

## Unidad 6: Interpolación

Carlos Alliera (calliera@dm.uba.ar)

17 de mayo de 2021

## Problema

Tenemos  $n + 1$  puntos en el plano  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tales que  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  queremos construir un polinomio  $P \in \mathbb{K}_n[x]$  tal que

$$P(x_k) = y_k, \quad 0 \leq k \leq n$$

Al polinomio que verifica lo pedido se lo llama **Polinomio interpolador**.

Visto de otra forma, buscamos los coeficientes  $a_k \in \mathbb{K}$  de

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$$

que pueden verse como el resultado del siguiente sistema lineal:

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{cases}$$

## Problema

Tenemos  $n + 1$  puntos en el plano  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tales que  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  queremos construir un polinomio  $P \in \mathbb{K}_n[x]$  tal que

$$P(x_k) = y_k, \quad 0 \leq k \leq n$$

Al polinomio que verifica lo pedido se lo llama **Polinomio interpolador**.

Visto de otra forma, buscamos los coeficientes  $a_k \in \mathbb{K}$  de

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$$

que pueden verse como el resultado del siguiente sistema lineal:

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{cases}$$

## Problema

Tenemos  $n + 1$  puntos en el plano  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tales que  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  queremos construir un polinomio  $P \in \mathbb{K}_n[x]$  tal que

$$P(x_k) = y_k, \quad 0 \leq k \leq n$$

Al polinomio que verifica lo pedido se lo llama **Polinomio interpolador**.

Visto de otra forma, buscamos los coeficientes  $a_k \in \mathbb{K}$  de

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$$

que pueden verse como el resultado del siguiente sistema lineal:

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{cases}$$

## Problema

Tenemos  $n + 1$  puntos en el plano  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tales que  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  queremos construir un polinomio  $P \in \mathbb{K}_n[x]$  tal que

$$P(x_k) = y_k, \quad 0 \leq k \leq n$$

Al polinomio que verifica lo pedido se lo llama **Polinomio interpolador**.

Visto de otra forma, buscamos los coeficientes  $a_k \in \mathbb{K}$  de

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$$

que pueden verse como el resultado del siguiente sistema lineal:

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{cases}$$

## Problema

Tenemos  $n + 1$  puntos en el plano  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tales que  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  queremos construir un polinomio  $P \in \mathbb{K}_n[x]$  tal que

$$P(x_k) = y_k, \quad 0 \leq k \leq n$$

Al polinomio que verifica lo pedido se lo llama **Polinomio interpolador**.

Visto de otra forma, buscamos los coeficientes  $a_k \in \mathbb{K}$  de

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$$

que pueden verse como el resultado del siguiente sistema lineal:

$$\left\{ \begin{array}{l} a_0 + a_1x_0 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{array} \right.$$

# La Matriz de Vandermonde

Para resolver el problema antes planteado, consideramos un sistema lineal de la forma  $V \cdot \vec{a} = y$  donde  $V \in \mathbb{K}^{(n+1) \times (n+1)}$ ,  $a, y \in \mathbb{K}^{n+1}$  que tiene esta forma:

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

donde la matriz  $V$  se conoce como **Matriz de Vandermonde**<sup>1</sup>

## Propiedad

El sistema  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$  tiene solución única cuando los  $x_k$  son todos distintos. Es decir,  $V$  es inversible si  $x_k \neq x_j$  si  $k \neq j$ .

<sup>1</sup>Músico y químico francés 1735-1796

# La Matriz de Vandermonde

Para resolver el problema antes planteado, consideramos un sistema lineal de la forma  $V \cdot \vec{a} = y$  donde  $V \in \mathbb{K}^{(n+1) \times (n+1)}$ ,  $a, y \in \mathbb{K}^{n+1}$  que tiene esta forma:

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

donde la matriz  $V$  se conoce como **Matriz de Vandermonde**<sup>1</sup>

## Propiedad

El sistema  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$  tiene solución única cuando los  $x_k$  son todos distintos. Es decir,  $V$  es inversible si  $x_k \neq x_j$  si  $k \neq j$ .

