{1} \frac{dV}{dt} = \frac{dV}{dt}$  VIII

ED  $T: = \frac{dV}{dt}$   $\int_{0}^{1} \frac{dV}{dt} = \frac{dV}{dt}$  VIII

ED  $T: = \frac{dV}{dt}$   $\int_{0}^{1} \frac{dV}{dt} = \frac{dV}{dt}$  (Integranto em entos os labor de eq.)

ED  $T: = \frac{dV}{dt}$   $T: =$ 

Figura 3: Resolução desenvolvida



## 3. RESOLUÇÃO NO MATLAB

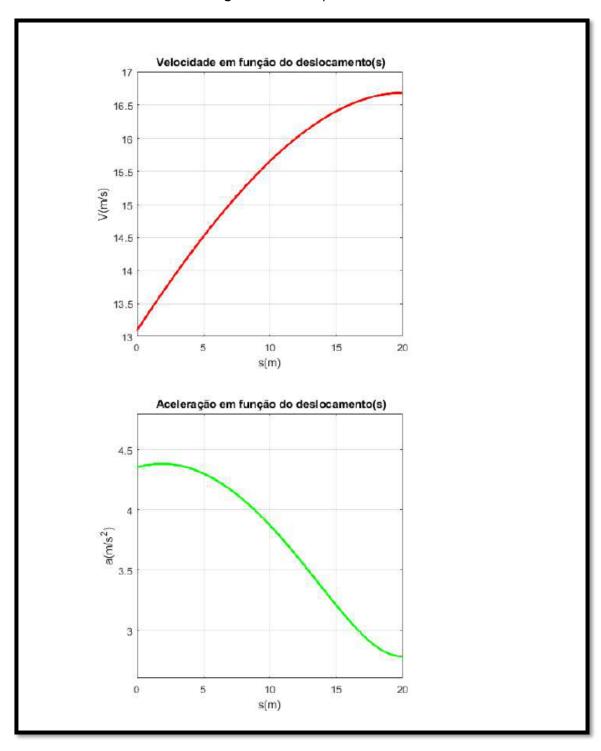
Para atingir os objetivos propostos utilizou-se o software MATLAB para resolver numericamente as equações obtidas anteriormente. A seguir tem-se os scripts criados no software. Além disso, é importante destacar que para obter o tempo gasto para o veículo percorrer 20 metros utilizou-se o método numérico aplicado pela função trapz no MATLAB, em que se obtêm o resultado da integral por meio da somatória das áreas de trapézios que compõem a área total embaixo da curva da função.

Figura 6: Script MATLAB

```
% Prática 2 - Matheus Della Rocca Martins
% Dados
r = 100; % [m]
Vi = 13.1; % [m/s]
% Análise da velocidade:
s = 0:0.01:20;

V = sqrt( 2 .* (4*s - (0.01 .* (power(s,3))/3)) + power(Vi,2));
disp("velocidade a 20 metros")
V(2001) % tempo 2001 corresponde a v = 20
% Análise da aceleração
at = (4 - 0.01 .* power(s,2)); % aceleração tangencial [m/s^2]
an = (power(V,2))./(r); % aceleração normal [m/s^2]
a = sqrt(power(at,2) + power(an,2)); % aceleração total [m/s^2]
% Análise do tempo
t = 1./V;
% resolução da integral pelo método trapz
tempo_trapz = trapz(s,t) % resolvendo a integral de v*ds
% Plotando os gráficos
figure(1)
plot(s, V, 'r', 'linewidth',2)
title (" Velocidade em função do deslocamento(s)")
xlabel ("s(m)")
ylabel ("V(m/s)")
axis square
grid on
figure(2)
plot(s, a, 'g', 'linewidth',2)
axis([0 20 2.6 4.8])
title (" Aceleração em função do deslocamento(s)")
xlabel ("s(m)")
ylabel ("a(m/s^2)")
axis square
grid on
velocidade a 20 metros
  16.6816
tempo_trapz =
    1.3057
```

Figura 7: Gráficos plotados



### 4. CONCLUSÕES

Portanto, após as análises realizadas obteve-se as equações que descrevem o comportamento da velocidade e da aceleração em função do deslocamento e, com auxílio de métodos numéricos, obteve-se os seguintes resultados: Velocidade do veículo após percorridos 20 metros foi igual a 16,6816 m/s e o tempo decorrido após percorridos 20 metros foi igual a 1.3057segundos.

A partir dos gráficos plotados, conclui-se que a velocidade aumenta de forma não linear conforme o deslocamento aumenta (para o intervalo de 0-20m estudado). Entretanto, a aceleração por outro lado, apresenta um pequeno aumento no início do deslocamento e depois decresce de forma não linear.