

Problèmes de la séance

Je n'ai pas encore pu tester le fonctionnement d'un servomoteur avec la carte Arduino, je le ferai lors de ma prochaine séance. Il faudra aussi déterminer les angles d'utilisation des servomoteurs afin de leur attribuer des valeurs pour chaque passage de vitesse.

Je n'ai pas eu le temps de commencer les schémas de fonctionnement.