

## Transformationen von Polyedern

15.11.18

Sei  $\min \{ f(x) : x \in P(A, b) \}$  gegeben, äquivalent:  $\min f(x)$  bzw.  $\min f(x)$   
 s.t.  $x \in P(A, b)$  s.t.  $Ax \leq b$

Kann man dieses OP so umformulieren werden, dass die zulässige Menge ein Polyeder  $P^-(A', b')$  ist?  $\rightsquigarrow$  Transformationen

Typ 1: Betrachte  $y^T x \leq \beta$  in  $Ax \leq b$ . Ersetze sie durch  $y^T x + z = \beta$   
 mit  $z \geq 0$ , d.h. wir führen eine neue Variable  $z$  ein  
 („Schlupfvariable“)

Typ 2: Für jede Variable  $x$  führe zwei neue Var.  $x^+, x^-$  ein,  
 sodass  $x = x^+ - x^-$  und füge Nebenbedingungen  $x^+, x^- \geq 0$

Insgesamt:  $P(A, b) = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$

$$\begin{aligned} & \text{1)} \left\{ \begin{array}{l} \{ (x, z) \in \mathbb{R}^{n+m} : Ax + z = b, z \geq 0 \} \\ \text{2)} \left\{ \begin{array}{l} \{ (x^+, x^-, z) \in \mathbb{R}^{n+2m} : A(x^+ - x^-) + z = b, x^+, x^-, z \geq 0 \} \\ P^-(A - A, E_n, b) \end{array} \right. \end{array} \right. \end{aligned}$$

Beobachtung: Sei  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ . Dann haben die OP:

$$\begin{array}{ll} \min f(x) & \text{und} \quad \min f(x^+ - x^-) \\ \text{s.t. } Ax \leq b & \text{s.t. } (A)(x^+ - x^-) + z = b \\ & x^+, x^-, z \geq 0 \end{array} \quad \text{den gleichen Wert.}$$

Wir bezeichnen zwei Polyeder, die mit 1). 2) ineinander überführt werden können als äquivalent.

Def. 3.2:  $K \subseteq \mathbb{R}^n$  heißt Kegel, falls  $\forall x \in K$  und  $\alpha \geq 0$ , gilt dass  $\alpha x \in K \Rightarrow 0 \in K$   
 $K$  heißt polyederisch, falls  $K$  Polyeder.

Lemma 3.3: Sei  $K \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $K \neq \emptyset$  Dann gilt:  $K$  polyederischer Kegel  $\Leftrightarrow K = P(A, 0)$

für ein  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

Beweis:  $\Leftarrow$ : Angenommen  $K = P(A, 0)$ . Dann  $A \cdot x \leq 0 \quad \forall x \in K$ , also auch

$\forall \alpha \geq 0 \quad \alpha(Ax) \leq 0 \Rightarrow A(\alpha x) \geq 0$ . Damit  $\alpha x \in K \Rightarrow K$  Kegel  
und nach Annahme schon Polyeder.

$\Rightarrow$ : Da  $K$  Polyeder, gibt es  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$  mit  $K = P(A, b)$ . Wir zeigen  
 $b = 0$ . Da  $0 \in K$  muss  $b \geq 0$ , da  $A \cdot 0 \leq b$  sein muss. Wir zeigen  
 $b = 0$  durch Widerspruch. Sei  $y \in K$  und eine Zeile  $A_i$  von  $A$  mit  
 $A_i \cdot y > 0$ ,  $A_i \cdot y = b_i$ ,  $b_i > 0$  da  $K$  Kegel  $\alpha y \in K \quad \forall \alpha \geq 0$ .

Insbesondere  $\alpha(A_i y) \leq b_i$ . Andererseits, da  $A_i \cdot y > 0$ , kann  $\alpha > 0$  so  
gewählt werden, dass  $\alpha \cdot A_i y > b_i \Rightarrow b = 0$ .  $\square$

Def. 3.4: Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $y \in \mathbb{R}^n$ ,  $b \in \mathbb{R}$ . Die Ungleichung:  $y^T x \leq b$  ist gültig  
für  $M$  falls  $M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid y^T x \leq b\}$

Def. 3.5: Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  konvex.  $F \subseteq M$  heißt Seitenfläche von  $M$ , falls

1) 1 gültige Ungleichung  $y^T x \leq \beta$  und 2)  $F = M \cap \{x \in \mathbb{R}^n \mid y^T x = \beta\}$  gelten.