<sup>1</sup>Músico y químico frances 1735-1796



# La Matriz de Vandermonde

Para resolver el problema antes planteado, consideramos un sistema lineal de la forma  $V \cdot \vec{a} = y$  donde  $V \in \mathbb{K}^{(n+1) \times (n+1)}$ ,  $a, y \in \mathbb{K}^{n+1}$  que tiene esta forma:

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

donde la matriz  $V$  se conoce como **Matriz de Vandermonde**<sup>1</sup>

## Propiedad

El sistema  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$  tiene solución única cuando los  $x_k$  son todos distintos. Es decir,  $V$  es inversible si  $x_k \neq x_j$  si  $k \neq j$ .

<sup>1</sup>Músico y químico frances 1735-1796

# La Matriz de Vandermonde

Para resolver el problema antes planteado, consideramos un sistema lineal de la forma  $V \cdot \vec{a} = y$  donde  $V \in \mathbb{K}^{(n+1) \times (n+1)}$ ,  $a, y \in \mathbb{K}^{n+1}$  que tiene esta forma:

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

donde la matriz  $V$  se conoce como **Matriz de Vandermonde**<sup>1</sup>

## Propiedad

El sistema  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$  tiene solución única cuando los  $x_k$  son todos distintos. Es decir,  $V$  es inversible si  $x_k \neq x_j$  si  $k \neq j$ .

<sup>1</sup>Músico y químico frances 1735-1796

# Ejemplo 1

Calcule el polinomio de menor grado que interpole los puntos:

$$(-1; -7), (1; 3), (2; 5)$$

Al tratarse de 3 puntos, entonces buscamos un polinomio de grado a lo sumo 2. Directamente planteamos el modelo matricial  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Al resolver, se obtiene:

$$a_0 = -1, \quad a_1 = 5, \quad a_2 = -1$$

$\therefore$

$$P(x) = -1 + 5x - x^2$$

# Ejemplo 1

Calcule el polinomio de menor grado que interpole los puntos:

$$(-1; -7), (1; 3), (2; 5)$$

Al tratarse de 3 puntos, entonces buscamos un polinomio de grado a lo sumo 2.  
Directamente planteamos el modelo matricial  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Al resolver, se obtiene:

$$a_0 = -1, \quad a_1 = 5, \quad a_2 = -1$$

$\therefore$

$$P(x) = -1 + 5x - x^2$$

# Ejemplo 1

Calcule el polinomio de menor grado que interpole los puntos:

$$(-1; -7), (1; 3), (2; 5)$$

Al tratarse de 3 puntos, entonces buscamos un polinomio de grado a lo sumo 2. Directamente planteamos el modelo matricial  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Al resolver, se obtiene:

$$a_0 = -1, \quad a_1 = 5, \quad a_2 = -1$$

$$\therefore \boxed{P(x) = -1 + 5x - x^2}$$

# Ejemplo 1

Calcule el polinomio de menor grado que interpole los puntos:

$$(-1; -7), (1; 3), (2; 5)$$

Al tratarse de 3 puntos, entonces buscamos un polinomio de grado a lo sumo 2. Directamente planteamos el modelo matricial  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Al resolver, se obtiene:

$$a_0 = -1, \quad a_1 = 5, \quad a_2 = -1$$

$\therefore$

$$P(x) = -1 + 5x - x^2$$

# Ejemplo 1

Calcule el polinomio de menor grado que interpole los puntos:

$$(-1; -7), (1; 3), (2; 5)$$

Al tratarse de 3 puntos, entonces buscamos un polinomio de grado a lo sumo 2. Directamente planteamos el modelo matricial  $V \cdot \vec{a} = \vec{y}$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Al resolver, se obtiene:

