CSEL

Rapports des TP

Git du projet : https://github.com/Mathistis/csel-workspace

Fribourg, June 4, 2022

Auteurs Macherel Rémy remy.macherel@master.hes-so.ch Raemy Mathis mathis.raemy@master.hes-so.ch Hes-so

Haute Ecole Spécialisée
de Suisse occidentale
Fachhochschule Westschweiz
University of Applied Sciences and Arts
Western Switzerland



Contents

1		ystèmes de fichiers	1			
	1.1	Résumé du travail pratique	1			
	1.2	Infos utiles à retenir	1			
	1.3	Feedback global	1			
		O Company of the Comp				
2	TP 5 - Ordonnanceur					
	2.1	Résumé du laboratoire	2			
	2.2	Réponses aux questions	2			
		2.2.1 Quel effet a la commande echo \$\$ > sur les cgroups ?	2			
		2.2.2 Quel est le comportement du sous-système memory lorsque le quota				
		de mémoire est épuisé ? Pourrait-on le modifier ? Si oui, comment ? .	2			
		2.2.3 Est-il possible de surveiller/vérifier l'état actuel de la mémoire ? Si				
		oui, comment?	2			
		2.2.4 Les 4 dernières lignes sont obligatoires pour que les prochaines com-				
		mandes fonctionnent correctement. Pouvez-vous en donner la raison				
		?	3			
		2.2.5 Comportement des shells dans deux cgroups différents	4			
		2.2.6 Sachant que l'attribut cpu.shares permet de répartir le temps CPU				
		entre différents cgroups, comment devrait-on procéder pour lancer				
		deux tâches distinctes sur le cœur 4 de notre processeur et attribuer				
		75% du temps CPU à la première tâche et 25% à la deuxième ?	4			
	2.3	Synthèse des connaissances acquises	5			
		2.3.1 Non acquis	5			
		2.3.2 Acquis, mais à exercer	5			
		2.3.3 Parfaitement acquis	5 5 5			
	2.4	Infos utiles à retenir	5			
	2.5	Feedback exercices	6			
		2.5.1 Exercice 1	6			
		2.5.2 Exercice 2	6			
		2.5.3 Exercice 3	7			
_	TD 4					
3		- Optimisation	8			
	3.1	Résumé du laboratoire	8			
	3.2	Réponses aux questions	8			
			c			
		une utilisation optimale du cache. De quelle erreur s'agit-il?	8			
		3.2.2 Exercice 1 - Relevez les valeurs du compteur L1-dcache-load-misses pour les deux versions de l'application. Quel facteur constatez-vous				
			c			
		entre les deux valeurs?	9			
		3.2.3 Mesure de l'impact de perf sur la performance du programme				
		3.2.4 Explication des éléments	10			

	3.2.5	Décrivez comment devrait-on procéder pour mesurer la latence et	
		la gigue d'interruption, ceci aussi bien au niveau du noyau (kernel	
		space) que de l'application (user space)	10
3.3	Synth	èse des exercices	10
	3.3.1	Exercice 1	10
	3.3.2	Exercice 2	11
		3.3.2.1 Analyse du code source	11
		3.3.2.2 Mesure du temps d'exécution	12
		3.3.2.3 Mesure du temps d'exécution de la version modifiée du code	12
	3.3.3	Exercice 3	12
3.4	Synth	èse des connaissances acquises	13
	3.4.1	Non acquis	13
	3.4.2	Acquis, mais à exercer	13
	3.4.3	Parfaitement acquis	13



1. TP Systèmes de fichiers

1.1 Résumé du travail pratique

Ce travail consiste à réaliser une application qui contrôle la fréquence de clignotement d'une LED sur la carte NanoPi. L'application doit permettre grâce aux systèmes de fichiers et en passant par les boutons de la board de régler la fréquence de la LED. Un programme de base (silly_led_control.c) est fourni mais celui-ci consomme l'entièreté d'un coeur du processeur. Il nous est donc demandé de développer un programme qui utilise les systèmes de fichiers pour contrôler la LED ainsi que les boutons et qui fonctionnerait de manière plus optimisée.

