Orientación / Integrales de Flujo

27 de marzo de 2021



- 1 Superficies Orientables y No Orientables
 - Superficies Orientables y No Orientables
- 2 Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- 3 Ejercicio 1
 - Ejercicio 1
- 4 Ejercicio 2
 - Ejercicio 2
- 5 Ejercicio 3
 - Ejercicio 3



Tabla de Contenidos

- 1 Superficies Orientables y No Orientables
 - Superficies Orientables y No Orientables
- - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- - Ejercicio 1
- - Ejercicio 2
- - Ejercicio 3



Flujo a través de Superficies Orientables 0 000

Ejercicio 1 0 00000

Ejercicio 2 0 00000000 Ejercicio : 0 0000

Superficies Orientables y No Orientable



Definición

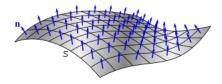
000000

Una superficie suave **S** se dice **orientable** si para cada $p \in S$, existe un vector normal unitario $\mathbf{N}(p)$, de manera tal que la aplicación $p \mapsto \mathbf{N}(p)$ es continua.

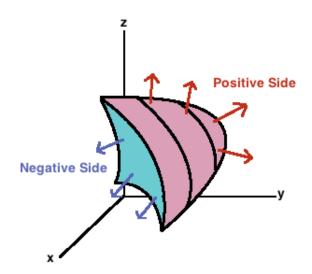


Definición

Una superficie suave S se dice **orientable** si para cada $p \in S$, existe un vector normal unitario N(p), de manera tal que la aplicación $p \mapsto N(p)$ es continua.

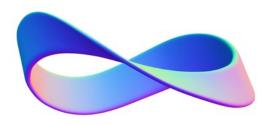






Superficies Orientables y No Orientables

Ejemplo de Superficie no orientable



shutterstock.com · 570973873



Superficies Orientables y No Orientables

Ejemplo de Superficie no orientable



shutterstock.com · 570973873

https://www.youtube.com/watch?v=X1QOipIVFPk



Superficies Orientables y No Orientables



https://www.youtube.com/watch?v=Z30c5wvoS_s https://www.youtube.com/watch?v=dkj8tEWJ4Lw https://www.youtube.com/watch?v=WbLCVwXZ4UY



Superficies Orientables y No Orientables

00000

Algunas formas de ver que una Superficie es orientable:

Algunas formas de ver que una Superficie es orientable:

Proposición

Sea **S** una superficie suave y $T:D\subseteq\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ una parametrización regular. Si la aplicación

$$(u,v)\mapsto \frac{T_u\times T_v}{||T_u\times T_v||}$$

es continua, entonces **S** es orientable.

Algunas formas de ver que una Superficie es orientable:

Proposición

Sea **S** una superficie suave y $T:D\subseteq\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ una parametrización regular. Si la aplicación

$$(u,v)\mapsto \frac{T_u\times T_v}{||T_u\times T_v||}$$

es continua, entonces **S** es orientable. Además, $N = \frac{T_u \times T_v}{||T_u \times T_v||}$ da una orientación a la superficie.

Algunas formas de ver que una Superficie es orientable:

Proposición

Sea **S** una superficie suave y $T:D\subseteq\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ una parametrización regular. Si la aplicación

$$(u,v)\mapsto \frac{T_u\times T_v}{||T_u\times T_v||}$$

es continua, entonces **S** es orientable. Además, $N = \frac{T_u \times T_v}{||T_u \times T_v||}$ da una orientación a la superficie.

Proposición

Si ${m S}$ es una superficie de nivel de una función $f:\mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ de clase C^1 tal que $\nabla f(p) \neq 0$ para todo $p \in {m S}$, entonces ${m S}$ es orientable y $\frac{\nabla f(p)}{\|\nabla f(p)\|}$ orienta a ${m S}$.

