

# SUPERFICIES

## INTEGRAL DE CAMPOS ESCALARES

Con la intención de motivar la definición de la integral de un campo escalar sobre una superficie que daremos a continuación (y a la vez dar una herramienta de cálculo), comenzaremos discutiendo una fórmula para calcular el área de una superficie.

Para mantener la discusión simple sin perturbar su esencia, consideramos una superficie suave  $S$  con parametrización regular  $T: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , donde  $D = [a, b] \times [c, d]$  ( $D$  es un rectángulo).

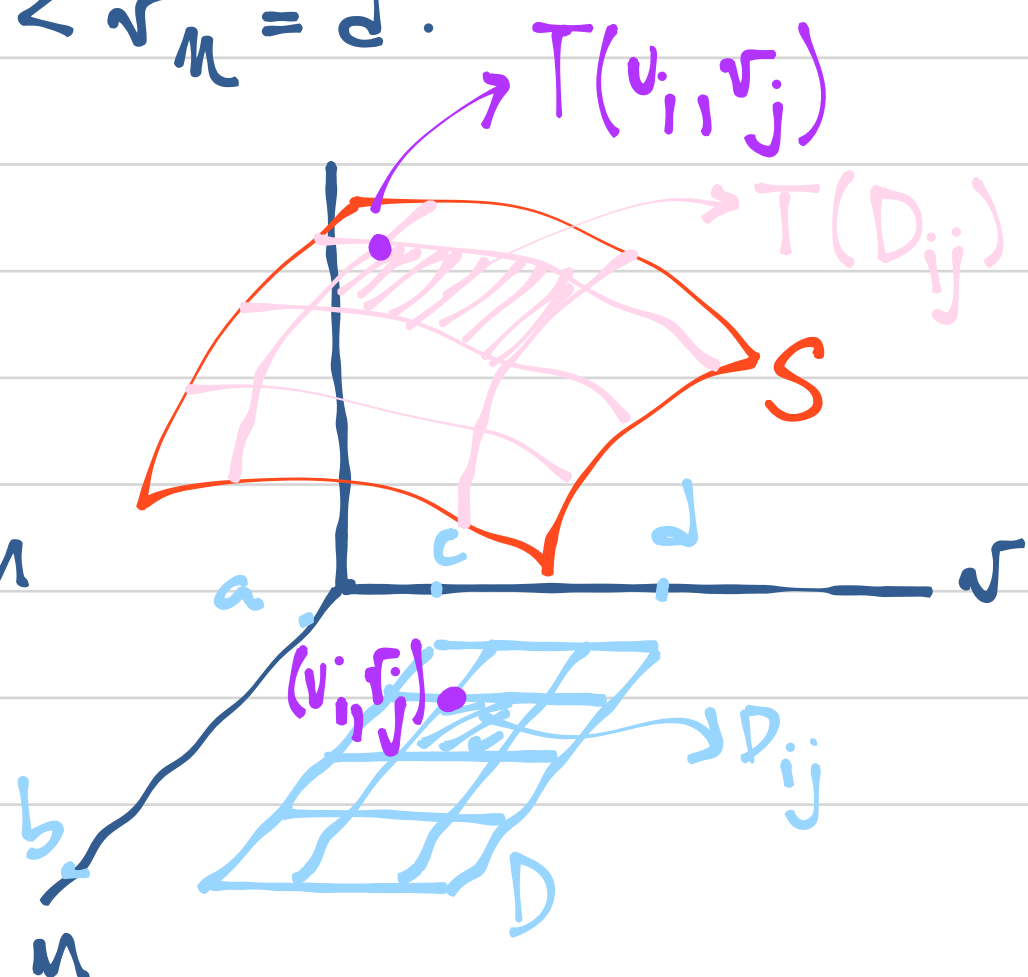
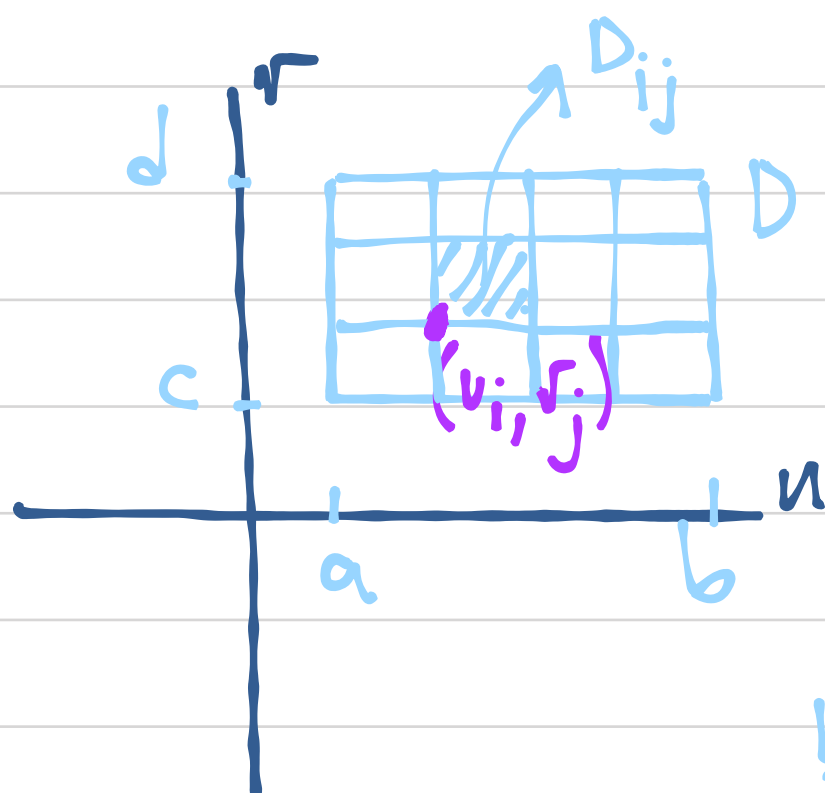
Ahora consideramos una partición regular  $P[a,b]$  del intervalo  $[a,b]$  y una partición regular  $P[c,d]$  de  $[c,d]$ , las cuales inducen la misma cantidad de subintervalos de  $[a,b]$  y de  $[c,d]$ , respectivamente. Anotamos

