

Álgebra Lineal - Clase 9

Gabriela Jeronimo

FCEN-UBA

Segundo cuatrimestre 2020

Esquema de la clase

- ▶ Espacio dual de un K -espacio vectorial (repaso).
- ▶ Anulador de un subespacio.
- ▶ Doble dual.

Bibliografía recomendada.

G. Jeronimo, J. Sabia, S. Tesauri. *Algebra Lineal*. Cursos de Grado. Fascículo 2. Departamento de Matemática, Facultad de Ciencias Exactas y Naturales, Universidad de Buenos Aires, 2008.

Capítulo 4.

Espacio dual (repaso)

Sea V un K -e.v. El **espacio dual** de V se define como

$$V^* = \{f: V \rightarrow K / f \text{ es transformación lineal}\}.$$

Si V es de dimensión finita:

- ▶ $\dim(V^*) = \dim(V)$.
- ▶ $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ base de $V \rightsquigarrow B^* = \{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}$ base de V^*
tal que $\varphi_i(v_j) = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$ **base dual de B .**
- ▶ $\forall v \in V, (v)_B = (\varphi_1(v), \dots, \varphi_n(v))$.
- ▶ $\forall \varphi \in V^*, (\varphi)_{B^*} = (\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_n))$.
- ▶ \mathcal{B} base de $V^* \Rightarrow \exists$ una única base B de V tal que $B^* = \mathcal{B}$.

Ejemplo.

Dados $c_0, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$, hallar un polinomio $P \in \mathbb{R}_2[X]$ tal que $P(0) = c_0$, $P(1) = c_1$ y $P(2) = c_2$.

- ▶ $B^* = \{\varepsilon_0, \varepsilon_1, \varepsilon_2\}$,
 $\varepsilon_0(P) = P(0)$, $\varepsilon_1(P) = P(1)$ y $\varepsilon_2(P) = P(2) \quad \forall P \in \mathbb{R}_2[X]$.
- ▶ $B = \{P_0, P_1, P_2\}$,
 $P_0 = \frac{1}{2}(X-1)(X-2)$, $P_1 = -X(X-2)$ y $P_2 = \frac{1}{2}X(X-1)$.

Para $P \in \mathbb{R}_2[X]$,

$$(P)_B = (\varepsilon_0(P), \varepsilon_1(P), \varepsilon_2(P)) = (P(0), P(1), P(2)).$$

$$P(0) = c_0, P(1) = c_1 \text{ y } P(2) = c_2 \iff (P)_B = (c_0, c_1, c_2)$$

$$\begin{aligned} P &= c_0.P_0 + c_1.P_1 + c_2.P_2 \\ &= \frac{c_0}{2}(X-1)(X-2) - c_1X(X-2) + \frac{c_2}{2}X(X-1). \end{aligned}$$

Es el único polinomio de grado menor o igual que 2 tal que $P(0) = c_0$, $P(1) = c_1$ y $P(2) = c_2$ (interpolador de Lagrange).

Anulador de un subespacio

Definición.

Sean V un K -espacio vectorial y S un subespacio de V .

Se llama **anulador de S** al conjunto

$$S^\circ = \{f \in V^* / f(s) = 0 \ \forall s \in S\} = \{f \in V^* / S \subseteq \text{Nu}(f)\}.$$

Observación. S° es un subespacio de V^* .

- ▶ $0 \in S^\circ$. ✓
- ▶ $f, g \in S^\circ \Rightarrow f(s) = 0$ y $g(s) = 0 \ \forall s \in S$
 $\Rightarrow (f + g)(s) = f(s) + g(s) = 0 \ \forall s \in S$.
Luego, $f + g \in S^\circ$.
- ▶ $\lambda \in K$ y $f \in S^\circ \Rightarrow (\lambda \cdot f)(s) = \lambda \cdot f(s) = \lambda \cdot 0 = 0 \ \forall s \in S$.
Luego $\lambda \cdot f \in S^\circ$.

Proposición.

Sean V un K -e.v. de dimensión n y S un subespacio de V .
Entonces $\dim(S^\circ) = n - \dim(S)$.