Tabla de Contenidos

- - Superficies Orientables y No Orientables
- 2 Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- - Ejercicio 1
- - Ejercicio 2
- - Ejercicio 3



Flujo a través de Superficies Orientables

Definición

Sea **S** una superficie orientada por el campo de vectores unitarios N. Sea F un campo de vectores continuos sobre S. Se define el flujo de F sobre **S** como la integral

$$\int \int_{S} F \cdot d\mathbf{S} := \int \int_{S} F \cdot N \, dS$$



Flujo a través de Superficies Orientables

Definición

Sea **S** una superficie orientada por el campo de vectores unitarios N. Sea F un campo de vectores continuos sobre S. Se define el flujo de F sobre **S** como la integral

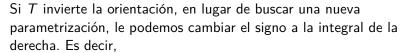
$$\int \int_{S} F \cdot d\mathbf{S} := \int \int_{S} F \cdot N \, dS$$

Si $T:D\subseteq\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ es una parametrización regular de S (y D es una región elemental) que respeta la orientación de S, entonces podemos calcularla de la siguiente manera

$$\iint_{\mathbf{S}} F \cdot d\mathbf{S} = \iint_{D} F(T(u, v)) \cdot T_{u} \times T_{v} \, du \, dv.$$



$$\int \int_{S} F \cdot dS = - \int \int_{D} F(T(u, v)) \cdot T_{u} \times T_{v} du dv.$$



$$\int \int_{S} F \cdot dS = - \int \int_{D} F(T(u, v)) \cdot T_{u} \times T_{v} du dv.$$

¿Qué interpretación tiene la integral de Flujo?

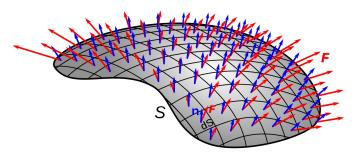
000



Si T invierte la orientación, en lugar de buscar una nueva parametrización, le podemos cambiar el signo a la integral de la derecha. Es decir,

$$\int \int_{S} F \cdot dS = - \int \int_{D} F(T(u, v)) \cdot T_{u} \times T_{v} du dv.$$

¿Qué interpretación tiene la integral de Flujo?





Supongamos que F es el campo de velocidades de un fluido y que ${\bf S}$ representa una membrana.



Supongamos que F es el campo de velocidades de un fluido y que ${\bf S}$ representa una membrana. En cada punto $p\in {\bf S}$, el plano tangente a ${\bf S}$ en p está determinado por la normal N(p), que también le da una una orientación a ${\bf S}$.







Supongamos que F es el campo de velocidades de un fluido y que **S** representa una membrana. En cada punto $p \in S$, el plano tangente a **S** en p está determinado por la normal N(p), que también le da una una orientación a S. La cantidad de fluido que atraviesa la membrana en el punto p en la dirección de N por unidad de tiempo se puede pensar como la proyección del campo sobre dicho vector, $F \cdot N$.

Supongamos que F es el campo de velocidades de un fluido y que ${\bf S}$ representa una membrana. En cada punto $p\in {\bf S}$, el plano tangente a ${\bf S}$ en p está determinado por la normal N(p), que también le da una una orientación a ${\bf S}$. La cantidad de fluido que atraviesa la membrana en el punto p en la dirección de N por unidad de tiempo se puede pensar como la proyección del campo sobre dicho vector, $F\cdot N$. Notar que si $F\cdot N>0$, entonces F apunta para el mismo lado del plano tangente que N, si $F\cdot N<0$, apunta para el lado contrario y si $F\cdot N=0$ entonces en ese punto no pasa fluido de un lado al otro.