1.2 Infos utiles à retenir

Pour obtenir le numéro de GPIO correspondant à une pin, il faut lire la configuration à l'aide de la commande :

```
mount -t debugfs none /sys/kernel/debug cat /sys/kernel/debug/gpio
```

Afin d'utiliser des event produits par les gpio associés aux boutons, il est nécessaire d'utiliser *EPOLLERR* car en utilisant *EPOLLIN* cela ne fonctionne pas. Nous n'avons pas réellement trouvé la raison de ceci et suspectons un bug dans le kernel. Pour les boutons, au moment du open sur le fd, il faut faire un pread pour quittancer l'interruption alors que pour le timer le read suffit.

1.3 Feedback global

Nous avons dû retrouver dans un ancien TP les numéros de pin des boutons de la carte car en utilisant les commandes de la section précédente, si ceux-ci ne sont pas activés cela ne les affiche pas.



2. TP 5 - Ordonnanceur

2.1 Résumé du laboratoire

Le but de ce laboratoire est de mettre en pratique la théorie vue dans le cours en ce qui concerne le multiprocessing ainsi que les ordonnanceurs. Il se compose de deux exercices, un sur les processus et signaux de communication et l'autre sur l'utilisation des CGroups. Les réponses aux questions ainsi que les difficultés rencontrées ou information utiles à retenir seront détaillés dans plus loin dans ce document.

2.2 Réponses aux questions

2.2.1 Quel effet a la commande echo \$\$ > ... sur les cgroups ?

L'utilisation des caractères \$\$ permet d'obtenir le PID du processus actuel et donc dans notre cas du shell duquel sera lancé le processus. Cette commande permet donc de définir les limites de ressources que pourra utiliser notre processus. Il est utile de préciser que tout processus enfant du shell (correspondant au PID \$\$) auront les mêmes limites.

2.2.2 Quel est le comportement du sous-système memory lorsque le quota de mémoire est épuisé ? Pourrait-on le modifier ? Si oui, comment ?

See Doumentation on cgroups about memory - 2.5 Reclaim.

Selon la documentation, chaque cgroup maintient une LRU (Least Recently used) pour sa mémoire. Lorsque la limite est atteinte, il essaie d'abord de récupérer une mémoire potentiellement disponible mais dans le cas contraire il invoque la routine OOM (Out Of Memory, voir doc 10. OOM Control). La routine OOM implemente un notifier utilisant l'api de notifications du cgroup. Il permet d'enregistrer des notifications de dépassement de mémoire. Le OOM-Killer se charge quant à lui de stopper les tâches ayant dépassé leur limite en attendant qu'elles en aient à nouveau.

Lorsque la limite est attente le sous-système ne permet plus d'allocation et retourne un pointeur vide à chaque essai d'allocation.

2.2.3 Est-il possible de surveiller/vérifier l'état actuel de la mémoire ? Si oui, comment ?

Il est possible de surveiller l'état de la mémoire à l'aide de commandes telles que *top* ou *htop*. Ces commandes peuvent être utilisées sans arguments si l'on souhaite surveiller l'état global de la mémoire et des ressources. Cependant, si l'on veut surveiller un processus en particulier, on peut utiliser celles-ci de la manière suivante:

|top -p <PID>



Il existe plusieurs outils de ce type pour surveiller l'état de la mémoire et des ressources. Une liste de certains d'entre eux est disponible ici. Il est également possible de surveiller ceci en utilisant les fichiers de /proc/ qui est ce que l'on appelle un pseudo file system. (doc proc). On peut optenir l'espace d'adressage avec la commande :

```
cat /proc/<PID>/maps # or smaps
```

On peut également obtenir les stats et le status avec les commandes :

```
cat /proc/<PID>/status # status
cat /proc/<PID>/statm # stat
```

Ces méthodes ne font cependant pas appel aux cgroups. Si l'on souhaite surveiller nos ressources en utilisant les cgroups à l'aide du *CPU Accounting Controller*. Il peut être créé de la manière suivante:

```
mount -t cgroup -ocpuacct none /sys/fs/cgroup
cd /sys/fs/cgroup
mkdir g1 #group name can be changed
echo $$ > g1/tasks #add current process to group
```

On peut utiliser /sys/fs/cgroup/g1/cpuacct.usage pour obtenir les temps CPU (en nanosecondes) obtenus par ce groupe. /sys/fs/cgroup/g1/cpuacct.stat liste quelques statistiques comme par exemple:

- user : le temps passé par les tâches du cgroup en user mode.
- system : Le temps passé par les tâches du cgroup en mode kernel.

