APSP – All-Pairs Shortest Path

Santiago Cifuentes - Ezequiel Companeetz

Departamento de Computación Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

1^{er} Cuatrimestre de 2024

Programa de hoy

- Algoritmos APSP
 - Floyd-Warshall
 - Dantzig
 - ¿Más?
- ② Ejercicios
 - String problem
 - 200 por hora
 - Homero
- Conclusiones

APSP (All-Pairs Shortest Paths)

Objetivo

En esta clase veremos algoritmos cuyo objetivo es encontrar la longitud de todos los caminos mínimos.

APSP (All-Pairs Shortest Paths)

Objetivo

En esta clase veremos algoritmos cuyo objetivo es encontrar la longitud de todos los caminos mínimos.

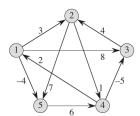
¿Cuál es la complejidad mínima que deberíamos esperar?

APSP (All-Pairs Shortest Paths)

Objetivo

En esta clase veremos algoritmos cuyo objetivo es encontrar la longitud de todos los caminos mínimos.

¿Cuál es la complejidad mínima que deberíamos esperar? $O(n^2)$, ya que es el tamaño del output.



$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & 2 & -4 \\ 3 & 0 & -4 & 1 & -1 \\ 7 & 4 & 0 & 5 & 3 \\ 2 & -1 & -5 & 0 & -2 \\ 8 & 5 & 1 & 6 & 0 \end{pmatrix}$$

Intuición

Sea G un grafo con vértices numerados $\{1, \ldots, n\}$.

Intuición

Sea G un grafo con vértices numerados $\{1, \ldots, n\}$.

• Sea $C_{i,j}^k$ el conjunto de todos los caminos entre i y j que solo usan nodos en el conjunto $\{1,\ldots,k\}$, y sea p el camino mínimo de $C_{i,j}^k$.

Intuición

Sea G un grafo con vértices numerados $\{1, \ldots, n\}$.

- Sea $C_{i,j}^k$ el conjunto de todos los caminos entre i y j que solo usan nodos en el conjunto $\{1,\ldots,k\}$, y sea p el camino mínimo de $C_{i,j}^k$.
- ¿Qué relación hay entre $C_{i,j}^{k-1}$ y p? ¿Puede p también ser el camino mínimo de $C_{i,j}^{k-1}$?

Intuición

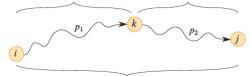
Sea G un grafo con vértices numerados $\{1, \ldots, n\}$.

- Sea $C_{i,j}^k$ el conjunto de todos los caminos entre i y j que solo usan nodos en el conjunto $\{1,\ldots,k\}$, y sea p el camino mínimo de $C_{i,j}^k$.
- ¿Qué relación hay entre $C_{i,j}^{k-1}$ y p? ¿Puede p también ser el camino mínimo de $C_{i,j}^{k-1}$?
- Hay dos opciones: $k \notin p$ o $k \in p$

• Si $k \notin p$ entonces p también es un camino mínimo en $C_{i,j}^{k-1}$.

- Si $k \notin p$ entonces p también es un camino mínimo en $C_{i,j}^{k-1}$.
- Caso contrario, podemos descomponer a p

 p_1 : all intermediate vertices in $\{1, 2, \dots, k-1\}$ p_2 : all intermediate vertices in $\{1, 2, \dots, k-1\}$



p: all intermediate vertices in $\{1, 2, \dots, k\}$

- Si $k \notin p$ entonces p también es un camino mínimo en $C_{i,j}^{k-1}$.
- Caso contrario, podemos descomponer a p

 p_1 : all intermediate vertices in $\{1, 2, ..., k-1\}$ p_2 : all intermediate vertices in $\{1, 2, ..., k-1\}$ p_2 : all intermediate vertices in $\{1, 2, ..., k\}$

La primer porción es un camino mínimo de i a k que usa nodos en el conjunto $\{1, \ldots, k-1\}$, mientras que la segunda es un camino mínimo entre k y j con nodos en el conjunto $\{1, \ldots, k-1\}$.