Mucho cuidado:

Si, por ejemplo, $\mathbf{S}:=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3:x^2+y^2+z^2=1\}$ y consideran el campo F(x,y,z)=(0,0,8z+16) orientada con la normal exterior. Les queda como tarea verificar que en el punto p=(0,0,-1) se tiene que N(p)=(0,0,-1), con lo cual

$$F(0,0,-1)\cdot N(0,0,-1)=-8,$$

pero

$$\int \int_{S} F \cdot N \, dS > 0.$$

Mucho cuidado:

Si, por ejemplo, $\mathbf{S}:=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3:x^2+y^2+z^2=1\}$ y consideran el campo F(x,y,z)=(0,0,8z+16) orientada con la normal exterior. Les queda como tarea verificar que en el punto p=(0,0,-1) se tiene que N(p)=(0,0,-1), con lo cual

$$F(0,0,-1)\cdot N(0,0,-1)=-8,$$

pero

$$\int \int_{S} F \cdot N \, dS > 0.$$

Es decir, si bien en al menos un punto la F apunta en la dirección contraria a la normal, o bien en la mayoría de los puntos de la superficie F y N apuntan en la misma dirección, o hay suficientes puntos donde se apunten en la misma dirección con una magnitud suficiente como para que haya más fluido saliendo que entrando de S.

Tabla de Contenidos

- - Superficies Orientables y No Orientables
- - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- 3 Ejercicio 1
 - Ejercicio 1
- - Ejercicio 2
- - Ejercicio 3



Ejercicio 1

Sea
$$S:=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3: x^2+z^2=1, 0\leq y\leq 2\}$$
 orientada 'hacia afuera' (es decir $N(1,0,0)=(1,0,0)$). Si $F(x,y,z)=(x,0,z)$, calcular

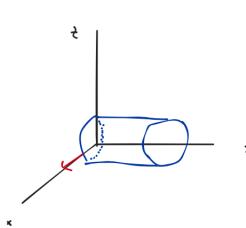
$$\int \int_{S} F \cdot dS.$$



Solución:

Solución:

$$S := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + z^2 = 1, 0 \le y \le 2\}$$



Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución.

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero ¿respeta la orientación?

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero ¿respeta la orientación? Para esto, necesitamos verificar si el versor normal inducido por esta parametrización satisface que N(1,0,0)=(1,0,0).

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero ¿respeta la orientación? Para esto, necesitamos verificar si el versor normal inducido por esta parametrización satisface que N(1,0,0)=(1,0,0). Para esto, necesitamos calcular $T_{\theta}\times T_{y}$.

Ya sabemos parametrizar dicho cilindro, por ejemplo, como superficie de revolución. Usemos la parametrización $\mathcal{T}:[0,2\pi]\times[0,2]\to\mathbb{R}^3$ dada por

$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero ¿respeta la orientación? Para esto, necesitamos verificar si el versor normal inducido por esta parametrización satisface que N(1,0,0)=(1,0,0). Para esto, necesitamos calcular $T_{\theta}\times T_{y}$.

$$T_{\theta}(\theta, y) = (-\sin \theta, 0, \cos \theta)$$
 y $T_{y}(\theta, y) = (0, 1, 0)$.



$$T(\theta, y) = (\cos \theta, y, \sin \theta).$$

A esta altura ya conocemos lo suficiente esta parametrización, pero ¿respeta la orientación? Para esto, necesitamos verificar si el versor normal inducido por esta parametrización satisface que N(1,0,0)=(1,0,0). Para esto, necesitamos calcular $T_{\theta}\times T_{y}$.

$$T_{\theta}(\theta, y) = (-\sin \theta, 0, \cos \theta)$$
 y $T_{y}(\theta, y) = (0, 1, 0)$.

Luego,

$$(T_{\theta} \times T_y)(\theta, y) = (-\sin \theta, 0, \cos \theta) \times (0, 1, 0) = (-\cos \theta, 0, -\sin \theta)$$



Ejercicio :

La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta, y) \in [0, 2\pi) \times [0, 2]$ se cumple que $T(\theta, y) = (1, 0, 0)$.

