

Projet tuteuré : Communication robot - mobile

Abdellatif BENNANI SANCHO Mathilde



Encadrant : Mr Y.TOUATI

31 janvier 2017

- 1 Introduction
- 2 Moyens de communication
- 3 Présentation du matériel
- 4 Mise en place Client - Serveur
- 5 Demonstration

Objectif du projet :

Déplacer le robot à l'aide d'une application Java Android.

Mots-clés :

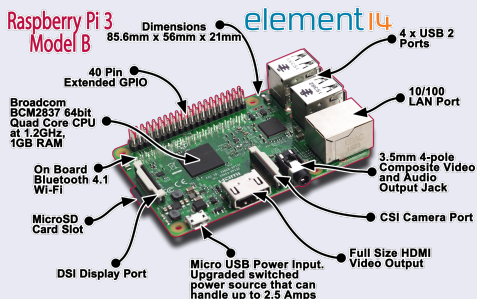
- Robots
- Communication
- Objets connectés
- Internet of Things (IOT)

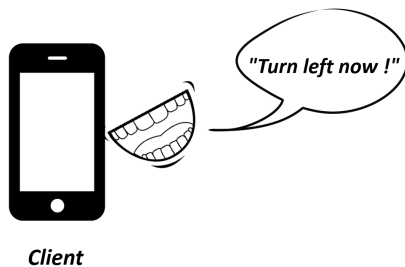
- Courte-portée
- Distance modérée
- Longue portée
- MESH

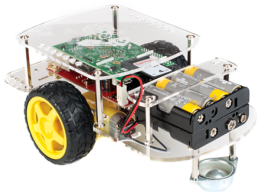
Robot Gopigo

- Carte contrôleur DEXTER
- Deux moteurs

Raspberry Pi 3







Merci pour votre attention.
Avez-vous des questions ?

[com] <http://www.ryallconnected.com/blog/news/au-coeur-des-objets-connectes-comment-communiquent-ils-/>

[ins] <http://objets.insa-rennes.fr/objets-connectes/quest-ce-quun-objet-connecte/>

[iot] <http://www.journaldunet.com/ebusiness/telecoms-fai/1181267-les-reseaux-iot/>

[pro] https://fr.wikipedia.org/wiki/Communication_en_champ_proche/

[sma] http://sma.lip6.fr/Csma/theses/THESE_LE2010.pdf

[tec] <https://aruco.com/2014/10/technologies-communication/>

[wi6] <http://www.wi6labs.com/2016/03/16/quelle-technologie-radio-pour-les-objets-connectes-premier/>

[wif] <https://blog.courcelle.com/files/esiee.wifi.pdf>

[wika] <https://fr.wikipedia.org/wiki/Radio-identification/>

[wikb] https://fr.wikipedia.org/wiki/Internet_des_objets#Composants_syst.C3.A8mes

[Z-W] <https://fr.wikipedia.org/wiki/Z-Wave/>

[Zig] <https://fr.wikipedia.org/wiki/ZigBee/>