$$P[a,b] = \{u_0, u_1, \dots, u_n\}$$

$$P[c,d] = \{v_0, v_1, \dots, v_n\}$$

donde  $a = u_0 < u_1 < \dots < u_n = b$  y

$c = v_0 < v_1 < \dots < v_n = d$ .



Estas particiones inducen una "malla" sobre  $D$ , constituida por rectángulos de la forma

$$D_{ij} = [u_i, u_{i+1}] \times [v_j, v_{j+1}]$$

con  $i, j = 1, \dots, n$ . A su vez, esta malla sobre  $D$  induce una malla sobre  $S$ , tal como se muestra en el esquema anterior.

A partir de esto observamos que el área de  $S$  es la suma de las áreas de cada uno de los "parches" que aparecen en la malla sobre  $S$ .

Para valores grandes de  $n$  es razonable aproximar el área del parche  $T(D_{ij})$  por el área del paralelogramo  $P_{ij}$  definido por los vectores  $\Delta u T_u(u_i, v_j)$

y  $\Delta v T_v(u_i, v_j)$ , donde  $\Delta u = u_{i+1} - u_i$

y  $\Delta v = v_{j+1} - v_j$ .

La idea detrás de esta aproximación

es que, como  $\Delta u T_u(u_i, v_j)$  y  $\Delta v T_v(u_i, v_j)$  son vectores tangentes a  $S$  en  $T(u_i, v_j)$ ,