La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta,y)\in[0,2\pi)\times[0,2]$ se cumple que $\mathcal{T}(\theta,y)=(1,0,0)$. Para esto, debe ocurrir que

$$(\cos\theta, y, \sin\theta) = (1, 0, 0),$$

lo cual ocurre si y solo si $\theta = 0$ e y = 0.



La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta,y)\in[0,2\pi)\times[0,2]$ se cumple que $\mathcal{T}(\theta,y)=(1,0,0)$. Para esto, debe ocurrir que

$$(\cos\theta, y, \sin\theta) = (1, 0, 0),$$

lo cual ocurre si y solo si $\theta=0$ e y=0. Calculemos $N_T(0,0)$ y veamos si da (1,0,0) o (-1,0,0).

Eiercicio 1

La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta,y)\in[0,2\pi)\times[0,2]$ se cumple que $\mathcal{T}(\theta,y)=(1,0,0)$. Para esto, debe ocurrir que

$$(\cos\theta, y, \sin\theta) = (1, 0, 0),$$

lo cual ocurre si y solo si $\theta=0$ e y=0. Calculemos $N_T(0,0)$ y veamos si da (1,0,0) o (-1,0,0).

$$N_T(0,0) = \frac{(T_{\theta} \times T_y)(0,0)}{||(T_{\theta} \times T_y)(0,0)||} = \frac{(-\cos 0,0,-\sin 0)}{1} = (-1,0,0).$$

La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta,y)\in[0,2\pi)\times[0,2]$ se cumple que $\mathcal{T}(\theta,y)=(1,0,0)$. Para esto, debe ocurrir que

$$(\cos\theta, y, \sin\theta) = (1, 0, 0),$$

lo cual ocurre si y solo si $\theta=0$ e y=0. Calculemos $N_T(0,0)$ y veamos si da (1,0,0) o (-1,0,0).

$$N_T(0,0) = \frac{(T_{\theta} \times T_y)(0,0)}{||(T_{\theta} \times T_y)(0,0)||} = \frac{(-\cos 0,0,-\sin 0)}{1} = (-1,0,0).$$

Luego, T invierte la orientación.



La otra cuestión que necesitamos saber es para qué valores de $(\theta,y)\in[0,2\pi)\times[0,2]$ se cumple que $\mathcal{T}(\theta,y)=(1,0,0)$. Para esto, debe ocurrir que

$$(\cos\theta, y, \sin\theta) = (1, 0, 0),$$

lo cual ocurre si y solo si $\theta=0$ e y=0. Calculemos $N_T(0,0)$ y veamos si da (1,0,0) o (-1,0,0).

$$N_T(0,0) = \frac{(T_{\theta} \times T_y)(0,0)}{||(T_{\theta} \times T_y)(0,0)||} = \frac{(-\cos 0,0,-\sin 0)}{1} = (-1,0,0).$$

Luego, T invierte la orientación. Hay varias opciones: cambiar la parametrización, usar $T_y \times T_\theta$ o cambiarle el signo a la integral.



Falta calcular $F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y})(\theta, y)$.

Falta calcular $F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y})(\theta, y)$. Ya sabemos que $T_{\theta} \times T_{y} = (-\cos \theta, 0, -\sin \theta)$.

Falta calcular $F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y})(\theta, y)$. Ya sabemos que $T_{\theta} \times T_{y} = (-\cos\theta, 0, -\sin\theta)$. Como F(x, y, z) = (x, 0, z) y $T(\theta, y) = (\cos\theta, y, \sin\theta)$, tenemos que $F(T(\theta, y)) = F(\cos\theta, y, \sin\theta) = (\cos\theta, 0, \sin\theta)$.