Plus d'informations sur ce type de cgroup sont disponibles ici.

Il existe aussi des memory controllers comme ceux utilisés pour la limitation de mémoire. Il existe des moyens de controller l'usage de mémoire avec le cgroup memory.usage_in_bytes. Des possibilités comme memory.failcnt ou stat permettent d'obtenir des informations comme le nombre de fois que la limite de mémoire a été atteinte ou d'afficher diverses statistiques. (cgroup memory).

2.2.4 Les 4 dernières lignes sont obligatoires pour que les prochaines commandes fonctionnent correctement. Pouvez-vous en donner la raison ?

Les lignes 1 et 3 servent à définir le cpu sur lequel chacun des cgroups pourra exécuter ses tâches. Les deux autres écrivant 0 dans cpuset.mems servent à définir le noeud mémoire que va utiliser le cgroup. Ceci est souvent utilisé sur les systèmes à architecture NUMA (Non Uniform Memory Access) signifiant que le système peut contenir plusieurs types de mémoires différents symbolisés par des noeuds. Dans le cas du Nanopi nous n'avons qu'une seule mémoire et donc la documentation préconise d'inscrire 0 dans cpuset.mems pour les systèmes n'ayant pas de NUMA. (Info trouvée ici).



2.2.5 Comportement des shells dans deux cgroups différents

On observe que chaque application utilise le 100% du coeur qui lui est affecté. Les deux processus à l'intérieur de chaque application doivent par conséquent se partager le coeur pour leur exécution. On peut observer ceci sur la figure suivante:

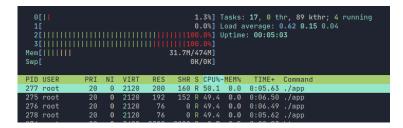


Figure 2.1: Two different shells executing app

On observe ici que la barre d'utilisation des coeurs 2 et 3 est à 100% mais avec deux couleurs ce qui représente les deux processus de chaque application se partageant le coeur.

2.2.6 Sachant que l'attribut cpu.shares permet de répartir le temps CPU entre différents cgroups, comment devrait-on procéder pour lancer deux tâches distinctes sur le cœur 4 de notre processeur et attribuer 75% du temps CPU à la première tâche et 25% à la deuxième ?

Nous avons procédé de la manière suivante :

Nous avons gardé les deux cgroup de la question précédente (Low et High) mais cette fois affecté le coeur 4 aux deux tâches. Nous avons ensuite défini à l'aide de l'attribut cpu.shares que le premier groupe (High) peut occuper 75% du temps du coeur et le deuxième (Low) uniquement 25%. Pour ce faire nous avons trouvé dans la documentation que la valeur 1024 dans cpu.shares correspondait au 100% du coeur nous avons donc mis 768 dans cet attribut pour le High cgroup et 256 pour le Low. On peut voir sur la figure suivante que le coeur 4 est occupé à 100% par 4 processus (deux pour chaque tâche), et que pour la tâche appartenant au groupe 1, les processus utilisent environ 37.5% chacun alors que pour la tâche appartenant au groupe 2, les processus utilisent environ 12.5% de du coeur. Ainsi on peut voir que la tâche 1 (appartenant au groupe High) utilise bien 75% du coeur et la tâche 2 (appartenant au groupe Low) utilise bien 25%.

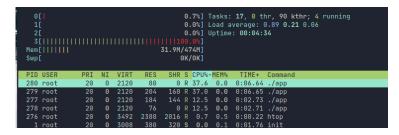


Figure 2.2: 75% and 25% of the CPU on core 4



2.3 Synthèse des connaissances acquises

2.3.1 Non acquis

Nous n'avons pas réellement décelé des connaissances que nous pourrions qualifier de non-acquises. En effet, après avoir suivi le cours et réalisé les TP, cela nous a permis de comprendre la matière ciblée par ce travail pratique.