Wir sagen  $F$  wird induziert durch  $y^T x \leq \beta$ .  $F$  heißt echt, falls  $F \neq M$ .  
 $F$  heißt trivial, falls  $F \in \{M, \emptyset\}$

Lemma 3.6 Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  konvex, nicht leer. Dann

1)  $\emptyset, M$  sind Seitenflächen von  $M$

2)  $F$  nicht triviale Seitenfläche  $\Rightarrow y \neq 0$

Beweis:  $M = M \cap \{x \in \mathbb{R}^n \mid 0^T x = 0\}$  und  $0^T x \leq 0 \quad \forall x \in M$

$\emptyset = M \cap \{x \in \mathbb{R}^n \mid 0^T x = \beta\}$ ,  $\beta > 0$  und  $0^T x \leq \beta \quad \forall x \in M$

Falls  $y = 0$ , dann  $y^T x \leq \beta$  nur gültig  $\beta \geq 0$ . Fall  $\beta = 0$ ,

Kontraposition

dann  $F = M$ . falls  $\beta > 0$ , dann  $F = \emptyset$ .  $\square$

Satz 3.7 Betrachte für  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ ,  $c \in \mathbb{R}^n$  das OP  $\max c^T x$  bzw.  
s.t.  $Ax \leq b$

$\max c^T x$ . Sei  $\mathcal{L}$  die Lösungsmenge. Falls  $\mathcal{L} \neq \emptyset$ , dann sei  
s.t.  $x \in P(A, b)$

$z^* = \max \{c^T x \mid x \in P(A, b)\}$ . Dann ist  $\mathcal{L}$  eine Seitenfläche von  $P(A, b)$  und

$\mathcal{L} = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, c^T x = z^*\}$

Beweis: Nach Definition von  $z^*$ :  $c^T x = z^* \quad \forall x \in P(A, b)$ . Ferner:

$$\mathcal{L} = \{x \in P(A, b) : c^T x = z^*\} \text{ per Def. Damit: } \mathcal{L} = P(A, b) \cap \{x \in \mathbb{R}^n : c^T x = z^*\}$$

$\Rightarrow \mathcal{L}$  Seitenfläche

Frage: geg.  $Ax \leq b$ . wie findet man alle Seitenflächen, wie beschreibt man die Ausdehnung im Raum?

Def. 3.8: Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^n$ . Die affine Hülle ist  $\text{aff}(M) = \left\{ \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i : m \in \mathbb{N}, x_1, \dots, x_m \in M, \sum \lambda_i = 1 \right\}$

$$\text{conv}(M) = \text{aff}(M)$$

Bsp.:  $a, b \in \mathbb{R}^n$ ,  $a \neq b$  ist  $\text{aff}(\{a, b\})$  die Verbindungsgerade.

für  $a, b, c \in \mathbb{R}^n$  nicht kolinear ist  $\text{aff}(\{a, b, c\})$  die Ebene, die alle 3 Punkte enthält.

Bem: 1)  $\text{aff}(M) = \text{aff}(\text{aff}(M))$

2)  $\text{conv}(M) \subseteq \text{aff}(M)$

(vllt. Übung)

3)  $\text{aff}(M)$  ist abgeschlossen

Bem: Falls  $\text{aff}(M) \neq \emptyset$ , dann gibt es ein  $a \in \text{aff}(M)$  eindeutigen Untervektorraum (Bew. in Notizen auf der Webs.)

U des  $\mathbb{R}^n$  mit  $\text{aff}(M) = a + U$

Def. 3.9 Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  konvex. Die Dimension von  $M$ :  $\dim(M) = \dim(\text{aff}(M)) = \dim(U)$

$$\Rightarrow \dim(M) = \max \{ d \mid \exists a, x_1, \dots, x_d \in M : (x_i - a)_{1 \leq i \leq d} \text{ sind lin. unabhängig} \}$$

### 3.1 Seitenflächen

20.11.18

Wie sieht man  $P(A, b) = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$  die Seitenflächen an?

Notation:  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

$Z$  = Zeilenindexvektor von  $A = (z_1, z_2, \dots, z_m)$

$S$  = Spaltenindexvektor von  $A = (s_1, \dots, s_n)$

Wir schreiben  $I \subseteq Z$  und meinen einen Teilverktor von  $Z$ .

Für  $I \subseteq Z, J \subseteq S$  ist  $A_{IJ}$  die Matrix, die alle Zeilen mit

Index in  $I$  und Spalten mit Index  $J$  enthält.

Für  $I = Z$ , schreiben wir  $A_{\cdot J}$ , für  $S = J$  schreiben wir  $A_{I \cdot}$ ,  $A_{\cdot \cdot} = A$

Für Vektoren  $b \in \mathbb{R}^n$  schreiben wir einfach  $b_I$  statt  $b_Z$ .