Formulación

Sea $d_{ij}^{(k)}$ el peso del camino mínimo de i a j usando como vertices intermedios $\{1, 2, \ldots, k\}$

$$d_{ij}^{(k)} = \begin{cases} w_{ij} & \text{if } k = 0, \\ \min\left(d_{ij}^{(k-1)}, d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)}\right) & \text{if } k \ge 1. \end{cases}$$

Formulación

Sea $d_{ij}^{(k)}$ el peso del camino mínimo de i a j usando como vertices intermedios $\{1, 2, \ldots, k\}$

$$d_{ij}^{(k)} = \begin{cases} w_{ij} & \text{if } k = 0, \\ \min\left(d_{ij}^{(k-1)}, d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)}\right) & \text{if } k \ge 1. \end{cases}$$

Invariante

Típicamente Floyd-Warshall se implementa bottom-up, manteniendo en cada iteración k la matriz d^k . Es decir, en cada paso k se tiene acceso a los caminos mínimos que solo usan nodos dentro del conjunto $\{1, \ldots, k\}$.

Algoritmo

Algorithm 1: Floyd-Warshall

```
Input: G = (V, E)
Output: d
for i, j = 1 to n' do
   d[i][j][0] := w_{ij};
for k \leftarrow 1 to n do
    for i \leftarrow 1 to n do
        for j \leftarrow 1 to n do
            if d[i][j][k-1] > d[i][k][k-1] + d[k][j][k-1] then
           d[i][j][k] := d[i][k][k-1] + d[k][j][k-1] ;
next[i][j] := k ;
```

¿Que valor guarda next?

• ¿Complejidad temporal?

ullet ¿Complejidad temporal? $O(\mathit{n}^3)$.

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial?

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ullet Complejidad espacial? $O(n^3)$

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar?

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar? Si, a $O(n^2)$.

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar? Si, a $O(n^2)$.
- ¿Qué pasa si el grafo tiene aristas de peso negativo?

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar? Si, a $O(n^2)$.
- ¿Qué pasa si el grafo tiene aristas de peso negativo? Nada, en ningún momento del razonamiento nos importó.

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar? Si, a $O(n^2)$.
- ¿Qué pasa si el grafo tiene aristas de peso negativo? Nada, en ningún momento del razonamiento nos importó.
- ¿Sirve para detectar ciclos negativos?

- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ ¿Se puede mejorar? Si, a $O(n^2)$.
- ¿Qué pasa si el grafo tiene aristas de peso negativo? Nada, en ningún momento del razonamiento nos importó.
- ¿Sirve para detectar ciclos negativos? Si, ver la diagonal.

Lema

Si G tiene un ciclo de longitud negativa entonces $d_{i,i}^n < 0$ para algún i.

Estrategia

Llamemos G_k al subgrafo de G inducido por los nodos $\{1, \ldots, k\}$, y sea D^k la matriz de distancias de G_k ¿Cómo se relacionan D^k y D^{k+1} ?

• Distancia de $i \in \{1, \dots, k\}$ a k + 1:

• Distancia de $i \in \{1, \ldots, k\}$ a k+1: hay que ir hasta un j y luego tomar el eje $j \to k+1$. Es decir, $D_{i,k+1}^{k+1} = \min_{1 \le j \le k} (D_{i,j}^k + w_{j,k+1})$.

- Distancia de $i \in \{1, ..., k\}$ a k+1: hay que ir hasta un j y luego tomar el eje $j \to k+1$. Es decir, $D_{i,k+1}^{k+1} = \min_{1 \le j \le k} (D_{i,j}^k + w_{j,k+1})$.
- Distancia de k + 1 a $i \in \{1, \dots, k\}$:

- Distancia de $i \in \{1, ..., k\}$ a k+1: hay que ir hasta un j y luego tomar el eje $j \to k+1$. Es decir, $D_{i,k+1}^{k+1} = \min_{1 \le j \le k} (D_{i,j}^k + w_{j,k+1})$.
- Distancia de k + 1 a $i \in \{1, ..., k\}$: análogo.