2.3.2 Acquis, mais à exercer

Le domaine d'utilisation des cgroups afin de limiter les ressources disponibles pour des processus est très vaste et ce travail pratique nous a permis d'en découvrir quelques facettes mais nous pensons que ce sont des aspects que nous pourrions mieux aprofondir avec plus de pratique.

2.3.3 Parfaitement acquis

Comme cité précedemment dans la section des connaissances à exercer, nous ne pourrions pas dire que nous avons parfaitement acquis les connaissances relatives aux cgroups, mais nous les avons cependant bien comprises et nous sommes en mesure de pouvoir affirmer que nous saurions les réutiliser.

2.4 Infos utiles à retenir

La fonction c *strcmp* retourne la valeur 0 quand les deux chaînes de caractères sont identiques. Nous nous sommes faits avoir par ceci et avons perdu passablement de temps à chercher une erreur alors qu'elle se trouvait simplement à cet endroit.

Lors de la capture des signaux, si l'on capture un signal alors que le processus était en *sleep*, à la fin du traitement de la capture le signal sera réveillé car en effet cela reprend l'exécution du processus là ou il en était mais dans le cas d'un sleep ne vérifie pas que celuici soit terminé. Si l'on voulait s'assurer que le temps du sleep soit bien respecté il faudrait utiliser le fait que la fonction sleep lorsqu'elle est interrompue retourne le nombre de secondes restantes à son exécution. On pourrait donc comparer à la suite de l'instruction sleep si le temps restant est de 0 ou non et dans le cas contraire replonger le processus en sommeil pour la durée de temps restante. De plus, dans le cas d'un besoin de précision il est conseillé d'utiliser *clock_nanosleep* au lieu de *sleep*.



2.5 Feedback exercices

2.5.1 Exercice 1

Nous avons réalisé cet exercice en utilisant un *socketpair* afin de communiquer entre deux processus. Le processus parent envoie via le socket des messages au processus enfant qui les affiche dans la console. Le processus enfant "répond" en affichant simplement dans la console car nous n'avons pas eu le temps de développer le fait qu'il renvoie un message dans le socketpair. Une fois le message correspondant à l'ordre de quitter reçu, le processus enfant se termine. Dans le main, le processus parent attend grace à la fonction *wait* la fin du processus enfant.

L'étape suivante consistait à capturer et ignorer tous les signaux (sauf le 9 SIGSTOP et le 19 SIGKILL) et juste afficher un message à la réception d'un signal. Nous avons suivi la procédure du cours ainsi que quelques recherches et donc parcouru une boucle de 30 (correspondant aux 30 signaux p. 8 du cours) afin de tous leur affecter une *sigaction* permettant de les ignorer.

La dernière partie consistait à dispatcher les deux processus sur deux coeurs différents du nanopi. Pour ce faire nous avons utilisé les fonctions suivantes :

```
cpu_set_t set;
CPU_ZERO(&set);
CPU_SET(1, &set); // set to the core 1
int ret = sched_setaffinity(0, sizeof(set), &set);
```

Et ceci pour les deux processus. Notre application étant très rapidement exécutée et afin de vérifier le bon fonctionnement de ceci, nous avons ajouté dans le code une boucle *while* d'un grand nombre d'itérations effectuant une multiplication et un print afin de visualiser à l'aide de *htop* l'utilisation des coeurs comme le montre la figure suivante :

Figure 2.3: Multi Core usage

2.5.2 Exercice 2

Il a été observé que si l'on lance le programme et que l'on essaie de limiter le nombre de bytes possibles alors qu'il a déjà atteint le quota, l'écriture est bloquée et la limite ne peut être fixée. Cependant si l'on écrit la limite avant que le programme ne l'ait atteinte, elle sera bien fixée et le programme s'arrêtera lorsqu'il atteindra cette limite. Commande pour limiter la quantité max de mémoire :

```
echo 20M > /sys/fs/cgroup/set/program/memory.limit_in_bytes
```

Nous avons également pu observer que si l'on crée deux cgroup de limitation de mémoire, un de 20M et l'autre de 30M. Si l'on ajoute notre PID dans celui de 20M puis dans celui de



30M, au moment de l'ajout dans celui de 30M il est automatiquement retiré des tasks du cgroup qui limitait à 20M.

