Operações em ponto flutuante

O coprocessador X87

- Os membros da família x86 separou um coprocessador matemático que manipula aritmética de ponto flutuante. O coprocessador (FPU) original foi o 8087. Mais tarde, variantes do (FPU) foram incorporadas no microprocessador.
- O microprocessador tem espaço para armazenar números em ponto flutuante.
- O microprocessador tem instruções para manipular números em ponto flutuante.
- A FPU é chamada seção "x87" ou FPU Register Stack, "x87 Stack", e as operações são frequentemente chamadas de "x87 instruction set".

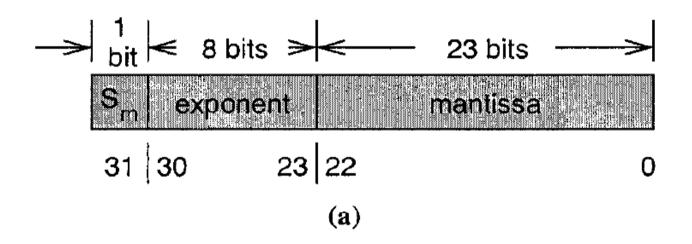
Por que utilizar o x87

- Aplicações que manipulam números reais:
 - Jogos / Simuladores
 - CAD (Computer Aided Design)
 - Aplicações científicas

Representação em ponto flutuante

- Números em ponto flutuante podem ser usados para representar números muito pequenos ou números muito grandes.
- É utilizada a notação científica para representar tais números.
- O número é dividido em três partes:
 - Sinal
 - mantissa
 - expoente

Representação em ponto flutuante



Instruções de ponto flutuante

- A FPU tem 8 registradores, st0 até st7, interligados em uma pilha. Números são empilhados da memória para a pilha, e são desempilhados da pilha para a memória.
- Endereçados individualmente (R0,...,R7)
- Um campo chamado TOP (de 3 bits) aponta para o topo da pilha

Operacao para empilhar reduz em 1 o valor de TOP

Operacao para desempilhar incrementa em 1 o valor de TOP

Instruções de ponto flutuante

	79	78	64	63
ST7	sign	expo	onent	mantissa
ST6				
ST5				
ST4				
ST3				
ST2				
ST1				
ST0				

FPU data registers

Flags

Registradores de estado:

FPU flag	CPU flag
C0	CF
C2	PF
C3	ZF

O flag C1 é utilizado para indicar overflow

Flags

- Utiliza a instrução fstsw para armazenar os estados dos flags da FPU em AX.
- Utiliza sahf para carregar os valores nos registradores de flags da CPU

Instruções de ponto flutuante

 O FPU trabalha com os seguintes registradores de tag:

15 14 13	3 12	11 10	9 8	7 6	5 4	3 2	1 0
	ST6	ST5	ST4	ST3	ST2	ST1	ST0
	Tag	Tag	Tag	Tag	Tag	Tag	Tag

• Esses registradores armazenam status do conteúdo dos registradores de dados:

```
00 — valid
01 — zero
10 — special (invalid, infinity, or denormal)
11 — empty
```

• A instrução **fld** empurra **src** para a pilha:

```
fld src
```

- Decrementa o ponteiro do topo da pilha e armazena src
- O src pode estar na memória ou em um registrador.
- O src pode ser um número de simples precisão (32 bits) precisão dupla (64 bits) ou precisão extendida (80bits)

Instruções para empurrar constantes para a pilha:

Instruction	Description
fldz	Push +0.0 onto the stack
fld1	Push +1.0 onto the stack
fldpi	Push π onto the stack
fldl2t	Push $log_2 10$ onto the stack
fldl2e	Push log_2e onto the stack
fldlg2	Push $log_{10}2$ onto the stack
fldln2	Push $\log_e 2$ onto the stack

Para carregar um inteiro na pilha:

```
fild src
```

- **src** deve ser um operando de 16 ou 32 bits localizado na memória.
- A instrução fst lê valor do topo da pilha e armazena em dest:

```
fst dest
```

- dest pode ser um registrador ou memória
- fst lê o valor na pilha sem removê-lo

 Para remover o valor da pilha (desempilhar) utiliza-se:

```
fstp dest
```

 Lê o valor no topo da pilha e armazena o seu valor inteiro correspondente em dest:

```
fist dest
```

Soma

 Soma o número em ponto flutuante armazenado na memória em src com o número armazenado em STO

```
fadd src ;STO = STO + src
```

A versão de dois operandos:

```
fadd dest, src ;dest = dest + src
```

 Na instrução fadd dest e src são registradores FPU.

