CUDA — Laboratorium 01

Sprawozdanie

Mateusz Łopaciński

22 czerwca 2025

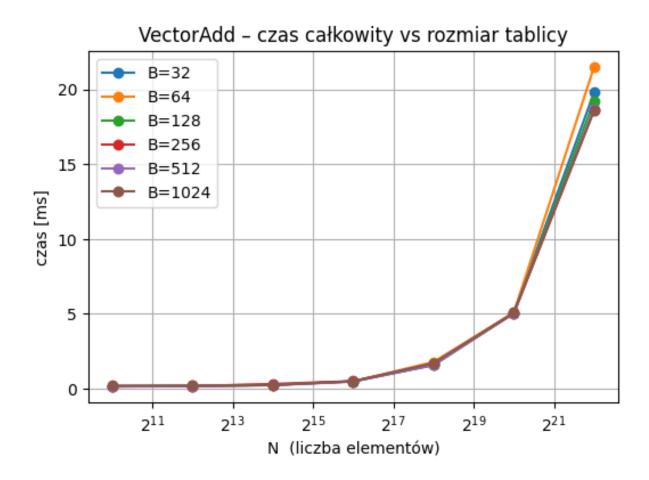
Spis treści

1	Środowisko testowe	2
2	Ćwiczenie 1 — Dodawanie wektorów	2
3	Ćwiczenie 2 — Maksimum w wektorze	5
4	Ćwiczenie 3 — Transpozycja macierzy	8
5	Wnioski końcowe	8

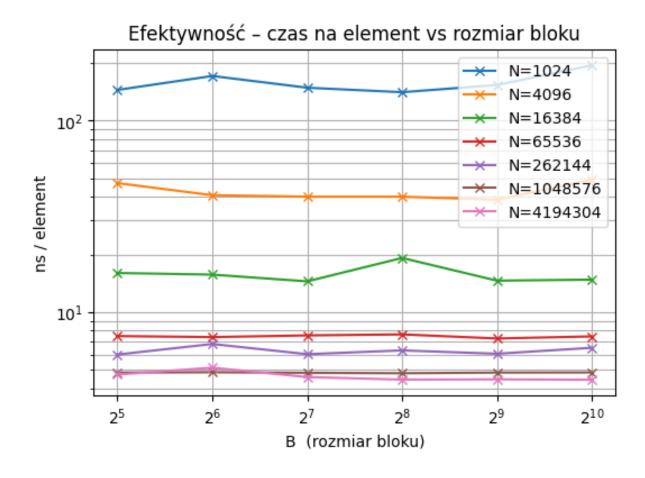
1 Środowisko testowe

- GPU: Nvidia Tesla T4 (16 GB, arch. SM_75) Google Colab
- Toolkit: CUDA 12.5 (nvcc V12.5.82)
- Pomiary czasu: cudaEventElapsedTime

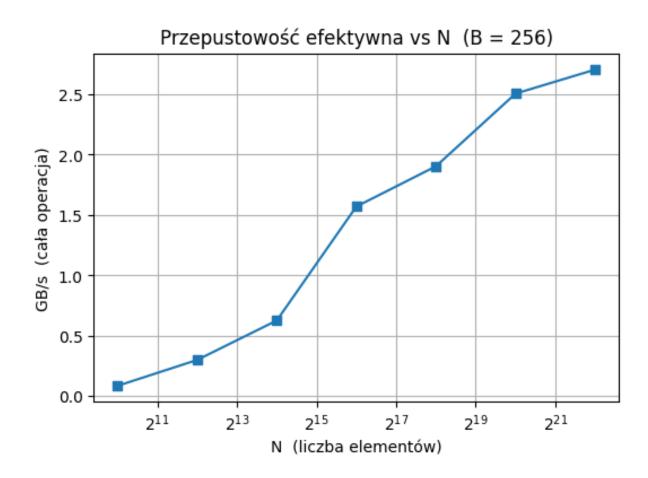
2 Ćwiczenie 1 — Dodawanie wektorów



Rysunek 1: Efektywność — czas na element w zależności od rozmiaru bloku.



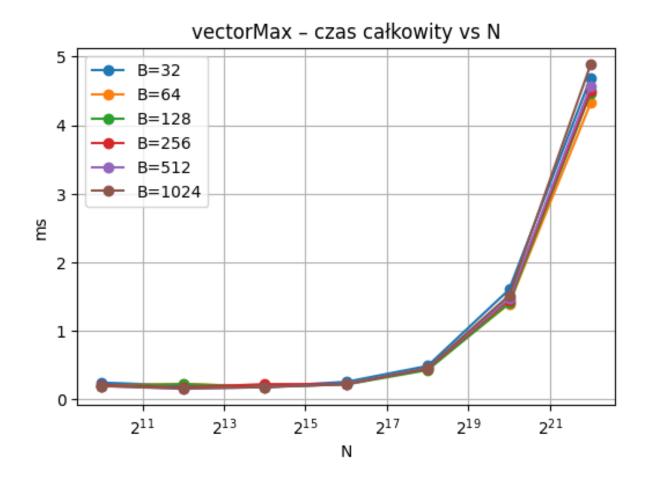
Rysunek 2: Czas całkowity operacji w funkcji rozmiaru tablicy.



