

Aufgabe 1)

Sei $f \in C^{p+1}[a,b], p \geq 2$ und $\hat{x} \in]a,b[$ s.d. $f(\hat{x}) = f'(\hat{x}) = \dots = f^{(p)}(\hat{x}) = 0$, aber $f^{(p+1)}(\hat{x}) \neq 0$.

Zeige, dass dann das Newton-Verfahren lokal linear (Konvergenzordnung 1) gegen \hat{x} konvergiert. (Tipp: Taylor-Entwicklung)

zum Newton-Verfahren:

Nullstellenproblem \rightarrow Fixpunktproblem

$$\Rightarrow \Phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \text{ bzw. Fixpunktiteration } x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

• Grundsätzlich nur lokale Konvergenz, globale Konvergenz z.B. für strikt monoton wachsende konvexe Funktionen.

zur Konvergenzordnung:

Konv. ord = größtes $p \geq 1$ s.d. \exists Umgebung $U \subseteq D(\Phi)$ von \hat{x} s.d. \exists Konstante $C > 0$

s.d. $\forall x^{(0)} \in U$ und $\forall k \in \mathbb{N}: \|x^{(k+1)} - \hat{x}\| \leq C \cdot \|x^{(k)} - \hat{x}\|^p$ (bzw. s.d. $\Phi(U) \subseteq U$ und

$\forall x \in U: \|\Phi(x) - \hat{x}\| \leq C \cdot \|x - \hat{x}\|^p$). Für genaue Konvergenzordnung p (\rightarrow ÜB 7A 1)

zusätzlich: $\exists c > 0$ s.d. $\forall x \in U: c \cdot \|x - \hat{x}\|^p \leq \|\Phi(x) - \hat{x}\|$

„Faustregel“ (Achtung, kein mathematischer Satz):

Bei Iterationsverfahren der Konvergenzordnung p erwartet man, dass sich die Anzahl der richtigen Dezimalstellen bei jeder Iteration „ver- p -facht“.

Aufgabe 2)

Das Sekantenverfahren ist eine Variation des Newton-Verfahrens, bei der die Ableitung durch den Differenzenquotienten approximiert wird. Die Iterationsvorschrift lautet $x_{k+1} = x_k - \left(\frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}} \right)^{-1} \cdot f(x_k)$.

Reflektiere die geometrische Interpretation des Verfahrens und mache dir klar, wie man zu der Iterationsformel kommt.

zum Sekantenverfahren:

man kann zeigen: (müsste ihr jetzt nicht):

Sei $f \in C^2[a,b]$ mit Nullstelle \hat{x} in $]a,b[$ und $f'(\hat{x}) \neq 0$ sowie $f''(\hat{x}) \neq 0$.

Dann konvergiert das Sekantenverfahren lokal geg. \hat{x} mit Konvergenz-

ordnung $p = \frac{1}{2}(1 + \sqrt{5})$ (goldener Schnitt).

Aufgabe 3)

Sei $f(t) = \frac{a}{1-ce^{-dt}}$ und $f(\hat{t}) - g = 0$. f modelliert die Entwicklung der Weltbevölkerung in Mrd. abhängig von t (in Jahren). Die Nst. \hat{t} von $f(t) - g$ gibt den Zeitpunkt an, ab dem die Weltbevölkerung die 9Mrd.-Grenze überschreitet.
Parameter: $a = 9.8606$, $c = -1.1085 \cdot 10^{25}$, $d = 0.029$.