Soma

Versão para dar um pop na pilha:

```
faddp dest, src
```

• Para adicionar inteiros:

```
fiadd src ;ST0 = ST0 + src
```

• O inteiro src tem que ser um inteiro de 16 ou 32 bits

Subtração

 Subtrai o número em ponto flutuante armazenado na memória em src com o número armazenado em STO:

Ou seja:

```
ST0 = ST0 - src
```

subtração

A versão de subtração entre registradores FPU:

```
fsub dest, src
```

• Isso executa a operação:

```
dest = dest - src
```

Podemos também utilizar a versão pop:

```
fsubp dest, src
```

Subtração

Operação reversa:

```
fsubr src
```

Realiza a operação:

$$ST0 = src - ST0$$

Possui uma versão pop:

```
fsubrp
```

Multiplicação

• **src** pode ser um número em ponto flutuante de 16 ou 32 bits armazenado na memória.

fmul src

 A instrução *fmul* multiplica o valor armazenado em src com o valor armazenado em ST0 e armazena o resultado em ST0.

STO = STO * src

Multiplicação

 Podemos utilizar outra versão de multiplicação que trabalha com 2 registradores FPU:

```
fmul dest, src
```

• Esta versão corresponde a dest = dest * src

multiplicação

 Multiplica o conteúdo de STO por um inteiro armazenado na memória:

fimul src

• O valor de **src** pode ser de 32 ou 64 bits

Divisão

 Divide o conteúdo de STO por src e armazena o resultado em STO:

ou seja
$$sto = sto/src$$

• **src** é um número em ponto flutuante de precisão simples ou dupla.

Divisão

• Versão com dois operandos do fdiv:

```
fdiv dest,src

ou seja:
  dest = dest/src
```

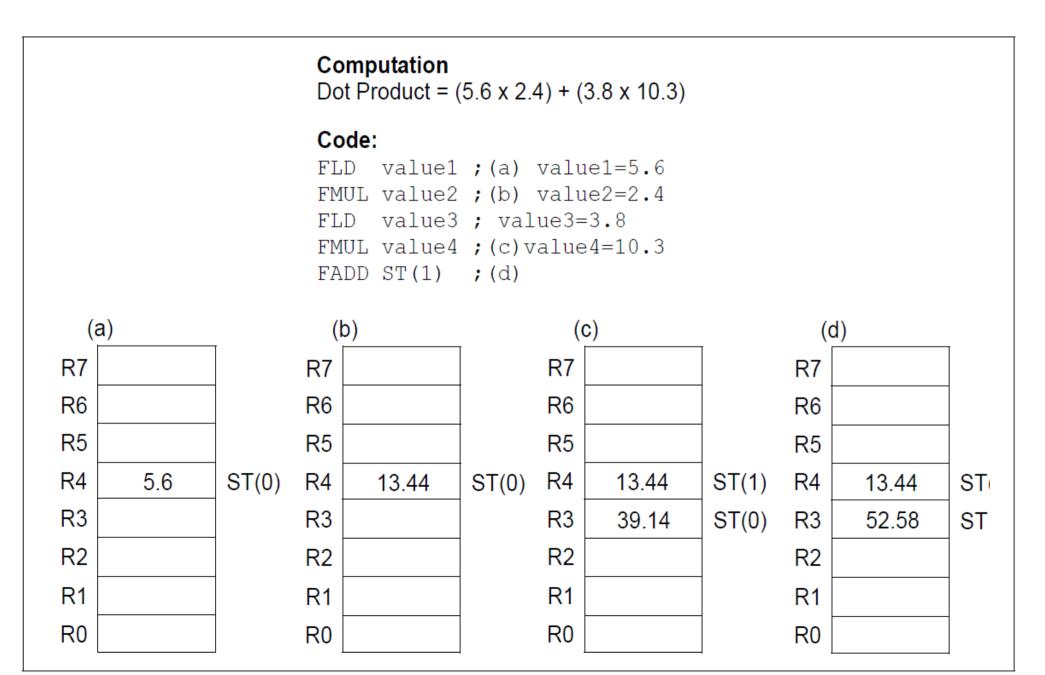
Divisão

A versão reversa de fdiv:

Executa:

```
ST0 = src/ST0
```

Exemplo de Operação



Calcular 2 * pi * r

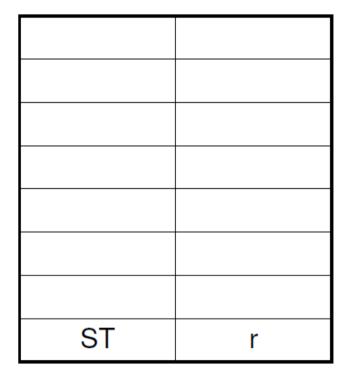
FLDS 8(%EBP)

FLDPI

PUSHL \$2

FILDL (%ESP)

FMULP %ST, %ST(1)