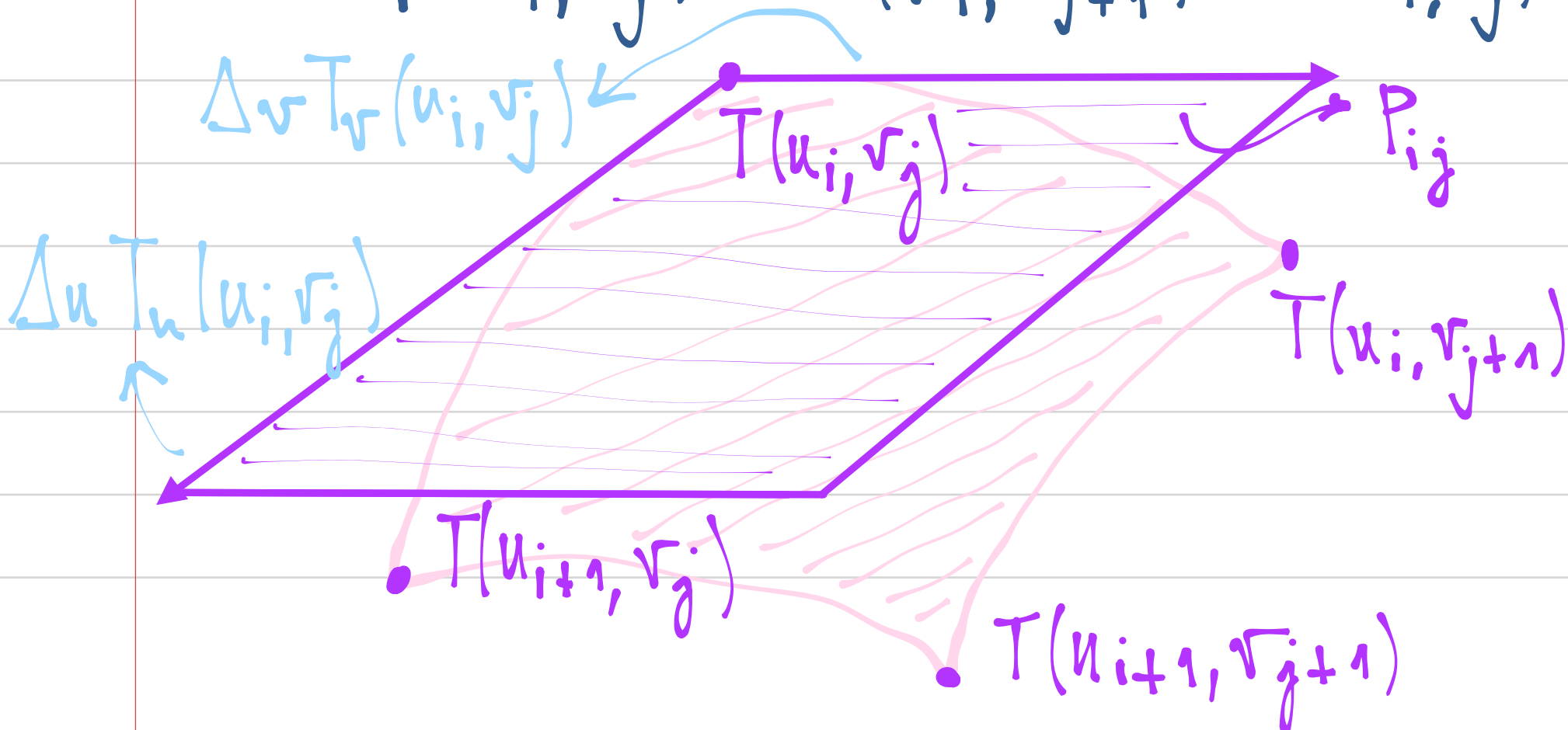
el paralelogramo  $P_{ij}$  está sobre el plano tangente a  $S$  en  $T(u_i, v_j)$  y será "muy parecido" al parche  $T(D_{ij})$  para valores

grandes de  $n$ . Notar, además, que

$$\Delta u T_u(u_i, v_j) \approx T(u_{i+1}, v_j) - T(u_i, v_j)$$

$$\Delta v T_v(u_i, v_j) \approx T(u_i, v_{j+1}) - T(u_i, v_j)$$

$\Delta v T_v(u_i, v_j)$



Como el área de  $P_{ij}$  está dada por  $|\Delta u T_u(u_i, v_j) \times \Delta v T_v(u_i, v_j)|$ , obtenemos que

$$\text{Área}(T(D_{ij})) \simeq |T_u(u_i, v_j) \times T_v(u_i, v_j)| \Delta u \Delta v.$$

Luego,

$$\text{Área}(S) \simeq \sum_{i,j=0}^{n-1} |T_u(u_i, v_j) \times T_v(u_i, v_j)| \Delta u \Delta v$$

Bajo adecuadas condiciones sobre  $T$  se puede demostrar que el lado derecho de

La expresión anterior converge a

$$\iint_D |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| du dv, \text{ en cuyo}$$

caso se deduce que

$$\text{Área}(S) = \iint_D |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| du dv.$$



Lo anterior motiva la siguiente definición.