Vgl. anhand dieses Problems das Newton- und das Sekantenverfahren
(Berechne einige Iterationen für den Startwert $t_0 = 1961$ (Newton) bzw.
 $t_0 = 1961$, $t_1 = 2200$ (Sekantenverfahren))

zu 1) $f(\hat{x}) = f'(\hat{x}) = \dots = f^{(p)}(\hat{x}) = 0$, $f^{(p+1)}(\hat{x}) \neq 0$ bedeutet, dass f eine p -fache Nst. in \hat{x}

hat. Wir entwickeln $f(x)$ um \hat{x} : $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(\hat{x})}{n!} (x-\hat{x})^n + O(|x-\hat{x}|^{p+1})$
Taylor

$$= \frac{f^{(p)}(\hat{x})}{p!} (x-\hat{x})^p + O(|x-\hat{x}|^{p+1})$$

$$\Rightarrow f'(x) = \frac{f^{(p)}(\hat{x})}{p!} p \cdot (x-\hat{x})^{p-1} + O(|x-\hat{x}|^p) = \frac{f^{(p)}(\hat{x})}{(p-1)!} (x-\hat{x})^{p-1} + O(|x-\hat{x}|^p)$$

In einer Umgebung von \hat{x} konvergiert die Fixpunkttil. $\Phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$

$$\Rightarrow \Phi(x) = x - \frac{\frac{f^{(p)}(\hat{x})}{p!} (x-\hat{x})^p + O(|x-\hat{x}|^{p+1})}{\frac{f^{(p)}}{(p-1)!} (x-\hat{x})^{p-1} + O(|x-\hat{x}|^p)} = x - \frac{\frac{f^{(p)}(\hat{x})}{p!} (x-\hat{x})^p}{\frac{f^{(p)}}{(p-1)!} (x-\hat{x})^{p-1}} - \frac{O(|x-\hat{x}|^{p+1})}{\frac{f^{(p)}(\hat{x})}{(p-1)!} (x-\hat{x})^{p-1}} =$$

$$= x - \frac{1}{p} (x-\hat{x}) + O(|x-\hat{x}|^2)$$

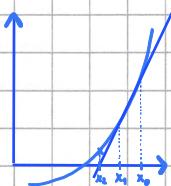
$$\Rightarrow |\Phi(x_k) - \hat{x}| = |x_k - \hat{x}| - \frac{1}{p} (x_k - \hat{x}) + O(|x-\hat{x}|^2) = \underbrace{\left(1 - \frac{1}{p}\right)}_{=: C} (x_k - \hat{x}) + O(|x-\hat{x}|^2)$$

\Rightarrow lin. Konvergenz

zu 2) Gleichung der Sekante durch $(x_0, f(x_0))$ und $(x_1, f(x_1))$: $s(x) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} x + t$

$$f(x_0) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \cdot x_0 + t \Rightarrow t = f(x_0) - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \cdot x_0 \xrightarrow{\text{in } s(x)} s(x) = (x-x_0) \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} + f(x_0)$$

$$s(x_2) = 0 \Leftrightarrow x_2 = -f(x_0) \cdot \frac{x_0 - x_1}{f(x_1) - f(x_0)} + x_0$$



zu 3) Newton: $t_k = t_{k-1} - \frac{f(t_{k-1})}{f'(t_{k-1})}$

$$\Rightarrow f'(t) = f(t) \cdot d \cdot (a-f(t)) \cdot a^{-1}$$

$$\Rightarrow t_{k+1} = t_k + \frac{d}{a} \frac{f(t_k) - g}{f(t_k) \cdot (f(t_k) - a)} \text{ Newton}$$

$$\Rightarrow t_{k+1} = t_k - \frac{t_k - t_{k-1}}{\left(\frac{a}{1-ce^{-dt_k}} - g\right) - \left(\frac{a}{1-ce^{-dt_{k-1}}} - g\right)} \left(\frac{a}{1-ce^{-dt_k}} - g \right) \text{ Sekanten}$$

k Newton Sekanten

0 1961 1961

1 2058.0590 2200

2	2068,1147	2170,4132
3	2069,4592	1340,0921
4	2069,4811	2101,8273
5	:	2061,3666
6		2072,9977
7		2069,8129

↑
konvergiert langsamer dennoch Vorteil
bei Implementierung (man benötigt Ableitung nicht)