Calcular 2 * pi * r

FLDS 8(%EBP)

FLDPI

PUSHL \$2

FILDL (%ESP)

FMULP %ST, %ST(1)

ST	π
ST(1)	r

Calcular 2 * pi * r

FLDS 8(%EBP)

FLDPI

PUSHL \$2

FILDL (%ESP)

FMULP %ST, %ST(1)

ST	2.0
ST(1)	π
ST(2)	r

Calcular 2 * pi * r

FLDS 8(%EBP)

FLDPI

PUSHL \$2

FILDL (%ESP)

FMULP %ST, %ST(1)

ST	2.0 π
ST(1)	r

Calcular 2 * pi * r

FLDS 8(%EBP)

FLDPI

PUSHL \$2

FILDL (%ESP)

FMULP %ST, %ST(1)

ST	2.0 π r

Exemplo

Calcula a raiz quadrada de um número:

```
global _start
section .data
  val: dq 123.45 ;declare quad word (double precision)
section .bss
  res: resq 1 ;reserve 1 quad word for result
section .text
  start:
  fld qword [val] ;load value into st0
             ;compute square root of st0 and store in st0
  fsgrt
  fst qword [res] ;store st0 in result
  end program;
```

Exemplo

```
c^2 = a^2 + b^2 - \cos(C)^2 a^2
;; C is stored in ang
                                                  fadd st1, st0 ;st1 = a^2 + b^2
global start
                                                   fld qword [ang] ;load angle into st0
                                                              ;st0 = cos(ang)
                                                   fcos
section data
                                                  fmul qword [a] ;st0 = \cos(\text{ang}) * a
  a: dq 4.56 ; length of side a
                                                  fmul qword [b] ;st0 = cos(ang) * a * b
  b: dq 7.89 ;length of side b
                                                  fadd st0, st0 ;st0 = cos(ang) * a * b +
  ang: dq 1.5 ;opposite angle to side c
                                                cos(ang) * a * b = 2(cos(ang) * a * b)
               ; (around 85.94 degrees)
                                                  fsubp st1, st0 ;st1 = st1 - st0 = (a^2 + b^2) - (2
section .bss
                                                * a * b * cos(ang)) ; and pop st0
  c: resq 1 ; the result – length of side c
                                                             ; take square root of st0 = c
                                                  fsqrt
section .text
  start:
                                                  fst qword [c] ;store st0 in c – and we're done!
  fld gword [a] ;load a into st0
  fmul st0, st0 ;st0 = a * a = a^2
                                                  ;end program
  fld qword [b] ;load b into st1
  fmul st1, st1 ;st1 = b * b = b^2
```

 A instrução é utilizada para comparar dois números de ponto flutuante:

```
fcom src
```

- Esta instrução compara o valor de ST0 com o valor de src e configura flags FPU.
- src pode estar na memória ou no registrador.

 Na instrução fcom os flags são configurados da seguinte maneira:

ST0 > src	C3 C2 C0 = 0 0 0	FPU flag	CPU flag
ST0 = src	C3 C2 C0 = 1 0 0	C0	CF
ST0 < src	C3 C2 C0 = 0 0 1	C2	\mathbf{PF}
Not comparable	C3 C2 C0 = 1 1 1	C3	ZF

- Se nenhum operando for passado na instrução fcom os dois valores armazenados em STO e ST1 são comparados.
- Uma versão pop de fcom remove (desempilha) o valor armazenado em STO fcomp src.
- Uma versão pop de fcom remove (desempilha) os valores armazenados em STO e ST1 da pilha:

fcompp

 Para comparar o topo da pilha com um valor inteiro na memória:

ficom src

- src pode ser um inteiro de 16 ou 32 bits
- Existe também a versão pop desta instrução:

ficomp

 Existe uma instrução especial que trata da comparação com 0.0:

ftst

 Compara o topo da pilha com 0.0 e atualiza flags

Declarações comuns de variáveis

Variáveis:

dd – Precisão simples

dq – Precisão dupla

dt – Precisão extendida

y dq 5.0

$$y = x^{(1/2)}$$

-raiz quadrada

FILD word [x]
FSQRT
FSTP dword [y]

 $A = pi*(r^2)$ - área do círculo

FILD word [x]
FLD ST0
FMULP ST1, ST0
FLDPI
FMULP ST1, ST0
FSTP dword [y]

Exercícios

Crie uma função que leia três posições de memória (lados de um triangulo) e determine os ângulos desse triângulo.

Crie uma função que receba três argumentos (inteiros, 'a', 'b' e 'c') e atualize duas posições de memória com as raízes da equação quadrática correspondente.

Instruções x87

Disponível em:

http://www2.math.uni-wuppertal.de/~fpf/Uebungen/GdR-SS02/opcode_f.html