# Implementación de una CNN para Clasificación de Imágenes

Una CNN simple utilizando el dataset CIFAR-10, que contiene 60,000 imágenes de 32x32 píxeles en 10 clases diferentes.

```
In [1]: # Importar las librerías necesarias
        import torch
        import torchvision
        import torchvision.transforms as transforms
        import torch.nn as nn
        import torch.nn.functional as F
        import torch.optim as optim
        import matplotlib.pyplot as plt
        import numpy as np
        # Definir las transformaciones para normalizar los datos
        transform = transforms.Compose(
            [transforms.ToTensor(),
             transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5))])
        # Cargar el dataset CIFAR-10
        trainset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=True,
                                                 download=True, transform=transform)
        trainloader = torch.utils.data.DataLoader(trainset, batch size=4,
                                                   shuffle=True, num workers=2)
        testset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=False,
                                                download=True, transform=transform)
        testloader = torch.utils.data.DataLoader(testset, batch size=4,
                                                  shuffle=False, num workers=2)
        classes = ('plane', 'car', 'bird', 'cat', 'deer', 'dog', 'frog', 'horse', 'ship', 'truck')
```

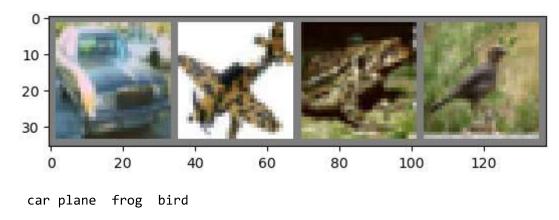
Files already downloaded and verified Files already downloaded and verified

## Mostrar algunas imágenes del dataset

```
In [3]: # Función para mostrar una imagen
def imshow(img):
    img = img / 2 + 0.5 # desnormalizar
    npimg = img.numpy()
    plt.imshow(np.transpose(npimg, (1, 2, 0)))
    plt.show()

# Mostrar algunas imágenes del dataset
dataiter = iter(trainloader)
images, labels = next(dataiter)

imshow(torchvision.utils.make_grid(images))
print(' '.join('%5s' % classes[labels[j]] for j in range(4)))
```



## Construcción del Modelo CNN

Vamos a construir una CNN con la siguiente arquitectura:

- Una capa convolucional con 32 filtros, tamaño de kernel 3x3 y activación ReLU
- Una capa de max pooling con tamaño de pool 2x2
- Una segunda capa convolucional con 64 filtros, tamaño de kernel 3x3 y activación ReLU
- Una segunda capa de max pooling con tamaño de pool 2x2
- Una tercera capa convolucional con 64 filtros, tamaño de kernel 3x3 y activación ReLU
- Una capa completamente conectada con 64 unidades y activación ReLU

Una capa de salida con 10 unidades y activación softmax	

```
In [12]: class Net(nn.Module):
             def init (self):
                 super(Net, self). init ()
                 self.conv1 = nn.Conv2d(3, 32, 3, 1)
                 self.conv2 = nn.Conv2d(32, 64, 3, 1)
                 self.conv3 = nn.Conv2d(64, 64, 3, 1)
                 self.pool = nn.MaxPool2d(2, 2)
                 self.flatten = nn.Flatten()
                 # Calculamos la dimensión de entrada de la capa completamente conectada
                 self. to linear = None
                 self.convs = nn.Sequential(
                     self.conv1,
                     nn.ReLU(),
                     self.pool,
                     self.conv2,
                     nn.ReLU(),
                     self.pool,
                     self.conv3,
                     nn.ReLU(),
                     self.pool
                 self._get_conv_output_shape()
                 self.fc1 = nn.Linear(self._to_linear, 64)
                 self.fc2 = nn.Linear(64, 10)
             def get conv output shape(self):
                 with torch.no_grad():
                     x = torch.zeros(1, 3, 32, 32)
                     x = self.convs(x)
                     self._to_linear = x.numel()
             def forward(self, x):
                 x = self.convs(x)
                 x = self.flatten(x)
                 x = F.relu(self.fc1(x))
                 x = self.fc2(x)
                 return x
```

```
net = Net()
In [13]: net
Out[13]: Net(
           (conv1): Conv2d(3, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
           (conv2): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
           (conv3): Conv2d(64, 64, kernel size=(3, 3), stride=(1, 1))
           (pool): MaxPool2d(kernel size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil mode=False)
           (flatten): Flatten(start dim=1, end dim=-1)
           (convs): Sequential(
             (0): Conv2d(3, 32, kernel size=(3, 3), stride=(1, 1))
             (1): ReLU()
             (2): MaxPool2d(kernel size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil mode=False)
             (3): Conv2d(32, 64, kernel size=(3, 3), stride=(1, 1))
             (4): ReLU()
             (5): MaxPool2d(kernel size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil mode=False)
             (6): Conv2d(64, 64, kernel size=(3, 3), stride=(1, 1))
             (7): ReLU()
             (8): MaxPool2d(kernel size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil mode=False)
           (fc1): Linear(in features=256, out features=64, bias=True)
           (fc2): Linear(in features=64, out features=10, bias=True)
```