Nous avons créé un script pour limiter la mémoire et celui-ci se lance de la manière suivante :

```
./set_memory_limit <PID> <MEMORY_LIMIT>
```

2.5.3 Exercice 3

Nous avons également pu observer que si l'on crée deux cgroup de limitation de mémoire, un de 20M et l'autre de 30M. Si l'on ajoute notre PID dans celui de 20M puis dans celui de 30M, au moment de l'ajout dans celui de 30M il est automatiquement retiré des tasks du cgroup qui limitait à 20M.



3. TP 6 - Optimisation

3.1 Résumé du laboratoire

Ce laboratoire permet de prendre en main l'outil *perf* et de tester quelques unes de ses fonctionnalités. Nous avons préalablement installé cet outil dans le buildroot avec les *binutils* associées puis recompilé celui-ci.

3.2 Réponses aux questions

3.2.1 Exercice 1 - Ce programme contient une erreur triviale qui empêche une utilisation optimale du cache. De quelle erreur s'agit-il ?

Premièrement nous avons remarqué que le programme parcourt le tableau par colonne au lieu de le faire par ligne et comme le cache charge lors d'un accès mémoire les cases adjacentes. Et comme ici on parcourt par colonne cela donne des grands sauts de mémoire et fait que l'on utilise quasiment pas le cache. Nous avons donc modifié le code afin qu'il parcourt le tableau par ligne et comme on peut le voir sur la figure suivante cela a déjà réduit le temps d'exécution d'un facteur de 17.96. (voir screenshots dans la section 3.3.1)

3.2.2 Exercice 1 - Relevez les valeurs du compteur L1-dcache-load-misses pour les deux versions de l'application. Quel facteur constatezvous entre les deux valeurs ?

Après la modification du code nous avons relancé les deux versions avec la commande:

```
perf stat -e L1-dcache-load-misses ./ex1
```

Qui permet de mesurer le nombre de cache misses qui sont parvenus lors de l'exécution du programme. Les résultats sont les suivants:

```
# perf stat -e L1-dcache-load-misses ./ex1

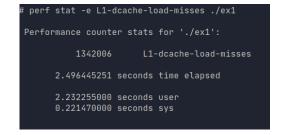
Performance counter stats for './ex1':

406862875 L1-dcache-load-misses

42.774015312 seconds time elapsed

42.032729000 seconds user
0.292383000 seconds sys
```

(a) Sans modification de code



(b) Avec modification de code

Figure 3.1: Cache misses avec et sans correction du code

On observe donc un facteur de 303.175 et on remarque que effectivement comme cité à la section 3.2.1, le cache n'est quasiment pas utilisé dans la version initiale du code et la modification permet d'en tirer avantage et de largement diminuer le temps d'exécution.



3.2.3 Mesure de l'impact de perf sur la performance du programme

```
# time perf stat ./ex1

Performance counter stats for './ex1':

41749.71 msec task-clock # 1.000 CPUs utilized
21 context-switches # 0.503 /sec
0 cpu-migrations # 0.000 /sec
48868 page-faults # 1.170 K/sec
34067454493 cycles # 0.816 GHz
1674211435 instructions # 0.05 insn per cycle
270058755 branches # 6.469 M/sec
1066650 branch-misses # 6.469 M/sec
41.768301145 seconds time elapsed
40.996004000 seconds user
0.335764000 seconds sys

real 0m 41.97s
user 0m 41.00s
sys 0m 0.38s
```

Figure 3.2: Impact de la fonction perf sur la performance du programme

Figure 3.3: Exécution sans perf

On peut observer ici que la fonction *perf* dans le cas de ce programme rallonge son temps d'exécution de environ 2.8s. On peut donc en déduire qu'il est très utile d'utiliser cette fonction pour mesurer les performances du programme dans une phase de développement et de debug puis de l'enlever dans une phase de déploiement finale.