Demostración.

Sean $\{v_1, \dots, v_r\}$ una base de S y $v_{r+1}, \dots, v_n \in V$ tales que $B = \{v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n\}$ es una base de V .

Sea $B^* = \{\varphi_1, \dots, \varphi_r, \varphi_{r+1}, \dots, \varphi_n\} \subset V^*$ la base dual de B .

$\forall r+1 \leq i \leq n, \varphi_i(v_1) = \dots = \varphi_i(v_r) = 0 \Rightarrow \varphi_i(s) = 0 \forall s \in S$.
 $\Rightarrow \{\varphi_{r+1}, \dots, \varphi_n\} \subseteq S^\circ$.

Veamos que $\{\varphi_{r+1}, \dots, \varphi_n\}$ es base de S° .

► Es l.i. por ser parte de una base de V^* .

► Genera S° : sea $g \in S^\circ$.

$$(g)_{B^*} = (g(v_1), \dots, g(v_r), g(v_{r+1}), \dots, g(v_n)).$$

$$g \in S^\circ \text{ y } \{v_1, \dots, v_r\} \subset S \Rightarrow g(v_i) = 0 \forall 1 \leq i \leq r.$$

$$\Rightarrow (g)_{B^*} = (0, \dots, 0, g(v_{r+1}), \dots, g(v_n)).$$

$$\Rightarrow g = \sum_{i=r+1}^n g(v_i) \varphi_i \Rightarrow g \in \langle \varphi_{r+1}, \dots, \varphi_n \rangle.$$

Luego, $\dim(S^\circ) = n - r = n - \dim(S)$.



Ejemplo.

Sea $S = \langle (1, 1, 0), (1 - i, 1, 1) \rangle \subseteq \mathbb{C}^3$. Hallar una base de S° .

Extendemos una base de S a una base de \mathbb{C}^3 :

$$B = \{(1, 1, 0), (1 - i, 1, 1), (1, 0, 0)\}.$$

$B^* = \{\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3\}$ base dual de $B \Rightarrow \{\varphi_3\}$ es base de S° .

$$\varphi_3(1, 1, 0) = 0, \varphi_3(1 - i, 1, 1) = 0, \varphi_3(1, 0, 0) = 1$$

$$\Rightarrow \varphi_3(x, y, z) = x - y + iz.$$

Observar: $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{C}^3 \mid x - y + iz = 0\}$

Proposición.

Sean V un K -e.v. de dimensión n y S un subespacio de V .
Entonces $\{x \in V / f(x) = 0 \ \forall f \in S^\circ\} = S$.

Demostración.

Sea $T = \{x \in V / f(x) = 0 \ \forall f \in S^\circ\}$. Veamos que $T = S$.

$S \subset T$: si $x \in S$, $\forall f \in S^\circ$ vale $f(x) = 0$. Luego, $x \in T$.

Sea $\{v_1, \dots, v_r\}$ una base de S .

Si $S \subsetneq T$, $\exists x \in T$ tal que $x \notin S = \langle v_1, \dots, v_r \rangle$.

$\Rightarrow \{v_1, \dots, v_r, x\}$ es l.i.

Extendemos a una base $B = \{v_1, \dots, v_r, x, v_{r+2}, \dots, v_n\}$ de V .

Si $B^* = \{\varphi_1, \dots, \varphi_r, \varphi_{r+1}, \dots, \varphi_n\}$ es la base dual de B ,

$$\varphi_{r+1}(v_1) = \dots = \varphi_{r+1}(v_r) = 0$$

$$\Rightarrow \varphi_{r+1} \in S^\circ.$$

$x \in T$ y $\varphi_{r+1} \in S^\circ \Rightarrow \varphi_{r+1}(x) = 0$ Abs! porque $\varphi_{r+1}(x) = 1$.

Luego, $S = T$.



Observación.