- Distancia de $i \in \{1, ..., k\}$ a k+1: hay que ir hasta un j y luego tomar el eje $j \to k+1$. Es decir, $D_{i,k+1}^{k+1} = \min_{1 \le j \le k} (D_{i,j}^k + w_{j,k+1})$.
- Distancia de k+1 a $i \in \{1, \dots, k\}$: análogo.
- Distancia de i a j, ambos menores a k+1:

- Distancia de $i \in \{1, \dots, k\}$ a k+1: hay que ir hasta un j y luego tomar el eje $j \to k+1$. Es decir, $D_{i,k+1}^{k+1} = \min_{1 \le j \le k} (D_{i,j}^k + w_{j,k+1})$.
- Distancia de k + 1 a $i \in \{1, ..., k\}$: análogo.
- Distancia de i a j, ambos menores a k+1: uso el camino viejo que no pasaba por k+1, o bien paso por k+1 combinando dos caminos óptimos. Es decir, $D_{i,i}^{k+1} = \min(D_{i,i}^k, D_{i,k+1}^{k+1} + D_{k+1,i}^{k+1})$.

Algoritmo de Dantzig (1966)

```
para k desde 1 a n-1 hacer
    para i desde 1 a k hacer
        L_{i,k+1} := \min_{1 < i < k} (L_{i,i} + L_{i,k+1})
        L_{k+1,i} := \min_{1 \le i \le k} (L_{k+1,i} + L_{i,i})
    fin para
    t := \min_{1 \le i \le k} (L_{k+1,i} + L_{i,k+1})
    si t < 0 entonces
        retornar "Hay ciclos de longitud negativa"
    fin si
    para i desde 1 a k hacer
        para j desde 1 a k hacer
            L_{i,i} := \min(L_{i,i}, L_{i,k+1} + L_{k+1,i})
        fin para
    fin para
fin para
retornar /
```

• ¿Invariante?

• ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal?

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial?

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ a lo bestia, se puede hacer en $O(n^2)$.

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ a lo bestia, se puede hacer en $O(n^2)$.
- ¿Detecta ciclos de longitud negativa?

- ¿Invariante? Al finalizar la iteración k tenemos las distancias del grafo inducido por los primeros k nodos.
- ¿Complejidad temporal? $O(n^3)$.
- ¿Complejidad espacial? $O(n^3)$ a lo bestia, se puede hacer en $O(n^2)$.
- ¿Detecta ciclos de longitud negativa? Sip.

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

Usando Dijkstra:

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

• Usando Dijkstra: $O(n \times m \log n) = O(nm \log n)$.

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

- Usando Dijkstra: $O(n \times m \log n) = O(nm \log n)$.
- Usando Bellman-Ford:

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

- Usando Dijkstra: $O(n \times m \log n) = O(nm \log n)$.
- Usando Bellman-Ford: $O(n \times nm) = O(n^2m)$.

Ambos algoritmos que vimos tienen complejidad $O(n^3)$ y devuelven los caminos todos a todos ¿No podríamos haber usado algún algoritmo uno a todos n veces?

- Usando Dijkstra: $O(n \times m \log n) = O(nm \log n)$.
- Usando Bellman-Ford: $O(n \times nm) = O(n^2m)$.

El segundo siempre es malo, pero el primero le gana a $O(n^3)$ en grafos ralos. Sin embargo, no siempre se puede usar...

Intuición

Si tenemos un grafo con pesos negativos podemos modificar el costo en los nodos de tal forma que los pesos ahora sean positivos, pero los caminos mínimos sigan siendo los mismos. Luego, podemos usar Dijkstra.

Intuición

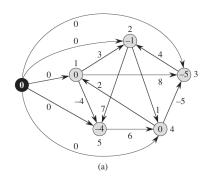
Si tenemos un grafo con pesos negativos podemos modificar el costo en los nodos de tal forma que los pesos ahora sean positivos, pero los caminos mínimos sigan siendo los mismos. Luego, podemos usar Dijkstra.

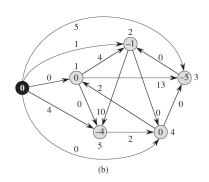
¿Cuánto cuesta encontrar el valor por el cual modificar los nodos?

Intuición

Si tenemos un grafo con pesos negativos podemos modificar el costo en los nodos de tal forma que los pesos ahora sean positivos, pero los caminos mínimos sigan siendo los mismos. Luego, podemos usar Dijkstra.