## Compilación y Entrenamiento del Modelo

Compilamos el modelo con el optimizador Adam, función de pérdida CrossEntropyLoss y métricas de precisión. Luego, entrenamos el modelo con el conjunto de entrenamiento.

```
In [14]: import torch.optim as optim
         criterion = nn.CrossEntropyLoss()
         optimizer = optim.Adam(net.parameters(), lr=0.001)
         for epoch in range(10): # Loop de entrenamiento
             running loss = 0.0
             for i, data in enumerate(trainloader, 0):
                 # obtener las entradas; data es una lista de [inputs, labels]
                 inputs, labels = data
                 # zero the parameter gradients
                 optimizer.zero grad()
                 # forward + backward + optimizar
                 outputs = net(inputs)
                 loss = criterion(outputs, labels)
                 loss.backward()
                 optimizer.step()
                 # imprimir estadísticas
                 running_loss += loss.item()
                 if i % 2000 == 1999:
                                        # imprimir cada 2000 mini-batches
                     print(f'[{epoch + 1}, {i + 1:5d}] loss: {running_loss / 2000:.3f}')
                     running loss = 0.0
         print('Finished Training')
```

```
[1, 2000] loss: 1.867
```

- [1, 4000] loss: 1.498
- [1, 6000] loss: 1.391
- [1, 8000] loss: 1.331
- [1, 10000] loss: 1.271
- [1, 12000] loss: 1.234
- [2, 2000] loss: 1.144
- [2, 4000] loss: 1.127
- [2, 6000] loss: 1.092
- [2, 8000] loss: 1.071
- [2, 8000] 1033. 1.07.
- [2, 10000] loss: 1.068
- [2, 12000] loss: 1.060
- [3, 2000] loss: 0.986
- [3, 4000] loss: 0.977
- [3, 6000] loss: 0.958
- [3, 8000] loss: 0.968
- [3, 10000] loss: 0.963
- [3, 12000] loss: 0.973
- [4, 2000] loss: 0.879
- [4, 4000] loss: 0.881
- [4, 6000] loss: 0.901
- [4, 8000] loss: 0.888
- [4, 10000] loss: 0.904
- [4, 12000] loss: 0.907
- [5, 2000] loss: 0.832
- [5, 4000] loss: 0.849
- [5, 6000] loss: 0.858
- [5, 0000] 1055. 0.05.
- [5, 8000] loss: 0.844
- [5, 10000] loss: 0.856
- [5, 12000] loss: 0.856
- [6, 2000] loss: 0.784
- [6, 4000] loss: 0.775
- [6, 6000] loss: 0.813
- [6, 8000] loss: 0.803
- [6, 10000] loss: 0.844
- [6, 12000] loss: 0.826
- [7, 2000] loss: 0.735
- [7, 4000] loss: 0.768
- [7, 6000] loss: 0.778
- [7, 8000] loss: 0.793
- [7, 10000] loss: 0.790
- [7, 12000] loss: 0.798
- [8, 2000] loss: 0.720

```
[8, 4000] loss: 0.762
[8, 6000] loss: 0.731
[8, 8000] loss: 0.749
[8, 10000] loss: 0.791
[8, 12000] loss: 0.775
[9, 2000] loss: 0.692
[9, 4000] loss: 0.718
[9, 6000] loss: 0.714
[9, 8000] loss: 0.732
[9, 10000] loss: 0.742
[9, 12000] loss: 0.748
[10, 2000] loss: 0.678
[10, 4000] loss: 0.687
[10, 6000] loss: 0.708
[10, 8000] loss: 0.717
[10, 10000] loss: 0.722
[10, 12000] loss: 0.728
Finished Training
```

### **Evaluación del Modelo**

Evaluamos el modelo entrenado en el conjunto de prueba y visualizamos los resultados.

```
In [15]:
    correct = 0
    total = 0
    with torch.no_grad():
        for data in testloader:
            images, labels = data
            outputs = net(images)
            _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
            total += labels.size(0)
            correct += (predicted == labels).sum().item()

    print(f'Precisión en el conjunto de prueba: {100 * correct / total} %')
```

Precisión en el conjunto de prueba: 69.09 %

### Visualización de Resultados

In [ ]: # Debido a la estructura de PyTorch, las estadísticas del entrenamiento ya fueron impresas durante el proceso # Si se desea guardar y graficar las estadísticas, se puede modificar el loop de entrenamiento para almacenar gantt title Plan de Acción (18 meses máximo) dateFormat MM axisFormat %m section Investigación de Mercado Fase 1 :active, a1, 1, 3 section Magíster por Facultad Fase 2 :active, a2, 4, 6 section Diplomados Online Fase 3 :active, a3, 4, 6 section Escuela de Postgrado Fase 4 :active, a4, 7, 12 section Modernización Administrativa

:active, a5, 7, 12

:active, a6, 1, 18

:active, a7, 4, 6

:active, a8, 1, 18

:active, a9, 1, 18

section Vinculación con Industria

section Educación Continua y Alumni

section Liderazgo Regional

section Articulación Postgrado-Pregrado

Fase 5

Fase 6

Fase 7

Fase 8

Fase 9