

SOBRE O DESAFIO

Informações, a saber:

- O candidato deve acessar o repositório e realizar o download no link abaixo:
<https://github.com/Brazilian-Institute-of-Robotics/desafiorobotica>
- O desenvolvimento do desafio deve ser estruturado a partir deste repositório.
- Pretende-se avaliar a capacidade do candidato em desenvolver um sistema autônomo que apresente habilidades de reconhecimento do ambiente por meio de sensores proporcionando uma navegação autônoma adequada.
- O sistema deve ser ágil o suficiente para transpor obstáculos ou desviar dos mesmos.
- A solução do candidato deverá ser desenvolvida no ambiente do software Webots.
- O candidato não poderá inserir nenhum objeto no ambiente, nem reposicionar os objetos.
- O robô utilizado poderá ter acessórios e sensores adicionados a ele, claro que quanto menos sensores utilizados melhor será para a missão. **‘Small is beautiful.’**
- A missão do robô será o de chegar na região de uma luminária de chão, que está ao lado de uma placa STOP. A região começa justamente após a placa em direção à luminária.
- Para a realização da simulação o robô deve iniciar sempre próximo a placa INÍCIO.
- O robô terá um tempo máximo de 2 minutos para encontrar a região característica.
- Cada candidato deverá desenvolver a sua solução e enviar o link do seu repositório com o código, readme e o video para o e-mail: marcoreis@fieb.org.br. A solução deverá estar hospedada na plataforma de repositórios GITHUB.
- A solução compreende:
 1. o código desenvolvido e/ou alterado,
 2. o “readme” do repositório com as explicações da sua solução para o desafio, e
 3. o video da missão completa.
- O envio do repositório deverá ser realizado até as 23:59h do dia 10 de janeiro de 2021.