¿Cuánto cuesta encontrar el valor por el cual modificar los nodos? O(nm) (es literalmente usar Bellman-Ford). La complejidad final es $O(nm + nm \log n) = O(nm \log n)$





Último dato

¿Se puede calcular APSP en $O(n^{3-\varepsilon})$?

Último dato

¿Se puede calcular APSP en $O(n^{3-\varepsilon})$?

Subcubic Equivalences Between Path, Matrix, and Triangle Problems*

Virginia Vassilevska Williams[†] Ryan Williams[‡]

String problem¹

Enunciado

Sea Σ un conjunto de símbolos, y sean $a,b\in\Sigma^\star$ dos cadenas de símbolos de Σ . Para cada par de símbolos s_1,s_2 sabemos el costo $w_{s_1s_2}$ de reemplazar s_1 por s_2 (el cual puede ser infinito, indicando que no se puede hacer ese cambio **directo**).

En cada paso podemos tomar un caracter s_1 de a y cambiarlo por otro s_2 pagando el costo asociado w_{s_1,s_2} . Nos piden decidir si es posible obtener b a partir de a, y el menor costo que se debe pagar en casa de que sea posible.

¹https://codeforces.com/contest/33/problem/B

• Claramente, si $|a| \neq |b|$ entonces la respuesta es que no se puede obtener b a partir de a.

- Claramente, si $|a| \neq |b|$ entonces la respuesta es que no se puede obtener b a partir de a.
- ¿Podremos descomponer el problema?

- Claramente, si $|a| \neq |b|$ entonces la respuesta es que no se puede obtener b a partir de a.
- ¿Podremos descomponer el problema? Se puede pensar a cada posición i de la cadena a como un problema distinto, ya que las posiciones quedan fijas.

- Claramente, si $|a| \neq |b|$ entonces la respuesta es que no se puede obtener b a partir de a.
- ¿Podremos descomponer el problema? Se puede pensar a cada posición *i* de la cadena *a* como un problema distinto, ya que las posiciones quedan fijas.
- Fijemos un i ¿Cómo encontramos la forma más barata de ir de ai a bi?

- Claramente, si $|a| \neq |b|$ entonces la respuesta es que no se puede obtener b a partir de a.
- ¿Podremos descomponer el problema? Se puede pensar a cada posición *i* de la cadena *a* como un problema distinto, ya que las posiciones quedan fijas.
- Fijemos un i ¿Cómo encontramos la forma más barata de ir de ai a bi?
- Podemos armar un grafo G de $|\Sigma|$ nodos y $O(|\Sigma|^2)$ ejes donde el eje de s_1 a s_2 indica el costo asociado a reemplazar s_1 por s_2 . Luego, la distancia mínima en G de a_i a b_i nos dice el costo mínimo a pagar.

• Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final gueda?

• Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final queda? $O(|\Sigma|^3 + |a|)$.

- Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final queda? $O(|\Sigma|^3 + |a|)$.
- ¿Y si no precalculamos?

- Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final queda? $O(|\Sigma|^3 + |a|)$.
- ¿Y si no precalculamos? Podemos usar Dijkstra en cada paso, lo cual nos da una complejidad $O(|a||\Sigma|^2 \log |\Sigma|)$.

- Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final queda? $O(|\Sigma|^3 + |a|)$.
- ¿Y si no precalculamos? Podemos usar Dijkstra en cada paso, lo cual nos da una complejidad $O(|a||\Sigma|^2 \log |\Sigma|)$.
- ¿Cuál es mejor?

- Podemos precalcular todas las distancias con Floyd ¿Qué complejidad final queda? $O(|\Sigma|^3 + |a|)$.
- ¿Y si no precalculamos? Podemos usar Dijkstra en cada paso, lo cual nos da una complejidad $O(|a||\Sigma|^2\log|\Sigma|)$.
- ¿Cuál es mejor? Depende de |a|: si |a| es grande entonces conviene precalcular, sino no.

200 por hora

Enunciado

Tuki se quiere ir de vacaciones, y observa que, a diferencia de cuando era joven, ahora puede ir por mejores rutas, lo cual le permite llegar en menos tiempo. Aparte, con su auto actual puede ir más rápido.