3.2.4 Explication des éléments

- instructions : Ordre donné par un programme au processeur.
- cache-misses : Evènement dans lequel une app fait une requête pour retrouver une donnée du cache, mais que celle-ci n'est pas actuellement dans cache.
- branch-misses : Evènement apparaissant lorsque la CPU prédit mal la prochaine instruction à exécuter.
- L1-dcache-load-misses : Représente le moment ou le processeur a besoin de récupérer une donnée sur le cache, mais que cette donnée n'y est pas. Le L1-dcache est le cache de niveau 1, le plus petit et le plus rapide. Cela signifie également que la donnée a due être reprise du cache L2 qui a une latence différente.
- cpu-migrations : Lorsqu'un thread se retrouve ordonnancé (ou lancé) sur un autre CPU que celui sur lequel il était initialement prévu.
- context-switches: Procédure qu'un CPU suit pour passer d'une tâche à l'autre en s'assurant que celles-ci ne soient pas en conflit. Cela implique de sauvegarder le contexte ou l'état d'un process afin qu'il puisse être rechargé à sa prochaine exécution.

3.2.5 Décrivez comment devrait-on procéder pour mesurer la latence et la gigue d'interruption, ceci aussi bien au niveau du noyau (kernel space) que de l'application (user space)

Nous pensions utiliser l'outil *perf-sched* qui permet de tracer ou mesurer les performances du scheduler (et donc les latences). On peut voir dans la doc que cet outil possède diverses options qui permettent comme vu dans un autre point de ce tp de générer un fichier de record qui contient toutes les informations mesurées. Cependant il nous manquait un module dans le noyau afin d'utiliser *perf-sched* ce qui implique que nous n'avons pas le tracing dans le debugfs et donc l'outil ne fonctionne pas.

N'ayant pas cet outil de profiling nous avons imaginé comment nous pourrions créer un programme permettant de le faire:

On crée un programme avec une clock afin de mesurer le temps, on lance

3.3 Synthèse des exercices

3.3.1 Exercice **1**

Nous avons tout d'abord lancé la commande

perf stat ./ex1

Qui a donné le résultat suivant :



```
# perf stat ./ex1

Performance counter stats for './ex1':

39429.15 msec task-clock # 1.000 CPUs utilized
22 context-switches # 0.558 /sec
0 cpu-migrations # 0.000 /sec
48868 page-faults # 1.239 K/sec
32173864412 cycles # 0.816 GHz
1672460593 instructions # 0.05 insn per cycle
269903186 branches # 6.845 M/sec
1051958 branch-misses # 0.39% of all branches

39.441660560 seconds time elapsed

38.729619000 seconds user
0.288050000 seconds sys
```

Figure 3.4: Perf stat without options

On peut observer un nombre de cycles très élevé ainsi qu'un temps d'exécution élevé également. Après la modification du code, nous avons relancé la commande et d'ores et déjà pu observer une nette réduction du temps comme on peut le voir sur la figure suivante :

Figure 3.5: Perf stat with code modifications

3.3.2 Exercice 2

3.3.2.1 Analyse du code source

Le programme créé un tableau de tille SIZE et remplis chaque cases avec des entiers aléatoires entre 0 et 511. Après, il fait la somme de toutes les valeurs plus grandes que 255 dans le tableau et cela répété 10000 fois.



3.3.2.2 Mesure du temps d'exécution

```
# perf stat ./ex2
sum=125454290000

Performance counter stats for './ex2':

26173.74 msec task-clock # 0.999 CPUs utilized
17 context-switches # 0.650 /sec
0 cpu-migrations # 0.000 /sec
75 page-faults # 2.865 /sec
21357647586 cycles # 0.816 GHz
14769643994 instructions # 0.69 insn per cycle
988408995 branches # 37.763 M/sec
327882508 branch-misses # 33.17% of all branches

26.192219179 seconds time elapsed

26.113381000 seconds user
0.0078960000 seconds sys
```