$$a_0 = -1, \quad a_1 = 5, \quad a_2 = -1$$

$$\therefore \boxed{P(x) = -1 + 5x - x^2}$$

## Ejemplo 2: Condiciones sobre la derivada

Hallar el polinomio de menor grado tal que

$$P(-1) = 13, \quad P(2) = 11, \quad P(3) = 51, \quad P'(1) = 8$$

En este caso buscamos un polinomio de grado a lo sumo 3 que cumpla lo pedido. Si se plantea:

$$P(X) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

nos queda el siguiente sistema de *ecuaciones lineales*:

$$\begin{cases} a_0 - a_1 + a_2 - a_3 = 13 \\ a_0 + 2a_1 + 4a_2 + 8a_3 = 11 \\ a_0 + 3a_1 + 9a_2 + 27a_3 = 51 \\ a_1 + 2a_2 + 3a_3 = 8 \end{cases}$$



## Ejemplo 2: Condiciones sobre la derivada

Hallar el polinomio de menor grado tal que

$$P(-1) = 13, \quad P(2) = 11, \quad P(3) = 51, \quad P'(1) = 8$$

En este caso buscamos un polinomio de grado a lo sumo 3 que cumpla lo pedido. Si se plantea:

$$P(X) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

nos queda el siguiente sistema de *ecuaciones lineales*:

$$\begin{cases} a_0 - a_1 + a_2 - a_3 = 13 \\ a_0 + 2a_1 + 4a_2 + 8a_3 = 11 \\ a_0 + 3a_1 + 9a_2 + 27a_3 = 51 \\ a_1 + 2a_2 + 3a_3 = 8 \end{cases}$$

# Ejemplo 2

En este caso nos queda el siguiente planteo matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 4 & 8 \\ 1 & 3 & 9 & 27 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 11 \\ 51 \\ 8 \end{pmatrix}$$

tras aplicar un método de resolución de nuestra preferencia, se tiene:

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \boxed{P(x) = 2x^3 + 2x - 9}$$

## Ejemplo 2

En este caso nos queda el siguiente planteo matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 4 & 8 \\ 1 & 3 & 9 & 27 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 11 \\ 51 \\ 8 \end{pmatrix}$$

tras aplicar un método de resolución de nuestra preferencia, se tiene:

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \boxed{P(x) = 2x^3 + 2x - 9}$$

## Teorema

Dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in \mathbb{K}$  distintos y  $y_0, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{K}$ . Existe un único polinomio de grado a lo sumo  $n$  tal que

$$P(x_j) = y_j \quad \forall \quad j = 0, \dots, n$$

## Base de Lagrange

Dados  $n + 1$  pares  $(x_j, y_j)$ ,  $j = 0, 1, \dots, n$  se definen los polinomios  $\ell_j$  tales que

$$\ell_j(x_j) = 1 \quad \& \quad \ell_j(x_k) = 0 \quad \text{si } k \neq j$$

## Teorema

Dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in \mathbb{K}$  distintos y  $y_0, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{K}$ . Existe un único polinomio de grado a lo sumo  $n$  tal que

$$P(x_j) = y_j \quad \forall \quad j = 0, \dots, n$$

## Base de Lagrange

Dados  $n + 1$  pares  $(x_j, y_j)$ ,  $j = 0, 1, \dots, n$  se definen los polinomios  $\ell_j$  tales que

$$\ell_j(x_j) = 1 \quad \& \quad \ell_j(x_k) = 0 \quad \text{si } k \neq j$$

## Teorema

Dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in \mathbb{K}$  distintos y  $y_0, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{K}$ . Existe un único polinomio de grado a lo sumo  $n$  tal que

$$P(x_j) = y_j \quad \forall \quad j = 0, \dots, n$$

## Base de Lagrange

Dados  $n + 1$  pares  $(x_j, y_j)$ ,  $j = 0, 1, \dots, n$  se definen los polinomios  $\ell_j$  tales que

$$\ell_j(x_j) = 1 \quad \& \quad \ell_j(x_k) = 0 \quad \text{si } k \neq j$$

# Base de Lagrange

Así nos quedan  $n + 1$  polinomios de grado  $n$  definidos de esta manera:

$$\ell_j(x) = \frac{\prod_{k \neq j}^n (x - x_k)}{\prod_{k \neq j}^n (x_j - x_k)}$$

Estos polinomios forman la *Base de Lagrange*:

$$\mathcal{B} := \{\ell_0, \ell_1, \dots, \ell_n\}$$

y dependen de las  $x_j$  de los puntos a interpolar.