Él conoce el mapa del Buenos Aires de su infancia, y tiene una línea de tiempo indicando qué localidades fueron creadas desde entonces (junto a sus caminos) y las veces que cambió de auto (junto con las velocidades medias de los mismos). Tuki está interesado en saber cuánto tardaba en hacer ciertas rutas, de acuerdo al desarrrollo de los caminos hasta el momento y el auto que tenía.

Eiercicios

200 por hora: entrada

Entrada

La entrada consta de una secuencia de queries de 3 formas.

- Agregar localidad I, con un lista de rutas r_I .
- Cambiar auto a, donde a indica la velocidad media del auto nuevo.
- ¿Cuánto se tarda en ir de la ciudad i a la j?.

200 por hora: ejemplo

• Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 E1 Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad?

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 E1 Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad? O(n).

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 - **E1** Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad? O(n).
 - **E2** Agregar la localidad y **recalcular** las distancias mínimas, a lo Dantzig ¿Complejidad?

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 - **E1** Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad? O(n).
 - **E2** Agregar la localidad y **recalcular** las distancias mínimas, a lo Dantzig ¿Complejidad? $O(n^2)$.
- Cambiar auto a.

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 - **E1** Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad? O(n).
 - **E2** Agregar la localidad y **recalcular** las distancias mínimas, a lo Dantzig ¿Complejidad? $O(n^2)$.
- Cambiar auto a.
 - E1 Guardar la velocidad del auto actual.

- Tenemos que proponer una estructura de datos para ir procesando las queries y guardando información. Vayamos una por una.
- ¿Qué podemos hacer cuando recibimos Agregar localidad /?
 - **E1** Agregar el nodo al grafo con sus ejes ¿Complejidad? O(n).
 - **E2** Agregar la localidad y **recalcular** las distancias mínimas, a lo Dantzig ¿Complejidad? $O(n^2)$.
- Cambiar auto a.
 - E1 Guardar la velocidad del auto actual.
 - E2 Ídem.

• ¿Cuánto de i a j?

• ¿Cuánto de i a j? E1 Hay que calcular la distancia ¿Complejidad?

• ¿Cuánto de i a j? E1 Hay que calcular la distancia ¿Complejidad? $O(m \log n)$.

- ¿Cuánto de i a j?
 - **E1** Hay que calcular la distancia ¿Complejidad? $O(m \log n)$.
 - E2 Ya tenemos calculado todo ¿Complejidad?

- ¿Cuánto de i a j?
 - **E1** Hay que calcular la distancia ¿Complejidad? $O(m \log n)$.
 - **E2** Ya tenemos calculado todo ¿Complejidad? O(1).

- ¿Cuánto de i a j?
 - **E1** Hay que calcular la distancia ¿Complejidad? $O(m \log n)$.
 - **E2** Ya tenemos calculado todo ¿Complejidad? O(1).
- ¿Qué solución es mejor?

- ¿Cuánto de i a j?
 - **E1** Hay que calcular la distancia ¿Complejidad? $O(m \log n)$.
 - **E2** Ya tenemos calculado todo ¿Complejidad? O(1).
- ¿Qué solución es mejor? Depende de las queries.

• Sean L las queries de agregar localidad, A las de actualizar auto y Q las de consulta. Las complejidades de cada estrategia son

E1
$$O(Ln + A + Qm \log n) \sim O(n^2 + A + Qm \log n)$$
.

E2
$$O(Ln^2 + A + Q) \sim O(n^3 + A + Q)$$
.

• Sean L las queries de agregar localidad, A las de actualizar auto y Q las de consulta. Las complejidades de cada estrategia son

E1
$$O(Ln + A + Qm \log n) \sim O(n^2 + A + Qm \log n)$$
.

E2
$$O(Ln^2 + A + Q) \sim O(n^3 + A + Q)$$
.

• ¿Cuándo es mejor **E1**?

• Sean L las queries de agregar localidad, A las de actualizar auto y Q las de consulta. Las complejidades de cada estrategia son

E1
$$O(Ln + A + Qm \log n) \sim O(n^2 + A + Qm \log n)$$
.

