

Integrales de campos escalares sobre curvas

- $\ell \subset \mathbb{R}^d$ ($d=1, 2, 3$ en la mayoría de los casos)
una curva simple, abierta y suave. (puede ser cerrada)
- $\sigma: [a, b] \rightarrow \ell$ parametrización regular de ℓ .
- f un campo escalar continuo sobre ℓ ($f: \ell \rightarrow \mathbb{R}$ cont)

Entonces

$$\underbrace{\int_{\ell} f ds}_{\text{Notación}} = \underbrace{\int_a^b f(\sigma(t)) \|\sigma'(t)\| dt}_{\text{fórmula de cálculo}}$$

Ejemplos

1) Si $f \equiv 1$ (la función que vale siempre uno)

$$\Rightarrow \int_{\ell} 1 ds = \int_a^b \|\sigma'(t)\| dt = \text{Long}(\ell)$$

2) Si $d=1$ tenemos la integral ya conocida (Análisis I / CBC)

En efecto,

- ℓ es el intervalo $[a, b]$

- $\sigma: [a, b] \rightarrow \ell$ es simplemente $\sigma(t) = t \leadsto \sigma'(t) = 1 \forall t$
(regular)

- $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua

obs $d=1$, la norma $\|\cdot\|$ es
simplemente el módulo
 $|\cdot|$

Entonces

$$\begin{aligned}\int_C f ds &= \int_a^b f(\sigma(t)) \|\sigma'(t)\| dt \\ &= \int_a^b f(t) |1| dt \\ &= \int_a^b f(t) dt \quad (\text{la integral usual})\end{aligned}$$

2

3) Aplicaciones físicas

C curva suave en \mathbb{R}^3 (idem para \mathbb{R}^2) que suponemos que modela un alambre.

$\delta(x, y, z)$ continua sobre C la cual modela la densidad del alambre (es decir la distribución de la masa a lo largo de la curva C).

i) "Masa total del alambre" = $\int_C \delta(x, y, z) ds$ "M"

ii) "Densidad media del alambre" = $\frac{\text{"Masa total"}}{\text{"Longitud"}} = \frac{\int_C \delta(x, y, z) ds}{\int_C 1 ds}$

iii) "Centro de masa de un alambre" = $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$

$\bar{x} = \frac{1}{M} \underbrace{\int_C x \delta(x, y, z) ds}_{\text{"Momento estático"}}, \quad \bar{y} = \frac{1}{M} \int_C y \delta(x, y, z) ds, \quad \bar{z} = \frac{1}{M} \int_C z \delta(x, y, z) ds$

iv) "Momentos de inercia respecto de los ejes coordenados"

$I_x = \int_C (y^2 + z^2) \delta(x, y, z) ds, \quad I_y = \int_C (x^2 + z^2) \delta(x, y, z) ds, \quad I_z = \int_C (x^2 + y^2) \delta(x, y, z) ds$

3

Vamos a calcular la densidad media de un alambre en forma de hélice, parametrizado por

$$\sigma(t) = (\cos t, \sin t, t), \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

Sabiendo que la densidad en cada punto (x, y, z) de ℓ viene dada por la función $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$.

Calculamos primero la longitud del alambre:

$$\begin{aligned} \text{Long}(\ell) &= \int_0^{2\pi} \|\sigma'(t)\| dt = \int_0^{2\pi} \|(-\sin t, \cos t, 1)\| dt \\ &= \int_0^{2\pi} (\sin^2 t + \cos^2 t + 1)^{1/2} dt \\ &= \sqrt{2} \cdot t \Big|_0^{2\pi} \\ &= \underline{2\sqrt{2} \cdot \pi} \end{aligned}$$

Calculamos ahora la masa total del alambre:

$$\begin{aligned} M &= \int_{\ell} f(x, y, z) ds = \int_0^{2\pi} (\cos^2 t + \sin^2 t + t^2) \cdot \sqrt{2} dt \\ &= \sqrt{2} \int_0^{2\pi} (1 + t^2) dt \\ &= \sqrt{2} \left(t + \frac{t^3}{3} \right) \Big|_0^{2\pi} \\ &= \underline{2\sqrt{2} \pi \left(1 + \frac{4}{3} \pi^2 \right)}. \end{aligned}$$

Así, la densidad media del alambre es:

$$D_M = \frac{M}{\text{Long}(\ell)} = \frac{2\sqrt{2} \pi \left(1 + \frac{4}{3} \pi^2 \right)}{2\sqrt{2} \cdot \pi} = 1 + \frac{4}{3} \pi^2$$

Ejercicio Calcular D_M de la hélice si ahora $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \ell$ es $\gamma(t) = \sigma_{op}(t) = \sigma(2\pi - t)$. Pensar antes de actuar!!