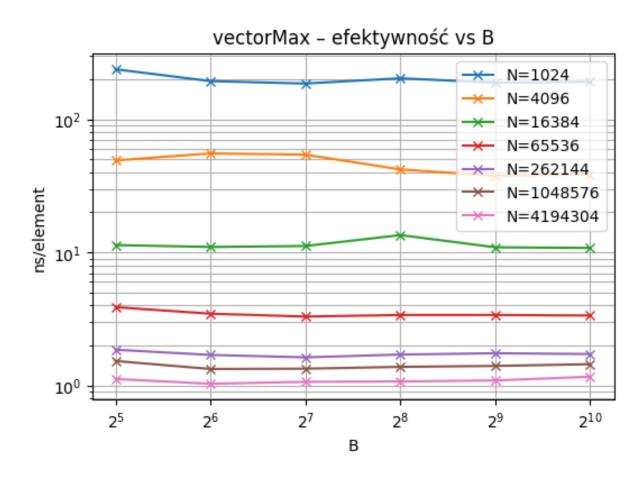
Rysunek 3: Przepustowość efektywna pamięci dla B=256.

Dla dużych tablic $(N \ge 2^{19})$ uzyskano przepustowość 2–2.6 GB/s, co odpowiada ograniczeniu PCIe w Colabie. Optymalny rozmiar bloku: 128–256 wątków.

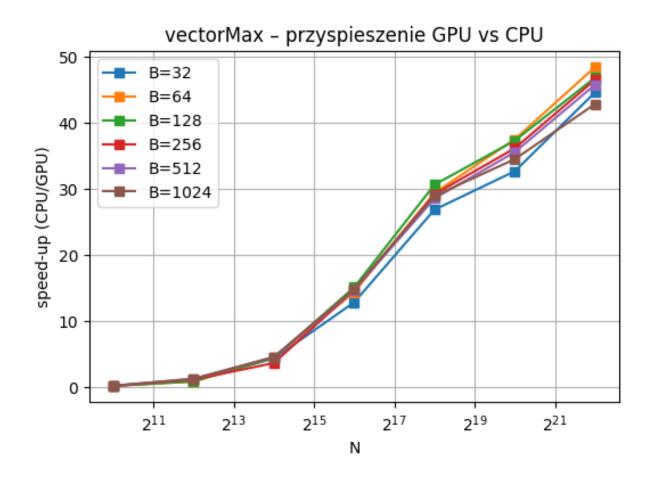
3 Ćwiczenie 2 — Maksimum w wektorze



Rysunek 4: Czas całkowity (GPU) w funkcji rozmiaru wektora.



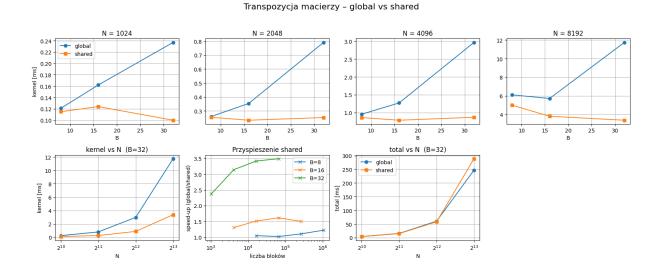
Rysunek 5: Efektywność — czas na element v
s rozmiar bloku.



Rysunek 6: Przyspieszenie GPU względem jednowątkowego CPU.

Przy $N\approx 2^{21}$ zanotowano przyspieszenie rzędu 45–50 ×. Kernel redukcji najwydajniejszy dla bloków 128–256 wątków.

4 Ćwiczenie 3 — Transpozycja macierzy



Rysunek 7: Porównanie kernela global-only i shared-tile.

Z tile'em w shared-mem kernel przyśpiesza $2-3 \times$; w czasie całkowitym (z kopiami HD) zysk wynosi ok. 15 %.

5 Wnioski końcowe

- Zadania transfer-bound (ćw. 1) ogranicza przepustowość magistrali.
- \bullet Redukcje (ćw. 2) zyskują na GPU dopiero dla dużych N.
- \bullet W transpozycji (ćw. 3) kafelek w shared-mem redukuje nie-coalesced odczyty, co przynosi ponad 2 × przyspieszenie kernela.