Figure 3.6: Mesure du temps d'exécution du code

3.3.2.3 Mesure du temps d'exécution de la version modifiée du code

```
# perf stat ./ex2
sum=125454290000

Performance counter stats for './ex2':

23428.47 msec task-clock # 0.999 CPUs utilized
17 context-switches # 0.726 /sec
0 cpu-migrations # 0.000 /sec
108 page-faults # 4.610 /sec
19117527969 cycles # 0.816 GHz
14819195509 instructions # 0.78 insn per cycle
996698354 branches # 42.542 M/sec
840355 branch-misses # 0.08% of all branches
23.443337928 seconds time elapsed
23.373975000 seconds user
0.007920000 seconds sys
```

Figure 3.7: Mesure du temps d'exécution de la version modifiée du code

Lors de la réalisation de la boucle (sans optimisation) il est impossible pour le processeur de prédire si il faudra faire le branchement ou non car les données à l'intérieur sont aléatoires. Grâce au tri du tableau (version optimisée) il saura que au début il faut jamais faire le branchement et après il faudra toujours le faire. La prédiction de branchement sera donc très efficace dans ce cas.

3.3.3 Exercice **3**

Avec l'analyse du perf report nous remarquons qu'effectivement *std::operator==<char>* (qui est une comparaison entre deux caractères) est la fonction la plus chronophage en termes de temps de cycle. Etant donné que le programme recherche des adresses IP uniques cela



a du sens car en effet il est ainsi obligé de comparer les adresses lues aux autres adresses afin de savoir si celle-ci est unique.

Nous avons essayé d'utiliser une map en pensant que l'accès par clé (hash) serait plus rapide que l'accès par adresse. De plus, nous avons remarqué que la méthode *insert* permettait de n'insérer dans la *map* uniquement si la clé n'était pas déjà présente et de ce fait cela nous evitait les comparaisons avec chaque string.

```
read-apache-log
                            libstdc++.so.6.0.28
                                                       [.] std::__cxx11::basic_string<char, std::char_traits<
      read-apache-log
                           libc.so.6
                                                          0x0000000000096280
                                                          0x000000000009628c
2.27% read-apache-log
                           libc.so.6
2.27% read-apache-log
                           libc.so.6
2.27% read-apache-log
                                                      [.] std::_cxx11::basic_string<char, std::char_traits<c
[.] std::getline<char, std::char_traits<char>, std::all
[.] 0x000000000000d6680
2.27% read-apache-log
2.27% read-apache-log
                           libstdc++.so.6.0.28
                                                          ApacheAccessLogAnalyzer::processFile
                                                          std::_Hashtable<std::_cxx11::basic_string<char, st
std::_detail::_Select1st::operator()<std::pair<std</pre>
2.27% read-apache-log
                           read-apache-logs
                           read-apache-logs
2.27% read-apache-log
                           read-apache-logs
2.27% read-apache-log
                           read-apache-logs
                                                          std::pair<std::__cxx11::basic_string<char, std::cha
                            [kernel.kallsyms]
      read-apache-log
                                                           _copy_from_iter
                           [kernel.kallsyms]
1.14% read-apache-log
                                                          charge_memcg
       read-apache-log
                                                           filemap_get_read_batch
       read-apache-log
                            [kernel.kallsyms]
                            ld-linux-aarch64.so.1
                                                           _dl_lookup_symbol_x
```

Figure 3.8: Perf report de la version optimisée du code

On peut observer sur cette figure qu'il n'y a plus comme précédemment (Voir consigne , exercice 3, Analyse des résultat) une fonction qui consomme la majorité du temps cpu et donc qu'une optimisation est déjà réussie. A partir de là, il serait plus compliqué d'optimiser encore car il est bien plus difficile de pointer la fonction chronophage.

3.4 Synthèse des connaissances acquises

3.4.1 Non acquis

Nous n'avons que peu de connaissances en algorithmes d'optimisation et il nous serait nécessaire de se documenter et d'approfondir ce sujet.

3.4.2 Acquis, mais à exercer

L'utilisation de perf et particulièrement des fonctions de ce TP est acquise, mais au vu de la diversité de ces fonctions, nous pensons qu'il y a encore du potentiel d'amélioration.

3.4.3 Parfaitement acquis

Tout le reste vu lors de ce TP.