Sean V un K -e.v. de dimensión finita y S un subespacio de V . Si

$S^\circ = \langle \varphi_1, \dots, \varphi_r \rangle$, entonces

$$S = \{v \in V / \varphi_1(v) = 0, \dots, \varphi_r(v) = 0\}.$$

(\subseteq) ✓

(\supseteq) Sea $v \in V$ tal que $\varphi_1(v) = 0, \dots, \varphi_r(v) = 0$.

$$f \in S^\circ \Rightarrow \exists \alpha_1, \dots, \alpha_r \in K \text{ tales que } f = \sum_{i=1}^r \alpha_i \varphi_i.$$

$$\Rightarrow f(v) = \sum_{i=1}^r \alpha_i \varphi_i(v) = 0$$

$$\{v \in V / \varphi_1(v) = 0, \dots, \varphi_r(v) = 0\} \subseteq \{v \in V / f(v) = 0 \ \forall f \in S^\circ\} \\ = S$$

Ejemplo.

Hallar ecuaciones para $S = \langle (1, 1, 0), (1 - i, 1, 1) \rangle \subseteq \mathbb{C}^3$.

$$S^\circ = \langle \varphi_3 \rangle \text{ con } \varphi_3(x, y, z) = x - y + iz.$$

$$\Rightarrow S = \{(x, y, z) \in \mathbb{C}^3 / x - y + iz = 0\}.$$

Anulador de la suma y la intersección de subespacios

Proposición.

Sea V un K -e.v. de dimensión n y sean S y T subespacios de V .

1. $(S + T)^\circ = S^\circ \cap T^\circ$.
2. $(S \cap T)^\circ = S^\circ + T^\circ$.

Demostración.

1. Sea $f \in V^*$.

$$\begin{aligned} f \in (S + T)^\circ &\iff f(s + t) = 0 \quad \forall s \in S, \forall t \in T \\ &\iff f(s) = 0 \quad \forall s \in S \text{ y } f(t) = 0 \quad \forall t \in T \\ &\iff f \in S^\circ \cap T^\circ \end{aligned}$$

2. $S^\circ + T^\circ \subseteq (S \cap T)^\circ$:

$$f \in S^\circ + T^\circ \Rightarrow f = f_S + f_T, \text{ con } f_S \in S^\circ \text{ y } f_T \in T^\circ.$$

$$v \in S \cap T \Rightarrow f(v) = f_S(v) + f_T(v) = 0 + 0 = 0.$$

$$\Rightarrow f \in (S \cap T)^\circ.$$

$$\begin{aligned}
\dim(S^\circ + T^\circ) &= \dim(S^\circ) + \dim(T^\circ) - \dim(S^\circ \cap T^\circ) \\
&= \dim(S^\circ) + \dim(T^\circ) - \dim((S + T)^\circ) \\
&= (n - \dim(S)) + (n - \dim(T)) - \\
&\quad - (n - \dim(S + T)) \\
&= n - (\dim(S) + \dim(T) - \dim(S + T)) \\
&= n - \dim(S \cap T) \\
&= \dim((S \cap T)^\circ).
\end{aligned}$$

Luego, $(S \cap T)^\circ = S^\circ + T^\circ$.



Observación.

Sea V un K -e.v. de dimensión n .

- ▶ $S = \{v \in V / \psi(v) = 0\}$, con $\psi \in V^* - \{0\} \Rightarrow S^\circ = \langle \psi \rangle$.
 - ▶ $\langle \psi \rangle \subset S^\circ$ ✓
 - ▶ $S = \text{Nu}(\psi)$ y $\psi : V \rightarrow K$ no nula $\Rightarrow \dim(S) = n - 1$
 $\Rightarrow \dim(S^\circ) = 1 = \dim(\langle \psi \rangle)$
- ▶ $S = \{v \in V / \psi_1(v) = 0, \dots, \psi_r(v) = 0\}$ con $\psi_i \in V^* \Rightarrow S^\circ = \langle \psi_1, \dots, \psi_r \rangle$

Por inducción en r .

$r = 1$: ✓

$r > 1$: $S = \bigcap_{i=1}^r S_i$ con $S_i = \{v \in V / \psi_i(v) = 0\} \forall 1 \leq i \leq r$.

$$\Rightarrow S^\circ = \left(\bigcap_{i=1}^r S_i \right)^\circ = \left(\bigcap_{i=1}^{r-1} S_i \right)^\circ + (S_r)^\circ \stackrel{HI}{=}$$

$$\langle \psi_1, \dots, \psi_{r-1} \rangle + \langle \psi_r \rangle = \langle \psi_1, \dots, \psi_r \rangle.$$

Ejemplo.