E2
$$O(Ln^2 + A + Q) \sim O(n^3 + A + Q)$$
.

¿Cuándo es mejor E1? Cuando Q es chico. Caso contrario, es mejor
 E2.

Manic Moving²

Enunciado

Homero trabaja para MP (Muchos Productos) y saliendo al trabajo piensa en los locales que tiene que visitar hoy con su camión. Conoce el grafo G de la ciudad, y los locales l_1,\ldots,l_k que debe visitar, **en ese orden**. Como los paquetes son grandes, solo puede llevar dos a la vez (es decir, tiene que volver a central de vez en cuando para cargar nuevos paquetes). Sabiendo lo que Homero tarda en moverse entre cada par de nodos de la ciudad, debemos indicar cuál es el menor tiempo que le toma repartir todos los productos.

²https://codeforces.com/gym/101223/attachments

 Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución?

• Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución? Tiene que concatenar caminos mínimos de la central c a l_1 , luego de vuelta a la central, luego a l_2 , etc.

- Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución? Tiene que concatenar caminos mínimos de la central c a l_1 , luego de vuelta a la central, luego a l_2 , etc.
- Ahora supongamos que tiene espacio extra, y va a l_1 con el segundo paquete ¿Qué opciones tiene?

- Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución? Tiene que concatenar caminos mínimos de la central c a l_1 , luego de vuelta a la central, luego a l_2 , etc.
- Ahora supongamos que tiene espacio extra, y va a l₁ con el segundo paquete ¿Qué opciones tiene? Puede ir directo a l₂, o pasar por central para cargar el paquete de l₃.

- Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución? Tiene que concatenar caminos mínimos de la central c a l_1 , luego de vuelta a la central, luego a l_2 , etc.
- Ahora supongamos que tiene espacio extra, y va a l_1 con el segundo paquete ¿Qué opciones tiene? Puede ir directo a l_2 , o pasar por central para cargar el paquete de l_3 .
- Uno podría argumentar, sin pérdida de generalidad, que si sale con dos paquetes entonces, visita dos lugares seguidos y después vuelve.

- Supongamos que Homero solo puede llevar un paquete a la vez ¿Cuál es la solución? Tiene que concatenar caminos mínimos de la central c a l_1 , luego de vuelta a la central, luego a l_2 , etc.
- Ahora supongamos que tiene espacio extra, y va a l_1 con el segundo paquete ¿Qué opciones tiene? Puede ir directo a l_2 , o pasar por central para cargar el paquete de l_3 .
- Uno podría argumentar, sin pérdida de generalidad, que si sale con dos paquetes entonces, visita dos lugares seguidos y después vuelve.
- Luego en cada paso hay dos opciones:
 - Agarra un paquete y va y vuelve al siguiente local.
 - Agarra dos paquetes y visita los dos locales, luego vuelve.

Podemos escribir una fórmula recursiva que resuelva el problema

$$hom(i) = \begin{cases} \infty & i > k+1 \\ 0 & i = k+1 \\ \min(hom(i+1) + d(c, l_i) + d(l_i, c), \\ hom(i+2) + d(c, l_i) + d(l_i, l_{i+1}) + d(l_{i+1}, c)) \end{cases}$$

• Podemos escribir una fórmula recursiva que resuelva el problema

$$hom(i) = \begin{cases} \infty & i > k+1 \\ 0 & i = k+1 \\ \min(hom(i+1) + d(c, l_i) + d(l_i, c), \\ hom(i+2) + d(c, l_i) + d(l_i, l_{i+1}) + d(l_{i+1}, c)) \end{cases}$$

¿Complejidad?

• Podemos escribir una fórmula recursiva que resuelva el problema

$$hom(i) = \begin{cases} \infty & i > k+1 \\ 0 & i = k+1 \\ \min(hom(i+1) + d(c, l_i) + d(l_i, c), \\ hom(i+2) + d(c, l_i) + d(l_i, l_{i+1}) + d(l_{i+1}, c)) \end{cases}$$

¿Complejidad? Depende de cómo se calculen los $d(\cdot,\cdot)$. Los podemos precalcular en $O(n^3)$ y luego hom se calcula en O(k)=O(n).