## ALGEBRA LINEAL - Práctica $N^04$ - Segundo cuatrimestre de 2020 Espacio Dual

**Ejercicio 1.** Sea  $S \subseteq (\mathbb{R}^3)^*$  el subespacio  $S = \{\varphi \in (\mathbb{R}^3)^* / \varphi(1, -1, 2) = 0\}$ . Hallar una base de S.

**Ejercicio 2.** Dada la base B del K-espacio vectorial V, hallar su base dual en cada uno de los siguientes casos:

i) 
$$V = \mathbb{R}^2$$
,  $B = \{(1, -1), (2, 0)\}$ 

ii) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $B = \{(1, -1, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ 

iii) 
$$V = \mathbb{R}_3[X], \ B = \{-X+2, X-1, X^2-3X+2, X^3-3X^2+2X\}$$

**Ejercicio 3.** Sea  $B' = \{\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3\}$  la base de  $(\mathbb{R}^3)^*$  definida por

$$\varphi_1(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2$$
  $\varphi_2(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_3$   $\varphi_3(x_1, x_2, x_3) = x_2 + x_3$ 

Hallar la base B de  $\mathbb{R}^3$  tal que  $B' = B^*$ .

**Ejercicio 4.** Sean  $f_1$ ,  $f_2$  y  $f_3 \in (\mathbb{R}_2[X])^*$  las siguientes formas lineales:

$$f_1(p) = \int_0^1 p(x) dx$$
  $f_2(p) = \int_0^2 p(x) dx$   $f_3(p) = \int_{-1}^0 p(x) dx$ 

- i) Probar que  $\{f_1, f_2, f_3\}$  es una base de  $(\mathbb{R}_2[X])^*$ .
- ii) Hallar una base B de  $\mathbb{R}_2[X]$  tal que  $B^* = \{f_1, f_2, f_3\}$ .

**Ejercicio 5.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión n.

- i) Sean  $\varphi_1, \ \varphi_2 \in V^* \{0\}$ . Demostrar que  $\text{Nu}(\varphi_1) = \text{Nu}(\varphi_2) \iff \{\varphi_1, \varphi_2\}$  es linealmente dependiente.
- ii) Sean  $\varphi_i$   $(1 \le i \le r)$  formas lineales en  $V^*$  y sea  $\varphi \in V^*$  tales que

$$\varphi_1(x) = \varphi_2(x) = \dots = \varphi_r(x) = 0 \implies \varphi(x) = 0.$$

Probar que  $\varphi \in \langle \varphi_1, \dots, \varphi_r \rangle$ .

iii) Sean  $\varphi_i$   $(1 \le i \le n)$  formas lineales en  $V^*$ . Probar que

$$\{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}$$
 es base de  $V^* \iff \bigcap_{i=1}^n \operatorname{Nu}(\varphi_i) = 0.$ 

**Ejercicio 6.** Sea  $\varphi \in (\mathbb{R}^3)^*$  definida por  $\varphi(x_1, x_2, x_3) = 2x_1 + 3x_2 - x_3$  y sea  $E^* = \{\delta_1, \delta_2, \delta_3\} \subseteq (\mathbb{R}^3)^*$  la base dual de la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .

- i) Calcular las coordenadas de  $\varphi$  en  $E^*$ .
- ii) Calcular las coordenadas de  $\varphi$  en la base  $B^* = \{\delta_1 + \delta_2 + \delta_3, \delta_1 + \delta_2, \delta_1\}.$
- iii) Sea  $S \subseteq \mathbb{R}^3$  el subespacio  $S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / 2x_1 + 3x_2 x_3 = 0\}$  y sea  $B \subset \mathbb{R}^3$  la base  $B = \{(0, 0, 1), (0, 1, -1), (1, -1, 0)\}$ . Encontrar una ecuación para S en la base B.

(Sugerencia: notar que  $B^*$  es la base dual de B y no hacer ninguna cuenta.)