Falta calcular $F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y})(\theta, y)$. Ya sabemos que $T_{\theta} \times T_{y} = (-\cos\theta, 0, -\sin\theta)$. Como F(x, y, z) = (x, 0, z) y $T(\theta, y) = (\cos\theta, y, \sin\theta)$, tenemos que

$$F(T(\theta, y)) = F(\cos \theta, y, \sin \theta) = (\cos \theta, 0, \sin \theta).$$

Luego,

$$F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y}) = (\cos \theta, 0, \sin \theta) \cdot (-\cos \theta, 0, -\sin \theta) = -1.$$



Falta calcular $F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y})(\theta, y)$. Ya sabemos que $T_{\theta} \times T_{y} = (-\cos\theta, 0, -\sin\theta)$. Como F(x, y, z) = (x, 0, z) y $T(\theta, y) = (\cos\theta, y, \sin\theta)$, tenemos que

$$F(T(\theta, y)) = F(\cos \theta, y, \sin \theta) = (\cos \theta, 0, \sin \theta).$$

Luego,

$$F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y}) = (\cos \theta, 0, \sin \theta) \cdot (-\cos \theta, 0, -\sin \theta) = -1.$$

Con lo cual,

$$\int \int_{S} F \cdot d\mathbf{S} = -\int \int_{D} F(T(\theta, y)) \cdot (T_{\theta} \times T_{y}) \, d\theta \, dy$$
$$= -\int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{2} -1 \, d\theta \, dy = 4\pi.$$

Tabla de Contenidos

- - Superficies Orientables y No Orientables
- - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- - Ejercicio 1
- 4 Ejercicio 2
 - Ejercicio 2
- - Ejercicio 3



Ejercicio 2

Sea $\mathbf{S}=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3: x^2+y^2+z^2=1, z\geq 0\}$ el hemisferio norte de la esfera orientado según la normal exterior, es decir, N(1,0,0)=(1,0,0).

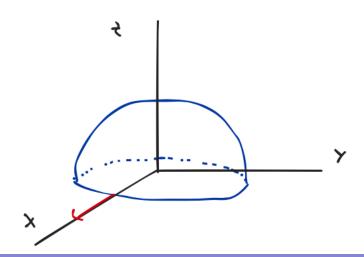
Calcular el flujo del campo F(x, y, z) = (x, y, z) a través de **S**.



Ejercicio :

Solución:

Solución:



Podemos parametrizar **S** usando coordenadas esféricas. Es decir, vía $T:[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]\to\mathbb{R}^3$, donde

$$T(\theta,\varphi) = (\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi).$$

$$T(\theta, \varphi) = (\cos \theta \sin \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \varphi).$$

Como antes,

$$\begin{split} T_{\theta}(\theta,\varphi) &= \quad (-\sin\theta\sin\varphi, \quad \cos\theta\sin\varphi, \quad 0 \quad), \\ T_{\varphi}(\theta,\varphi) &= \quad (\cos\theta\cos\varphi, \quad \sin\theta\sin\varphi, -\sin\varphi \quad). \end{split}$$



Podemos parametrizar **S** usando coordenadas esféricas. Es decir, vía $T:[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]\to\mathbb{R}^3$, donde

$$T(\theta,\varphi) = (\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi).$$

Como antes,

$$\begin{split} T_{\theta}(\theta,\varphi) &= \quad (-\sin\theta\sin\varphi, \quad \cos\theta\sin\varphi, \quad 0 \quad \quad), \\ T_{\varphi}(\theta,\varphi) &= \quad (\cos\theta\cos\varphi, \quad \quad \sin\theta\sin\varphi, -\sin\varphi \quad). \end{split}$$

y por lo tanto,

$$T_{\theta} \times T_{\varphi} = (-\cos\theta\sin^2\varphi, -\sin\theta\sin^2\varphi, -\sin\varphi\cos\varphi)$$



Podemos parametrizar **S** usando coordenadas esféricas. Es decir, vía $T:[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]\to\mathbb{R}^3$, donde

$$T(\theta,\varphi) = (\cos\theta\sin\varphi, \sin\theta\sin\varphi, \cos\varphi).$$

Como antes,

$$\begin{split} T_{\theta}(\theta,\varphi) &= \quad (-\sin\theta\sin\varphi, \quad \cos\theta\sin\varphi, \quad 0 \quad), \\ T_{\varphi}(\theta,\varphi) &= \quad (\cos\theta\cos\varphi, \quad \sin\theta\sin\varphi, -\sin\varphi \quad). \end{split}$$

y por lo tanto,

$$T_{\theta} \times T_{\varphi} = (-\cos\theta\sin^2\varphi, -\sin\theta\sin^2\varphi, -\sin\varphi\cos\varphi)$$

¿Está bien orientada?