DEFINICIÓN Sea  $S$  una superficie suave, excepto quizás en una cantidad finita de puntos; la cual admite una parametrización  $T: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  en  $C^1$  que es inyectiva excepto quizás sobre el borde de  $D$ .

Definimos el "área de  $S$ " como

$$\text{Área}(S) = \iint_D |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| \, du \, dv.$$

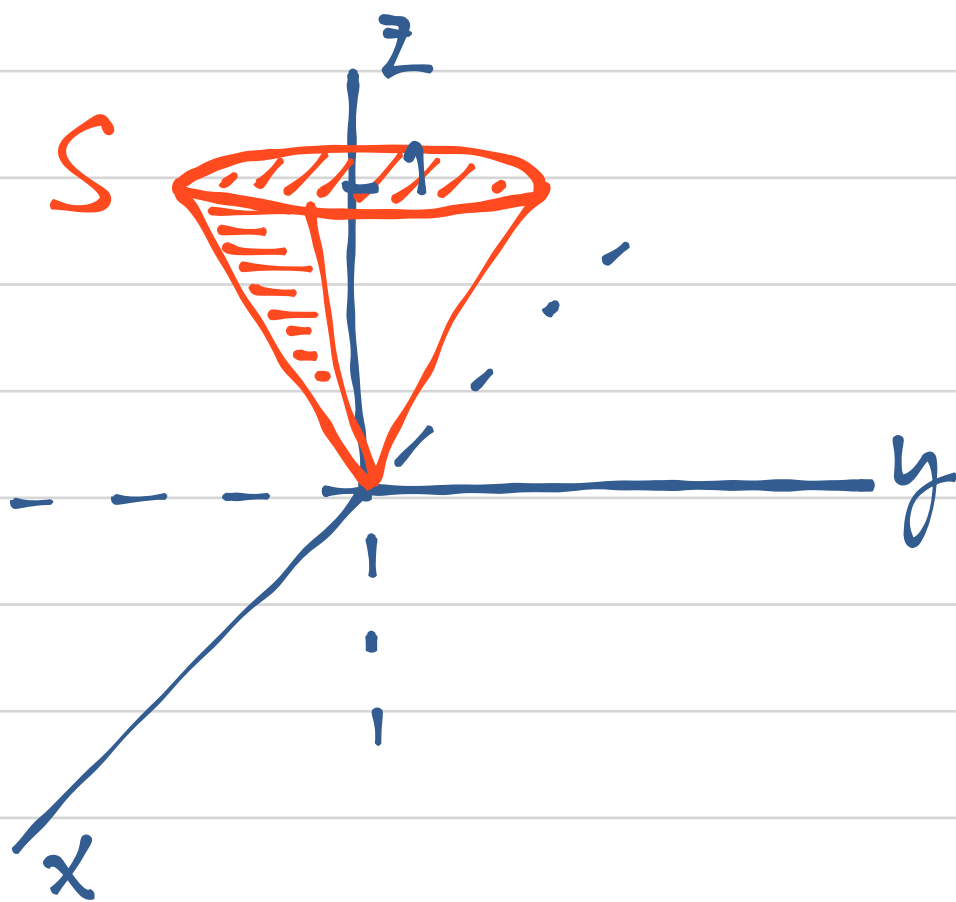
OBSERVACIÓN Se puede demostrar que la fórmula anterior no depende de la parametrización regular elegida.

EJEMPLO Vamos a calcular el área del  
como  $S$  parametrizado por la función

$T: [0,1] \times [0,2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por

$$T(\rho, \theta) = (\rho \cos(\theta), \rho \sin(\theta), \rho).$$

Lo primero



que observamos

es que  $S$  es

suave salvo en

el punto  $(0,0,0)$ ,

y que  $T$  es una

parametrización  $C^1$  que es inyectiva

excepto sobre el borde de  $D = [0,1] \times [0,2\pi]$ .

Entonces podemos calcular el área de

$S$  usando la definición anterior.

