Elementos de Cálculo Numérico - Cálculo Numérico Primer Cuatrimestre de 2021 Entrega n°5

1. Se considera una máquina muy precaria que trabaja con una aritmética de punto flotante de 4 dígitos y redondeo en base 10. Sea $b = (2,1)^t$, se desea resolver por eliminación gaussiana sin pivoteo el sistema lineal Ax = b donde:

$$A = \begin{pmatrix} 10^{-4} & 1\\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

- a) Analizar si el resultado difiere significativamente de la solución real o no.
- b) Repetir la resolución pero utilizando pivoteo y estudiar si mejora significativamente o si esencialmente queda igual.
- 2. Considerar la siguiente ecuación diferencial:

$$\left\{ \begin{array}{lcl} y'(t) & = & t\cos{(y(t)^2)} \\ y(0) & = & 1 \end{array} \right.$$

- a) Probar que $0 \le y(t) \le 2, \forall t \in [0, 1].$
- b) Escribir la iteración del método de Euler correspondiente a este problema.
- c) Estudiar el error de truncado local, y hallar el valor del paso h que garantice que el error cometido al aproximar y(1) sea menor que 10^{-5} . (Observación: también vale que $0 \le y_i \le 2 \ \forall i$)
- 3. Se tiene el siguiente problema de valores de contorno:

$$\begin{cases} u_{xx}(t,x) - u(t,x) = u_t(t,x) & x \in (0,1), \ t \in (0,1) \\ u(t,0) = u(t,1) = 0 & \forall t \\ u(0,x) = g(x) \end{cases}$$

- a) Describir el esquema discreto explícito que utiliza la discretización usual de la derivada segunda y diferencias forward en la derivada temporal, y escribir el esquema matricial asociado.
- b) Probar que si $2r + \delta t < 1$, para $r = \frac{\delta t}{(\delta x)^2}$ el método resulta estable en norma infinito.
- 4. Estimar la $\operatorname{cond}_{\infty}(A_{\varepsilon})$ de la siguiente matriz en función de épsilon cuando $\varepsilon \to 0^+$:

$$A_{\varepsilon} = \begin{pmatrix} 1 + \varepsilon & 1 & 1 - \varepsilon \\ \varepsilon & \varepsilon & 0 \\ \varepsilon - 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

y concluir que está mal condicionada para $\varepsilon>0$ suficientemente chico.

Elementos de Cálculo Numérico - Cálculo Numérico Primer Cuatrimestre de 2021

Entrega n°5 - Resolución del modelo de parcial

1a) Calculemos primero la solución exacta:

$$\begin{pmatrix} 10^{-4} & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 + 2 \times 10^{-4} & 2 + 10^{-4} \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = \frac{2,0001}{1,0002},$$

y por lo tanto $x_1 = -1 + 2 \times \frac{2,0001}{1,0002} = \frac{3}{1,0002}$. De esta forma $x_1 \sim 2,9994001...$, $x_2 \sim 1,9997...$

Calculemos ahora sin pivoteo, con la aritmética de la máquina. Primero notemos que todas las entradas de la matriz y del vector b son números de máquina. Ahora calculamos $fl(F_2 - fl(fl(-10^4) \times F_1)) = fl(F_2 + fl(10000 \times F_1))$. Veamos coordenada a coordenada:

- $fl(-1 + fl(10^4 \times 10^{-4})) = fl(-1 + 1) = 0.$
- $fl(2 + fl(10000 \times 1)) = fl(2 + 10000) = fl(10002) = 10000.$
- $fl(1 + fl(10000 \times 2)) = fl(20001) = 20000.$

Así, nos queda:
$$\begin{pmatrix} 10^{-4} & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 10^{-4} & 1 & 2 \\ 0 & 10000 & 20000 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = 2, x_1 = 0.$$

Veamos el error relativo, por ejemplo, en norma infinito:

$$\frac{\|(0,2)-(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}}{\|(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}} = \frac{\|(-\frac{3}{1,0002},\frac{0,0003}{1,0002})\|_{\infty}}{\|(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}} = \frac{\frac{3}{1,0002}}{\frac{3}{1,0002}} = 1.$$

1b) Ahora lo calculamos con pivoteo. Como $|-1| > |10^{-4}|$, cambiamos las filas de lugar:

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 10^{-4} & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{fl(F2+fl(fl(10^{-4})\times F_1))} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = 2, x_1 = 3.$$

Las cuentas en detalle son:

- $fl(10^{-4} + fl(10^{-4} \times (-1))) = fl(10^{-4} 10^{-4}) = 0.$
- $fl(1 + fl(0,0001 \times 2)) = fl(1 + 0,0002) = fl(1,0002) = 1.$
- $fl(2 + fl(0,0001 \times 1)) = fl(2,0001) = 2.$
- $-fl(1 fl(2 \times 2)) = -fl(-3) = 3.$

Veamos el error relativo, por ejemplo, en norma infinito:

$$\frac{\|(3,2)-(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}}{\|(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}} = \frac{\|(-\frac{0,0006}{1,0002},\frac{0,0003}{1,0002})\|_{\infty}}{\|(\frac{3}{1,0002},\frac{2,0001}{1,0002})\|_{\infty}} = \frac{\frac{0,0006}{1,0002}}{\frac{3}{1,0002}} = 0,0002,$$

que es notablemente mejor.

2a) Para probar que $0 \le y(t) \le 2, \forall t \in [0,1]$, vamos a utilizar el Teorema del Valor Medio:

$$y(t) - y(0) = y'(\xi)(t - 0) \Rightarrow y(t) = 1 + t\xi\cos(y(\xi)^2)$$

para algún $\xi \in [0,1]$. Como $t \in [0,1]$ y $\cos(y(\xi)^2) \in [-1,1]$, vale entonces que $y(t) \in [0,2]$.

2b) La iteración del método de Euler con paso $h = \frac{1}{N}$ es:

$$\begin{cases} y_{i+1} = y_i + ht_i(\cos(y_i)^2), \text{ para } 0 \le i \le N - 1, \\ y_0 = 1. \end{cases}$$

2c) El error de truncado local para el método de Euler es $\tau_i = \frac{h}{2}y''(\xi_i)$, para $\xi_i \in [t_i, t_{i+1}]$, $0 \le i \le N-1$. Como

$$\begin{split} y''(t) &= \frac{d}{dt} f(t,y(t)) = \frac{d}{dt} (t\cos{((y(t)^2))} = \cos{(y(t)^2)} + t(-\sin{(y(t)^2)}) 2y(t)y'(t) \\ &= \cos{(y(t)^2)} [1 - 2t^2y(t)\sin{(y(t)^2)}], \end{split}$$

tenemos:

$$\tau = \frac{h}{2}y''(\xi) = \frac{h}{2}\cos(y(\xi)^2)[1 - 2\xi^2 y(\xi)\sin(y(\xi)^2)].$$

Para acotar esta expresión (en módulo) debemos considerar que $0 \le y(\xi) \le 2$, $|\cos(z)| \le 1$, $|\sin(z)| \le 1$ para cualquier argumento z, que $\xi \in (0,1)$ y por lo tanto $|\xi| < 1$, más la desigualdad triangular. Luego:

$$|\tau| \le \frac{h}{2}[1+2\times 2] = \frac{5}{2}h.$$

De esta forma, el valor máximo que puede tomar $|\tau|$, τ_{MAX} , se puede acotar por $\tau_{MAX} \leq \frac{5}{2}h$.

Para encontrar un valor del paso h para que el error cometido al aproximar y(1) sea menor que 10^{-5} , debemos trabajar con el error global del método. Esto es, $|e_N| = |y(t_f) - y_N|$, donde t_f es el tiempo final y $N = (t_f - t_0)/h$ para t_0 el tiempo inicial. Sabemos que

$$|e_N| \le \frac{\tau_{MAX}}{K} (e^{K(t_f - t_0)} - 1),$$

donde, para el método de Euler, K es tal que es independiente de t y de h y vale que $|f(t,y)-f(t,z)| \leq K|y-z|$.

Veamos:

$$|f(t,y) - f(t,z)| = |t\cos(y^2) - t\cos(z^2)| \le \sup_{t \in [0,1]} |\cos(y^2) - \cos(z^2)|.$$

Para acotar $|\cos(y^2) - \cos(z^2)|$ podemos usar el Teorema del Valor Medio, para $\varphi(x) = \cos(x^2)$ y nos queda $|\cos(y^2) - \cos(z^2)| = |-\sin(\xi)2\xi||y-z|$:

$$|f(t,y) - f(t,z)| \le 2|\xi||y - z|,$$

para ξ entre y y z. Si miramos la demostración del Teorema 8.10 del apunte de la materia, notaremos que los roles de y y z son los de las soluciones exacta y numérica, respectivamente. Como sabemos que cumplen $0 \le y(t) \le 2$ para todo $t \in [0,1]$ y $0 \le y_i \le 2$ para todo $0 \le i \le N$, tendremos $\xi \in [0,2]$, y por lo tanto podemos tomar K = 4.

