Un peu de géométrie projective

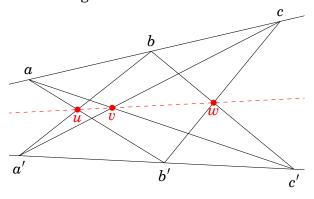
Deux manières d'aborder la géométrie projective sont envisageables : une axiomatique et une algébrique. On souhaite prouver que ces deux approches sont essentiellement les mêmes. Nous allons suivre les traces du Perrin – *Partie 1. Géométrie projective linéaire*.

Théorème 1 (Chou-vert et vert-chou). Soit \mathbf{P} un plan projectif défini axiomatiquement. Il existe un corps commutatif k, un k-espace vectoriel E de dimension 3 et une bijection Φ : $\mathbf{P}(E) \to \mathbf{P}$ telle que les droites de \mathbf{P} soient exactement les images des droites de $\mathbf{P}(E)$.

Il convient de préciser ce que l'on entend par la définition axiomatique du plan projectif.

Définition 2 (Plan projectif). On appelle plan projectif axiomatique la donnée d'un ensemble $\mathbf P$ dont les éléments sont appelés points et d'un ensemble $\mathcal D$ de parties de $\mathbf P$ dont les éléments sont appelés droites, vérifiant les axiomes suivants :

- (P1) par deux points distincts passe une droite et une seule,
- (P2) deux droites se coupent en un point au moins,
- (P3) il existe trois points non alignés,
- (P4) toute droite contient au moins trois points,
- (P5) le théorème de Pappus ¹ est vrai dans **P**, c'est-à-dire : soient D et D' deux droites distinctes de **P** se coupant en O et soient a,b,c (resp. a',b',c') trois points distincts de D (resp. de D') distincts de O. On appelle respectivement u,v,w les points d'intersection des droites (ab') et (a'b), (ac') et (a'c), (bc') et (b'c). Alors u,v et w sont alignés. ²



^{1.} Qui représente un cas particulier de l'hexagramme de Pascal.

^{2.} Source tikz.