Integrales de campos vectoriales sobre curvas

- $C \subset \mathbb{R}^d$ ($d=2,3$ usualmente)

una curva simple, abierta, suave y orientada.

- $\sigma: [a,b] \rightarrow C$ parametrización regular de C (que respeta la orientación)
- F un campo vectorial continuo (una "transformación") sobre C

$$\begin{cases} d=2 \leadsto F: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ d=3 \leadsto F: \Omega \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \end{cases}$$

Entonces:

fórmula de cálculo

$$\underbrace{\int_C F \cdot ds}_{\text{Notación}} = \int_a^b F(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) dt$$

↓ producto interno canónico de \mathbb{R}^d

$$(x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = x_1 x_2 + y_1 y_2$$

se llama integral de línea de F a lo largo de C

(" curvilínea " " " " " " ") } otros nombres
(circulación de F " " " " ")

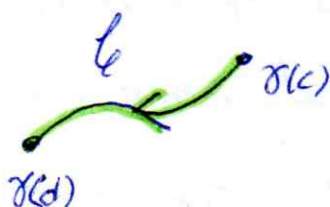
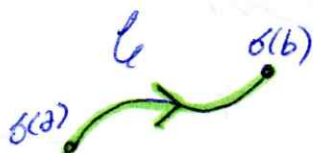
También existe otra notación (diferencial) para esta integral

$$\underline{d=2} \quad F=(P,Q) \leadsto \int_C Pdx + Qdy$$

$$\underline{d=3} \quad F=(P,Q,R) \leadsto \int_C Pdx + Qdy + Rdz.$$

OBS Si $\gamma: [c,d] \rightarrow C$ es otra parametrización de C que no respeta la orientación entonces

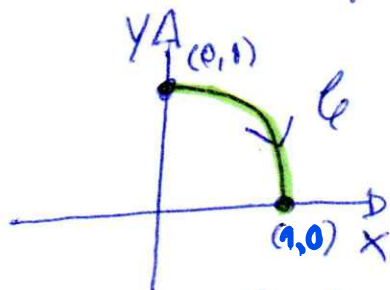
$$\int_C F \cdot ds = - \int_c^d F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$



Ejemplos

5

1) Sea C la porción de circunferencia orientada como



Queremos calcular la circulación de $F(x,y) = (-y, x)$ a lo largo de C

Usualmente parametrizamos ese arco de circunferencia con $\sigma(t) = (\cos t, \sin t)$ para $0 \leq t \leq \pi/2$. Notemos que lo estamos recorriendo en sentido contrario al especificado, entonces

$$\begin{aligned} \int_C F \cdot ds &= - \int_0^{\pi/2} F(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) dt \\ &= - \int_0^{\pi/2} (-\sin t, \cos t) \cdot (-\sin t, \cos t) dt \\ &= - \int_0^{\pi/2} \underbrace{(\sin^2 t + \cos^2 t)}_{=1} dt \\ &= -\frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

Cálculos con la notación diferencial

$$\begin{cases} P(x,y) = -y \\ Q(x,y) = x \end{cases} \quad \begin{cases} x(t) = \cos t \\ y(t) = \sin t \end{cases} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} dx = dx(t) = x'(t) dt = -\sin t dt \\ dy = dy(t) = y'(t) dt = \cos t dt \end{cases}$$