Sean $S = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 + x_2 - x_3 = 0, x_2 - x_4 = 0\}$ y

$$T = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_3 + x_4 = 0, x_2 + x_3 = 0\}$$

- ▶ $S^\circ = \langle \psi_1, \psi_2 \rangle$, $\psi_1(x) = x_1 + x_2 - x_3$ y $\psi_2(x) = x_2 - x_4$.
- ▶ $T^\circ = \langle \psi_3, \psi_4 \rangle$, $\psi_3(x) = x_1 - x_3 + x_4$ y $\psi_4(x) = x_2 + x_3$.
- ▶ $(S \cap T)^\circ = S^\circ + T^\circ = \langle \psi_1, \psi_2, \psi_3, \psi_4 \rangle$
- ▶ $(S + T)^\circ = S^\circ \cap T^\circ = \langle \psi_3 \rangle$
 $S + T = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_3 + x_4 = 0\}$

Doble dual

Sea V un K -espacio vectorial.

$$\rightsquigarrow V^* = \{\varphi : V \rightarrow K / \varphi \text{ es transformación lineal}\}$$

$$\rightsquigarrow V^{**} = (V^*)^* = \{\Theta : V^* \rightarrow K / \Theta \text{ es transformación lineal}\}$$

Lema.

Sea V un K -e.v. Para cada $v \in V$, sea $\Theta_v : V^* \rightarrow K$ definida por $\Theta_v(\varphi) = \varphi(v)$. Entonces $\Theta_v \in V^{**}$.

Demostración.

- ▶ $\Theta_v(\varphi + \psi) = (\varphi + \psi)(v) = \varphi(v) + \psi(v) = \Theta_v(\varphi) + \Theta_v(\psi)$
 $\forall \varphi, \psi \in V^*$.
- ▶ $\Theta_v(\lambda \cdot \varphi) = (\lambda \cdot \varphi)(v) = \lambda \cdot \varphi(v) \quad \forall \lambda \in K, \varphi \in V^*$.

Ejemplo.

$$V = \mathbb{R}^3, v = (2, -1, 3) \Rightarrow \Theta_v : (\mathbb{R}^3)^* \rightarrow \mathbb{R}, \Theta_v(\varphi) = \varphi(2, -1, 3).$$

Teorema.

Sea V un K -espacio vectorial de dimensión finita. La función $T : V \rightarrow V^{**}$ definida por $T(v) = \Theta_v$ es un isomorfismo.

Demostración.

T es una transformación lineal:

- ▶ $T(v + w) = \Theta_{v+w}$, donde $\Theta_{v+w} : V^* \rightarrow K$.
 $\Theta_{v+w}(\varphi) = \varphi(v + w) = \varphi(v) + \varphi(w) = \Theta_v(\varphi) + \Theta_w(\varphi) = (\Theta_v + \Theta_w)(\varphi) \quad \forall \varphi \in V^*$
 $\Rightarrow \Theta_{v+w} = \Theta_v + \Theta_w$, es decir, $T(v + w) = T(v) + T(w)$.
- ▶ $T(\lambda v) = \lambda T(v)$ se prueba análogamente.

T es monomorfismo:

- ▶ $v \in \text{Nu}(T) \Rightarrow T(v) = \Theta_v = 0$
 $\Theta_v = 0 \Rightarrow \forall \varphi \in V^*, \Theta_v(\varphi) = \varphi(v) = 0$
Si $v \neq 0$, completamos a una base $\{v, v_2, \dots, v_n\}$ de V .
 $\exists \varphi : V \rightarrow K$ t.l. definida por $\varphi(v) = 1$ y $\varphi(v_i) = 0 \quad \forall i \geq 2$.
Abs! $\Rightarrow v = 0$

T es isomorfismo, porque $\dim(V^{**}) = \dim(V^*) = \dim(V)$. □