De esta forma, nos queda:

$$|e_N| \le \frac{\tau_{MAX}}{K} (e^{K(1-0)} - 1) \le \frac{5h}{8} (e^4 - 1) \le 50h.$$

Ahora busquemos un valor de h para que este error sea menor que 10^{-5} :

$$50h < 10^{-5} \Leftrightarrow h < \frac{1}{5000000} \sim 2 \times 10^{-7}.$$

Por lo tanto, cualquier $h < 10^{-7}$ sirve para tal propósito.

3a) Si usamos la discretización usual de la derivada segunda y diferencias forward en la derivada temporal obtenemos:

$$\begin{cases} \frac{u_{j+1}^n-2u_j^n+u_{j-1}^n}{h^2}-u_j^n=\frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{k}, \text{ para } 1\leq j\leq J, 1\leq n\leq N\\ u_0^n=u_{J+1}^n=0, \text{ para } 0\leq n\leq N+1,\\ u_j^0=g(x_j), \text{ para } 0\leq j\leq J+1, \end{cases}$$

donde
$$h = \frac{1}{J+1}$$
, $k = \frac{1}{N+1}$ y $x_j = jh$.

Agrupemos mejor la iteración. Llamemos $r = \frac{k}{h^2}$, entonces $u_j^{n+1} = ru_{j-1}^n + (1 - 2r - k)u_j^n + ru_{j+1}^n$. De esta forma:

- Si j = 1: $u_1^{n+1} = (1 2r k)u_1^n + ru_2^n$
- Si j = J: $u_{J-1}^{n+1} = ru_{J-1}^n + (1 2r k)u_J^n$

Luego, el sistema queda:

$$\begin{pmatrix} 1 - 2r - k & r \\ r & 1 - 2r - k & r \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & \ddots & \ddots & r \\ & & & r & 1 - 2r - k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1^n \\ \vdots \\ \vdots \\ \vdots \\ u_J^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1^{n+1} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_J^{n+1} \end{pmatrix}$$

3b) Tenemos $||u^{n+1}||_{\infty} \leq ||A||_{\infty}^{n+1}||u^{0}||_{\infty}$. Y $||A||_{\infty} = 2r + |1 - 2r - k|$. Si 2r + k < 1, $|1 - 2r - k| = 1 - 2r - k \Rightarrow ||A||_{\infty} = 1 - k < 1$ para todo k paso temporal en (0, 1), y por lo tanto $||A||_{\infty}^{n+1} \leq 1$ y el método resulta estable.

4) Si bien $\operatorname{cond}_{\infty}(A_{\varepsilon}) = \|A_{\varepsilon}\|_{\infty} \|A_{\varepsilon}^{-1}\|_{\infty}$, antes de calcular la inversa de una matriz conviene recordar el resultado de la Práctica 4 (Ejercicio 6) que nos indica que

$$\operatorname{cond}_{\infty}(A_{\varepsilon}) \ge \frac{\|A_{\varepsilon}\|_{\infty}}{\|A_{\varepsilon} - B\|_{\infty}},$$

para cualquier matriz B singular en $\mathbb{R}^{3\times 3}$.

Notemos que si ponemos $\varepsilon = 0$, obtenemos la matriz $B_{\varepsilon} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, que es singular porque tiene una fila de ceros. Analicemos ahora el límite cuando $\varepsilon \to 0^+$, considerando que $||A_{\varepsilon}||_{\infty} = \max\{|1+\varepsilon|+1+|1-\varepsilon|, 2\varepsilon, |\varepsilon-1|+2\} = \max_{0<\varepsilon<1} \max\{3, 2\varepsilon, 3-1\}$

$$A_{\varepsilon} - B_{\varepsilon} = \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 & -\varepsilon \\ \varepsilon & \varepsilon & 0 \\ \varepsilon & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

y por lo tanto $||A_{\varepsilon} - B_{\varepsilon}||_{\infty} = 2\varepsilon$. De esta forma,

$$\operatorname{cond}_{\infty}(A_{\varepsilon}) \geq \frac{3}{2\varepsilon} \underset{\varepsilon \to 0^{+}}{\to} +\infty,$$

como queríamos probar.

 ε } = 3 y que