Entonces

$$\begin{aligned} \int_C P(x,y) dx + Q(x,y) dy &= \int_C -y dx + x dy \\ &= \int_0^{\pi/2} -\sin t (-\sin t dt) + \cos t (\cos t dt) \\ &= - \int_0^{\pi/2} (\sin^2 t + \cos^2 t) dt = -\frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

reemplazamos por funciones de t

2) Aplicación física - Trabajo de una fuerza

Calcular el trabajo que realiza una fuerza constante y de magnitud $F_0 > 0$ con dirección y sentido del vector $\vec{j} = (0, 1)$ sobre una partícula puntual que sigue la trayectoria ℓ

$$(0, -R) \mapsto (R, 0) \mapsto (0, R)$$

a lo largo de la semi-circunferencia de radio $R > 0$ y centro $(0, 0)$

La fuerza que actúa es $F(x, y) = (0, F_0) (= 0 \cdot \vec{i} + F_0 \cdot \vec{j})$

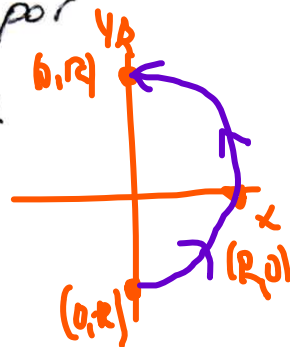
La trayectoria de la partícula se puede parametrizar por

$$\sigma(t) = (R \cos t, R \sin t) \quad -\pi/2 \leq t \leq \pi/2$$

(haciendo respecto la orientación)

El trabajo de F sobre la partícula es:

$$\begin{aligned} L &= \int_{\ell} F \cdot ds = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} (0, F_0) \cdot (-R \sin t, R \cos t) dt \\ &= \int_{-\pi/2}^{\pi/2} F_0 \cdot R \cos t dt \\ &= F_0 \cdot R \cdot \sin t \Big|_{-\pi/2}^{\pi/2} = \underline{2 F_0 \cdot R} \end{aligned}$$

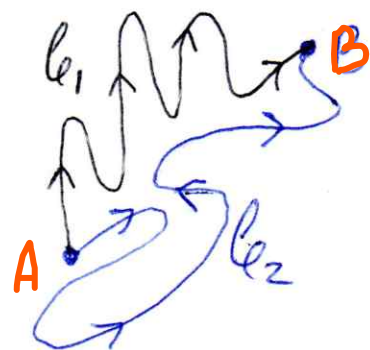


3) ¿Qué campos vectoriales F tienen integrales de línea independiente del camino? (supongamos $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ o $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$)

Si A y B son dos puntos distintos y ℓ_1, ℓ_2 son dos curvas cualesquiera (suaves) que empiezan en A y terminan en B . ¿Existirán condiciones necesarias y suficientes sobre un campo vectorial F tal que

$$(*) \quad \int_{\ell_1} F \cdot ds = \int_{\ell_2} F \cdot ds \quad ?$$

$\forall \ell_1, \ell_2$ que unen A y B . ($A \neq B$)



RTA Existen tales campos y se los denomina

CAMPOS CONSERVATIVOS

Por ejemplo si F es un campo de gradientes, es decir, F continuo / existe $\varphi \in C^1(\mathbb{R}^3)$ satisfaciendo

$$\nabla \varphi(x, y, z) = F(x, y, z) \quad \forall (x, y, z),$$

entonces F es un campo conservativo

Además, en tal caso, si ℓ es una curva suave con $\sigma: [a, b] \rightarrow \ell$ param. (regular) de ℓ tal que $\sigma(a) = A$ y $\sigma(b) = B$ entonces

$$(*) \quad \int_{\ell} F \cdot ds = \int_{\ell} \nabla \varphi \cdot ds = \varphi(\sigma(b)) - \varphi(\sigma(a)) = \underline{\varphi(B) - \varphi(A)}$$

OBS Lo interesante es que vale al revés, que todo campo conservativo es un campo de gradientes (MÁS ADELANTE)

Usando el TFC para integrales de línea (*) podemos probar una fórmula de "integración por partes":

$$- \int_{\ell} (f \nabla g + g \nabla f) \cdot ds = (f \cdot g)(B) - (f \cdot g)(A)$$

$\forall f, g \in C^1$, $A, B \in \ell$ suave

En efecto, por cálculo directo tenemos que

$$\nabla(f \cdot g) = g \nabla f + f \nabla g$$

y aplicamos (*) al campo escalar $\varphi = f \cdot g$