**Ejercicio 7.** Sea  $B \subset \mathbb{R}^2$  la base  $B = \{(1,1), (1,-1)\}$ . Encontrar las coordenadas de la base dual de B en la base dual de la base canónica de  $\mathbb{R}^2$ .

**Ejercicio 8.** Sean  $B_1$  y  $B_2$  las bases de  $\mathbb{R}^3$  definidas por  $B_1 = \{(1,1,0),(1,0,1),(0,1,1)\}$  y  $B_2 = \{(1,1,-1),(1,-1,1),(-1,1,1)\}$ . Si  $\varphi \in (\mathbb{R}^3)^*$  tiene coordenadas (1,-3,2) respecto de  $B_1^*$ , calcular sus coordenadas respecto de  $B_2^*$ .

**Ejercicio 9.** Hallar una base de  $S^{\circ} \subseteq V^*$  en los siguientes casos:

i) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
 y  $S = \langle (1, -1, 2), (2, 1, 3), (1, 5, 0) \rangle$ 

ii) 
$$V = \mathbb{R}^4$$
 y  $S = \langle (1, 1, -1, 1), (2, -1, 3, 1) \rangle$ 

iii) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
 y  $S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / x_1 + x_3 = 0, 2x_1 - x_2 + x_3 = 0\}$ 

iv) 
$$V = \mathbb{R}^4$$
 y  $S = \left\{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 / \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ 2x_1 + x_2 - 2x_3 + 3x_4 = 0 \\ 4x_1 - x_2 + 5x_4 = 0 \end{cases} \right\}$ 

**Ejercicio 10.** Sea  $B = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  y sea  $S = \{A \in \mathbb{R}^{2 \times 2} / A \cdot B = 0\}$ . Sea  $f \in S^{\circ}$  tal que  $f(I_2) = 0$  y  $f\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 3$ . Calcular f(B).

**Ejercicio 11.** Para los siguientes subespacios S y T de V, hallar una base de  $(S+T)^{\circ}$  y una base de  $(S\cap T)^{\circ}$ .

i) 
$$V = \mathbb{R}^4$$
,  $S = \langle (1, 1, -1, 1), (2, -1, 3, 1) \rangle$ ,  $T = \langle (2, -4, 8, 0), (-1, 1, 2, 3) \rangle$ 

ii) 
$$V = \mathbb{R}^4$$
,  $S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 / x_1 - x_3 = 0, x_1 + x_2 + x_4 = 0\}$ ,  $T = \langle (2, 1, 3, 1) \rangle$ 

iii) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / x_1 - 2x_2 + x_3 = 0, 3x_2 - 2x_3 = 0\}$ , 
$$T = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / 2x_1 - x_2 = 0\}$$

**Ejercicio 12.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión finita y sean S y T subespacios tales que  $V = S \oplus T$ . Probar que  $V^* = S^{\circ} \oplus T^{\circ}$ .

**Ejercicio 13.** Sea V un  $\mathbb{Z}_p$ -espacio vectorial de dimensión n. Probar que

$$\#\{S \subseteq V \text{ subespacio} / \dim(S) = 1\} = \#\{S \subseteq V \text{ subespacio} / \dim(S) = n - 1\}.$$

Calcular dicho número.

**Ejercicio 14.** Sea  $tr: K^{n \times n} \to K$  la forma lineal traza. Dada  $A \in K^{n \times n}$ , se define  $f_A: K^{n \times n} \to K$  como  $f_A(X) = tr(A.X)$ .

- i) Probar que  $f_A \in (K^{n \times n})^* \ \forall A \in K^{n \times n}$ .
- ii) Probar que  $f_A(X) = 0 \ \forall X \in K^{n \times n} \Rightarrow A = 0$ .
- iii) Se define  $\gamma: K^{n \times n} \to (K^{n \times n})^*$  como  $\gamma(A) = f_A$ . Probar que  $\gamma$  es un isomorfismo.

iv) Sea  $f: \mathbb{R}^{2\times 2} \to \mathbb{R}$  definida por:

$$f\begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix} = 3x_{11} - 2x_{12} + 5x_{22}.$$

Encontrar una matriz  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  tal que  $\gamma(A) = f$ .