## Polinomio Interpolador de Lagrange

$$P(x) = \sum_{k=0}^n y_k \ell_k(x)$$

# Base de Lagrange

Así nos quedan  $n + 1$  polinomios de grado  $n$  definidos de esta manera:

$$\ell_j(x) = \frac{\prod_{k \neq j}^n (x - x_k)}{\prod_{k \neq j}^n (x_j - x_k)}$$

Estos polinomios forman la *Base de Lagrange*:

$$\mathcal{B} := \{\ell_0, \ell_1, \dots, \ell_n\}$$

y dependen de las  $x_j$  de los puntos a interpolar.

## Polinomio Interpolador de Lagrange

$$P(x) = \sum_{k=0}^n y_k \ell_k(x)$$



# Base de Lagrange

Así nos quedan  $n + 1$  polinomios de grado  $n$  definidos de esta manera:

$$\ell_j(x) = \frac{\prod_{k \neq j}^n (x - x_k)}{\prod_{k \neq j}^n (x_j - x_k)}$$

Estos polinomios forman la *Base de Lagrange*:

$$\mathcal{B} := \{\ell_0, \ell_1, \dots, \ell_n\}$$

y dependen de las  $x_j$  de los puntos a interpolar.

## Polinomio Interpolador de Lagrange

$$P(x) = \sum_{k=0}^n y_k \ell_k(x)$$

## Ejemplo 3

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = y_k$ :

Valores $x_k$	1	-1	3	5
Valores $y_k$	4	20	-4	-52

Calculemos la base de Lagrange:

$$\ell_0(x) = \frac{(x+1)(x-3)(x-5)}{(1-(-1))(1-3)(1-5)} = \frac{x^3 - 7x^2 + 7x + 15}{16}$$

$$\ell_1(x) = \frac{(x-1)(x-3)(x-5)}{(-1-1)(-1-3)(-1-5)} = \frac{x^3 - 9x^2 + 23x - 15}{-48}$$

## Ejemplo 3

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = y_k$ :

Valores $x_k$	1	-1	3	5
Valores $y_k$	4	20	-4	-52

Calculemos la base de Lagrange:

$$\ell_0(x) = \frac{(x+1)(x-3)(x-5)}{(1-(-1))(1-3)(1-5)} = \frac{x^3 - 7x^2 + 7x + 15}{16}$$

$$\ell_1(x) = \frac{(x-1)(x-3)(x-5)}{(-1-1)(-1-3)(-1-5)} = \frac{x^3 - 9x^2 + 23x - 15}{-48}$$

## Ejemplo 3

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = y_k$ :

Valores $x_k$	1	-1	3	5
Valores $y_k$	4	20	-4	-52

Calculemos la base de Lagrange:

$$\ell_0(x) = \frac{(x+1)(x-3)(x-5)}{(1-(-1))(1-3)(1-5)} = \frac{x^3 - 7x^2 + 7x + 15}{16}$$

$$\ell_1(x) = \frac{(x-1)(x-3)(x-5)}{(-1-1)(-1-3)(-1-5)} = \frac{x^3 - 9x^2 + 23x - 15}{-48}$$

# Ejemplo 3

$$\ell_2(x) = \frac{(x-1)(x+1)(x-5)}{(3-1)(3-(-1))(3-5)} = \frac{x^3 - 5x^2 - x + 5}{-16}$$

$$\ell_3(x) = \frac{(x-1)(x-(-1))(x-3)}{(5-1)(5-(-1))(5-3)} = \frac{x^3 - 3x^2 - x + 3}{48}$$

entonces,

$$P(x) = 4\ell_0(x) + 20\ell_1(x) - 4\ell_2(x) - 52\ell_3(x) = -x^3 + 4x^2 - 7x + 8$$