Necesitamos ver si el vector normal inducido por esta parametrización satisface $N_T(1,0,0) = (1,0,0)$.

Necesitamos ver si el vector normal inducido por esta parametrización satisface $N_T(1,0,0)=(1,0,0)$. Primero busquemos para qué valores de $(\theta,\varphi)\in[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]$ se tiene que $T(\theta,\varphi)=(1,0,0)$ (recordar que la parametrización no es inyectiva).

Necesitamos ver si el vector normal inducido por esta parametrización satisface $N_T(1,0,0) = (1,0,0)$. Primero busquemos para qué valores de $(\theta, \varphi) \in [0, 2\pi] \times [0, \frac{\pi}{2}]$ se tiene que $T(\theta,\varphi)=(1,0,0)$ (recordar que la parametrización no es inyectiva).

Ahora, $T(\theta, \varphi) = (1, 0, 0)$ si y solo si

 $(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)=(1,0,0).$

Necesitamos ver si el vector normal inducido por esta parametrización satisface $N_T(1,0,0)=(1,0,0)$. Primero busquemos para qué valores de $(\theta,\varphi)\in[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]$ se tiene que $T(\theta,\varphi)=(1,0,0)$ (recordar que la parametrización no es inyectiva).

Ahora,
$$T(\theta, \varphi) = (1, 0, 0)$$
 si y solo si

$$(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)=(1,0,0).$$

Claramente $(\theta, \varphi) = (0, \frac{\pi}{2})$ satisface esto último.

Necesitamos ver si el vector normal inducido por esta parametrización satisface $N_T(1,0,0)=(1,0,0)$. Primero busquemos para qué valores de $(\theta,\varphi)\in[0,2\pi]\times[0,\frac{\pi}{2}]$ se tiene que $T(\theta,\varphi)=(1,0,0)$ (recordar que la parametrización no es inyectiva).

Ahora, $T(\theta, \varphi) = (1, 0, 0)$ si y solo si

$$(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)=(1,0,0).$$

Claramente $(\theta, \varphi) = (0, \frac{\pi}{2})$ satisface esto último. Veamos cuánto vale $N_T(0, \frac{\pi}{2})$.



$$T_{\theta}\times T_{\varphi} = (-\cos\theta\sin^2\varphi, -\sin\theta\sin^2\varphi, -\sin\varphi\cos\varphi).$$

Ya sabemos que

 $T_{ heta} imes T_{arphi} = (-\cos heta \sin^2 arphi, -\sin heta \sin^2 arphi, -\sin arphi \cos arphi)$. Si bien no es estrictamente necesario, ya que alcanza con ver si $(T_{ heta} imes T_{arphi})(0, \frac{\pi}{2})$ es paralelo a (1,0,0), calculemos $||T_{ heta} imes T_{arphi}||$.

$$T_{ heta} imes T_{arphi} = (-\cos heta \sin^2 arphi, -\sin heta \sin^2 arphi, -\sin arphi \cos arphi)$$
. Si bien no es estrictamente necesario, ya que alcanza con ver si $(T_{ heta} imes T_{arphi})(0, \frac{\pi}{2})$ es paralelo a $(1,0,0)$, calculemos $||T_{ heta} imes T_{arphi}||$.