**Ejercicio 15.** Sea  $\varphi \in (K^{n \times n})^*$  tal que  $\varphi(A.B) = \varphi(B.A) \ \forall A, B \in K^{n \times n}$ . Probar que existe  $\alpha \in K$  tal que  $\varphi = \alpha.tr$ . Deducir que si  $\varphi(A.B) = \varphi(B.A) \ \forall A, B \in K^{n \times n} \ y \ \varphi(I_n) = n$ , entonces  $\varphi = tr$ .

**Ejercicio 16.** Sean  $\alpha_0, \ldots, \alpha_n \in K$ ,  $\alpha_i \neq \alpha_j$  si  $i \neq j$ . Para cada  $i, 0 \leq i \leq n$ , se define  $\epsilon_{\alpha_i} : K_n[X] \to K$  como  $\epsilon_{\alpha_i}(P) = P(\alpha_i)$ .

- i) Probar que  $B_1 = \{\epsilon_{\alpha_0}, \dots, \epsilon_{\alpha_n}\}$  es una base de  $(K_n[X])^*$ .
- ii) Sea  $B = \{P_0, \dots, P_n\}$  la base de  $K_n[X]$  tal que  $B^* = B_1$ . Probar que el polinomio

$$P = \sum_{i=0}^{n} \beta_i . P_i$$

es el único polinomio en K[X] de grado menor o igual que n tal que, para todo i,  $0 \le i \le n$ ,  $P(\alpha_i) = \beta_i$ . Este polinomio se llama el polinomio interpolador de Lagrange.

iii) Probar que existen números reales  $a_0, \ldots, a_n$  tales que, para todo  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ ,

$$\int_0^1 P(x) dx = \sum_{i=0}^n a_i . P(\alpha_i).$$

Hallar  $a_0$ ,  $a_1$  y  $a_2$  en el caso en que n=2,  $\alpha_0=1$ ,  $\alpha_1=\frac{1}{2}$  y  $\alpha_2=0$ .

**Ejercicio 17.** Sean V y W K-espacios vectoriales de dimensión finita y sea  $f:V\to W$  una transformación lineal. Se define la función  $f^t:W^*\to V^*$  de la siguiente manera:

$$f^t(\varphi) = \varphi \circ f \quad \forall \, \varphi \in W^*.$$

 $f^t$  se llama la función transpuesta de f.

- i) Probar que  $f^t$  es una transformación lineal.
- ii) Probar que  $\operatorname{Nu}(f^t) = (\operatorname{Im}(f))^{\circ}$  y que  $\operatorname{Im}(f^t) = (\operatorname{Nu}(f))^{\circ}$ .
- iii) Sean  $V = \mathbb{R}^2$  y  $W = \mathbb{R}^3$  y sea  $f(x_1, x_2) = (2x_1 x_2, 3x_1, x_1 2x_2)$ . Si  $B_1 = \{(1, 2), (1, 3)\}$  y  $B_2 = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$ , calcular  $|f|_{B_1B_2}$  y  $|f^t|_{B_3^*B_1^*}$ .
- iv) Si  $B_1$  y  $B_2$  son bases de V y W respectivamente, probar que

$$|f^t|_{B_2^*B_1^*} = (|f|_{B_1B_2})^t.$$

**Ejercicio 18.** Sea V un  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial. Sean  $f,g\in V^*$  tales que  $f,g\in V^*$ . Probar que f=0 ó g=0.

**Ejercicio 19.** Sea V un  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial de dimensión finita. Sean  $v_1, \ldots, v_n \in V$  vectores no nulos. Probar que existe una forma lineal  $\varphi \in V^*$  tal que  $\varphi(v_i) \neq 0 \ \forall i, 1 \leq i \leq n$ .