Para ello, calculamos:

$$T_\rho(\rho, \theta) = (\cos(\theta), \sin(\theta), 1)$$

$$T_\theta(p, \theta) = (-p \sin(\theta), p \cos(\theta), 0)$$

Luego,

$$T_p(p, \theta) \times T_\theta(p, \theta) = (-p \cos(\theta), -p \sin(\theta), p)$$

y por lo tanto

$$|T_p(p, \theta) \times T_\theta(p, \theta)| = p\sqrt{2}.$$

Entonces,

$$\begin{aligned} \text{Área}(S) &= \iint_D |T_p(p, \theta) \times T_\theta(p, \theta)| dp d\theta \\ &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} p\sqrt{2} d\theta dp = \int_0^1 2\pi p\sqrt{2} dp = \pi\sqrt{2}. \end{aligned}$$

A continuación damos la definición de la integral de un campo escalar sobre una superficie.

DEFINICIÓN Sean  $S$  y  $T$  como en la definición anterior. Si  $f$  es un campo



escalar continuo sobre  $S$ , entonces se define "la integral de  $f$  sobre  $S$ " como

$$\iint_D f(T(u, v)) |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| du dv$$

y se la anota como  $\iint_S f ds$ .

OBSERVACIÓN Por definición, se tiene

$$\iint_S f ds = \iint_D f(T(u, v)) |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| du dv$$

OBSERVACIÓN Se puede demostrar que la fórmula anterior no depende de la parametrización elegida.

OBSERVACIÓN Si en la definición anterior se considera que  $f$  es la función idénticamente igual a 1, entonces

se obtiene que

$$\text{Área}(S) = \iint_S ds.$$

Si, más generalmente,  $f$  es cualquier campo escalar continuo definido sobre  $S$ , entonces la expresión que define la integral de  $f$  sobre  $S$  puede deducirse siguiendo un razonamiento similar al utilizado para deducir la expresión que define al área de una superficie. La idea es la siguiente: Consideramos una superficie  $S$  como la que usamos para deducir la expresión del área de  $S$  (parametrizada de la misma forma). También consideramos las mismas

mallas sobre  $D$  y  $S$  que usamos en esa situación. Ahora pensamos que la integral de  $f$  sobre  $S$  es la suma de las integrales de  $f$  sobre cada parche  $T(D_{ij})$  y aproximamos

$$\iint_{T(D_{ij})} f \, ds \approx \underbrace{f(T(u_i, v_j))}_{\hookrightarrow \text{constante}} \text{Área}(T(D_{ij})).$$

Luego observamos que

$$\text{Área}(T(D_{ij})) = \iint_{D_{ij}} |T_u(u, v) \times T_v(u, v)| \, du \, dv$$

$$= |T_u(\hat{u}_i, \hat{v}_j) \times T_v(\hat{u}_i, \hat{v}_j)| \Delta u \Delta v,$$

para algún  $(\hat{u}_i, \hat{v}_j) \in D_{ij}$  (ejercicio).

