```
Núcleo e imagen F:V >> W t.l.
            TRANSFORMACIONES LINEALES
                                                                                                     Nu(f) = {v \ / f(v) = 0}
      Som V, W dos K -especies vectorials.

Una función f:V \to W es una transf. lived si

\int f(v_1+v_2) = f(v_1) + f(v_2) \qquad \forall v_1v_2 \in V
                                                                                                     Im(f) = {weW/ JveV tolene f(v)=w}
                                                                                                    TEOREMA DE LA DIMENSIÓN:
        ) f(a.v) = a.f(v) Yaek, veV
     \otimes OBS 1: Si \underline{v} = \sum_{i=1}^{k} \alpha_i \underline{v}_i, enforces
                                                                                                       \dim(\operatorname{Nu}(f)) + \dim(\operatorname{Im}(f)) = \dim V = (= n)
     \overline{f(A)} = \overline{f\left(\sum_{k}^{k-1} \alpha'_{k} \wedge i'\right)} = \sum_{k}^{k-1} \overline{f\left(\alpha'_{k} \wedge i'\right)} = \sum_{k}^{k-1} \overline{\alpha'_{k} \cdot \underbrace{f\left(A'_{k}\right)}}
                                                                                                     Idea de la dem: {v1, v2, ..., vr} bone de NU(f)
    O sea, conociendo la vulous de f(v), f(v2), , f(vK) podemos calcular f en cualquier vector de (v1, V2, ..., VX).
                                                                                                                 Complete a \{V_1, V_2, ..., V_r\} | V_{r_{12}}, ..., V_n\} base de V
                                                                                                                                 Wraz Wn
                                                                                                                                                      R proban que estor
son LI m
generan Im(F)
     ⊗0852: Los valores de f en una BASE de V
        Leterminan F.
                                                                                                      TEOREMA DE LA DIMENSIÓN.
     ⊗TEOREMA: Si {V1, V2,..., Vn} en una base de V
     y w, wz,..., who so vatous de W (no mecasariamente base, ni LI, ni distribo, ni mada) entomos
                                                                                                         \dim(N_{U}(f)) + \dim(I_{m}(f)) = \dim V = (= n)
      ] 3! 5: V → W +. l. tol que f(vi) = w; Vi=1,2,..., K
                                                                                                     OPROBLEMA: Sea f: K9 K9 ma t.l. tal que
                                                                                                     \frac{\dim(\operatorname{Im}(f))=6}{\operatorname{Glauba}}=\frac{g}{\dim(\operatorname{Im}(f^2))}.
     & EJERCICIO: Para cada valon de KER, decidin si
       existe una t.l. f. R3 - R3 tal que
      \rightarrow f(1,0,1) = (1,3,0)
                                                                                                     SOLUCIÓN: Por tes de la dimención
     f(1,-1,0) = (-1,0,4)
                                                                                                                     dim (Nu(f)) + dim (In(f)) - dim K9 = 9
      f(x,1,2)=(x+1,6,4) = W
                                                                                                                                  => dim(Nu(f))=3
     Em caso de que exista anelizar además si es única.
                                                                                                     Sea (V1, V2, V3) base de Nu(f).
    Si la vectores (1,0,1), (1,-1,0) y (k2,1,2) son LI,
                                                                                                     Como Nu(f) SIm(f), in particular V1, V1, V3 EIn(f),
     entonces son base y por al teoreme anterior entonos que existe f y en única.
                                                                                                     these existen V_4, V_5, V_6 \in V tales give f(V_4) = V_1

f(V_5) = V_2

f(V_6) = V_3
   ¿Para que valores de K son LI?
      Como V1 y V2 son LI (no son multiplos),
     {V1, V2, V3} sera LI a memos que V3 € (V1, V2)
                                                                                                       ¿EL conj {V, V2, V3, V4, V5, V6} es LI? PHa: Sí!
(K^2, 1, 2) = \alpha \cdot (1, 0, 1) + \beta \cdot (1, -1, 0)
                                                                                                            Si d, V, + d2 V2 + d3 V3 + d4 V4 + d5 V5 + d6 V6 = 0
             (\underline{K}^2,\underline{0},\underline{0}) = (\underline{1}+\underline{\beta},\underline{-\beta},\underline{\otimes}) \longrightarrow \begin{pmatrix} \underline{\otimes} & \underline{2} \\ \underline{\beta} & \underline{-1} \end{pmatrix}
                                                                                                                    0, f(v) + d f(v) = f(0) = 0
                                                                                                                                              \alpha_{4}V_{1} + \alpha_{5}V_{2} + \alpha_{6}V_{3} = 0
    Conclusion: V3 E (V1, V2) ( K=±1
                                                                                                                                                {ν<sub>1</sub>,ν<sub>2</sub>,ν<sub>3</sub>} ex LI ⇒ α4=d5=d6=0.
    Luego, ri k # 1,-1 existe f y en única.
                                                                                                         {v1,v2,...,v6} er LI = D puedo completar a una bare de K9
                                                                                                         con rectous V4, V8, V2
   En casa contrario, V3 = 24 - 12
   Entonias, para que exista f necesitamos que
                                                                                                                              (\kappa+1,6,~4) = f(v_3) = 2f(v_4) - f(v_2)
                                                                                                                                                                                                         I_{\mathbf{w}}(f) = \langle V_{1}, V_{2}, V_{3}, f(V_{3}), f(V_{8}), f(V_{9}) \rangle
                                                                                                                                     0 0 V1 V2 V3 f(V2) f(V8) f(V9)
                                  = 2 (1,3,0) - (-1,0,4)
                                                                                                                                                  0 0 0 f<sup>2</sup>(v<sub>3</sub>) f<sup>2</sup>(v<sub>3</sub>)
                                  = (3,6,-4)
                                                                                                                                                                                                          \operatorname{Im}(f^2) = \langle f^2(v_7), f^2(v_8), f^2(v_9) \rangle
   Por le tanto: si K=1 NO EXISTE f
                                                                                                                                                                   Rta: \left( Jm(f^2) \right) = 3
   Si K = -1
                                                                                                             Otra Borma:
                                                                                                                                                       Im(f^2) = \{f^2(v) : v \in K^9\}
                                                                                                             \dim \left( \operatorname{Im}(f^2) \right)
                                                                                                                                                                 => f(f(v)): NEK )
                                                                                                                                                                  = (f(w): weIm(f)}
                                                                                                           Restringin de dominio: S = Im(f) (subesp de K^9)

K^9 = K^9

Consideramos f|_{S}: S \to K^9
                                                                                                                                           Queremos dim Im(f/s)
                                                                                                                                            Sabernon que: dim(S) = Co
                                                                                                                                                                     dim(Nu(f|s)) = dim(Nu(f) n S)
= dim(Nu(f)) \neq 3
                                                                                                                   Por too dim, ohm (NU(Fls)) + dim (Im(fls)) = dim S
```

3

3+