## Ejemplo 3

$$\ell_2(x) = \frac{(x-1)(x+1)(x-5)}{(3-1)(3-(-1))(3-5)} = \frac{x^3 - 5x^2 - x + 5}{-16}$$

$$\ell_3(x) = \frac{(x-1)(x-(-1))(x-3)}{(5-1)(5-(-1))(5-3)} = \frac{x^3 - 3x^2 - x + 3}{48}$$

entonces,

$$P(x) = 4\ell_0(x) + 20\ell_1(x) - 4\ell_2(x) - 52\ell_3(x) = -x^3 + 4x^2 - 7x + 8$$

## Ejemplo 3

$$\ell_2(x) = \frac{(x-1)(x+1)(x-5)}{(3-1)(3-(-1))(3-5)} = \frac{x^3 - 5x^2 - x + 5}{-16}$$

$$\ell_3(x) = \frac{(x-1)(x-(-1))(x-3)}{(5-1)(5-(-1))(5-3)} = \frac{x^3 - 3x^2 - x + 3}{48}$$

entonces,

$$P(x) = 4\ell_0(x) + 20\ell_1(x) - 4\ell_2(x) - 52\ell_3(x) = -x^3 + 4x^2 - 7x + 8$$

## Ejemplo 3

$$\ell_2(x) = \frac{(x-1)(x+1)(x-5)}{(3-1)(3-(-1))(3-5)} = \frac{x^3 - 5x^2 - x + 5}{-16}$$

$$\ell_3(x) = \frac{(x-1)(x-(-1))(x-3)}{(5-1)(5-(-1))(5-3)} = \frac{x^3 - 3x^2 - x + 3}{48}$$

entonces,

$$P(x) = 4\ell_0(x) + 20\ell_1(x) - 4\ell_2(x) - 52\ell_3(x) = -x^3 + 4x^2 - 7x + 8$$



# Interpolación de funciones

Muchas veces se busca interpolar una función  $f$  definida en un intervalo  $[a, b] \subset \text{Dom}(f)$ , es decir, dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$   $n + 1$  valores distintos, buscamos un polinomio de grado a lo sumo  $n$  que interpole a  $f$  en esos valores:

$$P(x_k) = f(x_k)$$

## Observación

Si  $f$  es un polinomio de grado a lo sumo  $n$ , y el polinomio  $P$  interpola a  $f$  en  $n + 1$  puntos distintos de un intervalo, entonces

$$P(x) = f(x) \quad \forall x$$

# Interpolación de funciones

Muchas veces se busca interpolar una función  $f$  definida en un intervalo  $[a, b] \subset \text{Dom}(f)$ , es decir, dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$   $n + 1$  valores distintos, buscamos un polinomio de grado a lo sumo  $n$  que interpole a  $f$  en esos valores:

$$P(x_k) = f(x_k)$$

## Observación

Si  $f$  es un polinomio de grado a lo sumo  $n$ , y el polinomio  $P$  interpola a  $f$  en  $n + 1$  puntos distintos de un intervalo, entonces

$$P(x) = f(x) \quad \forall x$$

# Interpolación de funciones

Muchas veces se busca interpolar una función  $f$  definida en un intervalo  $[a, b] \subset \text{Dom}(f)$ , es decir, dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$   $n + 1$  valores distintos, buscamos un polinomio de grado a lo sumo  $n$  que interpole a  $f$  en esos valores:

$$P(x_k) = f(x_k)$$

## Observación

Si  $f$  es un polinomio de grado a lo sumo  $n$ , y el polinomio  $P$  interpola a  $f$  en  $n + 1$  puntos distintos de un intervalo, entonces

$$P(x) = f(x) \quad \forall x$$

# Interpolación de funciones

Muchas veces se busca interpolar una función  $f$  definida en un intervalo  $[a, b] \subset \text{Dom}(f)$ , es decir, dados  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$   $n + 1$  valores distintos, buscamos un polinomio de grado a lo sumo  $n$  que interpole a  $f$  en esos valores:

$$P(x_k) = f(x_k)$$

## Observación

Si  $f$  es un polinomio de grado a lo sumo  $n$ , y el polinomio  $P$  interpola a  $f$  en  $n + 1$  puntos distintos de un intervalo, entonces

$$P(x) = f(x) \quad \forall x$$

Consideremos  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$  y una función  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .

## Diferencias Divididas

### ■ Primera Diferencia Dividida

$$f[x_0, x_1] = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

### ■ Segunda Diferencia Dividida

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$$

### ■ ...

### ■ $k$ -ésima Diferencia Dividida

$$f[x_0, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0}$$

Consideremos  $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$  y una función  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .

## Diferencias Divididas

### ■ Primera Diferencia Dividida

$$f[x_0, x_1] = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

### ■ Segunda Diferencia Dividida

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$$

### ■ ...

### ■ $k$ -ésima Diferencia Dividida

$$f[x_0, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0}$$

# Interpolación de Newton

Con lo anterior<sup>2</sup> podemos definir por recurrencia la siguiente lista de polinomios:

$$P_0(x) = f(x_0)$$

$$P_1(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) = P_0(x) + f[x_0, x_1](x - x_0)$$

$$P_2(x) = P_1(x) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

$$P_k(x) = P_{k-1} + f[x_0, x_1, \dots, x_k](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})$$

Así siguiendo, se obtiene un polinomio de grado a lo sumo  $n$  representado por

$$P_n(x) = f(x_0) + (x - x_0) (f[x_0, x_1] + (x - x_1) (f[x_0, x_1, x_2] + (x - x_2) (\dots + f[x_0, \dots, x_n](x - x_{n-1}))))$$

que se conoce como el **Polinomio Interpolador de Newton**.

---

<sup>2</sup>Consideremos que  $f[x_0] = f(x_0)$

## Ejemplo 4

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = f(y_k)$ :

$x_k$	-1	0	1	3
$f(x_k)$	-9	4	13	139

Calculamos las diferencias divididas necesarias.

**Primer orden**

$$f[-1, 0] = \frac{f(0) - f(-1)}{0 - (-1)} = \frac{4 - (-9)}{1} = 13$$

$$f[0, 1] = \frac{f(1) - f(0)}{1 - 0} = \frac{13 - 4}{1} = 9$$

$$f[1, 3] = \frac{f(3) - f(1)}{3 - 1} = \frac{139 - 13}{2} = 63$$



## Ejemplo 4

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = f(y_k)$ :

$x_k$	-1	0	1	3
$f(x_k)$	-9	4	13	139

Calculamos las diferencias divididas necesarias.

Primer orden

$$f[-1, 0] = \frac{f(0) - f(-1)}{0 - (-1)} = \frac{4 - (-9)}{1} = 13$$

$$f[0, 1] = \frac{f(1) - f(0)}{1 - 0} = \frac{13 - 4}{1} = 9$$

$$f[1, 3] = \frac{f(3) - f(1)}{3 - 1} = \frac{139 - 13}{2} = 63$$

## Ejemplo 4

Hallar el polinomio de grado mínimo tal que  $P(x_k) = f(y_k)$ :

$x_k$	-1	0	1	3
$f(x_k)$	-9	4	13	139

Calculamos las diferencias divididas necesarias.

**Primer orden**

$$f[-1, 0] = \frac{f(0) - f(-1)}{0 - (-1)} = \frac{4 - (-9)}{1} = 13$$

$$f[0, 1] = \frac{f(1) - f(0)}{1 - 0} = \frac{13 - 4}{1} = 9$$

$$f[1, 3] = \frac{f(3) - f(1)}{3 - 1} = \frac{139 - 13}{2} = 63$$

# Ejemplo 4

## Segundo orden

$$f[-1, 0, 1] = \frac{f[0, 1] - f[-1, 0]}{1 - (-1)} = \frac{9 - 13}{2} = -2$$

$$f[0, 1, 3] = \frac{f[1, 3] - f[0, 1]}{3 - 0} = \frac{63 - 9}{3} = 18$$

## Tercer orden

$$f[-1, 0, 1, 3] = \frac{f[0, 1, 3] - f[-1, 0, 1]}{3 - (-1)} = \frac{18 - (-2)}{4} = 5$$