Entonces,

$$\iint_S f ds \approx$$

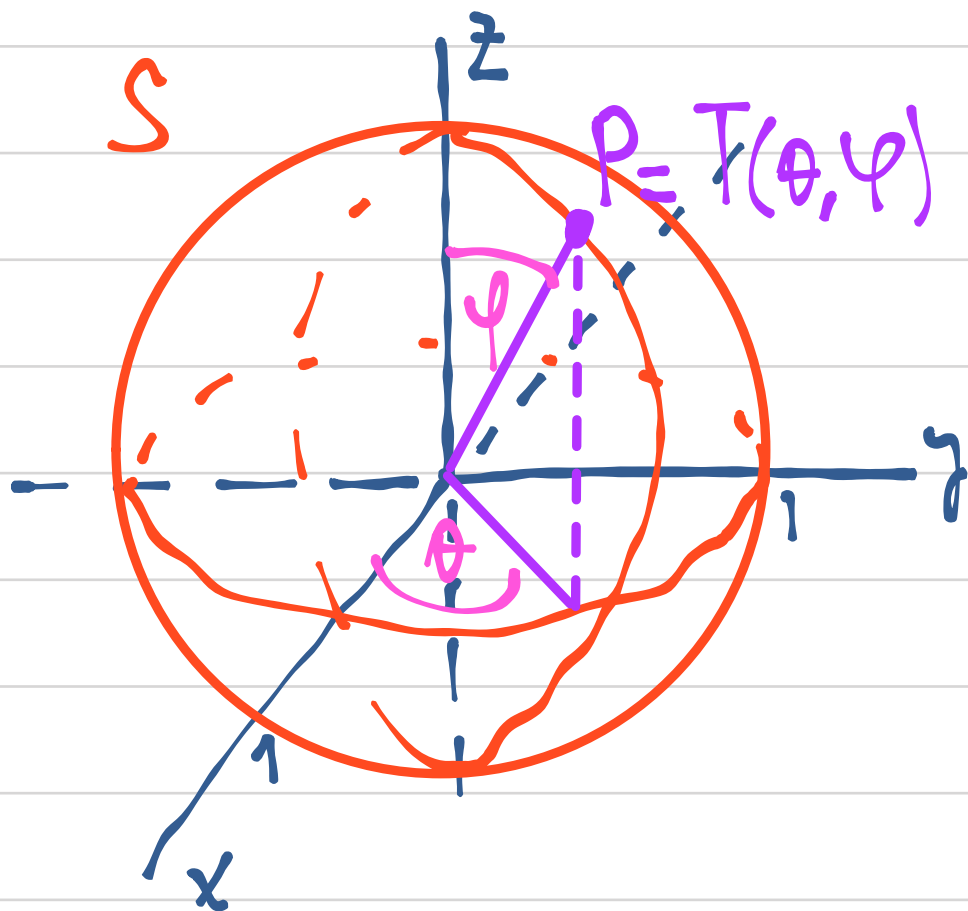
$$\sum_{i,j=0}^{n-1} f(T(u_i, v_j)) |T_u(\hat{u}_i, \hat{v}_j) \times T_v(\hat{u}_i, \hat{v}_j)| \Delta u \Delta v$$

Haciendo  $n$  tender a infinito se deduce la fórmula que aparece en la definición de la integral de  $f$  sobre  $S$ .

EJEMPLO Vamos a calcular  $\iint_S f ds$  donde

$S$  es la esfera de radio 1 con centro en el origen de coordenadas y  $f$  está dada por  $f(x, y, z) = z^2$ .

Comenzamos parametrizando  $S$  con la función  $T: [0, 2\pi] \times [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $T(\theta, \varphi) = (\cos(\theta)\sin(\varphi), \sin(\theta)\sin(\varphi), \cos(\varphi))$ .



Se deja como ejercicio verificar que  $S$ , la parametrización  $T$

y  $f$  satisfacen

las condiciones de la definición anterior, así como también que

$$|T_\theta(\theta, \varphi) \times T_\varphi(\theta, \varphi)| = \sin(\varphi).$$

Entonces,

$\rightarrow \cos^2(\varphi)$

$\rightarrow \sin(\varphi)$

$$\begin{aligned} \iint_S f \, dS &= \iint_{[0, 2\pi] \times [0, \pi]} \underbrace{f(T(\theta, \varphi))}_{\cos^2(\varphi)} \underbrace{|T_\theta(\theta, \varphi) \times T_\varphi(\theta, \varphi)|}_{\sin(\varphi)} \, d\theta \, d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \cos^2(\varphi) \sin(\varphi) \, d\varphi \, d\theta = \frac{4}{3} \pi. \end{aligned}$$

OBSERVACIÓN La definición de la integral de un campo escalar  $f$  sobre una superficie  $S$  se extiende al caso en el que

$$S = \bigcup_{j=1}^n S_j$$

donde cada  $S_j$  es suave, excepto quizás en una cantidad finita de puntos, cada  $S_j$  admite una parametrización  $T_j: D_j \rightarrow \mathbb{R}^2$  en  $C^1$  que es inyectiva, excepto quizás sobre el borde de  $D_j$ ; y  $S_i \cap S_j$  está contenido en la unión de los bordes de  $S_i$  y  $S_j$  para todo  $i \neq j$ . En este caso, la definición queda

$$\iint_S f \, ds = \sum_{j=1}^n \iint_{S_j} f \, ds.$$