$$||T_{\theta} \times T_{\varphi}||^2 = (-\cos\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\varphi\cos\varphi)^2$$

$$T_{\theta} \times T_{\varphi} = (-\cos\theta\sin^2\varphi, -\sin\theta\sin^2\varphi, -\sin\varphi\cos\varphi)$$
. Si bien no es estrictamente necesario, ya que alcanza con ver si $(T_{\theta} \times T_{\varphi})(0, \frac{\pi}{2})$ es paralelo a $(1,0,0)$, calculemos $||T_{\theta} \times T_{\varphi}||$.

$$||T_{\theta} \times T_{\varphi}||^2 = (-\cos\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\varphi\cos\varphi)^2$$

$$= \sin^4 \varphi (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) + \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi = \sin^2 \varphi (\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi) = \sin^2 \varphi.$$

Como
$$0 \le \varphi \le \frac{\pi}{2}$$
, entonces $||T_{\theta} \times T_{\varphi}|| = \sin \varphi$



$$T_{ heta} imes T_{arphi} = (-\cos heta \sin^2 arphi, -\sin heta \sin^2 arphi, -\sin arphi \cos arphi)$$
. Si bien no es estrictamente necesario, ya que alcanza con ver si $(T_{ heta} imes T_{arphi})(0, rac{\pi}{2})$ es paralelo a $(1,0,0)$, calculemos $||T_{ heta} imes T_{arphi}||$.

$$||T_{\theta} \times T_{\varphi}||^2 = (-\cos\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\theta\sin^2\varphi)^2 + (-\sin\varphi\cos\varphi)^2$$

$$= \sin^4 \varphi (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) + \sin^2 \varphi \cos^2 \varphi = \sin^2 \varphi (\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi) = \sin^2 \varphi.$$

Como
$$0 \le \varphi \le \frac{\pi}{2}$$
, entonces $||T_{\theta} \times T_{\varphi}|| = \sin \varphi$
Además, como nos interesa $\varphi = \frac{\pi}{2}$ y $\sin \frac{\pi}{2} = 1 \ne 0$,

$$\frac{T_{\theta} \times T_{\varphi}}{||T_{\theta} \times T_{\varphi}||} = (-\cos\theta\sin\varphi, -\sin\theta\sin\varphi, -\cos\varphi).$$



$$N_T\left(0,\frac{\pi}{2}\right) = \left(-\cos 0\sin\frac{\pi}{2}, -\sin 0\sin\frac{\pi}{2}, -\cos\frac{\pi}{2}\right) = (-1,0,0).$$

Luego,

$$N_T\left(0,\frac{\pi}{2}\right) = \left(-\cos 0\sin\frac{\pi}{2}, -\sin 0\sin\frac{\pi}{2}, -\cos\frac{\pi}{2}\right) = (-1,0,0).$$

Es decir, se invierte la orientación.

Luego,

$$N_T\left(0,\frac{\pi}{2}\right) = \left(-\cos 0\sin\frac{\pi}{2}, -\sin 0\sin\frac{\pi}{2}, -\cos\frac{\pi}{2}\right) = (-1,0,0).$$

Es decir, se invierte la orientación. Además nos falta calcular $F(T(\theta,\varphi))$ y $F(T(\theta,\varphi)) \cdot (T_{\theta} \times T_{\varphi})$.



Luego,

$$N_T\left(0,\frac{\pi}{2}\right) = \left(-\cos 0\sin\frac{\pi}{2}, -\sin 0\sin\frac{\pi}{2}, -\cos\frac{\pi}{2}\right) = (-1,0,0).$$

Es decir, se invierte la orientación. Además nos falta calcular $F(T(\theta,\varphi))$ y $F(T(\theta,\varphi))\cdot (T_{\theta}\times T_{\varphi})$. Recordando que F(x,y,z)=(x,y,z) y $T(\theta,\varphi)=(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)$, tenemos que

$$F(T(\theta,\varphi)) = F(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)$$