Aplicamos la fórmula de Newton:

$$\begin{aligned} P(x) &= f[-1] + f[-1, 0](x+1) + f[-1, 0, 1](x+1)(x-0) + f[-1, 0, 1, 3](x+1)(x-0)(x-1) = \\ &= -9 + 13(x+1) - 2(x+1)x + 5(x+1)x(x-1) = 5x^3 - 2x^2 + 6x + 4 \end{aligned}$$

que es el polinomio que cumple lo pedido.

# Ejemplo 4

## Segundo orden

$$f[-1, 0, 1] = \frac{f[0, 1] - f[-1, 0]}{1 - (-1)} = \frac{9 - 13}{2} = -2$$

$$f[0, 1, 3] = \frac{f[1, 3] - f[0, 1]}{3 - 0} = \frac{63 - 9}{3} = 18$$

## Tercer orden

$$f[-1, 0, 1, 3] = \frac{f[0, 1, 3] - f[-1, 0, 1]}{3 - (-1)} = \frac{18 - (-2)}{4} = 5$$

Aplicamos la fórmula de Newton:

$$\begin{aligned} P(x) &= f[-1] + f[-1, 0](x+1) + f[-1, 0, 1](x+1)(x-0) + f[-1, 0, 1, 3](x+1)(x-0)(x-1) = \\ &= -9 + 13(x+1) - 2(x+1)x + 5(x+1)x(x-1) = 5x^3 - 2x^2 + 6x + 4 \end{aligned}$$

que es el polinomio que cumple lo pedido.

# Ejemplo 4

## Segundo orden

$$f[-1, 0, 1] = \frac{f[0, 1] - f[-1, 0]}{1 - (-1)} = \frac{9 - 13}{2} = -2$$

$$f[0, 1, 3] = \frac{f[1, 3] - f[0, 1]}{3 - 0} = \frac{63 - 9}{3} = 18$$

## Tercer orden

$$f[-1, 0, 1, 3] = \frac{f[0, 1, 3] - f[-1, 0, 1]}{3 - (-1)} = \frac{18 - (-2)}{4} = 5$$

Aplicamos la fórmula de Newton:

$$\begin{aligned} P(x) &= f[-1] + f[-1, 0](x+1) + f[-1, 0, 1](x+1)(x-0) + f[-1, 0, 1, 3](x+1)(x-0)(x-1) = \\ &= -9 + 13(x+1) - 2(x+1)x + 5(x+1)x(x-1) = 5x^3 - 2x^2 + 6x + 4 \end{aligned}$$

que es el polinomio que cumple lo pedido.

# Ejemplo 4

## Segundo orden

$$f[-1, 0, 1] = \frac{f[0, 1] - f[-1, 0]}{1 - (-1)} = \frac{9 - 13}{2} = -2$$

$$f[0, 1, 3] = \frac{f[1, 3] - f[0, 1]}{3 - 0} = \frac{63 - 9}{3} = 18$$

## Tercer orden

$$f[-1, 0, 1, 3] = \frac{f[0, 1, 3] - f[-1, 0, 1]}{3 - (-1)} = \frac{18 - (-2)}{4} = 5$$

Aplicamos la fórmula de Newton:

$$\begin{aligned} P(x) &= f[-1] + f[-1, 0](x+1) + f[-1, 0, 1](x+1)(x-0) + f[-1, 0, 1, 3](x+1)(x-0)(x-1) = \\ &= -9 + 13(x+1) - 2(x+1)x + 5(x+1)x(x-1) = 5x^3 - 2x^2 + 6x + 4 \end{aligned}$$

que es el polinomio que cumple lo pedido.