Luego,

$$N_T\left(0,\frac{\pi}{2}\right) = \left(-\cos 0\sin \frac{\pi}{2}, -\sin 0\sin \frac{\pi}{2}, -\cos \frac{\pi}{2}\right) = (-1,0,0).$$

Es decir, se invierte la orientación. Además nos falta calcular $F(T(\theta,\varphi))$ y $F(T(\theta,\varphi))\cdot (T_{\theta}\times T_{\varphi})$. Recordando que F(x,y,z)=(x,y,z) y $T(\theta,\varphi)=(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)$, tenemos que

$$F(T(\theta, \varphi)) = F(\cos \theta \sin \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \varphi)$$
$$= (\cos \theta \sin \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \varphi)$$



Por lo tanto,

$$F(T(\theta,\varphi))\cdot (T_{\theta}\times T_{\varphi})=$$

 $(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)\cdot(-\cos\theta\sin^2\varphi,-\sin\theta\sin^2\varphi,-\sin\varphi\cos\varphi)$

Por lo tanto,

$$F(T(\theta,\varphi))\cdot (T_{\theta}\times T_{\varphi})=$$

 $(\cos\theta\sin\varphi,\sin\theta\sin\varphi,\cos\varphi)\cdot(-\cos\theta\sin^2\varphi,-\sin\theta\sin^2\varphi,-\sin\varphi\cos\varphi)$

$$= -\cos^{2}\theta \sin^{3}\varphi - \sin^{2}\theta \sin^{3}\varphi - \sin\varphi \cos^{2}\varphi$$
$$= -\sin^{3}\varphi(\cos^{2}\theta + \sin^{2}\theta) - \sin\varphi \cos^{2}\varphi$$
$$= -\sin\varphi(\sin^{2}\varphi + \cos^{2}\varphi) = -\sin\varphi$$

Luego, como T invierte la orientación,

$$\int \int_{S} F \cdot d\mathbf{S} = -\int \int_{D} F(T(\theta, \varphi)) \cdot (T_{\theta} \times T_{\varphi}) d\theta d\varphi$$
$$= -\int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} -\sin \varphi d\varphi d\theta = 2\pi.$$

Tabla de Contenidos

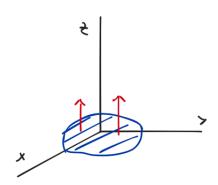
- - Superficies Orientables y No Orientables
- - Flujo a través de Superficies Orientables
 - Flujo a través de Superficies Orientables
- - Ejercicio 1
- - Ejercicio 2
- 5 Ejercicio 3
 - Ejercicio 3



A veces podremos calcular las integrales de Flujo sin parametrizar: Sea $\mathbf{S} := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 \le 1, z = 0\}$ orientado con la normal 'hacia arriba'. Calcular el Flujo de F(x, y, z) = (x, y, z) a través de S.

Solución:

Solución:



Queremos calcular

$$\int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot d\mathbf{S}.$$

Ejercicio 3 ○ ○ ○

Queremos calcular

$$\int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot d\mathbf{S}.$$

Notemos que, como $\bf S$ está completamente contenida en el plano xy, entonces N(p)=(0,0,1) para todo $p\in \bf S$. Luego,

$$\int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot d\mathbf{S} = \int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot (0, 0, 1) \, dS$$
$$= \int \int_{\mathbf{S}} z \, dS =$$

Queremos calcular

$$\int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot d\mathbf{S}.$$

Notemos que, como **S** está completamente contenida en el plano xy, entonces N(p) = (0,0,1) para todo $p \in \mathbf{S}$. Luego,

$$\int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot d\mathbf{S} = \int \int_{\mathbf{S}} (x, y, z) \cdot (0, 0, 1) \, dS$$
$$= \int \int_{\mathbf{S}} z \, dS = \int \int_{\mathbf{S}} 0 \, dS = 0,$$

donde en la última igualdad usamos $\mathbf{S} \subseteq \{z = 0\}$.





